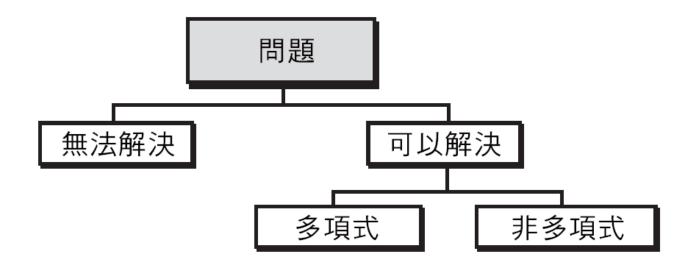
問題解決與演算設計

國立臺北科技大學資訊工程系 郭忠義

問題複雜度

- □ 一般在電腦科學中,問題可分成兩大類:
 - 無法解決的問題(unsolvable problems)
 - 可以解決的問題(solvable problems):電腦花多少時間,某程式複雜度如何?執行所需時間、記憶體。
 - 多項式問題 (polynomial problems)
 - 非多項式問題(non-polynomial problems)。



問題複雜度

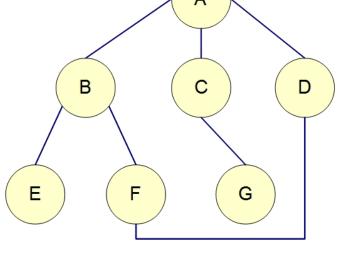
- □大寫○符號
 - 不在意確切數量,在意數量等級。這種效率簡化稱大寫O符號 (big-O notation)。指令敘述的數量是輸入數量的函數。
- □多項式問題
 - 若程式具 O(log n)、O(n)、O(n2)、O(n3)、O(n4)、或O(nk)(k 為常數)的複雜度,稱多項式(polynomial problems)。
- □非多項式問題
 - 若程式複雜度大於多項式,例如:O(10ⁿ)或O(n!),則只有在輸入數量很小(小於100)時才能夠解決問題。
 - 若輸入數量很大,則需數月才可得到非多項式問題(non-polynomial problems)的解決結果。

圖論-廣度優先搜尋法

- □ 廣度優先搜尋法 (Breadth-first Search)
 - 從圖某節點(vertex, node)開始走訪,接著走訪此節點所有相鄰且未 拜訪過的節點,
 - 由走訪過節點繼續進行先廣後深搜尋。把同一深度(level)節點走訪 完,再繼續向下個深度搜尋,直到找到目的節點或遍尋全部節點。

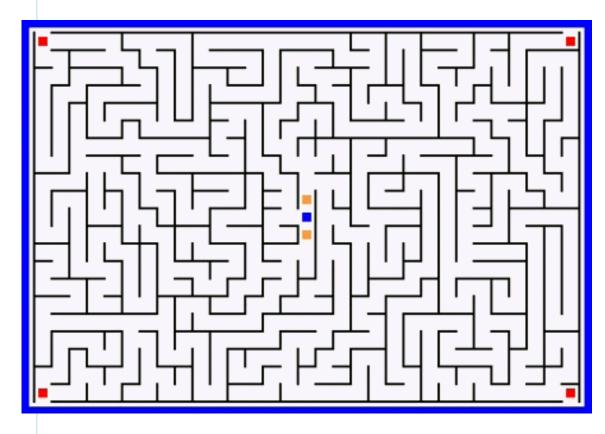
● 廣度優先搜尋法屬於盲目搜索(uninformed search),可利用佇列

(Queue)處理。



圖論-廣度優先搜尋法

```
procedure BFS(vertex s) {
  create a queue Q
  enqueue s onto Q
  mark s as visited
  while Q is not empty {
    dequeue a vertex from Q into v
    for each w adjacent to v {
       if w unvisited {
         mark was visited
         enqueue w onto Q
```

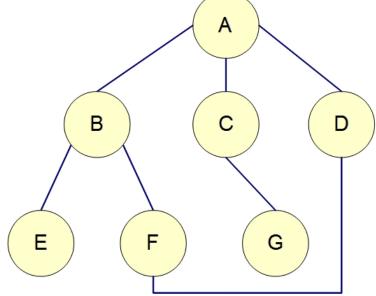


圖論-深度優先搜尋法

- □ 深度優先搜尋法 (Depth-first Search)
 - 從圖某節點開始走訪,先探尋邊(edge)上未搜尋的一節點,並儘可 能深的搜索,直到該節點的所有邊上節點都已探尋;

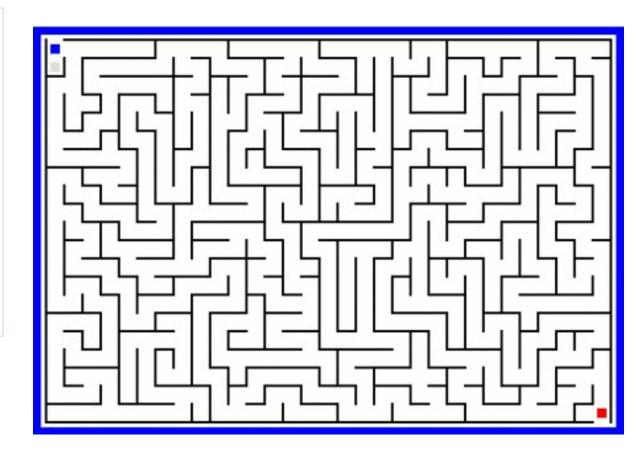
• 回溯(backtracking)到前一節點,重覆探尋未搜尋節點,直到找到目的節點或遍尋全部節點。

● 屬盲目搜索,利用堆疊(Stack)處理。



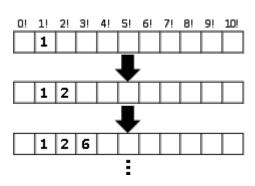
圖論-深度優先搜尋法

```
procedure dfs(vertex v) {
   mark v as visited
   for each w adjacent to v {
      if w unvisited {
        dfs(w)
      }
   }
}
```



- □ 動態程式規劃(Dynamic Programming)
 - 階乘 (Factorial)

```
void factorial(int f[10], int N) {
  int i=0:
  f[0] = 0; f[1] = 1;
  for (i=2; i<=N; ++i) {
     f[i] = f[i-1] * i;
void factorial(int N) {
  int i=0, f=1;
  for (i=2; i <= N; ++i) {
     f = f * i;
```



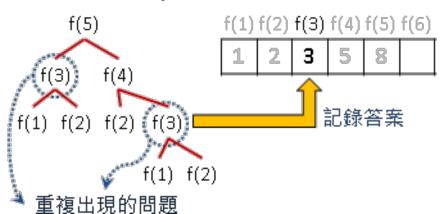
- □ 動態規劃是分治法的延伸。
 - 當遞迴分割出來的問題,一而再、再而三出現,就運用記憶法儲 存這些問題的答案,避免重複求解,以空間換取時間。
 - 規劃的過程是反覆讀取資料、計算、儲存資料。
 - 時間複雜度O(N)
 - 空間複雜度O(N)

int f(int n) { if (n == 0 || n == 1) return 1; else return f(n-1) + f(n-2);

Recurrence

$$f(n) = \begin{cases} 1 & \text{, if } n = 1 \\ 2 & \text{, if } n = 2 \\ f(n-2) + f(n-1) & \text{, if } n \ge 3 \end{cases}$$

Divide and Conquer Memoization



□ 動態規劃是分治法的延伸。

```
int f(int n, int s[]) {
  if (n == 0 || n == 1) return 1;
  // 用 0 代表該問題還未計算答案
   if (s[n]) return s[n];
   return s[n] = f(n-1, s) + f(n-2, s);
void stairs_climbing(){
  int stairs[20];
  for (int i=0; i<=20; i++) {
     stairs[i] = 0;
  printf("%d", f(15, stairs));
```

貪婪演算法

- □ 貪婪演算法 (Greedy Algorithm) 換零錢遊戲
 - 有71個1元,幣值分別為29元、22元、5元、1元,請用最少零錢個數兌換零錢。
 - 局部解:29元2個,22元0個,5元2個,1元3個,2+2+3=7
- ■動態程式規劃
 - 最佳解:29元0個,22元3個,5元1個,1元0個,3+1=4
- □ 貪婪演算法不一定是最佳解,但效率高
 - 一種短視/近利/貪婪的想法,每一步都不管大局,只求局部解決
 - 透過一步步的選擇局部最佳解來得到問題解答。
 - 每個選擇是根據某種準則決定,前次決定不會影響後次決定。
- □ 動態規劃演算法可以求出最佳解,但效率略差

- □ 71元,最佳解:29元0個,22元3個,5元1個,1元0個,3+1=4
 - f(n) = min(1+f(n-29), 1+f(n-22), 1+f(n-5), 1+f(n-1))
 - 71元若以29元兌換,剩71-29=42元,總兌換數=42元可兌換個數+1
 - f(0)=0, $f(n)=1+\min(f(n-c_1), f(n-c_2), ..., f(n-c_k))$
 - n>c_i, 1<i<k, c_i 是硬幣面額, k是總共有幾種面額
 - c_1=29, c_2=22, c_3=5, c_4=1
 - f(1)=1, f(2)=1+f(1)=2, $f(3)=1+\min(f(2))=3$, $f(4)=1+\min(f(3))=4$
 - $f(5) = 1 + \min(f(5-5), f(5-1)) = 1 + \min(f(0), f(4)) = 1$
 - 用一個1元換;或用一個5元換;之後可以如何換最少。
 - $f(6) = 1 + \min(f(6-5), f(6-1)) = 1 + \min(f(1), f(5)) = 1 + \min(1, 1) = 2$
 - $f(7) = 1 + \min(f(7-5), f(7-1)) = 1 + \min((f(2), f(6))) = 1 + \min(2, 2) = 3$
 - f(8) = ...
 - 要宣告 int f[n] 空間,換取計算時間,並計算各種可能性。

```
#include <stdio.h>
                                                              int main(){
int f(int n, int coinType[], int k) {
  int p=0, i=0, coin=0, min_coin=0;
  int min_number[100]={0}, min_first_element[100];
  for (p=0; p<100; p++) min_number[p]=0;
  for (p=1;p \le n;p++)
    min coin = n;
    for(i=0;i< k;i++)
       coin = coinType[i];
       if (((p-coin)>=0)&&((1+min_number[p-coin])< min_coin))
         min_coin = 1 + min_number[p-coin];
    min_number[p] = min_coin;
    min_first_element[p] = coin;
  for (p=1; p<=n; p++) {
    printf("(%d, %d)\n", p, min_number[p]);
```

int coinType[10]={29, 22, 5, 1};
int k=4;
//int coinType[10]={5, 4, 2, 1};
int n =71; //8
f(n, coinType, k);
return 0;
}