Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)

Факультет информационных технологий и прикладной математики

Кафедра вычислительной математики и программирования

Отчет по лабораторной работе №5 по курсу «Численные методы»

Дата: 14.10.2023

Задание: Используя явную и неявную конечно-разностные схемы, а также схему Кранка - Николсона, решить начально-краевую задачу для дифференциального уравнения параболического типа. Осуществить реализацию трех вариантов аппроксимации граничных условий, содержащих производные: двухточечная аппроксимация с первым порядком, трехточечная аппроксимация со вторым порядком, двухточечная аппроксимация со вторым порядком. В различные моменты времени вычислить погрешность численного решения путем сравнения результатов с приведенным в задании аналитическим решением U(x,t). Исследовать зависимость погрешности от сеточных параметров т ,h.

Вариант:

$$\frac{\partial u}{\partial t} = a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, a > 0;$$

$$u(0,t) = 0;$$

$$u(1,t) = 0,$$

$$u(x,0) = \sin(2\pi x);$$

$$U = \exp(-4\pi^2 at) \sin(2\pi x)$$

Решение: Нанесем на пространственно-временную область $0 \le x \le 1$, $0 \le t \le T$ конечноразностную сетку $\omega_{h\tau}$: $\omega_{h\tau} = \{x_j = jh, j = \overline{0}N, t^k = k\tau, k = \overline{0}K\}$ с пространственным шагом h=1/N и шагом по времени τ =T/K. Введем два временных слоя: нижний $t^k = k\tau$, на котором распределение искомой функции $u(x_j, t^k)$, $j = \overline{0}N$, известно (при k=0 распределение определяется начальным условием $u(x_j, t^0) = \sin(2\pi x_j)$) и верхний временной слой $t^{k+1} = (k+1)\tau$, на котором распределение искомой функции $u(x_j, t^{k+1})$, $j = \overline{0}N$ подлежит определению. Сеточной функцией задачи назовем однозначное отображение целых аргументов j, k в значения функции $u^k = u(x_j, t^k)$. На введенной сетке введем сеточные функции $u^k = u(x_j, t^k)$, первая из которых известна, вторая — подлежит определению. Для ее определения в задаче

заменим (аппроксимируем) дифференциальные операторы отношением конечных

разностей, получим
$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{j}{\tau} \frac{j}{\tau} + O(\tau), \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{j+1}{h^2} \frac{j}{j-1} + O(h^2).$$
 Подставляя, получим **явную конечно-разностную схему** для этой задачи в форме $\frac{u^{k+1}-k}{\tau} = a * \frac{u^k}{t^2} + O(\tau + h^2), u^k = 0; u^k = 1, k = K; u^0 = \sin(2\pi x), j = N$ где для $\frac{u^k}{t^2} = \frac{u^k}{t^2} + O(\tau + h^2), u^k = 0; u^k = 1, k = K; u^0 = \sin(2\pi x), j = N$ где для $\frac{u^k}{t^2} = \frac{u^k}{t^2} + O(\tau + h^2), u^k = 0; u^k = 1, k = K; u^0 = \sin(2\pi x), j = N$

каждого j -го уравнения все значения сеточной функции известны, за исключением одного - u_j^{k+1} , которое может быть определено явно из соотношений. Если дифференциальный оператор по пространственной переменной аппроксимировать

отношением конечных разностей на верхнем временном слое
$$\frac{2}{b^{2}u}$$
 $u^{k+1} - 2u^{k+1} + \frac{k+1}{b^{2}}$ $u^{k+1} - 2u^{k+1} + \frac{j}{b^{2}}$ $u^{k+1} + \frac{j}{b^{2}}$

 $O(h^2)$ то после подстановки, получим **неявную конечноразностную схему** для этой

задачи
$$\underbrace{u_{j}^{k+1} u_{j}^{k}}_{t} = a * \underbrace{u_{j+1}^{k+1} \underbrace{u_{j}^{k+1} u_{j}^{k+1}}_{-2u_{j}^{k+1} u_{j}^{k+1}} + O(\tau + h_{j})}_{\tau}, u_{j} = 0; u_{j} = 1, k = 0, K; u_{j} = 0$$

 $\sin(2\pi x_j)$, $j = \sqrt[3]{N}$. Теперь сеточную функцию u^{k+1}_j на верхнем временном слое можно получить из решения СЛАУ с трехдиагональной матрицей, которую решаем методом прогонки. Рассмотрим неявно-явную схему с весами для простейшего

уравнения теплопроводности
$$\frac{\int\limits_{u}^{k+1}\int\limits_{-u}^{k}}{\tau}^{j}=\theta a*\underbrace{\int\limits_{h^{2}}^{k+1}\int\limits_{h^{2}}^{k+1}\int\limits_{-h^{2}}^{k+1}}_{h^{2}}+(1-\theta)a*\underbrace{\int\limits_{h^{2}}^{k}\int\limits_{-h^{2}}^{k+1}\int\limits_{h^{2}}^{k}}_{h^{2}},$$

где θ - вес неявной части конечно-разностной схемы, $1-\theta$ - вес для явной части, причем $0 \le \theta \le 1$. При $\theta = 1$ имеем полностью неявную схему, при $\theta = 0$ - полностью явную схему, и при $\theta = 1/2$ - **схему Кранка-Николсона.** Так как в задаче нет производных в краевых условиях, то аппроксимация не требуется.

Код для явной схемы:

```
double tau = sig * Math.Pow(h, 2) / a;
double[,] u = new double[K + 1, N + 1];
for (int j = 0; j <= N; j++) u[0, j] = j * h + Math.Sin(Math.PI * j * h);
for (int k = 0; k <= K - 1; k ++)
{
    for (int j = 1; j <= N-1; j++)
    {
        u[k + 1, j] = sig * u[k, j + 1] + (1 - 2 * sig) * u[k, j] + sig * u[k, j - 1];
    }
    u[k + 1, 0] = 0;
    u[k + 1, N] = 1;
}</pre>
```

```
for (int k = 0; k <= K; k++)
{
    for (int j = 0; j <= N; j++)
    {
       U[k, j] = u[k, j];
       dt[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
    }
}</pre>
```

Код для неявной схемы:

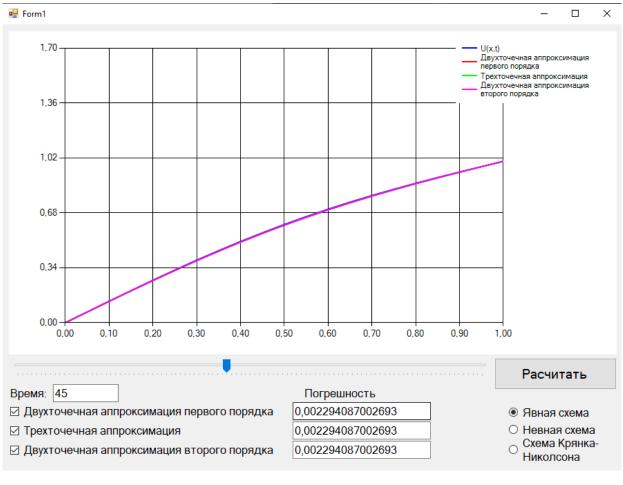
```
private void NeYav2D()
  double h = l / N;
  double tau = sig * Math.Pow(h, 2) / this.a;
  double[,] u = new double[K + 1, N + 1];
  double[] b = new double[N + 1];
  double[] a = new double[N];
  double[] c = new double[N];
  double[]d = new double[N + 1];
  double[] x;
  for (int j = 0; j \le N; j++) u[0, j] = j * h + Math.Sin(Math.PI * j * h);
  for (int k = 0; k \le K - 1; k++)
  {
    for (int j = 0; j \le N - 1; j++)
      a[j] = sig; b[j] = -(1 + 2 * sig); c[j] = sig; d[j] = -u[k, j];
    b[0] = 1; c[0] = 0; d[0] = 0;
    a[N-1] = 0; b[N] = 1; d[N] = 1;
    x = Progon(a,b,c,d).ToArray();
    for (int j = 0; j \le N; j++)
      u[k + 1, j] = x[j];
  for (int k = 0; k \le K; k++)
    for (int j = 0; j <= N; j++)
    {
      U[k, j] = u[k, j];
      dt[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
    }
  }
}
```

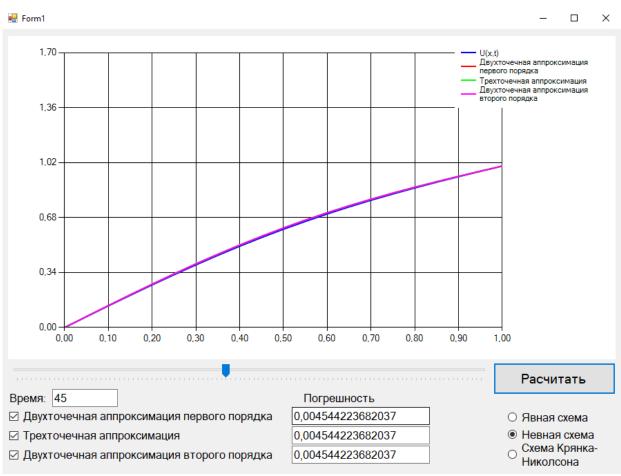
Код для схемы Кранка-Николсона:

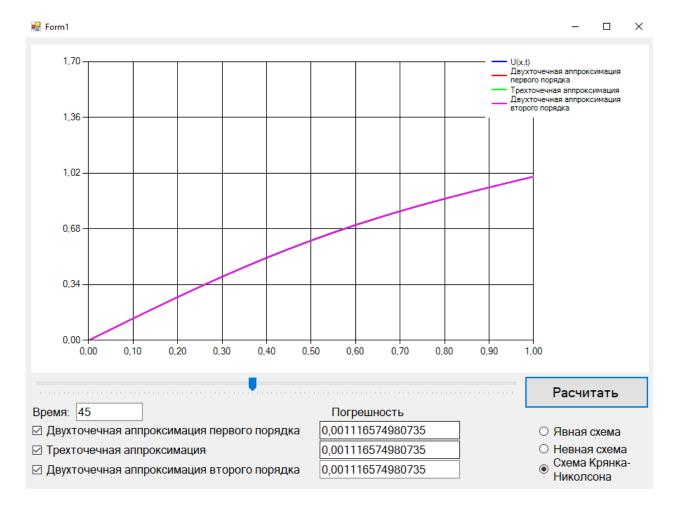
```
private void KN2D()
{
   double h = l / N;
   double tau = sig * Math.Pow(h, 2) / this.a;
```

```
double[,] u = new double[K + 1, N + 1];
  double[] b = new double[N + 1];
  double[] a = new double[N];
  double[] c = new double[N];
  double[] d = new double[N + 1];
  double∏ x;
  double r = this.a * tau / (h * h);
  for (int j = 0; j \le N; j++) u[0, j] = j * h + Math.Sin(Math.PI * j * h);
  for (int k = 0; k \le K - 1; k++)
  {
    for (int j = 1; j \le N - 1; j++)
       a[j] = -r/2; b[j] = r+1; c[j] = -r/2; d[j] = r/2 * (u[k,j-1] + u[k,j+1]) + u[k,j] * (1-r);
    b[0] = 1; c[0] = 0; d[0] = 0; a[0] = -r / 2;
    a[N-1] = 0; b[N] = 1; d[N] = 1; c[N-1] = -r / 2;
    x = Progon(a, b, c, d).ToArray();
    for (int j = 0; j \le N; j++)
       u[k+1,j] = x[j];
  for (int k = 0; k \le K; k++)
    for (int j = 0; j \le N; j++)
    {
       U[k, j] = u[k, j];
       dt[k] += Math.Abs(u[k, j] - f(h * j, tau * k));
  }
}
```

Результаты:







Вывод: Мной было реализовано 3 схемы решения УРЧП параболического типа 1D, в каждом из которых по 3 метода аппроксимации производной в краевых условиях, однако так как в варианте нет производных в краевых условиях, то ничего не аппроксимируется, а следовательно точность при всех аппроксимациях будет одинаковая, как это видно на скриншотах выше.