

# 线性代数 A 习题课讲义集

作者: Caiyou Yuan 时间: October 5, 2021

# 特别声明

这里主要整理了作者在担任北京大学线性代数 A 这门课程的助教期间,在习题课上讲解的一些题目,主要 参考了,

- 1. 高等代数 (第三版) 丘维声, 高等教育出版社
- 2. 高等代数学习指导书(第二版)丘维生,清华大学出版社以及一些其他书籍。

作者能力有限, 难免有考虑不周和疏漏之处, 欢迎批评指正。

Caiyou Yuan October 5, 2021

# 目录

1	线性方程组	1
2	行列式	2
	2.1 n 元排列	. 2
	2.2 n 阶行列式的定义	. 2
	2.3 行列式的性质	. 3
	2.4 行列式按一行 (列) 展开	. 3
	2.5 Cramer 法则	. 5
	2.6 行列式按多行展开	. 5
3	n维向量空间	7
	3.1 <i>K<sup>n</sup></i> 及其子空间	. 7
	3.2 线性相关/无关	. 7
	3.3 极大线性无关组,向量组的秩	. 7
	3.4 基, 维数	. 8
	3.5 矩阵的秩	. 8
	3.6 线性方程组有解的充要条件	. 8
	3.7 齐次/非齐次线性方程组的解	. 8
4	矩阵	10
	4.1 矩阵的运算和特殊矩阵	. 10
	4.2 矩阵相乘的秩与行列式	. 10
	4.3 可逆矩阵	. 11
	4.4 分块矩阵	. 12
	4.5 正交矩阵和欧氏空间	. 12
	4.6 线性映射	. 13
5	矩阵相抵和相似	14
	5.1 矩阵相抵	. 14
	5.2 广义逆矩阵	. 14
	5.3 矩阵的相似和对角化	. 15
	5.4 实对称矩阵的对角化	. 15
	5.5 一次型和矩阵合同	. 16

# 第1章 线性方程组

- 矩阵的初等行变换
- 阶梯形矩阵, 简化阶梯形矩阵
- Guass-Jordan 算法, 无解/有唯一解/有无数解
- 数域, Q, R, C

### 例题

- 1. 证明任意一个矩阵都可以经过一系列初等行变换化为(简化)阶梯形矩阵.
- 2. 解如下线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + \dots + x_n = 1 \\ x_2 + x_3 + \dots + x_{n+1} = 2 \\ x_3 + x_4 + \dots + x_{n+2} = 3 \\ \vdots \\ x_{n+1} + x_{n+2} + \dots + x_{2n} = n+1 \end{cases}$$

3. 解如下线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + \dots + (n-1)x_{n-1} + nx_n = b_1 \\ nx_1 + x_2 + \dots + (n-2)x_{n-1} + (n-1)x_n = b_2 \\ (n-1)x_1 + nx_2 + \dots + (n-3)x_{n-1} + (n-2)x_n = b_3 \\ \vdots \\ 2x_1 + 3x_2 + \dots + nx_{n-1} + x_n = b_n \end{cases}$$

其中  $b_1, \cdots b_n$  为给定常数

# 第2章 行列式

# 2.1 n 元排列

- 逆序数
- 奇/偶排列

### 例题

1. 设  $1, 2, \dots, n$  的 n 元排列  $a_1 a_2 \cdots a_k b_1 b_2 \cdots b_{n-k}$  有

$$\tau(a_1 a_2 \cdots a_k) = \tau(b_1 b_2 \cdots b_{n-k}) = 0$$

那么 $\tau(a_1a_2\cdots a_kb_1b_2\cdots b_{n-k})$ 是多少?  $n,k,a_1,\cdots,a_k,b_1,\cdots,b_{n-k}$ 均已知, $\tau(a_1a_2\cdots a_k)$ 表示排列 $a_1a_2\cdots a_k$ 的逆序数.

- 2. 说明 n(n>1) 元排列中, 奇偶排列各占一半
- 3. (1) 若  $\tau(a_1 a_2 \cdots a_n) = r$ , 那么  $\tau(a_n a_{n-1} \cdots a_1)$  是多少?
  - (2) 计算所有 n 元排列的逆序数之和

# 2.2 n 阶行列式的定义

$$\det A = \sum_{j_1 j_2 \cdots j_n} (-1)^{\tau(j_1 j_2 \cdots j_n)} a_{1j_1} a_{2j_2} \cdots a_{nj_n}$$
$$= \sum_{i_1 i_2 \cdots i_n} (-1)^{\tau(i_1 i_2 \cdots i_n)} a_{i_1 1} a_{i_2 2} \cdots a_{i_n n}$$

**注** 如何从上一行定义,导出下一行定义? 见课本<sup>[1]</sup>24-25 页

### 例题

1. 下列行列式是x的几次多项式,求出 $x^4$ 项和 $x^3$ 项的系数

2. 计算下列行列式

# 2.3 行列式的性质

### 例题

• 计算下列行列式

其中  $a_i \neq 0, i = 1, \dots, n$ .

# 2.4 行列式按一行(列)展开

- 余子式,代数余子式
- Vandermonde 行列式 (行列式的递推)

注 按行展开如何从行列式定义推导?

### 例题

1. 计算下列行列式

(1)

(2)

$$\begin{vmatrix} a+b & ab & 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & a+b & ab & 0 & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & a+b & ab & \cdots & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & a+b & ab \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 & a+b \end{vmatrix}$$

(3)

2. 计算如下行列式

### 2.5 Cramer 法则

#### 例题

1. 对于线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

其中

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad B_1 = \begin{bmatrix} b_1 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ b_2 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_n & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad \dots \quad B_n = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & b_n \end{bmatrix}$$

证明:

- a. 当  $\det A \neq 0$  时, 方程组有唯一解;
- b. 当  $\det A \neq 0$  时,方程组的唯一解为

$$x_i = \frac{\det B_i}{\det A}, \quad i = 1, 2, \cdots, n.$$

# 2.6 行列式按多行展开

#### 例题

1. 证明

$$(\det A)(\det B) = \det C$$

其中

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{bmatrix} \quad C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} \quad c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} b_{kj}$$

提示,考虑如下 2n 阶矩阵

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & 0 & \cdots & 0 & b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{bmatrix}$$

# 第3章 n维向量空间

# **3.1** *K<sup>n</sup>* 及其子空间

- K<sup>n</sup> 的定义 (有限维线性空间的典例)
- 子空间
- 线性表出(求解线性方程组的另一个角度)

## 3.2 线性相关/无关

- 原向量组线性相关/无关, 部分组如何?
- 部分组线性相关/无关,该向量组如何?
- 原向量组线性相关/无关,延伸组/缩短组如何?

### 例题

1. 设数域  $K \perp m \times n$  矩阵 H 的列向量组为  $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ . 证明: H 的任意 s 列 ( $s \leq \min\{m, n\}$ ) 都线性无 关当且仅当,Hx = 0 的任意非零解的非零分量大于 s

## 3.3 极大线性无关组,向量组的秩

- 向量组的等价
- 极大线性无关组: 向量组及其极大线性无关组等价
- 向量组的秩: 向量组的极大线性无关组的向量数目相同
- 如果向量组Ⅰ可以由向量组Ⅱ线性表出,则二者的秩有大小关系

#### 例题

1. 设数域  $K \perp s \times n$  矩阵  $(s \leq n)$ 

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{s1} & a_{s2} & \cdots & a_{sn} \end{bmatrix}$$

满足

$$2|a_{ii}| > \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, s$$

证明: A 的行向量的组的秩等于 s.

- 2. 证明两个向量组等价的充要条件是: 秩相等且其中一个向量组可以被另一个线性表出。
- 3. 设向量组  $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_s$  的秩为 r, 在其中任取 m 个向量  $\alpha_{i_1},\alpha_{i_2},\cdots,\alpha_{i_m}$ , 证明此向量组的秩  $\geq r+m-s$ .
- 4. 设向量组  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ ;  $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ ;  $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s, \beta_1, \dots, \beta_t$  的秩分别为  $r_1, r_2, r_3$ . 证明  $\max(r_1, r_2) \leq r_3 \leq r_1 + r_2$

### 3.4 基, 维数

- 基
- 维数

### 3.5 矩阵的秩

- 行秩等于列秩, 即为矩阵的秩; 如何说明?
- 任意非零矩阵的秩等于其非零子式的最高阶数; 如何说明?

### 例题

1. 证明:

$$\operatorname{rank} \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix} \geq \operatorname{rank}(A) + \operatorname{rank}(B).$$

2. 证明: 如果  $m \times n$  矩阵 A 的秩为 r, 则它的任意 s 行组成的子矩阵, 秩不小于 r + s - m.

# 3.6 线性方程组有解的充要条件

• 系数矩阵和增广矩阵有相同的秩

# 3.7 齐次/非齐次线性方程组的解

• 齐次/非齐次线性方程组的解集是一个子空间/陪集

### 例题

- 1. 用行列式给出三点  $(x_i, y_i), i = 1, 2, 3,$  不在一条直线上的充要条件
- 2. 给出通过不在一条直线上三点  $(x_i, y_i), i = 1, 2, 3$ , 的圆的方程
- 3. 证明: 通过有理数坐标的三点的圆, 其圆心坐标也是有理数
- 4. 求三个平面

$$a_i x + b_i y + c_i z + d_i = 0, \quad i = 1, 2, 3$$

通过一条直线但是不合并为一个平面的充分必要条件.

# 第4章 矩阵

# 4.1 矩阵的运算和特殊矩阵

- 相同行列数目的矩阵全体在加法和数乘下构成线性空间
- 矩阵的乘法(线性映射的复合,有限维线性映射的典型)

### 例题

1. (矩阵的幂次)

(a)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$$

计算  $A^m$ , 其中 m 为正整数.

(b)

$$J = \begin{bmatrix} x & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & x & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & x \end{bmatrix}_{n \times n}$$

计算  $J^m$ , 其中 m 为正整数.

2. 证明: 反对称矩阵的秩为偶数

# 4.2 矩阵相乘的秩与行列式

- $\operatorname{rank}(AB) \leq \min \{\operatorname{rank}(A), \operatorname{rank}(B)\}$
- 实数域上,  $rank(A^T A) = rank(A)$
- Binet-Cauchy 公式

### 例题

- 1. 举例说明,对于复矩阵 A,有可能  $rank(A^TA) \neq rank(A)$
- 2. 证明,对于实数域上的任意  $s \times n$  矩阵 A,都有  $rank(AA^TA) = rank(A)$
- 3. 设 A, B 分别是数域 K 上的  $s \times n, n \times m$  矩阵,证明:如果 rank(AB) = rank(B),那么对于任意的数域 K 上的  $m \times r$  的矩阵 C,都有

$$rank(ABC) = rank(BC)$$
.

4. 计算如下矩阵的行列式

$$A = \begin{bmatrix} \cos(\alpha_1 - \beta_1) & \cos(\alpha_1 - \beta_2) & \cdots & \cos(\alpha_1 - \beta_n) \\ \cos(\alpha_2 - \beta_1) & \cos(\alpha_2 - \beta_2) & \cdots & \cos(\alpha_2 - \beta_n) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \cos(\alpha_n - \beta_1) & \cos(\alpha_n - \beta_2) & \cdots & \cos(\alpha_n - \beta_n) \end{bmatrix}$$

# 4.3 可逆矩阵

- det A ≠ 0 是方阵 A 可逆的充分必要条件
- 可逆矩阵可以表示为若干初等矩阵的乘积

### 例题

1. (不可约对角占有矩阵) 求如下矩阵的逆矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & & & & \\ -1 & 2 & -1 & & & & \\ & -1 & 2 & -1 & & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 \end{bmatrix}_{n \times n}$$

- 2. (AB 和 BA 的非零谱相同) A,B 分别为  $n \times m$  和  $m \times n$  的矩阵 (a). 证明, 若  $I_n AB$  可逆, 则  $I_m BA$  也可逆.
  - (b). 证明  $\lambda^m \det(\lambda I_n AB) = \lambda^n \det(\lambda I_m BA)$

### 4.4 分块矩阵

#### 例题

1. (矩阵的 LU 分解) 证明: 如果 A 的所有顺序主子式不等于零,则存在可逆的下三角矩阵 L, 使得 LA 是上三角矩阵

### 4.5 正交矩阵和欧氏空间

- 正交矩阵的定义和性质(实数域)
- 欧氏空间的内积(对称正定的双线性函数)
- Schmidt 正交化

### 例题

- 1. (矩阵的 QR 分解) 证明: 可逆矩阵 A, 可以唯一分解为正交矩阵 Q 与主对角元都是正数的上三角矩阵 R 的 乘积
- 2.  $A \not\in s \times n$  的实矩阵, 说明  $A^T$  的像空间和 A 的核空间正交, 即在两空间中各自任意取一个向量,内积均为 零
- 3. (最小二乘) A 是  $m \times n$  的实矩阵,  $m > n, b \in \mathbb{R}^n$ , 如果存在  $x_0$  使得,对于任意的  $x \in \mathbb{R}^n$ ,

$$|Ax_0 - b|^2 \le |Ax - b|^2$$

则称  $x_0$  是 Ax=b 的最小二乘解. 证明  $x_0$  是最小二乘解,当且仅当  $x_0$  是如下线性方程组的解  $A^TAx=A^Tb$ 

# 4.6 线性映射

•  $\dim(\ker A) + \dim(\operatorname{Im} A) = \dim(K^n)$ 

### 例题

- 1. 设 S 是一个有限集合, 映射  $f:S\to S$ , 证明: f 为单射和 f 为满射互相等价.
- 2. 上一题结论在S不是有限集合的时候成立么?若成立,请证明;不成立给出反例
- 3. 设 V 是一个有限维线性空间, 线性映射  $L:V\to V$ , 证明: L 为单射和 L 为满射互相等价.

# 第5章 矩阵相抵和相似

# 5.1 矩阵相抵

- 如果矩阵 A 可以通过初等行/列变换为矩阵 B, 则称 A, B 相抵
- 矩阵相抵是  $M_{m \times n}(K)$  上的一个等价关系
- $M_{m \times n}(K)$  中的两矩阵相抵当且秩相等

#### 例题

1. 设 A,B,C 分别是数域  $K \perp s \times n, p \times m, s \times m$  矩阵, 证明矩阵方程 AX - YB = C 有解的充分必要条件是

$$\operatorname{rank} \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix} = \operatorname{rank} \begin{bmatrix} A & C \\ 0 & B \end{bmatrix}$$

# 5.2 广义逆矩阵

• (矩阵相抵标准型的应用) 如果 A 的相抵标准型为

$$A = P \begin{bmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} Q$$

其中P,Q分别是s,n级可逆矩阵,那么矩阵方程AXA = A通解为

$$X = Q^{-1} \begin{bmatrix} I_r & B \\ C & D \end{bmatrix} P^{-1}$$

其中 B, C, D 分别是任意的  $r \times (s-r), (n-r) \times r, (n-r) \times (s-r)$  矩阵. 证明?

• 非齐次线性方程组  $AX = \beta$  的通解为  $X = A^-\beta$ , 其中  $A^-$  是 A 的任意一个广义逆. 证明?

#### 例题

1. (广义逆的一个充分必要条件) 设 A, B 分别是数域 K 上的  $s \times n, n \times s$  的矩阵 (a) 证明  $\operatorname{rank}(A - ABA) = \operatorname{rank}(A) + \operatorname{rank}(I - BA) - n$ 

- (b) 证明  $B \neq A$  的一个广义逆的充分必要条件是 rank(A) + rank(I BA) = n.
- 2. (两两正交的幂等矩阵的充分必要条件) 设  $A_1, A_2, \cdots, A_s$  都是数域 K 上的 n 级矩阵
  - (a) 令  $D = \text{diag}\{A_1, A_2, \cdots, A_s\}, E = (\underbrace{I_n, I_n, \cdots, I_n}_{s \uparrow})$ . 证明: $A_1, A_2, \cdots, A_s$  都是幂等矩阵,且  $A_i A_j = 0$ (当  $i \neq j$ ) 的充分必要条件是  $E^T E$  是 D 的一个广义逆.
  - (b) 令  $A = \sum_{i=1}^s A_i$ , 证明: $A_1, A_2, \cdots, A_s$  都是幂等矩阵,且  $A_i A_j = 0$ (当  $i \neq j$ ) 的充分必要条件是 A 是幂等矩阵,且  $\mathrm{rank}(A) = \sum_{i=1}^s \mathrm{rank}(A_i)$ .

### 5.3 矩阵的相似和对角化

- 相似矩阵有相同的行列式, 秩, 迹, 特征多项式, 特征值
- n 级矩阵可对角化的充分必要条件是有 n 个线性无关的特征向量
- 如何求矩阵的所有线性无关的特征向量?

### 例题

1. (Frobenius 矩阵) 复数域上的矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \\ -a_0 & -a_1 & -a_1 & \cdots & -a_{n-2} & -a_{n-1} \end{bmatrix}$$

A是否可以对角化? 若是求它的所有特征值和特征向量, 若否说明原因.

# 5.4 实对称矩阵的对角化

- 实对称矩阵在实数域上有特征值
- 实对称矩阵一定正交相似于对角矩阵

#### 例题

1. (复 Schur 分解) 定义  $U^H$  表示矩阵的共轭转置, 若  $U^HU=I$ , 则称方阵 U 为酉矩阵. 证明对任意的复数方阵 A, 存在酉矩阵 U,使得  $U^HAU$  为上三角矩阵.

2. (实 Schur 分解) 证明,对任意的实数方阵, 存在实正交矩阵 U,使得  $U^TAU$  为分块上三角矩阵, 形如

$$\begin{bmatrix} T_{11} & T_{12} & \cdots & T_{1r} \\ & T_{22} & \cdots & T_{2r} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & T_{rr} \end{bmatrix}$$

其中 Tii 为 1 阶或 2 阶矩阵, 且当是 2 阶矩阵, 其特征值是一对共轭复根.

### 5.5 二次型和矩阵合同

- 数域 *K* 上的任一对称矩阵都合同于一个对角矩阵 (合同标准形)
- 合同标准形并不唯一; 实对称矩阵的规范形是唯一的 (惯性定律); 复对称矩阵呢?
- n 阶实对称矩阵是正定的, 当且仅当正惯性指数为 n/特征值全大于 0/所有顺序主子式大于 0

#### 例题

1. 设实二次型

$$f(x_1, \dots, x_n) = l_1^2 + \dots + l_s^2 - l_{s+1}^2 - \dots - l_{s+n}^2$$

其中  $l_i$  是  $x_1, \dots, x_n$  的一次齐次多项式. 证明 f 的正惯性指数  $p \le s$ , 负惯性指数  $q \le u$ .

- 2. (复对称矩阵的合同) 证明, 复对称矩阵 A, B 合同的充分必要条件是 rank(A) = rank(B).
- 3. 证明, 如果 A, B 都是 n 级正定矩阵, 那么 AB 是正定矩阵的充要条件是 AB = BA.
- 4. (Hadamard 不等式)
  - (a) 证明: 如果  $A \in n$  级正定矩阵,  $B \neq 0$  是 n 级半正定矩阵, 那么

$$|A+B|>\max\{|A|,|B|\}$$

(b) 证明: 若

$$M = \begin{bmatrix} A & B \\ B^T & D \end{bmatrix}$$

是正定矩阵. 证明  $|M| \le |A||D|$ , 等号成立当且仅当 B = 0.

(c) 证明: 如果  $C = (c_{ij})$  是 n 级实矩阵, 则

$$|C| \le \prod_{j=1}^n \sqrt{\sum_{i=1}^n c_{ij}^2}$$

这说明, 欧氏空间中, n 个向量张成的超多面体的体积不超过这 n 个向量的长度乘积.

- 4. (正定矩阵的平方根分解) 证明: 对于正定矩阵 A, 存在唯一的正定矩阵 C, 使得  $A = C^2$ .
- 5. (极坐标分解) 证明任意实可逆矩阵 A, 可以被唯一分解为

$$A = TS_1 = S_2T,$$

其中T为正交矩阵, $S_1,S_2$ 为正定矩阵.

- 6. (SVD 分解)
  - (a) 证明任意的实可逆矩阵 A, 都存在正交矩阵  $T_1, T_2$ , 使得

$$A = T_1 \operatorname{diag}\{\lambda_1, \cdots, \lambda_n\} T_2,$$

其中  $\lambda_i$  是  $A^T A$  特征值的平方根. 这个分解具有唯一性么?

(b) A 不可逆的时候呢?

# 参考文献

[1] 丘维生. 高等代数(第三版)上册[M]. 北京: 高等教育出版社, 2019.