Çağın AĞIRDEMİR

SORULAR

- Her bir görüntü için; yansıtıcı işaretlerin geometrik merkezlerininin [Centroid] koordinatlarını hesaplayınız.
 (%15)
- 2. Hesapladığınız geometrik merkezleri üzerlerine farklı renklerde yuvarlak işaretler yerleştirip etiketleyiniz [Labelling]. (%15)
- Herbir merkez için kullandığınız rengi kullanarak koordinat değerlerini noktanın yanına yazınız. (%15)
- Etiketlemek için kullanılan yuvarlak işaretlerin arasına beyaz cizgi cizerek bir video oluşturunuz (Örnek: kickVideo.mp4). (%15)

CEVAP (1,2,3,4. Soruların cevapları tek program ile çözülmüştür. Bu pdf te bu cevapların işlem basamakları anlatılmıştır.)

Önemli Değişkenler

i değişkeni = frame sırası

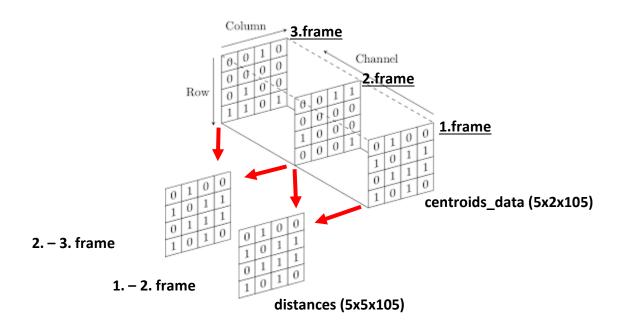
m lost = Kaç framde arka arkaya marker kaybolduğunu tutan değişken.

start flag = ilk framede distances hesabını* pas geçmek için kullanılan bayrak değişkeni.

*distances matrisi iki frame arası hesaplandığından dolayı

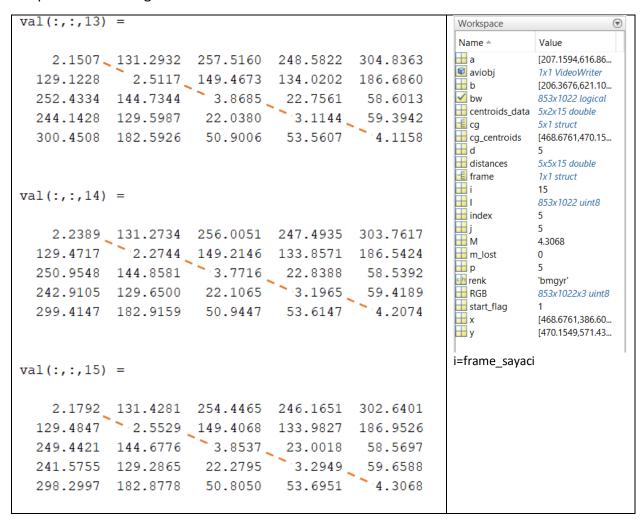
Maker sıra koruma algoritma Hakkında Genel Açıklama

İki frame arası markerların yer değiştirmesini takip eden bir algoritma ile marker takibi yapılmıştır. Tüm koordinatları, önceki frame tüm koordinatlarına olan uzaklıklarına bakılarak 5x5 matris hesaplanmaktadır.



Bu algoritma bir markerın, sonraki framede olan ve yer değiştirmesinin en az olduğu yeni noktanın; bu markerın devamı olduğunu kabul ederek çalışmaktadır. Swap marker olmadığı durumda en küçük değerler 5x5 distances matrisi diyagonali üzerinde yer almalıdır.

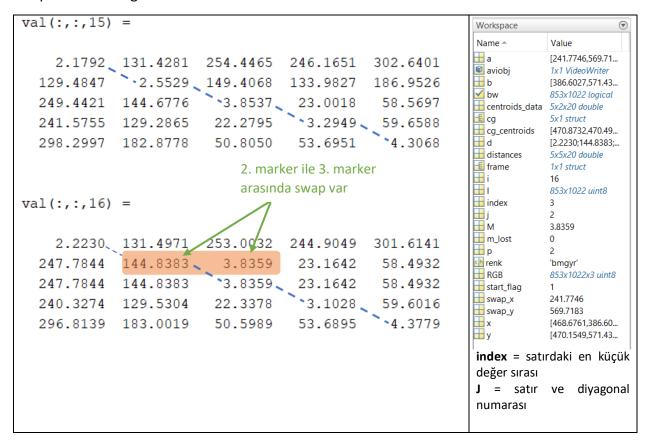
Swap marker olmadığı durumda distances matrisler



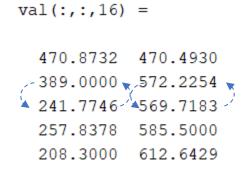
Eğer en küçük değer diyagonal üzerinde yer almıyorsa swap durumu vardır.

Swap olduğu durumda algoritma hesaplanan satırdaki en küçük değer ile o satırın diyagonal değerinin koordinatları yer değiştirilerek swap durumunu düzeltmektedir.

Swap marker olduğu durumda distances matris



Swap marker numaraları bu algoritma ile tespit edildikten sonra centroids_data değişkeni üzerinde marker sıra yer değişikliği yapılmıştır. Aşağıdaki örnekte değişiklik yapılmış hali gösterilmiştir.



centroids_data değişkeni

CEVAP 1. Centroid okuma

```
RGB = imread(sprintf('C:\\fettah_sut2_C001H001S00010000%d.jpg',i));
RGB = imcrop(RGB,[2.75219941348985 172.41788856305 1021.74780058651 852.08211143695]);
I = rgb2gray(RGB);
bw = im2bw(I, 0.7);
cg = regionprops(bw, 'centroid');
cg_centroids = cat(1, cg.Centroid);
cg_centroids= sortrows(cg_centroids,2);
```

<u>imcrop</u> komutu ile diğer yansıtıcı nesneler çıkartıldı. Bu alan sınırları belirlenirken <u>imtool</u> aracı kullanıldı.

```
if length(cg) == 4
m_lost = m_lost + 1;
centroids_data(1,1,i) = centroids_data(1,1,i-m_lost);
centroids_data(1,2,i) = centroids_data(1,2,i-m_lost);
for p=2:5
centroids_data(p,1,i) = cg_centroids(p-1,1);
centroids_data(p,2,i) = cg_centroids(p-1,2);
end
else
m_lost = 0;
centroids_data(:,1,i) = cg_centroids(:,1);
centroids_data(:,2,i) = cg_centroids(:,2);
end
```

<u>cg centroids</u> değişkenindeki centroid verilerinin <u>centroids data</u> değişkenine aktarıldığı komut bloğu.

Marker sayısı 4 olduğu durum kontrolü, eğer missing marker varsa önceki frame verileri kullanılıyor.

Missing marker durumu yoksa direkt olarak centroids data değişkenine veriler yazılıyor.

```
if start flag == 1
for j=1:5
for p=1:5
a = [centroids data(j,1,i) centroids data(j,2,i)];
b = [centroids data(p,1,i-1) centroids data(p,2,i-1)];
distances(j,p,i) = norm(a-b);
[M,index] = min(distances(j,:,i));
if distances(j,j,i) > M
   swap x = centroids data(j,1,i);
    swap y = centroids data(j,2,i);
   centroids data(j,1,i) = centroids data(index,1,i);
   centroids data(j,2,i) = centroids data(index,2,i);
    centroids data(index,1,i) = swap x;
    centroids data(index,2,i) = swap y;
end
end
```

Marker takip algoritmasının komut bloğu

3 defa çalışmaktadır.

start flag; ilk framede distance matris hesaplanmayacağı için ilk frame i pas geçmek için kullanılmıştır.

```
for j=1:5
for p=1:5
a = [centroids data(j,1,i) centroids data(j,2,i)];
b = [centroids data(p,1,i-1) centroids data(p,2,i-1)];
distances(j,p,i) = norm(a-b);
[M,index] = min(distances(j,:,i));
if distances(j,j,i) > M
   swap x = centroids data(j,1,i);
   swap_y = centroids_data(j,2,i);
   centroids data(j,1,i) = centroids data(index,1,i);
   centroids_data(j,2,i) = centroids_data(index,2,i);
   centroids data(index,1,i) = swap x;
    centroids_data(index,2,i) = swap_y;
end
end %if start_flag == 1
start flag = 1;
```

Üçüncü defa çalışan marker takip algoritmasının komut bloğu

Bu komut bloğundan sonra centroid yazma döngüsü tamamlanmaktadır.

Bu döngü ile program centroids_data değişkenini ve distances değişkenini doldurur.

Bu kısımdaki komutlar diğer soruların çözümleri içinde kullanıldığından ayrı bir döngü içinde tamamlanmaktadır.

CEVAP 2. Video üzerinde renkli yuvarlaklar ile işaretleme yapma

```
aviobj = VideoWriter('kick.avi','Uncompressed AVI');
aviobj.FrameRate = 25;
open(aviobj);
```

kick.avi adında bir video nesnesi oluşturuldu.

```
RGB = imread(sprintf('C:\\fettah_sut2_C001H001S00010000%d.jpg',i));
RGB = imcrop(RGB,[2.75219941348985 172.41788856305 1021.74780058651 852.08211143695]);
imshow(RGB);
hold on
```

Frame sayısı kadar olan yeni bir i döngüsü ile tüm frameler dosyadan tekrar okundu.

```
renk = 'bmgyr';
for d = 1 : 5
plot(centroids_data(d,1,i),centroids_data(d,2,i),'o',...
    'LineWidth',1,...
    'MarkerSize',5,...
    'MarkerEdgeColor',renk(d))
end
```

Plot fonksiyonu ile işaretleme yapıldı. Sıralama hip(b),knee(m),heel(g),ankle(y),toe(r).

CEVAP 3. Video üzerine koordinat yazma

```
for d = 1 : 5
  text(centroids_data(d,1,i) + 50,centroids_data(d,2,i), ...
  sprintf('%3.3f,%3.3f', centroids_data(d,1,i), centroids_data(d,2,i)), ...
  'Color', renk(d), 'FontSize',12);
end
```

Text fonksiyonu ile x ekseninde 50 birim kadar yanına koordinatlar yazdırıldı.

CEVAP 4. Video üzerine markerlar arası çizgi çizdirilmesi

```
x = [centroids_data(1,1,i) centroids_data(2,1,i) centroids_data(4,1,i) ...
    centroids_data(3,1,i) centroids_data(5,1,i) centroids_data(4,1,i)];
y = [centroids_data(1,2,i) centroids_data(2,2,i) centroids_data(4,2,i) ...
    centroids_data(3,2,i) centroids_data(5,2,i) centroids_data(4,2,i)];
line(x,y,'Color','white','LineStyle','--');
```

Line fonksiyonu ile markerlar arası çizgiler çizildi.

```
frame = getframe(gcf);
writeVideo(aviobj, frame);
close(aviobj);
```

Video kayıt edildi ve kick.avi video nesnesi kapatıldı.

```
EKLER
```

kick rgb.rar

arasinav 1 4.m