

Бер. 11. Борс Т.А.

$$\begin{aligned}
 (1) \quad \psi(x, t) &= u_t - \Delta u - \varphi = \dot{u} + \frac{\tau}{2} \ddot{u} + O(\tau^2) - \\
 &- u'' - \frac{h^2}{12} u^{(4)} + O(h^4) - \varphi = f + \frac{\tau}{2} \ddot{u} - \frac{h^2}{12} u^{(4)} - \\
 &- \varphi + O(\tau^2 + h^4) = f + \frac{\tau}{2} (\dot{u}'' + \dot{f}) - \frac{h^2}{12} (\dot{u}'' - \dot{f}) - \\
 &- \varphi + O(\tau^2 + h^4) = f + \frac{\tau}{2} \dot{f} + \frac{h^2}{12} \dot{f}'' + \\
 &- \left(\frac{\tau}{2} + \frac{h^2}{12\tau} \right) \dot{u}'' - \varphi + O(\tau^2 + h^4)
 \end{aligned}$$

Торбе ну

$$1) \quad \varphi = f + \frac{\tau}{2} \dot{f} + \frac{h^2}{12} \dot{f}'' + O(\tau^2 + h^4)$$

$$2) \quad \frac{h^2}{12\tau} = \frac{\tau}{2} \Rightarrow \tau = \frac{h^2}{6}$$

PC Бугеа имет кор. ампорс. $O(\tau^2 + h^4)$

Торбе ну

$$1) \quad \varphi = f + \frac{h^2}{12} \dot{f}'' \Rightarrow O(\tau + h^4)$$

$\tau = \frac{h^2}{6}$

$$(2) \quad y_1^0 + a y_2^0 = \varphi$$

В уравнении. переписав одну координ. отхор. $y_1 - y_2$

$$\frac{y_k^{j+1} - y_k^{j-1}}{2\tau} + a \frac{y_{k+1}^{j+1} - y_{k-1}^{j+1}}{2h} = 0$$

(2)

Восп. методом разрывов: $\psi_k^j = q^j e^{ik\varphi}$

$$q - \frac{1}{q} + \alpha \frac{q(e^{i\varphi} - e^{-i\varphi})}{2h} = 0$$

$$q - \frac{1}{q} + j q (2i \sin \varphi) = 0, \quad j = \frac{\alpha \tau}{h}$$

$$q^2 (1 + 2j i \sin \varphi) - 1 = 0$$

$$q = \pm \sqrt{\frac{1}{1 + 2j i \sin \varphi}}$$

$$|q|^2 = \frac{1}{1 + 4j^2 \sin^2 \varphi} \leq 1 \Rightarrow$$

$$4j^2 \sin^2 \varphi \geq 0 \text{ Верно, т.к. } \varphi \in [0; 2\pi)$$

Т.е. схема ~~стабильна~~ устойчива при любых шагах h, τ .

$$\textcircled{3}. \begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial x_2^2} = -(x_1^2 + x_2^2), & G = [0,1] \times [0,2] \\ \frac{\partial u(0, x_2)}{\partial x_1} = x_2 \\ u(1, x_2) = x_2^4 \\ \frac{\partial u(x_1, 0)}{\partial x_2} = x_1 \\ u(x_1, 2) = 2x_1 \end{cases} \quad \textcircled{2}$$

$$\psi(x_1, x_2) = u_{\bar{x}_1 x_1} + u_{\bar{x}_2 x_2} + (x_1^2 + x_2^2) =$$

$$= \underbrace{\frac{\partial^2 u}{\partial x_1^2}} + \frac{h_1^2}{12} \frac{\partial^4 u}{\partial x_1^4} + \underbrace{\frac{\partial^2 u}{\partial x_2^2}} + \frac{h_2^2}{12} \frac{\partial^4 u}{\partial x_2^4} + \underbrace{(x_1^2 + x_2^2)} +$$

$$+ O(h_1^4 + h_2^4) = O(h_1^2 + h_2^2)$$

$$V(0, x_2) = u_{x_1}(0, x_2) - x_2 = \frac{\partial u(0, x_2)}{\partial x_1} +$$

$$+ \frac{h_1}{2} \frac{\partial^3 u(0, x_2)}{\partial x_1^3} + O(h_1^2) - x_2 = \frac{h_1}{2} \cdot \frac{\partial^3 u(0, x_2)}{\partial x_1^3} + o(h_1)$$

Тогда $\psi_{x_1}(0, x_2) = \bar{\mu}_0(x_1, x_2)$, где

$$\bar{\mu}_0(x_1, x_2) = x_2 + \frac{h_1}{2} \cdot \frac{\partial^3 u(0, x_2)}{\partial x_1^3} \Rightarrow \text{заменим аргумент.}$$

~~Убавим аргумент~~

$$\bar{\mu}_0(x_1, x_2) = x_2 + \frac{h_1}{2} \cdot \psi_{\bar{x}_1 x_1}(0, x_2) + O(h_1^2)$$

По аналогии

$$\psi_{x_2}(x_1, 0) = \bar{\mu}_1(x_1, x_2), \text{ где}$$

$$\bar{\mu}_1(x_1, x_2) = x_1 + \frac{h_2}{2} \cdot \psi_{\bar{x}_2 x_2}(x_1, 0) + O(h_2^2)$$

Однако с такой аппроксимацией нет
не во всех точках симметричные кривые;

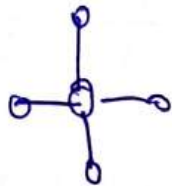
В точке $(0,0)$

$$\frac{\partial u(0,0)}{\partial x_1} = \frac{\partial u(0,0)}{\partial x_2} = 0 \Rightarrow \bar{\mu}_0(0,0) = \bar{\mu}_1(0,0) = 0 \quad \textcircled{3}$$

В итоге на карте

$$\bar{\omega} = \{x_1 = i h_1, i = \overline{1, N_1}, h_1 = \frac{1}{N_1}\} \times \{x_2 = j h_2, j = \overline{1, N_2}, h_2 = \frac{2}{N_2}\}$$

где задана



сложив контроль PC $\varphi = O(h_1^2 + h_2^2)$, т.е. ω

2-й кор. аппрокс.

$$\begin{cases} \int \bar{x}_1 x_1 + \int \bar{x}_2 x_2^2 - (x_1^2 + x_2^2), (x_1, x_2) \in \bar{\omega} \\ \int x_1(0, x_2) = x_2 + \frac{h_1}{2} \int \bar{x}_1 x_1(0, x_2) + O(h_1^2), x_2 \in \bar{\omega}_{h_2} \\ \int (1, x_2) = x_2^4, x_2 \in \bar{\omega}_{h_2} \\ \int x_2(1, 0) = x_1 + \frac{h_2}{2} \int \bar{x}_2 x_2(x_1, 0) + O(h_2^2), x_1 \in \bar{\omega}_{h_1} \\ \int (x_1, 2) = 2x_1 + 14, x_1 \in \bar{\omega}_{h_1} \\ \int x_1(0, 0) = \int x_2(0, 0) = 0 \end{cases}$$