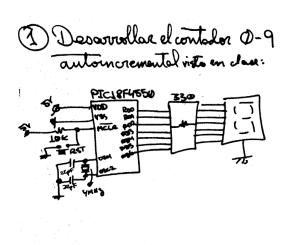
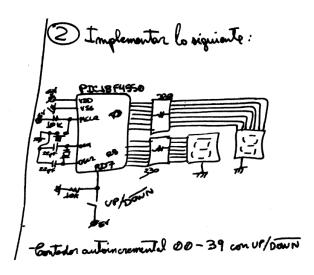
Sistemas Digitales: Introducción a los microcontroladores Parte 5 – Módulo Timer0

Ingeniería Electrónica UPC 2018

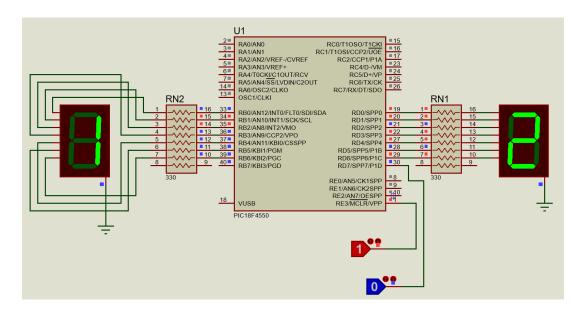
Por Kalun Lau

Ejercicios sobre siete segmentos

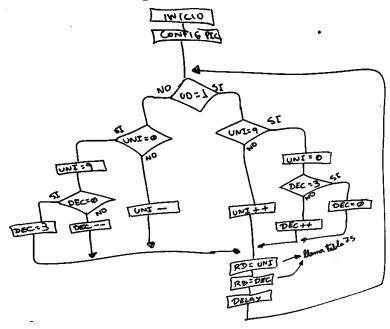




Ejercicios sobre siete segmentos



Ejercicios sobre siete segmentos



Ejercicios sobre siete segmentos

```
;Modelo del microcontrolador
   #include <p18f4550.inc>
                              ;librería de nombres
   ¡Zona de los bits de configuración del microcontroleitor
 CONFIG FOSC = XT_XT ; Oscillator Selection bits (XT oscillator (XT))
 CONFIG PWRT = ON
                              ; Power-up Timer Enable bit (PWRT enabled)
 CONFIG BOR = OFF
                             ; Brown-out Reset Enable bits (Brown-out Reset disabled in hardware and so
 CONFIG WOT = OFF
                              ; Watchdog Timer Enable bit (WDT disabled (control is placed on the SWDTEN
                              ; PORTB A/D Enable bit (PORTB<4:0> pins are configured as digital I/O on F
 CONFIG PRADEN = OFF
 CONFIG LVP = OFF
                              ; Single-Supply ICSP Enable bit (Single-Supply ICSP disabled)
 cblock 0x0020
                                      ;Zona de declaración de etiquetas a los
                              ;registros GPR (variables)
   cta_c
   c uni
   c dec
   endc
   org 0x0200
tabla7s db 0x3F, 0x06, 0x5B, 0x4F, 0x66, 0x6D, 0x7D, 0x07, 0X7F, 0x67, 0x79, 0x79, 0x79, 0x79, 0x79, 0x79
   org 0x0000
                              ;Vector de reset
   goto configura
```

```
org 0x0020
configura:
    clrf TRISB
    movlw 0x80
    movwf TRISD
    movlw UPPER tabla7s
    movwf TBLPTRU
    movlw HIGH tabla7s
    movwf TBLPTRH
    movlw LOW tabla7s
    movwf TBLPTRL

inicio:
    btfss PORTD, 7
    goto downsazo
    goto upsazo
```

Ejercicios sobre siete segmentos

```
upsazo:
   movlw .9
   cpfseq c uni
    goto sigueincuni
   clrf c uni
   movlw .3
   cpfseq c dec
   goto sigueincdec
   clrf c dec
    goto visual
sigueincuni:
   incf c uni
    goto visual
sigueincdec:
   incf c dec
    goto visual
```

```
downsazo:
   movlw .0
   cpfseq c_uni
   goto siguedecuni
   movlw .9
   movwf c_uni
   movlw .0
   cpfseq c dec
   goto siguedecdec
   movlw .3
   movwf c dec
    goto visual
siguedecuni:
   decf c uni
    goto visual
siguedecdec:
   decf c_dec
    goto visual
```

```
visual:

clrf TBLPTRL

movf c_uni, W

movwf TBLPTRL

TBLRD*

movff TABLAT, LATD

clrf TBLPTRL

movf c_dec, W

movwf TBLPTRL

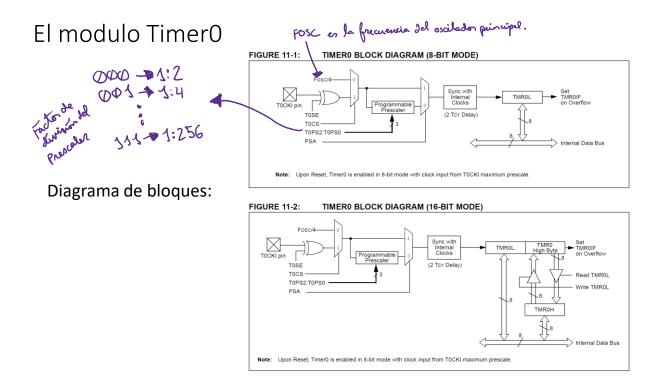
TBLRD*

movff TABLAT, LATB

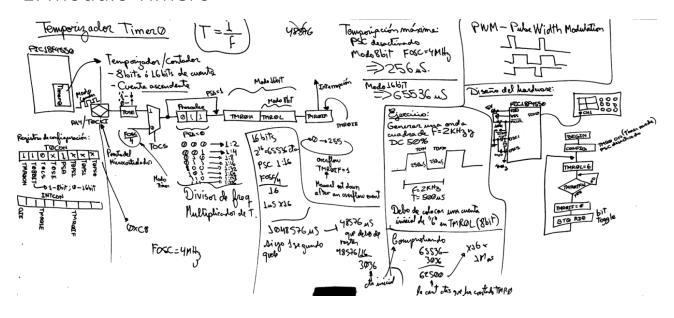
call delaymon

goto inicio
```

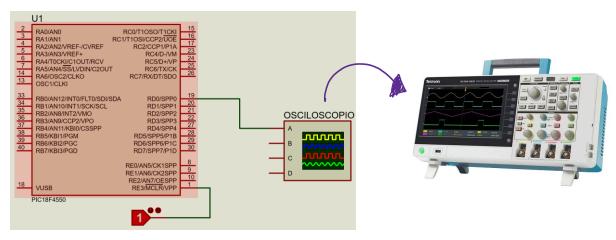
```
:Subrutina de retardo
delaymon:
   movlw .100
   movwf cta_a
   call bucle2
   decfsz cta_a, f
   goto otro1
   return
bucle2:
   movlw .10
   movwf cta_b
   call bucle3
   decfsz cta_b, f
   goto otro2
   return
bucle3:
   movlw .10
   movwf cta_c
   decfsz cta c, f
   goto otro3
   return
    end
```



El modulo Timer0



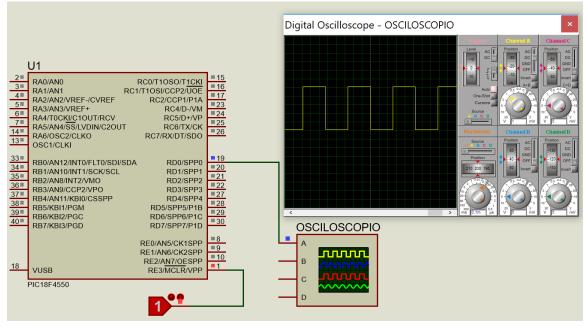
Ejercicio: Generador de onda cuadrada de 2KHz



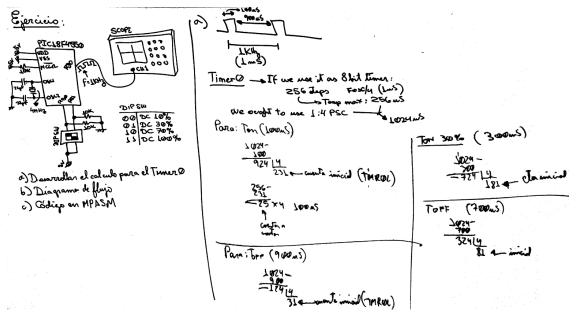
Ejercicio: Generador de onda cuadrada de 2KHz

```
#include <p18f4550.inc>
                                :librería de nombres
    ¿Zona de los bits de configuración del microcontroleitor
  CONFIG FOSC = XT_XT ; Oscillator Selection bits (XT oscillator (XT))
                               ; Power-up Timer Enable bit (PWRT enabled)
 CONFIG PWRT = ON
                               ; Brown-out Reset Enable bits (Brown-out Reset disabled in hardware and software); Watchdog Timer Enable bit (WDT disabled (control is placed on the SWDTEN bit))
  CONFIG BOR = OFF
 CONFIG WDT = OFF
 CONFIG PBADEN = OFF
                               ; PORTB A/D Enable bit (PORTB<4:0> pins are configured as digital I/O on Reset)
 CONFIG LVP = OFF
                                 ; Single-Supply ICSP Enable bit (Single-Supply ICSP disabled)
   org 0x0000
                                ;Vector de reset
   goto configura
    org 0x0020
configura:
   bof TRISD, 0
                                :Puerto D0 como salida
    movlw 0xC8
    movwf TOCON
                                        ;Configuración del Timer0
inicio:
    movlw .6
                                        :Cuenta inicial del Timer0
    movwf TMR0L
   btfss INTCON, TMR0IF
                                :Pregunto si se ha desbordado Timer0
                                ;Cuando no se ha desbordado
   goto papa
   clrf INTCON, TMR0IF
                                       :Bajamos la bandera de desborde
   btg LATD, 0
                                        ;Complemento de D0 cuando se desbordó
   goto inicio
```

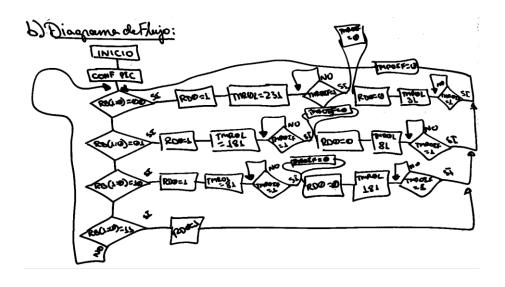
Ejercicio: Generador de onda cuadrada de 2KHz



Ejercicio: Generador con Duty Cycle seleccionable

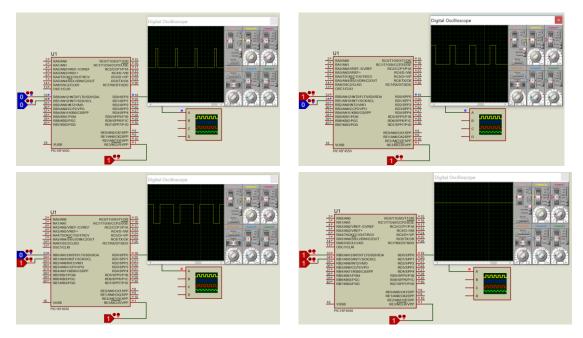


Ejercicio: Generador con Duty Cycle seleccionable





Ejercicio: Generador con Duty Cycle seleccionable



Ejercicio adicional:

Al ejercicio anterior:

- 1. Agregar un display donde se visualizará el modo del Duty Cycle (0, 1, 2 ó 3).
- 2. Agregarle una entrada para cambiar la frecuencia de la onda de salida entre f=1KHz y f=2Khz manteniendo el Duty Cycle