МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Факультет прикладной математики и информатики Кафедра вычислительной математики

Лабораторная работа №3 «Исследование устойчивости разностных схем»

Вариант 8

Выполнила:

Миронова Анна Викторовна студентка 4 курса 7 группы

Преподаватель:

Репников Василий Иванович

Исследование устойчивости разностных схем

Дана дифференциальная задача для уравнения переноса

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = 0, \ 0 < x < \infty, \ t > 0, \ a > 0 \\ u(x,0) = u_0(x), \ x \ge 0 \\ u(0,t) = \mu_0(t), \ t \ge 0 \end{cases}$$
 (1)

где

- a = 15;
- $u_0(x) = 3x^2$;
- $\mu_0(t) = 10t^2$.

Сразу же проверим условия согласования для корректной постановки задачи:

$$u_0(0) = 0 = \mu_0(0).$$

Определим входные данные компьютерно

```
[1]: a = 15

def u_0(x):
    return 3*x**2

def mu_0(t):
    return 10*t**2
```

Построение разностной схемы, погрешность аппроксимации

Для поставленной дифференциальной задачи известно точное решение

$$u(x,t) = \begin{cases} u_0(x-at), & t \le \frac{x}{a}, \\ \mu_0\left(t-\frac{x}{a}\right), & t \ge \frac{x}{a}. \end{cases}$$

Подставляя известные функции, получим точное решение задачи вида

$$u(x,t) = \begin{cases} 3(x-15t)^2, & t \le \frac{x}{15}, \\ 10\left(t - \frac{x}{15}\right)^2, & t \ge \frac{x}{15}. \end{cases}$$

Определим компьютерно функцию, соответствующую точному решению.

```
[2]: def u(x, t):
    result = np.zeros_like(x)
    condition = a * t < x
    result[condition] = u_0(x[condition] - a * t)
    result[~condition] = mu_0(t - x[~condition] / a)</pre>
```

return result

Пусть задана равномерная сетка узлов

$$\omega_{h\tau} = \omega_h \times \omega_{\tau},$$

где

$$\omega_h = \{x_k = kh, \ k = 0, 1, \dots, h > 0\}, \ \omega_\tau = \{t_j = j\tau, \ j = 0, 1, \dots, \tau > 0\}.$$

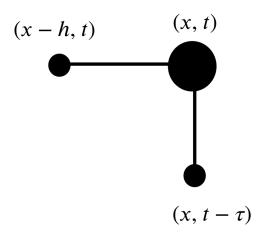
Зададим компьютерно сетки узлов. На вход эта функция принимает правую границу для сетки узлов и число разбиений отрезка, а возвращает шаг и узлы сетки.

```
[3]: import numpy as np

def generate_grid(right_border, num_splits):
    step = right_border / num_splits
    grid = np.linspace(0, right_border, num_splits+1)
    return step, grid
```

По условию также задан следующий шаблон

$$\coprod (x,t) = \{(x-h,t), (x,t), (x,t-\tau)\}.$$



Используя предложенный шаблон на заданной сетке узлов построим разностную схему в безиндексной форме, заменяя дифференциальные производные разностными аналогами

$$\begin{cases} y_{\bar{t}} + ay_{\bar{x}} = 0, & (x, t) \in \omega_{h\tau}, \\ y(x, 0) = u_0(x), & x \in \omega_h, \\ y(0, t) = \mu_0(t), & t \in \omega_{\tau}. \end{cases}$$
 (2)

Разностная схема также может быть записана в индексной форме в виде

$$\begin{cases}
\frac{y_k^j - y_k^{j-1}}{\tau} + a \frac{y_k^j - y_{k-1}^j}{h} = 0, & k = 1, 2, \dots, j = 1, 2 \dots, \\
y_k^0 = u_0(x_k), & k = 0, 1, \dots, \\
y_0^j = \mu_0(t_j), & j = 0, 1, \dots,
\end{cases}$$
(3)

Нужно вычислить погрешность аппроксимации разностной схемы. Начальное и граничное условия аппроксимируются точно, так что погрешность аппроксимации разностной схемы определяется только погрешностью аппроксимации дифференциального уравнения. Поэтому для любой точки $(x,t) \in \omega_{h\tau}$ погрешность аппроксимации будет равна

$$\Psi(x,t) = u_{\overline{t}} + au_{\overline{x}} = \frac{\partial u}{\partial t} - \frac{\tau}{2} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial^2 t} + O(\tau^2) + \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{h}{2} \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial^2 x} + O(h^2) = O(h + \tau),$$

то есть данная разностная схема обладает первым порядком аппроксимации по x и первым порядком аппроксимации по t.

Исследование устойчивости разностной схемы спектральным методом

Исследование устойчивости по спектральному методу предусматривает подстановку следующего выражения в разностное уравнение

$$y_k^j = q^j e^{ik\varphi}, \ \varphi \in (0, 2\pi).$$

Итак, подставляя это выражение в разностное уравнение схемы (3), получим

$$\frac{q^j e^{ik\varphi} - q^{j-1} e^{ik\varphi}}{\tau} + a \frac{q^j e^{ik\varphi} - q^j e^{i(k-1)\varphi}}{h} = 0.$$

Сокращая общие множители, получим

$$\frac{1 - q^{-1}}{\tau} + a \frac{1 - e^{-i\varphi}}{h} = 0.$$

Домножим на τ , тогда

$$1 - q^{-1} + \gamma (1 - e^{-i\varphi}) = 0, \ \gamma = \frac{a\tau}{h}.$$

Выразим отсюда q

$$q = \frac{1}{1 + \gamma(1 - e^{-i\varphi})} = \frac{1}{1 + \gamma(1 - \cos\varphi + i\sin\varphi)}.$$

Далее по спектральному методу для устойчивости необходимо выполнение условия $|q|^2 \leqslant 1$. Рассмотрим это условие

$$|q|^2 = \frac{1}{(1 + \gamma(1 - \cos\varphi))^2 + (\gamma\sin\varphi)^2} \le 1.$$

Тогда отсюда необходимо выполнение условия

$$1\leqslant (1+\gamma(1-\cos\varphi))^2+(\gamma\sin\varphi)^2=1+\gamma^2+\gamma^2\cos^2\varphi+2\gamma-2\gamma^2\cos\varphi-2\gamma\cos\varphi+\gamma^2\sin^2\varphi.$$
 Тогда

$$2\gamma(\gamma+1)(1-\cos\varphi)\geqslant 0.$$

Отсюда получаем

$$\begin{bmatrix} \gamma \leqslant -1, \\ \gamma \geqslant 0. \end{bmatrix}$$

Но в условиях того, что по постановке задачи a > 0, нам подходит условие

$$\gamma = \frac{a\tau}{h} \geqslant 0,$$

которое верно при любых $h,\, au,\,$ а значит схема будет устойчива прил любых шагах h и au.

Исследование устойчивости разностной схемы с помощью принципа максимума

Следуя принципу максимума, в качестве точки для исследования устойчивости возьмем точку (x_k, t_j) . Таким образом, мы можем переписать аппроксимацию основного уравнения переноса

$$\left(\frac{1}{\tau} + \frac{a}{h}\right) y_k^j = \frac{1}{\tau} y_k^{j-1} + \frac{a}{h} y_{k-1}^j.$$

Можем записать коэффициенты, которые требуются для проверки условий устойчивости

$$A(x) = \frac{1}{\tau} + \frac{a}{h} > 0, \ B_1 = \frac{1}{\tau} > 0, \ B_2 = \frac{a}{h} > 0,$$

 $D(x) = A(x) - (B_1 + B_2) \equiv 0, \ F(x) \equiv 0.$

Из положительности коэффициентов мы получаем два условия

$$\frac{1}{\tau} + \frac{a}{h} > 0, \ \frac{a}{h} > 0,$$

а тогда

$$\frac{a\tau}{h} > -1, \ a > 0.$$

Таким образом, единственное условие, которое должно выполняться — это a>0, а оно выполняется по постановке задачи. Следовательно, разностная схема будет устойчива при любых шагах h и τ .

Реализация разностной схемы

Для реализации разностной схемы представим ее в виде

$$\begin{cases} y_k^j = \frac{y_k^{j-1} + \gamma y_{k-1}^j}{1 + \gamma}, & k = 1, 2, \dots, j = 1, 2 \dots, \\ y_k^0 = u_0(x_k), & k = 0, 1, \dots, \\ y_0^j = \mu_0(t_j), & j = 0, 1, \dots, \end{cases} \qquad \gamma = \frac{a\tau}{h}.$$

При реализации сначала строятся значения из начального и граничного условий. То есть мы задаем y_k^j при $j=0, \forall k$, а затем при $k=0, \forall j$. Остальные значения функций можно вычислять по формуле выше.

```
[5]: def diff_scheme_solve(x, t, h, tau, u_0, mu_0, a):
    gamma = a * tau / h

    y = np.zeros((len(x), len(t)))

    for k in range(len(x)):
        y[k, 0] = u_0(x[k])
```

```
for j in range(len(t)):
    y[0, j] = mu_0(t[j])

for j in range(1, len(t)):
    for k in range(1, len(x)):
        y[k, j] = (y[k, j-1] + gamma * y[k-1, j]) / (1+gamma)

return y
```

Теперь сгенерируем сетку с $\tau < h$.

```
[6]: h, x_grid = generate_grid(1, 5) tau, t_grid = generate_grid(0.1, 3)
```

[7]: h

[7]: 0.2

[8]: tau

[8]: 0.03333333333333333

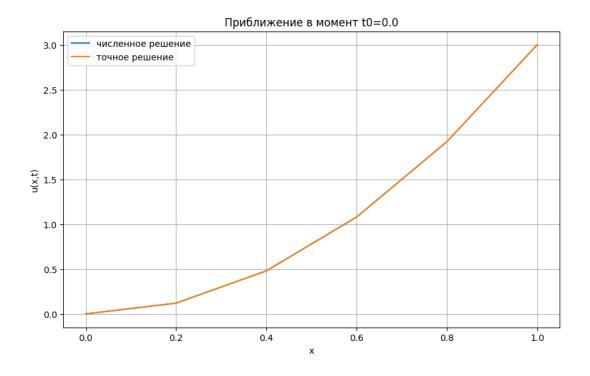
Получим приближенное решение из разностной схемы

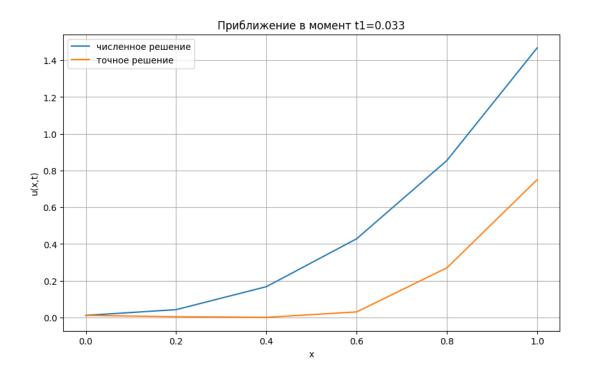
```
[9]: y = diff_scheme_solve(x_grid, t_grid, h, tau, u_0, mu_0, a)
```

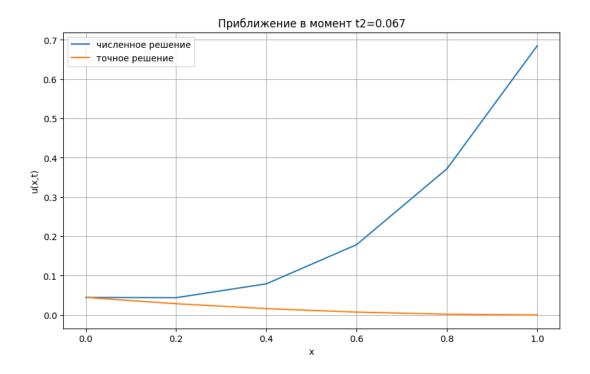
Выведем двумерный график

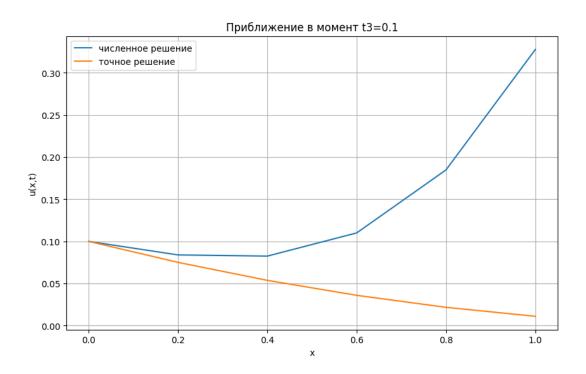
```
[10]: def plot_2D():
    for j, t in enumerate(t_grid):
        plt.figure(figsize=(10, 6))
        plt.plot(x_grid[:], y[:, j], label='численное решение')
        plt.plot(x_grid, u(x_grid, t), label='точное решение')
        plt.grid(True)
        plt.xlabel('x')
        plt.ylabel('u(x,t)')
        plt.title('Приближение в момент t' + str(j) + '=' +
        ⇒str(round(t, 3)))
        plt.legend()
        plt.show()
```

```
[11]: plot_2D()
```









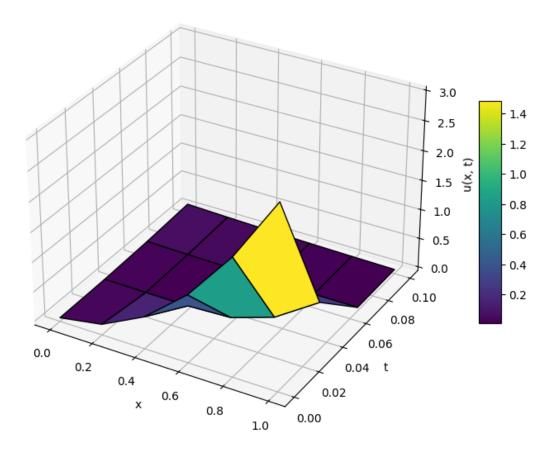
Выведем трехмерные графики точного и приближенного решений

```
[12]: def plot_exact3D():
    X, T = np.meshgrid(x_grid, t_grid)
    U = np.zeros_like(X)
```

```
for i in range(T.shape[0]):
        U[i, :] = u(X[i, :], T[i, 0])
    fig = plt.figure(figsize=(10, 7))
    ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
    surf = ax.plot_surface(X, T, U, cmap='viridis', edgecolor='k')
    ax.set_xlabel('x')
    ax.set_ylabel('t')
    ax.set_zlabel('u(x, t)')
    fig.colorbar(surf, ax=ax, shrink=0.5, aspect=10)
    plt.title('График точного решения')
    plt.show()
def plot_approx3D():
    fig = plt.figure(figsize=(10, 7))
    ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
    X, T = np.meshgrid(x_grid, t_grid)
    Y = y \cdot T
    surf = ax.plot_surface(X, T, Y, cmap='viridis', edgecolor='k')
    ax.set_xlabel('x')
    ax.set_ylabel('t')
    ax.set_zlabel('u(x, t)')
    fig.colorbar(surf, ax=ax, shrink=0.5, aspect=10)
    plt.title('График приближенного решения')
    plt.show()
```

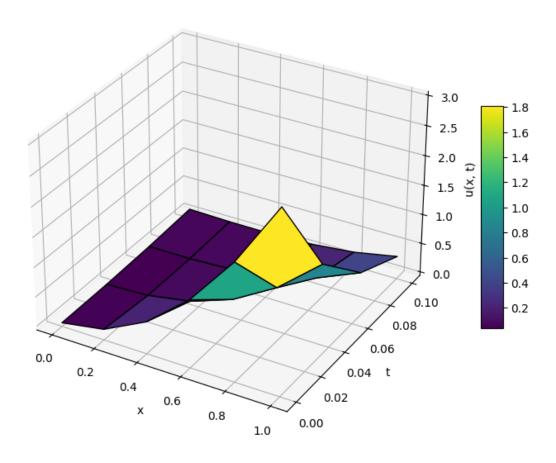
```
[13]: plot_exact3D()
```

График точного решения



[14]: plot_approx3D()

График приближенного решения



Как можно видеть, по поведению приближенного решения мы можем утверждать, что полученная разностная схема действительно устойчива.

Рассмотрим теперь случай $h < \tau$.

```
[15]: h, x_grid = generate_grid(0.01, 5)
tau, t_grid = generate_grid(0.1, 3)
[16]: h
```

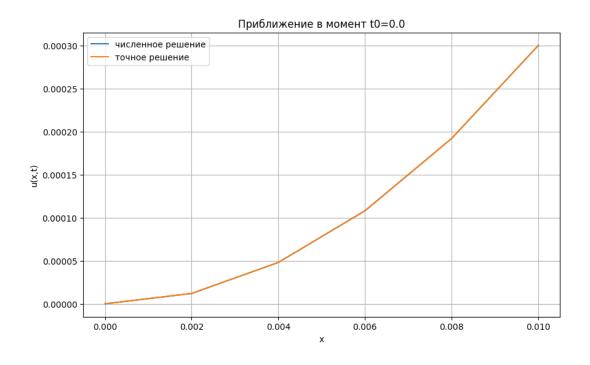
[16]: 0.002

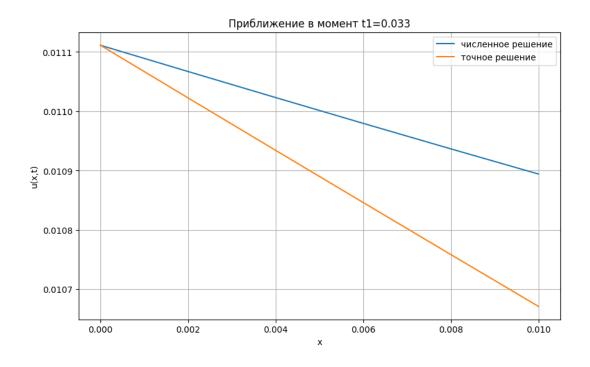
[17]: tau

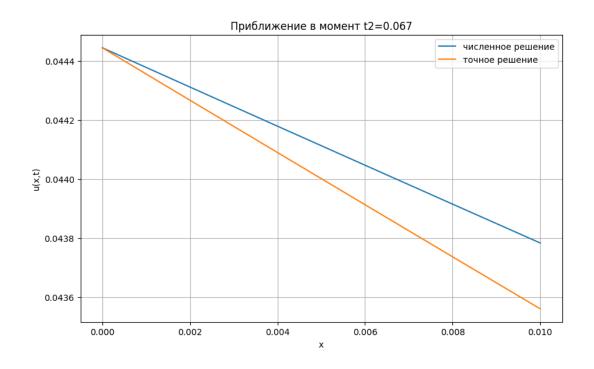
[17]: 0.03333333333333333

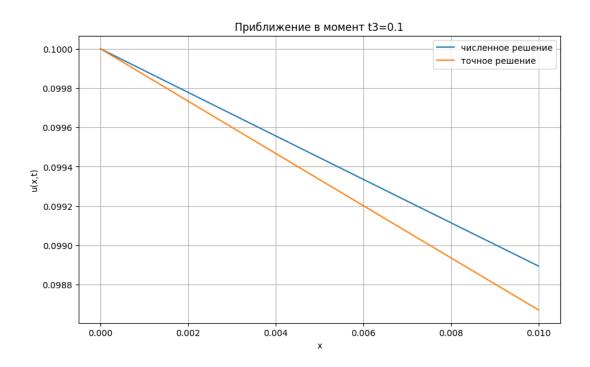
[18]: $y = diff_scheme_solve(x_grid, t_grid, h, tau, u_0, mu_0, a)$

[19]: plot_2D()









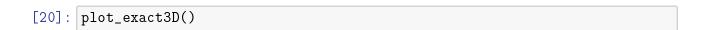
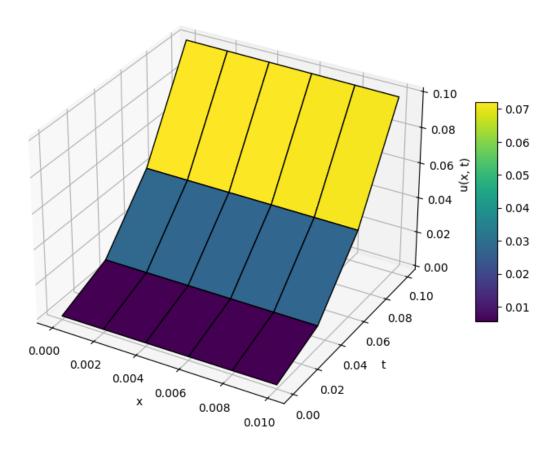
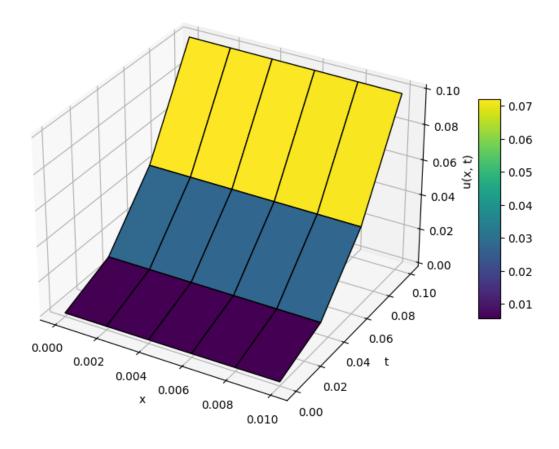


График точного решения



[21]: plot_approx3D()

График приближенного решения



В данном в случае, как можно видеть, разностная схема также получается устойчивой.

Таким образом, действительно при любых h и au мы получаем устойчивую разностную схему, что соответствует нашим теоретическим ожиданиям.