# 机器人系统使用说明

# □ 目录

- 系统概述
- 配置说明
- 脚本编写
- 消息类型
- 执行类型详解
- 实战示例
- 故障排查



# 什么是机器人系统?

机器人系统 (定时任务系统) 是游戏服务器的自动化脚本执行引擎, 用于:

- 💟 定时发送系统公告
- 自动触发游戏活动
- ■ 周期性广播信息
- 定时执行游戏逻辑

# 系统架构



# 核心文件位置

文件	路径	作用
配置文件	Database/System/其他配置/机器人配置.csv	定义任务执行时间表
脚本文件	Database/System/Envir/00-QFunction.txt	实现任务具体逻辑
核心代码		
主程集成		

# 与假人系统的区别

特性	机器人系统	假人系统
用途	定时任务、系统公告	AI虚拟玩家
账号	JokerBot251012	Bot_*
角色	假人 (固定)	多个假人角色
控制	CSV配置 + 脚本	HTTP API控制
触发	时间触发	外部API触发

# ② 配置说明

# CSV配置文件格式

文件路径: Database/System/其他配置/机器人配置.csv

StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key 2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,999999999,@\_5秒测试

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,99999999,@\_怪物攻城活动开始 2025/10/12,6:20:00:00,RUNONWEEK,1,999999999,@\_自动攻城

# 字段说明

### 1. StartTime - 开始日期

• 格式: YYYY/MM/DD

• 说明: 任务首次执行的起始日期

• 示例: 2025/10/12

### 2. Interval - 时间间隔

• 格式: 根据Type类型不同而不同

○ 日时间: HH:MM:SS (如: 19:00:00)

○ 周时间: D:HH:MM:SS (如: 6:20:00:00 表示周六20点)

· 秒间隔: 00:00:05 (表示每5秒)

• 说明: 任务执行的具体时间或间隔

### 3. Type - 执行类型

执行类型决定任务如何重复执行,详见执行类型详解

类型	说明	示例
RUNONDAY	每天指定时间执行	每天19点
RUNONWEEK	每周指定时间执行	每周六20点
RUNONHOUR	每小时指定分秒执行	每小时30分
RUNONMIN	每分钟指定秒执行	每分钟30秒
RUNONSEC	每秒执行	每秒
ROHOUR	按小时间隔执行	每隔2小时
ROMIN	按分钟间隔执行	每隔5分钟
ROSEC	按秒间隔执行	每隔10秒
RODAY	按天间隔执行	每隔1天

### 4. Enable - 启用状态

• 取值: 1 = 启用, 0 = 禁用

• 说明: 控制任务是否执行

### 5. Count - 执行次数

• 取值: 数字

1 = 只执行一次

○ 999999999 = 无限次执行

• 说明: 任务最多执行次数

### 6. Key - 脚本段名称

• **格式**: @\_脚本名称

• 说明: 对应 00-QFunction.txt 中的脚本段

• **注意**: 必须以 @\_ 开头

# | 脚本编写

# 脚本文件位置

文件路径: Database/System/Envir/00-QFunction.txt

# 脚本基本格式

[@\_脚本名称]

#IF

条件判断语句

#ACT

执行动作语句

Break

# 脚本示例

### 示例1: 简单广播公告

[@\_5秒测试]

#IF

#ACT

GlobalMessage "【定时任务】5秒测试执行中..." TRUE

Break

# 示例2: 活动开始公告

[@\_怪物攻城活动开始]

#IF

#ACT

GlobalMessage "【系统公告】怪物攻城活动现在开始!" TRUE

GlobalMessage "活动时间: 30分钟,请勇士们速速前往比奇城参加!" TRUE

Break

# 示例3: 多条件执行

[@\_整点福利]

#IF

EQUAL G100 1

GlobalMessage "【福利公告】整点福利已发放到所有在线玩家!" TRUE

Break

# 常用脚本命令

### 消息发送命令

• GlobalMessage - 全服广播 (所有玩家)

• TopMessage - 屏幕顶部消息 (单个玩家)

• LocalMessage - 聊天消息 (单个玩家)

详见: 消息类型

### 其他常用命令

• MONGEN - 刷怪

• NPCGEN - 生成NPC

• MOV - 设置变量

• CALC - 数学运算

• CALL - 调用其他脚本

# ₩ 消息类型

# 三种消息对比

消息类型	接收范围	显示位置	滚动播报	应用场景
GlobalMessage	全服所有玩家	聊天窗口/屏幕顶部	✓ 支持	系统公告、活动通知
TopMessage	单个玩家	屏幕顶部	✓ 支持	重要提示、任务完成
LocalMessage	单个玩家	聊天窗口	💢 不支持	个人消息、任务进度

# 1. GlobalMessage - 全服广播

#### 语法:

GlobalMessage "消息内容" 是否滚动播报

#### 参数说明:

• 消息内容: 字符串, 要广播的内容

• 是否滚动播报: TRUE = 滚动播放, FALSE = 静态显示

**实现位置**: GameServer/地图类/NPC/NPCSegment.cs:6246

#### 代码实现:

网络服务网关.发送公告(param[0], result148);

#### 使用示例:

```
[@_活动通知]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【系统公告】Boss即将刷新!" TRUE
Break
```

#### 显示效果:

- ✓ 所有在线玩家都会收到
- ☑ 消息从右向左滚动 (如果设置TRUE)
- 记录到系统日志

# 2. TopMessage - 屏幕顶部消息

#### 语法:

TopMessage "消息内容" 是否滚动播报

#### 参数说明:

- 消息内容: 字符串, 要显示的内容
- 是否滚动播报: TRUE = 滚动播放, FALSE = 静态显示

**实现位置**: GameServer/地图类/NPC/NPCSegment.cs:5577

#### 代码实现:

```
player.发送顶部公告(param[0],全服通知: false, result61);
```

#### 使用示例:

```
[@_任务完成]
#IF
#ACT
TopMessage "恭喜完成任务!" FALSE
Break
```

#### 显示效果:

- 【 仅当前玩家看到
- 🗸 显示在屏幕顶部
- 型 更醒目,适合重要提示

# 3. LocalMessage - 聊天窗口消息

#### 语法:

LocalMessage "消息内容" FALSE

#### 参数说明:

• 消息内容: 字符串, 要发送的内容

• **第二个参数**: 通常设为 FALSE

#### 使用示例:

[@\_获得奖励]

#IF

#ACT

LocalMessage "你获得了100金币奖励!" FALSE

Break

#### 显示效果:

- 【 仅当前玩家看到
- ✓ 显示在聊天窗口
- ず有玩家等级信息

# 滚动播报参数说明

#### TRUE - 滚动播报模式:

- 消息从屏幕右侧滚动到左侧 (跑马灯效果)
- 适合活动公告、系统通知
- 更吸引玩家注意

#### FALSE - 静态显示模式:

- 消息直接显示,不滚动
- 适合任务提示、个人消息
- 显示时间较短

#### 代码实现 (网络服务网关.cs:824):

```
binaryWriter.Write((byte)(滚动播报 ? 2 : 3));
```

// 2 = 滚动播报模式

// 3 = 静态显示模式

# 消息类型选择建议

使用场景	推荐类型	滚动播报
系统维护公告	GlobalMessage	TRUE
舌动开始/结束	GlobalMessage	TRUE
世界Boss刷新	GlobalMessage	TRUE
元家任务完成	TopMessage	FALSE
元家升级提示	TopMessage	FALSE
物品掉落提示	LocalMessage	FALSE
经验获得提示	LocalMessage	FALSE

# **沙** 执行类型详解

# 执行类型分类

机器人系统支持两大类执行模式:

1. **间隔型** (RO系列): 按固定时间间隔重复执行 2. **定时型** (RUNON系列): 在指定时间点执行

### 间隔型执行类型

### ROSEC - 按秒间隔执行

#### 配置格式:

2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,999999999,@\_5秒测试

#### 说明:

• 间隔值: 00:00:05 = 每5秒执行一次

• 适用场景: 高频监控、实时刷新

#### 实际示例:

# 每10秒广播一次公告 2025/10/12,00:00:10,ROSEC,1,999999999,@\_实时监控

#### ROMIN - 按分钟间隔执行

#### 配置格式:

2025/10/12,00:05:00,ROMIN,1,999999999,@\_5分钟任务

#### 说明:

• 间隔值: 00:05:00 = 每5分钟执行一次

• 适用场景: 定期检查、周期性任务

#### 实际示例:

# 每10分钟刷新Boss

2025/10/12,00:10:00,ROMIN,1,999999999,@\_刷新Boss

### ROHOUR - 按小时间隔执行

#### 配置格式:

2025/10/12,02:00:00,ROHOUR,1,99999999,@\_2小时任务

#### 说明:

• 间隔值: 02:00:00 = 每2小时执行一次

• 适用场景: 长周期活动、定时重置

#### 实际示例:

# 每3小时重置副本

2025/10/12,03:00:00,ROHOUR,1,999999999,@\_重置副本

#### RODAY - 按天间隔执行

#### 配置格式:

2025/10/12,1:00:00:00,RODAY,1,999999999,@\_每日任务

#### 说明:

• 间隔值: 1:00:00:00 = 每1天执行一次

• 适用场景: 日常重置、每日活动

## 定时型执行类型

#### RUNONDAY - 每天固定时间执行

#### 配置格式:

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,99999999,@\_怪物攻城活动开始

#### 说明:

• 间隔值: 19:00:00 = 每天19点整执行

• 适用场景: 每日活动、定点维护

#### 实际示例:

# 每天20:30开始石墓夺宝

2025/10/12,20:30:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_石墓夺宝活动开始

# 每天21:30结束活动

2025/10/12,21:30:00,RUNONDAY,1,99999999,@\_石墓夺宝活动结束

### RUNONWEEK - 每周固定时间执行

#### 配置格式:

2025/10/12,6:20:00:00,RUNONWEEK,1,99999999,@\_自动攻城

#### 说明:

• 间隔值: 6:20:00:00

- 6 = 星期六 (1=周一, 2=周二, ..., 7=周日)
- 20:00:00 = 20点整
- 适用场景: 周末活动、攻城战

#### 星期对照表:

#### 实际示例:

# 每周六20点开始攻城战

2025/10/12,6:20:00:00,RUNONWEEK,1,99999999,@\_自动攻城

# 每周日15点开始公会战

2025/10/12,7:15:00:00,RUNONWEEK,1,999999999,@\_公会战开始

### RUNONHOUR - 每小时固定分秒执行

#### 配置格式:

2025/10/12,00:30:00,RUNONHOUR,1,999999999,@\_整点半公告

#### 说明:

- 间隔值: 00:30:00 = 每小时的30分执行
- 适用场景: 整点公告、定时提醒

#### 实际示例:

# 每小时的45分发送提醒

2025/10/12,00:45:00,RUNONHOUR,1,99999999,@\_活动提醒

### RUNONMIN - 每分钟固定秒执行

#### 配置格式:

2025/10/12,00:00:30,RUNONMIN,1,99999999,@\_每分钟30秒

#### 说明:

- 间隔值: 00:00:30 = 每分钟的30秒执行
- 适用场景: 高频检查、实时监控

### RUNONSEC - 每秒执行

#### 配置格式:

2025/10/12,00:00:00,RUNONSEC,1,999999999,@\_每秒任务

#### 说明:

- 极高频率执行
- 适用场景: 紧急测试、实时数据

▲ 警告: 不建议在生产环境使用,会消耗大量性能

# 执行类型选择指南

使用场景	推荐类型	配置示例
每天固定时间活动	RUNONDAY	19:00:00
每周固定时间活动	RUNONWEEK	6:20:00:00
每小时整点公告	RUNONHOUR	00:00:00
每5分钟刷新	ROMIN	00:05:00
每10秒检查	ROSEC	00:00:10
每2小时重置	ROHOUR	02:00:00

# 🗪 实战示例

# 示例1: 每日活动系统

### 配置文件(机器人配置.csv)

StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key 2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_怪物攻城活动开始 2025/10/12,19:30:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_怪物攻城活动结束 2025/10/12,20:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_石墓夺宝活动开始 2025/10/12,21:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_石墓夺宝活动结束

### 脚本文件 (00-QFunction.txt)

```
[@_怪物攻城活动开始]
#IF
```

#ACT

GlobalMessage "【活动公告】怪物攻城活动现在开始!" TRUE

GlobalMessage "活动时间: 30分钟,请勇士们前往比奇城参加!" TRUE

MOV G100 1

Break

[@\_怪物攻城活动结束]

#IF

#ACT

GlobalMessage "【活动公告】怪物攻城活动已结束,感谢各位勇士的参与!" TRUE

```
MOV G100 0
Break

[@_石墓夺宝活动开始]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【活动公告】石墓夺宝活动现在开始! " TRUE
GlobalMessage "大量宝箱已在石墓阵刷新,速来寻宝! " TRUE
Break

[@_石墓夺宝活动结束]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【活动公告】石墓夺宝活动已结束! " TRUE
Break
```

# 示例2: 定时刷新系统

### 配置文件

```
StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key
2025/10/12,00:10:00,ROMIN,1,999999999,@_刷新世界Boss
2025/10/12,02:00:00,ROHOUR,1,999999999,@_重置副本
```

### 脚本文件

```
[@_刷新世界Boss]
#IF
#ACT
MONGEN 沃玛教主 沃玛寺庙三层 100 100 1
GlobalMessage "【Boss刷新】沃玛教主已在沃玛寺庙三层刷新! " TRUE
Break

[@_重置副本]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【系统公告】所有副本已重置,祝各位勇士挑战顺利! " TRUE
Break
```

# 示例3: 每周攻城战

#### 配置文件

```
StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key 2025/10/12,6:20:00:00,RUNONWEEK,1,999999999,@_攻城战开始 2025/10/12,6:22:00:00,RUNONWEEK,1,999999999,@_攻城战结束
```

### 脚本文件

```
[@_攻城战开始]
#IF
#ACT
GlobalMessage "----
GlobalMessage "【攻城战】沙巴克攻城战正式开始!" TRUE
GlobalMessage "【攻城战】持续时间: 2小时" TRUE
GlobalMessage "【攻城战】胜利行会将获得丰厚奖励!" TRUE
                    TRUE
GlobalMessage "-----
Break
[@_攻城战结束]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【攻城战】沙巴克攻城战已结束!" TRUE
GlobalMessage "【攻城战】恭喜获胜行会!" TRUE
Break
```

# 示例4:整点福利系统

#### 配置文件

```
StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key 2025/10/12,00:00,RUNONHOUR,1,999999999,@_整点福利
```

### 脚本文件

```
[@_整点福利]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【整点福利】整点福利已发放! 在线玩家可领取经验宝箱! " TRUE
Break
```

# 示例5:测试用5秒循环

#### 配置文件

```
StartTime,Interval,Type,Enable,Count,Key 2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,999999999,@_5秒测试
```

#### 脚本文件

```
[@_5秒测试]
#IF
#ACT
GlobalMessage "【定时任务】5秒测试执行中..." TRUE
Break
```

#### 实际效果:

```
[2025年10月12日 0:59:55]: 【定时任务】5秒测试执行中...
[2025年10月12日 1:00:00]: 【定时任务】5秒测试执行中...
[2025年10月12日 1:00:05]: 【定时任务】5秒测试执行中...
```

# // 故障排查

# 常见问题

### 1. 机器人任务不执行

症状: CSV配置正确, 但任务没有触发

原因: 机器人系统未初始化

解决方案: 检查 GameServer/杂项/主程.cs 第980-982行

确保以下代码未被注释:

// 机器人系统初始化 - 用于定时任务调度(活动公告等)

机器人.载入数据(); // 加载机器人配置文件

机器人.初始化(); // 创建机器人专用角色(账号: JokerBot251012)

#### 验证方法: 查看系统日志

[2025年10月12日 0:34:16]: 机器人.模板已经加载, 数量: 9

[2025年10月12日 0:34:16]: [CallDefaultNPC调试] 玩家假人调用DefaultNPC,类型:Login, 延迟:False

#### 2. 时间配置错误

症状: 任务执行时间不对

#### 常见错误:

# 💥 错误: 缺少前导0

2025/10/12,9:0:0,RUNONDAY,1,999999999,@\_测试

# 🗸 正确:标准格式

2025/10/12,09:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_测试

#### 时间格式规范:

• 小时: 00-23 (两位数)

• 分钟: 00-59 (两位数)

• 秒数: 00-59 (两位数)

### 3. 脚本段名称不匹配

症状: 日志显示任务触发,但没有执行效果

#### 常见错误:

# CSV配置

Key: @\_怪物攻城活动开始

# 脚本文件

[@怪物攻城活动开始] ★ 缺少下划线

#### 正确写法:

# CSV中的Key必须与脚本段名称完全一致

CSV: @\_怪物攻城活动开始 脚本: [@\_怪物攻城活动开始]

### 4. Count参数设置错误

症状: 任务只执行一次就停止

原因: Count设置为1

# 💢 只执行一次

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,1,@\_活动开始

# 🗸 无限次执行

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_活动开始

### 5. Enable设置为0

症状: 配置存在但不执行

原因: 任务被禁用

# X 任务被禁用

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,0,999999999,@\_活动开始

1

# 【 任务启用

2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@\_活动开始

1

### 6. 日志中没有执行记录

症状: GlobalMessage没有在日志中显示

原因: GlobalMessage默认记录日志,检查日志路径

日志位置: Database/Log/SystemLog/YYYY-MM-DD HH MM SS.txt

验证执行:

# 正常日志

[2025年10月12日 0:40:00]: [NPCCheck调试] 所有检查成功 - 玩家:假人

[2025年10月12日 0:40:00]: 机器人配置测试!!!

[2025年10月12日 0:40:00]: [NPC脚本Break] 页面:, 玩家:假人 - 脚本执行中断

# 调试技巧

### 1. 查看机器人加载状态

查看系统日志中的加载信息:

机器人.模板已经加载, 数量: X

### 2. 测试简单任务

使用5秒测试任务验证系统是否正常:

2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,999999999,@\_测试

[@\_测试]

#TF

#ACT

GlobalMessage "测试成功!" TRUE

Break

### 3. 检查执行时间

临时修改配置,将执行时间设置为当前时间后2-3分钟,观察是否执行。

#### 4. 重新加载配置

修改CSV后,需要重启服务器或使用GM命令重新加载:

@ReloadNPCScript

# 性能优化建议

### 1. 避免高频任务

# 🗙 不推荐: 每秒执行

2025/10/12,00:00:01,ROSEC,1,999999999,@\_高频任务

# / 推荐:每5秒或更长

2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,999999999,@\_正常任务

# 2. 合理使用Count

```
# 测试任务: 执行10次后自动停止
2025/10/12,00:00:05,ROSEC,1,10,@_测试任务

# 正式任务: 无限执行
2025/10/12,19:00:00,RUNONDAY,1,999999999,@_每日活动
```

### 3. 脚本优化

```
# ★ 不推荐: 复杂逻辑
[@_复杂任务]
#IF
复杂条件1
复杂条件2
复杂条件3
#ACT
大量操作...

# ☑ 推荐: 简单高效
[@_简单任务]
#IF
#ACT
GlobalMessage "公告內容" TRUE
Break
```

# 昌 附录

# 相关文件位置

# 代码文件说明

# 版本历史

• v1.0 (2025-10-12): 初始版本,机器人系统修复与文档编写

# 技术支持

如遇到问题,请检查:

1. 系统日志: Database/Log/SystemLog/

2. 配置文件: Database/System/其他配置/机器人配置.csv

3. 脚本文件: Database/System/Envir/00-QFunction.txt