

Metody Optymalizacji, Lista 2, rozwiązania

Błażej Wróbel, 250070, W4N, 4. rok

Zadanie 1

W zadaniu 1 było danych m różnych cech danej populacji i wszystkie te cechy były zapisane w n różnych miejscach. Przeszukanie miejsca j zajmuje czas T_j gdzie ($j \in \{1 \dots n\}$). Ponadto występują duplikaty danych dotyczących niektórych cech tzn. dane dotyczące takiej cechy są zapisane w różnych miejscach. Taka sytuacja jest opisana za pomocą macierzy Q gdzie $q_{ij} = 1$ oznacza, że dane dotyczące cechy i ($i \in \{1 \dots m\}$) są zapisane w miejscu (na serwerze) j ($j \in \{1 \dots n\}$) i $q_{ij} = 0$ w przeciwnym przypadku. Mając te dane, należy wyznaczyć spośród n miejsc te, które należy przeszukać, aby odczytać dane dotyczące wszystkich m cech w jak najmniejszym czasie.

Do rozwiązania zadania wykorzystuję wektor zmiennych decyzyjnych $x \in \{0, 1\}^n$ gdzie każda zmienna decyzyjna x_i ($i \in \{1 \dots n\}$) jest zmienną binarną ($x_i \in \{0, 1\}$ - stąd całkowitoliczbowość modelu). Jeśli $x_i = 1$ to oznacza, że odczytujemy dane z miejsca (serwera) i , w przeciwnym przypadku ($x_i = 0$) nie odczytujemy danych z miejsca i . W przypadku tego problemu zmienne decyzyjne wyrażają decyzję o odczycie danych z i -tego miejsca, zatem nie muszą mieć żadnych jednostek.

Ze sformułowania problemu wynika, że funkcją celu jest łączny czas odczytania danych dotyczących wszystkich m cech. Zatem minimalizowana funkcja celu ma postać:

$$F = \sum_{j=1}^n T_j \cdot x_j \rightarrow \min$$

T_j oznacza czas przeszukania miejsca j ($j \in \{1 \dots n\}$) a x_j oznacza decyzję (tak/nie - 0/1) o przeszukiwaniu danego miejsca. Zatem powyższy wzór wyraża łączny czas przeszukania wybranych miejsc (i z treści problemu ten czas jest minimalizowany).

Ograniczeniem, które wynika ze sformułowania problemu jest to, że należy odczytać dane dotyczące wszystkich m cech. To ograniczenie wyrażamy następująco:

$$\sum_{j=1}^n q_{ij} \cdot x_j \geq 1 \quad \forall i \in \{1 \dots m\}$$

Wartość q_{ij} wyraża to, czy dane dotyczące cechy i są zapisane w miejscu j . Jeśli wartość iloczynu $q_{ij} \cdot x_j = 1$ to oznacza, że cecha i została odczytana z miejsca j .

Zatem powyższe ograniczenie wyraża fakt, że każda cecha musi być odczytana co najmniej raz (z dowolnego miejsca, w którym jest zapisana).

Model przetestowałem na następujących danych ($m = 6$ oraz $n = 5$):
Wektor czasów przeszukiwania T :

$$T = [12 \quad 9 \quad 98 \quad 45 \quad 10]$$

Macierz z danymi o lokalizacjach (i duplikatach) Q :

$$Q = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Po uruchomieniu rozwiązywania modelu na tych danych otrzymałem następujące rozwiązanie :

$$x^T = [1.0 \quad 1.0 \quad 0.0 \quad 0.0 \quad 0.0]$$

Wartość funkcji celu wynosi $F = 21.0$. Widać, że otrzymane rozwiązanie jest dopuszczalne, ponieważ odczytaliśmy dane dotyczące wszystkich m cech oraz wybraliśmy miejsca, których czasy przeszukiwania są najmniejsze, zatem rozwiązanie jest również optymalne.

Zadanie 2

W zadaniu 2 mieliśmy dane m funkcji i n podprogramów (dla każdej funkcji), które służą do obliczania tych funkcji. Zatem j -ty podprogram do obliczania i -tej funkcji oznaczamy jako P_{ij} . Każdy podprogram P_{ij} zajmuje pewną liczbę komórek pamięci r_{ij} oraz czas potrzebny na wykonanie tego podprogramu wynosi t_{ij} . Problemem jest ułożenie programu sekwencyjnego, który oblicza zadany zbiór funkcji $I \subseteq \{1 \dots m\}$ tak, aby zajmował nie więcej niż M komórek pamięci oraz czas jego wykonania był minimalny.

Zmienne decyzyjne reprezentuję jako macierz $X \in \{0, 1\}^{m \times n}$ ($i \in \{1 \dots m\}$ oraz $j \in \{1 \dots n\}$), gdzie każda zmienna decyzyjna $x_{ij} \in \{0, 1\}$ jest zmienną binarną (stąd całkowitoliczbowość modelu). Jeśli $x_{ij} = 1$, to do obliczenia funkcji i użyję podprogramu j , w przeciwnym przypadku nie używam podprogramu j . W tym przypadku zmienne decyzyjne wyrażają decyzję o obliczeniu funkcji i za pomocą podprogramu j , zatem nie muszą przyjmować żadnych jednostek.

Ze sformułowania problemu wynika, że minimalizowaną funkcją celu jest czas działania ułożonego programu sekwencyjnego P . Zatem minimalizowana funkcja celu ma postać:

$$F = \sum_{i \in I} \sum_{j=1}^n t_{ij} x_{ij} \rightarrow \min$$

Z tej postaci wynika, że funkcja celu wyraża czas wykonania programu P przez wybrane podprogramy P_{ij} (przy czym używamy tylko podprogramów do obliczania funkcji ze zbioru I).

Pierwszym ograniczeniem wynikającym bezpośrednio ze sformułowania problemu jest to, że ułożony program P nie może zajmować więcej niż M komórek pamięci. Ten fakt zapiszemy następująco:

$$\sum_{i \in I} \sum_{j=1}^n x_{ij} \cdot r_{ij} \leq M$$

To oznacza, że suma zużywanej pamięci przez wybrane podprogramy, które służą do obliczania funkcji ze zbioru I , nie może przekroczyć zadanego M . Innym ograniczeniem jest to, że interesują nas tylko podprogramy do obliczania funkcji z I i wybieramy dokładnie jeden taki podprogram. To możemy wyrazić następująco:

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} = 1 \quad \forall i \in I$$

Warto również dodać ograniczenie, że nie interesują nas podprogramy służące do obliczania funkcji spoza zbioru I (czyli ze zbioru $I' = \{1 \dots m\} \setminus I$):

$$\sum_{j=1}^n x_{ij} = 0 \quad \forall i \in I'$$

Powyższe ograniczenie wyraża fakt, że nie bierzemy żadnego podprogramu do obliczania funkcji ze zbioru I' .

Model przetestowałem na następujących danych ($m = 5$, $n = 6$, $M = 100$):
Zbiór I :

$$I = \{1, 3, 5\}$$

Macierz z czasami wykonania podprogramów t :

$$t = \begin{bmatrix} 12 & 30 & 20 & 45 & 60 & 10 \\ 10 & 10 & 56 & 78 & 90 & 9 \\ 25 & 45 & 12 & 34 & 67 & 70 \\ 23 & 43 & 12 & 21 & 32 & 45 \\ 23 & 65 & 76 & 68 & 56 & 76 \end{bmatrix}$$

Macierz r wymagań pamięciowych dla poszczególnych podprogramów:

$$r = \begin{bmatrix} 34 & 51 & 21 & 14 & 15 & 17 \\ 20 & 30 & 40 & 10 & 21 & 25 \\ 56 & 12 & 32 & 45 & 61 & 12 \\ 34 & 43 & 23 & 65 & 12 & 9 \\ 33 & 44 & 23 & 65 & 78 & 14 \end{bmatrix}$$

Po uruchomieniu rozwiązywania modelu dla tych danych, otrzymałem następujące rozwiązanie:

$$X = \begin{bmatrix} 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 1.0 \\ 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 1.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \\ 1.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 & 0.0 \end{bmatrix}$$

Zatem do obliczenia funkcji 1 użyłem podprogramu 6, do obliczenia funkcji 3 podprogramu 3 i do obliczenia funkcji 5 podprogramu 1. Widać, że używam tylko podprogramów do obliczania funkcji z zadanego zbioru I oraz każdy podprogram został wybrany dokładnie raz. Bazując na rozwiązaniu i macierzy r można zauważyć, że koszt pamięciowy P wynosi 82, zatem jest mniejszy niż M . Wartość funkcji celu (czas wykonania P) wynosi 45.0 (bazując na rozwiązaniu i macierzy t można zauważyć, że ta wartość jest poprawna).

Zadanie 3

W zadaniu 3 mamy dane procesory P_1, P_2, P_3 (m - liczba procesorów) oraz zbiór zadań $Z = \{1 \dots n\}$. Każdy procesor w danym momencie może wykonywać tylko jedno zadanie, każde zadanie najpierw musi być wykonane na procesorze P_1 potem na P_2 i później na P_3 oraz kolejność wykonywania zadań na wszystkich procesorach jest taka sama. Dla każdego zadania z $Z = \{1 \dots n\}$ mamy podany czas jego trwania a_i , b_i oraz c_i na odpowiednio procesorze P_1 , P_2 i P_3 (te czasy mogą być przechowywane w macierzy $d \in \mathbb{R}^{n \times m}$). Problemem jest znalezienie takiej kolejności zadań (harmonogramu, permutacji $\pi = (\pi(1), \pi(2) \dots \pi(n))$), że czas zakończenia ostatniego zadania na procesorze P_3 jest jak najmniejszy.

Zmienne decyzyjne reprezentuje za pomocą macierzy $S \in \mathbb{R}^{n \times m}$, gdzie wartość S_{ij} oznacza moment rozpoczęcia zadania i na maszynie j . Oczywiście $S_{ij} \geq 0$ dla każdego $i \in \{1 \dots m\}$ oraz $j \in \{1 \dots n\}$. Zakładając, że czasy trwania zadań na poszczególnych maszynach są podane w sekundach można przyjąć, że jednostkami w tym przypadku są również sekundy. Oprócz tego wprowadzam zmienne binarne $p_{jik} \in \{0, 1\}$ (stąd całkowitoliczbowość modelu) dla $j \in \{1 \dots m\}$, $k \in \{1 \dots n\}$ oraz $i < k$, które wyrażają fakt, że zadanie k zostaje wykonane przed zadaniem i na maszynie j . Te zmienne ułatwią nam wyrażenie ograniczenia, że każdy procesor w danej chwili wykonuje tylko jedno zadanie.

W tym przypadku minimalizowaną funkcją celu jest moment zakończenia ostatniego zadania na ostatnim procesorze (P_3). Niech $C_{\pi(k)}$ oznacza moment

zakończenia k -tego zadania na procesorze P_3 . Wówczas funkcję celu możemy zapisać następująco:

$$C_{\pi(n)} \rightarrow \min$$

Pierwszym ograniczeniem, które zapiszemy, jest ograniczenie kolejnościowe, czyli każde zadanie jest najpierw wykonywane na P_1 potem na P_2 i później na P_3 . Ten fakt możemy wyrazić następująco:

$$\forall i \in \{1 \dots n\} \quad \forall j \in \{1 \dots m-1\} \quad S_{ij} + d_{ij} \leq S_{i(j+1)}$$

Następnie wyrazimy fakt, że każdy procesor w danym momencie może wykonywać tylko jedno zadanie. Jeśli wiemy, że zadanie k jest wykonywane przed zadaniem i na maszynie j , to moment rozpoczęcia zadania i , musi być większy równy niż moment zakończenia zadania k (jeśli by to nie zaszło, to procesor wykonywałby 2 czynności na raz). To ograniczenie możemy wyrazić następująco:

$$S_{ij} - S_{kj} + B \cdot p_{jik} \geq d_{kj}$$

Może być również na odwrót, czyli zadanie i jest wykonywane przed zadaniem k . Wówczas musimy zapisać podobne ograniczenie:

$$S_{kj} - S_{ij} + B \cdot (1 - p_{jik}) \geq d_{ij}$$

Ze względu na to, że mogą się zdarzyć ten przypadek lub poprzedni, muszę w jakiś sposób wyrazić alternatywę tych warunków. Do tego służy zmienna B (tzw. duża liczba), które zapewnia, że niezależnie od przypadku, wszystkie ograniczenia są spełnione. Wartość zmiennej B w tym przypadku jest równa sumie wszystkich czasów wykonywania wszystkich zadań (suma elementów macierzy d) plus jeden.

Ostatnim ograniczeniem jest fakt, że czas końca całego procesu (czyli moment kiedy P_3 ukończył ostatnie zadanie) nie może być mniejszy niż wartość funkcji celu (m - liczba procesorów):

$$\forall i \in \{1 \dots n\} \quad S_{im} + d_{im} \leq C_{\pi(n)}$$

Model przetestowałem na następujących danych ($m = 3$ oraz $n = 4$):
Macierz czasów wykonania zadań na poszczególnych procesorach:

$$d = \begin{bmatrix} 3 & 3 & 2 \\ 9 & 3 & 8 \\ 9 & 8 & 5 \\ 4 & 8 & 4 \end{bmatrix}$$

Po uruchomieniu rozwiązywania modelu otrzymałem następujące rozwiązanie, zwizualizowane za pomocą diagramu Gantta:

```
P1 : 44443333333333111222222222#####
P2 : #####444444443333333#111222#####
P3 : ##########4444#####33333112222222
```

Liczba powtórzeń danego numeru oznacza czas trwania zadania (o tym samym numerze) na danym procesorze. Znak # oznacza, że procesor jest w stanie bezczynności. Widać, że otrzymane rozwiązanie jest dopuszczalne, ponieważ jest zachowana kolejność na każdym procesorze, każdy procesor w danym momencie wykonuje jedno zadanie oraz każde zadanie jest wykonane najpierw na P_1 potem na P_2 a później na P_3 . Wartość funkcji celu wynosi 36.0.