

2018 春季 清华大学计算机系

- 1. 了解OS
- 2. 了解硬件
- 3. 了解编程
- 4. 了解labs



计算机科学导论/计算机组成原理/编译原理/汇编语言程序设计

••••

课程基础上













- 0S的功能
  - ▶ 干啥?
- 0S的特征
  - ▶ 与应用soft的区别?
- 0S的组成
  - 包含那些部分?
- 0S的需求
  - ▶ 对硬件的需求?

## Linux Syscall Reference

- 0S的功能
  - ▶ 干啥?
- 0S的特征
  - **□** 与应用s
- 0S的组成
  - □ 包含那些
- 0S的需求
  - ▶对硬件的

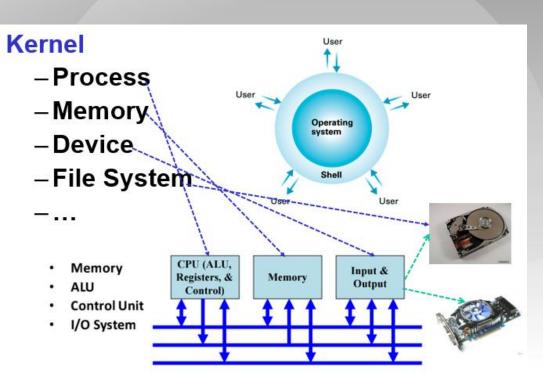
Show 10 ▼ entries													
#	Name ^	Registers											
# 🛦	Name 💠	eax 💠	ebx 💠	ecx 💠	edx 💠								
0	sys_restart_syscall	0x00	-	-	-								
1	sys_exit	0x01	int error_code	-	-								
2	sys_fork	0x02	struct pt_regs *	-	-								
3	sys_read	0x03	unsigned int fd	charuser *buf	size_t count								
4	sys_write	0x04	unsigned int fd	const charuser *buf	size_t count								
5	sys_open	0x05	const charuser *filename	int flags	int mode								
6	sys_close	0x06	unsigned int fd	-	-								
7	sys_waitpid	0x07	pid_t pid	intuser *stat_addr	int options								
8	sys_creat	0x08	const charuser *pathname	int mode	-								
9	sys_link	0x09	const charuser *oldname	const charuser *newname	-								

- 0S的功能
  - ▶ 干啥?
- 0S的特征
  - ▶ 与应用soft的区别?

#### 执行特权

Exceptions/Interrupt Segmentation/Paging Virtual Memory Privilege Modes

- 0S的功能
  - ▶ 干啥?
- 0S的特征
  - **□** 与应用soft的区
- OS的组成
  - 包含那些部分?
- 0S的需求
  - ▶ 对硬件的需求?



- 0S的功能
  - ▶ 干啥?
- 0S的特征
  - ▶ 与应用soft的区别?
- 0S的组成
  - ▶ 包含那些部分?
- 0S的需求
  - ▶ 对硬件的需求?

- 特权指令
  - 只有CPU在特权态时才可执行的指令
  - 如果CPU不在特权态而执行它们,那么会引起异常

Exceptions: 中断/异常/系统服务等管理指令

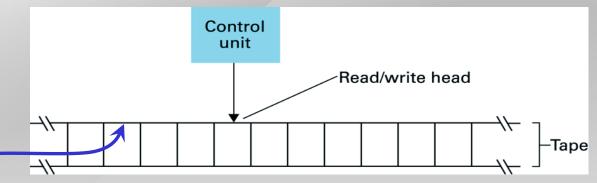
Virtual Memory: TLB/MMU等管理指令

Privilege Modes: 调整特权级管理指令

Segmentation/Paging: 分段分页管理指令

- 1. 了解OS
- 2. 了解硬件
- 3. 了解编程
- 4. 了解labs

# 了解硬件 Turing Machines

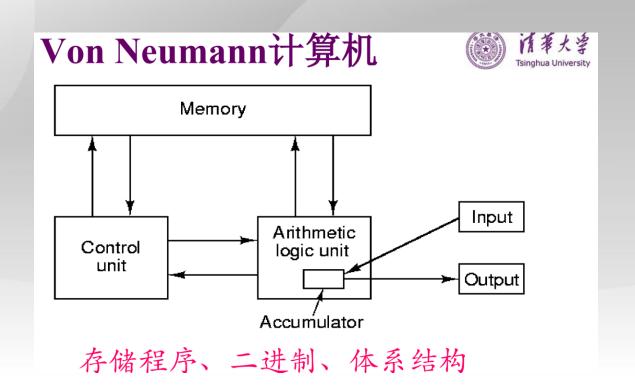


symbols from machine's finite alphabet represented in machine's cells

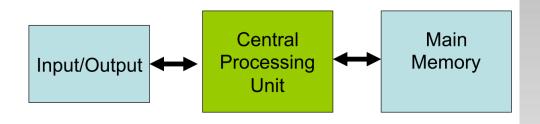
finite number of conditions called states – START, HALT, ADD, etc.

each step executed by control unit – *observes* symbol, *writes* a symbol, and maybe *move* the read/write left or right, *changes* states

## 了解硬件- VonNeuman Arch



#### Abstract model



- I/O: communicating data to and from devices
- CPU: digital logic for performing computation
- Memory: N words of B bits

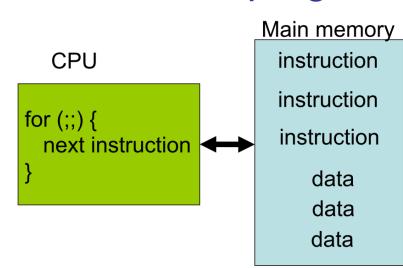
#### - A full PC has:

- an x86 CPU with registers, execution unit, and memory management
- CPU chip pins include address and data signals
- memory
- disk
- keyboard
- display
- other resources: BIOS ROM, clock, ...

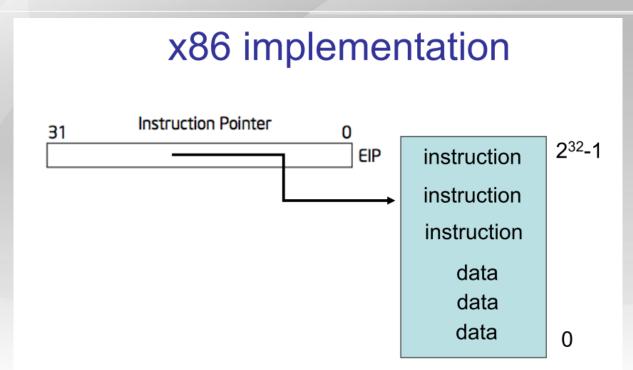


内存插座

### The stored program computer



- Memory holds instructions and data
- CPU interpreter of instructions



- EIP is incremented after each instruction
- Instructions are different length
- EIP modified by CALL, RET, JMP, and conditional JMP

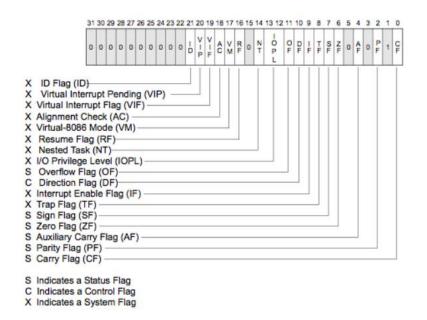
#### Registers for work space

#### **General-Purpose Registers**

31	16	15	8	7	0	16-bit	32-bit
		AH		AL		AX	EAX
		BH		BL		BX	EBX
		CH		CL		CX	ECX
		DH		DL		DX	EDX
		BP					<b>EBP</b>
		SI					ESI
		DI					EDI
		SP					ESP

- 8, 16, and 32 bit versions
- By convention some registers for special purposes
- Example: ADD EAX, 10
- Other instructions: SUB, AND, etc.

#### **EFLAGS** register



- Test instructions: TEST EAX, 0
- Conditional JMP instructions: JNZ address

### Memory: more work space

```
movl %eax, %edx edx = eax; register mode movl $0x123, %edx edx = 0x123; immediate movl 0x123, %edx edx = *(int32_t*)0x123; direct movl (%ebx), %edx edx = *(int32_t*)ebx; indirect movl 4(\%ebx), %edx edx = *(int32_t*)(ebx+4); displaced
```

- Memory instructions: MOV, PUSH, POP, etc.
- Most instructions can take a memory address

#### Stack memory + operations

```
Example instruction What it does
```

 pushl %eax
 subl \$4, %esp movl %eax, (%esp)

 popl %eax
 movl (%esp), %eax addl \$4, %esp

 call 0x12345
 pushl %eip (\*) movl \$0x12345, %eip (\*)

popl %eip (\*)

Stack grows down

ret

Use to implement procedure calls

#### More memory

- 8086 16 registers and 20-bit bus addresses
- The extra 4 bits come *segment registers* 
  - CS: code segment, for EIP
  - SS: stack segment, for SP and BP
  - DS: data segment for load/store via other registers
  - ES: another data segment, destination for string ops
  - For example: CS=4096 to start executing at 65536
- Makes life more complicated
  - Cannot use 16 bit address of stack variable as pointer
  - Pointer arithmetic and array indexing across segment boundaries
  - For a far pointer programmer must include segment reg

#### And more memory

- 80386: 32 bit data and bus addresses
- Now: the transition to 64 bit addresses
- Backwards compatibility:
  - Boots in 16-bit mode, and boot.S switches to protected mode with 32-bit addresses
  - Prefix 0x66 gets you 32-bit:
    - MOVW = 0x66 MOVW
  - .code32 in boot.S tells assembler to insert 0x66
- 80386 also added virtual memory addresses
  - Segment registers are indices into a table
  - Page table hardware

### I/O space and instructions

```
#define DATA PORT 0x378
#define STATUS PORT 0x379
#define BUSY 0x80
#define CONTROL PORT 0x37A
#define STROBE 0x01
void
lpt putc(int c)
  /* wait for printer to consume previous byte */
  while((inb(STATUS PORT) & BUSY) == 0)
  /* put the byte on the parallel lines */
  outb(DATA PORT, c);
  /* tell the printer to look at the data */
  outb(CONTROL PORT, STROBE);
  outb(CONTROL PORT, 0);
```

8086: Only 1024 I/O addresses

### Memory-mapped I/O

- Use normal addresses
  - No need for special instructions
  - No 1024 limit
  - System controller routes to device
- Works like "magic" memory
  - Addressed and accessed like memory
  - But does not behave like memory
  - Reads and writes have "side effects"
  - Read result can change due to external events

#### 指令功能分类



- ◆数据运算指令□算术运算、逻辑运算
- ◆数据传输指令■寄存器之间、主存/寄存器之间
- 輸入/輸出指令□与輸入/輸出端口的数据传输
- ◆控制指令■转移指令、子程序调用/返回
- ◆ 其它指令□ 停机、开/关中断、空操作、特权、置条件码

- 特权指令
  - 是指保护方式下只有当前特权级CPL=0时,才可执行的指令
  - 如果CPL不等于0而执行它们,那么会引起通用保护异常。
  - 从上面介绍的操作系统类指令可归纳出如下表所示的80386特权指令

Exceptions: LIDT, LTR, IRET, STI, CLI

Virtual Memory: MOV CRn, INVLPG, INVPCID

Privilege Modes: SYSRET, SYSEXIT, IRET

Segmentation/Paging: LGDT, LLDT CRX: CR0,CR3....

#### Development using PC emulator

- QEMU PC emulator
  - does what a real PC does
  - Only implemented in software!
- Runs like a normal program on "host" operating system

ucore os

PC emulator

Linux

PC

### **Emulation of memory**

```
int32_t regs[8];
#define REG_EAX 1;
#define REG_EBX 2;
#define REG_ECX 3;
...
int32_t eip;
int16_t segregs[4];
...
char mem[256*1024*1024];
```

#### **Emulation of CPU**

```
for (;;) {
        read instruction();
        switch (decode instruction opcode()) {
        case OPCODE ADD:
                int src = decode src reg();
                int dst = decode dst reg();
                regs[dst] = regs[dst] + regs[src];
                break;
        case OPCODE SUB:
                int src = decode src reg();
                int dst = decode dst reg();
                regs[dst] = regs[dst] - regs[src];
                break;
        eip += instruction length;
```

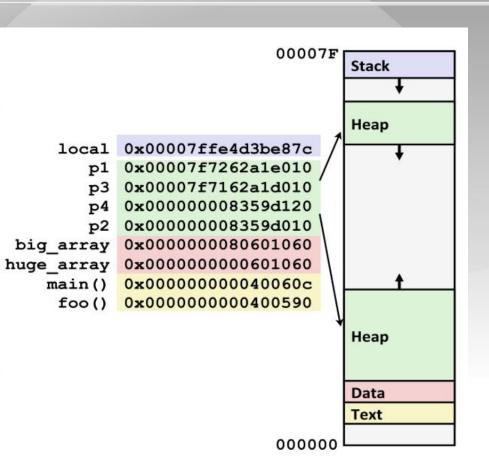
### Emulation x86 memory

```
uint8 t read byte(uint32 t phys addr) {
        if (phys addr < LOW MEMORY)
                return low mem[phys addr];
        else if (phys addr >= 960*KB && phys addr < 1*MB)
                return rom bios[phys addr - 960*KB];
        else if (phys addr >= 1*MB && phys addr < 1*MB+EXT MEMORY) {
                return ext mem[phys addr-1*MB];
        else ...
void write byte(uint32 t phys addr, uint8 t val) {
        if (phys addr < LOW MEMORY)
                low mem[phys addr] = val;
        else if (phys addr >= 960*KB && phys addr < 1*MB)
                ; /* ignore attempted write to ROM! */
        else if (phys addr >= 1*MB && phys addr < 1*MB+EXT MEMORY) {
                ext mem[phys addr-1*MB] = val;
        else ...
```

## **Emulating devices**

- Hard disk: using a file of the host
- VGA display: draw in a host window
- Keyboard: hosts's keyboard API
- Clock chip: host's clock
- Etc.

```
char big array[1L<<24];
char huge array[1L<<31];
int foo() { return 0; }
int main() {
   void *p1, *p2, *p3, *p4;
   int local = 0;
   p1 = malloc(1L \ll 28);
   p2 = malloc(1L \ll 8);
   p3 = malloc(1L \ll 32);
   p4 = malloc(1L \ll 8);
 /* Some print statements ... */
```



- 1. 了解OS
- 2. 了解硬件
- 3. 了解编程
- 4. 了解labs

### 了解ucore编程

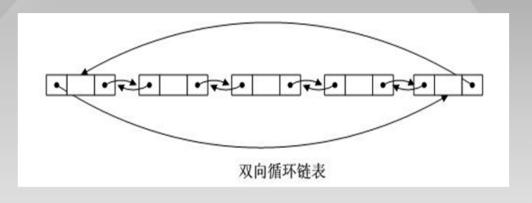
- 代码编译生成 (From 程序设计/编译原理课)
- 汇编码与机器码 (From 计算机组成原理/汇编语言程序设计课)
- 函数调用 (From 编译原理/汇编语言程序设计课)
- 指令集/特权指令 (From计算机组成原理课)
- 程序运行 (From ALL)

■ ucore主要基于C语言设计,采用了一定的面向对象编程方法。

```
/lab2/kern/mm/pmm.h
struct pmm_manager {
   const char *name;
   void (*init)(void);
  void (*init memmap)(struct Page *base,
size tn);
   struct Page *(*alloc_pages)(size_t n);
void (*free_pages)(struct Page *base, size_t
n);
  size_t (*nr_free_pages)(void);
void (*check)(void);
```

#### ■ 双向循环链表

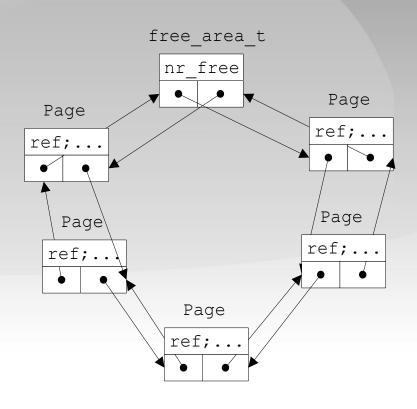
```
typedef struct foo {
    ElemType data;
    struct foo *prev;
    struct foo *next;
} foo t;
```



需要为每种特定数据结构类型定义针对这个数据结构的特定链表插入、删除等各种操作,会导致代码冗余。

#### ■ uCore的双向链表结构定义

```
struct list entry {
  struct list entry *prev, *next;
typedef struct {
  list entry t free list;
  unsigned int nr free;
} free area t;
struct Page {
  atomic t ref;
  list entry t page link;
```

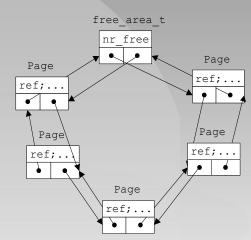


#### ■ 链表操作函数

- list\_init(list\_entry\_t \*elm)
- list add after和list add before
- list del(list entry t \*listelm)

#### ■ 访问链表节点所在的宿主数据结构

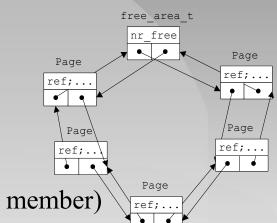
```
free_area_t free_area;
list_entry_t * le = &free_area.free_list;
while((le=list_next(le)) != &free_area.free_list) {
    struct Page *p = le2page(le, page_link); ......
```



# 了解ucore编程方法和通用数据结构

- 链表操作函数
  - list init(list entry t \*elm)
  - list add after和list add before
  - □ list del(list entry t\*listelm)
- 访问链表节点所在的宿主数据结构

#define le2page(le, member) to\_struct((le), struct Page, member)

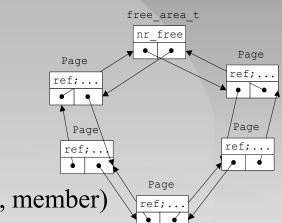


## 了解ucore编程方法和通用数据结构

- 链表操作函数
  - list init(list entry t \*elm)
  - list add after和list add before
  - list del(list entry t \*listelm)
- 访问链表节点所在的宿主数据结构

#define le2page(le, member) to\_struct((le), struct Page, member)

#define to\_struct(ptr, type, member)
 ((type \*)((char \*)(ptr) - offsetof(type, member)))



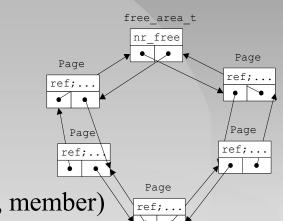
## 了解ucore编程方法和通用数据结构

- 链表操作函数
  - list init(list entry t \*elm)
  - list add after和list add before
  - □ list\_del(list\_entry\_t \*listelm)
- 访问链表节点所在的宿主数据结构

#define le2page(le, member) to\_struct((le), struct Page, member)

```
#define to_struct(ptr, type, member)
  ((type *)((char *)(ptr) - offsetof(type, member)))
```

#define offsetof(type, member)
((size\_t)(&((type \*)0)->member))



- 1. 了解OS
- 2. 了解硬件
- 3. 了解编程
- 4. 了解labs

- 设计思路
  - 采用小巧全面的操作系统ucore并进行改进,需要 覆盖操作系统的关键点,为此增加:
    - · 外设: I/O管理/中断管理
    - •内存:虚存管理/页表/缺页处理/页替换算法
    - CPU: 进程管理/调度器算法
    - 并发:信号量实现和同步互斥应用
    - · 存储: 基于链表/FAT的文件系统
  - ▶ 完整代码量控制在10000行以内
  - ▶ 提供实验讲义和源码分析文档

各种用户态应用和测试用例

用户态函数库 系统调用接口 进程管理子系统 文件管理子系统 进程间共享库支持 FAT文件系统 UNIX文件系统 进程调度算法 **Buffer Cache** 进程调度框架 进程生命周期管理 进程间通信 网络 消息队列 TCP/IP协议栈 PIPE 内存管理子系统 同步互斥/死锁 不连续地址空间分配算法 写时复制 解决死锁问题的实例 连续地址空间分配算法 按需分页 同步互斥应用实例 虚拟内存分配管理 页故障管理 semaphore实现 物理内存分配管理 页替换算法 Lock实现

swap管理

页式内存管理

用户态

内核态

#### ■ 实验内容

□ 1 OS启动、中断与设备管理: 0200~1800行

□ 2 物理内存管理: 1800~2500行

□ 3 虚拟内存管理: 2500~3200行

□ 4 内核线程管理: 3200~3600行

□ 5 用户进程管理: 3600~4300行

▶ 6 处理器调度: 4300~5100行

□ 7 同步互斥: 5100~6400行

■ 8 文件系统: 6400~9999行

- **Lab1:** Bootloader/Interrupt/Device Driver
- □ 启动操作系统的bootloader, 了解操作系统启动前的 状态和要做的准备工作, 了解运行操作系统的硬件支持, 操作系统如何加载到内存中, 理解两类中断-- "外设中断", "陷阱中断"等;
  - 理管储存的制机段分于基
  - 念概本基的理管备设
  - PC动启bootloader程过的
  - · bootloader成组件文的
  - · 行运译编bootloader程过的
  - · 试调bootloader法方的
  - 程过理处和构结的栈解了级编汇在
  - · 制机理处断中
  - · 口串过通/口并/CGA法方的符字出输

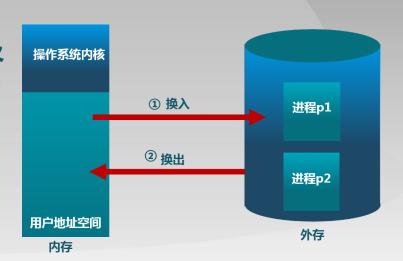
```
proi1 /
-- boot
  |-- asm.h
  |-- bootasm.S
  `-- bootmain.c
-- libs
 |-- types.h
  `-- x86.h
-- Makefile
 -- tools
  |-- function.mk
   `-- sign.c
```

3 directories, 8 files

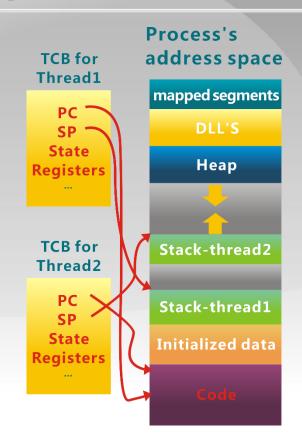
- Lab2:物理内存管理
  - □ 理解x86分段/分页模式,了解操作系统如何管理连续空间的物理内存
    - 理解内存地址的转换和保护
    - ・ 实现页表的建立和使用方法
    - · 实现物理内存的管理方法
    - 了解常用的减少碎片的方法



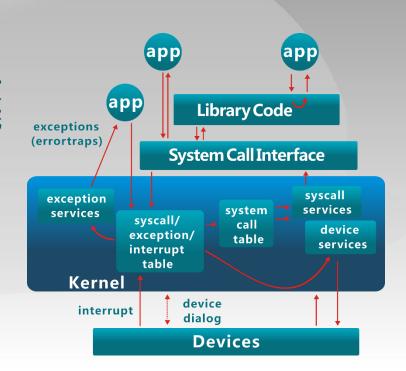
- Lab3:虚拟内存管理
  - □ 了解页表机制和换出(swap)机制,以及中断-"故障中断"、缺页故障处理等,基于页的内存替换算法;
    - 理解换页的软硬件协同机制
    - · 实现虚拟内存的Page Fault异常处理
    - 实现页替换算法



- Lab4: 内核线程管理
  - □ 了解如果利用CPU来高效地完成各种工作的设计与实现基础,如何创建相对与用户进程更加简单的内核态线程,如果对内核线程进行动态管理等;
    - 建立内核线程的关键息信
    - 实现内核线程的管理方法



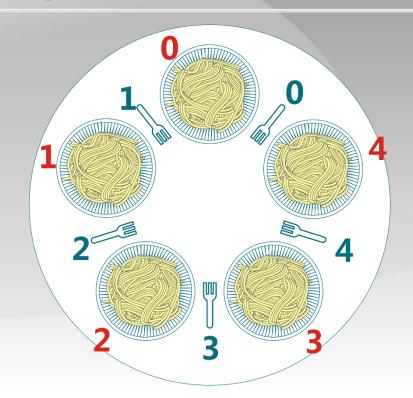
- Lab5: 用户进程管理
  - □ 了解用户态进程创建、执行、切换和结束的动态管理过程,了解在用户态通过系统调用得到内核态的内核服务的过程
    - 建立用户进程的关键信息
    - · 实现用户进程管理
    - · 分析进程和内存管理的关系
    - 实现系统调用的处理过程



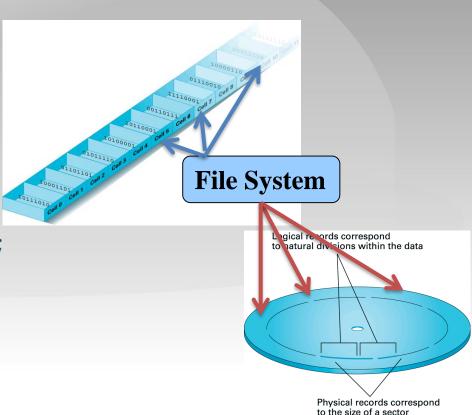
- Lab6: 进程调度
  - ▶ 用于理解操作系统的调度过程和调度算法
    - · 熟悉 ucore 的系统调度器框架,以及 内置的 Round-Robin 调度算法。
    - · 基于调度器框架实现一个调度器算法



- Lab7:同步互斥
  - □ 了解进程间如何进行信息交换和共享,并了解同步互斥的具体实现以及对系统性能的影响,研究死锁产生的原因,以及如何避免死锁;
    - · 熟悉 ucore 的同步互斥机制
    - 理解基本的spinlock、 semphpore、condition variable的实现
    - 用各种同步机制解决同步问题



- Lab8: 文件系统
  - □ 了解文件系统的具体实现,与进程管理等的关系,了解缓存对操作系统IO 访问的性能改进,了解虚拟文件系统 (VFS)、buffer cache和disk driver之间的关系。
  - 掌握基本的文件系统系统调用的实现方法;
  - · 了解一个基于索引节点组织方式的Simple FS文件系统的设计与实现;
  - · 了解文件系统抽象层-VFS的设计与实现;



#### ■ 扩展实验

U0: ucore porting on x86-64 Status: 100%, ucorer: wnz

U1: local page replacement framework with different algorithms of local page replacement status: 100%, ucorer: yxh

U2: ucore支持ARM CPU(with mmu) Status: 100 %, ucorer: wjf, ykl, xb

•••

U9: ucore文件系统框架:支持在VFS下同时支持FAT32等文件系统,实现更加简化

的VFS、FAT和SFS,并能够实现高性能的基于DMA方式的磁盘访问;

status: 100%, ucorer: qz,rsw

•••

U12:ucore支持GO programming

Status: 100 %, ucorer: cr,fjy

## 效果

#### ■ 好的方面

- 理论和实验能够较好地结合起来,不再感到OS课是一个只要死记硬背的课程了
- □ 理解了一个OS的全局设计实现,而不是一个一个分离的知识点
- 掌握了许多OS原理上没有涉及或涉及不够的东西,比如中断/系统调用的实现,X86的段页机制,进程上下文如何切换的,内核态和用户态的具体区别是什么
- ▶ 这是大学期碰到的最复杂的软件,学习了分析和设计大型系统软件的方法