

MA = moving average

כנסות: יחס (זמן/זמן)

$$\hat{y}[n] = \epsilon[n] + b_1 \epsilon[n-1] + \dots + b_q \epsilon[n-q]$$

MA and AR relations

Presenting AR(p) as MA(∞) For AR(1), $y[n] = a_1 y[n-1] + \epsilon[n]$

$$\begin{aligned} \text{AR} \rightarrow y[n] &= a_1 y[n-1] + \epsilon[n] \\ &= a_1 (a_1 y[n-2] + \epsilon[n-1]) + \epsilon[n] \\ &= a_1^2 y[n-2] + a_1 \epsilon[n-1] + \epsilon[n] \\ &= a_1^3 y[n-3] + a_1^2 \epsilon[n-2] + a_1 \epsilon[n-1] + \epsilon[n] \\ &= \dots \end{aligned}$$

$$y[n-1] = a_1 y[n-2] + \epsilon[n-1]$$

$$y[n-j]$$

(20.2)

For $a_1 < 1$, $\lim_{k \rightarrow \infty} a_1^k \rightarrow 0$, therefore

$$y[n] = \epsilon[n] + a_1 \epsilon[n-1] + a_1^2 \epsilon[n-2] + a_1^3 \epsilon[n-3] + \dots$$

MA \rightarrow

$$= \sum_{i=1}^{\infty} a_1^i \epsilon[n-i] + \epsilon[n]$$

Presenting MA(q) as AR(∞) For MA(1), $x[n] = \epsilon[n] + b_1 \epsilon[n-1]$

$$\begin{aligned} \text{MA} \quad x[n] &= \epsilon[n] + b_1 \epsilon[n-1] \\ x[n-1] &= \epsilon[n-1] + b_1 \epsilon[n-2] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \epsilon[n-1] &= b_1 \epsilon[n-2] - x[n-1] \\ \Rightarrow x[n] &= \epsilon[n] + b_1 (b_1 \epsilon[n-2] - x[n-1]) \\ &= \epsilon[n] - b_1 x[n-1] + b_1^2 \epsilon[n-2] \end{aligned}$$

AR

$$= \sum_{i=0}^{\infty} (-b_1)^i y[n-i]$$

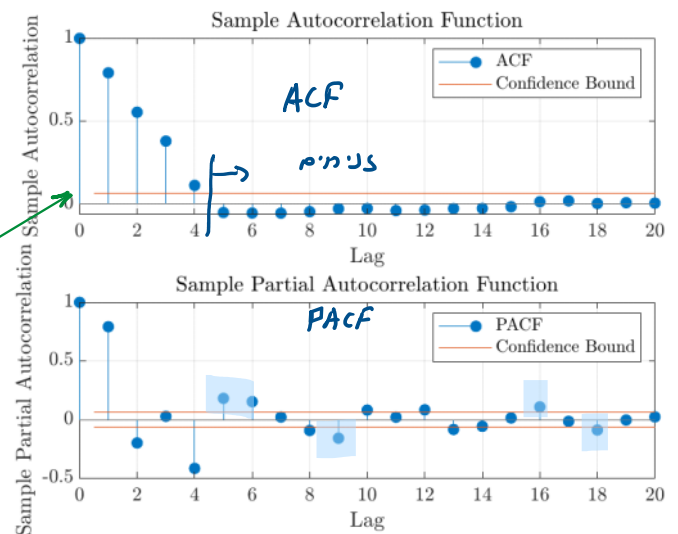
Of cause, $b_1 < 1$ is required.

The relation between MA(q) and ACF

אורך של ACF עקרי אמת MA הוא סופי.

MA(4) נחשב את של סדרה.

MA(q) הוא סדרה של q



ARMA

$$\begin{aligned} \hat{y}[n] &= a_1 y[n-1] + \dots + a_p y[n-p] \rightarrow \text{AR חלק} \\ &+ b_1 \epsilon[n-1] + \dots + b_q \epsilon[n-q] + \epsilon[n] \rightarrow \text{MA חלק} \\ &= \sum_{i=1}^p a_i y[n-i] + \sum_{k=0}^q b_k \epsilon[n-k] + \epsilon[n] \end{aligned}$$

$b_0 = 1$, bias (optional)

ARMAX

The model that combines ARMA (signal history and

ARMAX

The model that combines **ARMA** (signal history and noise) together with exogenous input (**ARX** model),

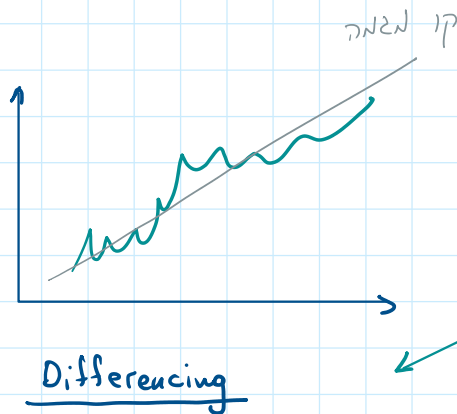
$$y[n] = a_1 y[n-1] + \dots + a_{n_a} y[n-n_a] + b_1 x[n-1] + \dots + b_{n_b} x[n-n_b] + c_1 \epsilon[n-1] + \dots + c_{n_c} \epsilon[n-n_c] + \epsilon[n] \quad (20.8)$$

היסטוריה
של אות
בסיס
התא

↑
"איי" של המודל

ARI, ARIMA, ARIMAX

Autoregressive **integrated** moving average



The linear trend is given by **הקצאה:**

$$x(t) = at + b$$

The basic model with linear trend is

$$y[n] = A + Bn + \epsilon[n]$$

רעש קו ישר עולה

De-trending

$$d=1 \quad y'[n] = y[n] - y[n-1] = A + Bn - A - B(n-1) = B$$

The quadratic (or parabolic) trend is given by

$$x(t) = at^2 + bt + c$$

$$d=2 \quad y''[n] = y'[n] - y'[n-1] = y[n] - y[n-1] - (y[n-1] - y[n-2]) = y[n] - 2y[n-1] + y[n-2]$$

שיטה: הכנסת לשר ARMA עם האת
אחרי הפרש מסדר d

integrated - חזרה לאות מקורי ע"י
אינטגרציה

- The resulting **AR** model with de-trending is termed **ARI**(p,d), where d is the difference order (typically d = 1 or 2) of the model.
- ARMA** model with de-trending is termed **ARIMA**(p,d,q). ARIMA(p,0,q) is actually ARMA(p,q). A $d=0$
- ARIMAX** model also exists.

* ס'כום: הוספת פרמטר d
* ש'אום: עבור אות ע"מ
קו למטה בדר.

Model Selection

$$ARIMA(p, d, q)$$

3 מספרים (ש'אום)

hyper-parameters - ש'אום נלמדים ישירות

* ז'הו: צורך ה-I - האם יש trend?

* ACF, PACF: ש'אום ש'חשוב p, q

כ מסביר (טעמים)
hyper-parameters - δ נלמדים ישירות
למאמרים

דוגמא, דוגמא : שימוש סביב q, p

* 'parsimony principle' - כמה שפחות עדיף

- כלל אצבע $d+q \leq 6$

- שיטת חישוב loss עם
penalty (q) א מספר פרמטרים