

第二届 eBPF开发者大会

www.ebpftravel.com

eBPF交流研讨

中国:西安



gala-gopher: openEuler基于 eBPF的全栈可观测方案及其实践

中国·西安

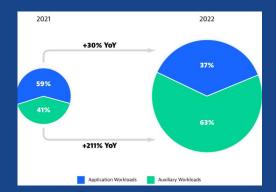


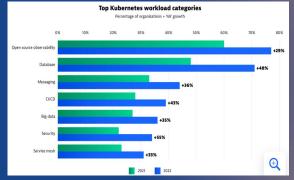
1 背景介绍

- Gartner将应用可观测性作为十大技术趋势之一,长期看好可观测性驱动企业运营最佳决策。
- · 同时指出云原生场景中基础设施观测能力不足,为下一代<mark>云原生可观测</mark>提供机会与挑战。

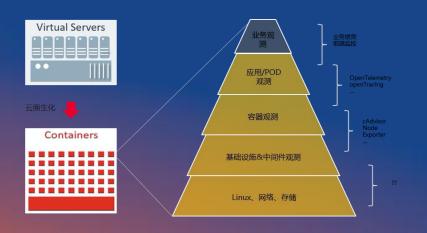


- 2023年云原生报告:云原生集群内辅助类应用工作负载上升至63%,其中近80%的企业部署可观测性方案(同比增长29%)
- 变化背后意义:企业在云原生技术实施过程中逐渐意识到可观测性的重要性





云原生给可观测带来的变化与挑战



- **变化1**:虚拟化单一架构中"一刀切"分层运维(基础设施、应用分层)向云原生场景融合式运维发展,需要提供全线观测。运维能力:
- **变化2**:云原生多技术体系(Linux、CNCF等)、快速演进等特点,要求可观测性解决方案与其应用/基础设施技术栈解耦,提供<mark>非侵入观测能力</mark>;
- **变化3**:云原生高密度、分布式部署方式,要求具备<mark>集群运维</mark>视角,从业务集群视角逐层/级定界、定位至具体问题根因;



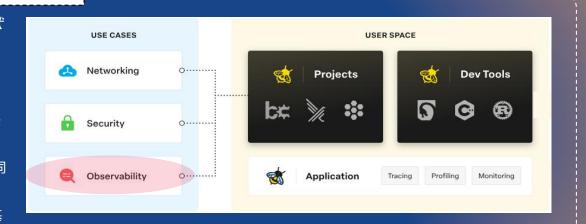
(2) 技术洞察: eBPF已成为新一代全栈观测技术趋势

为什么选择eBPF

eBPF 是一个能够在**内核运行沙箱程序**的技术,通过安全注入代码的机制,使得安全的访问、控制内核状态、行为,主流应用场景有**可观测、安全、网络**。

为什么云原生场景适合eBPF可观测能力实施:

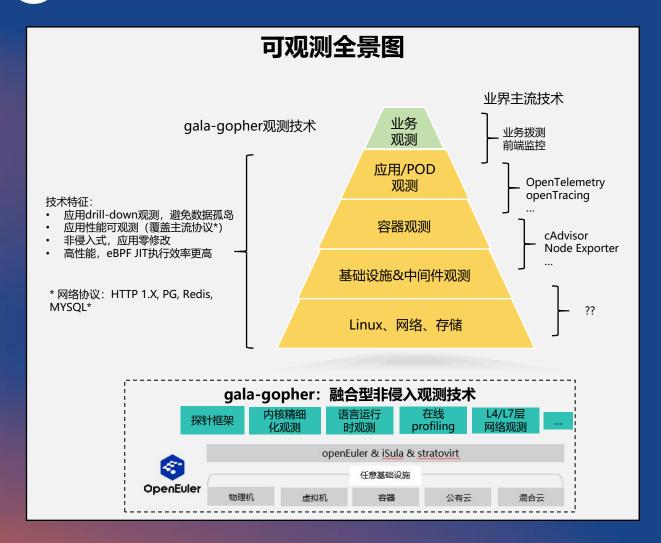
- 无侵入:通过eBPF字节注入技术可以快速的进行可编程无侵入式观测逻辑注入,轻松应对云原生场景快速迭代的场景特征。
- 可移植&跨平台:通过标准eBPF ISA、CO-RE等技术可以自适应适配云原生集群内不同Linux版本、不同 ISA架构平台场景。
- 全栈: 通过eBPF + USDT、eBPF + Tracepoint、eBPF + kprobe等技术,可以覆盖内核、运行时、基础库等大部分基础软件,轻松应对云原生多语言、多网络协议、厚重软件栈的场景特征。







③ openEuler gala-gopher整体介绍



软件开销:观测底噪<5%,应用性能干扰<3%。

关键能力

- ▶ 基础设施: I/O时延、错误率、I/O分类统计*、进程I/O、OOM*;
- ▶ 网络: 进程TCP流量、进程TCP建链、进程TCP状态;
- ▶ **应用性能**: L7网络RED性能 (HTTP(S), Redis, PGSQL, MySQL*等)
- ▶ 性能Profiling: OS runtime Profiling, 系统关键事件Profiling, 系统关键资源Profiling*;

探针部署&参数变更

软件架构

备注: *表示暂未开源

数据上报

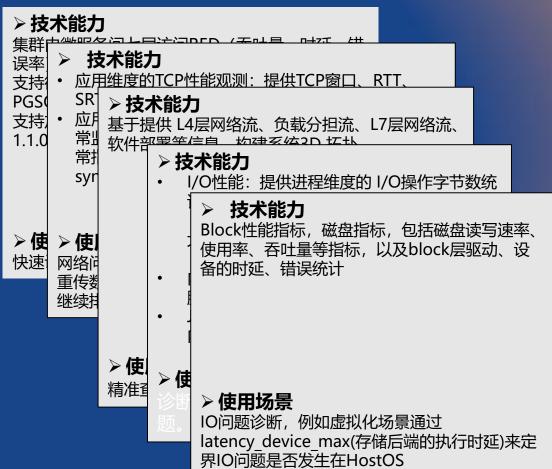
探针管理 Auto Tag

探针管理 Symular Symular



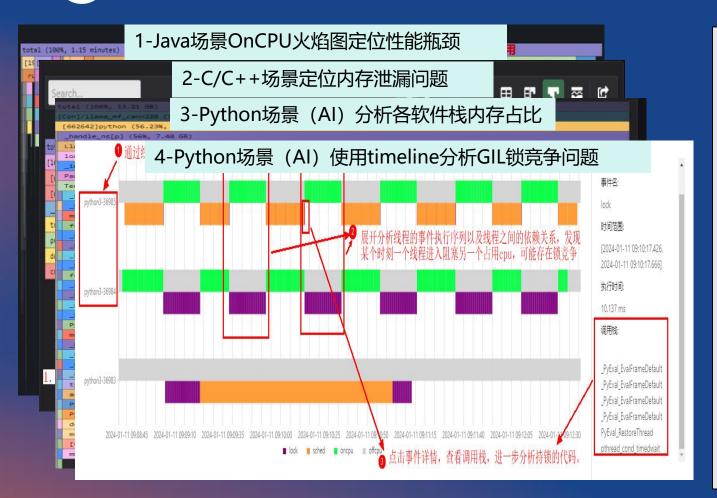
4 openEuler可观测能力介绍







openEuler可观测能力介绍



> 技术能力

> 技术能力

ebpf 技术观测线程的关键系统性能事件,并关联丰富的事件内容, 从而实时地记录线程的运行状态和关键行为,并在前端界面以时间

线的方式进行展示,支持观测的线程事件:

• 文件操作 (file)

- read/write: 读写磁盘文件或网络,可能会耗时、阻塞。

- sync/fsync: 对文件进行同步刷盘操作,完成前线程会阻塞。

• 网络操作 (net)

- send/recv: 读写网络,可能会耗时、阻塞。

• 锁操作 (lock)

- futex: 用户态锁实现相关的系统调用, 触发 futex 往往意味出 现锁竞争,线程可能进入阻塞状态。

• 调度操作(sched): 这里泛指那些可能会引起线程状态变化的 系统调用事件,如线程让出 cpu、睡眠、或等待其他线程等。

- nanosleep: 线程进入睡眠状态。

- epoll wait: 等待 I/O 事件到达, 事件到达之前线程会阻塞。

▶使用场景

代码级别定位线程间由于资源竞争导致的性能问题。例如:

- 文件 I/O 耗时、阻塞问题
- · 网络 I/O 耗时、阻塞问题
- 锁竞争问题
- 死锁问题



⑥ 版本发布节奏&规划

eBPF全栈可观测:应用级下钻全栈观测能力,提供应用协议性能、应用粒度的网络、I/O、CPU、MEM观测能力

容器场景eBPF全栈观测, 应用/OS/容器网络分钟级 定界

容器干扰检测,分钟级完成业务干扰源(CPU/IO)识别与干扰源发现。



openEuler 24.03 LTS

openEuler 22.03 LTS SP4

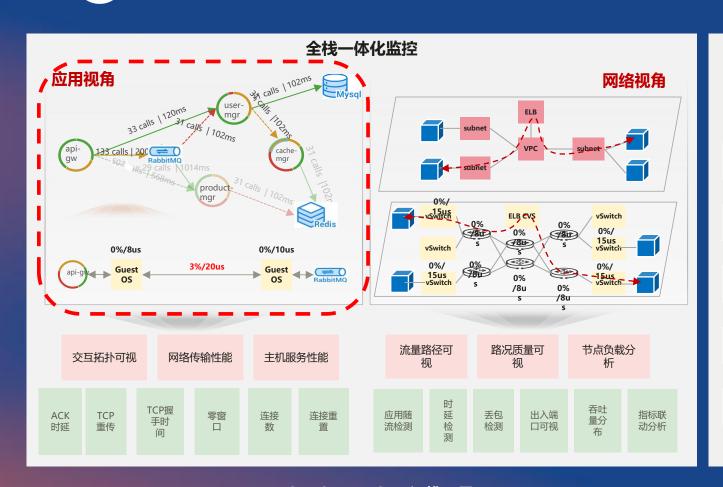
openEuler 24.09

规划:

- 1. 云原生场景:继续补齐基础设施观测能力,包括容器干扰观测、应用/网络定界观测等方面;
- 2. AI场景:提供CPU/NPU全栈观测能力,包括AI训练集群慢节点观测能力,NPU关键资源Profiling能力等。



(7) gala-gopher在华为云Stack网络中的实践与应用



故障诊断 流拨测 流抓包 主动链路监控 全链路故障诊断 审计/核查 网络随流检测

CloudNetDebug运维能力不足:

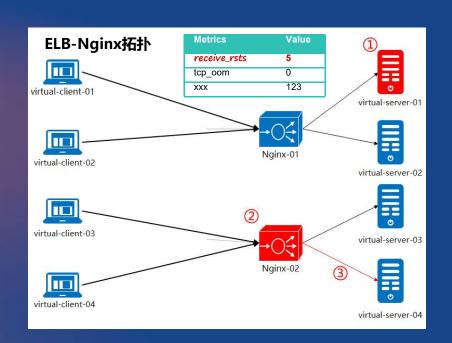
- ▶事后运维: 只能在问题发生之后手动触发拨测, 非实时流量观测;
- ▶ 性能受限: 频繁拨测造成的资源耗费和性能损耗较大, 不适合实时观测

gala-gopher带来的价值:

- > 低底噪网络流量指标采集,实时发现异常流量
- > 全栈观测快速厘清应用/网络问题
- ▶ 应用资源关键指标波动可回溯



(8) gala-gopher在华为云Stack网络中的实践与应用



问题	原因	策略
客户通过7层elb压测, 三万条有几十条报错	【后端业务问题】 后端超时配置错误导致回 复reset报文。	取代抓包,偶现故障记录: Gala-gopher可以采集到socket数据中的reset报文, 拓扑上指标可直接体现后端业务异常,同时可生成系 统告警。
apic 服务异常,客户 反馈影响某实时交易 的业务	【ELB数据面问题】 Nginx进程单核卡死	关键指标波动回溯查询: 1. 采集进程CPU占用率可知nginx进程异常; 2. Nginx和后端服务的数据量减小,时延增大。
客户某业务经过elb达 不到性能要求	【ELB性能问题】 后端服务器抓包判断elb 负载合理,最终原因是服 务经过云外带宽受限	流量分布快速厘清: 拓扑可以直接体现Nginx和后端服务器的连接情况和 数据量,判断负载均衡是否合理。

监控策略:使用eBPF监控ELB数据面高频故障组件ELB-Nginx, **采集四层网络通信状态指标数据,并在指标异常时** 进行特殊标记、告警。

增强ELB现网监控和问题定位定界的能力,**补齐NGINX网元没有4层相关连接指标监控的缺陷**,同时**补充健康检查离 线场景定位定界的能力**。