OBB推理，在本就检测好的目标输出框（HBB）内，推理计算，得出更符合旋转目标的输出框，具有旋转特性。

推理流程，包括预处理模块（图片输入的处理，比如统一大小等等）、推理模块（onnx)和后处理模块（对预测框的置信度、IoU 阈值等处理），预处理主要包括 warpAffine 仿射变换，后处理主要包括 decode 解码（对推理出来的结果进行解码恢复图像操作）和 NMS 两部分（对推理结果进行优化处理）

