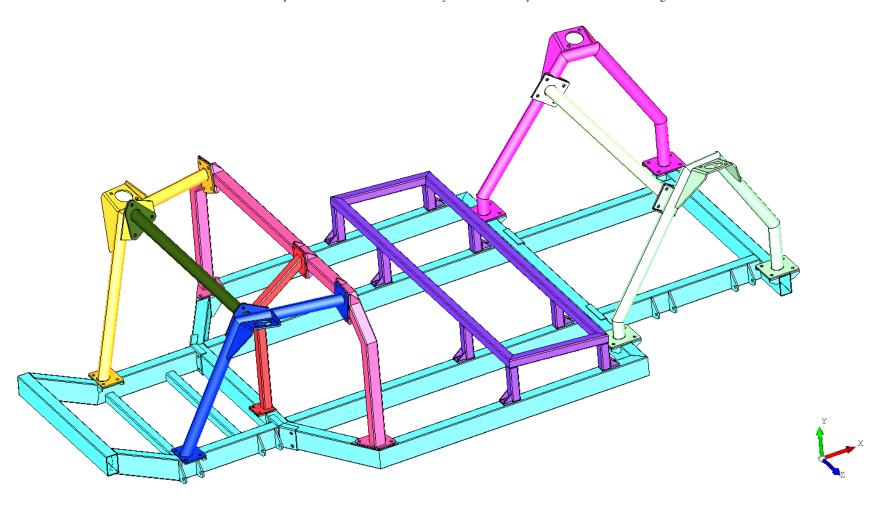


Modélisation Open Source d'objets complexes avec Python





L'équipe et ses partenaires

IETR / Bernard Uguen et Valérie Guichon









PythonOCC / Thomas Paviot





Rennes Métropole

FEDER





... vous



Un peu d'histoire ...

Avril 2016 Premier CampOSV

Constatation des problèmes de modélisation (fichiers Open Source mais difficilement exploitables)

Mars 2017 Coup d'envoi et début du développement

Vers un SI autour de l'OSV

Décembre 2017 Présentation PyOSV au Paris Open Source Summit (POSS)

Mars 2018 in Out / CampOSV / Hackathon

Septembre 2018 CampOSV / Hackathon ← (Vous êtes ici)



Quel problèmes à résoudre?

Objet complexe + librairies de pièces + PLM + collaboratif → logiciels propriétaires (fermés) et chers

Ticket d'entrée élevé pour les petites structures

Modélisation d'objets complexes

- assemblage de pièces
- assemblage de pièces avec des assemblages
- assemblage d'assemblages
- documentation et lifecycle management

Modélisation collaborative et hétérogène

- contributeurs éparpillés géographiquement
- moyens de conception (logiciels CAO / librairies CAO) différents

Pièces standard / Librairies

- ensembles cohérents réservés au logiciels ... chers!

Formats neutres (STEP, IGES) sans 'intelligence', pas de capture du 'design intent'

Nomenclature (osvcad/doc/nomenclature)



Les idées

<u>Idées générales</u>

Open Source, évidemment

Appliquer les meilleures pratiques du développement logiciel au développement hardware

<u>Idées techniques</u>

Modélisation d'un objet complexe sous forme de graphe (acyclique dirigé) Pas de limitation théorique (possibilité d'introduire des nouveaux types de noeuds et de liens)

Modélisation programmatique

Origines multiples (pièces standard, STEP, scripts)

Les ancres et les 'stezips'



Appliquer les meilleures pratiques logicielles au déveoppement hardware : Use case cible

0. Je crée mon environnement de développement

./install_pyosv.sh

1. Je crée ou je clone un projet à partir de la plateforme pyosv

git clone http://pyosv.org/<user>/<project>

2. Je modifie le code de création des pièces, des assemblages etc ...

3. Je vérifie mes modifications grâce à l'outillage fourni par l'environnement

pyosv-view <project>

4. Je commite mes modifications

git add && git commit -m ... && git push

5. La nouvelle version est en ligne et je peux visualiser en ligne le graphe et la vue 3D

... bref, le workflow open hardware est très prôche du worflow logiciel open source



Modélisation sous forme de graphe acyclique dirigé

Des noeuds:

- pièce
- assemblage
- documentation
- simulation

Des liens:

- contraintes géométriques (e.g. osvcad.edges.ConstraintAnchor)
- documente
- contient des résultats de simulation



Modélisation programmatique et origines multiples

L'objet complexe est modélisé par un script Python.

Le graphe et la vue 3D sont des résultats (/des vues) de ce que produit le script.

Les plans de fabrication et la documentation d'un projet sont des exports.

Le script Python de modélisation 'ne fait que' créer la description de l'objet complexe à partir de noeuds et de liens.

Origines multiples

Un noeud 'géométrique" peut être créé à partir d'un script (Python), d'un fichier STEP ou d'une librairie de pièces. Une fois le noeud créé, son origine n'importe plus.



Les ancres et les Stepzips



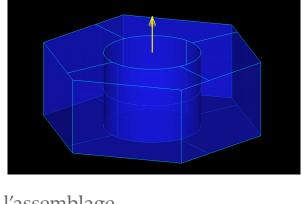
C'est un point et un vecteur attaché à une géométrie.

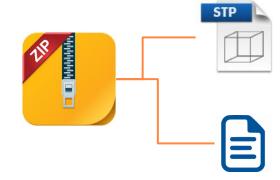


Les ancres permettent de placer des pièces les unes par rapport aux autres de manière programmatique

Qu'est-ce qu'un Stepzip?

C'est un fichier zip contenant un fichier STEP et un fichier décrivant ses ancres.







Mars 2018

https://github.com/osv-team

pyosv Point d'entrée

pyosv-binderhub Notebooks online

osvcad Modélisation des objets complexes (assemblages, ancres, graphes ...)

ccad Construction et manipulation scriptée d'objets simples (fork du projet de Charles Sherman)

party Génération et utilisation des librairies de pièces

standard-cad-parts Librairie de pièces générées à la volée

reversy Décomposition de fichiers STEP en pièces élémentaires (positionnées dans leur repère propre)

quaternions Implémentation des quaternions

GitHub T



Septembre 2018

https://github.com/osv-team

osvcad UI!

osvcad2 Modélisation plus complète et ré-écriture des ancres et des contraintes

reversy Reverse engineering des fichiers STEP

opm Open Product Model

freecad-workbench-anchors Faciliter la création des ancres

OSV Modélisation de l'OSV

openplm + plugin PLM old school

Qualité projet, Python 3.6, Dockerisation de l'environnement, Travis (Linux), Codacy

Newsletters

Hackathon CampOSV Septembre 2018, Rennes

GitHub 🛣



Roadmap

Faire sauter le bouchon des ancres!

Nouveaux types de noeuds et de contraintes + solveur de contraintes

Plateforme collaborative

Enrichir librairies de pièces standard





La suite / Echanges

Vos remarques

Vos questions

Vos idées



LET'S TALK