

Universidade Federal de Ouro Preto - UFOP  
Instituto de Ciências Exatas e Biológicas - ICEB  
Departamento de Computação - DECOM  
Ciência da Computação

# Trabalho Prático 2

BCC202 - Estrutura de Dados

Caio Lucas Pereira da Silva, Vinicius Nunes dos Anjos, Lucca Sales de Souza Teodoro  
Professor: Pedro Henrique Lopes Silva

Ouro Preto  
20 de fevereiro de 2023

# Sumário

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>1</b>
1.1	Especificações do problema . . . . .	1
1.2	Pontos fortes . . . . .	1
1.3	Pontos fracos . . . . .	1
1.4	Ferramentas utilizadas . . . . .	2
1.5	Ferramentas adicionais . . . . .	2
1.6	Especificações da máquina . . . . .	2
1.7	Instruções de compilação e execução . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Desenvolvimento</b>	<b>3</b>
2.1	Codificação . . . . .	3
2.2	Main code . . . . .	3
2.3	TAD utilizada . . . . .	4
2.4	Funções de cálculos . . . . .	4
2.5	Ordenação . . . . .	5
2.6	Resultados . . . . .	6
<b>3</b>	<b>Conclusão</b>	<b>8</b>
3.1	Considerações finais . . . . .	8

## Lista de Códigos Fonte

1	Main . . . . .	3
2	TAD . . . . .	4
3	calcDistanceBetweenPoints . . . . .	4
4	calcDistances . . . . .	4
5	calcDisplacement . . . . .	5
6	shellSort . . . . .	5
7	objectComp . . . . .	5
8	Arquivo de entrada . . . . .	6
9	Arquivo de saída . . . . .	7

# 1 Introdução

Este trabalho prático tem como objetivo a ordenação de objetos móveis com base na análise de trajetórias, que é um conjunto de pontos que representam as posições ocupadas pelo objeto durante o seu movimento. A partir da análise exploratória desses dados é possível obter informações relevantes como o deslocamento e a distância percorrida pelo objeto, o que pode ser utilizado em diferentes domínios e aplicações, como análise de movimento de animais, detecção de movimento em multidões e rastreo de objetos em operações militares. O programa a ser desenvolvido deve receber um conjunto de trajetórias e listar os objetos móveis em ordem decrescente da distância percorrida, e caso haja empate, ordená-los com base no deslocamento e, se necessário, no identificador do objeto móvel. A ordenação de objetos móveis com base na trajetória é uma técnica importante para a análise de dados de movimento e pode ser utilizada em diversas áreas para obter informações relevantes sobre o comportamento dos objetos em movimento.

## 1.1 Especificações do problema

O problema consiste em construir um programa em C que receba como entrada trajetórias de objetos móveis, representadas por pontos em um plano, e retorne a lista dos objetos móveis ordenados por distância percorrida e deslocamento. Para implementar o programa, é necessário criar um Tipo Abstrato de Dados (TAD) Ponto e implementar as operações de alocação e desalocação de pontos, cálculo de distância e deslocamento, ordenação e impressão. O código-fonte deve ser modularizado em três arquivos, e o programa não pode ter memory leaks. A entrada é composta pelo número de objetos móveis, o número de pontos em cada trajetória e as coordenadas dos pontos, enquanto a saída deve apresentar o nome do objeto, a distância percorrida e o deslocamento, ordenados conforme os critérios especificados.

## 1.2 Pontos fortes

- O código é bem modularizado, com a divisão de funções em arquivos separados para lidar com objetos, pontos e ordenação.
- As funções possuem nomes claros e intuitivos, que facilitam a leitura e compreensão do código.
- As funções são bem definidas e focadas em apenas uma tarefa, o que as torna reutilizáveis em outros contextos.
- Há comentários que ajudam a entender o objetivo de cada função.
- O código faz uso de ponteiros para evitar a cópia desnecessária de estruturas e dados.

## 1.3 Pontos fracos

- Não há tratamento de erros em relação à alocação dinâmica de memória, o que pode resultar em erros de execução caso a alocação falhe.

## 1.4 Ferramentas utilizadas

Algumas ferramentas foram utilizadas durante a criação deste projeto:

- Ambiente de desenvolvimento do código fonte: Visual Studio Code. <sup>1</sup>
- Linguagem utilizada: C.
- Ambiente de desenvolvimento da documentação: Overleaf L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X. <sup>2</sup>

## 1.5 Ferramentas adicionais

Algumas ferramentas foram utilizadas para auxiliar no desenvolvimento, como:

- *Live Share*: ferramenta usada para *pair programming* à distância.
- *Valgrind*: ferramentas de análise dinâmica do código.

## 1.6 Especificações da máquina

A máquina onde o desenvolvimento e os testes foram realizados possui a seguinte configuração:

- Processador: AMD Ryzen 5-5500U.
- Memória RAM: 8GB.
- Sistema Operacional: Linux Pop\_OS.

## 1.7 Instruções de compilação e execução

Para a compilação do projeto, basta digitar o seguinte comando para rodar o arquivo *Makefile* disponível:

Compilando o projeto

```
make
```

Usou-se para a compilação as seguintes opções:

- *-o*: para definir o arquivo de saída.
- *-g*: para compilar com informação de depuração e ser usado pelo Valgrind.
- *-Wall*: para mostrar todos os possível *warnings* do código.
- *-c*: para compilação do código e geração dos arquivos objetos.

Para a execução do programa basta digitar :

```
./exe < arquivo.in
```

Onde o arquivo de entrada contém o tamanho da matriz e seus valores.

---

<sup>1</sup>VScode está disponível em <https://code.visualstudio.com/>

<sup>2</sup>Disponível em <https://www.overleaf.com/>

## 2 Desenvolvimento

O desenvolvimento foi realizado utilizando da técnica de pair programming, onde todos os integrantes do grupo programaram e participaram ativamente do código ao mesmo tempo. O uso das ferramentas Live Share para o compartilhamento de código e do Discord para a comunicação em equipe foi o que viabilizou o uso da técnica citada.

### 2.1 Codificação

Para a codificação foram utilizados sete arquivos (4 ".c" e 3 ".h"), os quais foram preenchidos corretamente para o funcionamento.

### 2.2 Main code

```
1
2 #include <stdio.h>
3 #include "sort.h"
4 #include "point.h"
5 #include "object.h"
6
7 int main() {
8     int n;
9     int pointsLength;
10
11     scanf("%d %d", &n, &pointsLength);
12
13     Object *objects = allocateObjects(n, pointsLength);
14     readObjects(objects, n);
15
16     for (int i = 0; i < n; i++)
17     {
18         objects[i].distance = calcDistances(&objects[i]);
19         objects[i].displacement = calcDisplacement(&objects[i]);
20     }
21
22     shellSort(objects, n);
23     printObjects(objects, n);
24     freeObjects(&objects, n);
25 }
```

Código 1: Main

O programa recebe dois números inteiros, 'n' e 'pointsLength', que determinam, respectivamente, a quantidade de objetos a serem lidos e a quantidade de pontos que cada objeto contém. Em seguida, é alocado espaço na memória para os objetos usando a função 'allocateObjects'.

Os objetos são lidos com a função 'readObjects', e então é feita uma iteração sobre os objetos para calcular a distância e deslocamento de cada objeto, atribuindo os resultados aos campos correspondentes na struct 'Object'.

Em seguida, o algoritmo 'shellSort' é aplicado aos objetos usando a função 'shellSort', que está implementada no arquivo 'sort.h' incluído no início do código. Depois de ordenar os objetos, a função 'printObjects' é chamada para imprimir os objetos ordenados. Finalmente, a memória alocada para os objetos é liberada usando a função 'freeObjects'.

## 2.3 TAD utilizada

```
1 typedef struct
2 {
3     char id[5];
4     int pointsLength;
5     Point *points;
6     double distance;
7     double displacement;
8 } Object;
```

Código 2: TAD

Cada objeto contém um identificador de 5 caracteres (id), a quantidade de pontos que ele contém (pointsLength), um ponteiro para um array de Point (points), e dois valores de ponto flutuante (distance e displacement) que armazenam informações calculadas posteriormente.

A estrutura de dados 'Point' contém coordenadas (por exemplo, x e y), que são usadas para calcular a distância e deslocamento entre os pontos.

A variável 'pointsLength' armazena o número de pontos que cada objeto contém e o ponteiro points aponta para um array de 'Point', onde cada elemento desse array contém as coordenadas de um ponto do objeto.

As variáveis 'distance' e 'displacement' armazenam informações calculadas posteriormente. A variável 'distance' é usada para armazenar a distância total entre os pontos do objeto, enquanto a variável 'displacement' armazena a distância percorrida pelo objeto.

## 2.4 Funções de cálculos

```
1 double calcDistanceBetweenPoints(Point *point1, Point *point2)
2 {
3     double distance = 0;
4     distance += (point2->x - point1->x) * (point2->x - point1->x);
5     distance += (point2->y - point1->y) * (point2->y - point1->y);
6     distance = sqrt(distance);
7     return distance;
8 }
```

Código 3: calcDistanceBetweenPoints

Função de cálculo comum da distância de 2 pontos quaisquer, através do teorema de pitágoras, retornando o resultado desse calculo.

```
1 double calcDistances(Object *object)
2 {
3     double distance = 0;
4     for (int i = 0; i < object->pointsLength - 1; i++)
5     {
6         distance += calcDistanceBetweenPoints(&object->points[i], &object->points[
7             i + 1]);
8     }
9     return distance;
10 }
```

Código 4: calcDistances

Essa é uma função que calcula a distância percorrida de um objeto, dado um ponteiro para o objeto Object. A distância percorrida é calculada como a soma das distâncias entre cada par de pontos adjacentes no objeto.

```

1 double calcDisplacement(Object *object)
2 {
3     return calcDistanceBetweenPoints(&object->points[0], &object->points[object
        ->pointsLength - 1]);
4 }

```

Código 5: calcDisplacement

Essa é uma função que calcula a distância entre o primeiro ponto e o ultimo ponto, que o resultado é o deslocamento.

## 2.5 Ordenação

Para a ordenação correta pedida pelo professor, seguindo os seus critérios, foram feitas 2 funções, uma de de ShellSort e outra de comparação.

```

1 void shellSort(Object *objects, int n)
2 {
3     Object v;
4
5     int i, j;
6     int h = 1;
7     while (h < n)
8         h = 3 * h + 1;
9     for (; h > 0; h /= 3)
10        for (i = h; i < n; i++)
11        {
12            v = objects[i];
13            j = i - h;
14            while (j >= 0 && objectComp(&objects[j], &v))
15            {
16                objects[j + h] = objects[j];
17                j -= h;
18            }
19            objects[j + h] = v;
20        }
21 }

```

Código 6: shellSort

```

1 bool objectComp(Object *object1, Object *object2)
2 {
3     if (object1->distance < object2->distance)
4         return true;
5     else if (object1->distance > object2->distance)
6         return false;
7     else
8     {
9         if (object1.displacement > object2.displacement)
10            return true;
11        else if (object1.displacement < object2.displacement)
12            return false;
13        else
14        {
15            if (strcmp(object1->id, object2->id) < 0)

```

```

16         return true;
17     else
18         return false;
19     }
20 }
21
22 return false;
23 }

```

Código 7: objectComp

A função 'shellSort' usa o algoritmo de ordenação ShellSort para ordenar o array de objetos 'Object' de acordo com as regras definidas pela função 'objectComp', que é uma função de comparação. O algoritmo ShellSort usa uma abordagem de dividir para conquistar, onde o array é dividido em subarrays menores e ordenado individualmente, em seguida, os subarrays são combinados para produzir um array ordenado.

Na implementação, a função começa inicializando a variável 'h' como 1 e, em seguida, usa um loop while para calcular o valor inicial de 'h', que é o maior número inteiro menor que  $n/3$ . Isso é feito para definir um valor de intervalo para o algoritmo ShellSort, que começa comparando e trocando elementos que estão 'h' posições de distância um do outro. Em seguida, a função usa dois loops for alinhados, um para percorrer os valores de 'h' de 'h' até 1 e outro para percorrer os elementos do array a partir da posição 'i = h'. Dentro do loop externo, a função faz um loop interno que começa a partir da posição  $j = i - h$  e, em seguida, percorre as posições anteriores do array, comparando o elemento na posição 'j' com o elemento na posição 'i'. Se o elemento na posição 'j' for maior que o elemento na posição 'i', então os elementos são trocados de posição. Esse processo é repetido enquanto 'j' for maior ou igual a zero e enquanto a função de comparação 'objectComp' retornar true. O objetivo é garantir que o elemento 'i' esteja na posição correta no subarray ordenado.

## 2.6 Resultados

```

1 15 3
2 B000 1 2 3 2 2 2
3 K001 0 1 2 2 3 3
4 T002 0 1 0 1 3 3
5 U003 1 1 1 2 1 3
6 N004 1 0 3 0 1 2
7 Z005 0 1 3 2 0 1
8 J006 3 3 0 3 3 3
9 H007 3 2 1 3 1 3
10 H008 1 0 1 3 2 2
11 M009 2 0 3 0 1 1
12 Q010 1 1 3 0 3 3
13 Y011 3 0 0 3 2 2
14 M012 1 2 2 3 3 0
15 H013 0 0 1 0 1 2
16 E014 1 3 3 3 3 3

```

Código 8: Arquivo de entrada



```
1 Y011 6.48 2.24
2 Z005 6.32 0.00
3 J006 6.00 0.00
4 Q010 5.24 2.83
5 N004 4.83 2.00
6 M012 4.58 2.83
7 H008 4.41 2.24
8 K001 3.65 3.61
9 T002 3.61 3.61
10 M009 3.24 1.41
11 H013 3.00 2.24
12 B000 3.00 1.00
13 H007 2.24 2.24
14 U003 2.00 2.00
15 E014 2.00 2.00
```

Código 9: Arquivo de saída

Foi feito todos os calculos de deslocamento e distância e assim ordenado, como pedido pelo professor.

## 3 Conclusão

### 3.1 Considerações finais

Diante da análise do PDF e da implementação das funções nos arquivos .c correspondentes, o grupo conseguiu desenvolver as funcionalidades requeridas no projeto. Iniciando pelas funções mais simples e seguindo para as mais complexas, foi possível consolidar a compreensão do problema e garantir a correta integração das funcionalidades no código final. Além disso, a organização dos arquivos permitiu uma melhor estruturação do projeto e uma leitura mais clara do código. Ao final do projeto, os resultados esperados foram alcançados e o grupo pôde comprovar que a solução desenvolvida é capaz de lidar com a ordenação de objetos móveis com base na análise de trajetórias. Dessa forma, concluímos que o projeto foi bem sucedido e que a colaboração do grupo foi fundamental para atingirmos os objetivos propostos.