

**Московский авиационный институт
(национальный исследовательский университет)**

**Институт №8 «Информационные технологии и прикладная
математика»**

Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторные работы по курсу «Численные методы»

Студент: Ерофеева Е.С.
Преподаватель: Пивоваров Д.Е.
Группа: М8О-303Б-21
Дата:
Оценка:
Подпись:

Москва, 2024

2.1 Методы простой итерации и Ньютона

1 Постановка задачи

Реализовать методы простой итерации и Ньютона решения нелинейных уравнений в виде программ, задавая в качестве входных данных точность вычислений. С использованием разработанного программного обеспечения найти положительный корень нелинейного уравнения (начальное приближение определить графически). Проанализировать зависимость погрешности вычислений от количества итераций.

Вариант: 6

$$y^x - 2x - 2 = 0$$

2 График функции

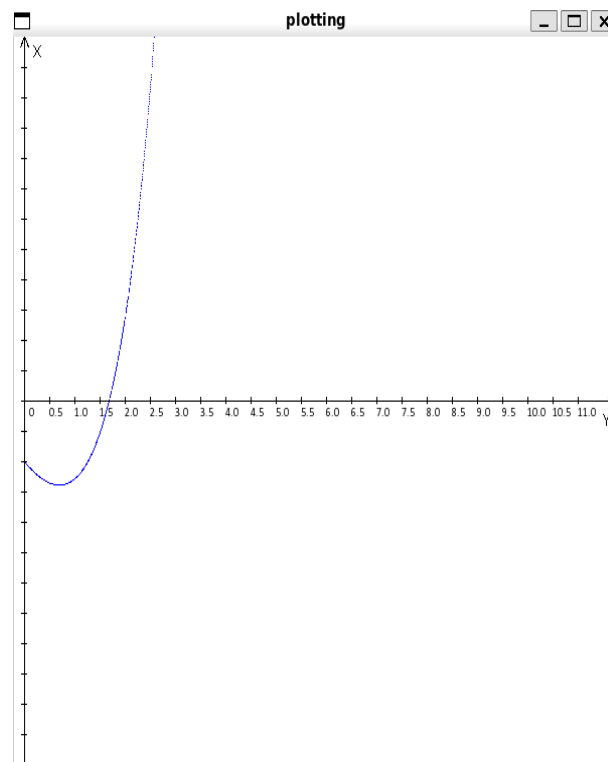


Рис. 1: Вывод программы в консоли

3 Результаты работы

```
Выполнено 3 итераций методом Ньютона
    Результат применения метода Ньютона:
1.68
Проверка:  $f(x) = 0$ 
    Результат применения метода простых итераций:
1.68
Проверка:  $f(x) = 0$ 
```

Рис. 2: Вывод программы в консоли

4 Исходный код

```
1 #include <iostream>
2 #include <cmath>
3
4 namespace nfunc{
5     //  $f(x) = e^x - 2x - 2$ 
6     double f(double x){
7         return exp(x) - 2*x - 2;
8     }
9     //  $f'(x) = e^x - 2$ 
10    double df_dx(double x){
11        return exp(x) - 2;
12    }
13    //  $f''(x) = e^x$ 
14    double ddf_dxdx(double x){
15        return exp(x);
16    }
17    double epsk(double xk, double xk_inc){
18        return fabs(xk-xk_inc);
19    }
20 }
21
22 namespace sifunc{
23     //  $f(x) = e^x - 2x - 2$ 
24     double f(double x){
25         return exp(x) - 2*x - 2;
26     }
27     //  $x = \phi(x)$ ,  $\phi(x) = \ln(2(x+1))$ 
28     double phi(double x){
29         return log(2*(x+1));
30     }
31     //  $\phi'(x) = 1/(x+1)$ 
32     double dphi_dx(double x){
33         return 1.0/(x+1);
34     }
35     double epsk(double xk, double xk_inc, double q){
36         return q*fabs(xk - xk_inc)/(1-q);
37     }
38 }
39
40
41 double newton(double a, double b, double eps){
42     //  $f(x_0)*f''(x_0) > 0$ 
43     //
44     double x0 = a - eps;
45     if(nfunc::f(a)*nfunc::ddf_dxdx(a) > 0){
46         x0 = a;
47     } else if(nfunc::f(b)*nfunc::ddf_dxdx(b) > 0){
```

```

48     x0 = b;
49 } else {
50     return x0;
51 }
52 //
53 int k = -1;
54 double xk = x0;
55 double xk_inc = x0 + 2*eps;
56 while (nfunc::epsk(xk, xk_inc) >= eps){
57     k += 1;
58     xk = xk_inc;
59     xk_inc = xk - nfunc::f(xk)/nfunc::df_dx(xk);
60 }
61 std::cout << " " << k << " " << std::endl;
62 return xk_inc;
63 }
64
65
66 double simple_iterations_method(double x0, double a, double b, double eps){
67     //
68     double q = fabs(sifunc::dphi_dx(x0));
69     if ( q <= 0 || q>= 1){
70         return a - eps;
71     }
72     //
73     int k = -1;
74     double xk = (a + b)/2;
75     double xk_inc = x0 + 2*eps;
76     while (sifunc::epsk(xk, xk_inc, q) >= eps){
77         k += 1;
78         xk_inc = xk;
79         xk = sifunc::phi(xk_inc);
80     }
81     return xk_inc;
82 }
83
84
85 int main(){
86     double eps = 0.001;
87
88     double result = newton(1.5, 2, eps);
89     std::cout << "\t   :" << std::endl;
90     std::cout << round(result*100)/100.0 << std::endl;
91     std::cout << ": f(x) = " << round(nfunc::f(result)*100)/100.0 << std::endl;
92
93     result = simple_iterations_method(2, 1.5, 2, eps);
94     std::cout << "\t   :" << std::endl;
95     std::cout << round(result*100)/100.0 << std::endl;
96     std::cout << ": f(x) = " << round(sifunc::f(result)*100)/100.0 << std::endl;

```

```
97 ||  
98 ||     return 0;  
99 || }
```

2.2 Методы простой итерации и Ньютона

5 Постановка задачи

Реализовать методы простой итерации и Ньютона решения систем нелинейных уравнений в виде программного кода, задавая в качестве входных данных точность вычислений. С использованием разработанного программного обеспечения решить систему нелинейных уравнений (при наличии нескольких решений найти то из них, в котором значения неизвестных являются положительными); начальное приближение определить графически. Проанализировать зависимость погрешности вычислений от количества итераций.

Вариант: 6

$$\begin{cases} x_1 - \cos(x_2) = 0 \\ x_2 - \lg(x_1 + 1) = 0 \end{cases}$$

6 Графики функций

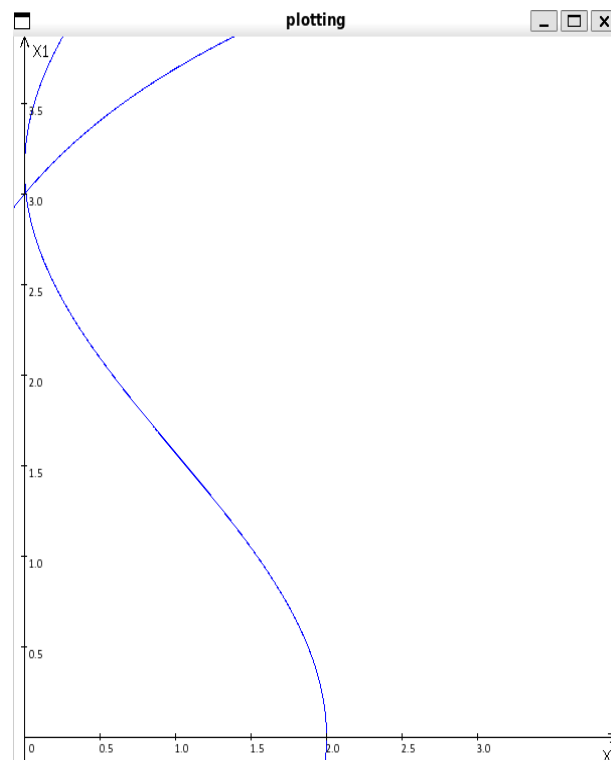


Рис. 3: Вывод программы в консоли

7 Результаты работы

```
Newton method
x1 = 0.00880996
x2 = 3.00877
Iteration count = 6

Simple iterations method
x1 = 0.00880839
x2 = 3.00877
Iteration count = 5
```

Рис. 4: Вывод программы в консоли

8 Исходный код

```
1 | #include <bits/stdc++.h>
2 |
3 | using namespace std;
4 |
5 | namespace nfunc {
6 |     double f1(double x1, double x2) {
7 |         return x1 - cos(x2) - 1;
8 |     }
9 |     double f2(double x1, double x2) {
10 |         return x2 - log(x1 + 1) - 3;
11 |     }
12 |     double df1_dx1(double x1, double x2){
13 |         return 1;
14 |     }
15 |     double df1_dx2(double x1, double x2){
16 |         return -sin(x2);
17 |     }
18 |     double df2_dx1(double x1, double x2){
19 |         return 1/(x1 + 1);
20 |     }
21 |     double df2_dx2(double x1, double x2){
22 |         return 1;
23 |     }
24 | }
25 |
26 | namespace sifunc {
27 |     double phi1(double x1, double x2) {
28 |         return 1 + cos(x2);
29 |     }
30 |     double phi2(double x1, double x2) {
31 |         return 3 + log(x1 + 1);
32 |     }
33 |     double dphi1_dx1(double x2) {
34 |         return 0;
35 |     }
36 |     double dphi1_dx2(double x2) {
37 |         return -sin(x2);
38 |     }
39 |     double dphi2_dx1(double x1) {
40 |         return 1.0 / (x1 + 1);
41 |     }
42 |     double dphi2_dx2(double x1) {
43 |         return 0;
44 |     }
45 | }
46 |
47 | double eps(const vector<double>& vect1, const vector<double>& vect2, double q) {
```

```

48     double d = 0.0;
49     for(int i = 0; i < vect1.size(); i++)
50         d = max(d, abs(vect1[i] - vect2[i]));
51     if (q == -1)
52         return d;
53     return q*d/(1-q);
54 }
55
56 double determinant(double x1, double x2, vector<vector<function<double(double, double)
57     >>>& matrix) {
58     return matrix[0][0](x1, x2) * matrix[1][1](x1, x2) - matrix[0][1](x1, x2) * matrix
59         [1][0](x1, x2);
60 }
61 tuple<double, double, int> newton(double start_value_1, double start_value_2, double
62     EPS) {
63     vector<vector<function<double(double, double)>>> J = {{nfunc::df1_dx1, nfunc::
64         df1_dx2}, {nfunc::df2_dx1, nfunc::df2_dx2}};
65     vector<vector<function<double(double, double)>>> A_1 = {{nfunc::f1, nfunc::df1_dx2
66         }, {nfunc::f2, nfunc::df2_dx2}};
67     vector<vector<function<double(double, double)>>> A_2 = {{nfunc::df1_dx1, nfunc::f1
68         }, {nfunc::df2_dx1, nfunc::f2}};
69
70     int counter = 0;
71     double x_next_1, x_next_2, x_curr_1 = start_value_1, x_curr_2 = start_value_2;
72     x_next_1 = start_value_1 - determinant(start_value_1, start_value_2, A_1)/
73         determinant(start_value_1, start_value_2, J);
74     x_next_2 = start_value_2 - determinant(start_value_1, start_value_2, A_2)/
75         determinant(start_value_1, start_value_2, J);
76
77     while (eps({x_curr_1, x_curr_2}, {x_next_1, x_next_2}, -1) >= EPS){
78         counter += 1;
79
80         x_curr_1 = x_next_1;
81         x_curr_2 = x_next_2;
82
83         x_next_1 = x_next_1 - determinant(x_next_1, x_next_2, A_1)/determinant(x_next_1
84             , x_next_2, J);
85         x_next_2 = x_next_2 - determinant(x_next_1, x_next_2, A_2)/determinant(x_next_1
86             , x_next_2, J);
87     }
88
89     return {x_next_1, x_next_2, counter};
90 }
91
92 tuple<double, double, int> simple_iter(double start_value_1, double start_value_2,
93     double q, double EPS) {

```

```

86     int counter = 0;
87     double x_next_1 = start_value_1, x_next_2 = start_value_2, x_curr_1 = start_value_1
      *5, x_curr_2 = start_value_2*5;
88
89     while (eps({x_curr_1, x_curr_2}, {x_next_1, x_next_2}, q) >= EPS){
90         counter += 1;
91
92         x_curr_1 = x_next_1;
93         x_curr_2 = x_next_2;
94
95         x_next_1 = sifunc::phi1(x_next_1, x_next_2);
96         x_next_2 = sifunc::phi2(x_next_1, x_next_2);
97     }
98     return {x_next_1, x_next_2, counter};
99 }
100
101
102 double convergence(double max_dphi1, double max_dphi2) {
103     double row1 = fabs(sifunc::dphi1_dx1(max_dphi1)) + fabs(sifunc::dphi1_dx2(max_dphi1
      ));
104     double row2 = fabs(sifunc::dphi2_dx1(max_dphi2)) + fabs(sifunc::dphi2_dx2(max_dphi2
      ));
105     return max(row1, row2);
106 }
107
108
109 int main(){
110     double epsilon = 0.00001, res_1, res_2;
111     int counter;
112
113     double q = convergence(0.5, 2.5);
114
115     tie(res_1, res_2, counter) = newton(0.0, 3.0, epsilon);
116     cout << endl << "Newton method" << endl << "x1 = " << res_1 << endl << "x2 = " <<
      res_2 << endl << "Iteration count = " << counter << endl << endl;
117
118     tie(res_1, res_2, counter) = simple_iter(0.0, 3.0, 0.7, epsilon);
119     cout << "Simple iterations method" << endl << "x1 = " << res_1 << endl << "x2 = "
      << res_2 << endl << "Iteration count = " << counter << endl << endl;
120
121     return 1;
122 }

```