

## Laborator 4: Programare Dinamică (continuare)

Responsabili:

- Radu Vișan [mailto:visanr95@gmail.com]
- Darius Neațu [mailto:neatudarius@gmail.com]
- Cristian Banu [mailto:cristb@gmail.com]
- Răzvan Chițu [mailto:razvan.ch95@gmail.com]

### Obiective laborator

- Înțelegerea noțiunilor de bază despre programare dinamică
- Însușirea abilităților de implementare a algoritmilor bazați programare dinamică.

### Precizari initiale

Toate exemplele de cod se găsesc în demo-lab04.zip.

Acestea apar încorporate și în textul laboratorului pentru a facilita parcurgerea cursivă a laboratorului.

- Toate bucatile de cod prezentate în partea introductivă a laboratorului (înainte de exerciții) au fost testate. Cu toate acestea, este posibil ca din cauza mai multor factori (formatare, caractere invizibile puse de browser etc) un simplu copy-paste să nu fie de ajuns pentru a compila codul.
- Va rugăm să încercați și codul din arhiva **demo-lab04.zip**, înainte de a raporta că ceva nu merge. :D
- Pentru orice problemă legată de conținutul acestei pagini, va rugăm să dați email unuia dintre responsabili.

### Ce este DP?

Similar cu greedy, tehnica de programare dinamică este folosită pentru rezolvarea **problemelor de optimizare**. În continuare vom folosi acronimul **DP (dynamic programming)**.

De asemenea, DP se poate folosi și pentru probleme în care nu căutăm un optim, cum ar fi **problemele de numărare**.

Pentru restul notiunilor prezentate până acum despre DP, va rugăm să consultați pagina laboratorului 3.

### Exemple clasice

Programarea Dinamică este cea mai flexibilă tehnică din programare. Cel mai ușor mod de a o înțelege presupune parcurgerea cât mai multor exemple.

Propunem câteva categorii de recurențe, pe care le vom grupa astfel:

- recurențe de tip **SSM** (Subsecvența de Suma Maximă)
- recurențe de tip **RUCSAC**
- recurențe de tip **PODM** (Parantezare Optimă de Matrici)
- recurențe de tip **numărat**
- recurențe pe **grafuri**

Pentru o problemă dată, este **posibil** să găsim **mai multe recurențe corecte** (mai multe soluții posibile). Evident, criteriul de alegere între acestea va fi cel bazat pe complexitate.

### Categoria 3: PODM

Aceste recurențe au o oarecare asemănare cu problema PODM (enunț + soluție).

ATENȚIE! Acest tip de recurențe poate fi mai greu (decat celelalte). Puteți consulta **acasa** materialele puse la dispoziție pentru a înțelege mai bine această categorie.

Caracteristici:

- Acest tip de problemă presupune că o putem formula ca pe o problemă de tip **subinterval**  $[i, j]$ .
- Dacă dorim să găsim optimul pentru acest interval, va trebui să luăm în calcul toate combinațiile de 2 subprobleme care ar fi putut genera soluție pentru probleme  $[i, j]$ .
- Se consideră fiecare divizare în 2 subprobleme, dată de intermediarul  $k$ 
  - $[i, k]$  și  $[k + 1, j]$  sunt cele 2 subprobleme pentru care cunoaștem soluțiile
  - atunci o soluție pentru  $[i, j]$  se poate obține îmbinându-le pe cele două
  - ca să găsim soluția cea mai bună
    - vom itera prin toate valorile  $k$  posibile
    - vom alege pe cea care maximizează soluția problemei  $[i, j]$
- Calculul se face de la intervale mici (probleme ușoare -  $[i, i]$  sau  $[i, i + 1]$ ) spre probleme generale (dimensiune generală -  $[i, j]$ ). În final se ajunge și la dimensiunile inițiale  $([1, n])$ .
  - Privind imaginea de ansamblu, adică cum se completează matricea, observăm că matricea dp se completează **diagonala cu diagonala**.

### Exemple clasice

#### PODM

Enunț

Fie un produs matricial  $M = M_1 M_2 \dots M_n$ . Putem pune paranteze în mai multe moduri și vom obține același rezultat (înmulțire asociativă), dar este posibil să obținem număr diferit de **înmulțiri scalare**.

Matricea  $M_i$  are (prin convenție), dimensiunile  $d_{i-1} d_i$ .

Cerinta

Se cere să se găsească o **parantezare optimă de matrice** (PODM), adică să se găsească o parantezare care să minimizeze numărul de înmulțiri scalare.

Exemple

$n = 3$

i	0	1	2	3
d	2	3	4	5

Raspuns: **64** (inmultiri scalare)

Explicatie: Avem 3 matrici:

- A de dimensiuni (2, 3)
- B de (3, 4)
- C de (4, 5)

In functie de ordinea efectuarii inmultirilor matriciale , numarul total de inmultiri scalare poate sa fie foarte diferit:

- $(AB)C \Rightarrow 24 + 40 = 64$  de inmultiri
  - explicatie:  $X = (AB)$  genereaza  $2 * 3 * 4 = 24$  inmultiri,  $(XC)$  genereaza  $2 * 4 * 5 = 40$  de inmultiri
- $A(BC) \Rightarrow 60 + 30 = 90$  de inmultiri
  - explicatie:  $X = (BC)$  genereaza  $3 * 4 * 5 = 60$  inmultiri,  $(AX)$  genereaza  $2 * 3 * 5 = 30$  de inmultiri

Rezultatul optim se obtine pentru cea de a treia parantezare:  $(AB)C$ .

$n = 4$

i	0	1	2	3	4
d	2	3	4	2	3

Raspuns: **48** (inmultiri scalare)

Explicatie: Avem 4 matrici:

- A de dimensiuni (2, 3)
- B de (3, 4)
- C de (4, 2)
- D de (2, 3)

In functie de ordinea efectuarii inmultirilor matriciale, numarul total de inmultiri scalare poate sa fie foarte diferit:

- $(AB)C)D \Rightarrow 24 + 16 + 12 = 52$  inmultiri
  - explicatie:  $X = (AB)$  genereaza  $2 * 3 * 4 = 24$  inmultiri scalare,  $Y = (XC)$  genereaza  $2 * 4 * 2 = 16$  inmultiri scalare,  $Z = YD$  genereaza  $2 * 2 * 3 = 12$  inmultiri scalare
- $A(BC))D \Rightarrow 24 + 12 + 12 = 48$  inmultiri
  - explicatie:  $X = (BC)$  genereaza  $3 * 4 * 2 = 24$  inmultiri scalare,  $Y = (AX)$  genereaza  $2 * 3 * 2 = 12$  inmultiri scalare,  $Z = YD$  genereaza  $2 * 2 * 3 = 12$  inmultiri scalare
- $(AB)(CD) \Rightarrow =$  inmultiri
  - explicatie:  $X = (AB)$  genereaza  $2 * 3 * 4 = 24$  inmultiri scalare,  $Y = (CD)$  genereaza  $4 * 2 * 3 = 24$  inmultiri scalare,  $Z = XY$  genereaza  $2 * 4 * 3 = 24$  inmultiri scalare
- $A((BC)D) \Rightarrow 24 + 18 + 27 = 69$  inmultiri
  - explicatie:  $X = (BC)$  genereaza  $3 * 4 * 2 = 24$  inmultiri scalare,  $Y = (XD)$  genereaza  $3 * 2 * 3 = 18$  inmultiri scalare,  $Z = AY$  genereaza  $3 * 3 * 3 = 27$  inmultiri scalare
- $A(B(CD)) \Rightarrow 24 + 36 + 18 = 78$  inmultiri
  - explicatie:  $X = (CD)$  genereaza  $4 * 2 * 3 = 24$  inmultiri scalare,  $Y = (BX)$  genereaza  $3 * 4 * 3 = 36$  inmultiri scalare,  $Z = AY$  genereaza  $2 * 3 * 3 = 18$  inmultiri scalare

Rezultatul optim se obtine pentru cea de a treia parantezare:  $((A(BC))D)$ .

$n = 4$

i	0	1	2	3	4
d	13	5	89	3	34

Raspuns: **2856** (inmultiri scalare)

Explicatie: Avem 4 matrici:

- A de dimensiuni (13, 5)
- B de (5, 89)
- C de (89, 3)
- D de (3, 34)

In functie de ordinea efectuarii inmultirilor matriciale , numarul total de inmultiri scalare poate sa fie foarte diferit:

- $((AB)C)D \Rightarrow 10582$  inmultiri
- $(AB)(CD) \Rightarrow 54201$  inmultiri
- $A(BC))D \Rightarrow 2856$  inmultiri
- $A((BC)D) \Rightarrow 4055$  inmultiri
- ...

Rezultatul optim se obtine pentru cea de a treia parantezare:  $(A(BC))D$ .

TIPAR

A fost descris in detaliu mai sus (cand s-a vorbit de categorie).

Numire recurenta

$dp[i][j] = \text{numarul minim de inmultiri scalare cu care se poate obtine produsul } M_i * M_{i+1} * \dots * M_j$

Gasire recurenta

- **Cazul de baza :**
  - $dp[i][i] = 0$ 
    - NU avem nici un efort daca nu avem ce inmultii.
  - $dp[i][i + 1] = d_{i-1}d_id_{i+1}$ 
    - Daca avem doua matrice, putem doar sa le inmultim. Nu are sens sa folosim paranteze.
    - Daca inmultim 2 matrice de dimensiuni  $d_{i-1} * d_i$  si  $d_i * d_{i+1}$ , avem costul  $d_{i-1}d_id_{i+1}$
- **Cazul general:**  $dp[i][j] = \min(dp[i][k] + dp[k+1][j] + d_{i-1}d_kd_j)$ , unde  $k = i : j - 1$ 
  - daca avem de efectuat sirul de inmultiri  $M_i \dots M_j$ , atunci putem pune paranteze oriunde si sa facem inmultirile astfel  $(M_i \dots M_k)(M_{k+1} \dots M_j)$ 
    - costul minim pentru  $(M_i \dots M_k)$  este  $dp[i][k]$
    - costul minim pentru  $(M_{k+1} \dots M_j)$  este  $dp[k+1][j]$
    - vom avea in final de inmultit 2 matrice de dimensiune  $d_{i-1} * d_k$  si  $d_k * d_j$ , operatie care are costul  $d_{i-1}d_kd_j$
- insumam cele 3 costuri intermediare

Implementare

Puteti rezolva si testa problema PODM pe infoarena aici [https://infoarena.ro/problema/podm].

Un exemplu de implementare in C++ se gaseste mai jos.

```
// kInf este valoarea maxima - "infininitul" nostru
const unsigned long long kInf = std::numeric_limits<unsigned long long>::max();

// T = 0(n ^ 3)
// S = 0(n ^ 2) - stocam n x n intregi in tabloul dp
unsigned long long solve_podm(int n, const vector<int> &d) {
    // dp[i][j] = numarul MINIM inmultiri scalare cu codare poate fi calculat produsul
    //          matricial M_i * M_{i+1} * ... * M_j
    vector<vector<unsigned long long>> dp(n + 1, vector<unsigned long long> (n + 1, kInf));

    // Cazul de baza 1: nu am ce inmultii
    for (int i = 1; i <= n; ++i) {
        dp[i][i] = 0ULL; // 0 pe unsigned long long (voi folosi mai incolo si 1ULL)
    }

    // Cazul de baza 2: matrice d[i - 1] x d[i] inmultia cu matrice d[i] x d[i + 1]
    // (matrice pe pozitii consecutive)
    for (int i = 1; i < n; ++i) {
        dp[i][i + 1] = 1ULL * d[i - 1] * d[i] * d[i + 1];
    }

    // Cazul general:
    // dp[i][j] = min(dp[i][k] + dp[k + 1][j] + d[i - 1] * d[k] * d[j]), k = i : j - 1
    for (int len = 2; len <= n; ++len) { // fixam lungimea intervalului (2, 3, 4, ...)
        for (int i = 1; i + len - 1 <= n; ++i) { // fixam capatul din stanga: i
            int j = i + len - 1; // capatul din dreapta se deduce: j

            // Iteram prin indicii dintre capete, spargand sirul de inmultiri in doua (paranteze).
            for (int k = i; k < j; ++k) {
                // M_i * ... M_j = (M_i * .. * M_k) * (M_{k+1} * ... * M_j)
                unsigned long long new_sol = dp[i][k] + dp[k + 1][j] + 1ULL * d[i - 1] * d[k] * d[j];

                // actualizam solutia daca este mai buna
                dp[i][j] = min(dp[i][j], new_sol);
            }
        }
    }

    // Rezultatul se afla in dp[1][n]: Numarul MINIM de inmultiri scalare
    // pe care trebuie sa le facem pentru a obtine produsul M_1 * ... * M_n
    return dp[1][n];
}
```

Sursa a fost scrisa pentru a fi testata pe infoarena. In cazul problemei PODM [https://infoarena.ro/problema/podm], deoarece avem o suma de foarte multe produse, rezultatul este foarte mare. Pe infoarena se cerea ca rezultatul sa fie afisat asa cum e, garantandu-se ca incapa pe 64 biti.

Reamintim ca prin inmultirea/adunarea a doua variabile de tipul **int**, rezultatul poate sa nu incapa pe 32 biti. De aceea, in solutia prezentata, s-a facut cast pe 64biti.

ATENTIE! La PA, in general, vom folosi conventia *expresie* % *kMod*, care va fi detalziata in capitolul urmatorul din acest laborator.

Complexitate

Intrucat solutia presupune fixarea capetelor unui subinterval (i, j), apoi alegerea unui intermediar (k), complexitatea este data de aceste 3 cicluri.

- **complexitate temporală:**  $T(n) = O(n^3)$
- **complexitate spațială:**  $S(n) = O(n^2)$

## Categoria 4: NUMARAT

Aceste recurente au o oarecare asemanare:

- toate numara lucruri! :p
- interesante sunt cazurile cand numarul cautat este foarte mare (altfel am putea apela la alte metode - ex. generarea tuturor candidatilor posibili cu backtracking)
  - in acest caz, deoarece numarul poate sa nu incapa pe un tip reprezentabil standard (ex. int pe 32/64 de biti), se cere (de obicei) restul impartirii numarului cautat la un numar **MOD** (vom folosi in continuare aceasta notatie).

## Sfaturi / Reguli

- cand cautati o recurenta pentru o problema de numarare trebuie sa aveti grija la doua aspecte:
  - 1) sa **NU** numarati acelasi obiect de doua ori.
  - 2) sa numarati toate obiectele in cauza.
- de multe ori o problema de numarare implica o partitionare a **tuturor** posibilelor solutii dupa un anumit criteriu (relevant). Gasirea criteriului este partea esentiala pentru gasirea recurentei.

## Regulile de lucru cu clase de resturi

Reamintim cateva proprietati matematice pe care ar trebui sa le aveti in vedere atunci in implementati pentru obtine corect resturile pentru anumite expresii. (corect poate sa insemne, de exemplu, sa evitati overflow :D - lucru neintuitiv cateodata).

- proprietati de de baza
  - $(a + b) \% MOD = ((a \% MOD) + (b \% MOD)) \% MOD$
  - $(a * b) \% MOD = ((a \% MOD) * (b \% MOD)) \% MOD$
  - $(a - b) \% MOD = ((a \% MOD) - (b \% MOD) + MOD) \% MOD$  (restul nu poate fi ceva negativ; in C++ % nu functioneaza pe numere negative)
- invers modular
  - $\frac{a}{b} \% MOD = ((a \% MOD) * (b^{MOD-2} \% MOD)) \% MOD$ 
    - **DACA** MOD este prim; **DACA** a si b nu sunt multipli ai lui MOD

- **definitie** : **b** este inversul modular a lui **a** in raport cu **MOD** daca  $a * b = 1(modulo\ MOD)$
- **utilizare** :  $\frac{a}{b} \% MOD = ((a \% MOD) * (invers(b) \% MOD)) \% MOD$
- **calculare** : deoarece la PA aceasta discutie are sens doar in contextul posibilitatii implementarii unei recurente DP in care folosim resturile doar pentru a evita overflow/imposibilitatea de a retine rezultatul pe tipurile standard de tip int (adica nu ne intereseaza sa dam o metoda generala pentru invers modular), vom simplifica problema - **MOD este prim!!!**
- **Mica teorema a lui Fermat**: Daca p este un numar prim si a este un număr intreg care nu este multiplu al lui p, atunci  $a^{p-1} = 1(modulo\ p)$ .
  - din definitia inversului modular, reiese ca **a** si **b** nu sunt multipli ai lui **MOD**
  - introducand notatiile noastre in teorema si prelucrand obtinem
    - $a^{MOD-1} = 1(modulo\ MOD) \Leftrightarrow a * (a^{MOD-2}) = 1(modulo\ MOD)$
    - deci inversul modular al lui a (in aceste conditii specifice) este  $b = a^{MOD-2}$

Reamintim ca prin inmultirea/adunarea a doua variabile de tipul int, rezultatul poate sa nu incapa pe 32 biti. E posibil sa trebuiasca sa combinam regulile cu resturi cu urmatoarele:

- C++
  - **1LL / 1ULL** - constanta 1 pe 64 biti cu semn / fara semn
    - **1LL \* a \* b** - am grija ca rezultatul sa nu dea overflow si sa se stocheze direct pe 64biti (cu semn)
- Java
  - **1L** - constanta 1 pe 64biti cu semn (in Java nu exista unsigned types)
    - **1L \* a \* b** - am grija ca rezultatul sa nu dea overflow si sa se stocheze direct pe 64biti (cu semn)

## Gardurile lui Gigel

### Enunt

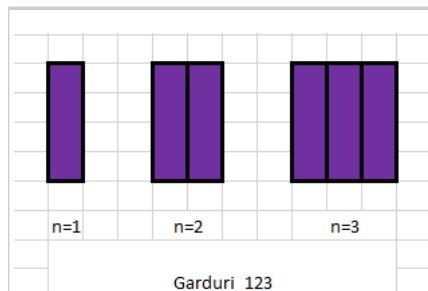
Gigel trece de la furat obiecte cu un rucsac la numarar garduri (fiecare are micile lui placeri :D). El doreste sa construiasca un gard folosind in mod repetat **un singur tip de piesa**.

O piesa are dimensiunile **4 x 1** (o unitate = 1m). Din motive irelevante pentru aceasta problema, orice gard construit trebuie sa aiba **inaltime 4m** in orice punct.

O piesa poate fi pusa in pozitie **orizontala** sau in pozitie **verticala**.

### Cerinta

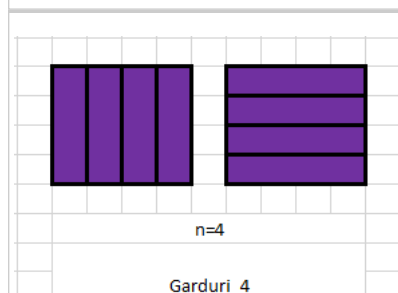
Gigel se intreaba **cate garduri de lungime n** si inaltime 4 exista? Deoarece celalalt prenume al lui este Bulănel, el intuiește ca acest numar este foarte mare, de aceea va cere **restul impartirii** acestui numar la **1009**.



$n = 1$  sau  $n = 2$  sau  $n = 3$

Raspuns: **1** (un singur gard)

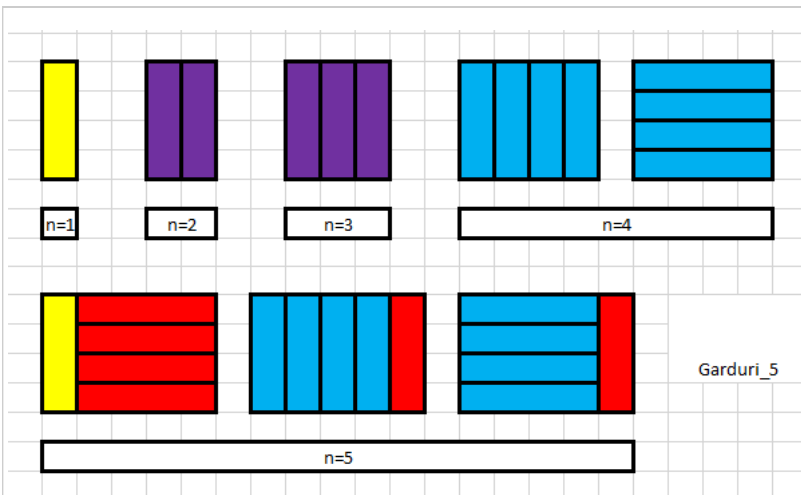
Explicatie: Se poate forma un singur gard in fiecare caz, dupa cum este ilustrat si in figura **Garduri\_123**.



$n = 4$

Raspuns: **2**

Explicatie: Se pot forma 2 garduri, in functie de cum asezam piesele, dupa cum este ilustrat si in figura **Garduri\_4**. Observam ca de fiecare data cand punem o piesa in pozitie orizontala, de fapt suntem obligati sa punem 4 piese, una peste alta!

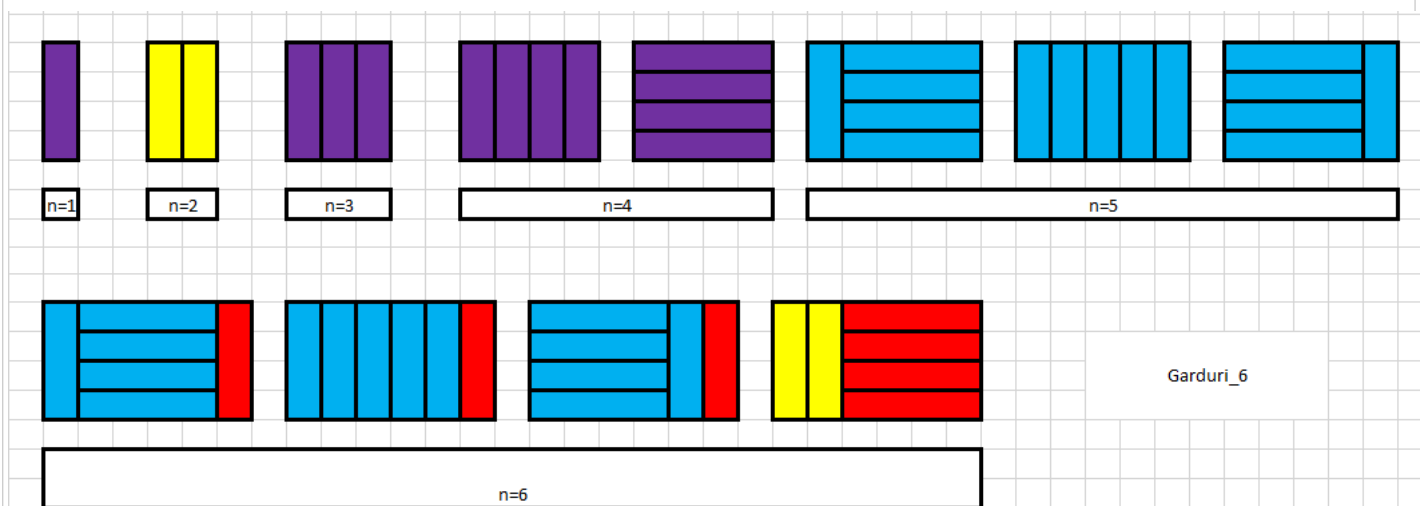


$n = 5$

Raspuns: 3

Explicatie: Se pot forma 3 garduri, in functie de cum asezam piesele, dupa cum este ilustrat si in figura **Garduri\_5**.

- daca dorim ca acest gard sa se termine cu 4 piese in pozitie **orizontala** (una peste alta - marcat cu rosu), atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime 1**, in toate modurile posibile
- daca dorim ca acest gard sa se termine cu o piesa in pozitie **verticala** (marcat cu rosu), atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime 4**, in toate modurile posibile



$n = 6$

Raspuns: 4

Explicatie: Se pot forma 4 garduri, in functie de cum asezam piesele, dupa cum este ilustrat si in figura **Garduri\_6**.

- daca dorim ca acest gard sa se termine cu o piesa in pozitie **verticala** (marcat cu rosu), atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime 5**, in toate modurile posibile
- daca dorim ca acest gard sa se termine cu 4 piese in pozitie **orizontala** (una peste alta - marcat cu rosu), atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime 2**, in toate modurile posibile

## Recurenta

Numire recurenta

$dp[i]$  = numarul de garduri de lungime  $i$  si inaltime 4 (nimic special - exact ceea ce se cere in enunt)

Raspunsul la problema este  $dp[n]$ .

Gasire recurenta

- Caz de baza**
  - $dp[1] = dp[2] = dp[3] = 1; dp[4] = 2$
- Caz general**
  - atunci dorim sa formam un gard de lungime  $i$  ( $i \geq 5$ ) am vazut ca putem alege cum sa punem ultima/ultimele piese
    - DACA** alegem ca ultima piesa sa fie pusa in pozitie verticala, atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime  $i - 1$** 
      - numarul de moduri in care putem face acest subgard este  $dp[i - 1]$
    - DACA** alegem ca ultima piesa sa fie in pozitie orizontala (de fapt punem 4 piese in pozitie orizontala), atunci la stanga mai ramane de completat **un subgard de lungime  $i - 4$** 
      - numarul de moduri in care putem face acest subgard este  $dp[i - 4]$
  - $dp[i] = (dp[i - 1] + dp[i - 4]) \% MOD$
  -

Asa cum am zis in sectiunea de sfaturi si reguli [http://ocw.cs.pub.ro/courses/pa/laboratoare/laborator-04?&#sfaturireguli] vrem sa facem o **partitionare** dupa un anumit **criteriu**, in cazul problemei de fata criteriul de partitionare este daca gardul se termina cu o scandura verticala sau orizontala.

De asemenea tot in sectiunea sfaturi si reguli [http://ocw.cs.pub.ro/courses/pa/laboratoare/laborator-04?&#sfaturireguli] am precizat ca nu vrem **sa numaram un obiect** (un mod de a construi gardul) **de doua ori**. Recurenta noastra ( $dp[i] = dp[i-1] + dp[i-4]$ ) nu ia un obiect de doua ori pentru ca orice solutie care vine din  $dp[i-4]$  e diferita de alta care vine din  $dp[i-1]$  pentru ca difera in cel putin ultima scandura asezata)

Implementare recurenta

Aici puteti vedea un exemplu simplu de implementare in C++.

```
#define MOD 1009
int gardurile_lui_Gigel(int n) {
    // cazurile de baza
    if (n <= 3) return 1;
    if (n == 4) return 2;

    vector<int> dp(n + 1); // pastrez indexarea de la 1 ca in explicatii

    // cazurile de baza
    dp[1] = dp[2] = dp[3] = 1;
    dp[4] = 2;

    // cazul general
    for (int i = 5; i <= n; ++i) {
        dp[i] = (dp[i - 1] + dp[i - 4]) % MOD;
    }

    return dp[n];
}
```

Mentionez ca am folosit expresia  $dp[i] = (dp[i - 1] + dp[i - 4]) \% MOD$  in loc de  $dp[i] = ((dp[i - 1] \% MOD) + (dp[i - 4] \% MOD)) \% MOD$ , deoarece [e valorile anterior calcule in dp a fost deja aplicata operatia .

Am plecat cu numerele 1, 1, 1, 2 si la fiecare pas rezultatul stocat este  $\% MOD$ , deci tot ce este stocat **deja** in dp este un rest in raport cu MOD. NU mai era nevoie deci sa aplica % si pe termenii din paranteza.

Complexitate

- **complexitate temporală:**  $T = O(n)$ 
  - explicatie: avem o singura parcurgere in care construim tabloul dp
  - se poate obtine  $T = O(\log n)$  folosind exponentiere pe matrice!
- **complexitate spatială:**  $S = O(n)$ 
  - explicatie: stocam tabloul dp
  - se poate obtine  $S = O(1)$  folosind exponentiere pe matrice!

## Tehnici folosite in DP

De multe ori este nevoie sa folosim cateva tehnici pentru a obtine performanta maxima cu recurenta gasita.

In laboratorul 3 se mentiona tehnica de memoizare (in prima parte a laboratorului). In acesta ne vom rezuma la cum putem folosi cunostintele de lucru matricial pentru a favoriza implementarea unor anumite tipuri de recurente.

## Exponentiere pe matrice pentru recurente liniare

### Recurente liniare

O recurenta liniara in contextul laboratorului de DP este de forma:

- $dp[i] = \sum_{k=1}^{KMAX} c_k * dp[i - k]$ 
  - pentru **KMAX o constanta**
  - de obicei, KMAX este foarte mica comparativ cu dimensiunea n a problemei
  - $c_k$  constante reale (unele pot fi nule)

O astfel de recurenta ar insemna ca pentru a calcula **costul problemei i**, imbinam costurile problemelor  $i - 1, i - 2, \dots, i - k$ , fiecare contribuind cu un anumit coeficient  $c_1, c_2, \dots, c_k$ .

Presupunand ca nu mai exista alte specificatii ale problemei si ca avand cele KMAX cazuri de baza (primele KMAX valori ar trebui stiute/deduse prin alte reguli), atunci un algoritm poate implementa recurenta de mai sus folosind 2 cicluri de tip for (for i = 1 : n, for k = 1 : KMAX ...).

- **complexitatea temporală** :  $T = O(n * KMAX) = O(n)$ 
  - reamintim ca acea valoarea KMAX este o constanta foarte mica in compartie cu n (ex. KMAX < 100)
- **complexitatea spatială** :  $S = O(n)$
- am presupus ca avem nevoie sa retinem doar tabloul dp

## Exponentiere pe matrice

Facem urmatoarele notatii:

- $S_i$  = starea la pasul i
  - $S_i = (dp[i - k + 1], dp[i - k + 2], \dots, dp[i - 1], dp[i])$
- $S_k$  = starea initiala (in care cunoaste cele k cazuri de baza)
  - $S_k = (dp[1], dp[2], \dots, dp[k - 1], dp[k])$
- $C$  = matrice ce coeficienti constanti
  - are dimensiune  $KMAX * KMAX$
  - putem pune constante in clar
  - putem pune constantele  $c_k$  care tin de problema curenta

Algoritm naiv

Putem formula problema astfel:

- $S_k$  = este starea initiala
- pentru a obtine starea urmatoare, aplicam algoritmul urmator
  - $S_i = S_{i-1}C$

Determinare C

Pentru a determina elementele matricei C, trebuie sa ne uitam la inmultirea matriceala de mai sus si sa alegem elementele lui C astfel incat prin inmultirea lui  $S_{i-1}$  cu  $C$  sa obtinem elementele din  $S_i$ .

$$[dp[i-k+1] \quad \dots \quad dp[i-1] \quad dp[i]] = [dp[i-k] \quad \dots \quad dp[i-2] \quad dp[i-1]] \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & c_k \\ 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & c_{k-1} \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & c_{k-2} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & c_2 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & c_1 \end{bmatrix}$$

- ultima coloana contine toti coeficientii  $c_k$  intrucat  $dp[i] = \sum_{k=1}^{KMAX} c_k * dp[i-k]$
- celelalte coloane contin doar cate o valoare nenula
  - pe coloana  $j$  vom avea valoarea 1 pe linia  $j+1$  ( $j = 1 : KMAX - 1$ )
    - cum obtinem, de exemplu,  $dp[i-1]$ ?
    - pai avem  $dp[i-1]$  chiar si in starea  $S_{i-1}$ , deci trebuie sa il copiam in starea  $S_i$ 
      - copierea se realizeaza prin inmultirea cu 1
      - daca  $dp[i-1]$  era pe ultima pozitie (pozitia  $k$ ) in starea  $S_{i-1}$ , in noua stare  $S_i$  este pe penultima pozitie (pozitia  $k-1$ )
        - deci s-a deplasat la stanga cu o pozitie!
    - in noua stare, noua pozitie este deplasata cu o unitate la stanga fata de starea precedenta
      - de aceea pe coloana  $j$ , vrem sa avem elementul 1 pe linia  $j+1$  ( $j = 1 : KMAX - 1$ )
      - cand inmultim  $S_{i-1}$  cu coloana  $C_j$  **dorim sa**
        - ce copiam?
          - valoarea  $dp[i - KMAX + j]$  din  $S_{i-1}$  in  $S_i$
          - adica sa copiam a  $j$ -a valoare de pe linie
        - unde copiam?
          - de pe pozitia  $j+1$  pe pozitia  $j$

Exponentiere logarithmica pe matrice

Algoritmul naiv de mai sus are dezavantajul ca are tot o complexitate temporală  $O(n)$ .

Sa executam cativa pasi de inductie pentru a vedea cum este determinat  $S_i$ .

$$S_i = S_{i-1}C$$

$$S_i = S_{i-2}C^2$$

$$S_i = S_{i-3}C^3$$

...

$$S_i = S_k C^{i-k}$$

In laboratorul 2 (Divide et Impera) am invatat ca putem calcula  $x^n$  in timp logarithmic. Deoarece si inmultirea matricilor este asociativa, putem calcula  $C^n$  in timp logarithmic.

Obtinem astfel o solutie cu urmatoarele complexitati:

- **complexitate temporală** :  $T = O(KMAX^3 * \log(n))$ 
  - explicatie
    - facem doar  $O(\log n)$  pasi, dar un pas implica inmultire de matrice
    - o inmultire de matrice patratica de dimensiune KMAX are  $KMAX^3$  operatii
    - aceasta metoda este eficienta cand  $KMAX \ll n$  (KMAX este mult mai mic decat  $n$ )
- **complexitatea spatiala** :  $S = O(KMAX^3)$ 
  - explicatie
    - este nevoie sa stocam cateva matrici

Observatie! In ultimele calcule nu am sters contanta KMAX, intrucat apare la puterea a 3-a!  $KMAX = 100$  implica  $KMAX^3 = 10^6$ , valoare care nu mai poate fi ignorata in practica ( $KMAX^3$  poate fi comparabil cu  $n$ ).

Gardurile lui Gigel (optimizare)

Dupa cum am vazut mai sus, in problema cu garduri data de Gigel solutia este o recurenta liniara:

- $dp[1] = dp[2] = dp[3] = 1; dp[4] = 2;$
- $dp[i] = dp[i-1] + dp[i-4]$ , pentru  $i > 4$

Exponentiere rapida :p

- $k = 4$
- $S_4 = (dp[1], dp[2], dp[3], dp[4]) = (1, 1, 1, 2)$
- $S_i = (dp[i-3], dp[i-2], dp[i-1], dp[i])$
- Raspunsul se afla efectuand operatia  $S_n = S_4 * C^{n-4}$ , unde C are urmatorul continut:

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Mai jos se afla o implementare simplista in C++ care cuprinde toate etapele pe care trebuie sa le realizati in cod, dupa ce stiti cum arata recurenta sub forma matriceala.

```

#define MOD 1009
#define KMAX 4

// C = A * B
void multiply_matrix(int A[KMAX][KMAX], int B[KMAX][KMAX], int C[KMAX][KMAX]) {
    int tmp[KMAX][KMAX];

    // tmp = A * B
    for (int i = 0; i < KMAX; ++i) {
        for (int j = 0; j < KMAX; ++j) {
            unsigned long long sum = 0; // presupun ca suma incapa pe 64 de biti

            for (int k = 0; k < KMAX; ++k) {
                sum += 1LL * A[i][k] * B[k][j];
            }

            tmp[i][j] = sum % MOD;
        }
    }

    // C = tmp
    memcpy(C, tmp, sizeof(tmp));
}

// R = C^p
void power_matrix(int C[KMAX][KMAX], int p, int R[KMAX][KMAX]) {
    // tmp = I (matricea identitate)
    int tmp[KMAX][KMAX];
    for (int i = 0; i < KMAX; ++i) {
        for (int j = 0; j < KMAX; ++j) {
            tmp[i][j] = (i == j) ? 1 : 0;
        }
    }

    while (p != 1) {
        if (p % 2 == 0) {
            multiply_matrix(C, C, C); // C = C*C
            p /= 2; // ramane de calculat C^(p/2)
        } else {
            // reduc la cazul anterior:
            multiply_matrix(tmp, C, tmp); // tmp = tmp*C
            --p; // ramane de calculat C^(p-1)
        }
    }

    // avem o parte din rezultat in C si o parte in tmp
    multiply_matrix(C, tmp, R); // rezultat = tmp * C
}

int garduri_rapide(int n) {
    // cazurile de baza
    if (n <= 3) return 1;
    if (n == 4) return 2;

    // construiesc matricea C
    int C[KMAX][KMAX] = { {0, 0, 0, 1},
                          {1, 0, 0, 0},
                          {0, 1, 0, 0},
                          {0, 0, 1, 1}};

    // vreau sa aplic formula S_n = S_4 * C^(n-4)

    // C = C^(n-4)
    power_matrix(C, n - 4, C);

    // sol = S_4 * C = dp[n] (se afla pe ultima pozitie din S_n,
    // deci voi folosi ultima coloana din C)
    int sol = 1 * C[0][3] + 1 * C[1][3] + 1 * C[2][3] + 2 * C[3][3];
    return sol % MOD;
}

```

Remarcati faptul ca in functia de inmultire se foloseste o matrice temporara *tmp*. Motivul este ca vrem sa apelam functia *multiply(C, C, C)*, unde C joaca atat rol de intrare cat si de iesire. Daca am pune rezultatele direct in C, atunci am strica inputul inainte sa obtinem rezultatul.

Putem spune ca acea functie este **matrix\_multiply\_safe**, in sensul ca pentru orice A,B,C care respecta dimensiunile impuse, functia va calcula corect produsul.

In arhiva **demo-lab04.zip** gasiti o sursa completa in care se realizeaza:

- o verificare a faptului ca cele 2 implementari ( **gardurile\_lui\_Gigel** si **garduri\_rapide**) produc aceleasi rezultate
- un benchmark in care cele 2 implementari sunt comparate
  - pe sistem uzual (laptop) s-au obtinut urmatoarele rezulate:

```

test case: varianta simpla
n = 100000000 sol = 119; time = 0.984545 s
test case: varianta rapida
n = 100000000 sol = 119; time = 0.000021 s

```

```

test case: varianta simpla
n = 1000000000 sol = 812; time = 9.662377 s
test case: varianta rapida
n = 1000000000 sol = 812; time = 0.000022 s

```

- se observa clar diferenta intre cele 2 solutii (am confirmat ceea ce spunea si teoria:  $O(n)$  vs  $O(\log(n))$ ); aceasta tehnica imbunatateste drastic o solutie gasita relativ usor.

## Exercitii

In acest laborator vom folosi scheletul de laborator din arhiva skel-lab04.zip.

DP or math?

Fie un sir de **numere naturale strict pozitive**. Cate **subsiruri** (submultimi nevide) au suma numerelor **para**?

**subsir** (**subsequence** in engleza) pentru un vector **v** inseamna un alt vector  $u = [v[i_1], v[i_2], \dots, v[i_k]]$  unde  $i_1 < i_2 < \dots < i_k$ .

Task-uri:

- Se cere o **solutie folosind DP**.



- Inspectand recurenta gasita la punctul precedent, incercati sa o inlocuiti cu o **formula matematica**.
- Care este **complexitatea** pentru fiecare solutie (timp + spatiu)? Care este mai buna? De ce? :D

Deoarece rezultatul poate fi prea mare, se cere **restul impartirii** lui la  $10^9 + 7$ .

Pentru punctaj maxim pentru aceasta problema, este necesar sa rezolvati toate subpunctele (ex. nu folositi direct formula, gasiti mai intai recurenta DP). Trebuie sa implementati **cel putin** solutia cu DP.

$n = 3$

i	1	2	3
v	2	6	4

Raspuns: 7

Explicatie: Toate subsirurile posibile sunt

- [2]
- [2, 6]
- [2, 6, 4]
- [2, 4]
- [6]
- [6, 4]
- [4]

Toate subsirurile de mai sus au suma para.

$n = 3$

i	1	2	3
v	2	1	3

Raspuns: 3

Explicatie: Toate subsirurile posibile sunt

- [2]
- [2, 1]
- [2, 1, 3]
- [2, 3]
- [1]
- [1, 3]
- [3]

Subsirurile cu suma para sunt: [2], [2, 1, 3], [1, 3].

$n = 3$

i	1	2	3
v	3	2	1

Raspuns: 3

Explicatie: Toate subsirurile posibile sunt

- [3]
- [3, 2]
- [3, 2, 1]
- [3, 1]
- [2]
- [2, 1]
- [1]

Subsirurile cu suma para sunt: [3, 2, 1], [3, 1], [2].

Morala: exista probleme pentru care gasim o solutie cu DP, dar pentru care poate exista si alte solutii mai bune (am ignorat citirea).

In problemele de numarar, exista o **sansa** buna sa putem gasi (si) o formula matematica, care poate fi implementata intr-un mod mai eficient decat o recurenta DP.

Dar cate subsiruri au suma **impara**?

Problema este preluata de aici [https://infoarena.ro/problema/azerah]. Solutia se gaseste aici [https://www.infoarena.ro/onis-2015/solutii-runda-1#azerah].

Expresie booleana

Se da o expresie booleana corecta cu n termeni. Fiecare din termeni poate fi unul din stringurile **true**, **false**, **and**, **or**, **xor**.

Numarati modurile in care se pot aseza paranteze astfel incat rezultatul sa fie **true**. Se respecta regulile de la logica (tabelele de adevar pentru operatiile **and**, **or**, **xor**).

Deoarece rezultatul poate fi prea mare, se cere **restul impartirii** lui la  $10^9 + 7$ .

In schelet vom codifica cu valori de tip char cele 5 stringuri:

- **false**: 'F'
- **true**: 'T'
- **and**: '&'
- **or**: '|'
- **xor**: '^'

Funcția pe care va trebui să o implementați voi va folosi variabilele **n** (numărul de termeni) și **expr** (vectorul cu termenii expresiei).

$n = 5$  și `expr = ['T', '&', 'F', '^', 'T']` (`expr = [ true and false xor true]`)

Răspuns: 2

Explicație: Există 2 moduri corecte de a paranteza expresia astfel încât să obținem rezultatul **true** (1).

- `T&(F^T)`
- `(T&F)^T`

Complexitate temporală dorită este  $O(n^3)$ .

Optional, se pot defini funcții ajutoare precum `**is_operand**`, `**is_operator**`, `**evaluate**`.

Pentru rezolvarea celor două probleme gândiți-vă la ce scrie în secțiunea Sfaturi / Reguli (<http://ocw.cs.pub.ro/courses/pa/laboratoare/laborator-04?&#sfaturireguli>). Pentru fiecare dintre cele două probleme facem o **partitionare după un anumit criteriu**.

Pentru problema **DP or math?** partitionăm toate subsirurile după criteriul **parității sumei subsirului** (cate sunt pare/impare).

Pentru problema **expresie booleană** partitionăm **toate parantezarile posibile după rezultatul lor** (cate dau true/false).

## Bonus

Asistentul va alege una dintre problemele din secțiunea Extra.

Recomandăm să **NU** fie una din cele 3 probleme de la Test PA 2017. Recomandăm să le încercați după ce recapitulați acasă DP1 și DP2, pentru a verifica dacă cunoștințele acumulate sunt la nivelul așteptat.

## Extra

Rezolvați problema extraterestrii (<https://www.hackerrank.com/contests/test-practic-pa-2017-v1-plumbus/challenges/test-1-extraterestrii>) de la Test PA 2017.

Rezolvați problema Secvențe (<https://www.hackerrank.com/contests/test-practic-pa-2017-v1-plumbus/challenges/test-1-secvente>) de la Test PA 2017.

Rezolvați problema PA Country (<https://www.hackerrank.com/contests/test-practic-pa-2017-v2-meeseeks/challenges/test-2-pa-country-medie>) de la Test PA 2017.

Rezolvați pe infoarena problema iepuri (<http://infoarena.ro/problema/ieपुरi>).

Hint: Exponențiere logaritmică pe matrice

Soluție:

- $dp[0] = X; dp[1] = Y; dp[0] = Z;$
- $dp[i] = (A * dp[i - 1] + B * dp[i - 2] + C * dp[i - 3]) \% 666013$

Pentru punctaj maxim, pentru fiecare test se folosește ecuația matriceală atasată. Complexitate:  $O(T * \log(n))$ .

Rezolvați pe leetcode problema Minimum Path Sum (<https://leetcode.com/problems/minimum-path-sum/description/#>).

Rezolvați pe infoarena problema Lacusta (<http://infoarena.ro/problema/Lacusta>).

Rezolvați pe infoarena problema Suma4 (<http://infoarena.ro/problema/Suma4>).

Rezolvați pe infoarena problema subsir (<https://www.infoarena.ro/problema/subsir>).

Rezolvați pe infoarena problema 2sah (<https://infoarena.ro/problema/2sah>).

Hint: Exponențiere logaritmică pe matrice

O descriere detaliată se află în arhiva OJI 2015 (<http://olimpiada.info/oji2015/index.php?cid=arhiva>).

## Referințe

[0] Capitolul **Dynamic Programming** din **Introductions to Algorithms** de către T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, C. Stein

[1] <http://infoarena.ro/problema/podm> (<http://infoarena.ro/problema/podm>)

[2] <http://infoarena.ro/problema/kfib> (<http://infoarena.ro/problema/kfib>)