#### Universitatea din București Facultatea de Matematică și Informatică

## CURS nr. 1 - TEHNICI DE SIMULARE

## Recapitulare: noțiuni de probabilități

Lect. dr. Bianca Mogoș

# Conținut

#### Partea I

- Experiment aleator. Spațiu de selecție. Evenimente
- Funcție de probabilitate. Câmp de probabilitate
- Evenimente independente. Probabilitate condiționată.
   Formula lui Bayes

#### Partea a II - a

- Variabile aleatoare. Funcție de repartiție
- Variabile aleatoare discrete
- Variabile aleatoare continue

## Experiment aleator

### Definiție

Un *experiment aleator* este definit ca fiind o acțiune al cărei rezultat nu poate fi prezis cu certitudine și care se poate modifica în urma repetării experimentului.

#### Remarcă

Variabilitatea rezultatelor ieșite în urma unui experiment aleator poate apărea ca urmare a unor erori de măsurare, a alegerii unor obiecte diferite pentru testare, etc.

## Exemplu

- Observarea pe un interval T de timp a funcționării unui calculator.
- ▶ Înregistrarea consumului de energie electrică a unui combinat.

## Spațiu de selecție

### Definiție

Spațiul de selecție al unui experiment aleator, notat prin  $\Omega$ , reprezintă mulțimea tuturor rezultatelor posibile.

### Exemplu

- ▶ Prin aruncarea banului se pot obține două rezultate. Astfel, spațiul de selecție este {0,1}.
- Prin rostogolirea unui zar cu şase feţe şi numărarea punctelor de pe o faţă se pot obţine şase rezultate posibile. Astfel, spaţiul de selecţie este {1,2,3,4,5,6}.

## Eveniment. Eveniment sigur și eveniment imposibil

## Definiție

Un *eveniment* este orice submulțime de rezultate conținute în spațiul de selecție. Un eveniment este elementar dacă el constă dintr-un singur rezultat și compus dacă constă din mai multe rezultate.

## Definiție

Evenimentul sigur este evenimentul care se realizează întotdeauna ca rezultat al experimentului; va fi notat cu  $\Omega$  (se asociază mulțimii totale de rezultate).

*Evenimentul imposibil* nu se poate realiza ca rezultat al unui experiment; va fi notat cu  $\emptyset$  (corespunde mulțimii vide).

## Reuniunea și intersecția evenimentelor

## Definiție

Numim reuniunea evenimentelor  $A_1, A_2, \ldots, A_k$ , notată prin  $\bigcup_{j=1} A_j$ , evenimentul care se realizează când cel puțin unul dintre evenimentele  $A_1, A_2, \ldots, A_k$  se realizează.

Numim intersecția evenimentelor  $A_1, A_2, \ldots, A_k$ , notată prin  $\bigcap_{j=1}^n A_j$ , evenimentul care se realizează când se realizează toate evenimentele  $A_1, A_2, \ldots, A_k$ .

## Definiția empirică a probabilității

#### Probabilitatea unui eveniment este o măsură

- prin care modelăm incertitudinea producerii fenomenelor și a apariției datelor din lumea reală
- care ne permite să apreciem gradul de încredere și să cuantificăm lipsa de siguranță inerentă în procesul care generează datele analizate.

### Definiție

(Definiția clasică a probabilității) Dacă într-un experiment cu "n" rezultate, "k" dintre ele favorizează realizarea evenimentului A, definim probabilitatea P(A) a evenimentului A prin

$$P(A) = \frac{k}{n} \tag{1}$$

## Exercițiu: Aruncarea cu zarul

- Calculați probabilitatea ca în urma aruncării unui zar să iasă un număr par.
- 2. Care este probabilitatea ca în urma aruncării unui zar să iasă un număr impar, strict mai mare ca 3?

## $\sigma$ – algebră

Fie  $\Omega$  mulțimea evenimentelor elementare (rezultatelor posibile) ale unui experiment aleator.

### Definiție

 $\mathcal{B} \subset \mathcal{P}(\Omega)$  este o  $\sigma$  – algebră dacă

- 1.  $\emptyset, \Omega \in \mathcal{B}$
- 2. Dacă  $A \in \mathcal{B}$  atunci  $A^{\mathcal{C}} \in \mathcal{B}$
- 3. Dacă  $(A_n)_{n\in N^*}$ ,  $A_n\in \mathcal{B}$  atunci  $\bigcup_{n=1}^\infty A_n\in \mathcal{B}$

Perechea  $(\Omega, \mathcal{B})$  se numește *câmp de evenimente*.

# Funcție de probabilitate

#### Definiție

Se numește probabilitate pe  $\mathcal{B}$  o funcție nenegativă  $P:\mathcal{B} \to [0,1]$  cu proprietățile:

- 1.  $P(\Omega) = 1$
- 2. Dacă  $A, B \in \mathcal{B}$  și  $A \cap B = \emptyset$  atunci  $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$ .

## Definiție

Tripletul  $(\Omega, \mathcal{B}, P)$  se numește *câmp de probabilitate*.

## Proprietăți ale funcției de probabilitate

- 1.  $P(A^C) = 1 P(A)$ , decarece  $A \cup A^C = \Omega$ ,  $A \cap A^C = \emptyset$ .
- 2.  $P(\emptyset) = P(\Omega^C) = 1 P(\Omega) = 0$ .
- 3.  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) P(A \cap B)$ , dacă  $A \cap B \neq \emptyset$ .

Proprietatea 3. rezultă din relațiile (2) și (3).

$$A = A \cap (B \cup B^{C}) = (A \cap B) \cup (A \cap B^{C}) \text{ cu } A \cap B \cap B^{C} = \emptyset$$

$$B = B \cap (A \cup A^{C}) = (B \cap A) \cup (B \cap A^{C}) \text{ cu } B \cap A \cap A^{C} = \emptyset$$

$$A \cup B = (A \cap B) \cup (A \cap B^{C}) \cup (B \cap A^{C}).$$
(2)

Aplicăm axioma 2. din definiția probabilității și obținem

$$P(A) = P(A \cap B) + P(A \cap B^{C})$$

$$P(B) = P(A \cap B) + P(B \cap A^{C})$$

$$P(A \cup B) = P(A \cap B) + P(A \cap B^{C}) + P(B \cap A^{C}).$$
(3)

## Exerciții

#### ► Problema controlului alimentelor

Se știe că într-o cutie sunt 550 de mere. Se verifică aleator 25 dintre ele dacă sunt stricate. Dacă 2% dintre merele din cutie sunt stricate, care este probabilitatea ca printre cele 25 testate să găsim 2 mere stricate?

#### Problema zilei de naștere

Care este probabilitatea ca cel puțin 2 persoane dintr-un grup de n indivizi să aibă aceeași zi de naștere?

## Evenimente independente. Probabilitate condiționată

### Definiție

Spunem că evenimentele A și B din B sunt *independente* dacă nu se influențează, adică realizarea evenimentului A nu depinde de realizarea lui B și reciproc.

## Definiție

Se numește probabilitate condiționată a evenimentului A de către evenimentul B și se notează P(A|B) sau  $P_BA$  probabilitatea de realizare a evenimentului A calculată în condiția că evenimentul B s-a realizat (P(B) > 0) și se definește ca:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \tag{4}$$

# Exemplu 1: (1)

Un tratament s-a aplicat la 700 de pacienți care sufereau de piatră la rinichi. S-a constatat că doar 562 s-au vindecat. De asemenea, se știe că 357 au pietre mici și 315 dintre aceștia s-au vindecat, iar 343 au pietre mari și 247 s-au vindecat. Să se calculeze probabilitatea ca un pacient să se vindece știind că acesta are piatră mică. Dar, dacă are piatră mare?

#### Soluţie:

► Fie

 $\Omega = \{1, 2, \dots, 700\}$  mulţimea tuturor pacienţilor,  $S = \{1, 2, \dots, 562\}$  mulţimea pacienţilor vindecaţi şi  $E = \{563, \dots, 700\}$  mulţimea pacienţilor nevindecaţi.

## Exemplu 1: (2)

Obţinem următoarele probabilităţi:

$$P(\omega)=rac{1}{700}, orall$$
 evenimentul elementar  $\omega\in\Omega$   $P(S)=rac{562}{700}pprox0,8$   $P(E)=rac{138}{700}=pprox0,2$ 

Notăm cu

$$\Omega_1=$$
 pacienții care au pietre mici $\Omega_2=$  pacienții care au pietre mari

► Rezultă  $P(\Omega_1) = \frac{357}{700} = 0,51$  și  $P(\Omega_2) = \frac{343}{700} = 0,49$ . Astfel

$$P(S|\Omega_1) = \frac{P(S \cap \Omega_1)}{P(\Omega_1)} = \frac{315}{700} \cdot \frac{1}{0,51} = 0,88$$

Analog, se arată că  $P(S|\Omega_2) = 0,72$ .



# Formula lui Bayes (1)

Fie  $(A_i)_{i=\overline{1,k}}$  o partiție a mulțimii  $\Omega$ , ceea ce înseamnă că

$$A_i \cap A_j = \emptyset, \forall i, j \in \overline{1, k}, i \neq j, P(A_j) > 0, \forall j = \overline{1, k} \text{ si } \bigcup_{j=1}^k A_j = \Omega.$$
 (5)

Fie  $X \in \mathcal{B}$  un eveniment oarecare. Atunci

$$P(X) = P(X \cap \Omega) = P(\bigcup_{j=1}^{k} X \cap A_j) = \sum_{j=1}^{k} P(X \cap A_j)$$

$$= \sum_{j=1}^{k} P(A_j) \cdot P(X|A_j)$$
(6)

Obținem relația

$$P(X) = \sum_{i=1}^{k} P(A_i) \cdot P(X|A_i)$$
 (7)

# Formula lui Bayes (2)

Atunci probabilitatea condiționată a evenimentului  $A_j$  de către evenimentul X se poate calcula cu formula

$$P(A_{j}|X) = \frac{P(A_{j}) \cdot P(X|A_{j})}{\sum_{j=1}^{k} P(A_{j}) \cdot P(X|A_{j})}.$$
 (8)

Relația obținută în ecuația (8) se numește formula lui Bayes.

#### Variabilă aleatoare

Fie  $(\Omega, \mathcal{B}, P)$  un câmp de probabilitate.

## Definiție

Numim variabilă aleatoare (v.a.) o funcție  $X:\Omega\to\mathbb{R}$  cu proprietatea că pentru fiecare  $x\in\mathbb{R}$  evenimentul

$$X^{-1}(x) = \{\omega \in \Omega | X(\omega) \le x\}$$
 aparține mulțimii  $\mathcal{B}$ . (9)

### Exemplu

Pentru  $A \in \mathcal{B}$ , funcția indicator  $I_A$  definită prin

$$I_{A}(\omega) = \begin{cases} 1, & \omega \in A \\ 0, & \omega \notin A \end{cases}$$
 (10)

este o variabilă aleatoare.



# Funcție de repartiție. Proprietăți ale funcției de repartiție

Fie evenimentul  $A = \{\omega \in \Omega | X(\omega) \le x\} \stackrel{not}{=} \{X \le x\} \in \mathcal{B}.$ 

## Definiție

Funcția  $F_X: \mathbb{R} \to [0,1]$  definită prin

$$F_X(x) = P(\{X \le x\}) \stackrel{not}{=} P(X \le x) \tag{11}$$

se numește funcția de repartiție a variabilei aleatoare X.

Proprietăți ale funcției de repartiție

1. 
$$F_X(x) \in [0,1]$$
,  $\lim_{x \to \infty} F_X(x) = 1$ ,  $\lim_{x \to -\infty} F_X(x) = 0$ .

2.  $F_X(x+h) \ge F_X(x)$ , pentru h > 0, deoarece

$$F_X(x+h) = F_X(x) + P(\{\omega \in \Omega | x < X(\omega) \le x+h\}).$$

3.  $P(\{\omega \in \Omega | a < X(\omega) \le b\}) = F_X(b) - F_X(a)$ .



#### Variabilă aleatoare discretă

- Spunem că X este o variabilă aleatoare discretă dacă valorile luate de variabila aleatoare X sunt în număr finit sau numărabil.
- O v.a. discretă este definită prin tabloul:

$$X: \left(\begin{array}{cccc} x_1 & x_2 & \dots & x_n & \dots \\ p_1 & p_2 & \dots & p_n & \dots \end{array}\right) \tag{12}$$

unde  $x_1, x_2, \ldots, x_n, \ldots$  reprezintă valorile pe care le poate lua v.a. X, iar  $p_n = P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_n\}), n = 1, 2, \ldots$ 

► Tabloul din ecuația (12) se numește *repartiția variabilei aleatoare* discrete X.

## Proprietăți ale variabilelor aleatoare discrete

1. 
$$p_1 + p_2 + \ldots + p_n + \ldots = 1$$
, decarece  $p_1 + p_2 + \ldots + p_n + \ldots = P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_1\}) + P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_2\}) + \ldots + P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_n\}) + \ldots = P(\Omega) = 1$ 

deoarece evenimentele

$$A_i = \{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_i\}$$
 și  $A_j = \{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_j\}$  cu  $i \neq j$  sunt disjuncte (adică,  $A_i \cap A_j = \emptyset$ ; altfel avem evenimentul  $e \in A_i \cap A_j$ , de unde rezultă  $X(e) = x_i = x_j$ , ceea ce este imposibil pentru  $i \neq j$ ) și  $\bigcup_i A_i = \Omega$ 

2. O variabilă aleatoare discretă realizează o partiție a spațiului de selecție.

# Operații cu variabile aleatoare discrete (1)

### Definiție

Dacă X și Y sunt definite pe același câmp de probabilitate  $(\Omega, \mathcal{B}, P)$  atunci:

$$\begin{split} &(X+Y)\left(\omega\right)=X(\omega)+Y(\omega)\\ &(aX)\left(\omega\right)=aX(\omega), \text{ pentru } a\in\mathbb{R}\\ &(XY)\left(\omega\right)=X(\omega)Y(\omega)\\ &\frac{X}{Y}(\omega)=\frac{X(\omega)}{Y(\omega)}, \text{ } dac \check{a} \ Y(\omega)\neq0 \text{ pentru orice } \omega\in\Omega \end{split}$$

## Operații cu variabile aleatoare discrete (2)

Dacă

$$X: \left(\begin{array}{cccc} x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ p_1 & p_2 & \dots & p_n \end{array}\right), Y: \left(\begin{array}{cccc} y_1 & y_2 & \dots & y_m \\ q_1 & q_2 & \dots & q_m \end{array}\right)$$

atunci

$$X + Y : \begin{pmatrix} x_1 + y_1 & x_1 + y_2 & \dots & x_i + y_j & \dots & x_n + y_m \\ p_{11} & p_{12} & \dots & p_{ij} & \dots & p_{nm} \end{pmatrix}$$

unde  $p_{ij} = P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x_i\} \cap \{\omega \in \Omega | Y(\omega) = y_j\}).$ 

$$aX : \begin{pmatrix} ax_1 & ax_2 & \dots & ax_n \\ p_1 & p_2 & \dots & p_n \end{pmatrix}$$

$$X \cdot Y : \begin{pmatrix} x_1y_1 & x_1y_2 & \dots & x_iy_j & \dots & x_ny_m \\ p_{11} & p_{12} & \dots & p_{ii} & \dots & p_{nm} \end{pmatrix}$$

și

$$X/Y: \begin{pmatrix} x_1/y_1 & x_1/y_2 & \dots & x_i/y_j & \dots & x_n/y_m \\ p_{11} & p_{12} & \dots & p_{ij} & \dots & p_{nm} \end{pmatrix}$$

# Caracteristici ale v.a. discrete – definiții (1)

- Fie  $(\Omega, \mathcal{B}, P)$  spațiul de probabilitate pe care este definită variabila aleatoare discretă X.
- ▶ Dacă X este o variabilă aleatoare,  $X : \Omega \to \mathbb{R}$  atunci numim valoare medie a variabilei X,

$$E[X] = \sum_{i=1}^{\infty} x_i p_i \tag{13}$$

pentru cazul în care X ia un număr numărabil de valori și seria este convergentă.

▶ Dacă X ia un număr finit de valori, valoarea medie se definește printr-o sumă finită.

# Caracteristici ale v.a. discrete – definiții (2)

- ▶ Momentul de ordinul r al v.a. X este  $E_r[X] = E[X^r]$ . Se mai folosește notația  $\mu_r(X) = E[X^r]$ .
- ▶ Momentul centrat de ordin r al v.a. X este numărul

$$\mu_r(X) = E[(X - E[X])^r]$$
 (14)

Pentru r=2

$$\mu_2(X) = E[(X - E[X])^2] \stackrel{not}{=} D(X)$$
 (15)

se numește dispersia variabilei X.

▶ Dispersia D(X) dă o măsură a împrăștierii valorilor variabilei X în jurul valorii ei medii.



# Proprietăți ale mediei unei v.a. discrete (1)

1. 
$$E[aX + b] = aE[X] + b, a, b \in \mathbb{R}$$

2. 
$$E[X + Y] = E[X] + E[Y]$$

Demonstrație

$$E[X + Y] = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} (x_i + y_j) p_{ij} = \sum_{i=1}^{n} x_i \sum_{j=1}^{m} p_{ij} + \sum_{j=1}^{m} y_j \sum_{i=1}^{n} p_{ij}$$
$$= \sum_{i=1}^{n} x_i P(X = x_i) + \sum_{j=1}^{m} y_j P(Y = y_j),$$

deoarece

$$\sum_{j=1}^{m} p_{ij} = P((X = x_i) \cap \Omega) = P(X = x_i)$$

$$\sum_{j=1}^{n} p_{ij} = P(\Omega \cap (Y = y_j)) = P(Y = y_j).$$

# Proprietăți ale mediei unei v.a. discrete (2)

3. Dacă X și Y sunt v.a. independente atunci

$$E[X \cdot Y] = E[X] \cdot E[Y]$$

Demonstrație

Avem 
$$E[X \cdot Y] = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} x_i y_j p_{ij}$$
. Cum  $X$  și  $Y$  sunt independente

$$p_{ij} = P(X = x_i) \cdot P(Y = y_j).$$

Astfel,

$$E[X \cdot Y] = \sum_{i=1}^{n} x_i P(X = x_i) \cdot \sum_{j=1}^{m} y_j P(Y = y_j).$$



#### Variabilă aleatoare continuă

#### Definiție

Spunem că  $X:\Omega \to \mathbb{R}$  este *v.a. continuă* dacă

$$P(\{\omega \in \Omega | X(\omega) = x\}) = 0, \tag{16}$$

pentru orice  $x \in \mathbb{R}$ .

#### Observatii:

- Deși probabilitatea evenimentului din definiție este zero nu înseamnă că evenimentul nu se poate realiza.
- ▶ Dacă X este o variabilă aleatoare continuă atunci funcția sa de repartiție este continuă.

# Densitate de repartiție. Proprietăți ale funcției de repartiție

### Definiție

Dacă există

$$\lim_{h \to 0} \frac{F_X(x+h) - F_X(x)}{h} = F_X'(x) \tag{17}$$

atunci  $F_X'$  se numește densitatea de repartiție a variabilei X și

$$F_X'(x) = f_X(x), x \in \mathbb{R}$$
 (18)

#### Proprietăți ale funcției de repartiție

- 1. Decarece  $F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(t) dt$  rezultă  $\int_{-\infty}^{\infty} f_X(t) dt = 1$
- 2. Deoarece  $F_X$  este crescătoare rezultă că  $f_X(x) \ge 0, x \in \mathbb{R}$ .

## Caracteristici ale v.a. continue – definiții (1)

▶ Valoarea medie a v.a. continue X este

$$E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x dF_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_X(x) dx$$
 (19)

▶ Momentul de ordinul r al variabilei aleatoare continue X este

$$\mu_r(X) = E[X^r] = \int_{\mathbb{R}} x^r f_X(x) dx. \tag{20}$$

 Momentul centrat de ordinul r al variabilei aleatoare continue X este

$$\mu_r(X) = E[(X - E[X])^r] = \int_{\mathbb{R}} (x - E[X])^r f_X(x) dx.$$
 (21)

▶ Pentru r = 2 obținem *dispersia* variabilei aleatoare X:

$$D(X) = \mu_2(X) = E[(x - E[X])^2] = \int_{\mathbb{R}} (x - E[X])^2 f_X(x) dx.$$
(22)

# Caracteristici ale v.a. continue – definiții (2)

- $\blacktriangleright \sqrt{D(X)}$  se numește *abaterea medie pătratică* sau *deviația* standard.
- ▶ Modul v.a. X, notat prin  $M_0$ , este acea valoare a v.a. X pentru care densitatea de probabilitate  $f_X$  are valoare maximă.
- ▶ *Mediana* v.a. X, notată prin *Me*, este acea valoare pentru care

$$\int_{-\infty}^{Me} f_X(x) dx = \int_{Me}^{\infty} f_X(x) dx = \frac{1}{2}.$$
 (23)

► Cuantila de ordinul  $\alpha$  a variabile aleatoare X este acea valoare  $q_{\alpha}$  care verifică relația

$$\int_{-\infty}^{q_{\alpha}} f_X(x) dx = \alpha. \tag{24}$$

#### Test

Timpul de așteptare la un ghișeu este o variabilă aleatoare T care urmează o repartiție  $\operatorname{Exp}(\lambda)$  cu timpul mediu de așteptare de 15 minute. Să se afle probabilitatea ca un cetățean să aștepte mai mult de 20 de minute.

## Bibliografie I

- M. Craiu (1998), Statistică matematică: teorie și probleme, Editura Matrix Rom, București
- W. L. Martinez, A. R. Martinez (2002), Computational Statistics Handbook with MATLAB, Chapman & Hall/CRC, Boca Raton London New York Washington, D.C.