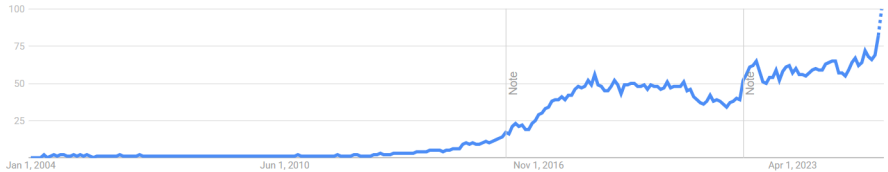


Dr.Öğr.Üyesi Furkan Göz

2025

Interest over time ?



- Biyolojik sinir sisteminden esinlenilerek geliştirilmiş matematiksel modeldir.
- Veri ile öğrenen bir yapı kurar:  
Girdi  $\rightarrow$  Ağırlıklar  $\rightarrow$  Aktivasyon  $\rightarrow$  Çıktı
- Çok sayıda nöron ve katmandan oluşur (giriş, gizli, çıkış katmanı).

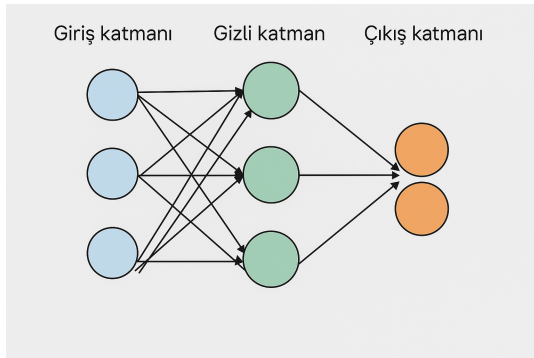
Nerelerde kullanılır?

- Görüntü tanıma, ses işleme, metin sınıflandırma, öneri sistemleri

Neden güçlüdür?

- Karmaşık ilişkileri öğrenebilir, genelleme yeteneği yüksektir

- Giriş katmanı: Ham verinin (sayısal özellikler) alındığı katmandır.
- Gizli katman(lar): Ağırlıklı toplama + aktivasyon fonksiyonu uygulanır.
- Çıkış katmanı: Tahmin veya sınıf sonucu üretilir.



- Her nöron, kendisine gelen verileri (girdiler) ağırlıklarla çarpar.
- Bu değerlerin toplamına bir bias eklenir.
- Sonuç bir aktivasyon fonksiyonuna girer ve çıktı üretilir.

Formül:

$$z = w_1x_1 + w_2x_2 + \dots + w_nx_n + b \quad \Rightarrow \quad a = f(z)$$

Burada:

- $x_i$ : girişler
- $w_i$ : ağırlıklar
- $b$ : bias
- $f(z)$ : aktivasyon fonksiyonu (ör: ReLU, sigmoid)

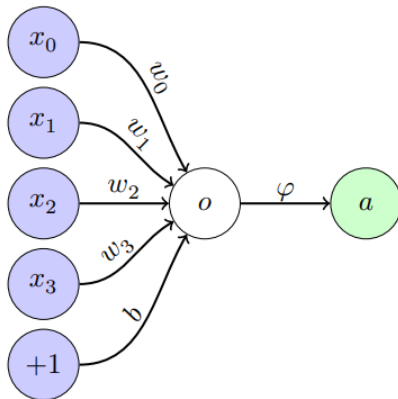
Veri ile örüntüleri yakalayacak şekilde ağırlık ve bias değerlerini öğrenmektir.

- Modelin yalnızca girişlere bağlı kalmadan, daha esnek bir karar sınırı öğrenmesini sağlar.
- Eğer bias olmasaydı, her nöron girişler sıfır olduğunda da sıfır üretirdi.

Örnek:  $z = w_1x_1 + w_2x_2 + b$

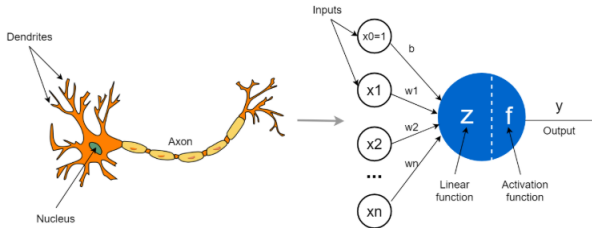
- Eğer  $w_1 = 1$ ,  $x_1 = 2$ ,  $b = 0$  ise  $\rightarrow z = 2$
- Aynı durumda  $b = +3$  olursa  $\rightarrow z = 5$

Bias modelin çıkışını yukarı veya aşağı kaydırarak daha esnek tahminler yapmasını sağlar.

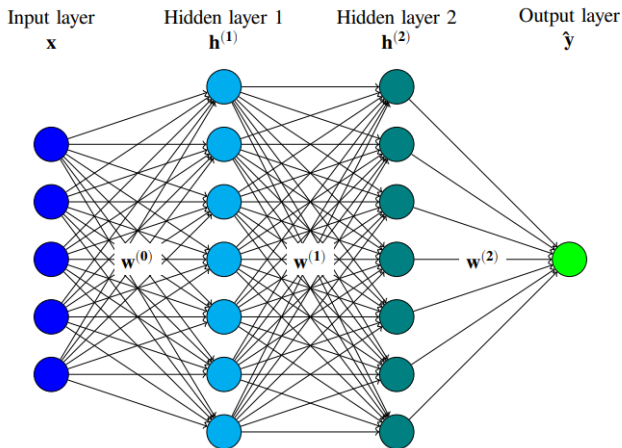


- $x_1, x_2, \dots, x_n$ : Girdiler
- $w_1, w_2, \dots, w_n$ : Ağırlıklar
- $z$ : Lineer toplam
- $f(z)$ : Aktivasyon sonucu

Nöron, veriyi işler  $\rightarrow$  sonucu aktivasyon fonksiyonuna gönderir  $\rightarrow$  diğer nöronlara aktarır.







## Girdi Katmanı:

- Girdi katmanındaki nöron sayısı, veri setindeki bağımsız (açıklayıcı) değişkenlerin sayısına eşittir.
- Örnek: Veri setinde 4 özellik varsa  $\rightarrow$  4 giriş nöronu gerekir.

## Çıktı Katmanı:

- Çıktı katmanındaki nöron sayısı, yapılmak istenen göreve bağlıdır:
  - Regresyon: Tahmin edilecek sürekli değişken sayısı kadar nöron
  - İkili sınıflandırma: 1 nöron  $\rightarrow$  pozitif sınıfa ait olasılığı verir (genellikle sigmoid ile)
  - Çok sınıflı sınıflandırma: Sınıf sayısı kadar nöron (genellikle softmax ile)

- Veri setinde 4 adet açıklayıcı özellik var.
- Hedef değişken 3 sınıftan birine ait  $\rightarrow$  çok sınıflı sınıflandırma problemi

Ağ Yapısı:

- Giriş katmanı: 4 nöron
- Çıktı katmanı: 3 nöron (her biri bir sınıf için)
- Aktivasyon: **Softmax**

Amaç: Her giriş için 3 sınıfa ait olasılık üretmek.

- Girdi ve çıktı katmanı sayısı veriye göre belirlenir.
- Ancak gizli katman sayısı ve her katmandaki nöron sayısı, modelin başarımını etkileyen hiperparametrelerdir.
- Bu değerler genellikle:
  - Deneme-yanılma (grid search, random search)
  - Uzman bilgisi
  - Otomatik ayarlama yöntemleri (AutoML)

Fazla nöron veya katman → overfitting riski

Az nöron → öğrenme yetersiz olabilir

```
1 from sklearn.datasets import load_iris
2 import numpy as np
3 import pandas as pd
4 data = load_iris()
5 X = data.data
6 y = data.target
7 df = pd.DataFrame(X, columns=data.feature_names)
8 df["target"] = y
9 input_dim = X.shape[1]
10 output_dim = len(np.unique(y))
11 print(df.head())
12 print(f"Giris: {input_dim}")
13 print(f"Cikis: {output_dim}")
```

## Giriş Katmanı:

- Sepal uzunluğu, sepal genişliği, petal uzunluğu, petal genişliği
- Toplam 4 özellik → 4 nöron

## Çıkış Katmanı:

- 3 sınıf: Setosa, Versicolor, Virginica
- Her sınıfa ait olasılık üretileceği için → 3 çıkış nöronu
- Aktivasyon: Softmax

Sonuç: Ağ mimarisi doğrudan veri yapısına bağlı olarak tanımlanır.

- Derin öğrenme modelleri, günümüzün üretici yapay zeka (generative AI) sistemlerinin temelidir.
- Aktivasyon fonksiyonu, yapay sinir ağında her bir nöronun çıktısını belirler.
- Girdi bilgisine göre, nöronun çıktı üretip üretmeyeceğine yani bu bilginin bir sonraki katmana aktarılıp aktarılmayacağına karar verir.

Amaç: Ağın öğrenme kapasitesini artırmak için doğrusal olmayanlık (non-linearity) kazandırmak.

- Aktivasyon fonksiyonlarının temel fikri, biyolojik sinir sistemindeki aksiyon potansiyeli kavramına dayanmaktadır.
- Aksiyon potansiyeli: Bir sinir hücresinin (nöronun), belirli bir elektriksel eşik değeri aşıldığında diğer nöronlara sinyal göndermesi sürecidir.
- Yapay sinir ağlarında bu mekanizma, nörona gelen toplam sinyalin bir aktivasyon fonksiyonu aracılığıyla işlenmesiyle modellenir.
- İlk örneklerden biri 1962 yılında Frank Rosenblatt tarafından önerilmiştir.

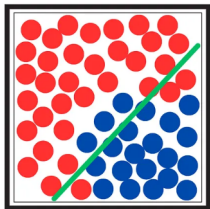
Aktivasyon fonksiyonu, nörona gelen toplam girdinin belli bir değeri aşip aşmadığını değerlendirerek çıktı üretip üretmeyeceğini belirler.



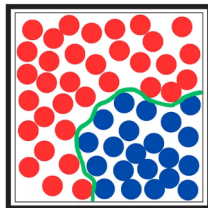
- Sinir ağı katmanlarında sadece doğrusal işlemler varsa:
  - Tüm model tek bir matris çarpımı gibi davranır.
  - Karmaşık örüntüleri ayırt edemez.
- Aktivasyon fonksiyonu:
  - Modele doğrusal olmayanlık katar.
  - Öğrenme kapasitesini ciddi şekilde artırır.

- Gerçek dünya verisi çoğunlukla doğrusal olmayan (non-linear) yapıya sahiptir.
- Sadece doğrusal (linear) işlemlerle karmaşık problemler çözülemez.
- Aktivasyon fonksiyonu, sinir ağına doğrusal olmayanlık kazandırarak bu örüntüleri öğrenmesini sağlar.

Örnek: Köpek/kedi tanıma problemi – Aynı türdeki hayvanlar farklı poz, açı ve arka planda olabilir. Bu çeşitlilik ancak doğrusal olmayan modellerle yakalanabilir.



**Neural Network without  
an Activation Function**



**Neural Network with  
an Activation Function**

- Katmanlar arası yalnızca doğrusal (lineer) işlem yapılırsa model karmaşık ilişkileri öğrenemez.
- Aktivasyon fonksiyonu: ağırlıklı toplam üzerine uygulanan doğrusal olmayan dönüşüm.
- Derin öğrenme modelinin doğrusal olmayan örüntüleri öğrenmesini sağlar.

Amaç: Modelin daha esnek, güçlü ve genellebilir olmasını sağlamak.

- Sinir ağı eğilirken, ağırlıklar geri yayılım (backpropagation) algoritması ile güncellenir.
- Aktivasyon fonksiyonunun türevi (gradyanı), her ağırlığın ne kadar güncelleneceğini belirler.
- Yanlış tahmin yapıldığında bu gradyanlar sayesinde hatalar geri yayılır.

Öğrenme sürecinin temel taşı, aktivasyon fonksiyonunun türevidir.

- Her nöron, önceki katmandan gelen ağırlıklı toplamı alır.
- Aktivasyon fonksiyonu bu değere göre nöronun çıkış üretip üretmeyeceğine karar verir.
- Böylece, bazı özellikler daha önemli kabul edilir; bazıları bastırılır.

Örnek: Görseldeki kenarlar, şekiller, desenler gibi özelliklerin ağırlığı farklı olabilir. Aktivasyon fonksiyonu bu ayrımı yapar.

- Sinir ağı katman katman öğrenir: alt katmanlar basit, üst katmanlar daha karmaşık yapılar yakalar.
- Aktivasyon fonksiyonu, bu katmanlar arasında bilgi dönüşümünü sağlar.
- Böylece ağı daha üst seviyeli özellikleri birleştirerek sonuç üretir.

Örnek: Alt katman: kenar – Üst katman: kulak – En üst katman: “kedi” nesnesi

Örnek: Basit bir ikili sınıflandırma problemi düşünelim. Girdiler ve öğrenilmiş ağırlıklar:

- $a = 2, \quad b = 3$
- $w_1 = 0.5, \quad w_2 = 0.3$
- $\text{bias} = 2$

İleri Yayılım (Forward Propagation):

$$z = w_1 \cdot a + w_2 \cdot b + \text{bias} = 0.5 \cdot 2 + 0.3 \cdot 3 + 2 = 3.9$$

Aktivasyon (Sigmoid):

$$f(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}} = \frac{1}{1 + e^{-3.9}} \approx 0.98$$



- Hesapladığımız değer:  $f(z) \approx 0.98$
- Bu, nöronun “aktif olma” olasılığını temsil eder.
- Sigmoid fonksiyonu çıktıyı  $[0, 1]$  aralığına indirger  $\rightarrow$  olası sınıf yorumlamasına uygundur.

Yorum:

- $f(z)$  değeri 1'e ne kadar yakınsa, model bu girdilerin belirli bir sınıfa ait olduğundan o kadar emindir.
- Bu nedenle ikili sınıflandırmada sigmoid sıkça tercih edilir.

- Katmanlar arasında hiçbir aktivasyon fonksiyonu kullanılmazsa:
  - Tüm ağ sadece doğrusal işlemler dizisi haline gelir.
  - Karmaşık örüntüler öğrenilemez.
- Modelin çıktısı, girişlerin lineer bir kombinasyonu olur.
- Derinliğin anlamı kalmaz.
- Bu durumda, model sadece veriyi düz bir çizgi (veya düzlem) ile ayırabilir.

Sonuç: Aktivasyon fonksiyonu olmadan derinlik anlamsız hale gelir; model karmaşık görevlerde başarısız olur.

**Amaç:** Çok sınıflı sınıflandırma problemlerinde, her sınıfa ait olasılığı hesaplamak.

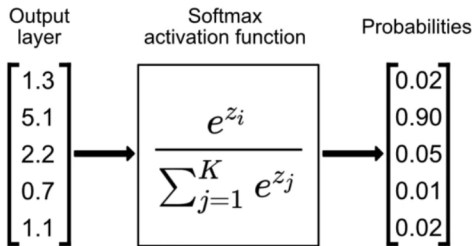
**Tanım:** Softmax, birden fazla çıktı nöronunun her birine olasılık atar. Çıktıların toplamı daima 1 olur.

**Formül:**

$$f(z_i) = \frac{e^{z_i}}{\sum_{j=1}^K e^{z_j}} \quad (\text{her sınıf } i \text{ için})$$

**Özellikler:**

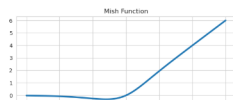
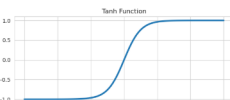
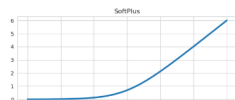
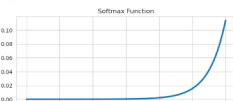
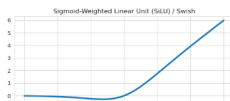
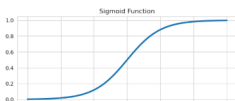
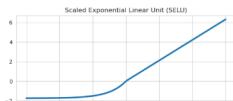
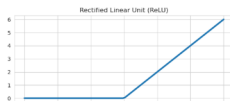
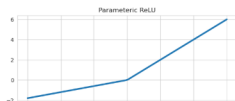
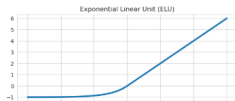
- $K$ : sınıf sayısı
- $z_i$ : her bir sınıf için skor (model çıkışı)
- Çıktılar  $[0, 1]$  aralığında olur ve toplamaları 1'dir



- Sigmoid:  $f(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$   $(0, 1)$  aralığında çıktı üretir.
- Tanh:  $f(x) = \tanh(x)$   $(-1, 1)$  aralığında çıktı verir, sıfır merkezlidir.
- ReLU:  $f(x) = \max(0, x)$  negatif girişleri sıfırlar.

- Sigmoid: İkili sınıflandırma çıktı katmanında
- ReLU: Genel amaçlı, hızlı öğrenme sağlar
- Tanh: Sıfır merkezli çıktı gereken durumlar
- Leaky ReLU, ELU: Ölü nöron riskine karşı
- GELU: Transformer mimarilerinde

Aktivasyon fonksiyonu doğru seçilmezse öğrenme durabilir!



```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense, InputLayer
3
4 model = Sequential([
5     InputLayer(shape=(10, )),
6     Dense(units=20, activation="relu"),
7     Dense(units=3, activation="softmax")
8 ])
9
10 model.summary()
```

- TensorFlow'un Keras API'si ile çok sınıflı bir model tanımlanır
- Modelin giriş, gizli ve çıkış katmanları net biçimde belirtilmiştir



- Giriş Katmanı:
  - `InputLayer(shape=(10, ))` → Model 10 özellikten oluşan bir veri bekliyor
- Gizli Katman:
  - `Dense(20, activation="relu")` → 20 nöron, ReLU aktivasyonu ile çalışır
  - Bu katman, öğrenilecek temsil (feature) çıkarımı yapar
- Çıkış Katmanı:
  - `Dense(3, activation="softmax")` → 3 sınıf için olasılık çıktısı üretir
- `model.summary()`:
  - Katman yapısı ve öğrenilebilir parametre sayıları gösterilir

Not: Bu yapı, çok sınıflı sınıflandırma görevleri için uygundur.

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense, InputLayer
3
4 model = Sequential([
5     InputLayer(input_shape=(4, )),
6     Dense(units=100, activation="relu"),
7     Dense(units=3, activation="softmax")
8 ])
```

- 4 giriş özelliği: (sepal/petal uzunluk/genişlik)
- 100 nöronlu ReLU aktivasyonlu gizli katman
- 3 sınıflı çıktı → softmax ile olasılık dağılımı

- Modelin tahmini ile gerçek değer arasındaki farkı ölçer.
- Bu fark, sayısal bir “kayıp” değeri olarak ifade edilir.
- Amaç: Bu kaybı en aza indirerek daha doğru tahminler yapmak.
- Kayıp ne kadar küçükse, model o kadar başarılı demektir.

Not: Kayıp fonksiyonu olmadan model öğrenemez.

- Sinir ağı bir tahmin yapar, örneğin:  $[0.2, 0.3, 0.5]$
- Gerçek sınıf:  $[0, 0, 1]$
- Kayıp fonksiyonu, bu iki vektör arasındaki farkı sayısal olarak ölçer.
- Bu fark (kayıp), ağırlıkların nasıl güncelleneceğini belirler.
- Öğrenme süreci, bu kaybı azaltacak şekilde ağırlıkları günceller.

Kayıp = Modelin yaptığı hata

1. Mean Squared Error (MSE):
  - Regresyon problemlerinde kullanılır.
  - Tahmin ve gerçek değer farklarının karesinin ortalaması.
2. Binary Crossentropy:
  - İkili (binary) sınıflandırma için uygundur.
  - Tahmin edilen olasılıkla gerçek değer uyumunu ölçer.
3. Categorical Crossentropy:
  - Çok sınıflı sınıflandırmalarda kullanılır (örneğin Iris).
  - Softmax çıkışları ile birlikte çalışır.

- Iris veri setinde 3 sınıf vardır.
- Modelin çıkışı: `Dense(3, activation="softmax")`
- Bu durumda kullanılacak doğru kayıp fonksiyonu:
  - `categorical_crossentropy` (etiketler one-hot ise)
  - `sparse_categorical_crossentropy` (etiketler integer kodlu ise)

Not: Etiket formatı loss seçiminde önemlidir.

- Modelin yaptığı tahmini, gerçek değere yaklaştırmak için ağırlıkları güncelleme işlemidir.
- Amaç: Kayıp fonksiyonunun (loss) değerini azaltmak.
- Bu işlem her eğitim örneği için (veya mini-batch için) tekrar edilir.

- Her ileri yayılımda (forward pass), bir tahmin yapılır.
- Tahmin ile gerçek değer arasındaki fark  $\rightarrow$  kayıp (loss) hesaplanır.
- Optimizasyon algoritması bu kaybı azaltacak şekilde ağırlıkları günceller.
- Bu süreçte gradyanlar (türevler) kullanılır  $\rightarrow$  geriye yayılım (backpropagation)

Model her iterasyonda daha iyi hale gelir.



## 1. SGD (Stochastic Gradient Descent)

- Basit ve yaygın kullanılan yöntem
- Ağırlıkları gradyan yönünde küçük adımlarla günceller

## 2. Adam

- En popüler yöntemlerden biridir
- Öğrenme hızını adaptif şekilde ayarlar
- Daha hızlı ve stabil öğrenme sağlar

## 3. RMSprop, Adagrad, vb.

- Belirli durumlarda avantaj sağlar

```
1 model.compile(  
2     optimizer="adam",  
3     loss="categorical_crossentropy",  
4     metrics=["accuracy"]  
5 )
```

- `optimizer="adam"` → Öğrenme sürecini yöneten algoritma
- `loss="categorical_crossentropy"` → Hedefi sınıflandırma olan problemler için uygun
- `metrics=["accuracy"]` → Eğitim sırasında başarı metriği

- Makine öğrenmesi modelleri ham veriyi doğrudan işleyemez.
- Bu yüzden veriler modele uygun şekilde temizlenip dönüştürülmelidir.
- Bu adıma veri ön işleme (preprocessing) denir.

- Eksik veri temizleme (NaN doldurma/silme)
- Etiketleme: Kategorik verileri sayısallaştırma (Label Encoding / One-Hot)
- Özellik ölçekleme: Tüm sayısal verileri ortak ölçeğe getirme (örnek:  $[0, 1]$ )
- Normalizasyon / Standartlaştırma
- Veriyi eğitim/teste ayırma

Ön işleme yapılmadan model eğitmek genelde başarısız olur.

```
1 from sklearn.datasets import load_iris
2 from sklearn.model_selection import train_test_split
3 from sklearn.preprocessing import StandardScaler
4 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
5
6 X, y = load_iris(return_X_y=True)
7 y = to_categorical(y)
8
9 X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y,
10                                                    test_size=0.2)
11
12 scaler = StandardScaler()
13 X_train = scaler.fit_transform(X_train)
14 X_test = scaler.transform(X_test)
```

- Sinir ağları çok güçlü modellerdir → Kolayca ezberleyebilirler (overfitting).
- Regularization, modelin sadece eğitimi değil genelleme kabiliyetini artırır.
- Amaç: Modelin karmaşıklığını kontrol altında tutmak.

## 1. L1 ve L2 Regularization:

- Ağırlıklara ceza (penalty) uygulanır.
- L1: Ağırlıkların toplam mutlak değeri
- L2: Ağırlıkların karelerinin toplamı (ridge)

## 2. Dropout:

- Eğitim sırasında rastgele bazı nöronlar devre dışı bırakılır.
- Ağa çeşitlilik kazandırır, ezberlemeyi engeller.

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout,
  InputLayer
3
4 model = Sequential([
5     InputLayer(input_shape=(4, )),
6     Dense(64, activation="relu"),
7     Dropout(0.5),
8     Dense(3, activation="softmax")
9 ])
```

- Dropout(0.5) → Eğitim sırasında %50 nöron geçici olarak kapatılır
- Overfitting riskini azaltır



```
1 from tensorflow.keras.regularizers import l2
2 from tensorflow.keras.layers import Dense
3
4 Dense(64, activation="relu", kernel_regularizer=l2(0.01))
```

- `kernel_regularizer` ile ağırlıklara ceza uygulanır
- `l2(0.01)` → Her ağırlık için küçük bir ceza eklenecek
- Model çok büyük ağırlıklar öğrenemez → Aşırı karmaşıklık önlenir

- Girdi verisi, katmanlar boyunca sırayla işlenir.
- Her katmanda:
  - Ağırlıklı toplam + bias hesaplanır.
  - Aktivasyon fonksiyonu uygulanır.
- En son çıkış katmanı  $\rightarrow$  tahmin sonucunu üretir.

Amaç: Veriye karşılık gelen tahmini ( $\hat{y}$ ) hesaplamak.

Örnek:  $y = \text{softmax}(W_2 \cdot \text{ReLU}(W_1 \cdot x + b_1) + b_2)$

- Modelin tahmininin doğru cevaptan ne kadar sapma gösterdiğini ölçer.
- Geriye yayılım (backpropagation) için temel bilgi sağlar.
- Amaç: kayıp değerini minimuma indirmek.

Yaygın Fonksiyonlar:

- Mean Squared Error (MSE) → Regresyon problemleri
- Categorical Crossentropy → Çok sınıflı sınıflandırma
- Binary Crossentropy → İkili sınıflandırma

Not: Kayıp küçükse → model iyi öğrenmiş demektir.

- Regresyon problemlerinde kullanılır.
- Gerçek ve tahmin değerleri arasındaki farkın karesi alınır.
- Küçük farklar az, büyük farklar daha çok cezalandırılır.

Formül:  $MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$

Örnek:

Gerçek değerler: [3, 5, 2]

Tahminler: [2.5, 5.5, 1.5]

$$MSE = \frac{(3-2.5)^2 + (5-5.5)^2 + (2-1.5)^2}{3} = 0.25$$

Not: MSE değeri 0'a yaklaştıkça model daha başarılıdır.

- İkili sınıflandırma problemlerinde (0/1) kullanılır.
- Modelin 1'e olan güveni ve 0'a olan güveni ayrı ayrı cezalandırılır.

Formül:  $\text{Loss} = -[y \cdot \log(\hat{y}) + (1 - y) \cdot \log(1 - \hat{y})]$

Örnek:

Gerçek: 1, Tahmin: 0.9  $\rightarrow \text{Loss} = -\log(0.9) = 0.105$  Gerçek: 1,  
Tahmin: 0.1  $\rightarrow \text{Loss} = -\log(0.1) = 2.30$

- Çok sınıflı sınıflandırma problemlerinde kullanılır.
- Her sınıf için olasılık tahmini yapılır (softmax).
- Gerçek sınıfın olasılığı ne kadar düşükse, kayıp o kadar büyür.

Örnek:

Gerçek sınıf: [0, 0, 1] Tahmin: [0.1, 0.2, 0.7]

Kayıp =  $-\log(0.7) \approx 0.357$

Model yanlış sınıfa yüksek olasılık verirse yüksek ceza alır.

- Model, eğitilen veri ile öğrenir.
- `fit()` fonksiyonu:
  - Girdi verisini ve etiketleri alır.
  - Her örnek üzerinden ağırlıkları günceller.
  - Birden fazla kez tekrar eder (epoch sayısı kadar).
- Eğitim sırasında kayıp değeri azalırsa model doğru öğreniyor demektir.

Örnek kullanım:

```
1 model.fit(X_train, y_train, epochs=10, batch_size=32)
```

- Modelin dışında ayarlanan, öğrenme sürecini doğrudan etkileyen değerlerdir.
- Öğrenilen değil, önceden belirlenen parametrelerdir.
- Doğru ayarlamak: daha iyi genelleme ve daha az hata demektir.

Temel Hiperparametreler:

- **epoch** – Eğitim tekrar sayısı
- **batch size** – Aynı anda işlenecek örnek sayısı
- **learning rate** – Ağırlıkların ne kadar değişeceği



- Epoch sayısı
  - Az olursa: Öğrenme eksik kalır (underfitting)
  - Fazla olursa: Aşırı öğrenme (overfitting) riski
- Batch size
  - Küçük: Gürültülü ama sık güncelleme → iyi genelleme
  - Büyük: Daha istikrarlı ama öğrenme yavaş
- Learning rate
  - Çok küçük: Yavaş öğrenme
  - Çok büyük: Öğrenme kararsızlaşabilir

- Epoch: Tüm eğitim verisinin modele bir kez gösterilmesidir.
- 10 epoch: eğitim verisi modele 10 defa tekrar gösterilir.

Örnek:

Bir model 1000 veriyle eğitiliyorsa:

- 1 epoch  $\rightarrow$  model 1000 veri görür
- 10 epoch  $\rightarrow$  model toplamda 10.000 veri görür

Epoch sayısı artarsa: Öğrenme artar ama aşırı ezber riski doğar (overfitting)

- Veriler modele parça parça sunulur.
- Batch size: her iterasyonda işlenecek veri sayısıdır.

Örnek:

1000 verilik bir veri setinde:

- Batch size = 100  $\rightarrow$  her epoch 10 adım ( $1000 / 100$ )
- Batch size = 250  $\rightarrow$  her epoch 4 adım

Küçük batch: sık güncelleme, genelleme iyi

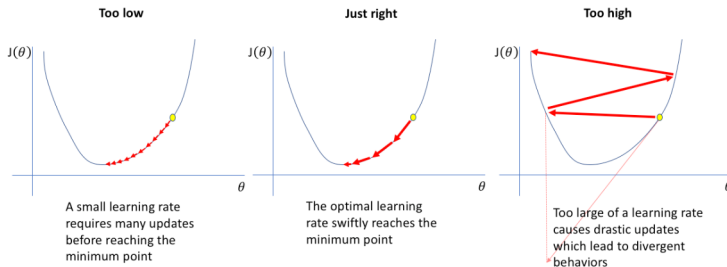
Büyük batch: daha stabil ama öğrenme yavaş

- Her adımda ağırlıklar ne kadar değişecek?
- Learning rate ( $lr$ ) çok küçükse: öğrenme çok yavaş
- Learning rate çok büyükse: öğrenme dengesizleşebilir

Örnek:

- $lr = 0.001 \rightarrow$  küçük adımlarla ilerler
- $lr = 0.1 \rightarrow$  büyük adımlarla sıçrayarak öğrenir (riskli olabilir)

Çözüm: deneme yanılma ya da optimizasyon teknikleri



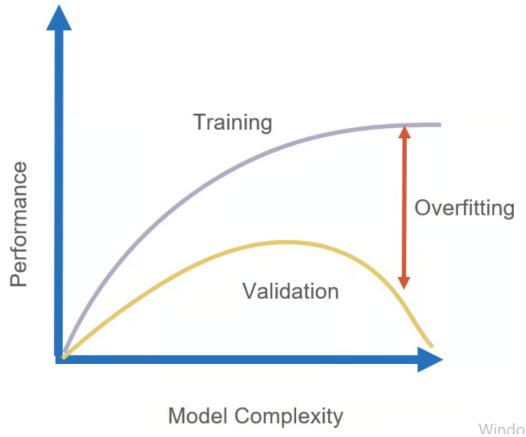
- Model, eğitim verisi ile öğrenir.
- Ancak yalnızca eğitim verisiyle test edilirse:
  - Gerçek başarı ölçülemez.
  - Aşırı öğrenme (overfitting) fark edilmez.
- Bu nedenle:
  - Eğitim verisi: Öğrenme için
  - Doğrulama verisi (validation): Öğrenme sırasında değerlendirme için
  - Test verisi: Son değerlendirme için

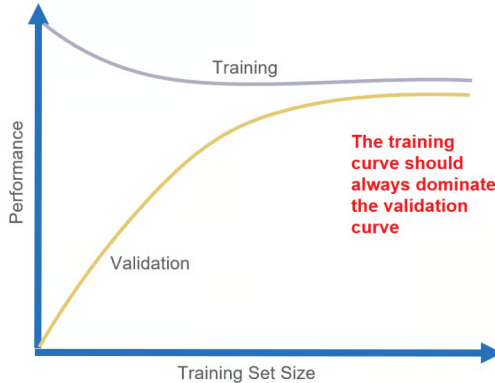
Amaç: Modelin genelleme başarısını ölçmek



- `fit()` sırasında model kayıp (loss) ve doğruluk (accuracy) değerlerini takip eder.
- Bu değerler her epoch sonunda güncellenir.
- Görselleştirme ile:
  - Öğrenme eğrisi takip edilir
  - Overfitting tespit edilir







- Sinir ağı çıktısıyla gerçek değer karşılaştırılır → hata hesaplanır.
- Bu hata, ağıın gerisine doğru yayılır.
- Katmanlardaki ağırlıklar, hataya göre güncellenir.
- Amaç: ağırlıkları öyle ayarla ki kayıp fonksiyonu minimum olsun.

”Yanlış fark et → nerede yaptığını öğren → kendini düzelt.”

- 1. Forward Pass: Girdi  $\rightarrow$  çıkış üretilir
- 2. Loss Hesabı: Çıkış ile gerçek değer farkı
- 3. Backward Pass: Hata, ağırlıklara doğru yayılır
- 4. Gradient Descent: Ağırlıklar güncellenir

- Sinir ağı öğrenirken amaç: kayıp (loss) fonksiyonunu en aza indirmek
- Geri yayılım ile hesaplanan gradyanlar kullanılarak ağırlıklar güncellenir
- Bu güncellemeyi yapan algoritmaya optimizer denir

Popüler Optimizer'lar:

- SGD (Stochastic Gradient Descent)
- Adam
- RMSProp

Doğru optimizer, hızlı ve dengeli öğrenme sağlar.

Özellik	SGD	Adam	RMSProp
Hız	Yavaş	Hızlı	Orta
Bellek Kullanımı	Az	Orta	Orta
Uyarlamalı Adım	Hayır	Evet	Evet
Kararlılık	Düşük	Yüksek	Orta

Not: Adam genellikle en dengeli sonuçları verir.

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense
3
4 model = Sequential([
5     Dense(16, activation="relu", input_shape=(X_train.shape
6         [1],)),
7     Dense(8, activation="relu"),
8     Dense(1, activation="sigmoid")
9 ])
10 model.compile(optimizer="adam",
11               loss="binary_crossentropy",
12               metrics=["accuracy"])
13 history = model.fit(X_train, y_train,
14                     epochs=20, batch_size=32,
15                     validation_split=0.2)
```

- Eğitimden sonra modelin gerçek başarısı test verisiyle ölçülür.
- `evaluate()` fonksiyonu doğruluk ve kayıp değerlerini verir.

Kod Örneği:

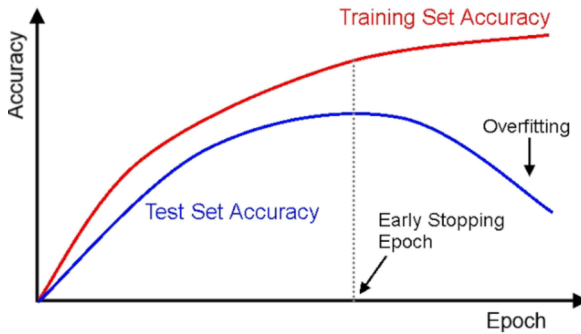
```
1 loss, acc = model.evaluate(X_test, y_test)
2 print(f"Test Doğruluk: {acc:.2f}")
```

Test verisinde yüksek başarı, modelin genelleme gücünü gösterir.



- Eğitim sırasında doğrulama kaybı iyileşmeyi durdurursa:
  - Model aşırı öğrenmeye başlar
  - Artık öğrenme gerçekleşmez
- Erken durdurma, bu durumda eğitimi otomatik sonlandırır
- Eğitim süresi kısalmış, model genellemesi artar

Kullanım: `EarlyStopping(monitor="val_loss", patience = 3)`



```
1 from tensorflow.keras.callbacks import EarlyStopping
2
3 early_stop = EarlyStopping(
4     monitor="val_loss", patience=3, restore_best_weights=
5     True)
6
7 model.fit(X_train, y_train,
8           epochs=50, batch_size=32,
9           validation_split=0.2,
10          callbacks=[early_stop])
```

Açıklama: 3 epoch boyunca iyileşme yoksa eğitim durur.

```
1 model.fit(X_train, y_train,  
2           epochs=10, batch_size=32,  
3           validation_split=0.2)  
4  
5 model.fit(X_train, y_train,  
6           epochs=50, batch_size=8,  
7           validation_split=0.2)
```

Gözlem:

- Çok düşük batch size → daha yavaş ama hassas öğrenme
- Fazla epoch → aşırı öğrenmeye neden olabilir

```
1 history = model.fit(...)
2
3 plt.plot(history.history["loss"], label="Egitim Kaybi")
4 plt.plot(history.history["val_loss"], label="Dogrulama
   Kaybi")
5 plt.legend()
6 plt.title("Kayip Grafigi")
7 plt.show()
```

Eğitim ve doğrulama eğrileri birlikte analiz edilmelidir.

```
1 from sklearn.datasets import load_iris
2 from sklearn.model_selection import train_test_split
3 from sklearn.preprocessing import StandardScaler
4 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
5
6 X, y = load_iris(return_X_y=True)
7 y = to_categorical(y)
8
9 X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(
10     X, y, test_size=0.2, random_state=42
11 )
12
13 scaler = StandardScaler()
14 X_train = scaler.fit_transform(X_train)
15 X_test = scaler.transform(X_test)
```

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout,
  InputLayer
3 from tensorflow.keras.regularizers import l2
4
5 model = Sequential([
6     InputLayer(input_shape=(4, )),
7     Dense(64, activation="relu", kernel_regularizer=l2
8         (0.01)),
9     Dropout(0.5),
10    Dense(3, activation="softmax")
11 ])
```

- 4 giriş  $\rightarrow$  64 ReLU + Dropout  $\rightarrow$  3 sınıf için softmax çıkışı
- L2 ve Dropout ile overfitting riski azaltılır

```
1 model.compile(  
2     optimizer="adam",  
3     loss="categorical_crossentropy",  
4     metrics=["accuracy"]  
5 )
```

- **adam**: Adaptif öğrenme oranı ile hızlı optimizasyon
- **categorical\_crossentropy**: Çok sınıflı sınıflandırma için ideal
- **metrics=["accuracy"]**: Başarı ölçütü olarak doğruluk kullanılır



```
1 history = model.fit(  
2     X_train, y_train,  
3     validation_split=0.2,  
4     epochs=50,  
5     batch_size=8,  
6     verbose=1  
7 )
```

- Eğitim verisinin %20'si doğrulama (validation) için ayrılır
- 50 epoch boyunca küçük gruplar (batch\_size=8) ile öğrenir

```
1 test_loss, test_acc = model.evaluate(X_test, y_test)
2 print(f"Test doğrulugu: {test_acc:.2f}")
3
4 sample = X_test[0].reshape(1, -1)
5 prediction = model.predict(sample)
6 print("Tahmin:", prediction)
```

- `evaluate()` → modelin test setindeki başarısını ölçer
- `predict()` → sınıflara ait olasılıkları verir

- Fashion MNIST, klasik MNIST rakam veri setinin modern bir versiyonudur.
- Toplam 70.000 adet gri tonlamalı 28x28 piksel giysi görseli içerir.
- 10 farklı sınıfa ayrılmıştır (her sınıf 7.000 örnek):
  - 0 = T-shirt/top
  - 1 = Trouser
  - 2 = Pullover
  - 3 = Dress
  - 4 = Coat
  - 5 = Sandal
  - 6 = Shirt
  - 7 = Sneaker
  - 8 = Bag
  - 9 = Ankle boot
- Eğitim: 60.000 örnek, Test: 10.000 örnek

```
1 from tensorflow.keras.datasets import fashion_mnist
2 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
3 import matplotlib.pyplot as plt
4
5 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = fashion_mnist.
    load_data()
6
7 print(X_train.shape, y_train.shape)
8
9 plt.imshow(X_train[0], cmap="gray")
10 plt.title(f"Label: {y_train[0]}")
11 plt.show()
```

- 60.000 eğitim ve 10.000 test örneği içerir
- Görseller 28x28 piksel, etiketler 0–9 arası sayılar

```
1 X_train = X_train / 255.0
2 X_test = X_test / 255.0
3
4 X_train = X_train.reshape(-1, 784)
5 X_test = X_test.reshape(-1, 784)
6
7 y_train = to_categorical(y_train, 10)
8 y_test = to_categorical(y_test, 10)
```

- Görsel veriyi normalize etmek öğrenmeyi kolaylaştırır
- One-hot encoding → 10 sınıf için uygun çıkış vektörü

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout
3
4 model = Sequential([
5     Dense(256, activation="relu", input_shape=(784,)),
6     Dropout(0.4),
7     Dense(128, activation="relu"),
8     Dropout(0.3),
9     Dense(10, activation="softmax")
10 ])
```

- Giriş: 784 nöron (düzleştirilmiş görsel)
- 2 gizli katman + Dropout → ezberlemeyi önleme
- Çıkış: 10 sınıf için softmax

```
1 model.compile(  
2     optimizer="adam",  
3     loss="categorical_crossentropy",  
4     metrics=["accuracy"]  
5 )  
6  
7 history = model.fit(  
8     X_train, y_train,  
9     epochs=15,  
10    batch_size=128,  
11    validation_split=0.1,  
12    verbose=1  
13 )
```

■ `validation_split=0.1` → eğitimden %10'u doğrulama için

```
1 test_loss, test_acc = model.evaluate(X_test, y_test)
2 print(f"Test doğrulugu: {test_acc:.4f}")
3
4 import numpy as np
5 idx = np.random.randint(0, len(X_test))
6 prediction = model.predict(X_test[idx].reshape(1, 784))
7 print("Tahmin:", prediction.argmax())
```

- Test doğruluğu genellikle
- `argmax()` → en yüksek olasılığı veren sınıf seçilir



```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2
3 plt.plot(history.history["accuracy"], label="train")
4 plt.plot(history.history["val_accuracy"], label="val")
5 plt.xlabel("Epoch")
6 plt.ylabel("Dogruluk")
7 plt.title("Egitim vs Dogrulama ̧ııBaarm")
8 plt.legend()
9 plt.grid(True)
10 plt.show()
```

- Modelin aşırı öğrenip öğrenmediği bu grafikte anlaşılır
- Eğitimin sonunda doğrulama başarımı duruyorsa → erken durdurma düşünülebilir

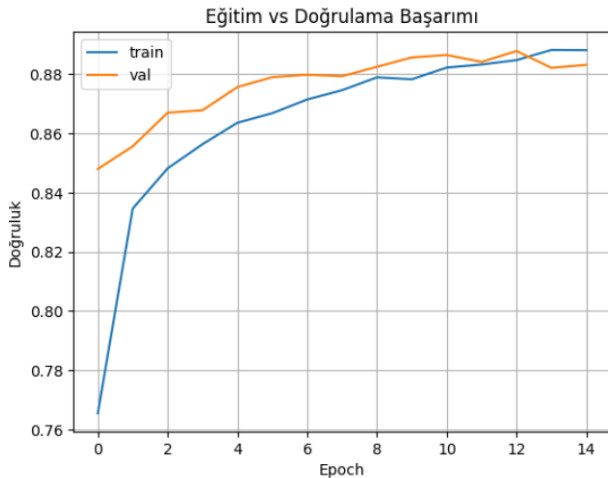


Figure: Caption