

一、 概述

FZH181 是一种带键盘扫描接口的LED (发光二极管显示器)驱动控制专用电路,内部集成有MCU 数字接口、数据锁存器、LED 高压驱动、键盘扫描等电路。本产品性能优良,质量可靠。主要应用于VCR、VCD、DVD 及家庭影院等产品的显示屏驱动。采用SOP28的封装形式。

二、特性说明

- 采用功率CMOS 工艺
- 多种显示模式 (11 段×7 位 ~ 14 段×4 位)
- 键扫描(10×2)
- 辉度调节电路(占空比8 级可调)
- 串行接口(CLK, STB, DIO)
- 振荡方式: 内置RC 振荡 (450KHz+5%)
- 内置上电复位电路
- 封装形式: SOP28

三、 管脚定义:

			_
1	NC	GND	28_
2	DIO	GRID1	27 26
1	CLK	GRID2	25
5	STB	GND	24
6	KEY1	GRID3	23
7	KEY2	GRID4	22
8	VDD	GND	21
9	SEG1/KS1	VDD	20
10	SEG2/KS2	SEG14/GRID5	19
11	SEG3/KS3	SEG13/GRID6	18
12	SEG4/KS4	SEG12/GRID7	17
13	SEG5/KS5	SEG10/KS10	16
14	SEG6/KS6	SEG9/KS9	15
14	SEG7/KS7	SEG8/KS8	13_
			j

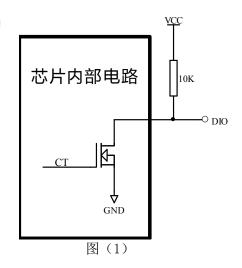
四、管脚功能定义:



LED驱动控制专用电路FZH181

符号	管脚名称	说明
DIO	数据输入/输出	在时钟上升沿输入/输出串行数据,从低位开始。 输出为N-ch open drain
STB	片选	在上升或下降沿初始化串行接口,随后等待接收指令。STB 为低后的第一个字节作为指令,当处理指令时,当前其它处理被终止。当STB 为高时,CLK 被忽略
CLK	时钟输入	在上升沿读取串行数据,下降沿输出数据
KEY1~KEY2	键扫数据输入	输入该脚的数据在显示周期结束后被 锁存
SEG1/KS1~ SEG10/KS10	输出(段)	段输出(也用作键扫描),p管开漏输出
GRID1 \sim GRID4	输出(位)	位输出,N管开漏输出
SEG12/GRID7 ~ SEG14/GRID5	输出(段/位)	段/位复用输出
VDD	逻辑电源	5V ± 10%
VSS	逻辑地	接系统地
NC	空脚	内部未连线

▲ **注意**: DIO口输出数据时为N管开漏输出,在读键的时候需要外接1K-10K的上拉电阻。本公司推 荐10K的上拉电阻。DIO在时钟的下降沿控制N管的动作,此时读数时不稳定,你可以参考图 (6),在时钟的上升沿读数才时稳定。



五、 显示寄存器地址和显示模式:

该寄存器存储通过串行接口从外部器件传送到FZH181 的数据,地址从00H-0DH共14字节单元,分别与芯片SGE和GRID管脚所接的LED灯对应,分配如下图:

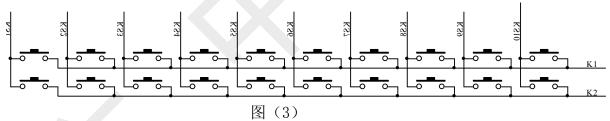
写LED显示数据的时候,按照从显示地址从低位到高位,从数据字节的低位到高位操作。

	X	Х	SEG14	SEG13	SEG12	Х	SEG10	SEG9	SEG8	SEG7	SEG6	SEG5	SEG4	SEG3	SEG2	SEG1
1)	5四位		xx		L 氐四位)			()	 	xHU(清	X	()	L 氐四位	HL(们	XX
	В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0
GRID1		HU	01	-		.HL	01			HU	00			HL	00	
GRID2		HU	03			BHL	03			HU	02			HL	02	
GRID3		HU	05			HL	05			HU.	04			HL	04	
GRID4		HU	07			'HL	07			HU	06			HL	06	
GRID5	·	HU	09			HL	08			HU	08			HL	08	
GRID6	·	HU	0B			BHL	0E			.HU	0A			HL	0A	
GRID7		HU	OD:			HL	10			HU	0C			HL	0C	

图 (2)

六、 键扫描和键扫数据寄存器:

键扫矩阵为10×2bit,如下所示:



键扫数据储存地址如下所示,先发读键命令后,开始读取按键数据BYTE1—BYTE5字节,读数据从低位开始输出,其中B6和B7位为无效位,此时芯片输出为0。芯片K和KS引脚对应的按键按下时,相对应的字节内的 BIT位为1。

В0	B1	B2	В3	B4	В5	В6	В7	
K1	K2	X	K1	K2	X			
	KS1			KS2		0	0	BYTE1
	KS3			KS4		0	0	BYTE2
	KS5			KS6		0	0	BYTE3
	KS7			KS8		0	0	BYTE4
	KS9			KS10		0	0	BYTE5

图 (4)

▲注意: 1、FZH181最多可以读5个字节,不允许多读。

2、读数据字节只能按顺序从BYTE1-BYTE5读取,不可跨字节读。例如:硬件上的K2与KS10对应按键按下时,此时想要读到此按键数据,必须需要读到第5个字节的第4BIT位,才可读出数据;



LED驱动控制专用电路FZH181

当有多个键按下,例如: K1与KS10, K2与KS10两个键同时按下时,BYTE5字节的B3与B4位为1。 3、组合键只能是同一个KS,不同的K1组合。

七、 指令说明:

指令用来设置显示模式和LED 驱动器的状态。

在STB下降沿后由DIO输入的第一个字节作为一条指令。经过译码,取最高B7、B6两位比特位以区别不同的指令。

В7	В6	指令
0	0	显示模式设置
0	1	数据命令设置
1	0	显示控制命令设置
1	1	地址命令设置

如果在指令或数据传输时STB被置为高电平,串行通讯被初始化,并且正在传送的指令或数据 无效(之前传送的指令或数据保持有效)。

(1) 显示模式设置:

MSB							LSB	
В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	显示模式
0	0					0	0	4位13段
0	0		无关项	i 植 0		0	1	5位12段
0	0		九大坝	,填口		1	0	6位11段
0	0					1	1	7位10段

该指令用来设置选择段和位的个数($4\sim7$ 位, $10\sim13$ 段)。当指令执行时,显示被强制关闭。要送显示控制命令开显示,原先显示的数据内容不会被改变,但当相同模式被设置时,则上述情况并不发生。

(2) 数据命令设置:

该指令用来设置数据写和读,B1和B0位不允许设置01或11。

	MOD							LOD		
	В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	功能	说明
I	0	1	•				0	0	数据读写模式	写数据到显示寄存器
	0	1	工 关 荷				1	0	设置	读键扫数据
I	0	1	无关	项,		0			地址增加模式	自动地址增加
	0	1	填	0		1			设置	固定地址
	0	1			0				测试模式设置	普通模式
	0	1			1				(内部使用)	测试模式

(3) 地址命令设设置:

MSB	<i>~</i> ~						LSB	
В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	显示地址
1	1			0	0	0	0	00Н
1	1			0	0	0	1	01H
1	1			0	0	1	0	02H
1	1			0	0	1	1	03H
1	1			0	1	0	0	04H
1	1			0	1	0	1	05H
1	1	无关项,		0	1	1	0	06Н
1	1	填	0	0	1	1	1	07H
1	1			1	0	0	0	08Н
1	1			1	0	0	1	09Н
1	1	7		1	0	1	0	OAH
1	1			1	0	1	1	0BH
1	1			1	1	0	0	0CH
1	1			1	1	0	1	ODH

该指令用来设置显示寄存器的地址。 如果地址设为0EH 或更高,数据被忽略,直到有效地址被设定。 上电时,地址默认设为00H。

(4) 显示控制:

MSB LSB

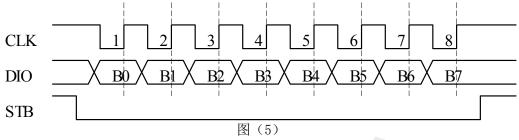
В7	В6	В5	B4	В3	В2	В1	ВО	功能	说明
1	0				0	0	0		设置脉冲宽度为 1/16
1	0				0	0	1		设置脉冲宽度为 2/16
1	0				0	1	0		设置脉冲宽度为 4/16
1	0				0	1	1	消光数量设置	设置脉冲宽度为 10/16
1	0	无关	项,		1	0	0		设置脉冲宽度为11/16
1	0	填	0		1	0	1		设置脉冲宽度为 12/16
1	0				1	1	0		设置脉冲宽度为 13/16
1	0				1	1	1		设置脉冲宽度为 14/16
1	0			0				显示开关设置	显示关
1	0			1				业小月大以且	显示开



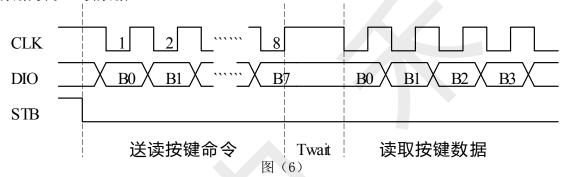
八、串行数据传输格式:

读取和接收1个BIT都在时钟的上升沿操作。

数据接收(写数据)



数据读取(读数据)



▲注意: 读取数据时,从串行时钟CLK 的第8 个上升沿开始设置指令到CLK 下降沿读数据之间需要一个等待时间Twait (最小1 μ S)。

九、 显示和按键:

(1) 显示:

1、驱动共阴数码管:

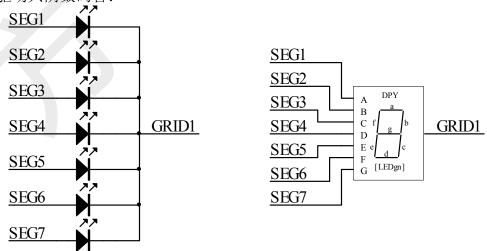


图 (7)

图7给出共阴数码管的连接示意图,如果让该数码管显示"0",那你需要在GRID1为低电平的时候让SEG1,SEG2,SEG3,SEG4,SEG5,SEG6为高电平,SEG7为低电平,查看图(2)显示地址表格,只需在00H地址单元里面写数据3FH就可以让数码管显示"0"。

- 6 -



LED驱动控制专用电路FZH181

SEG8	SEG7	SEG6	SEG5	SEG4	SEG3	SEG2	SEG1	
0	0	1	1	1	1	1	1	00Н
В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	

2、驱动共阳数码管:

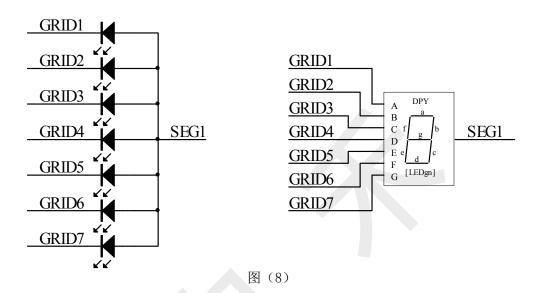


图8给出共阳数码管的连接示意图,如果让该数码管显示 "0",那你需要在GRID1,GRID2,GRID3,GRID4,GRID5,GRID6为低电平的时候让SEG1为高电平,在GRID7为低电平的时候让SEG1为低电平。要向地址单元00H,02H,04H,06H,08H,0AH里面分别写数据01H,其余的地址单元全部写数据00H。

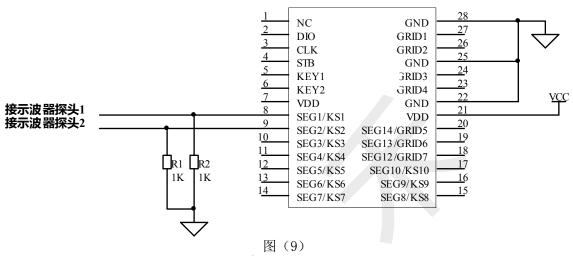
7 /9C 1/H 0 0 2								
SEG8	SEG7	SEG6	SEG5	SEG4	SEG3	SEG2	SEG1	
0	0	0	0	0	0	0	1	00H
0	0	0	0	0	0	0	1	02H
0	0	0	0	0	0	0	1	04H
0	0	0	0	0	0	0	1	06H
0	0	0	0	0	0	0	1	08H
0	0	0	0	0	0	0	1	OAH
0	0	0	0	0	0	0	0	ОСН
В7	В6	В5	B4	В3	B2	B1	В0	

▲注意: SEG1-11为P管开漏输出,GRID1-7为N管开漏输出,在使用时候,SEG1-11只能接LED的阳极,GRID只能接LED的阴极,不可反接。

(2) 按键:

键扫描由FZH181自动完成,不受用户控制,用户只需要按照时序读键值。完成一次键扫需要2个显示周期,一个显示周期大概需要T=8x500US,在8MS先后按下了2个不同的按键,2次读到的键值都是先按下的那个按键的键值。

按照图(9)用示波器观察SEG1/KS1和SEG2/KS2的输出键扫波形,见图(10)。



IC在键盘扫描时候SEGN/KSN的波形:

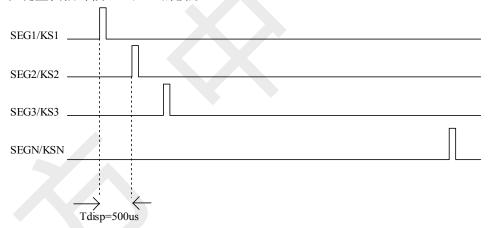


图 (10)

Tdisp和IC工作的振荡频率有关,我司FZH181经过多次完善,振荡频率不完全一致。500US 仅仅提供参考,以实际测量为准。

一般情况下使用图(11),可以满足按键设计的要求。

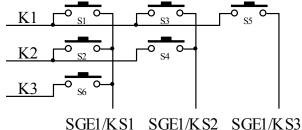


图 (11)

- 8 -

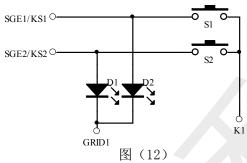


LED驱动控制专用电路FZH181

当S1被按下的时候,在第1个字节的B0读到"1"。如果多个按键被按下,将会读到多个"1",当S2,S3被按下的时候,可以在第1个字节的B1,B3读到"1"。

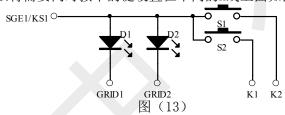
▲注意: 复合键使用注意事项:

SEG1/KS1-SEG10/KS10是显示和按键扫描复用的。以图(12)为例子,显示需要D1亮,D2灭,需要让SEG1为"1",SEG2为"0"状态,如果S1,S2同时被按下,相当于SEG1,SEG2被短路,这时D1,D2都被点亮。

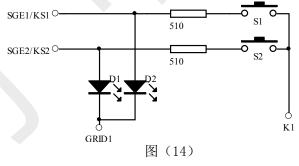


解决方案:

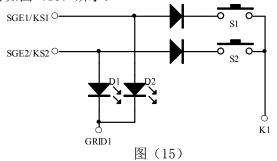
1、在硬件上,可以将需要同时按下的键设置在不同的K线上面如图(13)所示,



2、在SEG1—SEG N上面串联电阻如图(14)所示,电阻的阻值应选在510欧姆,太大会造成按键的失效,太小可能不能解决显示干扰的问题。



3、或者串联二极管如图(15)所示。





LED驱动控制专用电路FZH181

十、 应用时串行数据的传输:

(1) 地址增加模式

使用地址自动加1模式,设置地址实际上是设置传送的数据流存放的起始地址。起始地址命令字发送完毕, "STB"不需要置高紧跟着传数据,最多14BYTE,数据传送完毕才将"STB"置高。

CLK								
DIO	Command1	Command2	Command3	Data1	Data2	 Data n	Command4	_
STB							<u></u>	

Command1: 设置显示模式 Command2: 设置数据命令 Command3: 设置显示地址

Datal~ n: 传输显示数据至Command3地址和后面的地址内(最多14 bytes)

Command4: 显示控制命令

(2) 固定地址模式

使用固定地址模式,设置地址其实际上是设置需要传送的1BYTE数据存放的地址。地址发送完毕,"STB"不需要置高,紧跟着传1BYTE数据,数据传送完毕才将"STB"置高。然后重新设置第2个数据需要存放的地址,最多14BYTE数据传送完毕,"STB"置高。

CLK								
DIO	Command1	Command2	Command3	Data1	Command4	Data2	 Command5	
STB	11 \'11 \'11 \'11 \'11							

Command1:设置显示模式 Command2:设置数据命令 Command3:设置显示地址1

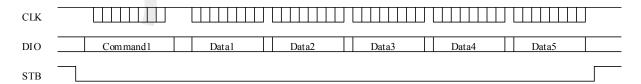
Data1: 传输显示数据1至Command3地址内

Command4: 设置显示地址2

Data2: 传输显示数据2至Command4地址内

Command5:显示控制命令

(3) 读按键时序



Command1: 设置显示模式 Data1~5:读取按键数据

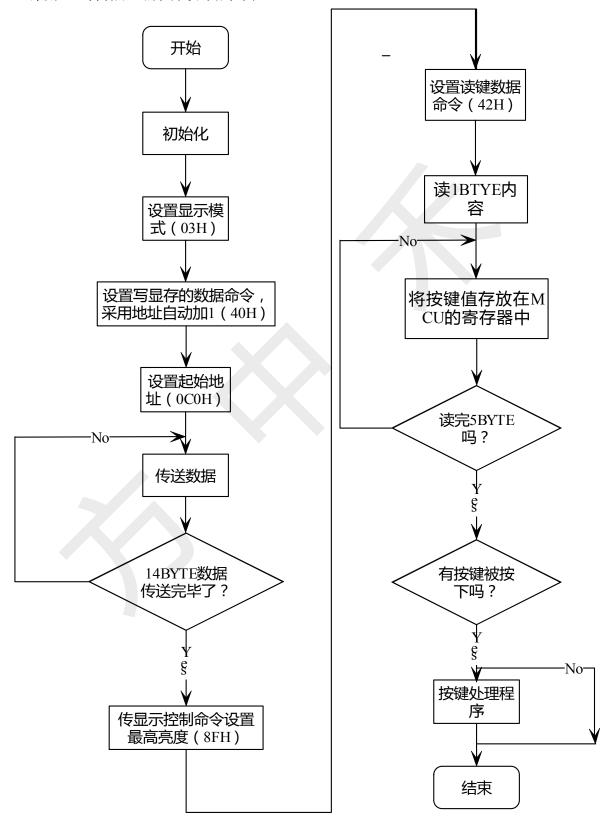


深圳市方中禾科技有限公司

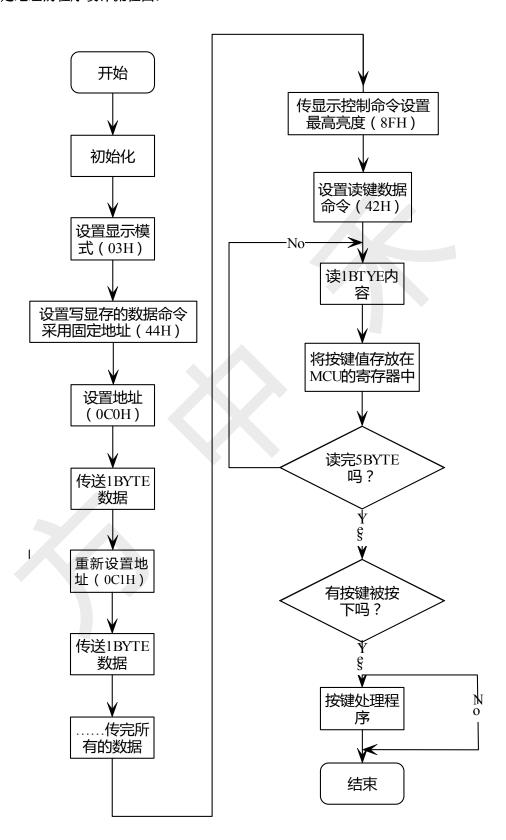
PREMIER CHIP LIMITED

(4)程序设计流程图:

采用地址自动加一的程序设计流程图:



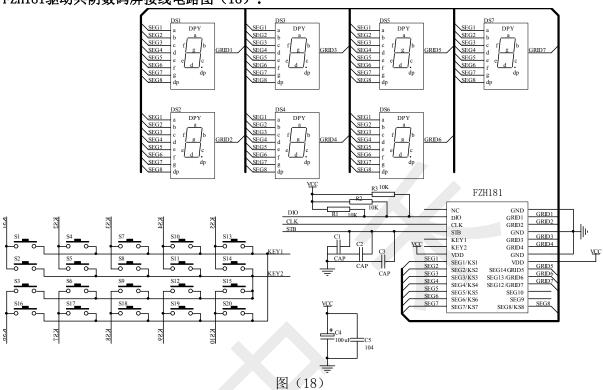
采用固定地址的程序设计流程图:





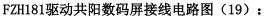
十一. 应用电路:

FZH181驱动共阴数码屏接线电路图(18):





LED驱动控制专用电路FZH181



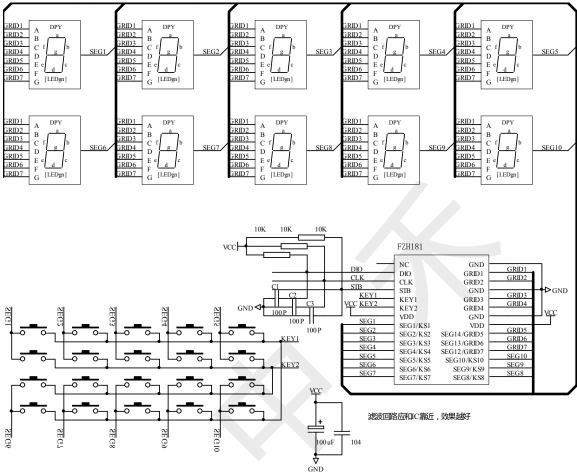


图 (19)

▲注意: 1、VDD、GND之间滤波电容在PCB板布线应尽量靠近FZH181芯片放置,加强滤波效果。

- 2、连接在DIO、CLK、STB通讯口上三个100P电容可以降低对通讯口的干扰。
- 3、因蓝光数码管的导通压降压约为3V,因此FZH181供电应选用5V。



十三、 电气参数:

极限参数 (Ta = 25℃, Vss = 0 V)

参数	符号	范围	单位
逻辑电源电压	VDD	-0.5 ∼+7.0	V
逻辑输入电压	VI1	$-0.5 \sim \text{VDD} + 0.5$	V
LED SEG 驱动输出电流	101	-50	mA
LED GRID 驱动输出电流	102	+200	mA
功率损耗	PD	400	mW
工作温度	Topt	−40 ~ +80	$^{\circ}$
储存温度	Tstg	−65 ~+150	$^{\circ}$

正常工作范围 (Ta = -20 ~ +70℃, Vss = 0 V)

参数	符号	最小	典型	最大	单位	测试条件
逻辑电源电压	VDD	3	5	7	V	-
高电平输入电压	VIH	0.7 VDD	_	VDD	V	-
低电平输入电压	VIL	0	_	0.3 VDD	V	-

电气特性 (Ta = -20 ~ +70℃, VDD = 4.5 ~ 5.5 V, Vss = 0 V

参数	符号	最小	典型	最大	单位	测试条件
高电平输出电流	Ioh1	20	25	40	mA	Seg1~Seg11, Vo = vdd-2V
同电干测面电机 	Ioh2	20	30	50	mA	Seg1~Seg11, Vo = vdd-3V
低电平输入电流	IOL1	80	140	-	mA	Grid1~Grid6 Vo=0.3V
低电平输出电流	Idout	4	=	-	mA	VO = 0.4V, dout



LED驱动控制专用电路FZH181

高电平输出电流容 许量	Itolsg	-	-	5	%	VO = VDD - 3V, Seg1∼Seg11
输出下拉电阻	RL		10		KΩ	K1~K3
输入电流	II	-	-	±1	μА	VI = VDD / VSS
高电平输入电压	VIH	0. 7 VDD	_		V	CLK, DIN, STB
低电平输入电压	VIL	_	I	0.3 VDD	V	CLK, DIN, STB
滞后电压	VH	_	0.35	I	V	CLK, DIN, STB
动态电流损耗	IDDdyn	_	_	5	mA	无负载,显示关

开关特性 (Ta = -20 ~ +70℃, VDD = 4.5 ~ 5.5 V)

参数	符号	最小	典型	最大	单位	测试条件		
振荡频率	fosc	-	500	-	KHz	F	$R = 16.5 \text{ K}\Omega$	
	tPLZ	-		300	ns		CLK → DOUT	
传输延迟时间	tPZL	-	1	100	ns	CL = 1	15pF, RL = 10K Ω	
	TTZH 1	-	ı	2	μs		SEG1~SEG11	
上升时间	TTZH 2	-	įI	0. 5	μѕ	CL = 300p F	Grid1∼Grid4 SEG12/Grid7∼ SEG14/Grid5	
下降时间	TTHZ	-	-	120	μs	CL = 30	CL = 300pF, Segn, Gridn	
最大时钟频率	Fmax	1	_	-	MHz	占空比50%		
输入电容	CI	-	-	15	pF		=	

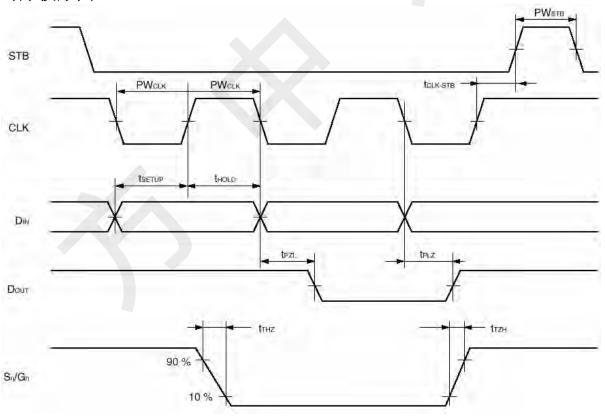
* 时序特性 (Ta = -20 ~ +70℃, VDD = 4.5 ~ 5.5 V)



LED驱动控制专用电路FZH181

参数	符号	最小	典型	最大	单位	测试条件
时钟脉冲宽度	PWCLK	400	-	-	ns	=
选通脉冲宽度	PWSTB	1	-	-	μs	=
数据建立时间	tSETUP	100	-	П	ns	=
数据保持时间	tHOLD	100	-	-	ns	=
CLK →STB 时间	tCLK STB	1	_	-	μs	CLK↑→STB↑
等待时间	tWAIT	1	_	-	μs	$CLK \uparrow \rightarrow CLK \downarrow$

时序波形图:

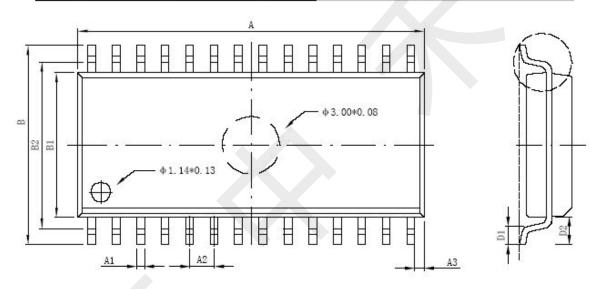


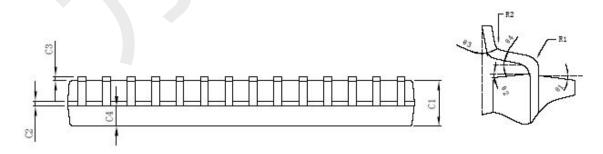
十四 IC 封装示意图:



LED驱动控制专用电路FZH181

尺寸标注	最 小(mm)	最 大(mm)	尺寸标注	最 小 (mm)	最 大(mm)
A	17.83	18.03	C4	1.04	3TYP
A1	0.400	64TYP	D1	0.70	0.90
A2	1. 27	7TYP	D2	1.39	5TYP
A3	0.51	1TYP	R1	0.50	8TYP
В	9. 90	10.50	R2	0.50	8TYP
B1	7.42	7.62	θ 1	7°	TYP
B2	8. 9	TYP	θ2	5°	TYP
C1	2.24	2.44	θ3	4°	TYP
C2	0.204	0.33	θ 4	10°	TYP
C3	0.10	0.25		1	





DETAIL "X"