

10.3 (חיזוי לינארי) נתון תהליך $x[n]$, בעל תכונות הבאות: סטציאונרי, גאوسی,

Δ רשם Δבן!

(א) חשב הסתברות עבור $p(x[n] < 4)$.

$$E[x[n]] = 0$$

$$R_x[k] = 4 \exp(-|k|)$$

(ב) מהו ערך מספרי של מקדם קורלציה בין משתנים אקראיים $x[1], x[3]$?

(ג) נתון תהליך אקראי $w[n] = x^2[n]$. חשב $E[w[n]]$.

$$y[n] = x[n] + 2x[n-2]$$

נתון תהליך אקראי

(א) מדובר בתהליך אקראי גאوسی בעל תוחלת ושונויות מוגדרים. חישוב ההסתברות הוא בהתאם.

$$x[n] \sim N(\mu_x = E[x[n]] = 0, \sigma_x^2 = \text{Var}[x[n]] = C_x[0] = R_x[0] = 4)$$

התפלגות

$$p(x[n] > a) = Q\left(\frac{a - \mu_x}{\sigma_x}\right)$$

$$p(x[n] < a) = 1 - Q\left(\frac{4}{2}\right) = 1 - Q(2) \approx 0.977$$

(ב) בהתאם להגדרה של מקדם קורלציה בין הדגימות של תהליך WSS

הפרש זמן

$$\rho = \frac{C_x[3-1]}{C_x[0]} = \frac{R_x[2]}{R_x[0]} = e^{-2}$$

(ג) מדובר בחישוב הספק הזרימה של הספק של $x[n]$

$$E[w[n]] = E[x^2[n]] = R_x[0] = P_x = 4$$

(ד) הוכח, ש- $y[n]$ הינו תהליך WSS.

(ה) חשב הסתברות עבור $p(y[n] > 4), p(y[n] < 4)$.

(ו) מהי מטריצת covariance בין משתנים אקראיים $y[1], y[3]$? ניתן להשאיר את התשובה כפונ' של $R_x[k]$ בלי להגיע לערך מספרי. הפרש זמן של 2

(ד) מדובר במערכת FIR, שתמיד יציבה, מהצורה

ציק ב': הוכחה Δפי הזרימה

$$\mu_y = \text{const}$$

$$y[n] = x[n] * h[n] = x[n] * \{1, 0, 2\}$$

$$R_y[n, n+k] = E_y[y[n]y[n+k]] = R_y[k]$$

$$= x[n] * (\delta[n] + 2\delta[n-2])$$

(ה) חישוב ההסתברות מתבסס על תכונות של הסתברות גאוסית של $y[n] \sim N(\mu_y, \sigma_y^2)$.

$$\mu_y = E[y[n]] = \sum_m h[m] = 0 \quad (9.2) \text{ משוואה}$$

חישוב תוצאה

הצבה

פתיחת סוגריים

$$\begin{aligned} R_y[k] &= E[y[n]y[n+k]] \\ &= E[(x[n] + 2x[n-2]) \cdot (x[n+k] + 2x[n-2+k])] \\ &= E[\underbrace{x[n]x[n+k]}_{R_x[k]} + 2R_x[k-2] + 2R_x[k+2] + 4R_x[k]] \end{aligned}$$

פתיחת סוגריים

$$\begin{aligned}
 &= \underbrace{E[x[n]x[n+k]]}_{R_x[k]} + 2R_x[k-2] + 2R_x[k+2] + 4R_x[k] \\
 &= 5R_x[k] + 2R_x[k-2] + 2R_x[k+2] \\
 &= R_x[k] * h[n] * h[-n] \quad \leftarrow \text{דרך נוספת} \\
 &= R_x[k] * \underbrace{(\delta[n] + 2\delta[n-2]) * (\delta[n] + 2\delta[n+2])}_{2\delta[n-2] + 5\delta[n] + 2\delta[n+2]}
 \end{aligned}$$

חישוק ע"פ תכונת לערכות

$$\begin{aligned}
 \sigma_y^2 &= \text{Var}[y[n]] = C_y[0] = R_y[0] \\
 &= 5R_x[0] + 2R_x[2] + 2R_x[-2] \\
 &= 5R_x[0] + 4R_x[2] = 20 + 16e^{-2} \approx 4.71^2
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 p(y[n] < a) &= 1 - Q\left(\frac{a - \mu_y}{\sigma_y}\right) = 1 - Q\left(\frac{4}{\sigma_y}\right) \\
 p(y[n] > a) &= Q\left(\frac{a - \mu_y}{\sigma_y}\right) = Q\left(\frac{4}{\sigma_y}\right) \approx 0.19
 \end{aligned}$$

(ו) בהתאם להגדרה

הפרט כללים של 2

$$\begin{aligned}
 C_y &= \begin{bmatrix} \text{Var}[x[1]] & \text{Cov}[x[1], x[3]] \\ \text{Cov}[x[1], x[3]] & \text{Var}[x[3]] \end{bmatrix} \\
 &= \begin{bmatrix} R_x[0] & R_x[2] \\ R_x[2] & R_x[0] \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

(ז) חשב $R_{xy}[n, n+k]$ האם תהליכים $x[n], y[n]$ הם סטציאונריים במשותף?

(ח) מעוניינים לעשות חיזוי לינארי של $x[n]$ מתוך $y[n]$. עבור חיזוי מהצורה

$$\hat{x}[n+1] = a_0 y[n] + a_1 y[n-1]$$

חשב פרמטרית את הערכים של a_0, a_1 כפונקציה של $R_x[k]$.

(ז) התהליכים הם סטציאונריים במשותף, בגלל שמדובר במערכת יציבה.

$$\begin{aligned}
 R_{xy}[k] &= R_x[k] * h[n] \\
 &= R_x[k] * (\delta[n] + 2\delta[n-2]) \\
 &= R_x[k] + R_x[k-2]
 \end{aligned}$$

כמובן חישוב לפי הגדרה נותן תוצאה זהה:

$$\begin{aligned}
 R_{xy}[k] &= E[x[n]y[n+k]] \\
 &= E[x[n](x[n+k] + 2x[n-2+k])] \\
 &= \underbrace{E[x[n]x[n+k]]}_{R_x[k]} + 2E[x[n]x[n-2+k]]
 \end{aligned}$$

שגיאה ריבועית ממוצעת

$$mse = E \left[(x[n+1] - a_0 y[n] - a_1 y[n-1])^2 \right]$$

$$\frac{\partial}{\partial a_0} mse = 2E \left[(x[n+1] - a_0 y[n] - a_1 y[n-1]) \cdot (-y[n]) \right]$$

$$\Rightarrow R_{xy}[-1] = a_0 R_y[0] + a_1 R_y[1]$$

$$\frac{\partial}{\partial a_1} mse = 2E \left[(x[n+1] - a_0 y[n] - a_1 y[n-1]) \cdot (-y[n-1]) \right]$$

$$\Rightarrow R_{xy}[-2] = a_0 R_y[1] + a_1 R_y[0]$$

$$R_{xy}[-1] = R_x[-1] + R_x[-1-2] = R_x[1] + R_x[3]$$

$$R_{xy}[-2] = R_x[-2] + R_x[-2-2] = R_x[2] + R_x[4]$$

$$\begin{bmatrix} R_y[0] & R_y[1] \\ R_y[1] & R_y[0] \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_x[1] + R_x[3] \\ R_x[2] + R_x[4] \end{bmatrix}$$