# Capitolo 8

## 1 Apprendimento Probabilistico

## .1 Modelli di Apprendimento Probabilistico

- Modello MAP (Maximum A Posteriori):
  - Combina la probabilità a priori P(h) e la verosimiglianza  $P(D \mid h)$  per trovare l'ipotesi h che massimizza la probabilità posteriore:

$$h_{MAP} = \operatorname{argmax}_{h} P(h \mid D) = \operatorname{argmax}_{h} P(D \mid h) \cdot P(h).$$

- Vantaggi: incorpora conoscenze pregresse tramite P(h).
- Modello ML (Maximum Likelihood):
  - -Trova l'ipotesi hche massimizza la verosimiglianza dei dati:

$$h_{ML} = \operatorname{argmax}_{h} P(D \mid h).$$

- Non considera informazioni a priori (P(h)).

## 1.2 Apprendere Probabilità

- Pseudo-conteggi:
  - Metodo per stimare probabilità da piccoli campioni o dati incompleti.
  - Usa valori iniziali "fittizi" per evitare probabilità nulle:

$$P(X = x) = \frac{\text{conteggio}(X = x) + \alpha}{N + \alpha \cdot k},$$

dove  $\alpha$  è un parametro che controlla l'influenza degli pseudo-conteggi.

- Opinione degli Esperti:
  - Combina conoscenze empiriche e probabilistiche con giudizi esperti.

### 1.3 Classificatori Probabilistici

- Naive Bayes:
  - Assume che le feature  $X_1, X_2, \dots, X_n$  siano condizionatamente indipendenti dato la classe Y.
  - Classifica un'istanza calcolando:

$$P(Y \mid X_1, X_2, \dots, X_n) \propto P(Y) \cdot \prod_{i=1}^n P(X_i \mid Y).$$

- Apprendimento di Classificatori Bayesiani:
  - Si estende Naive Bayes incorporando dipendenze tra le feature.

## 1.4 Apprendimento MAP di Alberi di Decisione

- Combina alberi di decisione con probabilità a priori.
- Minimizza la lunghezza delle descrizioni dei dati osservati e del modello (principio MDL Minimum Description Length).

## 2 Apprendimento Non Supervisionato

#### 2.1 k-Means

#### • Definizione:

- Algoritmo iterativo che partiziona i dati in k cluster, minimizzando la distanza intra-cluster.
- Passaggi:
  - \* Assegna ogni punto al centroide più vicino.
  - \* Calcola nuovi centroidi come media dei punti assegnati.

#### • Applicazioni:

- Segmentazione dei dati, compressione, clustering.

## 2.2 Expectation-Maximization (EM) e Soft Clustering

#### • EM:

- Algoritmo per massimizzare la verosimiglianza in presenza di dati incompleti o incerti.
- Due fasi:
  - \* Expectation (E-step): calcola le probabilità attese per ogni assegnazione.
  - \* Maximization (M-step): aggiorna i parametri massimizzando la probabilità.

#### • Soft Clustering:

 Ogni punto appartiene a più cluster con probabilità associate, anziché assegnazioni rigide.

# 3 Apprendimento di Belief Network

### 3.1 Imparare le Probabilità

• Utilizza dati osservati per stimare le probabilità condizionali tra variabili.

### 3.2 Variabili Latenti e Dati Mancanti

- Variabili Latenti: Variabili non osservate direttamente, ma che influenzano il modello.
- Dati Mancanti: EM è spesso utilizzato per stimare i valori mancanti.

## 3.3 Apprendimento della Struttura

- Metodo Search & Score: Esplora lo spazio delle possibili reti usando un criterio di punteggio (es., MDL, verosimiglianza).
- Caso Generale: Combina vincoli esperti e dati osservati per ottimizzare la struttura.

# 4 Apprendimento Bayesiano

- Combina in modo formale conoscenze pregresse e dati osservati.
- Aggiorna costantemente la distribuzione delle ipotesi usando il Teorema di Bayes:

$$P(h \mid D) = \frac{P(D \mid h) \cdot P(h)}{P(D)}.$$

## Conclusioni

Questi appunti forniscono una panoramica strutturata dei metodi di apprendimento probabilistico e non supervisionato. Si enfatizzano tecniche come Naive Bayes, EM, e il clustering k-means, oltre alla costruzione e all'apprendimento delle Belief Network, evidenziando l'integrazione tra teoria e applicazioni pratiche.