schwingungsanalyse_main.py

```
001 # Schwingungsanalyse
003
004 # This python script calculates the frequency of the occilation.
005
006 # Parts of this python script come from the following github-repository made by
007 # Christopher Mahn:
008 # https://github.com/c-mahn/test-sensor-data-analysis
009
010 # Authors:
011 # Joshua Wolf
012 # Silas Teske
013 # Lasse Zeh
014 # Christopher Mahn
015
017
018 # Import of Libraries
019 # -----
020
021 # import string as st
022 # import random as r
023 # import re
024 import matplotlib.pyplot as plt
025 from scipy import interpolate
026 import numpy as np
027 import math as m
028 import sys
029 import os
030 from scipy.fft import fft, fftfreq
031 from scipy import signal
032
033
034 # -----
035 # Settings
036
037 verbose = False # Shows more debugging information
038 fix_steigung = False # Disregards permanent sensor changes
039
040
041 # Functions
042 #
043
044 def run_analysis(input_file):
045
046
047
       # Einlesen der Daten
048
       print(f''[{1}/{1}] Einlesen der Daten...", end="\r")
       with open(os.path.join("data", input_file), "r") as f:
    data = f.readlines()
049
050
051
       print("")
052
053
       # Datenbereinigung
054
       print(f"[{1}/{1}] Datenbereinigung...", end="\r")
055
        for i, e in enumerate(data):
           data[i] = e.split(";")
056
           for j, e in enumerate(data[i]):
    data[i][j] = float(e.strip())
057
058
       print("")
059
060
061
       # Umwandeln in Datenreihen
       print(f"[[1]/{1}] Datenkonvertierung...", end="\r") datenreihen = [[], [], [], []]
062
063
064
        for i in data:
065
           datenreihen[0].append(i[0])
066
           datenreihen[1].append(i[1])
067
           datenreihen[2].append(i[2])
068
           datenreihen[3].append(i[3])
069
       datenreihen_ohne_zeit = datenreihen[1:4]
070
071
       plot_xyzt(datenreihen_ohne_zeit, f'Messreihe "{input_file}"')
072
073
       # Berechnung der linearen Regression von Sensor 1
074
       x = np.array(datenreihen[0])
075
       y = np.array(datenreihen[1])
       076
077
078
079
080
       # Berechnung der linearen Regression von Sensor 2
```

```
x = np.array(datenreihen[0])
081
           x = np.utry(datenteller[3])
y = np.array(datenreihen[2])
steigung_2 = (len(x) * np.sum(x*y) - np.sum(x) * np.sum(y)) / (len(x)*np.sum(x*x) - np.sum(x) ** 2)
offset_2 = (np.sum(y) - steigung_2 *np.sum(x)) / len(x)
print(f'[Sensor 2] Trend: ({steigung_2:.10f})x + ({offset_2:+.6f})')
082
083
084
085
086
087
           # Berechnung der linearen Regression von Sensor 3
088
           x = np.array(datenreihen[0])
089
           y = np.array(datenreihen[3])
           steigung_3 = (len(x) * np.sum(x*y) - np.sum(x) * np.sum(y)) / (len(x)*np.sum(x*x) - np.sum(x) ** 2) 
offset_3 = (np.sum(y) - steigung_3 *np.sum(x)) / len(x)
090
091
092
           print(f'[Sensor 2] Trend: ({steigung_3:.10f})x + ({offset_3:+.6f})')
093
           # Erstellung Lineare Regression zum Plotten (Plot-Punkte)
094
095
           linearisierung = [[], [], []]
           for i in datenreihen[0]:
096
097
                 linearisierung[0].append(i*steigung_1+offset_1)
098
                 linearisierung[1].append(i*steigung_2+offset_2)
099
                 linearisierung[2].append(i*steigung_3+offset_3)
           # Plot der linearen Regression
plot_werte([datenreihen[1], linearisierung[0]], ["X", "Linearisierung"])
plot_werte([datenreihen[2], linearisierung[1]], ["Y", "Linearisierung"])
plot_werte([datenreihen[3], linearisierung[2]], ["Z", "Linearisierung"])
100
101
102
103
104
105
           # Wenn Steigung nicht bereinigt werden soll
106
           if(fix steigung):
                 steigung_1 = 0
107
                 steigung_2 = 0
108
                 steigung_3 = 0
109
110
111
           # Bereinigung des Trends aller Sensorreihen
           datenreihen_ohne_trend = [[], [], []]
print(f"[{1]/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Bereinigung des Trends...", end="\r")
for i, e in enumerate(datenreihen[]):
112
113
114
           datenreihen_ohne_trend[0].append(e - (steigung_1*(datenreihen[0][i])+offset_1))
print(f"[{2}/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Bereinigung des Trends...", end="\r")
115
116
117
           for i, e in enumerate(datenreihen[2]):
                 datenreihen_ohne_trend[1].append(e - (steigung_2*(datenreihen[0][i])+offset_2))
118
           print(f"[{3}/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Bereinigung des Trends...", end="\r")
for i, e in enumerate(datenreihen[3]):
119
120
121
                 datenreihen_ohne_trend[2].append(e - (steigung_3*(datenreihen[0][i])+offset_3))
122
           print("")
           # Plot der vom Trend bereinigten Sensorreihen plot_xyzt(datenreihen_ohne_trend, f'Messreihe "{input_file}" (ohne Trend)')
123
124
125
126
           # Low-Pass-Filterung der Sensorreihen
127
           low_pass_strength = 3
128
           datenreihen_low_pass = []
129
           for i, e in enumerate(datenreihen_ohne_trend):
              print(f"[\{i+1\}/\{len(datenreihen\_ohne\_trend)\}] \ Low-Pass-Filterung \ (Strength \{low\_pass\_strength\})...", \ end="\r")
130
                 datenreihen_low_pass.append(low_pass_filter(e, low_pass_strength))
131
132
           print("")
           # Plot der low-pass Sensorreihen
133
134
           plot_xyzt(datenreihen_low_pass, f'Messreihe "{input_file}" (mit Low-Pass-Filter)')
135
136
           # Hoch-Pass-Filterung der Sensorreihen
           datenreihen_hoch_pass = [[], [], []]
137
           print(f"[{1}/{len(datenreihen_hoch_pass)}] Hoch-Pass-Filterung...", end="\r")
for i, e in enumerate(datenreihen_low_pass[0]):
138
139
           datenreihen_hoch_pass[0].append(datenreihen_ohne_trend[0][i] - e)
print(f"[{2}/{len(datenreihen_hoch_pass)}] Hoch-Pass-Filterung...", end="\r")
for i, e in enumerate(datenreihen_low_pass[1]):
140
141
142
           datenreihen_hoch_pass[1].append(datenreihen_ohne_trend[1][i] - e)
print(f"[{3}/{len(datenreihen_hoch_pass)}] Hoch-Pass-Filterung...", end="\r")
for i, e in enumerate(datenreihen_low_pass[2]):
    datenreihen_hoch_pass[2].append(datenreihen_ohne_trend[2][i] - e)
143
144
145
146
147
148
           # Plot der hoch-pass Sensorreihen
149
           plot_xyzt(datenreihen_hoch_pass, f'Messreihe "{input_file}" (mit Hoch-Pass-Filter)')
150
151
           # Fourier-Transformation
152
153
           # Weitere Informationen:
           # Westere informationes.
# https://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/tutorial/fft.html
sample_frequenz = datenreihen[0][2] - datenreihen[0][1]
154
155
156
           N = len(datenreihen[0])*2
157
           print(f"[{1}/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Fast-Fourier-Transformation...", end="\r")
           yf_1 = fft(datenreihen_low_pass[0])
xf_1 = fft(freq(len(datenreihen_low_pass[0]), 1/sample_frequenz)
print(f"[{2}/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Fast-Fourier-Transformation...", end="\r")
158
159
160
           yf_2 = fft(datenreihen_low_pass[1])
161
162
           xf_2 = fftfreq(len(datenreihen_low_pass[1]), 1/sample_frequenz)
```

```
print(f"[{3}/{len(datenreihen_ohne_trend)}] Fast-Fourier-Transformation...", end="\r")
163
         yf_3 = fft(datenreihen_low_pass[2])
xf_3 = fftfreq(len(datenreihen_low_pass[2]), 1/sample_frequenz)
164
165
         print("")
# Plot der Fourier-Transformation
166
167
168
         plt.plot(xf_1, 2.0/N * np.abs(yf_1[0:N//2]))
         # plt.xlim(\overline{0}, 0.0001)
169
170
         plt.grid()
171
         plt.show()
172
         \begin{array}{ll} plt.plot(xf\_2,~2.0/N~*~np.abs(yf\_2[0:N//2]))\\ \#~plt.xlim(0,~0.0001)\\ plt.grid() \end{array}
173
174
175
176
         plt.show()
177
         \begin{array}{ll} plt.plot(xf\_3,~2.0/N~*~np.abs(yf\_3[0:N//2]))\\ \#~plt.xlim(\overline{0},~0.0001) \end{array}
178
179
180
         plt.grid()
181
         plt.show()
182
183
184 def plot_werte(datenreihen, name=["Messwerte"]):
185
186
         Diese Funktion nimmt Datenreihen und plottet diese in ein Diagramm.
187
188
         for i, datenreihe in enumerate(datenreihen):
189
              zeit = range(len(datenreihe))
190
              plt.plot(zeit, datenreihe)
191
         plt.legend(name)
192
         plt.grid()
         plt.xlabel("")
193
         plt.ylabel("")
plt.title(name[0])
194
195
196
         plt.show()
197
198
199 def plot_xyzt(datenreihen, name="Messwerte"):
200
201
         Diese Funktion nimmt genau drei Datenreihen und plottet diese in ein Diagramm.
202
203
204
              datenreihen ([list]): Drei Datenreihen zum Plotten.
205
              name (list, optional): Dies ist der Titel. Defaults to "Messwerte".
206
207
         for i, datenreihe in enumerate(datenreihen):
              zeit = range(len(datenreihe))
208
         plt.plot(zeit, datenreihe)
plt.legend(["x", "y", "z"])
209
210
211
         plt.grid()
212
         plt.xlabel("")
         plt.ylabel("")
213
214
         plt.title(name)
215
         plt.show()
216
217
218 def plot_xy(datenreihen, name=["Messwerte"]):
219
220
         Diese Funktion nimmt je zwei Datenreihen und plottet diese in Abhängigkeit
         zueinander in ein Diagramm.
221
222
223
         for i, datenreihe in enumerate(datenreihen):
         plt.plot(datenreihe[0], datenreihe[1])
plt.legend(name)
224
225
226
         plt.grid()
227
         plt.xlabel("Y")
         plt.xtdbet("X")
plt.ylabel("X")
plt.title(name[0])
228
229
230
         plt.show()
231
232
233 def fill_nan(A):
234
235
         interpolate to fill nan values
236
237
         inds = np.arange(A.shape[0])
         good = np.where(np.isfinite(A))
f = interpolate.interpld(inds[good], A[good], bounds_error=False)
238
239
240
         B = np.where(np.isfinite(A),A,f(inds))
241
242
243
244 def low_pass_filter(datenreihe, filterungsgrad):
245
```

```
246
         Diese Funktion macht einen vereinfachten Low-Pass-Filter, indem die letzten
         x Sensorwerte gemittelt werden.
247
248
         ausgabe = []
for i, e in enumerate(datenreihe):
    divisor = filterungsgrad
249
250
251
252
              summe = 0
              for j in range(filterungsgrad):
    ji = i-j
    if(ji < 0): # Wenn Wert ausserhalb der Datenreihe, ändern des Divisors</pre>
253
254
255
                       divisor = divisor - 1
256
257
                   else:
258
                       summe = summe + float(datenreihe[ji])
              temp = summe/divisor
259
260
              ausgabe append(temp)
261
         return(ausgabe)
262
263
264 def cross_correlation(x_red, y_red):
             Nx = len(x_red)
if Nx != len(y_red):
    raise ValueError('x and y must be equal length')
c = np.correlate(x_red, y_red, mode=2)
c /= np.sqrt(np.dot(x_red, x_red) * np.dot(y_red, y_red))
maxlags = Nx - 1
265
266
267
268
269
270
271
              if maxlags >= Nx or maxlags < 1:</pre>
272
                  raise ValueError('maglags must be None or strictly '
273
                                       'positive < %d' % Nx)
              lags = np.arange(-maxlags, maxlags + 1)
c = c[Nx - 1 - maxlags:Nx + maxlags]
return lags, c
274
275
276
277
278
279 # Classes
280 #
281
282
283 # Beginning of the Programm
284 # ------
285
         __name__ == '__main__':
print("Running schwingungsanalyse_main.py...")
286 if
287
288
         for i in range(4):
    i += 1
289
290
291
              run_analysis(f"Schwingungsanalyse_{i:02d}.txt")
```