Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика»

Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторные работы по курсу «Численные методы»

Студент: М. Р. Жалялетдинов

Преподаватель: Д. Е. Пивоваров

Группа: М8О-303Б-21

Дата:

Оценка: Подпись:

2.1 Методы простой итерации и Ньютона

1 Постановка задачи

Реализовать методы простой итерации и Ньютона решения нелинейных уравнений в виде программ, задавая в качестве входных данных точность вычислений. С использованием разработанного программного обеспечения найти положительный корень нелинейного уравнения (начальное приближение определить графически). Проанализировать зависимость погрешности вычислений от количества итераций.

Вариант: 8

$$ln(x+1) - 2x^2 + 1 = 0$$

2 Результаты работы

```
Result: 0.907075
Iterations (newton): 5
Iterations (simple iterations): 9
```

Рис. 1: Вывод программы в консоли

3 Исходный код

```
1 || #include <bits/stdc++.h>
 2
 3
   using namespace std;
 4
 5
 6
 7
   double f(double x){
       return log(x+1) - 2*pow(x, 2) + 1;
 8
 9
10
11
   //
12
   double df(double x){
13
       return 1/(x+1) - 4*x;
14
15
16
17
   double phi(double x) {
18
       return sqrt((log(x+1)+1)/2);
19
   };
20
21
   //
         ()
   pair<double, int> newton(double x0, double EPS){
22
23
24
           x0 - ()
25
           EPS -
26
27
           k -
28
           prev -
                    ()
29
           last -
                     ()
30
31
32
       int k = 1;
33
       double last = x0 - f(x0)/df(x0), prev = x0; //
34
35
       while (EPS <= abs(last - prev)){ //</pre>
36
           k += 1;
37
           prev = last;
38
           last = last - f(last)/df(last); //
39
40
       return make_pair(last, k);
41
   }
42
43
44
45 | pair < double, int > iteration_method(double x0, double q, double EPS) {
46
47
           x0 -
```

```
48
           q -
49
           EPS -
50
51
           k -
52
           prev -
                      ()
53
                      ()
            last -
54
55
        int k = 1;
56
        double last = x0*2 + 1, prev = x0; //
57
58
        while (EPS <= q*abs(last - prev)/(1-q)){ // }
59
           k += 1;
60
           prev = last;
61
           last = phi(last); //
62
63
        return make_pair(last, k);
   }
64
65
66
67
    int main(){
68
        double x_res;
69
        int iters_count;
70
71
        tie(x_res, iters_count) = newton(2, 1e-5);
72
        \verb|cout| << "Result: " << x_res << endl << "Iterations (newton): " << iters_count << |
            endl;
73
74
        tie(x_res, iters_count) = iteration_method(0.5, 0.8, 1e-5);
75
        cout << "Iterations (simple iterations): " << iters_count << endl << endl;</pre>
76 | }
```

2.2 Методы простой итерации и Ньютона

4 Постановка задачи

Реализовать методы простой итерации и Ньютона решения систем нелинейных уравнений в виде программного кода, задавая в качестве входных данных точность вычислений. С использованием разработанного программного обеспечения решить систему нелинейных уравнений (при наличии нескольких решений найти то из них, в котором значения неизвестных являются положительными); начальное приближение определить графически. Проанализировать зависимость погрешности вычислений от количества итераций.

Вариант: 8

$$\begin{cases} x_1^2 + x_2^2 - 9 = 0 \\ x_1 - e^{x_2} + 3 = 0 \end{cases}$$

5 Результаты работы

```
x1 = 2.47208
x2 = 1.69966
Iterations (newton): 6
Iterations (simple iterations): 15
```

Рис. 2: Вывод программы в консоли

6 Исходный код

```
1 | #include <bits/stdc++.h>
 2
 3
   using namespace std;
 4 | using float_vect = vector<double>;
   // x1^2 + x2^2 - 9 = 0
 6
 7
   auto f1 = [](float_vect x) {
       return pow(x[0], 2) + pow(x[1], 2) - 9;
 8
   };
 9
10
   // x1 - e^{(x2)} + 3 = 0
11
12
   auto f2 = [](float_vect x) {
13
       return x[0] - exp(x[1]) + 3;
14 || };
15
16
   pair<float_vect, int> nm(float_vect x_0, double deviation) {
17
18
19
             ()
       //
20
       auto eps = [](float_vect& val1, float_vect& val2) {
21
           double d = 0.0;
22
           for (int i = 0; i < val1.size(); ++i) {</pre>
23
               d = max(d, abs(val1[i] - val2[i]));
24
           }
25
           return d;
26
       };
27
28
       auto det = [](float_vect& x, const vector<vector<function<double(float_vect)>>>& m)
29
           return m[0][0](x) * m[1][1](x) - m[0][1](x) * m[1][0](x);
30
31
       };
32
33
       //
       auto f1x1 = [](const float_vect& x) { return 2 * x[0]; };
34
35
       auto f1x2 = [](const float_vect& x) { return 2 * x[1]; };
36
       auto f2x1 = [](const float_vect& x) { return 1; };
37
       auto f2x2 = [](const float_vect& x) { return -exp(x[1]); };
38
39
40
       vector<vector<function<double(float_vect)>>> A1 = {{f1, f1x2}, {f2, f2x2}};
41
42
       vector<vector<function<double(float_vect)>>> A2 = {{f1x1, f1}, {f2x1, f2}};
43
44
       vector<vector<function<double(float_vect)>>> J = {{f1x1, f1x2}, {f2x1, f2x2}};
45
```

```
46
                   float_vect x_next = \{ x_0[0] - det(x_0, A1)/det(x_0, J), x_0[1] - det(x_0, A2)/det(x_0, A2)/de
                             x_0, J) , x_{curr} = x_0; // ()
47
                   int k = 1;
48
49
                   while (deviation <= eps(x_curr, x_next)){</pre>
50
                            k += 1;
51
                            x_curr = x_next;
52
                            x_next = \{ x_next[0] - det(x_next, A1)/det(x_next, J), x_next[1] - det(x_next, J) \}
                                      A2)/det(x_next, J) };
53
54
                   return make_pair(x_next, k);
55
         }
56
57
58
         pair<float_vect, int> sim(float_vect x_0, double q, double deviation) {
59
60
                   //
                                 ()
61
                   auto eps = [](float_vect& val1, float_vect& val2, double q) {
62
                            double d = 0.0;
                            for (int i = 0; i < val1.size(); ++i) {</pre>
63
64
                                     d = max(d, abs(val1[i] - val2[i]));
65
66
                            return d*q/(1-q);
67
                   };
68
69
                   float_vect x_next = x_0, x_{urr} = \{x_0[0] + 5, x_0[1]*3 + 5\}; // ( )
70
                   int k = 1;
71
72
                   while (deviation <= eps(x_curr, x_next, q)){
73
                            k += 1;
74
                            x_curr = x_next;
75
                            x_next = { sqrt(9-pow(x_next[1], 2)), log(x_next[0]+3) }; //
76
77
                   return make_pair(x_next, k);
78
         }
79
80
          int main(){
81
82
                   float_vect r;
83
                   int iter_count;
84
85
                   tie(r, iter_count) = nm({1.0, 1.0}, 1e-5);
                   cout << "x1 = " << r[0] << endl << "x2 = " << r[1] << endl << "Iterations (newton):
86
                                " << iter_count << endl;
87
88
                   tie(r, iter_count) = sim(\{1.0, 1.0\}, 0.7, 1e-5);
89
                   cout << "Iterations (simple iterations): " << iter_count << endl << endl;</pre>
90 || }
```