Exercício de Programa 4

Caio Vinícius Dadauto 7994808 16 de junho de 2013

Problema I

A partir das condições iniciais y(0) = 0 e $\dot{y}(0) = 0$ e, ainda, da equação diferencial ordinaria de segunda ordem,

$$\dot{z} = \dot{y} - y + t^3 - 3t^2 + 6t \tag{1}$$

$$z = \dot{y} \tag{2}$$

foram implementados dois programas com o intuito de determinar y(5) e $\dot{y}(5)$. O primeiro programa aproxima tais valores aplicando o método de Euler, o qual segue logo abaixo.

Programa 1: Implementação para o método de Euler.

```
\#include<stdio.h>
    \#include < math.h >
    \#define H 0.01
    \cdots return z_o + H * (z_o - y_o + pow(t, 3) - 3 * pow(t, 2) + 6 * t);
    }
    \mathbf{double} \  \, \mathbf{funcao\_y} \  \, (\mathbf{double} \  \, \mathbf{y\_o}, \  \, \mathbf{double} \  \, \mathbf{z\_o}) \  \, \{
    \cdots \mathbf{return} \ y\_o \ + \ H \ * \ z\_o \, ;
10
    }
11
13 int main () {
_{14} ··· int
15 \cdots i;
16 /* z = y ' */
_{17} ···· double
<sub>18</sub> · · · · · y ,
```

```
19  .....z,

20  .....z_o = 0,

21  .....y_o = 0,

22  .....t = 0;

23  .....z = funcao_z (y_o, t, z_o);

24  .....y = y_o + H * z_o;

25  .....y = y_o + H * z_o;

27  .....y_o = y;

28  .....z_o = z;

29  .....t += H;

30  ...}

31  ... printf ("y = %f\ty ' = %f\n", y_o, z_o);

32  ....return 0;

33 }
```

Já o segundo programa aplica o método de Runge-Kutta clássico de quarta ordem que segue abaixo.

Programa 2: Implementação para o método de Runge-Kutta.

```
#include<stdio.h>
   \#include < math.h >
3 #define H 0.01
    double funcao (double y, double t, double z) {
    \cdots return z - y + pow(t, 3) - 3 * pow(t, 2) + 6 * t;
    }
7
   int main () {
    /* z = y ' */
10
_{11}\ \cdots \mathbf{int}
_{12}\quad \cdots \quad i\ ;
13 \cdots double
   \cdots k 1z,
_{15}\quad\cdots\cdots k\_2z\ ,
16 \cdots k 3z,
_{17}\quad\cdots\cdots k\_4z\ ,
   \cdots k \quad 1y
19 \cdots k 2y,
20 \cdots k 3y,
_{21} \cdots \cdot \cdot k 4y,
_{22} \cdots \cdot \cdot z = 0,
23 \cdots y = 0
_{24} \cdots \cdot t = 0;
26 ··· for (i = 0; i < 5/H; ++ i) {
```

Os valores obtidos para y(5) e $\dot{y}(5)$, a partir do método de Euler e do método de Runge-Kutta, são apresentados a seguir:

Euler	$y(5) = 125.565125 \ \dot{y}(5) = 75.914657$
Runge-Kutta	y(5) = 124.999999 $\dot{y}(5) = 74.999999$

Como a solução da equação (1) é $y=t^3$, é claramente observavel (analisando os resultados acima) que o método de Runge-Kutta é muito mais acurado que o método de Euler, assim como era esperado.

Problema II

Item 1

Item 1 - A

Para determinar o diagrama de fase $(\dot{x} \times x)$ dado pela solução da equação do potencial de poço duplo,

$$\ddot{x} - \frac{x}{2}(1 - x^2) = 0 \tag{3}$$

foi implementado um programa que aplica o método de Runge-Kutta de quarta ordem com um passo de 0.05. O qual é responsável por aproximar os pontos do plano $\dot{x} \times x$.

O diagrama de fase foi plotado para três condições iniciais distintas de $\dot{x}(0)$ com x(0)=-1. Segue os diagramas obtido para cada uma das condições iniciais de $\dot{x}(0)$.

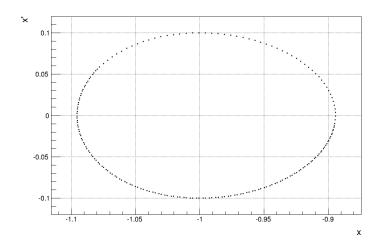


Figura 1: Diagrama de fase para $\dot{x}(0) = 0.1$.

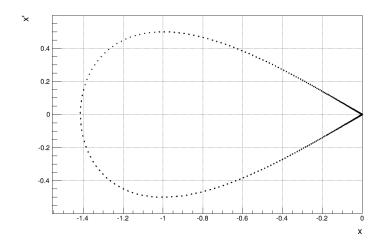


Figura 2: Diagrama de fase para $\dot{x}(0) = 0.5$.

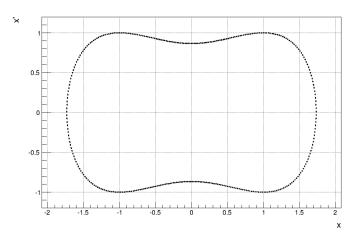


Figura 3: Diagrama de fase para $\dot{x}(0) = 1$.

Item 1 - B

Incluindo amortecimento a equeção (3), tem-se:

$$\ddot{x} + 2\gamma \dot{x} - \frac{x}{2}(1 - x^2) = 0 \tag{4}$$

Procedendo de forma semelhante ao item 1 - A, porém, agora, fixando $\dot{x}(0) = 1$ e x(0) = -1, foram plotados dois diagramas de fase, cada qual para um valor distinto de γ . Diagramas, estes, que seguem abaixo.

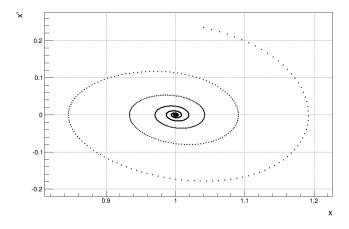


Figura 4: Diagrama de fase para $\gamma = 0.125$.

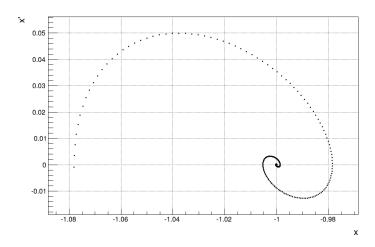


Figura 5: Diagrama de fase para $\gamma = 0.4$.

Item 1 - C

Forçando o sistema dado pela equação (4) com uma força F de período 2π , tem-se a seguinte equação:

$$\ddot{x} + 0.25\dot{x} - \frac{x}{2}(1 - x^2) = F\cos t \tag{5}$$

Tomando como condições iniciais $\dot{x}(0) = 1$ e x(0) = -1, foram plotados quatro diagramas de fase distintos, cada qual para um valor de F (0.22, 0.28, 0.35, 0.6). Ao plotar cada diagrama foram desconsiderados os primeiros 7000 pontos obtidos pela evolução do Runge-Kutta, com o intuito de eliminar o transiente.

Como exemplo de programa, é apresentado abaixo o código implementado para plotar o diagrama de fase quando F vale 0.6. Sendo que no programa para os demais diagramas ($F=0.22,\,F=0.28,\,F=0.35$) foi modificado apenas o valor da força na função rotulada por "funcao".

Programa 3: Implementação para plotar o diagrama de fase da equação (5) quando F=0.6.

```
1 \#include<stdio.h>
 _2 #include<math.h>
    \#define H 0.05
    double funcao (double x, double t, double v) {
 6 ··· return (x / 2) * (1 - pow(x, 2)) - (0.25 * v) + 0.6 * cos(t);
    }
 9 int main () {
_{10} ··· int
_{11} \quad \cdots \quad i \ ;
_{12} \cdots FILE
13 ·····* arquivo;
14 /* v = x ' * /
15 \cdots double
16 \cdots k 1v,
_{17}\quad \cdots \cdot \cdot k\_2v\ ,
18 \cdots k 3v,
_{19} \cdots \cdot \cdot \cdot k 4v,
_{20} \cdots \cdot \cdot k 1x,
_{21} \cdots \cdot \cdot k 2x,
22 \cdots k 3x,
_{23} \cdots \cdot \cdot \cdot k_{-}4x,
    \cdots x = -1,
_{25} \cdots \cdots v = 1,
_{26} \quad \cdots \quad t = 0;
28 ···arquivo = fopen ("graf_for.txt", "w");
29 ··· for (i = 0; i < 420/H; ++ i) {
_{30}\quad \cdots \cdots k\quad 1x\ =\ H\ *\ v\ ;
31 \cdots k \quad 1v = H * funcao(x, t, v);
    \cdots k 2x = H * (v + k_1v / 2);
33 \cdots k_2v = H * funcao (x + k_1x / 2, t + H / 2, v + k_1v / 2);
34 \cdots k \ 3x = H * (v + k \ 2v / 2);
 \mbox{35} \ \cdots \cdots \mbox{$k\_3$v} = \mbox{$H$} * \mbox{funcao} \ (\mbox{$x+k\_2$x} \ / \ 2\,, \ \mbox{$t+H$} \ / \ 2\,, \ \mbox{$v+k\_2$v} \ / \ 2); 
36 \cdots k 4x = H * (v + k 3v);
37 \cdots k_4v = H * funcao (x + k_3x, t + H, v + k_3v);
\mathbf{i} 38 \cdots \mathbf{i} \mathbf{f} (i > 7000)
39 ······ fprintf (arquivo, "%f\t%f\n", x, v);
40 \cdots v = v + (k \ 1v + 2 * k \ 2v + 2 * k \ 3v + k \ 4v) / 6;
 \  \, _{41} \  \  \, \cdots \cdot x \, = \, x \, + \, \left( \, k_{\_} 1x \, + 2 \, * \, k_{\_} 2x \, + \, 2 \, * \, k_{\_} 3x \, + \, k_{\_} 4x \right) \, \, / \, \, 6; 
_{42} \cdots \cdot \cdot t += H;
43 ...}
44 ··· fclose (arquivo);
```

```
45 ··· return 0;
46 }
```

Segue os diagramas de fase obtidos para cada valor distinto de F.

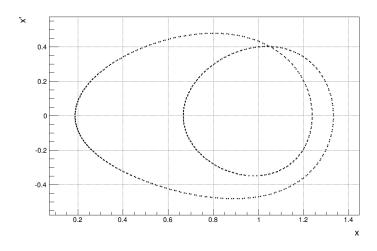


Figura 6: Diagrama de fase para F=0.22.

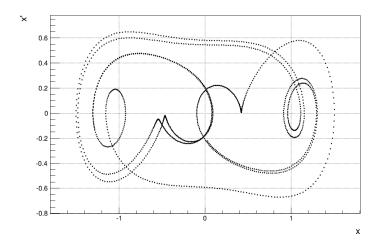


Figura 7: Diagrama de fase para F=0.28.

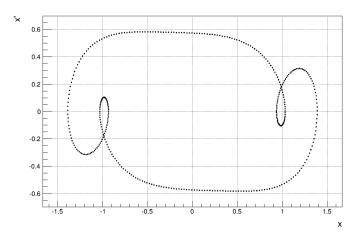


Figura 8: Diagrama de fase para F = 0.35.

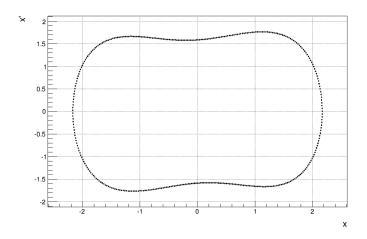


Figura 9: Diagrama de fase para F=0.6.

No item 1 - A os atratores são dados pelas curvas definidas nos diagramas de fase das figuras 1, 2 e 3. No item 1 -B os atratores são os pontos, no plano $\dot{x} \times x$, (1; 0) e (-1; 0) para $\gamma = 0.125$ e para $\gamma = 0.4$, respectivamente. Por fim, no item 1 - C os atratores, para F = 0.22, F = 0.35 e F = 0.6, são dados pelas curvas definidas nos diagramas de fase das figuras 6, 8 e 9. Contudo, para F = 0.28 o atrator é caótico como se pode observar na figura 7.

Item 2

Partindo da equação (5) e das mesmas condições iniciais do item 1 - C é possível plotar um diagrama de bifurcação. Bastando para isso plotar sussecivas secções de Poincaré a cada período do elemento forçador F (que nesse caso é 2π) para um numero discreto de valores de F dentro de um intervalo.

Assim, foi implementado um programa que toma [0;0.7] como o intervalo de F, o qual progride em passos de 0.0005 de forma a discretizar o intervalo. A cada valor de F são plotadas 100 secções de Poincaré por periodo de F. O tempo t, por sua vez, varia de 0 a 2π (período de F) em passos de 0.002π de forma que para se completar um periodo seja necessario 1000 interações de Runge-Kutta. É ainda relalizada 200000 interações de Runge-Kutta a cada novo valor de F de forma a eliminar a região de transiente. Tal programa segue logo abaixo.

Programa 4: Implementação para plotar o diagrama de fase para a equação (5).

```
\#include<stdio.h>
                         \#include<math.h>
                        #define H 6.283185E-3
                          double funcao (double x, double t, double v, double f) {
                        \cdots return (x / 2) * (1 - pow(x, 2)) - (0.25 * v) + f * cos(t);
                        }
                         void runge kuta (double *x, double *t, double *v, double *f) {
                      \cdots double
                      \cdots k 1v,
 _{12}\quad \cdots \cdot \cdot k\quad 2v\ ,
                       \cdots \cdot k \quad 3v,
                      \cdots \cdot k \quad 4v,
 _{15}\quad \cdots \cdots k\_1x\,,
 16 \quad \cdots \quad k \quad 2x
                       \cdots k 3x,
 _{18} \cdots \cdot \cdot k 4x;
_{20} \cdots k 1x = H * *v;
 v_1 \cdots k \quad v_1 = v_2 + v_3 \quad v_4 = v_4 \quad v_5 = v_5 \quad v_5 = v_5 \quad v_7 = v_7 \quad
```

```
22 \cdots k_2 x = H * (*v + k_1 v / 2);
 23 \ \cdots k\_2v = H * funcao \ (*x + k\_1x \ / \ 2, \ *t \ + H \ / \ 2, \ *v \ + k\_1v \ / \ 2, \ *f); 
24 \cdots k \ 3x = H * (*v + k \ 2v / 2);
25 \cdots k_3v = H * funcao (*x + k_2x / 2, *t + H / 2, *v + k_2v / 2, *f);
26 \cdots k_4x = H * (*v + k_3v);
 27 \ \cdots k \ 4v = H * funcao \ (*x + k_3x, *t + H, *v + k_3v, *f); 
28 \cdots *v = *v + (k_1v + 2 * k_2v + 2 * k_3v + k_4v) / 6;
^{29} \quad \cdots *x \; = \; *x \; + \; \left( \; k\_1x \; +2 \; * \; k\_2x \; + \; 2 \; * \; k\_3x \; + \; k\_4x \right) \; \; / \; \; 6;
30 \cdot \cdot \cdot \cdot *t += H;
31 }
32
33 int main () {
34 \cdots int
35 \cdots k
36 · · · · · j ,
_{37} \quad \cdots \quad i \ ;
зв ····FILE
39 ·····*arquivo;
40 /* v = x ' */
_{41}\ \cdots \mathbf{double}
42 \quad \cdots \quad f = 0
43 \quad \cdots \quad x = -1,
44 \cdots v = 1,
45 \quad \cdots \quad t = 0;
47 ··· arquivo = fopen ("graf_birf.txt", "w");
48 · · · for (k = 0; k \le 1400; ++ k) {
49 · · · · · for (j = 0; j < 200000; + + j) {
50 ·····runge kuta (&x, &t, &v, &f);
51 \cdots \}
52 · · · · · for (i = 0; i < 100; ++ i) {
53 · · · · · · · for (j = 0; j < 1000; + + j) {
_{54} \cdots \cdots runge\_kuta (&x, &t, &v, &f);
55 · · · · · }
56 · · · · · · · fprintf (arquivo, "%f\t%f\n", f, x);
57 ····· printf ("%d\n", k);
58 · · · · · }
_{59} \cdots f + 0.0005;
60 \cdots x = -1;
61 \quad \cdots \quad v = 1;
_{62}\quad \cdots \cdots t\ =\ 0\,;
63 ...}
64 ··· fclose (arquivo);
65 \cdots return 0;
    }
```

A partir do programa acima, obteve-se o diagrama de bifurcação apresentado na figura 10.

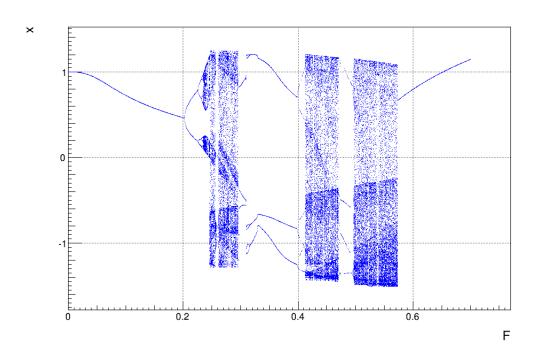


Figura 10: Diagrama de bifurcação para a equação (5).

Com o objetivo de determinar a constante de Feigenbaum (δ) a figura 10 foi ampliada de forma a analisar o intervalo [0.232;0.234] de F e o intervalo [0.2;0.25] de X, tal ampliação é apresentada na figura 11. Nesta figura são indicados dois intervalos $(\Delta_1 \ e \ \Delta_2)$, que correspondem a variação de F em duas bifurcações concecutivas. Assim, tem-se que a constante de Feigenbaum é dada, aproximadamente, por:

$$\delta = \frac{\Delta_1}{\Delta_2} \tag{6}$$

A partir da leitura do gráfico apresentado na figura 11 é possível determinado o valor de $\Delta_1=1.64\cdot 10^{-3}$ e $\Delta_2=3.8\cdot 10^{-4}$. Portanto, partindo da equação (6), tem-se que:

$$\delta = 4.31579$$

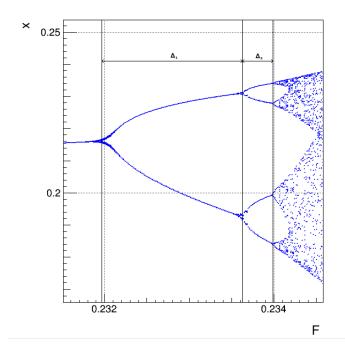


Figura 11: Ampliação do diagrama de bifurcação apresentado na figura 10.

Problema II

Para F constante, igual a 0.27, e nas mesmas condições iniciais do item 2, é possível sobrepor 2000 secções de Poincaré, onde cada secção é tomada após um ciclo do elemento forçador F.

De forma semelhante ao item 2, foram realizadas inicialmente 200000 interações de Runge-Kutta com o intuito de eleminar o transiente. A sobreposição de 2000 secções de Poincaré é apresentada na figura 12.

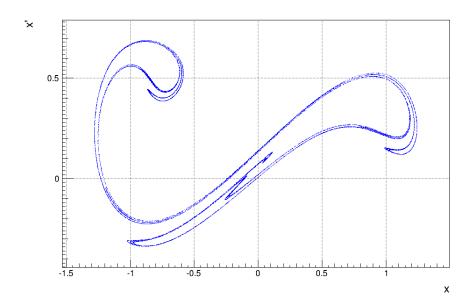


Figura 12: Sobreposição de 2000 secções de Poincaré.