## Московский авиационный институт

(национальный исследовательский университет)

Институт №8 "Информационные технологии и прикладная математика" Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №6 по дисциплине:

Численные методы Вариант №3

Выполнил: студент группы М8О-409Б-20

Чибисов М.Р.

Принял: Пивоваров Е.Д.

Оценка:\_\_\_\_

#### 1. Задание

Используя явную схему крест и неявную схему, решить начально-краевую дифференциального уравнения гиперболического Аппроксимацию второго начального условия произвести с первым и со вторым порядком. Осуществить реализацию трех вариантов аппроксимации граничных условий, содержащих производные: двухточечная аппроксимация с первым порядком, трехточечная аппроксимация со вторым порядком, двухточечная аппроксимация со вторым порядком. В различные моменты времени вычислить погрешность численного решения путем сравнения результатов с приведенным в задании аналитическим решением U(x, t). Исследовать зависимость погрешности от сеточных параметров  $\tau$ , h.

Уравнение:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - 3u,$$

$$u(0,t) = \sin(2t),$$

$$u(\pi,t) = -\sin(2t),$$

$$u(x,0) = 0,$$

$$u_t(x,0) = 2\cos x$$

Аналитическое решение:

$$U(x,t) = \cos x \sin(2t)$$

#### Решение

Явная схема (крест): 
$$\frac{u_j^{k+1}-2u_j^k+u_j^{k-1}}{\tau^2}=2\frac{u_{j-1}^k-2u_j^k+u_{j+1}^k}{h^2}+2\frac{u_{j+1}^k-u_{j-1}^k}{2h}$$
 Неявная схема:

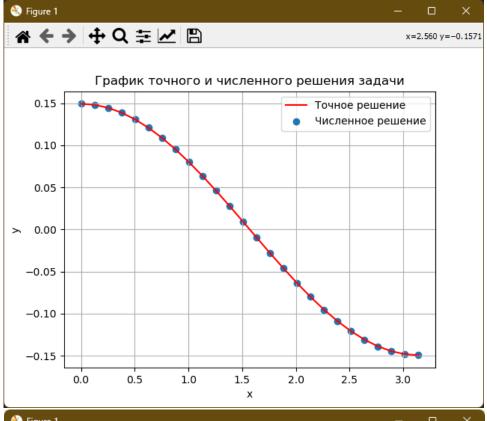
Неявная схема

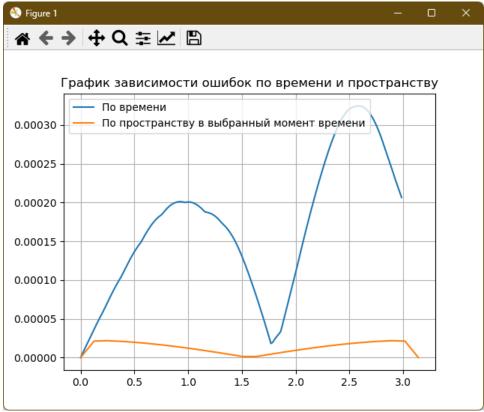
$$\frac{u_j^{k+1} - 2u_j^k + u_j^{k-1}}{\tau^2} = 2\frac{u_{j-1}^{k+1} - 2u_j^{k+1} + u_{j+1}^{k+1}}{h^2} + 2\frac{u_{j+1}^{k+1} - u_{j-1}^{k+1}}{2h}$$

Погрешность между численным и аналитическим решением рассчитывается как модуль разности.

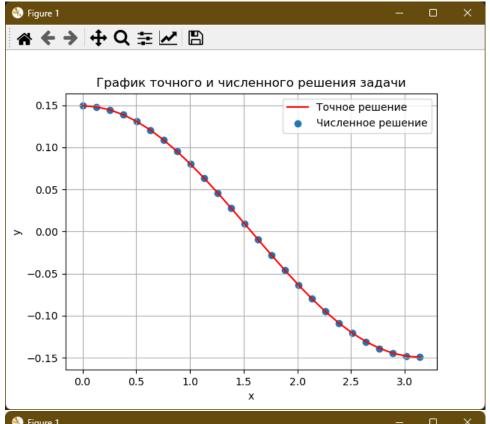
# Вывод программы

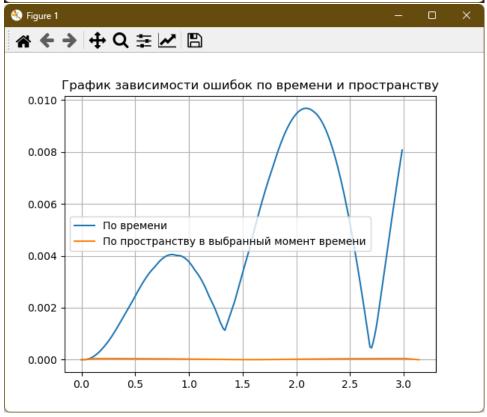
Явная схема





• Неявная схема





#### 3. Листинг

```
matplotlib.pyplot as
import
                                   plt
import
          numpy
                         as
                                   np
         analyt_func(x,
def
                                   t):
func border1(t):
return
         np.sin(2
                           func border2(t):
def
  return -np.sin(2
                                   t)
def    run_through(a, b, c,
    P = np.zeros(s
                           d,
                                   s):
                                    1)
         = np.zeros(s
  0
                                    1)
  P[0]
                 -c[0]
                                  b[0]
          =
  0[0]
                  d[0]
                                   b[0]
              S
                                  1
  Q[i] = (d[i] - a[i] * Q[i-1])/(b[i] + a[i]*P[i-1])
  P[k]
  Q[k] = (d[k] - a[k] * Q[k-1])/(b[k] + a[k] * P[k-1])
  X
                              np.zeros(s)
  x[k]
                                   Q[k]
  for i in range(s - 2, -1,
                                   -1):
  x[i] = P[i] * x[i + 1] +
                                   X
  return
                t, tau, h,
def explicit(K,
                                   x):
                                 len(x)
  Ν
  U
                  np.zeros((K,
                                   N))
  t
                                   tau
                  +=
  for
            j
                              range(N):
                     in
    U[0,
                j]
                                   0
    U[1][j] = 2 * np.cos(x[j]) *
                                   tau
  for k in range(1, K -
                                   1):
```

```
tau
      for j in range(1, N - 1):
        U[k + 1, j] = (U[k, j + 1] * (tau ** 2 / h ** 2)
+ U[k, j] * (-2 * tau ** 2 / h ** 2 + 2 - 3 * tau ** 2)
                    + U[k, j - 1] * tau ** 2 / h ** 2
          U[k
                                  1,
         + 1, 0] = func_border1(t)
      U[k
      U[k + 1, N - 1] = func\_border2(t)
                                              U
   return
     implicit(K,
def
                                            x):
                      t, tau, h,
                      =
   Ν
                                           len(x)
   U
                       np.zeros((K,
                                             N))
   t
                       +=
                                             tau
   for
                j
                            in
                                       range(N):
                     j]
      U[0,
              = 2 * np.cos(x[j]) *
      U[1, j]
                                             tau
   for
                    range(1, K
                                             1):
         k
                in
                                       np.zeros(N)
      b
                                       np.zeros(N)
      C
                                       np.zeros(N)
      d
                                       np.zeros(N)
                                             tau
      for j in range(1, N
                                             1):
                                              2
         a[j] =
                      1
                                  h
         b[i] = -2 / h ** 2 - 1 /
                                       tau
                      1 / h
                                               2
         d[j] = U[k, j] * (3 - 2 / tau ** 2) + U[k - 1, j]
              tau
                                               2
      b[0]
                                               1
      c[0]
                                               0
                                   func border1(t)
      d[0]
      a[N
                           1]
                                               0
      b[N
                           1]
                                               1
                              func border2(t)
      d[N
                     1]
```

```
u_new = run_through(a, b, c, d, N)
       for
                     i
                                 in
                                              range(N):
          U[k
                         1,
                                 il
                                              u new[i]
   return
                                                     U
Ν
                                                    25
K
                                                   200
time
                                                     3
h
                        np.pi
                                                     Ν
                         time
tau
                                                     K
print(h,
                                                  tau)
      np.arange(0, np.pi + h
                                     2 -
                                             1e-4, h)
                np.arange(0,
                                     time,
                                                  tau)
t = 0
```

## 4. Вывод

В ходе выполнения лабораторной работы были изучены явная и неявная схемы решений начально-краевой задачи для дифференциального уравнения гиперболического типа. Также были изучены три варианта аппроксимации граничных условий и два варианта аппроксимации начальных условий. Были получены результаты в графическом представлении и подсчитаны погрешности для каждого варианта решения.