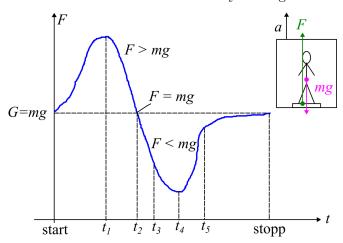
Løsning øving 3

Oppgave 1

De ulike fasene av heisturen er antydet i figuren under.



Ut i fra problemstillingen er det klart at vekta viser personens tyngde G = mg i startsituasjonen.

Farten oppover øker så lenge akselerasjonen oppover er positiv. To vertikale krefter virker på personen inne i heisen: tyngden G og kraften F fra vekta¹. Newtons 2. lov på personen gir at

$$F - mg = ma$$
,

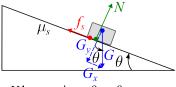
dvs. akselerasjonen er positiv og farten øker så lenge F > mg. Ut i fra figuren er F = mg ved t_2 , dvs. farten er maksimal ved t_2 .

Oppgave 2

a) Så lenge klossen ligger i ro på skråplanet, virker det hvilefriksjon $f_s \leq \mu_s N$ på klossen, som hindrer den fra å gli nedover. Så lenge klossen ligger i ro, er $f_s = G_x = mg\sin\theta$. Den **maksimale** hvilefriksjonen - som oppnås idet skråplanvinkelen når sin kritiske verdi θ_0 - er gitt ved

$$f_{s,max} = \mu_s N$$
,

der $N = G_y = mg \cos \theta$. Se figuren under.



Klossen i ro, $\theta < \theta_0$

Når vi måler den kritiske vinkelen θ_0 der klossen akkurat begynner å gli, får vi

$$f_s = \mu_s N = \mu_s mg \cos \theta_0$$
 (Maks. hvilefriksjon)
 $f_s = mg \sin \theta_0$ (Newtons 1. lov)

 $^{^{-1}}$ Vekta viser motkrafta til F; krafta fra personen på vekta, som er like stor og motsatt rettet fra Newtons 3. lov

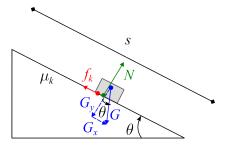
Kombinert gir dette

$$\mu_s mg \cos \theta_0 = mg \sin \theta_0$$

$$\mu_s = \frac{\sin \theta_0}{\cos \theta_0}$$

$$= \underline{\tan \theta_0}$$

b) Idet $\theta > \theta_0$ og skråplanet blir så bratt at klossen sklir, virker glidefriksjonen $f_k = \mu_k N = \mu_k mg\cos\theta$. Vi måler at klossen sklir en strekning s nedover skråplanet i løpet av en tid t. Se figuren under.



Klossen glir, $\theta > \theta_0$

Ettersom $f_k < G_x$, virker en nettokraft nedover, og akselerasjonen a nedover skråplanet blir gitt ved

$$\sum_{x} F_x = ma$$

$$G_x - f_k = ma$$

$$mg \sin \theta - \mu_k mg \cos \theta = ma$$

$$a = g (\sin \theta - \mu_k \cos \theta)$$

Vi måler at klossen sklir en strekning s i løpet av en tid t. Bevegelseslikningene for konstant akselerasjon gir da

$$s = \frac{1}{2}at^{2}$$

$$s = \frac{1}{2} \cdot g(\sin \theta - \mu_{k} \cos \theta) \cdot t^{2}$$

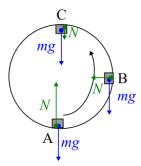
$$\sin \theta - \mu_k \cos \theta = \frac{2s}{gt^2}$$

$$\mu_k = \frac{\sin \theta - \frac{2s}{gt^2}}{\cos \theta}$$

$$\mu_k = \tan \theta - \frac{2s}{gt^2 \cos \theta}$$

Oppgave 3

a) Figuren under viser kreftene som virker på vogna i de ulike punktene i banen: normalkrafta N og vognas tyngde mg.



Ved sirkelbevegelse må det være en nettokraft $\sum F_{\perp}$ med retning inn mot sentrum av sirkelen med radius r, som besørger sentripetalakselerasjonen $a_{\perp} = v^2/r$:

$$\sum F_{\perp} = ma_{\perp} = m\frac{v^2}{r}.$$

Dersom banefarten varierer, vil det i være en tangentiell nettokraft $\sum F_{\parallel} = ma_{\parallel}$ som besørger en baneakselerasjon a_{\parallel} .

Vurderer de ulike påstandene:

A. I punkt A er normalkrafta på vogna like stor som vognas tyngde. Feil: Vogna har en sentripetalakselerasjon inn mot sentrum, slik at det må være en nettokraft inn mot sentrum. Dvs. N > G.

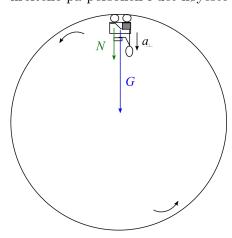
B. I punkt A er normalkrafta på vogna større enn vognas tyngde. Riktig: Se over.

C. I punkt B er sentripetalakselerasjonen til vogna lik 0. Feil: Så lenge farten v > 0, er sentripetalakselerasjonen $a_{\perp} = v^2/r$ større enn null.

D. I punkt B er den tangentielle akselerasjonen til vogna lik g. **Riktig**: den tangentielle kraftsummen her er $\sum F_{\parallel} = mg$, slik at $a_{\parallel} = g$.

E. I punkt C er sentripetalakselerasjonen til vogna lik g. Feil: Sentripetalakselerasjonen i C kan være hva som helst, avhengig av hvor stor farten er. Ettersom vogna er i kontakt med underlaget, er N > 0 og dermed er sentripetalakselerasjonen større enn g.

b) Skal finne forholdet mellom normalkraft N og personens tyngde i det høyeste punktet i en loop dersom sensorer måler sentripetalakselerasjonen i punktet til $a_{\perp}=3g$. Figuren under viser kreftene på personen i det høyeste punktet:



Newtons 2. lov i radiell retning gir

$$\sum F = ma_{\perp}$$

$$N + mg = ma_{\perp}$$

$$N = ma_{\perp} - mg$$

$$\frac{N}{mg} = \frac{a_{\perp}}{g} - 1$$

$$= \frac{3g}{g} - 1$$

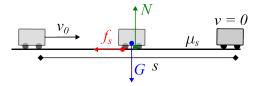
$$= 2,$$

dvs.

$$N = \underline{2G}$$

Oppgave 4

a) Figuren under viser kreftene som virker på bilen under oppbremsingen på horisontalt underlag: tyngden G = mg, normalkraften N og (maksimal) statisk friksjon f_s .



Bilens bremselengde s kan bestemmes fra energibevaring: bilens kinetiske energi før oppbremsingen går over til friksjonsarbeidet som friksjonskraften f_s gjør over bremsestrekningen s:

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = f_s \cdot s$$

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \mu_s mg \cdot s \qquad \text{(Vi har maks. hvilefriksjon } f_s = \mu_s N = \mu_s mg\text{)}$$

$$s = \frac{v_0^2}{2g\mu_s}$$

$$= \frac{\left(\frac{80}{3.6} \text{ m/s}\right)^2}{2 \cdot 9.81 \text{ m/s}^2 \cdot 0.80}$$

$$= 31.46 \text{ m}$$

$$\approx 31 \text{ m}$$

b) Vi skal bestemme bilens sluttfart v dersom den har en startfart $v_0 = 90 \,\mathrm{km/h}$ bremser med samme friksjonstall over samme strekning som i a). Vi kan bruke bevegelseslikningen

$$v^2 - v_0^2 = 2as,$$

der akselerasjonen a er bestemt fra Newtons 2. lov (positiv retning langs opprinnelig fartsretning);

$$\sum F = ma$$

$$-f_s = ma$$

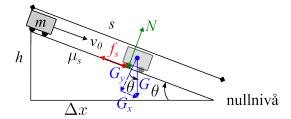
$$-\mu_s mg = ma$$

$$a = -\mu_s g$$

Dette gir at

$$\begin{split} v^2 &= 2as + v_0^2 \\ &= -2\mu_s gs + v_0^2 \\ v &= \sqrt{v_0^2 - 2\mu_s gs} \\ &= \sqrt{\left(\frac{90}{3,6}\,\mathrm{m/s}\right)^2 - 2\cdot 0,80\cdot 9,81\,\mathrm{m/s^2}\cdot 31,5\,\mathrm{m}} \\ &= 11,4\,\mathrm{m/s} \\ &\approx \underline{41\,\mathrm{km/h}} \end{split}$$

c) Figuren under viser kreftene som virker på bilen under oppbremsingen i nedoverbakken: tyngden mg, normalkraften N og (maksimal) statisk friksjon f_s . Et koordinatsystem er valgt slik at x-retningen tilsvarer parallelt med skråplanet, og y-retningen er normalt på.



Som figuren viser er $N = G_y = mg \cos \theta$.

Ut i fra definisjonen av stigningstall/-prosent, er sammenhengen mellom stigningsprosent p og vinkelen θ gitt ved

$$p = \frac{h}{\Delta x} = \tan \theta \Rightarrow \theta = \tan^{-1} p$$

Energibevaring: hvis vi velger nullnivå for potensiell energi i punktet der bilen stopper, har bilen i utgangspunktet kinetisk og potensiell energi. Alt dette går over til friksjonsarbeidet som friksjonskraften f_s utfører over bremsestrekningen s:

$$\frac{1}{2}mv_0^2 + mgh = f_s \cdot s$$

$$\frac{1}{2}mv_0^2 + mgh = \mu_s mg\cos\theta \cdot s \qquad (\text{Her er } f_s = \mu_s N)$$

$$\frac{1}{2}mv_0^2 + mg \cdot s\sin\theta = \mu_s mg\cos\theta \cdot s \qquad (\text{Fra figuren er } h = s\sin\theta)$$

$$\frac{1}{2}v_0^2 + g \cdot s\sin\theta = \mu_s g\cos\theta \cdot s$$

$$s \cdot g(\mu_s\cos\theta - \sin\theta) = \frac{1}{2}v_0^2$$

$$s = \frac{v_0^2}{2g(\mu_s \cos \theta - \sin \theta)}$$

$$= \frac{\left(\frac{80}{3.6} \text{ m/s}\right)^2}{2 \cdot 9.81 \text{ m/s}^2 (0.80 \cdot \cos(\tan^{-1} 0.15) - \sin(\tan^{-1} 0.15))}$$

$$= 39.2 \text{ m}$$

$$\approx 39 \text{ m}$$