

## התמרת Z הפוכה

תצורת:  $X(z) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]z^{-k}$   $\leftrightarrow$  למשי  $x[n]$   $X(z)$  לחוב

שימושים: \* חישוב מונח של מערכת

\* משולת הפחשים

מלכה:  $x[n] \leftarrow X(z)$

ההתמרה ההפוכה (הגדרה 3.8): מוגדרת כדלקמן:

הצורה

$$x[n] = \frac{1}{2\pi j} \oint_C X(z) z^{n-1} dz,$$

כאשר מסלול האינטגרציה כלשהו מוכל בתחום ההתכנסות.

דוגמה:  $X(z) = \frac{3 - \frac{5}{6}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right)}$

סבלה  $\rightarrow X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} + \frac{2}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}$

נפתור עבור 2 תחומי התכנסות

(א)  $\frac{1}{4} < |z| < \frac{1}{3}$

(ב)  $\frac{1}{3} < |z|$

(ג)  $\frac{1}{3} < |z|$

$$X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} + \frac{2}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}$$

סיבתי  $\leftarrow x[n] = \left( \left(\frac{1}{4}\right)^n + 2 \left(\frac{1}{3}\right)^n \right) u[n]$

אם המערכת סיבתית,  $n < 0, h[n] = 0$

|                |                         |           |
|----------------|-------------------------|-----------|
| $a^n u[n]$     | $\frac{1}{1 - az^{-1}}$ | $ z  > a$ |
| $-a^n u[-n-1]$ | $\frac{1}{1 - az^{-1}}$ | $ z  < a$ |

$|z| < \frac{1}{3}$  חינוק  $\rightarrow$  סיבתי ע"פ

(ד)  $X(z) = \frac{1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} + \frac{2}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}$

$$x[n] = \left(\frac{1}{4}\right)^n u[n] - 2 \left(\frac{1}{3}\right)^n u[-n-1]$$

חובה להקולט

$\leftarrow$  סיבתי

תחום התכנסות

פנימה להקולט

$\leftarrow$  אולי-סיבתי

RoC בצורת טבעה

שברים חלקים

$$X(z) = \frac{3 - \frac{5}{6}z^{-1}}{\left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right)\left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right)}$$

חברה לדוגמה:  $X(z) = \frac{A_1}{1 - \frac{1}{4}z^{-1}} + \frac{A_2}{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}$

מלכה:  $A_1, A_2$  עתים

דיק א':  $A_1 \left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right) + A_2 \left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right) = 3 - \frac{5}{6}z^{-1}$   $\leftarrow$  2 משאית  $\rightarrow$  2 נאלי

$$A_1 = X(z) \left(1 - p_1 z^{-1}\right) \Big|_{z=p_1} = \frac{\left(3 - \frac{5}{6}z^{-1}\right) \left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right)}{\left(1 - \frac{1}{4}z^{-1}\right) \left(1 - \frac{1}{3}z^{-1}\right)} \Big|_{z=\frac{1}{4}} = 1$$

מלכה:  $A_1$   $\leftarrow$  נאלי

קולט שהצטרף

$$= 1 = \frac{3 - \frac{5}{6} \cdot 4}{1 - \frac{1}{3} \cdot 4}$$

$$z = \frac{1}{4} \Rightarrow z^{-1} = 4$$

דיק ב':

ישם 2 קאלי:

$$p_1 = \frac{1}{4}$$

$$p_2 = \frac{1}{3}$$

$$X(p_i) \rightarrow \infty$$

$$A_2 = X(z) \left(1 - p_2 z^{-1}\right) \Big|_{z=p_2} = 2$$

$$z = \frac{1}{3}$$

דוגמה 3.9: נתונים האותות

...

$$A_2 = X(z) \left(1 - p_2 z^{-1}\right) \Big|_{z=p_2} = 2$$

דוגמה 3.9: נתונים האותות

פתרון:

פתרון  
44 ש"ס

$$\begin{aligned} x_1[n] &= u[n] \\ x_2[n] &= a^n u[n] \end{aligned}$$

שני אותות  
אינסופיים

$$Y(z) = \frac{1}{1-z^{-1}} \cdot \frac{1}{1-az^{-1}}$$

$$= \left[ \frac{A_1}{1-z^{-1}} + \frac{A_2}{1-az^{-1}} \right] \quad \text{ROC} = |z| > \max(|a|, 1)$$

חשב  $x_1[n] * x_2[n]$   
פתרון: התמורות הן

$$A_1 = Y(z) (1 - z^{-1}) \Big|_{z=1} = \frac{1}{1-az^{-1}} \Big|_{z=1} = \frac{1}{1-a}$$

$$A_2 = Y(z) (1 - az^{-1}) \Big|_{z=a} = \frac{1}{1-z^{-1}} \Big|_{z=a} = \frac{a}{a-1}$$

$$\begin{aligned} X_1(z) &= \frac{1}{1-z^{-1}}, \quad \text{ROC} = |z| > 1 \\ X_2(z) &= \frac{1}{1-az^{-1}}, \quad \text{ROC} = |z| > |a| \end{aligned}$$

התמורה  
ישירה

$$X_1(z)X_2(z) = \frac{1}{1-z^{-1}} \cdot \frac{1}{1-az^{-1}} \rightarrow$$

לפי התמורה הפוכה

Discrete-Time Fourier Transform  
DTFT

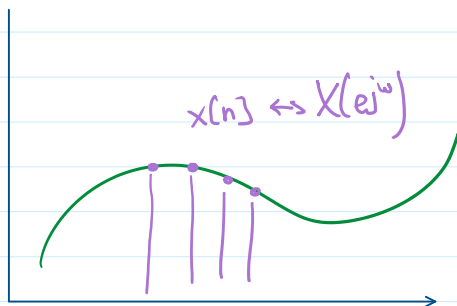
## התמרת פורייה בזמן בדיד

אנחנו נבדוק

$$\left\{ \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right\} - \text{תדירות זוויתית בזמן בדיד}$$

$$\left\{ \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right\} - \text{אנחנו נקרא}$$

$$\omega [rad] - \text{תדירות}$$



$$x(t) \leftrightarrow \mathcal{F}(\omega)$$

מקרה פרטי  
של התמרת  
Laplace

מלבד:  
1. ערכי מקדם  
של התמרת Fourier  
בזמן בדיד.

2. קשר בין התמרת בזמן בדיד לבין

הערכות: התמרת פורייה בזמן בדיד  
= לקיחה פולי של התמרת  
Laplace (בזמן רציף)

$$\text{DTFT} \{x[n]\} = X(e^{j\omega})$$

הערה:

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] e^{-j\omega n}$$

$$= X(z = e^{j\omega})$$

למעשה ברצוננו לומר  
חייב להיות זהות  
התמרת

≤ התמרת DTFT היא לקיחה  
פולי של התמרת Laplace  
ברצוננו

הביטוי  $X(e^{j\omega})$  נקרא גם תגובת תדר.

$$x[n] = \{1, 1, 1\}$$

דוגמה 4.2: מצא התמרת DTFT של האות  $x[n] = \delta[n-1] + \delta[n] + \delta[n+1]$

פתרון: בהתאם להגדרה,

צריך ל'ע' העצמה

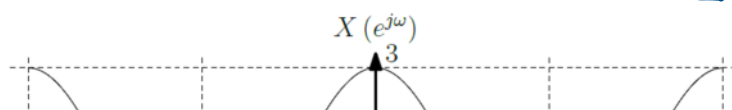
$$\text{DTFT} \{x[n]\} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] e^{j\omega n} = 1 + 2 \cos(\omega)$$

$$2 \cdot \frac{e^{j\omega} + e^{-j\omega}}{2}$$

$$H(z) = z^{-1} + 1 + z$$

$$z = e^{j\omega}$$

$$\cos \alpha = \frac{e^{j\alpha} + e^{-j\alpha}}{2}$$

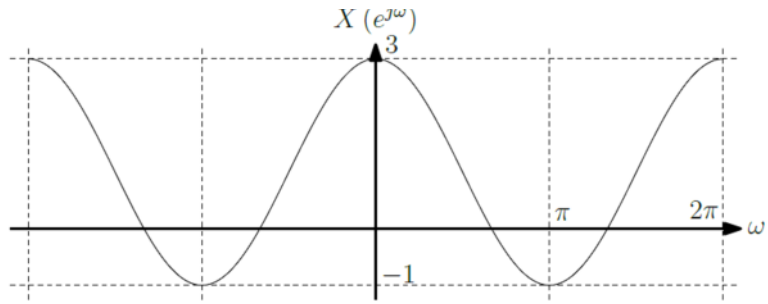


$$\cos \alpha = \frac{e^{j\alpha} + e^{-j\alpha}}{2}$$

רצעים: התמרה לחצונית

ב-  $\pi$

שני לחצונית ב-  $\pi$



איור 4.4: שרטוט של  $X(e^{j\omega})$ .

תצור (תצורה)

תדרים (תכונה 4.1): מערכת דיגיטלית "רואה" רק את התדרים בין 0 לבין  $F_s/2$  כאשר

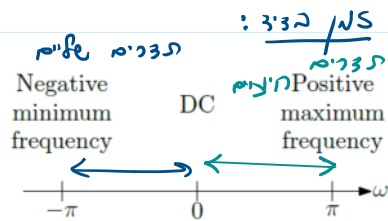
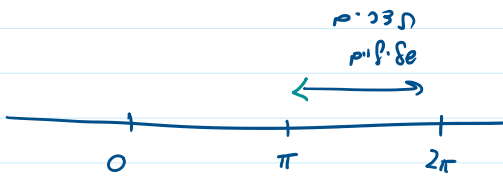
$$F_s = \frac{1}{T}$$

לשם: Nyquist

$$\left(-F_s/2, F_s/2\right)$$

Nyquist תחום תצורים

$T$  - זמן צימוד  
 $F[H_z]$  - תצור בזמן  
 $F_s[H_z]$  - תצור צימוד



רכבת  
 העלים בלתי תלויים

$$x_s(t) = x_c(t)s(t)$$

$$= x_c(t) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT)$$

(עיוותים בציור)  
 (בהירותם של  $\Omega_s$ )

התמרה פורייה  
 בזמן 4.3

קשר בין  $\omega$  ל-  $\Omega$

זמן צימוד  
 (תצורים !!!)

$$\omega = \Omega T$$

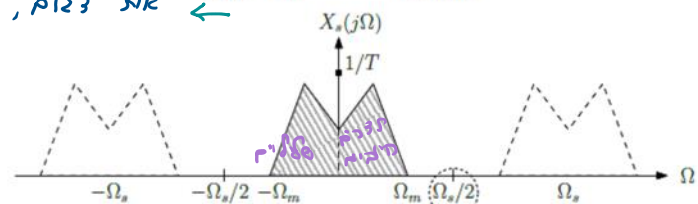
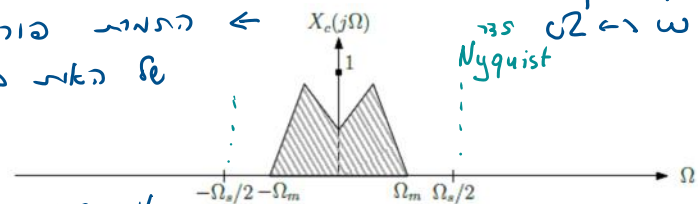
$$x(t) = \cos(2\pi F_0 t) \quad F_0 < \frac{F_s}{2}$$

$$x[n] = x(nT) = \cos\left(\frac{\omega_0}{2\pi} nT\right)$$

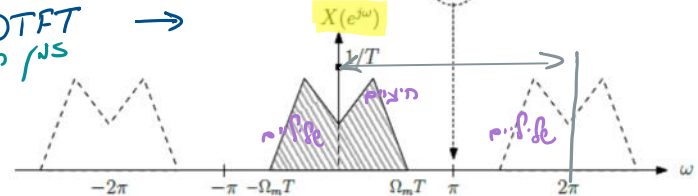
$$T = \frac{1}{F_s} \quad \omega_0 = \Omega_0 T$$

$$= \cos(\omega_0 n)$$

זמן צימוד



DTFT  
 זמן 4.3



איור 4.3: קשר בין  $X_c(j\Omega)$  לבין  $X_s(j\Omega)$  לבין  $X(e^{j\omega})$ .

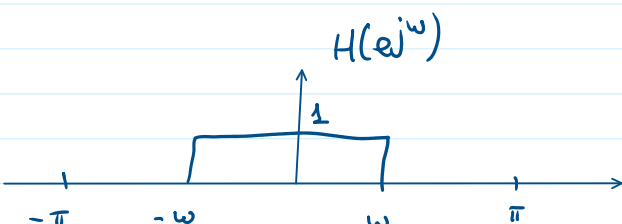
$$\frac{1}{T} = \Omega T = 2\pi F T \rightarrow F = \frac{1}{2T} = \frac{F_s}{2}$$

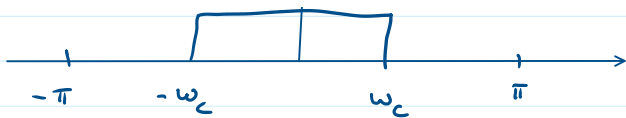
התמרת DTFT הפוכה (הגדרה 4.5): ה-DTFT ההפוכה מוגדרת כדלקמן:

$$x[n] = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\omega}) e^{jn\omega} d\omega.$$

דוגמה 4.3: מוהי התגובה להלם של המערכת בעלת תגובת תדר

$$H(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1 & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \text{elsewhere} \end{cases} \quad ?$$





$$H(e^{j\omega}) = \begin{cases} 1 & |\omega| < \omega_c \\ 0 & \omega_c < |\omega| < \pi \end{cases} \quad ?$$

על פי הגדרתה של ה-DTFT ההפוכה:



$$\begin{aligned} h[n] &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\omega_c}^{\omega_c} e^{jn\omega} d\omega \\ &= \frac{1}{2j\pi n} [e^{jn\omega_c} - e^{-jn\omega_c}] = \frac{\sin(n\omega_c)}{\pi n} \end{aligned}$$

מסמן איזאל הוא  $\delta$  סכימי ואינסופי במסל  $\sum_{n=-\infty}^{\infty} h^2[n] < \infty$  סכימי  $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| \rightarrow \infty$  אי-סכימי

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n] < \infty, \sum_{n=-\infty}^{\infty} h^2[n] < \infty, \sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| \rightarrow \infty$$

## תכונות

הערה: חלק מהתכונות הם נובעים למכונת של התמרה  $\pm$

מחזוריות (תכונה 4.2): בניגוד להתמרת פורייה בזמן רציף, ה-DTFT תמיד תהיה מחזורית במחזור  $2\pi$ :

$$(4.15) \quad X(e^{j(\omega+2\pi)}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]e^{-jk(\omega+2\pi)} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]e^{-jk\omega} = X(e^{j\omega})$$

## ממשיות

הזהה בזמן (תכונה 4.4): בהינתן אות  $x[n]$  בעל התמרה  $X(e^{j\omega})$ , מתקיים

$$\text{DTFT}\{x[n - n_0]\} = e^{-jn_0\omega} X(e^{j\omega})$$

| האות          | ה-DTFT             |
|---------------|--------------------|
| ממשי, זוגי    | התמרה ממשית, זוגית |
| ממשי, אי-זוגי | ממשי, אי-זוגי      |

הזהה בתדר (תכונה 4.5): בהינתן אות  $x[n]$  בעל התמרה  $X(e^{j\omega})$ , מתקיים

$$\text{DTFT}\{e^{j\omega_0 n} x[n]\} = X(e^{j(\omega - \omega_0)})$$

## קונבולוציה

$$\text{DTFT}\{h[n] * x[n]\} = H(e^{j\omega})X(e^{j\omega})$$

מכפלה בזמן (תכונה 4.7): התמרת DTFT של  $x[n]y[n]$  היא:

$$\text{DTFT}\{x[n]y[n]\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} X(e^{j\theta})Y(e^{j(\omega-\theta)})d\theta$$

סוג של קונבולוציה בתדר (קונבולוציה ציקלית)

דוגמה 4.4: נתונים זוג אותות  $x[n] = \{1, \frac{1}{2}, 1\}$ ,  $y[n] = \{-1, \frac{1}{2}, 1\}$ . חשב  $x[n] * y[n]$ . פתרון: בהתבסס על הקשר להלן,

$$\begin{aligned} X(e^{j\omega}) &= e^{j\omega} + 1 + e^{-j\omega} = 1 + 2\cos(\omega) = \text{DTFT}\{x[n]\} \\ Y(e^{j\omega}) &= -e^{j\omega} + 1 + e^{-j\omega} = 1 - 2\cos(\omega) = \text{DTFT}\{y[n]\} \\ X(e^{j\omega})Y(e^{j\omega}) &= 1 - 4\cos^2(\omega) = 1 - 4 \cdot \frac{1}{2}(1 + \cos(2\omega)) = -1 - 2\cos(2\omega) \\ &= -e^{j2\omega} - 1 - e^{-j2\omega} \\ \Rightarrow x[n] * y[n] &= \{-1, 0, -1, 0, -1\} \leftarrow \text{התמרה הפוכה} \end{aligned}$$

ע"י שבין לרצוננו

הערה: אנרגיה סכימי

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]|^2 < \infty$$

יציב (ראו 2.13)

של מסמן איזאל (סכימי)

משפט פרסבל (Parseval) (תכונה 4.8): משפט פרסבל מתאר את שימור אנרגיה (הגדרה 2.17) במישור הזמן ומישור התדר.

$$(4.21) \quad \sum_{k=-\infty}^{\infty} |x[k]|^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |X(e^{j\omega})|^2 d\omega$$

תגובת אמפליטודה/פאזה (הגדרה 4.6): נגדיר תגובת אמפליטודה ע"י ערך מוחלט של התמרה,  $|H(e^{j\omega})|$ , ותגובת פאזה בהתאם ע"י

$$(4.23) \quad \angle H(e^{j\omega}) = \arctan \left( \frac{\text{Im}\{H(e^{j\omega})\}}{\text{Re}\{H(e^{j\omega})\}} \right)$$

(4.23)

$$\angle H(e^{j\omega}) = \arctan \left( \frac{\text{Im}\{H(e^{j\omega})\}}{\text{Re}\{H(e^{j\omega})\}} \right)$$

צורה:

$$|\alpha| < 1, h[n] = \alpha^n u[n]$$

פוקציית תמסורת, תגובת תדר, תגובת אמלפיטודה ותגובת פאזה

$$H(e^{j\omega}) \quad |H(e^{j\omega})| \quad H(e^{j\omega}) \quad H(z)$$

פתרון:

פונ

תמסורת

$$H(z) = \frac{1}{1 - \alpha z^{-1}} \quad |z| > |\alpha|$$

תגובה  
תדר

$$H(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - \alpha e^{-j\omega}}$$

עברת תגובה פאזה

פירוק  
שני

הכפלה  
במרום

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{1 - \alpha \cos(\omega) + j\alpha \sin(\omega)} \\ &= \frac{1}{[1 - \alpha \cos(\omega)] + j\alpha \sin(\omega)} \cdot \frac{[1 - \alpha \cos(\omega)] - j\alpha \sin(\omega)}{[1 - \alpha \cos(\omega)] - j\alpha \sin(\omega)} \\ &= \frac{1 - \alpha \cos(\omega)}{1 + \alpha^2 - 2\alpha \cos(\omega)} + j \frac{-\alpha \sin(\omega)}{1 + \alpha^2 - 2\alpha \cos(\omega)} \\ &= \frac{\text{Re}\{H(e^{j\omega})\}}{\text{Re}\{H(e^{j\omega})\}} + j \frac{\text{Im}\{H(e^{j\omega})\}}{\text{Im}\{H(e^{j\omega})\}} \end{aligned}$$

תגובה פאזה

$$\angle H(e^{j\omega}) = \arctan \left( \frac{\text{Im}\{H(e^{j\omega})\}}{\text{Re}\{H(e^{j\omega})\}} \right)$$

$$= -\arctan \left( \frac{\alpha \sin \omega}{1 - \alpha \cos(\omega)} \right)$$

$$\begin{aligned} |H(e^{j\omega})| &= \sqrt{H(e^{j\omega}) H^*(e^{j\omega})} \\ &= \frac{1}{\sqrt{(1 - \alpha e^{-j\omega})(1 - \alpha e^{j\omega})}} \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + \alpha^2 - 2\alpha \frac{e^{j\omega} + e^{-j\omega}}{2}}} \\ &= \frac{1}{\sqrt{1 + \alpha^2 - 2\alpha \cos(\omega)}} \end{aligned}$$

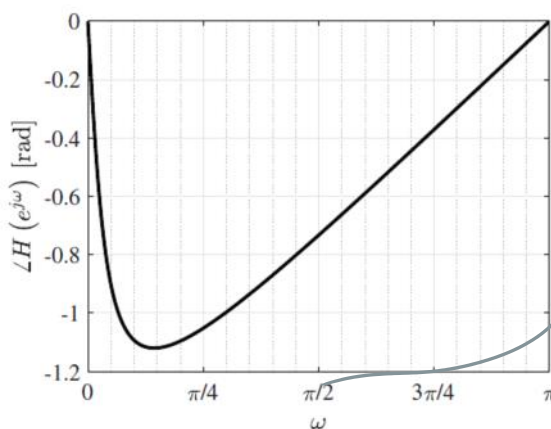
$$= \sqrt{\text{Re}^2\{H\} + \text{Im}^2\{H\}}$$

$$x = a + jb$$

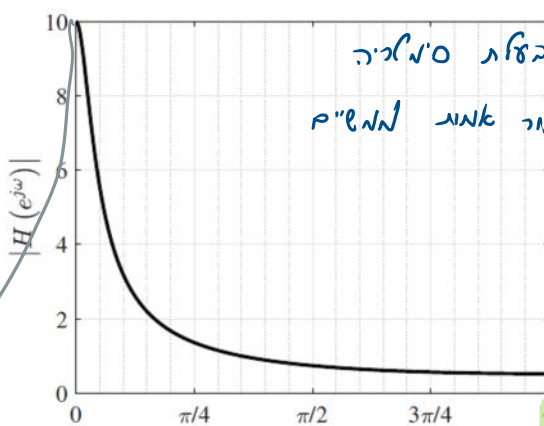
$$|x| = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{x \cdot x^*}$$

$$= \sqrt{|x|^2}$$

$$\alpha = 0.9$$



(ב) תגובת פאזה



(א) תגובת אמפליטודה

בזאת סימליה

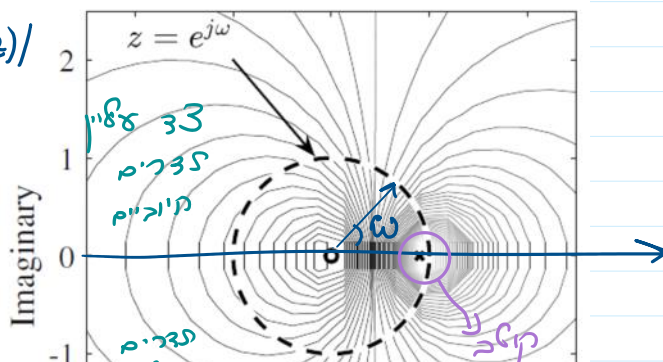
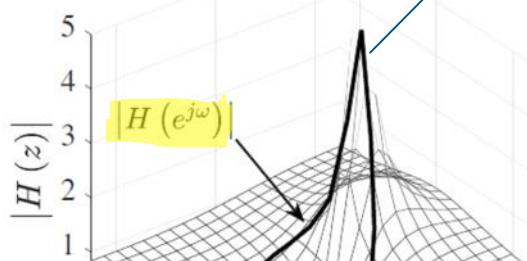
זוהי עקביות אחרת למעלה

המשק  
סימליה

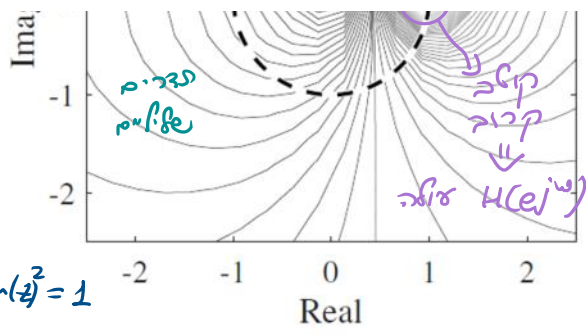
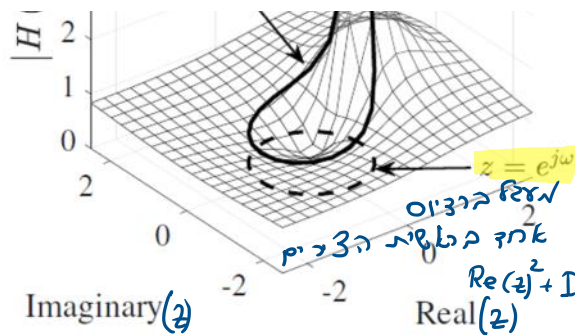
2π

קשר בין z ל ω עם בסיס

$$H(z) = H(\text{Re}(z), \text{Im}(z))$$

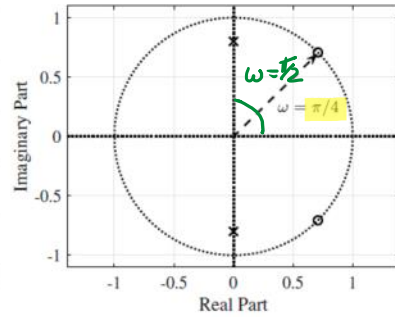
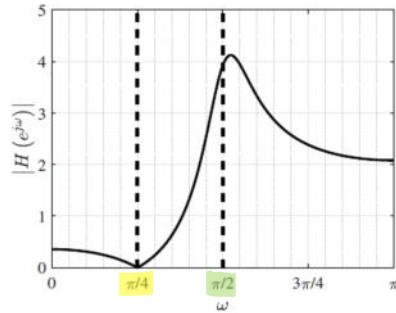






(ב)

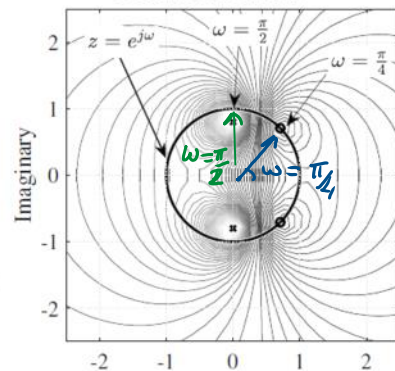
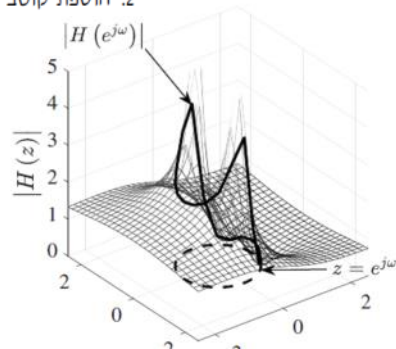
(א) מבט מלמעלה



(ב) תגובת תדר

1. הוספת אפס במפת  $H(z)$  גורר את הפחתת הספקטרום בסביבתו.

2. הוספת קוטב במפת  $H(z)$  גורר את הגברת הספקטרום בסביבתו.



(א) מפת כתבים ואפסים