Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y	Apellidos:	
Planificación Automática	Nombre:	

Actividad grupal: búsqueda de rutas en empresa de paquetería

Objetivos

Con esta actividad se va a conseguir **experimentar** diversas estrategias de búsqueda no informada y heurísticas para la resolución de un problema real. El objetivo es **ilustrar** la teoría con ejemplos prácticos. La evaluación consiste en determinar si el alumno **comprende** los conocimientos teóricos, ya que el *software* se proporciona.

Descripción del problema

El problema que se simula es una simplificación del que debe abordar una empresa de paquetería al organizar una serie de recogidas en distintos puntos de la ciudad. Para ello sus furgonetas automáticas tienen que ser capaces de encontrar caminos entre su ubicación y los puntos de recogida, y conocer el mapa de la ciudad.

La actividad consiste en utilizar varias **estrategias de búsqueda** con el fin de generar estos caminos de forma automática.

Simplificamos el problema considerando el espacio dividido en una matriz rectangular, de modo que una furgoneta estará situada en una ubicación identificada por sus coordenadas. La furgoneta puede moverse en sentido horizontal y vertical. Las localizaciones se indican mediante filas y columnas (Figura 1).

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y	Apellidos:	
Planificación Automática	Nombre:	

Se proporcionará *software* para la realización de la práctica de forma que solo requiera cambios mínimos.

No se pide resolver los casos a mano ni programar *software* de búsqueda, más allá de pequeños cambios en el *software* proporcionado).

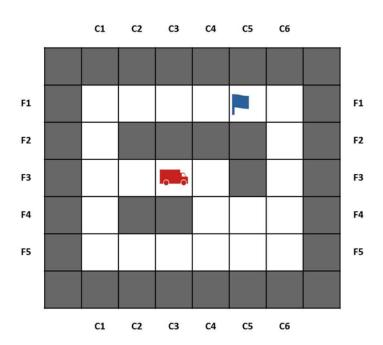


Figura 1: Posible situación de inicio del problema. El camión representa la posición inicial del agente y la bandera un lugar al que debe ir a recoger un paquete.

Pautas de elaboración

Se proporciona un programa (script y cuaderno Jupyter) genérico que puede ejecutarse con distintas configuraciones, que también se proporcionan, para realizar los experimentos.

El mapa se representa mediante casillas ordenadas en una matriz e incluye paredes que no se pueden traspasar. Se define mediante una sintaxis muy sencilla donde cada símbolo representa un agente, un objetivo, una pared o bien espacio vacío.

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y Planificación Automática	Apellidos:	
	Nombre:	

- El estado inicial consiste en la posición inicial del agente y de las casillas donde hay paquete para recoger. El objetivo es recoger todos los paquetes.
- Las acciones permitidas son los movimientos de una casilla en dirección horizontal o vertical (no diagonal).
- 3. El coste del movimiento de la furgoneta se configura mediante una variable y varía en los diversos casos de la actividad (ver código).
- **4.** El código proporcionado incorpora como heurística (para los algoritmos informados) una basada en la distancia de Manhattan.

El estudio que se pide implica realizar ciertas ejecuciones, capturar los datos de salida, analizarlos y, sobre todo, intentar distinguir las causas por las que se producen dichos resultados, siempre apoyándose en la teoría que se muestra en las clases. La forma de expresar los **resultados** debe ser sintética y tabular. No son necesarias las capturas de pantalla de todos los casos. Un ejemplo para mostrar resultados puede utilizar la tabla con un formato como el que se muestra a continuación.

Algoritmo o caso	Solución	Longitud	Coste solución	Nodos expandidos	Tamaño máximo de lista
Caso	A5→ → C4	Χ	Υ	Z	Т

Tabla 1. Ejemplos. Fuente: elaboración propia.

La discusión de los resultados es obligatoria: hay que interpretar estos resultados teniendo en cuenta los conocimientos que se tienen sobre el comportamiento esperado de cada algoritmo, y hablar de claves teóricas como completitud, optimalidad, eficiencia y admisibilidad de las heurísticas.

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y Planificación Automática	Apellidos:	
	Nombre:	

Tareas a realizar

Se anexan a esta actividad, además de un código genérico, los ficheros de configuración que permiten ejecutar diferentes casos (1, 2 y 3). Se pide responder en cada caso a las preguntas planteadas, y siempre aportar una discusión personal sobre los experimentos. No basta una respuesta del tipo «sí», «no» o una mera descripción de los resultados.

Caso 1. **Probar y comparar** los **algoritmos de búsqueda** en amplitud y búsqueda en profundidad sobre el fichero de configuración 1.

- 1. Muestre la tabla con los datos de ambas ejecuciones.
- 2. ¿Obtiene amplitud un resultado óptimo? ¿Por qué?
- 3. ¿Obtiene profundidad un resultado óptimo? ¿Por qué?
- **4.** ¿Cuál de los dos algoritmos es más eficiente en este caso particular? Justifique su respuesta.

Caso 2. En este caso se deben probar y comparar los algoritmos de búsqueda amplitud, Dijkstra y A*. Para este último, observe que el código proporciona una función heurística basada en la distancia de Manhattan.

- 1. Muestre una tabla con los datos de todas las ejecuciones.
- ¿Obtiene UCS (Dijkstra) el camino de coste óptimo?
- 3. ¿Obtiene A* el camino de coste óptimo?
- 4. ¿Se puede afirmar que las respuestas 2 y 3 siempre serán de este modo aunque se varíe el mapa?
- 5. ¿Se puede afirmar que las respuestas 2 y 3 siempre serán de este modo aunque se varíen los costes? Justifique su respuesta.
- 6. ¿Cuál de los dos algoritmos (UCS o A*) es más eficiente en el caso planteado?

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y	Apellidos:	
Planificación Automática	Nombre:	

Caso 3. En este caso abordamos la comparación de **diferentes funciones heurísticas** para el **mismo algoritmo** (A*), teniendo además como referencia el resultado del algoritmo UCS (o Dijkstra).

- Muestre una tabla con los datos de todas las ejecuciones.
- ▶ Muestre la captura de las soluciones obtenidas para cada ejecución.
- ▶ ¿Obtiene UCS (Dijkstra) el camino de coste óptimo?
- ¿Obtiene A* el camino de coste óptimo con todas las heurísticas?
- ¿Se puede afirmar que la respuesta a 4 no varía al cambiar la especificación del mapa para ninguna de las heurísticas presentadas?
- ➤ Si la respuesta a la pregunta anterior es no en algún caso, ¿puede probar esta afirmación diseñando un mapa que compruebe este hecho? Añada este mapa y sus resultados a la tabla original.

¿Es el algoritmo A* igualmente eficiente en todos los casos? Intente explicar la razón de las diferencias observadas.

La actividad es grupal. Cada persona del equipo de trabajo debe subir el mismo entregable, adjuntando además una **copia de la hoja de control anexa** (.zip o varios ficheros). Esta hoja sí puede variar ya que la percepción de cada participante en el equipo puede ser diferente en cuanto al trabajo realizado por el resto. **Memoria en PDF.** La memoria como mínimo debe contener:

- ▶ Portada con el nombre de la persona que entregan (personas si la actividad es grupal).
- ▶ Desarrollo de la actividad que responda a las preguntas planteadas en cada apartado. No olvide tablas comparativas con las pruebas realizadas, muestra de

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y	Apellidos:	
Planificación Automática	Nombre:	

las soluciones obtenidas (no de toda la ejecución), explicación y discusión de los resultados obtenidos haciendo referencia a la teoría de búsqueda.

- Si lo desea, añada observaciones o dificultades encontradas.
- ▶ Código fuente: código fuente modificado en el curso de la actividad.

Evaluación y rúbrica

El informe debe ser un **trabajo original.** Cualquier evidencia de plagio de otras actividades similares o el uso de herramientas automáticas para componer el documento conllevará una **calificación de cero** (0). Es importante que se revise la rúbrica para entender el peso de los distintos apartados.

Extensión máxima de la memoria: 8 páginas (puede añadir anexos).

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y Planificación Automática	Apellidos:	
	Nombre:	

Rúbrica

	Descripción	Puntuación máxima (puntos)	Peso %
Criterio 1	Evidencia que el código utilizado se ha instalado y configurado correctamente.	1	10 %
Criterio 2	Respuestas a las cuestiones planteadas en el caso 1, incluyendo la discusión personal basada en los datos observados. Debe quedar claro el conocimiento sobre cómo funcionan los algoritmos de búsqueda no informados.	3	30 %
Criterio 3	Respuestas a las cuestiones planteadas en el caso 2, incluyendo la discusión personal basada en los datos observados. Debe quedar claro el conocimiento sobre cómo funcionan los algoritmos de búsqueda que incorporan el concepto de coste.	3	30 %
Criterio 4	Respuestas a las cuestiones planteadas en el caso 3, incluyendo la discusión personal basada en los datos observados. Debe quedar claro el conocimiento sobre el fundamento del funcionamiento de los algoritmos heurísticos.	3	30 %
		10	100 %

Asignatura	Datos del alumno	Fecha
Razonamiento y	Apellidos:	
Planificación Automática	Nombre:	

Hoja de control

Universidad Internacional de La Rioja

Consulta las instrucciones de uso en el Protocolo de organización y Funcionamiento del Trabajo en Equipo. Utiliza este modelo para copiarlo y pegarlo en la entrega de la actividad grupal.

HOJA DE CONTROL ACTIVIDAD GRUPAL 1 Nombre y apellidos del primer miembro del equipo: Estudiante X				
	Marcar co	n una X lo que pr	oceda	
Asistencia a reuniones de	Asistencia a una		Asistencia a	
equipo por cada integrante	reunión o	Asistencia a	tres	
(se incluirá una línea por	ninguna	dos reuniones	reuniones	
cada miembro del equipo recogiendo su nombre)				
Tareas o entregas a realizadas por cada integrante (se incluirá una línea por cada miembro del equipo recogiendo su nombre)	Ninguna o una tarea	Dos tareas	Tres tareas	
OBSERVACIONES				

Tabla 2. Hoja de control. Fuente: elaboración propia.