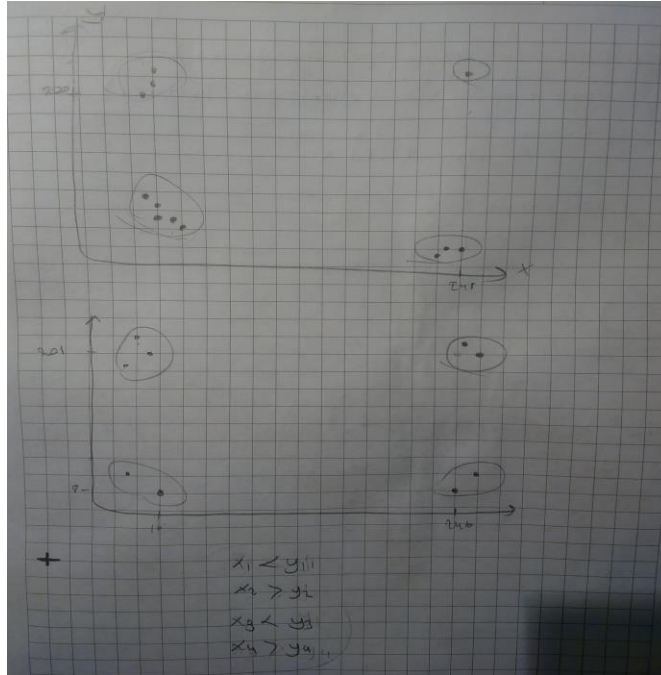


CSE 463 2. ÖDEV RAPORU

ALGORİTMA

- Kameradan bir görüntü al.
- Alınan görüntüyü grayscale'e çevir.
- Görüntüyü binary resme çevir.
- Elde edilen görüntü üzerinde Canny edge detektörünü çalıştır.
- Görüntü üzerindeki çevreleri(contour) ve bu çevreler arasındaki hiyerarşiyi findContours fonksiyonu ile bul.
- Bulunan contourları ve hiyerarşiyi kullanarak görüntü üzerinde çevreleri dolaşarak köşe olabilecek noktaları bul.
 - Bunun için gelen değerleri inceledim ve bir şeklin dikdörtgen olması için gelen değerlerin ortalamasından büyük ve küçük değerlerin gelmesi gerektiğini farkettim; yani (x_{kucuk}, y_{kucuk}) (x_{kucuk}, y_{buyuk}) (x_{buyuk}, y_{kucuk}) (x_{buyuk}, y_{buyuk}) değer ikililerin gelmesi gerektiğini farkettim



- Her çevre noktasının değerlerini topladım ve ortalamalarını aldım.
- Yukarıda bahsettiğim büyük ve küçük değerlerinin sınırını ortalama olarak belirledim
 - Yani eğer x değeri ortalamadan küçük ise x_{kucuk} tür ortalamadan büyük ise x_{buyuk} tür

- ## Programın Çalışma Örnekleri

[illegible]

Dikey olarak tutuldu ve yine hatasız bir şekilde fiduciallar bulundu.

