

ROBOTİK TEKNOLOJİLERİNE GİRİŞ

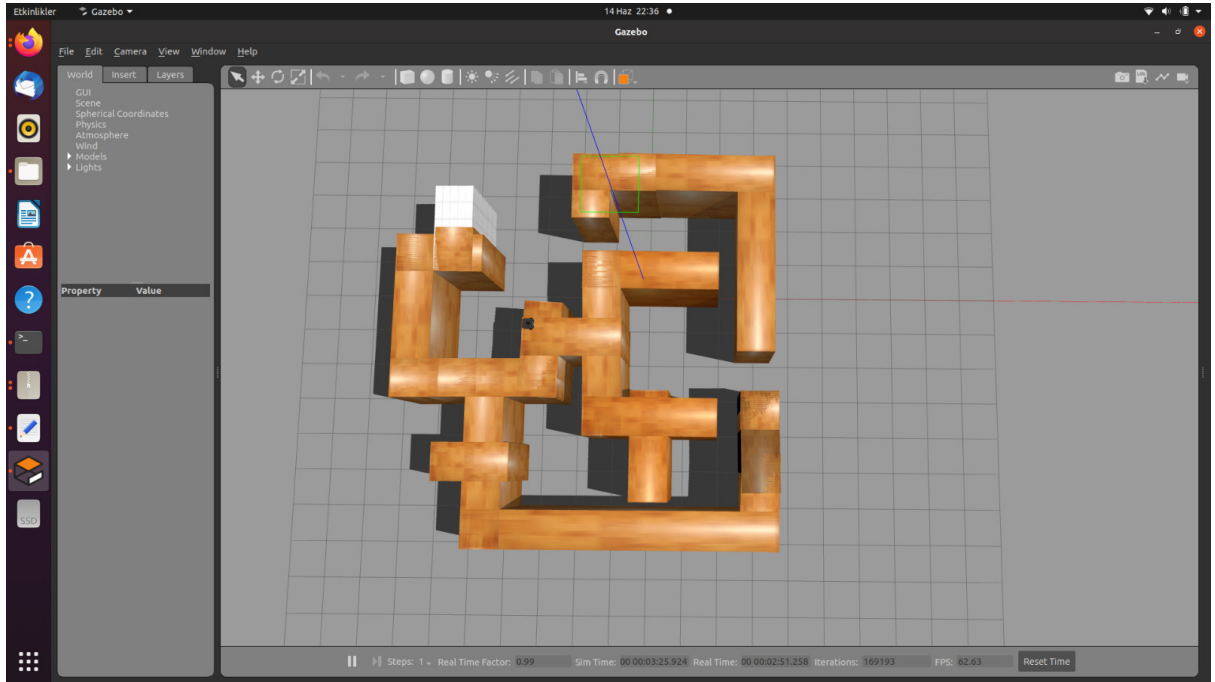


Çağatay Alptekin
20011622

Robotu Hareket Ettirme

Robotu hareket ettirmek için kendi yazdığım node'u kullandım. Bu node exploration yapmıyor, sadece robotun ilerlemesini ve boşluklardan düşmemesini sağlıyor. Node'un ismi move. /scan topic'ine subscribe oldum. Lazerden aldığım veriler 1'den büyükse robotun önünde boşluk olduğumu anlıyor (lazerim aşağı eğik). Eğer 1'den küçükse bu önümde yol olduğu anlamına geliyor ve cmd_vel publisher'ı sayesinde ilerlemesini sağlıyorum.

Dünyayı Etkin Etme



İlk ödevde yarattığım cgty.world isimli dünyayı turtlebot3 pakedinin worlds klasörüne attım ve turtlebot3_world.launch dosyasını düzenleyerek onun

adını girdim. Böylece bu pakedi çalıştırdığımda benim dünyam açılıyor ve move.py node'u sayesinde robotum haritada dolanıyor.