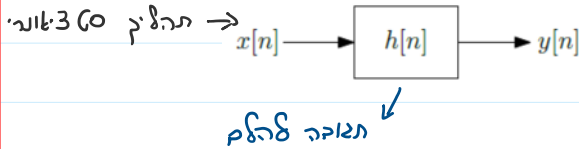


מערכת LTI במאן בזמן

מטרה: ניתוח את אקראי במבוא המערכת

קונבולוציה:



$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} h[m]x[m-n]$$

* חישוב $E[y[n]]$, כאשר $x[n]$ היא תהליך אקראי.

$$E[y[n]] = E\left[\sum_m h[m]x[m-n]\right] \quad \text{חישוב:}$$

$$= \sum_m h[m] E[x[m-n]] \quad \text{קבוצה}$$

שני סוגי סכימה: תוחלת \leftrightarrow קונבולוציה

$$= \mu_x \sum_m h[m]$$

$$= \mu_x H(0) \longleftrightarrow H(f) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]e^{j2\pi fn}$$

הגבר DC של המערכת

$$x[n] \sim N(0, \sigma^2)$$

* חישוב $\text{Var}[x[n]]$, $x[n]$ - רצף עקבני באוס

הספק - P_y

חישוב: *
התפלגות של $y[n]$ באוס
בגלל שטח באוס

$$\text{Var}[y[n]] = \text{Var}\left[\sum_m h[m]x[m-n]\right]$$

* עבור רצף עקבני $x[n]$ בלתי תלויים $m \neq n$

$$= \sum_m h^2[m] \text{Var}[x[m-n]] = \sigma^2 \sum_m h^2[m] = C_y[0]$$

$$\text{Var}[x[n]] = C_x[0]$$

$$\text{Var}[aX + bY] = a^2\text{Var}[X] + b^2\text{Var}[Y] \quad \text{עבור } X, Y \text{ בלתי תלויים}$$

$$E[y[n]] = E\left[\sum_m h[m]x[m-n]\right] = 0 \quad \text{ע"כ חישוב}$$

הספק הרצף במבוא
(הספק הכניסה אינסופי)

$$P_y = R_y[0] = C_y[0]$$

$$y[n] \sim N\left(0, \sigma^2 \sum_m h^2[m]\right)$$

כדי שיהיה WSS

הערה 9.1! הניתוח של תוחלת ושונות לעיל מוגבל למערכות יציבות בלבד, אבל אינו מוגבל דווקא למערכות סיבתיות.

שני כניסות לערכה במאן כניסות/כניסות

Laplace
התמרת
למשור S

התמרת פורייה

למשור תנור

למשור המאן

מאן כניסות

ז

ז

תנור כניסות

DFT

תנור כניסות

DTFT

מאן

מאן כניסות

התמרת Z (הגדרה 9.1): התמרת Z מוגדרת ע"י הקשר

LTII לערכה

$$H(z) = \mathcal{Z}\{h[n]\} = \frac{B(z)}{A(z)}$$

פולינום למנה
פולינום למכנה

$$H(z) = \mathcal{Z}\{h[n]\} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} h[k]z^{-k}$$

קונבולוציה (תכונה 9.3):

$$\mathcal{Z}\{h[n] * h[-n]\} = \frac{B(z)B(z^{-1})}{A(z)A(z^{-1})}$$

$$y[n] = x[n] * h[n] \longleftrightarrow Y(z) = H(z)X(z)$$

שיקוף בזמן (תכונה 9.4):

ז' ציגור: קטבים קטנים לאחר
שורשים של פולינום למכנה

$$\mathcal{Z}\{h[-n]\} = H(z^{-1}) = H(1/z)$$

$$R_y[k] = R_x[k] * h[n] * h[-n] \longleftrightarrow S_y(z) = S_x(z)H(z)H(z^{-1})$$

חיסוק הנוצק

FIR ניתוח עבור לערכה

FIR (תכונה 9.6): מערכות עם תגובה סופית להלם באורך $N + 1$, בעלי התמרה מהצורה

$$H(z) = B(z) = b_0 + b_1z^{-1} + \dots + b_Nz^{-N} \quad (9.14)$$

בהתאם להגדרתם, מערכות FIR תמיד יציבות.

דוגמה 9.2: נתון תהליך אקראי

$$x[n] = \frac{1}{2}w[n] + \frac{1}{2}w[n-1],$$

כאשר $w[n] \sim N(0, \sigma^2)$ הוא רעש לבן גאוס.

□ הוכח, ש- $x[n]$ הוא סטציאונרי.

□ חשב $E[x[n]]$

□ חשב $R_x[k], P_x, S_x(f)$

□ חשב $\text{Var}[x[n]]$

□ מצא התפלגות של $x[n]$ והתפלגות משותפת של $X = \begin{bmatrix} x[n_1] \\ x[n_2] \end{bmatrix}$

תיאור הלידה:

$$x[n] = h[n] * w[n], \quad h[n] = \left\{ \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\}$$

$$H(z) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}z^{-1}, \quad z \neq 0$$

מצא התפלגות של $x[n]$ והתפלגות משותפת של $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} x[n_1] \\ x[n_2] \end{bmatrix}$

פתרון: $x[n]$ הוא סטציונרי מאחר מהמערכת FIR תמיד יציבה.

$$E[x[n]] = E[w] \sum_n h[n] = 0$$

צריך ג' לטור

$$\begin{aligned} S_x(z) &= S_w(z)H(z)H(z^{-1}) \\ &= \sigma^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}z^{-1} \right) \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}z \right) \\ &= \sigma^2 \left(\frac{1}{4}z + \frac{1}{2} + \frac{1}{4}z^{-1} \right) \quad |z| \neq 0, \infty \end{aligned}$$

$$R_x[k] = \mathcal{Z}^{-1}\{S_x(z)\}$$

$$\begin{aligned} R_x[k] &= R_w[k] * h[n] * h[-n] \\ &= \sigma^2 \delta[k] * \left\{ \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\} * \left\{ \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\} = \sigma^2 \left\{ \frac{1}{4}, \frac{1}{2}, \frac{1}{4} \right\} \\ &= \frac{\sigma^2}{2} \delta[k] + \frac{\sigma^2}{4} \delta[k-1] + \frac{\sigma^2}{4} \delta[k+1] = C_x[k] \end{aligned}$$

המשקל - צריך א' לטור הסמן
קונבולוציה
הרצאה 1
בקים DSP

$$\begin{aligned} S_x(f) &= S_x(z = e^{j2\pi f}) \\ &= \sigma^2 \left(\frac{1}{4}e^{j2\pi f} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4}e^{-j2\pi f} \right) = \frac{\sigma^2}{2} (1 + \cos(2\pi f)) \end{aligned}$$

DTFT היא לקרי פריס
הערה

$$x[n] \sim N\left(0, \frac{\sigma^2}{2}\right)$$

$$P_x = R_x[0] = \frac{\sigma^2}{2}$$

הספק
הצורה

$$C_x[0] = \text{Var}[x[n]] = \sigma^2 \sum_m h^2[m]$$

הספק בשדה הקוצות

התפלגות משותפת של $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} x[n_1] \\ x[n_2] \end{bmatrix}$

$$\begin{aligned} C_x[0] &= \text{Cov}[x[n_1], x[n_1]] = \text{Var}[x[n_1]] \\ C_x[k] &= \text{Cov}[x[n_1], x[n_1+k]] \end{aligned}$$

$$\mathbf{X} \sim N(\mu_X, C_X)$$

$$\mu_X = \begin{bmatrix} E[x[n_1]] \\ E[x[n_2]] \end{bmatrix} \leftarrow E[x[n_1]] = E[x[n_2]] = 0$$

$$C_X = \begin{bmatrix} C_x[0] & C_x[k] \\ C_x[k] & C_x[0] \end{bmatrix} \quad k = |n_1 - n_2|$$

Covariance

בהתאם לחישוב $C_x[k]$ במקרה של $k \geq 2$, הערכים של $x[n_1], x[n_2]$ הם בלתי תלויים, אורטוגונליים וחסרי קורלציה.

הצגה למטה:

$$\begin{aligned} C_x[k] &= 0 \quad k \geq 2 \\ C_x[0] &= \frac{\sigma^2}{2} \\ C_x[1] &= \frac{\sigma^2}{4} \end{aligned}$$

IIR (תכונה 9.7): מערכות עם תגובה אינסופית להלם, בעלי התמרה מהצורה

$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_N z^{-N}}{a_0 + a_1 z^{-1} + \dots + a_M z^{-M}}$$

תאבה
אינסופי
הלם

$$X(z) = az^{-1}X(z) + W(z)$$

דוגמה 9.4: נתון תהליך אקראי מהצורה

$$H(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}}, \quad |z| > |a| \xleftrightarrow{\mathcal{Z}} h[n] = a^n u[n] \quad x[n] = ax[n-1] + w[n]$$

קוצה

כאשר $w[n] \sim N(0, \sigma^2)$ הוא רעש לבן גאוס.

קטג

כאשר $w[n] \sim N(0, \sigma^2)$ הוא רעש לבן גאוס.

מהו תנאי לתהליך סטציונרי? $\leftarrow |a| < 1$ תנאי סף

חשב $E[x[n]]$

חשב $R_x[k]$

$$w[n] \rightarrow h[n] \rightarrow x[n]$$

פתרון:
תוחלת

מתבסס על תכונת WSS של $x[n]$

$$E[x[n]] = aE[x[n-1]] + E[w[n]]$$

קבוע בזמן $\mu_x =$

$$\mu_x = a\mu_x \quad \mu_x(1-a) = 0 \quad \mu_x = 0$$

משוואת הפרשים \rightarrow בתחילת הריצאה

$$E[x[n]] = \sum_m h[m] w[n-m] \rightarrow 0$$

דרך א' - מישור הזמן - תשובה סף הריצאה

$$R_x[k] = R_w[k] * h[n] * h[-n]$$

$$= \sigma^2 \delta[k] * (a^n u[n]) * (a^{-n} u[-n])$$

הפתרון בדרך זו נוח עבור מקרים מאוד פשוטים של $h[n] * h[-n]$ בלבד.

דרך ב' - משוואת הפרשים

מכפילים את האות ב- $x[n-k]$ ומחשבים תוחלת

$$x[n]x[n-k] = ax[n-1]x[n-k] + w[n]x[n-k]$$

$$E[x[n]x[n-k]] = E[ax[n-1]x[n-k]] + E[w[n]x[n-k]]$$

$$R_x[k] = aR_x[k-1] + 0$$

$$R_x[k-1] = aR_x[k-2]$$

$$R_x[k] = a^2 R_x[k-2]$$

$$R_x[k-1] = aR_x[k-2]$$

$$R_x[k] = aR_x[k-1] = a^2 R_x[k-2] = a^3 R_x[k-3] = \dots$$

ס' כוון: $R_x[k] = a^k R_x[0] \quad k \geq 0$

$$R_x[0] = C_x[0] = \text{Var}[x[t]] = P_x \quad \text{?}$$

$$= \text{Var}[w[t]] \sum_m h^2[m]$$

$$= \sigma^2 \sum_{m=0}^{\infty} (a^2)^m = \sigma^2 \frac{1}{1-a^2}$$

$$h^2[m] = (a^m)^2 u[m] = (a^2)^m u[m]$$

סכום סדרה הנגזרת אינסופית

$$\sum_{n=0}^{\infty} r^n = \frac{1}{1-r} \quad |r| < 1$$

$$r = a^2$$

$$u[n] = \begin{cases} 1 & n \geq 0 \\ 0 & n < 0 \end{cases}$$

$$\sigma^2 = a^2$$

$$1 \leq a < \infty$$

$$R_x[k] = \frac{\sigma^2}{1-a^2} a^k \quad k \geq 0$$

$$R_x[k] = R_x[-k] \Rightarrow R_x[k] = \frac{\sigma^2}{1-a^2} a^{|k|} \quad \forall k \Rightarrow P_y = R_x[0] = R_x[0] = \frac{\sigma^2}{1-a^2}$$

צריך לקיים תכונה סימטריה של R_x

צריך ל: פתרון ע"י הומור

$$S_x(z) = S_w(z)H(z)H(z^{-1})$$

$$= \sigma^2 \frac{1}{1-az^{-1}} \cdot \frac{1}{1-az}$$

$$= \sigma^2 \frac{z}{z-a} \cdot \frac{1}{1-az}$$

$$= \sigma^2 \left[\frac{A_1 z}{z-a} + \frac{A_2 z}{1-az} \right] \Rightarrow A_1 z - a A_1 z^2 + A_2 z^2 - a A_2 z = z$$

$$\begin{cases} (A_2 - a A_1) z^2 = 0 \\ (A_1 - a A_2) z = z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = \frac{1}{1-a^2} \\ A_2 = \frac{a}{1-a^2} \end{cases}$$

שני חלקים

$$= \frac{\sigma^2}{1-a^2} \left[\frac{1}{1-az^{-1}} - \frac{1}{1-\frac{1}{a}z^{-1}} \right]$$

מאחר ו- $H(z)$ הוא סיבתי, $H(z^{-1})$ הוא אנטי-סיבתי. לכן, ניתן לפשט את החישוב עבור קוטב סיבתי בלבד.

כמובן, ניתן גם לעשות חישוב של חלק אנטי-סיבתי ישירות,

$$\mathcal{Z}^{-1} \left\{ -\frac{1}{1-\frac{1}{a}z^{-1}} \mid \left| \frac{1}{a} \right| > |z| \right\} = \left(\frac{1}{a} \right)^{-n} u[-n-1] = a^n u[-n-1].$$

$$R_x[k] = \frac{\sigma^2}{1-a^2} \mathcal{Z}^{-1} \left\{ \frac{1}{1-az^{-1}} \right\} = \frac{\sigma^2}{1-a^2} a^k u[k]$$

טריק זה
משלח קוצה

$$R_x[k] = R_x[-k] \Rightarrow R_x[k] = \frac{\sigma^2}{1-a^2} a^{|k|} \quad \forall k$$