

# Laborator 01: Divide et Impera

---

Responsabili:

- Radu Vișan [mailto:visanr95@gmail.com]
- Cristian Banu [mailto:crisb@gmail.com]
- Darius Neațu [mailto:neatudarius@gmail.com]

## Obiective laborator

---

- Înțelegerea conceptului teoretic din spatele descompunerii
- Rezolvarea de probleme abordabile folosind conceptul de Divide et Impera

## Precizari initiale

---

Toate exemplele de cod se găsesc în demo-lab01.zip.

Acestea apar încorporate și în textul laboratorului pentru a facilita parcurgerea cursivă a laboratorului.

- Toate bucatile de cod prezentate în partea introductivă a laboratorului (înainte de exerciții) au fost testate. Cu toate acestea, este posibil ca din cauza mai multor factori (formatare, caractere invizibile puse de browser etc) un simplu copy-paste să nu fie de ajuns pentru a compila codul.
- Va rugăm să încercați și codul din arhiva **demo-lab01.zip**, înainte de a raporta că ceva nu merge. :D
- Pentru orice problemă legată de conținutul acestei pagini, va rugăm să dați email unuia dintre responsabili.

## Importanță – aplicații practice

---

Paradigma Divide et Impera stă la baza construirii de algoritmi eficienți pentru diverse probleme:

- Sortări (ex: MergeSort [1] [http://www.sorting-algorithms.com/merge-sort], QuickSort [2] [http://www.sorting-algorithms.com/quick-sort])
- Înmulțirea numerelor mari (ex: Karatsuba [3] [http://en.wikipedia.org/wiki/Karatsuba\_algorithm])
- Analiza sintactică (ex: parsere top-down [4] [http://en.wikipedia.org/wiki/Top-down\_parser])
- Calcularea transformatei Fourier discretă (ex: FFT [5] [http://en.wikipedia.org/wiki/Fast\_Fourier\_transform])

Un alt domeniu de utilizare a tehnicii divide et impera este programarea paralelă pe mai multe procesoare, sub-problemele fiind executate pe mașini diferite.

## Prezentarea generală a problemei

---

O descriere a tehnicii D&I: "Divide and Conquer algorithms break the problem into several sub-problems that are similar to the original problem but smaller in size, solve the sub-problems recursively, and then combine these solutions to create a solution to the original problem." [7]

Deci un algoritm D&I **împarte problema** în mai multe subprobleme similare cu problema inițială și de dimensiuni mai mici, **rezolva sub-problemele** recursiv și apoi **combina soluțiile** obținute pentru a obține soluția problemei inițiale.

Sunt trei pași pentru aplicarea algoritmului D&I:

- **Divide:** împarte problema în una sau mai multe *probleme similare de dimensiuni mai mici*.
- **Impera** (stăpânește): rezolva subprobleme recursiv; dacă dimensiunea sub-problemelor este mică se rezolva iterativ.
- **Combină:** combină soluțiile sub-problemelor pentru a obține soluția problemei inițiale.

Complexitatea algoritmilor D&I se calculează după formula:

$$T(n) = D(n) + S(n) + C(n),$$

unde  $D(n)$ ,  $S(n)$  și  $C(n)$  reprezintă complexitățile celor 3 pași descriși mai sus: divide, stăpânește respectiv combină.

## Probleme clasice

---

### MergeSort

Enunț

Sortarea prin interclasare (MergeSort [1] [<http://www.sorting-algorithms.com/merge-sort>]) este un algoritm de sortare de vectori ce folosește paradigma D&I:

- **Divide:** împarte vectorul inițial în doi sub-vectori de dimensiune  $n/2$ .
- **Stăpânește:** sortează cei doi sub-vectori recursiv folosind sortarea prin interclasare; recursivitatea se oprește când dimensiunea unui sub-vector este 1 (deja sortat).
- **Combina:** Interclasează cei doi sub-vectori sortați pentru a obține vectorul inițial sortat.

## Pseudocod

Mai jos gasiti algoritmul MergeSort scris in pseudocod.

```
MergeSort(v, start, end)           // v – vector, start – limită inferioară, end – limită superioară
    if (start == end) return;       // condiția de oprire
    mid = (start + end) / 2;        // etapa divide
    MergeSort(v, start, mid);       // etapa stăpânește
    MergeSort(v, mid + 1, end);
    Merge(v, start, end);          // etapa combină

Merge(v, start, end)               // interclasare sub-vectori
    // indecsi
    mid = (start + end) / 2;
    i = start;
    j = mid + 1;
    k = 1;

    tmp = buffer temporar in care incap (end - start + 1) numere
    while (i <= mid && j <= end)
        if (v[i] <= v[j]) tmp[k++] = v[i++];
        else tmp[k++] = v[j++];

    while (i <= mid)
        tmp[k++] = v[i++];

    while (j <= end)
        tmp[k++] = v[j++];

    copy(v[start..end], tmp[1..k-1]);
```

Mai jos puteti gasi o implementare in C++.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

vector<int> v;

void merge_halves(int left, int right) {
    int mid = (left + right) / 2;
    vector<int> aux;
    int i = left, j = mid + 1;

    while (i <= mid && j <= right) {
        if (v[i] <= v[j]) {
            aux.push_back(v[i]);
            i++;
        } else {
            aux.push_back(v[j]);
            j++;
        }
    }

    while (i <= mid) {
        aux.push_back(v[i]);
        i++;
    }

    while (j <= right) {
        aux.push_back(v[j]);
        j++;
    }

    for (int k = left; k <= right; k++) {
        v[k] = aux[k - left];
    }
}

void merge_sort(int left, int right) {
    if (left >= right) return;
    int mid = (left + right) / 2;

    merge_sort(left, mid);
    merge_sort(mid + 1, right);
    merge_halves(left, right);
}
```

```
int main() {
    random_device rd;
    for (int i = 0; i < 10; i++) {
        v.push_back(rd() % 100);
    }

    cout << "Vectorul initial: ";
    for (int i = 0; i < v.size(); i++) {
        cout << v[i] << " ";
    }
    cout << "\n";

    merge_sort(0, v.size() - 1);

    cout << "Vectorul sortat: ";
    for (int i = 0; i < v.size(); i++) {
        cout << v[i] << " ";
    }
    cout << "\n";

    return 0;
}
```

## Complexitate

Complexitatea algoritmului este dată de formula:  $T(n) = D(n) + S(n) + C(n)$ , unde  $D(n) = O(1)$ ,  $S(n) = 2 * T(n/2)$  și  $C(n) = O(n)$ , rezulta  $T(n) = 2 * T(n/2) + O(n)$ .

Folosind teorema Master [8] [<http://people.csail.mit.edu/thies/6.046-web/master.pdf>] găsim complexitatea algoritmului:  $T(n) = O(n * \log(n))$ .

- **complexitate temporală** :  $T = O(n * \log(n))$ 
  - Ce înseamnă această metrică? Măsoară efectiv  **timpul de execuție**  al algoritmului (nu include citiri, afisari etc).
- **complexitate spațială** :  $S = O(n)$ 
  - Ce înseamnă această metrică? Măsoară efectiv  **memoria suplimentară**  folosită de algoritm (în acest caz ne referim strict la buffer-ul temporar).

Retineti cele doua conventii despre complexitati de mai sus. Le vom folosi pentru restul semestrului.

## Binary Search

### Enunt

Se dă un **vector sortat crescător** ( $v[1], v[2], \dots, v[n]$ ) ce conține valori reale distincte și o valoare  $x$ .

Sa se găsească la ce **poziție** apare  $x$  în vectorul dat.

### Rezolvare

BinarySearch (Cautare Binara), se rezolva cu un algoritm D&I:

- **Divide**: împărțim vectorul în doi sub-vectori de dimensiune  $n/2$ .
- **Stăpânește**: aplicăm algoritmul de căutare binară pe sub-vectorul care conține valoarea căutată.
- **Combină**: soluția sub-problemei devine soluția problemei inițiale, motiv pentru care nu mai este nevoie de etapa de combinare.

### Pseudocod

```
BinarySearch(v, left, right, x) {
    // functia returneaza pozitia x pe care se afla numarul x (oricare pozitie) sa
    // vom cauta cat timp intervalul de cautare nu a fost inca epuizat (are cel putin un element)
    while (left <= right) {
        mid = (left + right) / 2 // mijlocul intervalului de cautare

        if (x == v[mid]) return mid; // elementul cautat este cel din mijloc
        if (x < v[mid]) right = mid - 1; // elementul cautat este mai mic decat cel din mijloc, ne mutam in prima jumatate
        if (x > v[mid]) left = mid + 1; // elementul cautat este mai mare decat cel din mijloc, ne mutam in a doua jumatate
    }

    return -1; // in acest punct ajungem daca si numai daca x nu a fost gasit
}
```

## Complexitate

- **complexitate temporală** :  $T = O(\log(n))$ 
  - se deduce din recurenta  $T(n) = T(n/2) + O(1)$
- **\* complexitate spațială** :  $S = O(1)$ 
  - nu avem structuri de date complexe auxiliare

- atragem atentie ca acest algoritm se poate implementa si **recursiv**, caz in care complexitatea spatiala devine  $O(\log(n))$ , intrucat salvam pe stiva  $O(\log(n))$  parametri (intregi, referinte)

## Turnurile din Hanoi

### Enunt

Se considera 3 tije  $S$  (**sursa**),  $D$  (**destinatie**),  $aux$  (**auxiliar**) și  $n$  discuri de dimensiuni distincte  $(1, 2, \dots, n$  - ordinea crescătoare a dimensiunilor) situate inițial toate pe tija  $S$  în ordinea  $1, 2, \dots, n$  (de la vârful către baza).

Singura operație care se poate efectua este de a selecta un disc ce se află în vârful unei tije și plasarea lui în vârful altei tije astfel încât să fie așezat deasupra unui disc de dimensiune mai mare decât a sa.

Sa se găsească un algoritm prin care se mută toate discurile de pe tija  $S$  pe tija  $D$  (problema turnurilor din Hanoi).

### Solutie

Pentru rezolvarea problemei folosim următoarea strategie [9] [<http://www.mathcs.org/java/programs/Hanoi/index.html>]:

- mutam primele  $n - 1$  discuri de pe tija  $S$  pe tija  $aux$  folosindu-ne de tija  $D$ .
- mutam discul  $n$  pe tija  $D$ .
- mutam apoi cele  $n - 1$  discuri de pe tija  $aux$  pe tija  $D$  folosindu-ne de tija  $S$ .

Ideea din spate este ca avem mereu o singura sursa si o singura destinatie sa atingem un scop. Intotdeauna a 3-a tija va fi considerata auxiliara si poate fi folosita pentru a atinge scopul propus.

### Algoritm

```
// muta n discuri de pe tija S pe tija D folosind tija aux
Hanoi(n, S, D, aux) {
    if (n >= 1) {
        Hanoi(n - 1, S, aux, D); // mut n-1 discuri de pe sursa (S) pe auxiliar (aux)
                                // in aceasta subproblema sursa este S, destinatia este aux, intermediarul este D

        Muta_disc(S, D);          // acum pot muta direct discul n de pe sursa (S) pe destinatie (D)

        Hanoi(n - 1, aux, D, S); // mut n-1 discuri de pe sursa (aux, aici sunt ele momentan) pe destinatie (D - scop final)
                                // in aceasta subproblema, S este auxiliar, intrucat este tija libera
    }
}
```

### Complexitate

- **complexitate temporală** :  $T(n) = O(2^n)$ 
  - se deduce din recurenta  $T(n) = 2 * T(n - 1) + O(1)$
- **\* complexitate spatială** :  $S(n) = O(n)$ 
  - la un moment dat, nivelul maxim de recursivitate este  $n$

## ZParcuregere

### Enunt

Gigel are o tabla patratica de dimensiuni  $2^n * 2^n$ . Ar vrea sa scrie pe patratelele tablei numere naturale cuprinse intre 1 si  $2^n * 2^n$  conform unei parcurgeri mai deosebite pe care o numeste **Z-parcuregere**.

O Z-parcuregere viziteaza recursiv cele patru cadrane ale tablei in ordinea: **stanga-sus**, **dreapta-sus**, **stanga-jos**, **dreapta-jos**.

La un moment dat Gigel ar vrea sa stie ce **numar de ordine** trebuie sa scrie conform Z-parcuregerii pe anumite patratele date prin coordonatele lor  $(x, y)$ . Gigel incepe umplerea tablei **intotdeauna** din coltul din stanga-sus.

$n = 1$  si  $(x, y) = (2, 2)$

Raspuns: 4

Explicatie: Matricea arata ca in exemplul urmator.

1	2
3	4

$n = 2$  si  $(x, y) = (3, 3)$

Raspuns: 13

Explicatie: Matricea arata ca in exemplul urmator.

1	2	5	6
3	4	7	8
9	10	13	14
11	12	15	16

## Solutie

Analizand modul in care se **completeaza** tabloul/matricea din enunt, observam ca la fiecare etapa impartim matricea (**problema**) in 4 submatrici (**4 subprobleme**). De asemenea, sirul de numere pe care dorim sa il punem in matrice se imparte in 4 secvente, fiecare corespunzand unei submatrici.

Observam astfel ca problema suporta **descompunerea** in **subprobleme disjuncte** si cu **structura similara**, ceea ce ne face sa ne gandim la o solutie cu Divide et Impera.

## Complexitate

- **complexitate temporală** :  $T = O(n)$ 
  - $\log_4(2^n) = \frac{1}{2}\log_2(2^n) = \frac{1}{2}n$
- \* **complexitate spațială** :  $S = O(n)$ 
  - stocam parametri pentru recursivitate
  - solutia se poate implementa si iterativ, caz in care  $S = O(1)$ ; deoarece dimensiunile spatiului de cautare sunt  $2^n * 2^n$ ,  $n$  este foarte mic ( $n \leq 15$ ), de aceea o solutie iterativa nu aduce nici un castig **efectiv** in aceasta situatie

## Concluzii

Divide et impera este o tehnică folosită pentru a realiza solutii pentru o anumita clasa de probleme: acestea contin **subprobleme disjuncte** si cu **structura similara**. În cadrul acestei tehnici se disting trei etape: divide, stăpânește și combină.

Mai multe exemple de algoritmi care folosesc tehnica divide et impera puteți găsi la [11]  
[http://www.cs.berkeley.edu/~vazirani/algorithms/chap2.pdf].

## Exercitii

In acest laborator vom folosi scheletul de laborator din arhiva skel-lab01.zip.

### Count occurrences

Se da un sir sortat **v** cu **n** elemente. Gasiti numarul de elemente egale cu **x** din sir.

$n = 6$  si  $x = 10$

i	1	2	3	4	5	6
v	1	2	4	10	10	20

Raspuns: 2

Explicatie: 10 apare de 2 ori in sir.

Task-uri:

- Aceasta problema este deja rezolvata. Pentru a va acomoda cu scheletul, va trebui sa faceti cativa pasi:
  - Rulati comanda `./check.sh` si cititi cum se foloseste checker-ul.
  - Rulati comanda necesara pentru a rula task-ul 1. Sursa nu implementeaza corect algoritmul si returneaza valori default. Din acest motiv primiti mesajul **WRONG ANSWER**.
  - Copiati urmatoarea sursa in folderul corespunzator. Rulati comanda anterioara. Observati mesajele afisate cand ati rezolvat corect un task.

Sursa **main.cpp** asociata cu task 1 este mai jos.

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;

class Task {
public:
    void solve() {
        read_input();
    }
};
```

```

        print_output(get_result());
    }

private:
    void read_input() {
        ifstream fin("in");
        fin >> n;
        for (int i = 0, e; i < n; i++) {
            fin >> e;
            v.push_back(e);
        }
        fin >> x;
        fin.close();
    }

    int find_first() {
        int left = 0, right = n - 1, mid, res = -1;
        while (left <= right) {
            mid = (left + right) / 2;
            if (v[mid] >= x) {
                res = mid;
                right = mid - 1;
            } else {
                left = mid + 1;
            }
        }
        return res;
    }

    int find_last() {
        int left = 0, right = n - 1, mid, res = -1;
        while (left <= right) {
            mid = (left + right) / 2;
            if (v[mid] <= x) {
                res = mid;
                left = mid + 1;
            } else {
                right = mid - 1;
            }
        }
        return res;
    }

    int get_result() {
        int first = find_first();
        int last = find_last();
        if (first == -1 || last == -1) {
            return 0;
        }
        return last - first + 1;
    }

    void print_output(int result) {
        ofstream fout("out");
        fout << result;
        fout.close();
    }

    int n, x;
    vector<int> v;
};

int main() {
    Task task;
    task.solve();
    return 0;
}

```

Sursa **Main.java** asociata cu task 1 este mai jos.

```

import java.io.File;
import java.io.IOException;
import java.io.PrintWriter;
import java.util.Scanner;

public class Main {
    static class Task {
        public final static String INPUT_FILE = "in";
        public final static String OUTPUT_FILE = "out";

        int n;
        int[] v;
        int x;

        private void readInput() {
            try {
                Scanner sc = new Scanner(new File(INPUT_FILE));
                n = sc.nextInt();
                v = new int[n];
                for (int i = 0; i < n; i++) {
                    v[i] = sc.nextInt();
                }
            }
        }
    }
}

```

```

        x = sc.nextInt();
        sc.close();
    } catch (IOException e) {
        throw new RuntimeException(e);
    }
}

private void writeOutput(int count) {
    try {
        PrintWriter pw = new PrintWriter(new File(OUTPUT_FILE));
        pw.printf("%d\n", count);
        pw.close();
    } catch (IOException e) {
        throw new RuntimeException(e);
    }
}

private int findFirst() {
    int left = 0, right = n - 1, mid, res = -1;
    while (left <= right) {
        mid = (left + right) / 2;
        if (v[mid] >= x) {
            res = mid;
            right = mid - 1;
        } else {
            left = mid + 1;
        }
    }
    return res;
}

private int findLast() {
    int left = 0, right = n - 1, mid, res = -1;
    while (left <= right) {
        mid = (left + right) / 2;
        if (v[mid] <= x) {
            res = mid;
            left = mid + 1;
        } else {
            right = mid - 1;
        }
    }
    return res;
}

private int getAnswer() {
    int first = findFirst();
    int last = findLast();
    if (first == -1 || last == -1) {
        return 0;
    }
    return last - first + 1;
}

public void solve() {
    readInput();
    writeOutput(getAnswer());
}

public static void main(String[] args) {
    new Task().solve();
}
}

```

- Intelegeti solutia oferita impreuna cu asistentul vostru.
- Care este complexitatea solutiei (timp + spatiu)? De ce?

## SQRT

Se da un numar real  $n$ . Scrieti un algoritm de complexitate  $O(\log n)$  care sa calculeze  $\sqrt[n]{n}$  cu o precizie de 0.001.

$n = 0.25$

Raspuns: orice valoare intre 0.499 si 0.501 (inclusiv)

Pentru a putea trece testele, trebuie sa afisati rezultatul cu **cel putin** 4 zecimale.

## ZParcursere

Rezolvati problema ZParcursere folosind scheletul pus la dispozitie. Enuntul si explicatiile le gasiti in partea de seminar.

## Exponentiere logaritmica

Se dau doua numere naturale **base** si **exponent**. Scrieti un algoritm de complexitate  $O(\log(\text{exponent}))$  care sa calculeze  $\text{base}^{\text{exponent}} \% \text{MOD}$ .

Intrucat expresia  $\text{base}^{\text{exponent}}$  este foarte mare, dorim sa aflam doar **restul** impartirii lui la un numar **MOD**.

Proprietati matematice necesare:

- $(a + b) \% \text{MOD} = ((a \% \text{MOD}) + (b \% \text{MOD})) \% \text{MOD}$
- $(a * b) \% \text{MOD} = ((a \% \text{MOD}) * (b \% \text{MOD})) \% \text{MOD}$

Atentie la inmultire! Rezultatul **temporar** poate provoca un overflow. Solutii:

- **C++:**  $a * b \Rightarrow 1LL * a * b$
- **Java:**  $a * b \Rightarrow 1L * a * b$

$\text{base} = 2, \text{exponent} = 10, \text{MOD} = 5$

Raspuns: 4

Explicatie:  $2^{10} \% 5 = 4$

## Bonus

Se da un sir  $S$  de  $n$  numere intregi. Sa se determine cate inversiuni sunt in sirul dat. Numim inversiune o pereche de indici  $1 \leq i < j \leq n$  astfel incat  $S[i] > S[j]$

Exemplu: in sirul  $\{0 \ 1 \ 9 \ 4 \ 5 \ 7 \ 6 \ 8 \ 2\}$  sunt 12 inversiuni.

Aceasta problema nu are schelet.

## Extra

Se da un vector de numere întregi neordonate. Scriind o funcție de partitionare, folosiți **Divide et Impera** pentru

- a determina a k-lea element ca mărime din vector
- a sorta vectorii prin QuickSort

Puteti testa problema partition aici [https://leetcode.com/problems/kth-largest-element-in-an-array/description/]. Problema QuickSort [https://en.wikipedia.org/wiki/Quicksort] (chiar si MergeSort) poate fi testata aici [https://infoarena.ro/problema/algsort].

Exemplu: pentru vectorul  $\{0 \ 1 \ 2 \ 4 \ 5 \ 7 \ 6 \ 8 \ 9\}$ , al 3-lea element ca ordine este 2, iar vectorul sortat este  $\{0 \ 1 \ 2 \ 4 \ 5 \ 6 \ 7 \ 8 \ 9\}$

Se dau  $n - 1$  numere naturale distincte între 0 si  $n - 1$ . Scriind o functie de partitionare, determinati numarul lipsa.

Exemplu: pentru  $n = 9$  si vectorul 019457682, numarul lipsa este 3.

Puteti rezolva aceasta problema pe infoarena [https://infoarena.ro/problema/fractal].

Puteti rezolva aceasta problema de aici [https://ocw.cs.pub.ro/courses/pa/laboratoare/laborator-03#ssm].

Pentru problema SSM vom studia o solutie potrivita in lab03. Puteti sa incercati sa o rezolvati cu Divide et Impera pentru a exersa cele invatate astazi.

Dându-se  $N$  numere întregi sub forma unei secvențe de numere strict crescătoare, care se continuă cu o secvență de întregi strict descrescătoare, se dorește determinarea punctului din întregul șir înaintea căruia toate elementele sunt strict crescătoare, și după care, toate elementele sunt strict descrescătoare. Considerăm evident faptul că acest punct nu există dacă cele  $N$  numere sunt dispuse într-un șir fie doar strict crescător, fie doar strict descrescător.