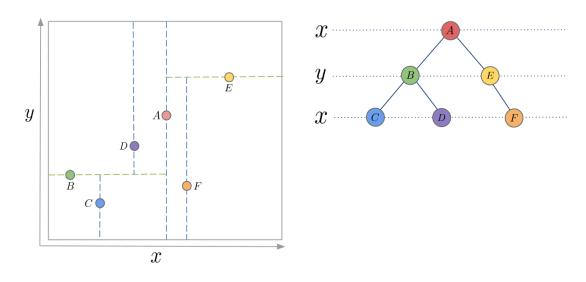
## Velocizzare il KNN con i kd-alberi

I kd-alberi sono delle strutture dati per dati multidimensionali, dove k indica la dimensione. Ad ogni livello dell' albero c'è l'ordinamento rispetto ad una ed una sola dimensione, nel livello sottostante l'ordinamento rispetto alla prossima dimensione e così via in maniera ciclica. In 2D ogni nodo rappresenta una retta separatrice del piano.



Con dati **ordinati** le ricerche possono essere fatte più velocemente, in particolare in  $O(log_2n)$ . Il KNN può essere visto come un problema di ricerca e possiamo quindi attraversare l'albero in maniera opportuna per trovare i vicini.

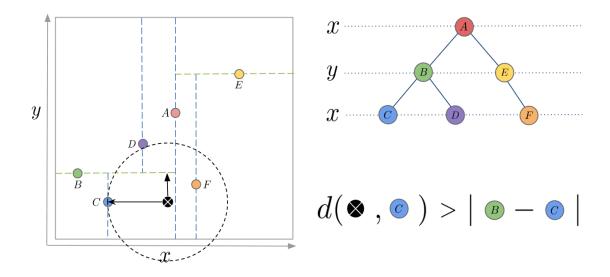
1 of 5

## Algoritmo

Supponiamo di voler cercare il NN del punto P:

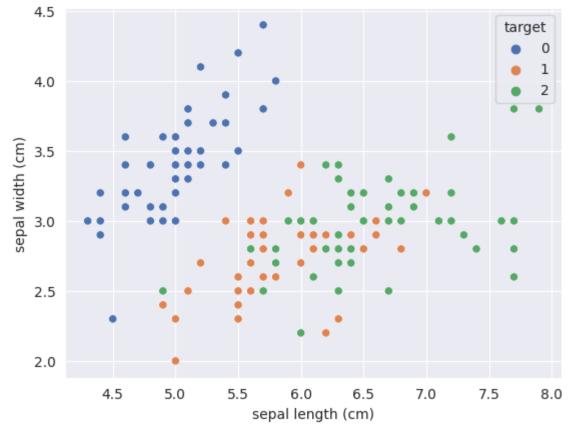
- 1. Effettuare una ricerca senza successo e arrivare ad una foglia, tale foglia sarà l'attuale miglior match del punto da cercare.
- 2. Verificare che l'ipersfera di centro P e raggio dist(P,best) non intersechi un'altro iperpiano. Risalire l'albero ed eliminare l'intero sottoalbero, altrimenti andare nell'altro sottoalbero.
- 3. La ricerca termina una volta terminato il processo per la radice.

Il costo è  $O(nlog_2n)$ .

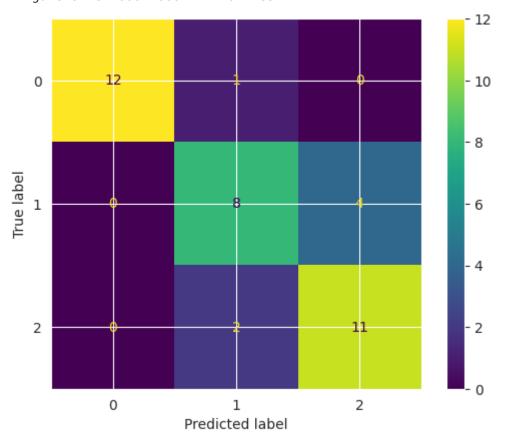


```
In [ ]: | from sklearn.datasets import load iris
       from sklearn.model selection import train test split
       import seaborn as sns
       from sklearn.neighbors import KNeighborsClassifier
       from sklearn.metrics import accuracy score
       from sklearn.metrics import ConfusionMatrixDisplay
       import matplotlib.pyplot as plt
       import warnings
       warnings.filterwarnings("ignore")
       iris = load iris(as_frame=True)
       X = iris.data[["sepal length (cm)", "sepal width (cm)"]]
       y = iris.target
       X train, X test, y train, y test = train test split(X, y, stratify=y, random
       sns.set style('darkgrid')
       sns.scatterplot(x=X["sepal length (cm)"],y=X["sepal width (cm)"], hue=y,pale
       print("-----")
       knn = KNeighborsClassifier(n neighbors=10,algorithm="kd tree").fit(X train,y
       predict = knn.predict(X test)
       acc = accuracy score(y test, predict)
       print("Model: {name}, accuracy: {acc}".format(name='KNeighborsClassifier',ac
       print("Number of mislabeled values out of a total %d values : %d"% (X test.s
       print("----")
       plt.figure(figsize=(10,10))
       ConfusionMatrixDisplay.from estimator(knn, X test, y test)
       plt.show()
       -----KNeighborsClassifier-----
       Model: KNeighborsClassifier, accuracy: 0.816
```

Model: KNeighborsClassifier, accuracy: 0.816
Number of mislabeled values out of a total 38 values : 7



<Figure size 1000x1000 with 0 Axes>



In [ ]: %timeit knn = KNeighborsClassifier(n\_neighbors=10,algorithm="brute").fit(X\_t
%timeit knn = KNeighborsClassifier(n\_neighbors=10,algorithm="kd\_tree").fit(X\_t)

```
2.52 ms \pm 97 \mus per loop (mean \pm std. dev. of 7 runs, 100 loops each) 2.44 ms \pm 47.6 \mus per loop (mean \pm std. dev. of 7 runs, 100 loops each)
```

## Curiosità

Questa struttura dati viene usata anche per modellare le collisioni e in passato è stata usata per il ray tracing, ma poi rimpiazzata da strutture dati ad hardware.

## References

- 1. kd-alberi
- 2. Immagini