Software Básico

Aula #05 Código e Dados: Vetores

Como realizar a alocação de um vetor de tamanho estático? Como acessar as posições de um vetor em memória?

Ciência da Computação - BCC2 - 2023/02 Prof. Vinícius Fülber Garcia

Relembrando Conceitos

O QUE É UM VETOR?

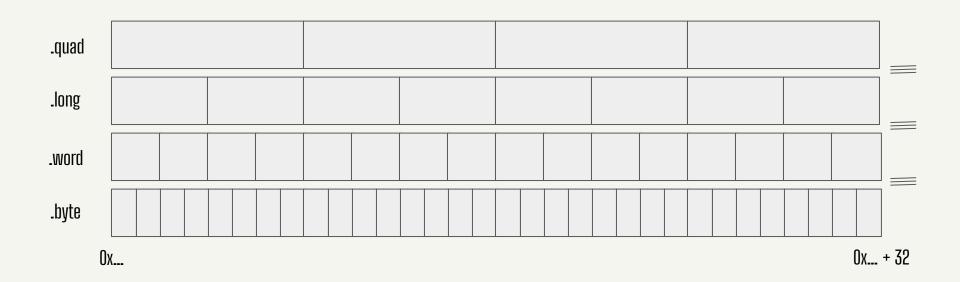
Relembrando Conceitos

Um vetor pode ser compreendido como uma coleção de elementos idênticos dispostos de maneira sequencial na memória.

Mais do que isso, podemos abstrair a ideia de elementos: um elemento é representado por uma certa quantidade de bytes.

Logo, um vetor representa uma determinada quantidade de bytes sequenciais em memória!

Relembrando Conceitos



Vale lembrar, entretanto, que a memória é indexada, em baixo nível, em bytes!

```
long int i = 0;
    long int m = 0;
     long int v[5] = \{10, 30, 5, 10, 50\};
     int main(){
    for(;i < 5; i++) {
     if (v[i] > m)
     m = v[i];
   return m;
10)
```

Considere o código em C ao lado. Analisando suas linhas, sabemos traduzir boa parte dele para assembly; porém, ainda nos falta:

- Entender como vetores globais são declarados
- Entender como acessar os dados em determinadas posições de um vetor

Vamos por partes! Primeiro, vamos entender como **DECLARAR UM VETOR** em assembly...

- Os vetores globais e inicializados são declarados na seção .*data*, como qualquer variável;
- Na sua inicialização, os valores são determinados um após o outro, separados por vírgula;
- O número de valores é o número de elementos no vetor; a multiplicação de tal número pelo tamanho de dados utilizado define a quantidade de bytes no vetor.

```
1) long int i = 0;
2) long int m = 0;
3) long int v[5] = {10, 30, 5, 10, 50};
```

```
1) .section .data
2) i: .quad 0
3) m: .quad 0
4) v: .quad 10, 30, 5, 10, 50
```

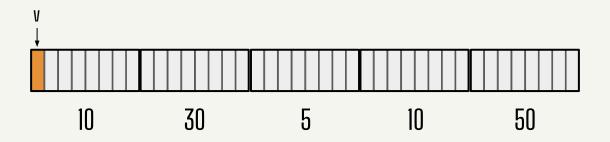
Considerando a notação de declaração de vetores em *assembly* AMD64, temos a tradução ao lado.

Sendo esta a inicialização, quantos bytes a frente está o início do vetor v da...

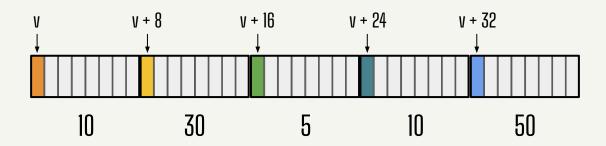
- Variável i?
- Variável m?

Outro ponto que vale a pena ressaltar é que **RÓTULOS SÃO APENAS MNEMÔNICOS PARA POSIÇÕES DE MEMÓRIA** em *assembly*.

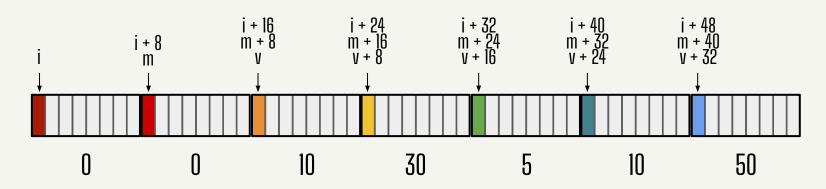
Sendo assim, o rótulo do vetor nada mais é que a posição do primeiro byte do seu primeiro elemento!



Então, nós podemos percorrer o vetor considerando v como o nosso endereço base e adicionando ao mesmo um determinado valor de deslocamento (em bytes) a depender do tamanho do dado utilizado: .quad, por exemplo, tem oito (8) bytes.



Um ponto interessante de notar é que, na seção .data, todas as variáveis são alocadas de maneira sequencial. Ou seja, qualquer uma pode servir de base para acessar as demais: basta conhecermos o deslocamento correto!



Mas a pergunta em que chegamos é:

Como nós representamos esse deslocamento e acessamos um dado
específico em assembly?

Para falarmos de acesso a elementos específicos de um vetor, precisamos entender os modelos de endereçamento em assembly AMD64.

O primeiro e mais simples de todos é o **ENDEREÇAMENTO DIRETO**, que consiste em acessar um dado contido em um endereço fornecido de maneira explícita:

movq v %rax

(O conteúdo em v é movido para o registrador %rax)

Mas... o que determina a quantidade de bytes lidos?

Também existe a alternativa de **ENDEREÇAMENTO INDIRETO**, que consiste em acessar um dado contido em um endereço fornecido em um registrador:

(O endereço de v é movido para o registrador %rax)

(O conteúdo da posição de memória em %rax é movido para %rbx)

Essa alternativa já nos permite fazer o acesso a diferentes elementos de um vetor... algum palpite de como isso ocorre?

Usando o valor de **%rax (endereço de memória) como uma base**, podemos simplesmente **adicionar o deslocamento desejado (em bytes)** utilizando uma expressão aritmética:

(O endereço de v é movido para o registrador %rax)

(Um deslocamento de oito bytes é aplicado em %rax)

(O conteúdo da posição de memória em %rax é movido para %rbx)

O uso de endereçamento indireto funciona muito bem para percorrer vetores, sendo tipicamente a única opção para tal tarefa em processadores RISC.

Porém, percorrer um vetor via endereçamento indireto tem uma inconveniência: **O endereço base não é mantido! Ele é deslocado a cada operação.**

Em processadores CISC, entretanto, é comum haver uma terceira alternativa de endereçamento que facilita a nossa vida nesse sentido!

A terceira alternativa de endereçamento é chamada de **ENDEREÇAMENTO INDEXADO**. Nesse contexto, indexamos um elemento específico em memória através da seguinte notação:

```
displacement (base, index, scale)
```

Mas, para simplificar e ainda assim satisfazer nossas necessidades, usaremos:

```
displacement (, index, scale)
```

```
displacement (, index, scale)
```

- displacement: o endereço base, considerando o endereço 0x0 como referência
- *index*: o índice do elemento do vetor que queremos acessar
- scale: a quantidade de bytes ocupada por um elemento do vetor

Sabendo desta notação, como fazemos para acessar o primeiro elemento do vetor v? E o terceiro?

Acessando o **primeiro** elemento:

Acessando o **terceiro** elemento:

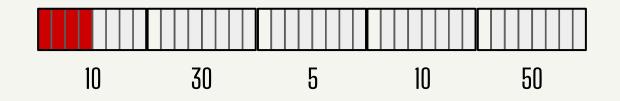
E se eu...

Temos que ter muito cuidado com acessos parciais aos elementos, pois isso não resulta em erro no programa, mas pode gerar resultados errados!

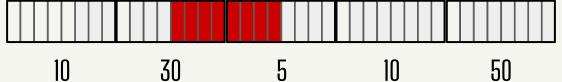
Essa é uma situação que também pode ocorrer facilmente quando usamos endereçamento indireto:

```
movq $v %rax
addq $12 %rax
movq (%rax) %rbx
O que constará em %rbx?
```

```
v(, 0, 4):
```



movq \$v %rax; addq \$12 %rax; movq (%rax) %rbx:



Para facilitar um pouco a memorização, podemos criar <mark>paralelos</mark> entre os modelos de endereçamento em *assembly* e o acesso à vetores em C!

ENDEREÇAMENTO DIRETO

```
1) long int v[5] = {10, 30, 5, 10, 50};
2) int main() {
3) return *v;
4) }
```

```
1) .section .data
2) v: .quad 10, 30, 5, 10, 50
3) .section .text
4) .global _start
5) _start:
6) movq v, %rdi
7) movq $60, %rax
8) syscall
```

Para facilitar um pouco a memorização, podemos criar <mark>paralelos</mark> entre os modelos de endereçamento em *assembly* e o acesso à vetores em C!

ENDEREÇAMENTO INDIRETO

```
1) long int v[5] = {10, 30, 5, 10, 50};
2) int main() {
3) return *(v+1);
4) }
```

```
1) .section .data
2) v: .quad 10, 30, 5, 10, 50
3) .section .text
4) .global _start
5) _start:
6) movq $v, %rax
7) addq $8, %rax
8) movq (%rax), %rdi
9) movq $60, %rax
10) syscall
```

Para facilitar um pouco a memorização, podemos criar <mark>paralelos</mark> entre os modelos de endereçamento em *assembly* e o acesso à vetores em C!

ENDEREÇAMENTO INDEXADO

```
1) long int v[5] = {10, 30, 5, 10, 50};
2) int main() {
3) return v[2];
4) }
```

```
1) .section .data
2) v: .quad 10, 30, 5, 10, 50
3) .section .text
4) .global _start
5) _start:
6) movq $2, %rax
7) movq v(, %rax, 8), %rdi
8) movq $60, %rax
9) syscall
```

```
long int i = 0;
    long int m = 0;
    long int v[5] = \{10, 30, 5, 10, 50\};
    int main(){
   for (; i < 5; i++) {
if (v[i] > m)
   m = v[i];
   return m;
10)
```

Sabendo como manipular vetores em assembly; agora podemos traduzir o restante do nosso programa inicial!

Vamos fazer esse processo usando tanto ENDEREÇAMENTO INDIRETO quanto ENDEREÇAMENTO INDEXADO.

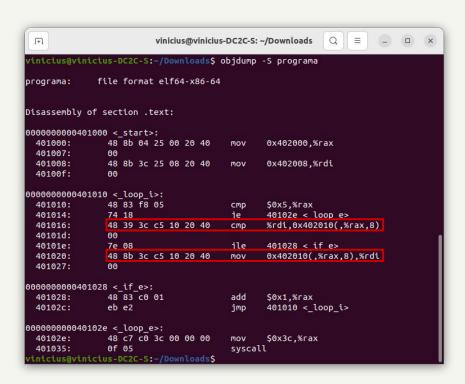
```
long int i = 0;
     long int m = 0;
     long int v[5] = \{10, 30, 5, 10, 50\};
     int main(){
      for(;i < 5; i++){
           if (v[i] > m)
7)
                m = v[i];
8)
       return m;
10)
```

```
17)
                                        if e:
      .section .data
 1)
                                  18)
                                        addq $8, %rbx
     i: .quad 0
 2)
                                  19)
                                        addq $1, %rax
      m: .quad 0
 3)
                                  20)
                                        jmp loop i
      v: .quad 10, 30, 5, 10, 50
 4)
                                  21)
                                        loop e:
     .section .text
 5)
                                        movg $60, %rax
                                  22)
      .qlobal start
                                  23)
                                        syscall
 7)
     start:
      movq i, %rax
      movq m, %rdi
      movq $v, %rbx
10)
11)
     loop i:
      cmp $5, %rax
12)
      je loop e
13)
14)
      cmp %rdi, (%rbx)
15)
      jle if e
16)
      movq (%rbx), %rdi
```

```
long int i = 0;
     long int m = 0;
      long int v[5] = \{10, 30, 5, 10, 50\};
      int main(){
      for (; i < 5; i++) {
           if (v[i] > m)
 7)
                m = v[i];
8)
        return m;
10)
```

```
.section .data
                                17)
                                     addq $1, %rax
 1)
     i: .quad 0
                               18)
                                     jmp loop i
 3)
     m: .quad 0
                               19)
                                     loop e:
 4)
     v: .quad 10, 30, 5, 10, 50 20)
                                     movq $60, %rax
                                     svscall
 5) .section .text
                                21)
 6) .global start
 7)
     start:
 8)
     movq i, %rax
     movq m, %rdi
10)
     loop i:
     cmp $5, %rax
11)
     je loop e
12)
     cmp %rdi, v(, %rax, 8)
13)
14)
     jle if e
     movq v(, %rax, 8), %rdi
15)
16)
     if e:
```

Laços de Repetição



Vamos analisar o binário...

Analisando as instruções, temos que:

- 48: código para reg. 64 bits
- 39 3c: *compare with* %rdi
- 8b 3c: *move to* %rdi
- C5 10 20 40: memória (base + deslocamento)

Exercício #04

Faça um programa em *assembly* AMD64 que contemple um **vetor global inicializado com dez (10) elementos (.quad) quaisquer**. Percorra o vetor verificando se os elementos são ímpares ou pares. Ao final, o programa deve **retornar número de elementos pares** presentes no vetor.

Para resolver esse problema, considere utilizar o operador "and" (realiza uma conjunção binária entre seus argumentos):

and arg1 arg2

Obrigado!

Vinícius Fülber Garcia inf_ufpr_br/vinicius/viniciusfulber@ufpr_br