

会议记录

2019.5.17 周五 上午 多云第四次会议记录

会议记录

- 会议地点：北京邮电大学沙河图书馆研讨室317
- 实验名称：模拟外卖派单
- 与会者：李佳航、崔思颖、吴川宇
- 文档记录者：吴川宇
- 会议内容摘要

会议内容摘要：

1. 遍历得到骑手起点，设定全局变量cur_start：图的root为cur_start,初始化数组cur_posi[2]为cur_start坐标而在起步和非起步状态中cur_posi[2]记录当前节点位置：x->cur_posi[0],y->cur_posi[1]
2. 二维图index：道路=>节点编号；餐馆、食客=>对应订单编号
3. 路径图：为有向图，用邻接矩阵实现（设定全局常量 无效值INV=-1），对角线值0
向路径图中插入节点：add node(last_posi[2],cur_posi[2])
排除用树来搜寻路径，一定路径长度下可能无法搜寻到所有路径
4. 在订单结构体中定义变量vis，初始化为0（对应的cli和res没有被访问过，不考虑road），被访问过为1，相当于订单是否被访问过的标记；添加到二维图信息中。
5. 在订单结构体中添加：
 - 在订单结构体中添加订单总数num_of_orders（订单上限）
 - 每个订单结束时刻 t_end = t。+30
6. bout=1：遍历cur_posi[2]周围节点来得到两节点间最小路径长度以及获取节点位置，同时：
spent_time += SLP_Ro_No(cur_start,cur_posi[0],cur_posi[1])
得出spent_time（SLP：两节点间最短距离）
7. 创建订单链表数组，完成二维图中节点的映射，其中重复的订单（即餐馆、食客坐标重复）在二维图中分离来
8. path：SLP=(t.-spent_time,shortest_path)max
订单开始时间-spent_time,两node路径所用最短时间
9. path：链表 path_pointer=path_pointer->next
走过的餐馆、食客，以及cur_posi[2]四周所有节点
dist[index]、path[index]、vis[index]
_path[]逆序输出
10. 全局变量表：含riders接的单
11. 考察第n个餐馆时，遍历所有食客位置坐得到最短距离=>找到最近的client（保留已知餐馆位置、矩形扩散式找食客的想法）

任务

- LLP函数定义、订单链表数组、监控——吴川宇
- 初始化路径图、向路径图中加入节点、实现二维图节点映射——崔思颖
- 周报、详细设计、path..... ——李佳航8

2019.5.17记录