

Trabalho 1 :

Métodos Diretos e Iterativos para Sistemas de equações lineares e erros numéricos envolvidos

Dado o seguinte sistema de $n=10$ equações:

a). Determine a solução $S=\{x_i\}$ e o resíduo máximo das equações do sistema acima, pelo método direto de Eliminação de Gauss em precisão **simples** (variáveis single):

1a). sem Pivotação Parcial;

2a). com Pivotação Parcial;

3a). Qual das soluções acima foi a mais exata? Justifique através do cálculo do resíduo máximo.

4a). Conte e imprima o número total de operações em ponto flutuante de adição/subtração, multiplicação e divisão utilizadas no escalonamento e retrossubstituição (resíduos só servem para conferir e comparar diferentes soluções), através de contadores destas operações. Ex.:

```
opersum=0; operprod=0; operdiv=0;
...
    for j=k+1:n+1
        A(i,j)=A(i,j)-aux*A(k,j);opersum=opersum+1;operprod=operprod+1;
    end %j
...
opertotal=opersum+operprod+operdiv;
```

```
A = single( [
    2.5 1.0 1.5 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 4];
    0.0 0.52 0.51 0.0 0.1 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -3];
    0.9 1.0 2.9 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1];
    0.0 1.0 0.2 2.2 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1];
    1.0 0.0 0.0 2.0 4.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1];
    0.0 1.0 0.0 0.0 -2.0 4.0 -1.0 0.0 0.0 0.0 0];
    1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 2.0 4.0 1.0 0.0 0.0 -1];
    0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 3.0 1.0 0.0 1];
    0.0 0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1.0 -3.0 -1.0 3];
    0.0 0.0 0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 2.0 -2];
]);
```

b). Determine a solução $S=\{x_i\}$ e o resíduo máximo das equações do sistema acima, pelo método de Eliminação de Gauss em precisão **dupla** (variáveis double):

1b). sem Pivotação Parcial;

2b). com Pivotação Parcial;

3b). Qual das soluções acima foi a mais exata? Justifique através do cálculo do resíduo máximo.

```
A = double( [
    2.5 1.0 1.5 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 4];
    0.0 0.52 0.51 0.0 0.1 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -3];
    0.9 1.0 2.9 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1];
    0.0 1.0 0.2 2.2 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1];
    1.0 0.0 0.0 2.0 4.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1];
    0.0 1.0 0.0 0.0 -2.0 4.0 -1.0 0.0 0.0 0.0 0];
    1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 2.0 4.0 1.0 0.0 0.0 -1];
    0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 3.0 1.0 0.0 1];
    0.0 0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 -1.0 -3.0 -1.0 3];
    0.0 0.0 0.0 1.0 0.0 0.0 0.0 0.0 1.0 2.0 -2];
]);
```

c). Determine o erro máximo exato estimado devido aos **arredondamentos** acumulados na soluções S obtidas em 1a e 2a, uma vez que o erro de truncamento de um método direto é nulo, pois estes resultados são exatos. Os valores aproximados VA são as soluções S de 1a) e 2a) em single e os valores exatos estimados/simulados VE com pouco arredondamento são os resultados de 1b) e 2b) em double.

d). Crie uma função ou método que avalie se este sistema é Mal-Condicionado. Pode ser aplicada dentro do algoritmo de Gauss, que permite o cálculo do determinante na matriz triangularizada após o escalonamento, apenas multiplicando as diagonais principais da matriz 'escalorada'. É necessário também normalizar este determinante, dividindo-o pelo produto 'prod' dos valores médios de cada linha 'original', conforme exemplo:

```
...
prod=1.;
for i=1:n
    somalinha=0;
    for j=1:n
        somalinha= somalinha+Aoriginal(i,j)*Aoriginal(i,j);
    end
    valormediolinha=sqrt(somalinha);
    prod=prod*valormediolinha;
end
```

e). Avalie analiticamente (manualmente no relatório) se este sistema tem convergência garantida (se tem diagonal dominante) quando resolvido por métodos iterativos e se é recomendado testar o uso de fator de relaxação;

f). Determine a solução $S=\{x_i\}$ do sistema acima, em precisão **dupla**, para minimizar os efeitos dos arredondamentos, pelo método de diagonalização iterativa de Gauss-Seidel, com critério de parada máximo relativo $\text{dif} < 1.10^{-4}$, obtido entre as diferenças da solução x e de seu valor anterior x_i :

dif=max(abs((x.-xi)./x));

1f). com fator de relaxação ótimo, que gera a solução com menor número de iterações, entre 0,1 e 1,9 (teste caso de $f=1$ e depois com incrementos de 0,1, para cima de $f=1$ ou para baixo de $f=1$, conforme a direção que reduza o número de iterações). Determine este fator de relaxação ótimo para a solução obtida com menor numero de iterações;

$x(1:n) = (0.);$

Equações iterativas (Gauss-Seidel):

```
x(1) = ( 4-x(2)-( 1.5)*x(3))/ (2.5);
x(2) = (- (3)- (0.51)*x(3)- (0.1)*x(5))/ (0.52);
x(3) = ( 1)- ( (0.9)*x(1))-(x(2))-(x(4))/ (2.9);
x(4) = (- (1)-x(2)- (0.2)*x(3)-x(5))/ (2.2);
x(5) = (- (1)-x(1)- (2)*x(4)-x(6))/ (4);
x(6) = (-x(2)+ (2)*x(5)+(x(7))/ (4);
x(7) = (- (1)-x(1)- (2)*x(6)-x(8))/ (4);
x(8) = ( 1)-x(2)-x(7)-x(9))/ (3);
x(9) = ( 3)-x(3)+x(8)+x(10))/ (-3);
x(10) = (- (2)-x(4)-x(9))/ (2);
```

2f). Conte e imprima o número total de operações em ponto flutuante de adição/subtração, multiplicação e divisão utilizadas no metodo de Gauss-Seidel com o fator de relaxação otimizado (conte as 'n=10' operações necessárias no calculo do critério de parada 'dif'), através de contadores destas operações. Ex.:

```
...
x(1)=(4-x(2)-1.5*x(3))/ 2.5; opersum=opersum+2; operprod=operprod+1; operdiv=operprod+1;
dif=max(abs((x.-xi)./x)); opersum=opersum+n; operdiv=operprod+n;
```

3f). Determine o erro máximo exato estimado devido aos **truncamentos** acumulados na soluções VA obtidas em 1f (os erros de truncamentos devem ser calculados com o mínimo de arredondamentos, portanto tudo em precisão dupla). O valor exato estimado com poucos **truncamentos** VE deve ser estimado com pelo menos com o dobro de exatidão (com 2 vezes o número de iterações ou com o dobro de exatidão no critério de parada $\text{dif} < 1.10^{-8}$).

Faça um relatório claro e conciso com os resultados e conclusões de cada item e no final compare as soluções dos métodos direto com o iterativo, em relação à exatidão (maior número de dígitos exatos) e desempenho (menor número de operações totais).

Junte o relatório e os algoritmos de cada item e comprima-os em arquivo único para postagem no moodle.

Solução = { 3.726141 -5.172945 -0.094939 3.094741 -2.616497 -0.449635 -1.73849 3.127102 -1.469868 -1.812436 }