

<2016년 여름학기 수학 및 연습 2 중간고사 모범답안>

$$\#1. \text{ (a)} \quad 0 \leq |f(x,y)| = \left| \frac{x^3y\sqrt{x^2+y^2}}{x^6+y^2} \right| \leq \left| \frac{(x^6+y^2)\sqrt{x^2+y^2}}{2(x^6+y^2)} \right| \quad (\because \text{산술평균과 기하평균의 관계}) \\ = \frac{\sqrt{x^2+y^2}}{2} \xrightarrow{(x,y) \rightarrow (0,0)} 0$$

$\therefore \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y) = 0 = f(0,0)$  이므로 주어진 함수는 원점에서 연속.

$$(b) D_1 f(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t,0) - f(0,0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{t} = 0.$$

$$D_2 f(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0,t) - f(0,0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{0 - 0}{t} = 0.$$

$$(c). \text{ 함수 } f \text{가 원점에서 미분 가능하려면, } \lim_{\|\mathbf{v}\| \rightarrow 0} \frac{f(0+\mathbf{v}) - f(0) - \text{grad } f(0,0) \cdot \mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|} = 0$$

이어야 한다. (b)로부터  $\text{grad } f(0,0) = (D_1 f(0,0), D_2 f(0,0)) = 0$  이므로,

$$\begin{aligned} \lim_{\|\mathbf{v}\| \rightarrow 0} \frac{f(0+\mathbf{v}) - f(0) - \text{grad } f(0,0) \cdot \mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|} &= \lim_{\|\mathbf{v}\| \rightarrow 0} \frac{f(\mathbf{v})}{\|\mathbf{v}\|} \\ &\stackrel{(*)}{=} \lim_{(a,b) \rightarrow (0,0)} \frac{\frac{a^3b\sqrt{a^2+b^2}}{a^6+b^2}}{\sqrt{a^2+b^2}} \\ &\quad (\mathbf{v} = (a,b) \text{로 표기}) \end{aligned}$$

$$\text{그런데, } \lim_{\substack{(a,b) \rightarrow (0,0) \\ b=a^3}} \frac{a^3b}{a^6+b^2} = \lim_{a \rightarrow 0} \frac{a^6}{a^6+a^6} = \frac{1}{2} \text{ 이므로 극한값 (*)은 } 0 \text{이 아님을 알 수 있다.}$$

$\therefore$  원점에서 미분 불가능하다.

## \* 채점기준.

- |- (a) 에서 절댓값이 빠지거나, 분모에 부등식을 적용하는 등의 사소한 실수는 2점 감점.
- |- (b) 는  $D_1 f(0,0)$ ,  $D_2 f(0,0)$  중 하나만 맞으면 3점만 부여
- |- (c) 는 부분점수 없음.

$$\#2. \frac{\partial f}{\partial \theta} = e^{-r^2 \sin^2 \theta} r \cos \theta + e^{-r^2 \cos^2 \theta} r \sin \theta$$

( ∵ 미적분학 기본정리 + 연쇄법칙 )

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{\partial^2 f}{\partial r \partial \theta} &= -2r \sin^2 \theta \cdot e^{-r^2 \sin^2 \theta} r \cos \theta + e^{-r^2 \sin^2 \theta} \cos \theta \\ &\quad - 2r \cos^2 \theta \cdot e^{-r^2 \cos^2 \theta} r \sin \theta + e^{-r^2 \cos^2 \theta} \sin \theta \\ &= \underbrace{e^{-r^2 \sin^2 \theta} \cos \theta (1 - 2r^2 \sin^2 \theta) + e^{-r^2 \cos^2 \theta} \sin \theta (1 - 2r^2 \cos^2 \theta)}_{\text{정답.}} \end{aligned}$$

(별해)  $\frac{\partial f}{\partial r} = e^{-r^2 \sin^2 \theta} \sin \theta - e^{-r^2 \cos^2 \theta} \cos \theta$  를 먼저 계산하고, 이것으로부터  $\frac{\partial^2 f}{\partial r \partial \theta}$  를 계산해도 된다.

### \* 채점기준

- $\frac{\partial f}{\partial \theta}$  혹은  $\frac{\partial f}{\partial r}$  를 정확히 계산하면 10점.
- $\frac{\partial^2 f}{\partial r \partial \theta}$  까지 맞으면 15점.

### 3. (15점)

직선의 방정식 :  $X(t) = (0, 0, 3) + t(1, 2, -6) = (t, 2t, -6t+3)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .

곡면과의 교점 :  $-6t+3 = t^2 - 4t^2$

$$\Leftrightarrow 3(t-1)^2 = 0 \quad \therefore t=1 \text{ 일 때 점 } (1, 2, -3) = P$$

5점.

$F(x, y, z) = x^2 - y^2 - z = 0$  : 곡면의식

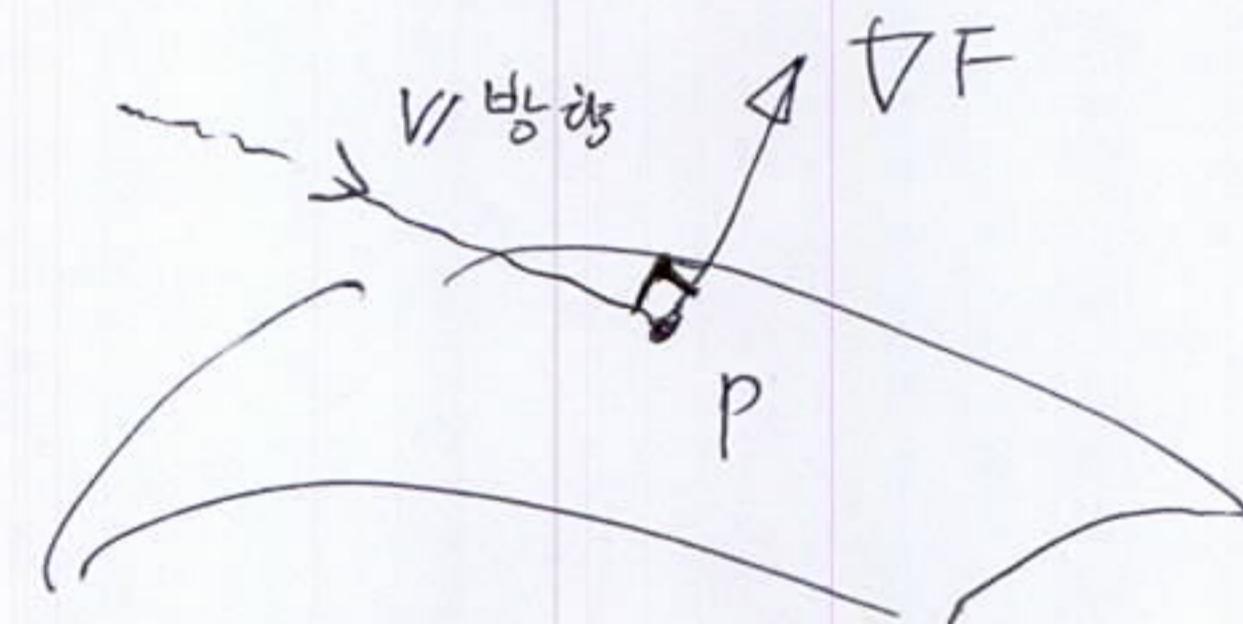
$$\nabla F(x, y, z) = (2x, -2y, -1)$$

$\nabla F(1, 2, -3) = (2, -4, -1)$  : 교점에서의 곡면상의 법선의 방향 5점

$$V \cdot \nabla F(1, 2, -3) = (1, 2, -6) \cdot (2, -4, -1) = 2 - 8 + 6 = 0$$

$\therefore$  직선이 곡면에 접한다. 5점.

IV



(15점)

4. 라이프 네트 rule 를 사용

$$f'(y) = \frac{d}{dy} \int_0^{\frac{\pi}{4}} \log(y^2 + \tan^2 x) dx$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\partial}{\partial y} \log(y^2 + \tan^2 x) dx$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{2y}{y^2 + \tan^2 x} dx \quad \text{5점.}$$

$$\Rightarrow f'(1) = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{2}{1 + \tan^2 x} dx = 2 \int_0^{\frac{\pi}{4}} \cos^2 x dx$$

$$= \int_0^{\frac{\pi}{4}} 1 + \cos 2x dx = \frac{\pi}{4} + \frac{1}{2} \quad \text{5점. } \blacksquare$$

## 5. (15점)

임계점 찾기 이용.

$$\nabla f(x,y) = \left( 6xy - 6x, 3x^2 + 3y^2 - 6y \right)$$

$$= \left( 6x(y-1), 3x^2 + 3y^2 - 6y \right) = 0$$

$$\begin{cases} x=0, y=0, 2 \\ y=1, x=\pm 1 \end{cases} \quad \therefore (0,0), (0,2), (1,1), (-1,1)$$

4개의 임계점을.

해세 판정법을 통해

5점 (임계점 하나 틀릴 때마다  
(-1) 점.)

$$f''(x,y) = \begin{pmatrix} 6x-6 & 6x \\ 6x & 6y-6 \end{pmatrix} \dots (*)$$

$$f''(0,0) = \begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix} : 음행렬 \Rightarrow (0,0) : \text{극대}$$

$$f''(0,2) = \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix} : 양행렬 \Rightarrow (0,2) : \text{극소}$$

$$F''(\pm 1, \pm 1) = \begin{pmatrix} 0 \pm 6 & 0 \\ \pm 6 & 0 \end{pmatrix} : 행렬식 < 0 \Rightarrow (\pm 1, \pm 1) : \text{안장점.}$$

15점 (• 해세 판정법 하나 틀릴 때마다  
(-2) 점.)  
• (\*)도 틀리면 2점 감점.

#6.  $x=y=0$  일 때  $z + \frac{e^{2z}}{2} = \frac{1}{2} \Rightarrow z = f(0,0) = 0$  [ 5점 ]

(  $z + \frac{e^{2z}}{2}$  는  $z$ 에 대한 순증가함수이므로,  $z + \frac{e^{2z}}{2} = \frac{1}{2}$  의 해는  $z=0$  뿐이다. )

주어진 식  $2x+y+z+\frac{e^{2z}}{2}=\frac{1}{2}$  의 양변을  $x$ 로 편의분하면

$$2 + \frac{\partial z}{\partial x} + e^{2z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0 \quad \dots \textcircled{1}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{2}{1+e^{2z}} \Rightarrow \frac{\partial z}{\partial x}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \textcircled{-1}$$

$2x+y+z+\frac{e^{2z}}{2}=\frac{1}{2}$  의 양변을  $y$ 로 편의분하면

$$1 + \frac{\partial z}{\partial y} + e^{2z} \frac{\partial z}{\partial y} = 0 \quad \dots \textcircled{2}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{1}{1+e^{2z}} \Rightarrow \frac{\partial z}{\partial y}(0,0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = \textcircled{-\frac{1}{2}}$$

①의 양변을  $x$ 로 편의분하면

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2} + 2e^{2z} \left( \frac{\partial z}{\partial x} \right)^2 + e^{2z} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = 0.$$

을 얻는다. 여기에  $x=y=0$  을 대입하면

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x^2}(0,0) + 2 \cdot 1 \cdot (-1)^2 + \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}(0,0) = 0 \Rightarrow \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}(0,0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) = \textcircled{-1}.$$

②의 양변을  $y$ 로 편의분하면

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} + 2e^{2z} \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} + e^{2z} \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = 0$$

을 얻는다. 여기에  $x=y=0$  을 대입하면,

$$\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,0) + 2(-1)\left(-\frac{1}{2}\right) + \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,0) = 0 \Rightarrow \frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}(0,0) = \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0) = \textcircled{-\frac{1}{2}}$$

②의 양변을  $y$ 로 편미분하면

$$\frac{\partial^2 z}{\partial y^2} + 2e^{2z} \left( \frac{\partial z}{\partial y} \right)^2 + e^{2z} \frac{\partial^2 z}{\partial x^2} = 0$$

을 얻는다. 여기에  $x=y=0$  을 대입하면

$$\frac{\partial^2 z}{\partial y^2}(0,0) + 2 \cdot 1 \cdot \left( -\frac{1}{2} \right)^2 + \frac{\partial^2 z}{\partial x^2}(0,0) = 0 \Rightarrow \frac{\partial^2 z}{\partial y^2}(0,0) = \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0) = -\frac{1}{4}$$

따라서, 원점에서의 근사다항식은 다음과 같다.

$$T_2 f(x,y) = -x - \frac{1}{2}y - \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}xy - \frac{1}{8}y^2.$$

정답.

15점.

\* 채점기준.

- 근사다항식  $T_2 f(x,y)$  의 계수가 하나 틀릴 때마다 2점씩 감점.

#7.  $X$ 가  $n$ -벡터라고 하자.

정리 1. 일급함수  $g$ 가 임의의  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해  $g(-P) = -g(P)$ 를 만족.

$\Rightarrow$  임의의  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해  $D_X g(-P) = D_X g(P)$ 이다.

$$\begin{aligned} \text{정리 1의 증명: } D_X g(-P) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{g(-P+tx) - g(-P)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{g(P-tx) - g(P)}{-t} \\ &= \lim_{s \rightarrow 0} \frac{g(P+sx) - g(P)}{s} = D_X g(P). \quad \square \end{aligned}$$

정리 2. 일급함수  $h$ 가 임의의  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해  $h(-P) = h(P)$ 를 만족.

$\Rightarrow$  임의의  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해  $D_X h(-P) = -D_X h(P)$ 이다.

$$\begin{aligned} \text{정리 2의 증명: } D_X h(-P) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{h(-P+tx) - h(-P)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{h(P-tx) - h(P)}{t} \\ &= - \lim_{t \rightarrow 0} \frac{h(P-tx) - h(P)}{-t} \\ &= - \lim_{s \rightarrow 0} \frac{h(P+sx) - h(P)}{s} = -D_X h(P). \quad \square \end{aligned}$$

정리 3 임의의 점  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해 함수  $k$ 가  $k(-P) = -k(P)$ 를 만족.

$\Rightarrow k(0) = 0$ .

정리 3의 증명:  $k(-P) = -k(P)$ 의 양변에  $P = 0$ 을 대입한다.  $\square$

이제 문제에 주어진 함수  $f$ 에 대해,  $f(-P) = -f(P)$  이므로.

$$\Rightarrow D_x f(-P) = D_x f(P) \quad \forall P \in \mathbb{R}^n \quad (\because \text{정리 1})$$

$$\Rightarrow D_x^2 f(-P) = -D_x^2 f(P) \quad \forall P \in \mathbb{R}^n \quad (\because \text{정리 2})$$

$$\Rightarrow D_x^3 f(-P) = D_x^3 f(P) \quad \forall P \in \mathbb{R}^n \quad (\because \text{정리 1})$$

$$\Rightarrow D_x^4 f(-P) = -D_x^4 f(P) \quad \forall P \in \mathbb{R}^n \quad (\because \text{정리 2})$$

.

.

.

$$\Rightarrow D_x^{2016} f(-P) = -D_x^{2016} f(P) \quad \forall P \in \mathbb{R}^n.$$

이제 정리 3을 쓰면  $D_x^{2016} f(0) = \underbrace{\circ}_{\text{정답.}}$  입이 증명된다.

\* 채점기준.

- $D_x^{2016} f(-P) = -D_x^{2016} f(P)$  를 바탕으로  $D_x^{2016} f(0) = 0$  입을 설명하면 5점.
- $D_x^{2016} f(-P) = -D_x^{2016} f(P)$  가 모든  $P \in \mathbb{R}^n$ 에 대해 성립함을 완벽하게 증명해야 15점 만점 부여.

#8. 함수  $g(x,y,z) = x^2 + 2y^2 + 3z^2$ 의  $c$ -등위면에서의  $f_c$ 의 임계점을 라그랑즈 승수법으로 찾아본다.

$$\text{grad } g(x,y,z) = (2x, 4y, 6z)$$

$$\text{grad } f_c(x,y,z) = (2x, -2y, 0)$$

곡면  $x^2 + 2y^2 + 3z^2 = c$ 에서  $\text{grad } g(x,y,z) \neq 0$ 임을 쉽게 확인할 수 있다.

$$\Rightarrow (2x, -2y, 0) = \lambda (2x, 4y, 6z) \text{인 실수 } \lambda \text{가 존재.}$$

$$\textcircled{1} \quad \lambda = 0 \text{인 경우} \Rightarrow x = y = 0.$$

$$\Rightarrow x^2 + 2y^2 + 3z^2 = c \text{에서 } z = \pm \sqrt{\frac{c}{3}}$$

$$\Rightarrow \underbrace{(0, 0, \sqrt{\frac{c}{3}})}_{P_1: \text{임계점 1}}, \underbrace{(0, 0, -\sqrt{\frac{c}{3}})}_{P_2: \text{임계점 2}}$$

$$\textcircled{2} \quad \lambda \neq 0 \text{인 경우} \Rightarrow 2x = 2\lambda x \text{로부터 } \lambda = 1 \text{ 혹은 } x = 0.$$

$$\textcircled{2-1} \quad x = 0 \text{인 경우, 우선 } 6\lambda z = 0 \text{이고 } \lambda \neq 0 \text{이므로 } z = 0$$

$$\Rightarrow x = z = 0 \text{이므로 } x^2 + 2y^2 + 3z^2 = c \text{에서 } y = \pm \sqrt{\frac{c}{2}}$$

$$\Rightarrow \underbrace{(0, \sqrt{\frac{c}{2}}, 0)}_{P_3: \text{임계점 3}}, \underbrace{(0, -\sqrt{\frac{c}{2}}, 0)}_{P_4: \text{임계점 4}}$$

$$\textcircled{2-2} \quad \lambda = 1 \text{인 경우, } -2y = 4y \text{이므로 } y = 0.$$

$$\text{그리고 } 6\lambda z = 0 \text{이고 } \lambda = 1 \text{이므로 } z = 0.$$

$$\Rightarrow y = z = 0 \text{이므로 } x^2 + 2y^2 + 3z^2 = c \text{에서 } x = \pm \sqrt{c}.$$

$$\Rightarrow \underbrace{(\sqrt{c}, 0, 0)}_{P_5: \text{임계점 5}}, \underbrace{(-\sqrt{c}, 0, 0)}_{P_6: \text{임계점 6}}$$

따라서  $k = 6$ 이다.

$$\therefore \sum_{j=1}^6 f_c(P_j) = \underline{6c^2 + c}$$

정답.

\* 채점기준: 임계점 1개당 2점 (총 12점)

답까지 정확하면 15점 만점 부여.

9. (5점)

(a)  $F'(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x}(3-x^2-y) & \frac{\partial}{\partial y}(3-x^2-y) \\ \frac{\partial}{\partial x}x & \frac{\partial}{\partial y}x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  3점

$\therefore F'(1,1) = \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  2점

(b) (10점)

먼저  $\underline{F(1,1) = (1,1)}$  이며  $F_n(1,1) = (1,1)$  이다. (3은  $n \in \mathbb{N}$  이 때)

연쇄 법칙에 의해  $\underline{F_n'(1) = \{F'(1,1)\}^n}$  5점  $= \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^n$  이 된다. 2점

10.

(a) (10점)  $\varphi(x, y, z) = e^x \cos y - x \log z + y^2 z + C$ , ( $C$ 는 상수) 5점. (  $C$  를 미제로면 2점 감점 . )

는  $\nabla \varphi = F$  를 만족한다. 즉,  $\varphi$ 는  $F$ 의 장재함수이다.

영역  $\{z > 0\}$  는 연결집합이므로 장재함수는 의의 꼭 뺏어나온다. 즉, 유일하다.

(유일성 논의 5점 . )

□

(b) (5점) 선적분의 기본정리를 적용하면 .

$$\int_C F \cdot ds = \int_C \nabla \varphi \cdot ds = \varphi(X(2\pi)) - \varphi(X(\pi))$$

$$= \varphi(1, 0, 2\pi) - \varphi(-1, 0, \pi)$$

$$= e - \frac{1}{e} - \log(2\pi^2) .$$

- 5점 .

□

( 답틀리면 0점 )