



## UNIDAD III

### 3.3-3.4 DIFERENCIAS DIVIDIDAS PROGRESIVAS Y REGRESIVAS

#### 1. INTRODUCCIÓN

Se le denomina polinomio de interpolación, polinomio interpolante o polinomio de colocación para los puntos (datos) dados. En este contexto los números  $x_0, x_1, \dots, x_n$  son llamados nodos. Cuando  $n = 1$ , es decir, sólo tenemos dos puntos, el polinomio de interpolación correspondiente se denomina también polinomio de interpolación lineal.

El caso de mayor interés para nosotros es aquel en el cual  $y_k = f(x_k)$  siendo  $f$  una cierta función de la que posiblemente no se conoce una fórmula explícita, o bien es muy complicada para evaluarla, derivarla, integrarla, hallarle ceros, etc. En este caso el polinomio de interpolación  $p_n(x)$  puede usarse como aproximación de la función  $f$  y, en particular, para aproximar valores de la función  $f$  en puntos intermedios entre los nodos  $x_0, x_1, \dots, x_n$ . Nos, referiremos a esta manera de aproximar una función dada, mediante un polinomio de interpolación, como interpolación polinomial; cuando usemos sólo dos nodos, nos referiremos a la correspondiente interpolación como interpolación lineal. En este contexto el polinomio de interpolación  $p_n(x)$ , se dirá el polinomio que interpola a la función  $f$  en los nodos  $x_0, x_1, \dots, x_n$ .

#### 2. OBJETIVO

Conceptualizar los métodos matemáticos que resuelven ecuaciones polinomiales. Comparar los métodos matemáticos de Diferencias divididas progresivas y regresivas en base a los criterios de eficiencia, precisión y tolerancia. Analizar una muestra de datos empleando cada uno de los métodos matemáticos de Diferencias divididas progresivas y regresivas

#### 3.3 DIFERENCIAS DIVIDIDAS PROGRESIVAS

Supongamos que la distancia entre dos argumentos (abscisas) consecutivas cualquiera es igual, en toda la función tabular y sea " $h$ ".

El polinomio de aproximación de Newton se puede escribir de manera más simple, para nuestro propósito, consideremos otro punto  $S$ ; definido por:



$$x = x_0 + sh \quad x: \text{Es el valor que se quiere interpolar}$$

Pero:

$$x_1 = x_0 + h, \quad x_2 = x_0 + 2h, \quad x_3 = x_0 + 3h, \dots, x_i = x_0 + ih \quad i = 1, 2, \dots, n$$

Qué ocurre si restamos  $x_i$  en ambos miembros

$$\begin{aligned} x - x_i &= x_0 + sh - x_i \\ &= x_0 + sh - x_0 - ih \\ x - x_i &= h(s - i) \\ \text{Para } i &= 1, 2, \dots, n \\ x - x_1 &= h(s - 1); x - x_2 = h(s - 2); x - x_3 = h(s - 3); \dots; x - x_n = h(s - n) \end{aligned}$$

Si consideramos el desarrollo general del polinomio de Newton, i.e.:

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_{n-1})$$

$$\begin{aligned} P_n(x_0 + sh) &= f[x_0] + f[x_0, x_1]hs + f[x_0, x_1, x_2]h^2s(s-1) + f[x_0, x_1, x_2, x_3]h^3s(s-1)(s-2) \\ &\quad + \dots + f[x_0, x_1, \dots, x_n]h^ns(s-1)(s-2)\dots(s-(n-1)) \end{aligned}$$

$$\text{ó:} \quad P_n(x) = \sum_{k=0}^n a_k h^k \prod_{i=0}^{k-1} (s - i) \quad (1)$$

Observemos que la última relación de aproximación se puede simplificar si hacemos ingresar los operadores lineales  $\nabla$  y, conocidos como:

$\Delta$ : Operador lineal en diferencias hacia delante

$\nabla$ : Operador lineal en diferencias hacia atrás

En donde:

**Primera Diferencia**  $\Delta f(x)$

$$\Delta f(x) = f(x + h) - f(x)$$



**La segunda diferencia:**  $\Delta^2 f(x)$

$$\begin{aligned}\Delta(\Delta f(x)) &= \Delta^2 f(x) = \Delta(f(x+h) - f(x)) = \Delta f(x+h) - \Delta f(x) \\ &= f(x+h+h) - f(x+h) - f(x+h) + f(x) \\ &= f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x)\end{aligned}$$

**La tercera diferencia:**  $\Delta^3 f(x)$

$$\begin{aligned}\Delta(\Delta^2 f(x)) &= \Delta(f(x+2h) - 2f(x+h) + f(x)) = \Delta f(x+2h) - 2\Delta f(x+h) + \Delta f(x) \\ &= f(x+2h+h) - f(x+2h) - 2(f(x+h+h) - f(x+h)) + f(x+h) - f(x) \\ &= f(x+3h) - 3f(x+2h) + 3f(x+h) - f(x)\end{aligned}$$

**En general:**

$$\boxed{\Delta^i f(x) = \Delta(\Delta^{i-1} f(x))}$$

De manera análoga para el operador lineal de diferencia hacia atrás

**Primera Diferencia:**  $\nabla f(x)$

$$\nabla f(x) = f(x) - f(x-h)$$

**Segunda Diferencia:**  $\nabla^2 f(x)$

$$\begin{aligned}\nabla(\nabla f(x)) &= \nabla(f(x) - f(x-h)) = \nabla f(x) - \nabla f(x-h) \\ &= f(x) - f(x-h) - f(x-h) + f(x-2h) \\ &= f(x) - 2f(x-h) + f(x-2h)\end{aligned}$$

**En general:**

$$\nabla^i f(x) = \nabla(\nabla^{i-1} f(x))$$

Qué ocurre si aplicamos  $\Delta$  al primer valor funcional  $f[x_0]$  de una tabla proporcionada.



$$\Delta f[x_0] = f[x_0 + h] - f[x_0] = \left( \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} \right) (x_1 - x_0) = h f[x_0, x_1]$$

ie:  $\Delta f(x_0) = h f[x_0, x_1] \Rightarrow f[x_0, x_1] = \frac{1}{h} \Delta f(x_0)$

Para

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - 2f[x_1] + f[x_0]}{2h^2} = \frac{\Delta^2 f[x_0]}{2h^2}$$

para

$$f[x_0, x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_3] - 3f[x_2] + 3f[x_1] + f(x_0)}{2 \times 3h^3} = \frac{\Delta^3 f[x_0]}{3!h^3}$$

**En general:**

$$f[x_0, x_1, \dots, x_n] = \frac{\Delta^n f(x_0)}{n! h^n}$$

De manera análoga para el operador de diferencias hacia atrás

$$f[x_n, x_{n-1}, \dots, x_1, x_0] = \frac{\nabla^n f(x_n)}{n! h^n}$$

Consecuentemente al sustituir  $f[x_0, x_1, \dots, x_n]$ ,  $i = 0, 1, 2, \dots, n$  en 1

$$P_n(x_0 + sh) = f[x_0] + s\Delta f[x_0] + \frac{s(s-1)}{2!} \Delta^2 f[x_0] + \dots + \frac{s(s-1)(s-2)\dots(s-(n-1))}{n!} \Delta^n f(x_0)$$

Es conocido como el polinomio de Newton en diferencia finita hacia delante.

**Ejemplo:**

Supongamos que tienen las siguientes tabulaciones:

<i>Puntos</i>	0	1	2	3	4	5
<i>x</i>	50	60	70	80	90	100
<i>f(x)</i>	24.94	30.71	36.05	42.84	50.57	59.30



Aproximar la función tabulada usando el polinomio de Newton en diferencias finitas hacia delante e interpole para 64

**Solución**

- En este conjunto de datos tenemos que  $h = 10$ , el valor por interpolares 64

El valor de  $s = \frac{x - x_0}{h} = \frac{64 - 50}{10} = 1.4 \Rightarrow S = 1.4$

**PARA UN POLINOMIO DE PRIMER ORDEN**

Para  $n = 1$

$$P_1(x) = f[x_0] + s\Delta f[x_0]$$

$$= 24.94 + 1.4(5.17) = 32.17$$

en donde

$$\Delta f[x_0] = f[x_0 + h] - f[x_0] = f[x_1] - f[x_0]$$

$$\Delta f[x_0] = 30.11 - 24.94 = 5.17$$

Punto	$x_i$	$f[x_i]$	$\Delta f[x_i]$	$\Delta^2 f[x_i]$	$\Delta^3 f[x_i]$	$\Delta^4 f[x_i]$
0	50	24.94				
1	60	30.11	$\Delta f[x_0] = 5.17$			
2	70	36.05	$\Delta f[x_1] = 5.94$	$\Delta^2 f[x_0] = 0.77$		
3	80	42.84	$\Delta f[x_2] = 5.79$	$\Delta^2 f[x_1] = 0.85$	$\Delta^3 f[x_0] = 0.08$	$\Delta^4 f[x_0] = 0.01$
4	90	50.57	$\Delta f[x_3] = 7.73$	$\Delta^2 f[x_2] = 0.94$	$\Delta^3 f[x_1] = 0.09$	$\Delta^4 f[x_1] = -0.03$
5	100	59.30	$\Delta f[x_4] = 8.73$	$\Delta^2 f[x_3] = 1$	$\Delta^3 f[x_2] = 0.06$	

**Progresivo**

**Regresivo**

- Es preciso destacar que en realidad se está extrapolando, pues el valor de  $x$  queda fuera del intervalo de los puntos que se usan para formar el polinomio de aproximación.
- Debemos observar que el polinomio de aproximación descrita en 1 fue estructurado considerando  $x_0$  como pivote y luego si queremos aplicar para los puntos (1) y (2) debemos modificar 1 así:

$$P_n(x) = f[x_1 + sh] = f[x_1] + s\Delta f[x_1] + \frac{s(s-1)}{2!}\Delta^2 f[x_1] + \dots + \frac{s(s-1)\dots(s-(n-1))}{n!}\Delta^n f[x_1] \quad (2)$$



$$P(x) = f[x_1] + s\Delta f[x_1] \quad \text{en donde:}$$

$$s = \frac{x - x_1}{h} = \frac{64 - 60}{10} = 0.4 \quad \text{Luego tenemos:}$$

$$f(64) = 30.11 + 0.4(5.94) = 32.49$$

▪ Debemos resaltar que si deseamos aproximar con un polinomio de segundo grado se requieren tres puntos, tendríamos dos alternativas, tomar como puntos (0), (1) y (2) ó (1), (2) y (3), en este caso tomaría la primera serie por que el valor a interpolar está más al centro, luego tendríamos:

$$P_2(x) = f[x_0] + s\Delta f[x_0] + \frac{s(s-1)}{2!} \Delta^2 f[x_0] \quad ; \quad s = 1.4$$

$$P_2(64) = 24.94 + 1.4(5.17) + \frac{1.4(1.4-1)}{2!} 0.77 = 32.385$$

### 3.4 DIFERENCIAS DIVIDIDAS REGRESIVAS

Supongamos  $n = 2$  y asumamos que el polinomio sea de 2º grado:

$$P_2(x) = a_0 + a_1(x - x_n) + a_2(x - x_n)(x - x_{n-1})$$

En donde:

$x_n; x_{n-1}$  : Son abscisas de los puntos "n" y "n - 1"

$a_0$  y  $a_1, a_2$  : Son las constantes por determinar

Si:

$$\begin{aligned} x = x_n &\Rightarrow a_0 = P_2(x_n) \Rightarrow a_0 = f[x_n] \\ x = x_{n-1} &\Rightarrow a_1 = \frac{P_2[x_{n-1}] - a_0}{x_{n-1} - x_n} \Rightarrow a_1 = \frac{f[x_{n-1}] - f[x_n]}{x_{n-1} - x_n} = f[x_n, x_{n-1}] \\ x = x_{n-2} &\Rightarrow a_2 = \frac{f[x_{n-2}] - f[x_n] - f[x_n, x_{n-1}]}{(x_{n-2} - x_n)(x_{n-2} - x_{n-1})} \Rightarrow a_2 = f[x_n, x_{n-1}, x_{n-2}] \end{aligned}$$

Luego tendremos que:

$$P_2(x) = f[x_n] + f[x_n, x_{n-1}](x - x_n) + f[x_n, x_{n-1}, x_{n-2}](x - x_n)(x - x_{n-1})$$



### Generalizar

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_n) + a_2(x - x_n)(x - x_{n-1}) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x_{n-1}) \dots (x - x_1)$$

En donde:

$$a_0 = f[x_n]; a_1 = f[x_n, x_{n-1}]; a_2 = f[x_n, x_{n-1}, x_{n-2}]; \dots; a_n = f[x_n, x_{n-1}, \dots, x_1, x_0]$$

Considerando la diferencia de las abscisas consecutivas igual a  $h$  e introducimos una variable paramétrica “ $s$ ” definida como:

$$s = \frac{x - x_n}{h}; \quad x: \quad \text{el valor a interpolar}$$

$x - x_n = sh$
$x - x_{n-1} = x_n - x_{n-1} + sh = h + sh = h(s + 1)$
$x - x_{n-2} = x_n - x_{n-2} + sh = 2h + sh = h(s + 2)$
$\vdots$
$x - x_0 = x_n - x_0 + sh = nhsh = h(s + n)$

Luego tenemos:

$$P_n(x_n + sh) = f[x_n] + s \nabla f[x_n] + \frac{s(s+1)}{2!} \nabla^2 f[x_n] + \dots + \frac{s(s+1)(s+2) \dots (s+(n-1))}{n!} \nabla^n f[x_n]$$

*Ecuación de Newton en diferencias hacia atrás*

### Ejemplo:

En el ejemplo realice la interpolación para  $x = 98$  usando el polinomio de Newton

- Si usamos un polinomio de primer grado tenemos

$$P_1(x) = f[x_5] + s \nabla f[x_5] \quad ; \quad s = \frac{x - x_n}{10} = \frac{98 - 100}{10} = -0.2$$
$$p_1(98) = 59.30 - 0.2(8.73) = 57.55$$

- Si usamos un polinomio de segundo grado tenemos



$$P_2(98) = f[x_5] + s \nabla f[x_5] + \frac{s(s+1)}{2!} \nabla^2 f[x_5]$$

$$= 59.3 - .2(8.73) + \frac{-0.2(-0.2+1)}{2!}(1) = 57.63$$

Punto	$x_i$	$f[x_i]$	$\Delta f[x_i]$	$\Delta^2 f[x_i]$	$\Delta^3 f[x_i]$	$\Delta^4 f[x_i]$
0	50	24.94				
1	60	30.11	$\Delta f[x_0] = 5.17$			
2	70	36.05	$\Delta f[x_1] = 5.94$	$\Delta^2 f[x_0] = 0.77$		
3	80	42.84	$\Delta f[x_2] = 5.79$	$\Delta^2 f[x_1] = 0.85$	$\Delta^3 f[x_0] = 0.08$	$\Delta^4 f[x_0] = 0.01$
4	90	50.57	$\Delta f[x_3] = 7.73$	$\Delta^2 f[x_2] = 0.94$	$\Delta^3 f[x_1] = 0.09$	$\Delta^4 f[x_1] = -0.03$
5	100	59.30	$\Delta f[x_4] = 8.73$	$\Delta^2 f[x_3] = 1$	$\Delta^3 f[x_2] = 0.06$	

**Progresivo**

**Regresivo**

### 3. ENLACES SUGERIDOS

[https://es.wikipedia.org/wiki/Interpolaci%C3%B3n\\_polin%C3%B3mica](https://es.wikipedia.org/wiki/Interpolaci%C3%B3n_polin%C3%B3mica)

### 4. BIBLIOGRAFÍA

- Análisis Numérico, Richard L. Burden/J. Douglas Faires, Editorial Thomson Learning Inc.
- Métodos Numéricos Con SCILAB, Héctor Manuel Mora Escobar, Abril 2010

### 5. GLOSARIO

### 6. PREGUNTAS DE AUTOEVALUACIÓN

1. ¿Qué son las diferencias divididas Progresivas?
2. ¿Qué son las diferencias divididas Regresivas?
3. Cual es la diferencia entre las dos? Cual es mejor? Porque?





## **UNIDAD III**

### **3.3-3.4 DIFERENCIAS DIVIDIDAS PROGRESIVAS Y REGRESIVAS**

#### **1. PREGUNTAS DE AUTOEVALUACIÓN**

1. ¿Qué son las diferencias divididas Progresivas?

Respuesta: Es un método de interpolación que utiliza varios nodos y su nombre es debido a que en el cálculo hay diferencias o resta de los dos nodos más próximo así como la división entre la imagen ( $f(x)$ ) de estos nodos, y de la forma triangular que forman los nuevos nodos tomando los de la parte superior del triángulo.

2. ¿Qué son las diferencias divididas Regresivas?

Respuesta: Es un método de interpolación que utiliza varios nodos y su nombre es debido a que en el cálculo hay diferencias o resta de los dos nodos más próximo así como la división entre la imagen ( $f(x)$ ) de estos nodos, y de la forma triangular que forman los nuevos nodos tomando los de la parte inferior del triángulo.

- 3.Cuál es la diferencia entre las dos? Cual es mejor? Porque?

- En la fórmula que considera los elementos de la parte superior
- Progresivas
- Es mas rápida y los cálculos son más acertados .