

## CURS nr. 3 – TEHNICI DE SIMULARE

### Metoda amestecării – compunerii

Lect. dr. Bianca Mogoș

#### Metoda amestecării – compunerii

- Definiții: amestecare discretă și amestecare continuă
- Descrierea metodei
- Algoritm general de amestecare – compunere
- Fundamentarea matematică a metodei
- Exemple: Simularea v.a. Laplace și Lomax

#### Metoda compunerii (1): Definiții amestecare discretă și amestecare continuă

- Spunem că funcția de repartiție  $F(x)$  este o *amestecare (compunere sau mixtură) discretă* a mulțimii de funcții de repartiție  $\{F_j(x)\}_{1 \leq j \leq m}$  cu repartiția discretă  $J$  dacă

$$F(x) = \sum_{j=1}^m p_j F_j(x) \text{ și } J : \begin{pmatrix} 1 & 2 & \dots & m \\ p_1 & p_2 & \dots & p_m \end{pmatrix}, \sum_{j=1}^m p_j = 1 \quad (1)$$

- Spunem că funcția de repartiție  $F(x)$  este o *amestecare continuă* a familiei de funcții de repartiție  $\{G(x, Y)\}_{Y \in \mathbb{R}}$ , cu funcția de repartiție continuă  $H(y)$  a lui  $Y$  dacă este de forma

$$F(x) = \int_{\mathbb{R}} G(x, y) dH(y). \quad (2)$$

#### Metoda compunerii (3): Algoritm pentru simularea unei variabile aleatoare bazat pe noțiunea de amestecare discretă

Intrare	Se cunosc algoritmi pentru simularea v.a. $X_j$ având funcțiile de repartiție $F_j(x)$
Pas 1	Repartiția v.a. discrete $J$ : $P(J = j) = p_j, \sum_{j=1}^m p_j = 1$
Pas 2	Se generează un indice $j$ având repartiția $J$
Pas 3	Se generează $x_j$ cu funcția de repartiție $F_j(x)$
leșire	Se definește $x = x_j$
leșire	Valoarea de selecție, $x$ , a v.a. $X$ având funcția de repartiție $F(x)$

#### Metoda compunerii (2): Descrierea metodei

- Fie  $X$  o v.a. cu funcția de repartiție  $F(x)$  definită în (1) și  $X_j, 1 \leq j \leq m$  v.a. având funcțiile de repartiție  $F_j(x)$ . Atunci
 
$$X = X_j \text{ cu probabilitatea } p_j \quad (3)$$
- Fie  $X$  o v.a. cu funcția de repartiție  $F(x)$  definită în (2) și  $Z_Y, Y \in \mathbb{R}$  v.a. având funcțiile de repartiție  $G(x, Y)$ , unde  $Y$  are funcția de repartiție  $H(y)$ . Atunci
 
$$X = Z_Y \text{ unde } y \text{ este generat cu funcția de repartiție } h(y) \quad (4)$$
- În definiția amestecării se pot considera în loc de funcții de repartiție, densități de repartiție și formulele devin

$$f(x) = \sum_{i=1}^m p_i f_i(x), \text{ respectiv } f(x) = \int_{\mathbb{R}} g(x, y) h(y) dy \quad (5)$$

#### Metoda compunerii (4): Algoritm pentru simularea unei variabile aleatoare bazat pe noțiunea de amestecare continuă

Intrare	Se cunosc algoritmi pentru simularea v.a. $Z_Y$ având funcțiile de repartiție în familia $\{G(x, Y)\}_{Y \in \mathbb{R}}$ Se cunoaște un algoritm pentru simularea v.a. $Y$ cu funcția de repartiție $H(y)$
Pas 1	Se generează $y$ cu funcția de repartiție $H(y)$
Pas 2	Se generează $z_y$ cu funcția de repartiție $G(x, y)$
Pas 3	Se definește $x = z_y$
leșire	Valoarea de selecție, $x$ , a v.a. $X$ având funcția de repartiție $F(x)$

## Metoda compunerii (5): Exemplu amestecare discretă

- Fie  $X$  variabila având repartiția Laplace a cărei densitate de repartiție este

$$f(x) = \frac{\lambda}{2} e^{-\lambda|x|}, x \in \mathbb{R}, \lambda > 0 \quad (6)$$

- Observăm că

$$f(x) = p_1 f_1(x) + p_2 f_2(x), p_1 = p_2 = \frac{1}{2}$$

unde

$$f_1(x) = \begin{cases} 0 & \text{dacă } x \leq 0 \\ \lambda e^{-\lambda x} & \text{dacă } x > 0 \end{cases}, f_2(x) = \begin{cases} \lambda e^{\lambda x} & \text{dacă } x \leq 0 \\ 0 & \text{dacă } x > 0 \end{cases}$$

◀ ▶ ↺ 🔍

## Metoda compunerii (6): Algoritmul pentru simularea v.a. $X$ având repartiția Laplace

Intrare	V.a. $X_1 \sim \text{Exp}(\lambda)$ cu densitatea de repartiție $f_1(x)$ și V.a. $X_2 = -X_1$ cu densitatea de repartiție $f_2(x)$
Pas 1	Se generează val. de selecție $u$ a v.a. $U \sim \mathcal{U}(0, 1)$
Pas 2	Dacă $u \leq 0.5$ atunci mergi la Pas 3; altfel mergi la Pas 4
Pas 3	$s = 1$ ; mergi la Pas 5
Pas 4	$s = -1$
Pas 5	Se generează val. de selecție $x_1$ a v.a. $X_1 \sim \text{Exp}(\lambda)$
Pas 6	Se definește $x = sx_1$
Ieșire	Valoarea de selecție, $x$ , a v.a. $X$ .

◀ ▶ ↺ 🔍

## Metoda compunerii (7): Exemplu amestecare continuă

- Fie variabila  $X, X > 0$ , durata de funcționare a unui aparat, repartizată Exponențial( $\eta$ ), unde
  - $\lambda$  este un parametru determinat de producător, iar
  - $\eta$  este un parametru aleator care indică influența mediului în care este studiat aparatul.
- Repartiția de probabilitate a lui  $\eta$  este de tip  $\text{Gamma}(0, b, a)$ :

$$h(\eta) = \begin{cases} 0, & \text{dacă } x < 0 \\ \frac{b^a}{\Gamma(a)} \eta^{a-1} e^{-b\eta}, & \text{altfel} \end{cases} \quad (7)$$




- Densitatea de repartiție a lui  $X$ , pentru  $x \geq 0$  va fi de forma

$$\begin{aligned} f(x) &= \int_0^\infty \eta \lambda e^{-\lambda \eta x} \frac{b^a}{\Gamma(a)} \eta^{a-1} e^{-b\eta} d\eta = \\ &= \frac{a\theta}{(\theta x + 1)^{a+1}}, \text{ unde } \theta = \frac{\lambda}{b} \end{aligned} \quad (8)$$

- Repartiția având densitatea (8) se numește *repartiție Lomax*.

◀ ▶ ↺ 🔍

## Bibliografie I

-  M. Craiu (1998), *Statistică matematică: teorie și probleme*, Editura Matrix Rom, București
-  W. L. Martinez, A. R. Martinez (2002), *Computational Statistics Handbook with MATLAB*, Chapman & Hall/CRC, Boca Raton London New York Washington, D.C.
-  I. Văduva (2004), *Modele de simulare: note de curs*, Editura Universității din București, București

◀ ▶ ↺ 🔍