神经烈维



神经网络相关概念 Neural Networks

2 卷积神经网络相关概念 Specific examples of neural networks

编程实例 Specific examples of neural networks

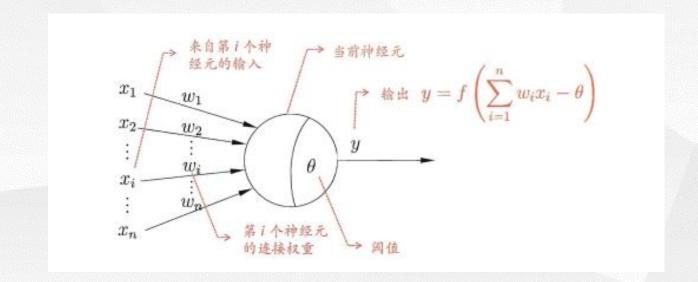


Neural Networks

Neural Networks

● 神经元模型

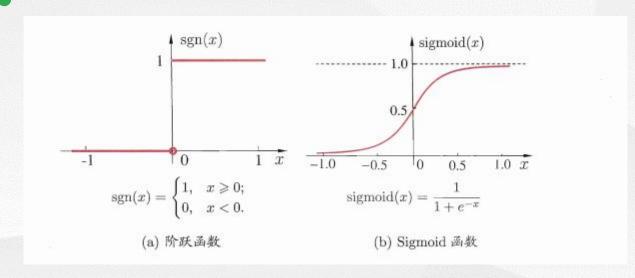
- 神经元是神经网络当中最基本的模型。在生物神经网络中每个神经元与其他神经元相连,当它"兴奋"时,就会向相连的神经元发送化学物质,从而改变这些神经元内的电位;如果某神经元的电位超过了个"阔值",那么它就会被激活"兴奋起来,向其他神经元发送化学物质。
- 1943年, Warren McCulloch 和 Walter Pitts将这种模型抽象出来,建立了"M-P神经元模型" (如下图)

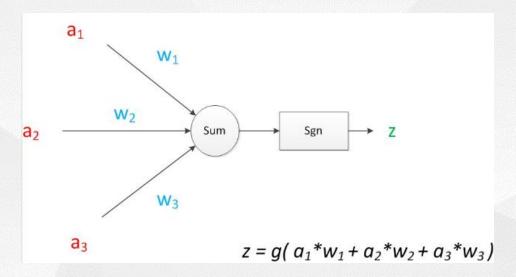


Neural Networks

● 激活函数

- 神经元最终是通过激活函数的处理产生神经元的输出
- 常用的激活函数: tanh:f(x)=tanh(x)、ReLU: f(x)=max(x,0)、softmax:f(x)=log(1+exp(x))、Sigmoid:f(x)=1/(1+e^(-x))

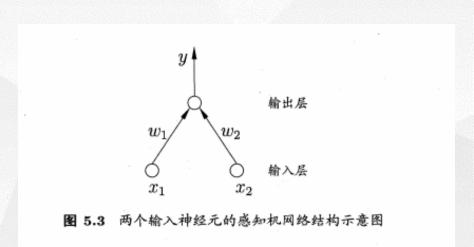




Neural Networks

感知机

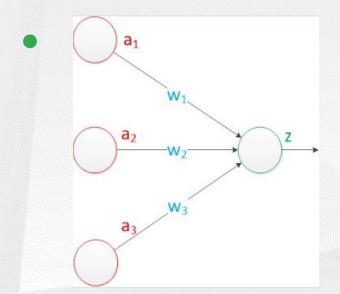
- 1958年,计算科学家Rosenblatt提出了由两层神经元组成的神经网络,并取名为"感知机" (Perceptron)
- 感知机由两层神经元组成,输入层接收外界输入信息后传给输出层,输出层是M-P神经元。感知器是当时首个可以学习的人工神经网络。Rosenblatt现场演示了其学习识别简单图像的过程,在当时的社会引起了轰动。
- 1. "与" $(x1 \land x2)$:令 $\omega 1 = \omega 2 = 1$, $\Theta = 2$, 则y=f(1*x1+1*x2-2), 仅在x1=x2=1时, y=1
 - 2. "或" $(x1 \lor x2)$:令 $\omega 1 = \omega 2 = 1$, $\Theta = 0.5$ 则y=f(1*x1+1*x2-0.5),当x1=或x2=1时, y=1
 - 3. "非" ($\sim x1$): 令 $\omega 1 = -0.6$, $\omega 2 = 0$, $\Theta = 2$, 则 y=f(-0.6*x1+0*x2+0.5),仅在x1时, y=0; 当x1=0,y=1

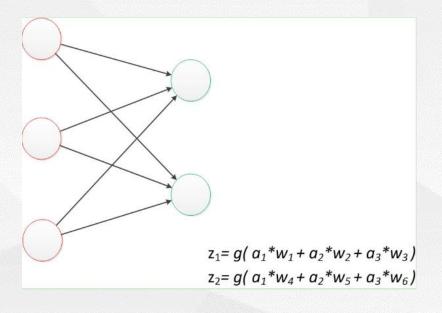


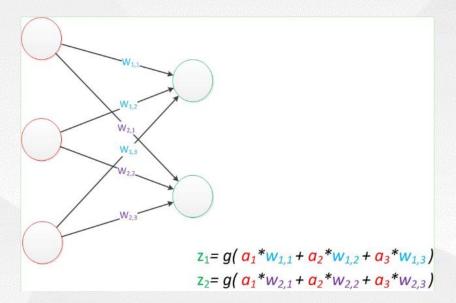
Neural Networks

● 感知机

● 矩阵表达形式: Z = g(W*a)







Neural Networks

● 多层网络

- 为了解决非线性问题,需要使用多层功能神经元,如:使用两层感知机解决异或问题。
- 输入层和输出层之间加一层神经元(隐含层),隐含层和输出层神经元都拥有激活函数的功能神经元,并且有理论证明,两层神经网络可以无限逼近任意连续函数。

y 阅值0.5 (0,1) x_2 (1,1) x_1 x_2 (0,0) (1,0) x_1 (1,0) x_1 (1,0) x_2 (1,0) x_1 (1,0) x_2 (1,0) x_2 (1,0) x_2 (1,0) x_2 (1,0) x_3 (1,0)

Neural Networks

● 误差逆传播算法

- 误差传播算法 (error BackPropagation,简称BP) 算法,被成为 迄今为止最成功的神经网络算法,在现实任务中使用神经网络时,大多数时在使用BP算法进行训练。
- 1986 年 , Rumelhar 和 Hinton 等 人 提 出 了 反 向 传 播 (Backpropagation, BP) 算法,解决了两层神经网络所需要 的复杂计算量问题,从而带动了业界使用两层神经网络研究的 热潮





图19 David Rumelhart (左) 以及 Geoffery Hinton (右)

利用输出后的误差来估计输出层的直接前导层的误差,再用这个误差估计更前一层的误差,如此一层一层的反传下去,就获得了所有其他各层的误差估计。

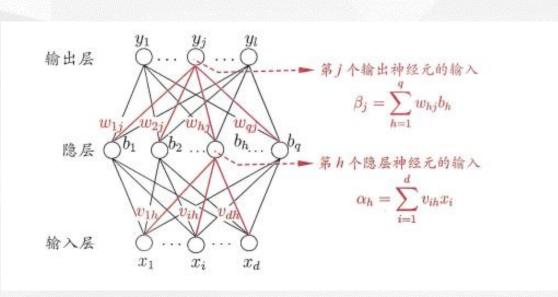
Neural Networks

● 误差逆传播算法

• 给定训练集D={(x1,y1),(x2,y2),...,(xm,ym)}, $x_i \in \mathbb{R}^d$, $y_i \in \mathbb{R}^d$ 。 假设一个神经网络拥有d个输入神经元、L个输出神经元、q个隐含层神经元。 设输出层第j个神经元的阈值用 θ_j 表示,隐含层第h个神经元阈值用 γ_h 表示。 输入层第i个神经元和隐层第h个神经元之间的权重为 v_{ih} ; 隐含层第h个神经元和输出层第j个神经元之间权重为 ω_{hj} 记隐含层第h个神经元输入为 $\alpha_h = \sum_{i=1}^d v_{ih} x_i$,输出层第j个神经元接收的输入为 $\beta_j = \sum_{h=1}^q \omega_{hj} b_h$ (其中 b_h 为隐含层第 换个神经元的输出)

假设隐藏层和输出层都使用sigmoid函数作为激活函数。

Sigmoid函数有很好的性质f(x) = f(x)(1 - f(x))



Neural Networks

● 误差逆传播算法

对于训练例(xk,yk),假设神经网络的输出为 $\hat{y}_k = (\hat{y}_1^{k_i}, \hat{y}_2^{k_i}, ..., \hat{y}_l^{k_i})$,即 $\hat{y}_l^k = f(\beta_j - \theta_j)$,

- 则有均方误差 $E_k = \frac{1}{2}(\hat{y}_j^k y_j^k)^2$,并且有(d+L+1)*q+L个参数需要确定,取其中权重参数 ω_{hj} 为例,遵从梯度下降它的更新估计式: $\omega \leftarrow \omega + \Delta \omega$,其中 $\Delta \omega_{hj} = -\eta \frac{\partial E_k}{\partial \omega_{hj}}$ (η 为学习率)
- 式子 $\frac{\partial E_k}{\partial \omega_{hj}} = \frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k} \cdot \frac{\partial \hat{y}_j^k}{\partial \beta_j} \cdot \frac{\partial \beta_j}{\partial \omega_{hj}}$,可知显然有 $\frac{\partial \beta_j}{\partial \omega_{hj}} = b_h$

设g_i =
$$-\frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k} \cdot \frac{\partial \hat{y}_j^k}{\partial \beta_j} = -(\hat{y}_j^k - y_j^k) \cdot f(\beta_j - \theta_j) = \hat{y}_j^k (1 - \hat{y}_j^k) (y_j^k - \hat{y}_j^k)$$

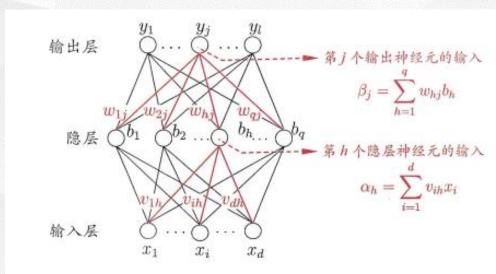
即
$$\Delta \omega_{hj} = \eta \mathbf{g}_i \mathbf{b}_h$$

同理:
$$\Delta \theta_j = -\eta g_i$$

$$\Delta v_{ih} = \eta e_h x_i$$

$$\Delta \gamma_h = -\eta e_h$$

$$\mathbf{e}_h = \mathbf{b}_h (1 - \mathbf{b}_h) \sum_{j=1}^l \omega_{hj} g_i$$



Neural Networks

- 过拟合问题
- 由于BP神经网络强大的表示能力,经常会发生过拟合问题
- 解决方法:
 - 1. "早停": 将数据分为训练集和验证集,训练集计算梯度、更新权值和阈值,验证集用来估计误差
 - 2. "正则化":其思想是在误差目标函数中增加一个用于描述网路复炸程度的部分,例如连接权值和阈值的平方和。

$$E = \lambda \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m E_k + (1-\lambda) \sum_i w_i^2 \ , \label{eq:energy}$$

• 其中 $\lambda\epsilon$ (0, 1) ,用于对经验误差与网络复杂度进行折中

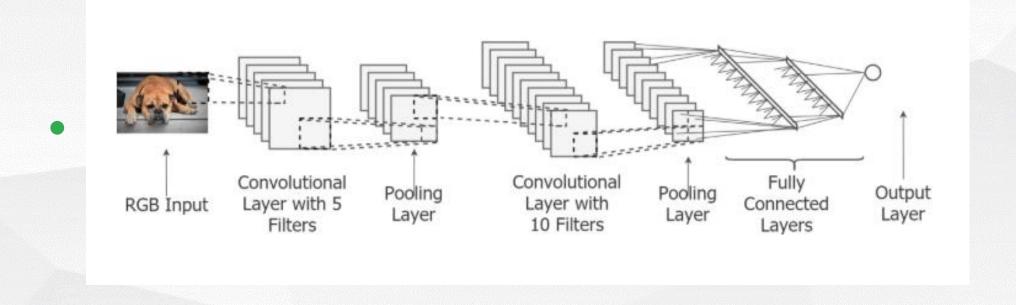


Convolutional Neural Network

Convolutional Neural Network

- 卷积神经网络简介
- 全链接神经网络处理大尺寸图像具有很明显的缺点:
 - 1.图像展开为向量回丢失空间信息 2.参数过多,训练困难
- 3.大量的参数容易导致过拟合

为了解决上述问题,提出了卷积神经网络



Convolutional Neural Network

● 卷积

卷积运算:对每个核单元值和与核单元重叠的对应图像像素值进行逐元素相乘,然后求和。精确值根据以下公式确定(m为内核宽度和高度,h为卷积输出,x为输入,w为卷积核)。

$$h_{i,j} = \sum_{k=1}^{m} \sum_{l=1}^{m} w_{k,l} x_{i+k-1,j+l-1}$$

卷积作用: 提取特征

Convolutional Neural Network

卷积

$$h_{i,j} = \sum_{k=1}^{m} \sum_{l=1}^{m} w_{k,l} x_{i+k-1,j+l-1}$$

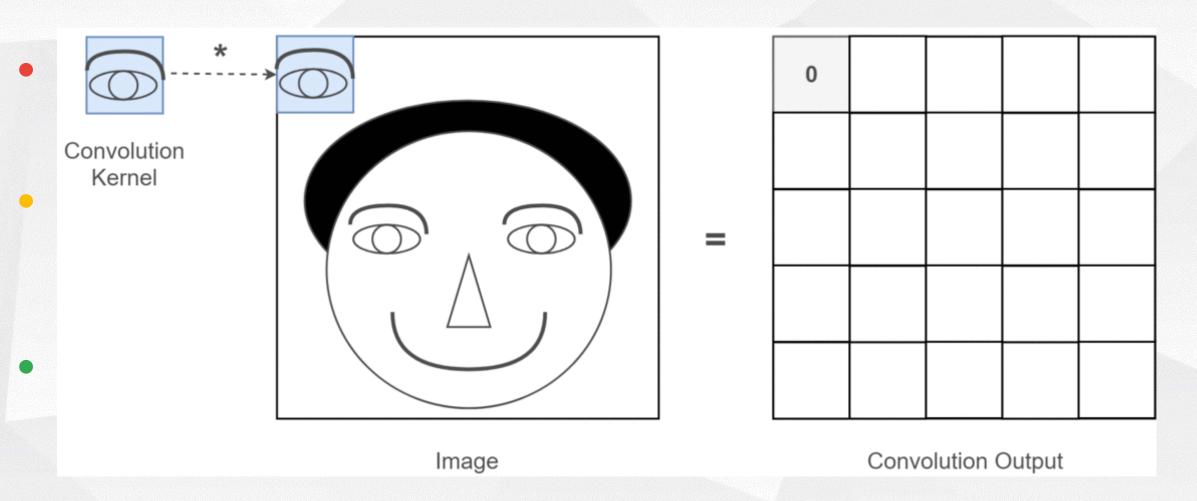
4

Image

Convolved Feature

Convolutional Neural Network

卷积



Convolutional Neural Network

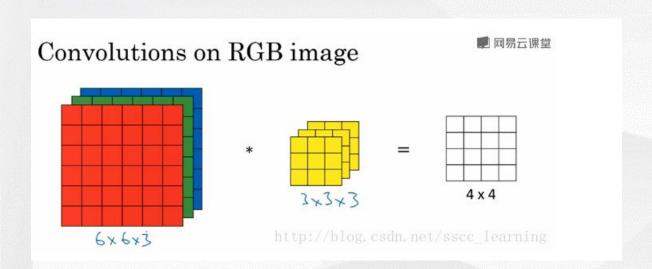
- feather map和卷积核的理解
- feather map: 在cnn的每个卷积层,数据都是以三维形式存在的。你可以把它看成许多个二维图片叠在一起,其中每一个称为一个feature map。例如,灰度图像的feature map为1, rgb图像为3。

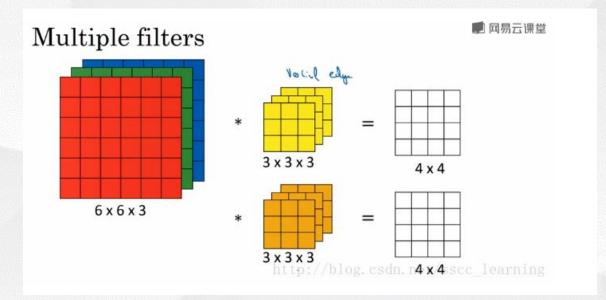
- **卷积核**: 也被称为**过滤器** (filter) ,每个卷积核具有长、宽、深三个维度。在CNN的一个卷积层中: 1.卷积核的长、宽都是人为指定的,长X宽也被称为卷积核的尺寸,常用的尺寸为3X3,5X5
 - 2.卷积核的深度与当前图像的深度(feather map的张数)相同,所以指定卷积核时,只需指定其长和宽两个参数。
 - 3.卷积核中存储的是权重
- 两者间的关系:一个卷积核对应一个featherMap

Convolutional Neural Network

卷积计算公式

$$a_{i,j} = f(\sum_{d=0}^{D-1} \sum_{m=0}^{F-1} \sum_{n=0}^{F-1} w_{d,m,n} x_{d,i+m,j+n} + w_b)$$

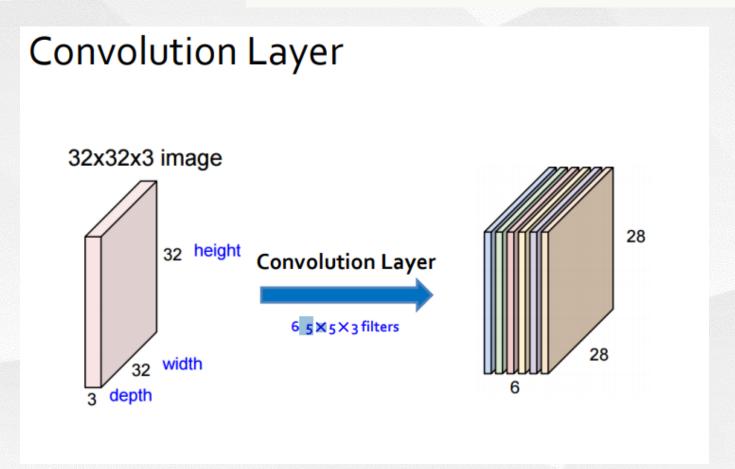




Convolutional Neural Network

卷积计算公式

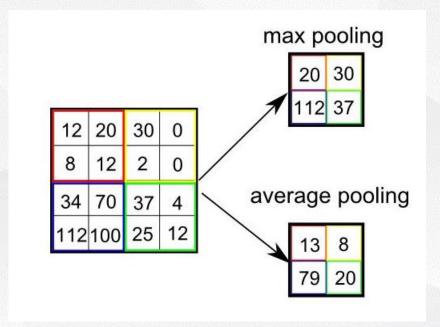
$$a_{i,j} = f(\sum_{d=0}^{D-1} \sum_{m=0}^{F-1} \sum_{n=0}^{F-1} w_{d,m,n} x_{d,i+m,j+n} + w_b)$$



Convolutional Neural Network

• 池化层

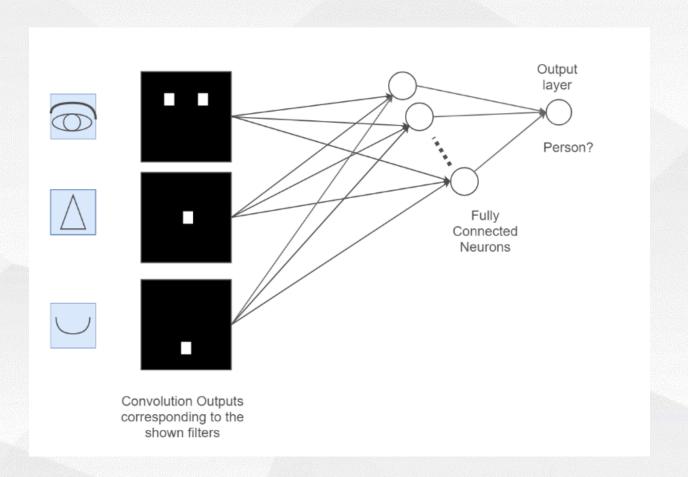
- 池化 (Pooling) 也叫做下采样 (subsampling) ,用一个像素代替原图上邻近的若干像素,在保留 feature map特征的同时压缩其大小。
- 池化的作用: 1.防止数据爆炸, 节省运算量和运算时间。 2.防止过拟合



Convolutional Neural Network

● 全连接层

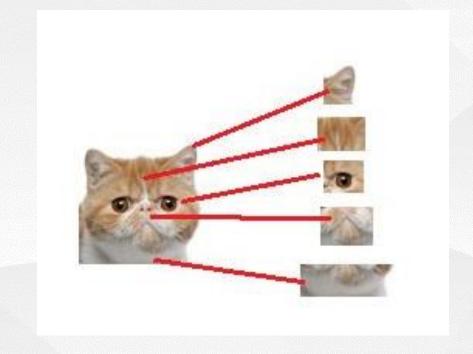
全连接的层将结合不同卷积核学习到的特征,以便网络可以构建有关整体图像的全局表示。简单的说就是将卷积层学习到的特征整合到一起

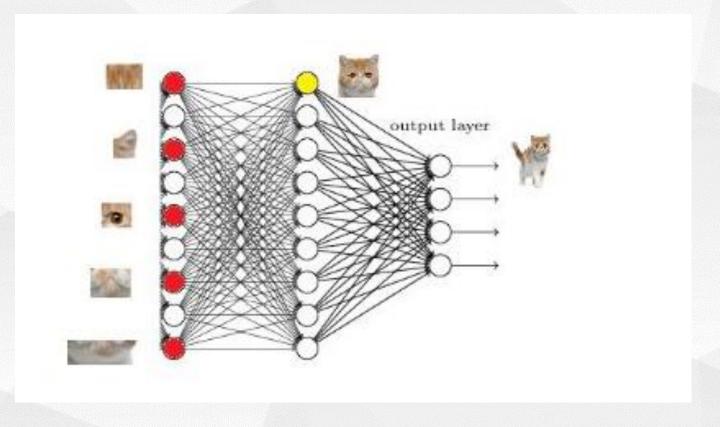


Convolutional Neural Network

• 全连接层

全连接的层将结合不同卷积核学习到的特征,以便网络可以构建有关整体图像的全局表示。

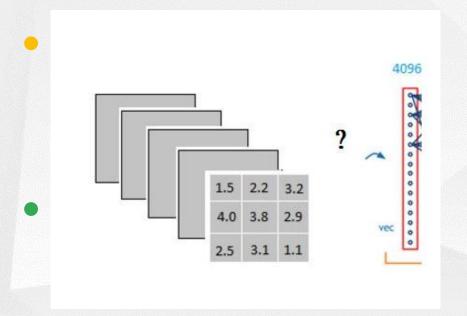




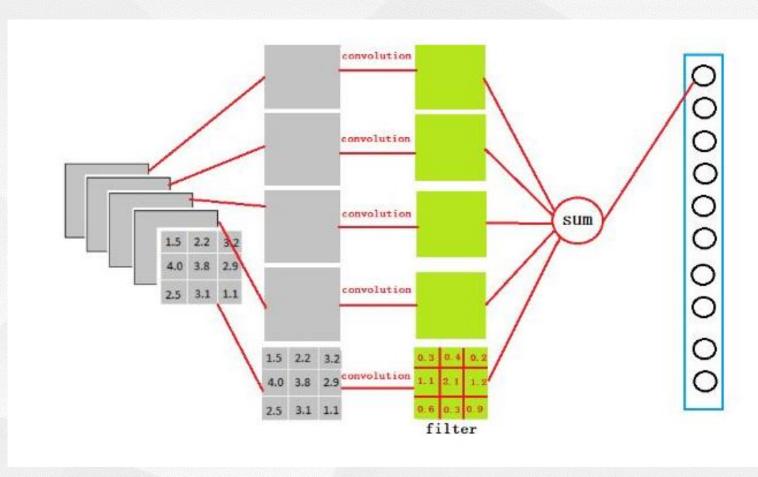
Convolutional Neural Network

全连接层

理解为做了一次卷积

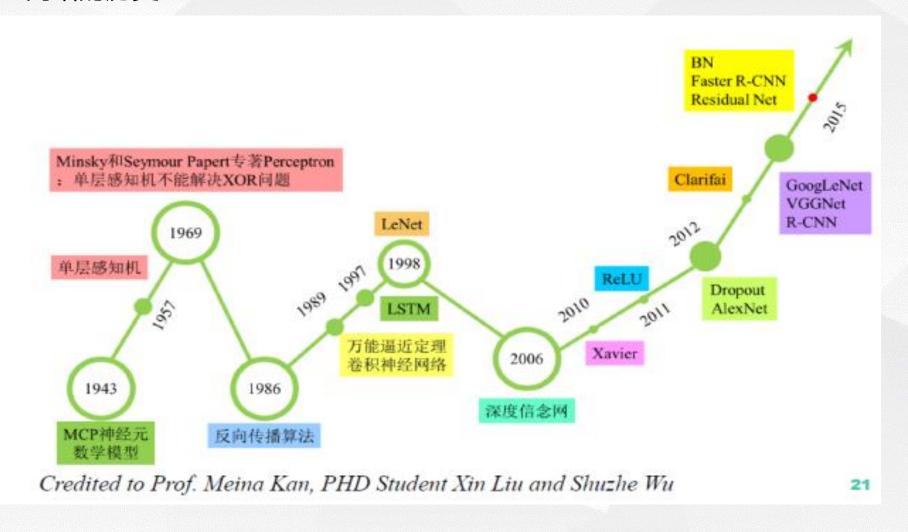


卷积: 4096*3*3*5



Neural Networks

• 神经网络的历史





编程实例

Specific examples of neural networks

编程实例

Specific examples of neural networks

- 参考资料
- 《机器学习》--周志华
- https://www.cnblogs.com/subconscious/p/5058741.html
- https://blog.csdn.net/xys430381 1/article/details/82529397

https://zhuanlan.zhihu.com/p/33841176

感谢观看