Microcontroladores Laboratorio Sesión 11

Semestre: 2021-2

Profesor: Kalun José Lau Gan

1

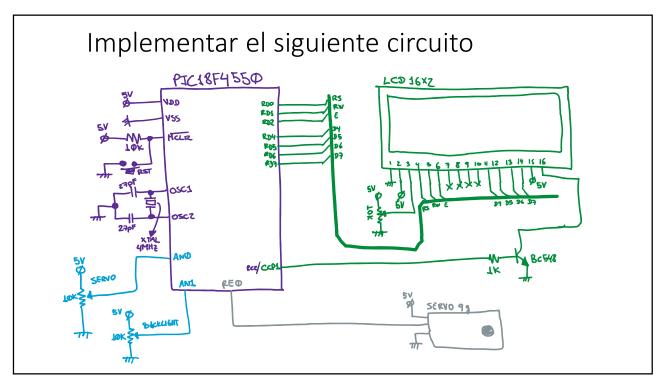
Preguntas previas:

• ?

Agenda:

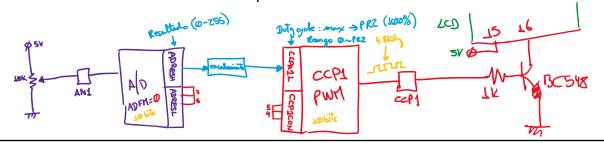
- Interface a servomecanismos
- Interacción entre el conversor A/D con diferentes periféricos internos del microcontrolador.
- Movimiento del servo a través de un potenciómetro

3

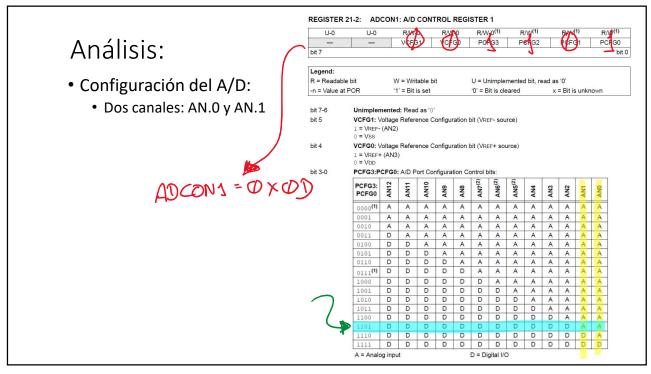


Análisis:

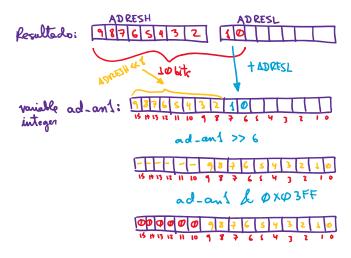
- Atacar el problema por partes:
 - Conversor A/D con el control de luz de fondo (AN.1 con CCP1-PWM)
 - Conversor A/D con el servo (AN.0 con cuenta inicial de Timer0 ó Timer3)
- Habilitar dos canales analógicos en el A/D:
 - ADCON1
- Conversor A/D va a funcionar con just izquierda (ADFM=0)
- CCP1 en modo PWM = Freq 4.8KHz



5

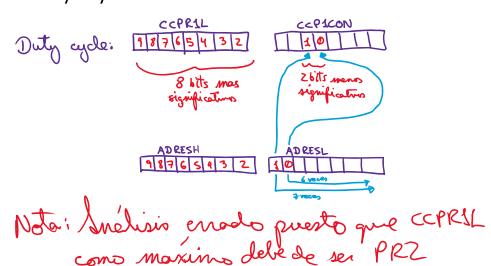


Cómo hacer operaciones con ADFM=0



7

Detalle de los dos bits menos significativos del Duty Cycle del PWM en el CCP



Consideracion:

• CCPR1L no debe de exceder PR2

Si PRZ = 155:

$$CCPRIL = 0 \rightarrow 0\%$$

$$155 \rightarrow 100\%$$

$$ADRESH \rightarrow 0-255$$

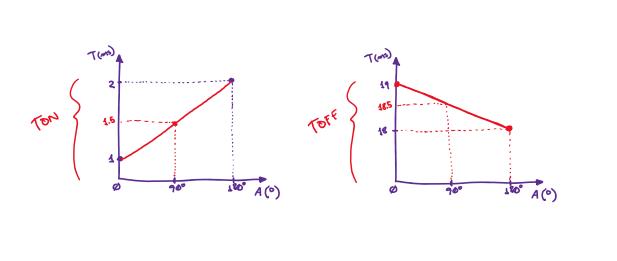
$$CCPRIL = ADRESH $\frac{155}{255}$

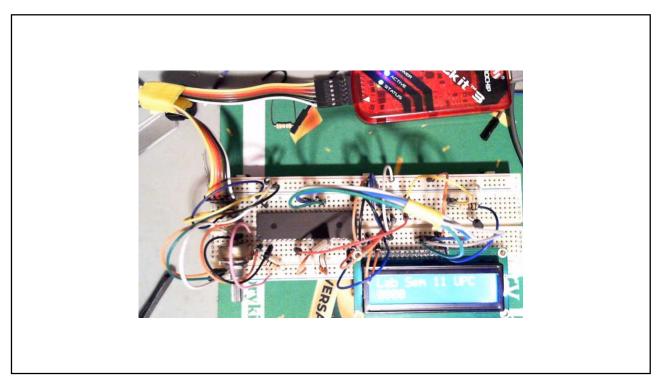
$$0.61$$$$

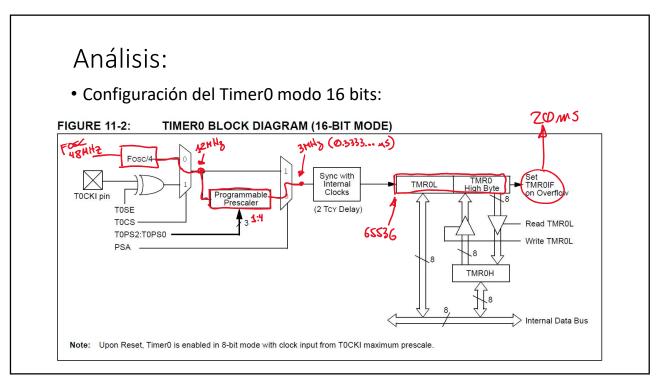
9

Análisis:

• Configuración del Timer0 modo 16 bits:

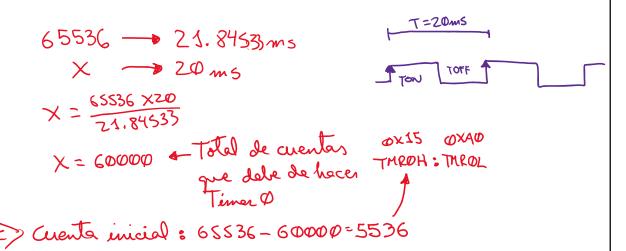






Análisis:

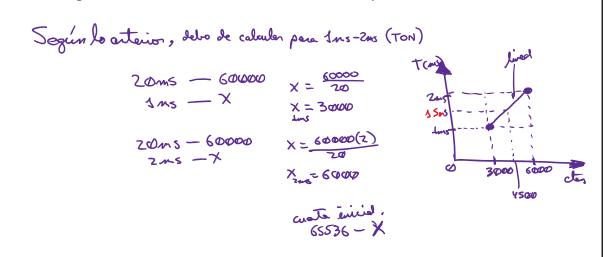
• Configuración del Timer0 modo 16 bits: Temporización 20ms



13

Análisis:

• Configuración del Timer0 modo 16 bits: Temporización 20ms



Hardware de la aplicación	

Diagrama de Flujo

Codificación		

17

Simulación

Pruebas del circuito implementado

19

Fin de la sesión!

• Semana 12: LB3