

## 2.13 18.06SC 第二单元考试

### 问题一

设  $q_1, q_2, q_3$  是  $\mathbb{R}^3$  中的标准正交向量。求下列  $3 \times 3$  行列式的所有可能取值，并用一句话给出理由。

(a) 求  $\det[q_1, q_2, q_3]$ 。首先毫无疑问的是这个矩阵是一个标准正交矩阵，所以  $QQ^T = I$  那么  $\det(QQ^T) = 1$ 。而矩阵的转置行列式是不变的，那么他们的行列式就是  $\pm 1$ 。

(b) 求  $\det[q_1 + q_2, q_2 + q_3, q_3 + q_1]$ 。我们是否记得性质4，是否还记得性质10的结论，那么我们可以得到的是矩阵行列式是可以按照列拆解的！所以我们可以这么来推导：

$$\det[q_1 + q_2, q_2 + q_3, q_3 + q_1] = \det[q_1, q_2 + q_3, q_3 + q_1] + \det[q_2, q_2 + q_3, q_3 + q_1] = \det[q_1, q_2, q_3 + q_1] + \det[q_2, q_2, q_3 + q_1]$$

这个推导当然可以以行的视角来看！

(c) 求  $\det[q_1, q_2, q_3] \cdot \det[q_2, q_3, q_1]$ ，显然后面的矩阵是通过前面矩阵通过两次列变换得来的！那就矩阵的行列式不变，那么行列式的平方一定就是1。

---

### 问题二

在 21 个等距时刻  $t = -10, -9, \dots, 10$  上进行测量，除中间时刻  $t = 0$  时  $b_{11} = 1$ ，其他的所有测量值  $b_i = 0$ 。

(a) 用最小二乘法求最佳直线  $C + Dt$  的参数  $\hat{C}$  与  $\hat{D}$ 。

(b) 说明向量  $b$  被投影到哪个子空间（给出基），并找一个与该子空间正交的非零向量。

解答：

$$(a): \text{我们可以抽象出矩阵: } \begin{bmatrix} 1 & -10 \\ 1 & -9 \\ \cdots & \cdots \\ \cdots & \cdots \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \cdots \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{可以得到: } A^T A = \begin{bmatrix} 21 & 0 \\ 0 & 770 \end{bmatrix}, A^T b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

代入公式:  $A^T A \hat{x} = A^T b$

$$\begin{bmatrix} 21 & 0 \\ 0 & 770 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{C} \\ \hat{D} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \hat{C} = \frac{1}{21} \\ \hat{D} = 0 \end{cases}$$

(b): 这个问题我们其实在讲座与复习中讲过无数次，投影到的是A矩阵的列空间！而与列空间正交的就是A的左零空间，但是我们要求解左零空间有点复杂，我们知道的是误差向量e是在左零空间中的， $b-Pb$ 就是答案，这里我们就不求解了！

---

## 问题三

Gram–Schmidt 过程把线性无关的  $a_1, a_2, a_3 \in \mathbb{R}^5$  变为标准正交向量  $q_1, q_2, q_3$ 。令  $5 \times 3$  矩阵  $A = [a_1, a_2, a_3]$ ,  $Q = [q_1, q_2, q_3]$ 。

(a) 用  $Q$  和  $A$  写出投影到  $\text{Col}(Q)$  与  $\text{Col}(A)$  的投影矩阵  $P_Q$  与  $P_A$  的表达式。

(b) 说明  $P_A$  与  $P_Q$  的关系并给出理由。

(c) 若新增向量  $a_4$  使得  $a_1, a_2, a_3, a_4$  线性无关，Gram–Schmidt 下一步得到的  $q_4$  是下列哪一个？

1)  $\|P_Q a_4\| P_Q a_4$     2)  $\|a_4 - P_A a_4\| (a_4 - P_A a_4)$     3) 其他

解：

(a):  $P_A = A(A^T A)^{-1} A^T$ ,  $P_Q = Q(Q^T Q)^{-1} Q^T = Q Q^T$

(b): 显然，他们会把一个向量投影到同一个子空间中！

(c): 选项一这是把  $a_4$  投影到 **已有  $q_1, q_2, q_3$  组成的空间** 后再乘长度，但 Gram–Schmidt 需要的是 **正交分量**，不是投影本身。而选项二正好是正交分量再单位化的形式（注意官方写成了“长度  $\times$  方向”，单位化后就是  $q_4$ ）。

---

## 问题四

设  $4 \times 4$  矩阵  $A$  的第一行与第一列所有元素均为  $x$ ，其余 9 个元素可为任意数。

(a) 问  $\det A$  作为  $x$  的多项式，最高次数是多少？说明理由。

(b) 若这 9 个数使其余部分成为单位矩阵  $I_3$ ，求  $\det A$ ，并指出使  $\det A = 0$  的所有  $x$  值。

解：

(a) 用“**行列式的大公式**”(Leibniz 公式) 来看：

- $\det A$  的每一项取 **不同行、不同列** 的 4 个元素相乘再带符号。
- 要出现  $x$ ，只能从 **第 1 行或第 1 列** 选（因为其余位置没有  $x$ ）。
- **最多** 只能选 **2 个  $x$** ：  
一个来自第 1 行，一个来自第 1 列——再多就冲突（行列重复）。
- 因此  $\det A$  里  $x$  的幂次  $\leq 2$ ，最高次数是 **2**。

(b)

给定矩阵  $A = \begin{bmatrix} x & x & x & x \\ x & 1 & 0 & 0 \\ x & 0 & 1 & 0 \\ x & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

按照代数余子式求解得到：

$$\begin{aligned} \det A &= \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ x & 0 & 0 \end{vmatrix} - x \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ x & 1 \end{vmatrix} + x \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ x & 0 \end{vmatrix} - x \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ x & 0 \end{vmatrix} \\ &= x \cdot 1 - x \cdot (x \cdot 1 \cdot 1) + x \cdot (x \cdot (0 - 0) - 1 \cdot (x \cdot 1 - x \cdot 0)) - x \cdot (x \cdot (0 - 0) - 1 \cdot (x \cdot 0 - x \cdot 0)) \\ &= x - x^2 + x \cdot (-x) - x \cdot (x) \\ &= x - x^2 - x^2 - x^2 \\ &= x - 3x^2 \\ &= x(1 - 3x) \end{aligned}$$

因此

$$\boxed{\det A = x(1 - 3x)}$$

这次考试题目虽然很难而且计算量大，但是都是讲座中讨论过的套路，大家写之前建议复习第二单元的所有内容！