Stasjonære punkter

Finn de stajonære punktene til f. Avgjør om de er sadelpunkter, maksimumelles minimumspunkter.

Finn punktene

Partiellderiverte må være null.

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \dots = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \dots = 0$$

Hva må x og y være da? Dette er punktene dine. Husk x og y kan begge være null!

Avgjør sadel, max, min

Hessematrisen

$$Hf(\vec{x}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{pmatrix}$$

Det første tallet i $Hf(\vec{a})$ avgjør typen

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} > 0 \implies \min$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} < 0 \implies \max$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0 \implies \text{sadel?}$$

Konvergensområde til rekke

Konvergensradius

Bruk en konvergenstest for å finne absoluttverdi mindre enn én.

$$\lim_{n \to \infty} |\text{konv.test}| < 1$$

Hva må x være for å oppfylle dette?

konvergensområde =
$$(x_0, x_1)$$

Endepunktene

Skal intervallet være åpent eller lukket? Sett x_0 og x_1 inn i rekken og se om det konvergerer eller ikke. Hvis endepunktet fører til konvergens, skal intervallet lukkes i den enden.

Areal av parametrisert kurve

Gitt en parametrisert kurve: $\vec{r}(t) = [x(t), y(t)], \quad t \in [0, \pi]$

Legg merke til om den er orientert i positiv eller negativ retning. Danner kurven en fullstendig form eller om den er åpen?

Areal

$$A = \int_C x \, dy$$

x er bokstavelig talt x(t) fra parametriseringen. dy er den deriverte av y(t).

$$A = \int_0^{\pi} x(t) \cdot y'(t) \, dt$$

Volum begrenset av paraboloide

Volumet V er avgrenset av 2 paraboloider

z = polynom

Hva er området D?

Bruk kvadrering etc til å få polynomet på form som sirkel (eller ellipse, parabel eller hyperbel?).

Finn sentrum og radius.

Integrere over areal

Test z_1 og z_2 med sentrumsverdiene. Hvilken er øverst?

Sett opp integralet med den øverste minus den nederste.

$$\int_{D} (z_2 - z_1) \, dx dy$$

For å regne ut kan det hjelpe å bytte til polarkordinater (eller sirkel-, kule- eller sylinderkoordinater).

Symmetriske matriser og egenvektorer

Basis

En basis er et set med vektorer som kan kombineres for å gjenskape rommet det er i.

Egenverdi og egenvektor

$$A\vec{v}_1 = \lambda_1 \vec{v}_1$$

Egenrom og multiplisitet

Én egenverdi kan ha flere tilhørende egenvektorer. Rommet utspent av egenvektorer med felles egenverdi kalles egenrom. Dimensjonen til dette rommet kalles multiplisetet.

Matriser og ligningssett

Lineær uavhengighet

 $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \cdots, \vec{a}_n$ er vektorer, og matrisen $A = (\vec{a}_1, \vec{a}_2, \cdots, \vec{a}_n)$. A radreduseres til B. Vektorene er lineært uavhengige hviss alle søylene i B er pivotsøyler.

Løsning av ligningssett

Pass på om matrisen inkluderer høyre siden eller ikke! Bruk den reduserte trappeformen til å se hva x, y, z, w skal være.

En vektor som lineærkombinasjon av de andre

Gitt variablene x, y, z, w og matrisen A redusert til B

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Da kan man skrive a_4 (w sin søyle) som

$$2\vec{a}_1 + 5\vec{a}_2 + 1\vec{a}_3 = \vec{a}_4$$

Lagrange metode og max/min under bibetingelse

Gitt en funksjon

$$f = f(x, y, z)$$

Og en bibetingelse

$$g(x, y, z) = uttrykk$$

Finn min/max punkter til f under bibetingelsen

Med konstanten lambda

Det finnes en λ s.a.

$$\nabla f = \lambda \nabla g$$

Løs ligningene som følger for å finne forskjellige λ .

Sett de forksjellige lambda inn i ligningene og finn x, y, z.

Prøv alle kombinasjoner av λ og x,y,z i f for å se hva som er max og min.

Alternativ metode

Husker at det fantes en metode uten λ , men ikke hvordan den er.

Egenverdier og egenvektorer

Finn egenverdiene og egenvektorene

Gitt en matrise A.

$$A\vec{v}_1 = \lambda_1 \vec{v}_1$$

Regn ut $A\vec{v}_1$ og sett det lik (x,y,z). Løs ligningssystemet for λ . Når du har funnet egenverdien λ , bruk den for å finne (x,y,z).

Grenseverdi med A ganger vektor

$$\lim_{n\to\infty} A^n \vec{w}$$

Skriv \vec{w} som en lineær kombinasjon av egenvektorene.

$$A^{n}\vec{w} = A^{n}(a\vec{v}_{1} + b\vec{v}_{2} + c\vec{v}_{3})$$

Da kan du erstatte A med egenverdiene og regne ut. Hvilke ledd forsvinner med stor n?

Konvergens og divergens av rekker

Mine favoritt konvergenstester.

Forholdstesten

Gitt fra oppgaven, en rekke

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n$$

Test

$$a = \lim_{n \to \infty} \frac{a_{n+1}}{a_n}$$

Hvis a < 1 konvergens.

Hvis a > 1 divergens.

Hvis a = 1??

Sammenligningstesten

Oppgaven gir f.eks.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{3n^2 + 4n}{8n^4 - 2} = \sum b_n$$

Man kan sammenligne med noe man vet svaret på

$$\sum \frac{1}{n^2} = \sum a_n$$

Sett opp og regn ut Hvis $\sum a_n$ konv. og $\lim_{n\to\infty}\frac{b_n}{a_n}<\infty\implies\sum b_n$ konv. Hvis $\sum a_n$ div. og $\lim_{n\to\infty}\frac{b_n}{a_n}>0\implies\sum b_n$ div.

1 over n i r sammenligning

$$\sum \frac{1}{n^r}$$

Hvis r < 1 konvergens ellers divergens.

Variabelskifte i trippelintegral

Gitt én eller flere funksjoner som innskrenker et område f = f(x, y, z). Finn trippelintegralet

$$\iiint_S g(x,y,z) \ dx \ dy \ dz$$

Polarkoordinater

Hvis du har radius r og vet vinkelspennet θ vurder polarkoordinater.

dx dy dz byttes ut med $r dr d\theta dz$ (dz hvis du har 3D).

I integralet, hva skal z gå fra og til? Det bestemmes av begrensningene gitt i oppgaven (sikkert et polynom eller to).