张量网络算法基础(三) 格点模型基础

中仕举 首都师范大学物理系 2020年春



本章目录

- 3.1 量子态与量子算符
- 3.2 多体系统量子态与量子算符
- 3.3 经典热力学基础
- 3.4 量子格点模型
- 3.5 海森堡模型的基态计算

3. 格点模型基础

- 3.1 量子态与量子算符: 基本定义
- 态矢与算符,是量子力学及量子信息中最重要的概念之二
- **态矢**(state vector),代表量子态的状态,可标记为 $|\varphi\rangle$; **算子或算符** (operator),定义为对态矢或算子的操作,可记为 $\hat{0}$ 。
- 态矢和算子所在的空间,被称为希尔伯特空间
- 定义态矢和算子的是那些与基矢选择无关的性质:
 - a. 内积: $\langle \psi | \varphi \rangle$ (保真度), $\langle \varphi | \hat{O} | \varphi \rangle$ (均值或观测量)等
 - b. 迹(trace): trace(\hat{O}); c. 对易子: $[\hat{O}, \hat{P}] = \hat{O}\hat{P} \hat{P}\hat{O}$
 - d. 本征关系 $\hat{O}|\varphi\rangle = O|\varphi\rangle$

3.1 量子态与量子算符

- 例: **泡利算符** $\hat{\sigma}^{x}$, $\hat{\sigma}^{y}$, $\hat{\sigma}^{z}$
- 满足如下性质: $\left[\hat{\sigma}^a,\hat{\sigma}^b\right] = 2i\varepsilon_{abc}\hat{\sigma}^c$, $(\hat{\sigma}^a)^2 = -i\hat{\sigma}^x\hat{\sigma}^y\hat{\sigma}^z = I$
- 自旋算符给出了SU(2)群的生成元
- 态矢与算子在给定基矢下的展开系数,可由向量或矩阵表示基矢: 定义为一组态矢 $\{|i\rangle\}$, 满足正交完备性

$$\langle i|i'\rangle = \delta_{ii'}, \qquad \sum_{i} |i\rangle\langle i| = I$$

基矢与系数

- 注: (a) **狄拉克矩阵** $\delta_{ii'}=1$ 当i=i',否则 $\delta_{ii'}=0$;
 - (b) 在特殊情况下, 基矢可以不正交, 也可以不完备或过完备;
 - (c) $|i\rangle\langle i| = |i\rangle \otimes \langle i|$, \otimes 称为直积、张量积、外积或克伦内克积。

3.1 量子态与量子算符: 基矢与系数

- **例:** $\hat{\sigma}^z$ 的两个本征态,记为 $|\uparrow\rangle$ 与 $|\downarrow\rangle$ (在量子信息与量子计算领域,常被记作为 $|1\rangle$ 5 $|0\rangle$,与经典比特的两个状态相对应),其本征值分别为1与-1。
- $|\uparrow\rangle$ 与 $|\downarrow\rangle$ 构成一组正交完备基矢,满足 $\langle i|i'\rangle = \delta_{ii'}$, $|\uparrow\rangle\langle\uparrow| + |\downarrow\rangle\langle\downarrow| = I$
- 设定该组基矢的矢量表示为: $|1\rangle = \sum_{s=0}^{1} \phi_s |s\rangle$, 系数 $\phi = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}^T$; $|0\rangle = \sum_{s=0}^{1} \phi'_s |s\rangle$, 系数 $\phi' = \begin{bmatrix} 0 & 1 \end{bmatrix}^T$

(注:此后都标记 $|\uparrow\rangle = |1\rangle$, $|\downarrow\rangle = |0\rangle$)

- 任意单个自旋的量子态可写成基矢的线性叠加: $|\varphi\rangle = \varphi_0|0\rangle + \varphi_1|1\rangle$, 可见,系数 φ 为一个二维向量。
- 态矢和算子的定义是独立于基矢的,因此,态并不等价于某个向量,算子也并不等价于某个矩阵;但在不引起误解的情况下,可直接可认为**态即为对应的系数向量**, **算子即为对应的系数矩阵**,如 $|1\rangle = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix}^T$
- **规定**: 左矢(bra) $\langle \varphi |$ 对应于行向量; 右矢(ket) $|\varphi\rangle$ 对应于列向量; $\langle \varphi |$ 为 $|\varphi\rangle$ 的 转置共轭

3.1 量子态与量子算符: 基矢与系数

• **例**: 量子态内积对应于系数向量的内积: $\langle \varphi | \psi \rangle = [\varphi_0^* \quad \varphi_1^*][\psi_0 \quad \psi_1]^T$

证明: $|\psi\rangle = \sum_{i} \psi_{i} |i\rangle$, $|\varphi\rangle = \sum_{j} \varphi_{j} |j\rangle$, $|\varphi\rangle = \sum_{ij} \varphi_{j}^{*} \psi_{i} \langle j |i\rangle$ 。

由基矢的正交归一性 $\langle j|i\rangle = \delta_{ji}$,有 $\langle \varphi|\psi\rangle = \sum_{ij} \varphi_j^* \psi_i \delta_{ji} = \sum_i \varphi_i^* \psi_i$

证毕

• 基矢的矢量表示确定之后, **可用这组基矢对算符做展开, 得到算符的系数**。例如, 泡利算符的展开系数为2×2的矩阵, 满足

$$\hat{\sigma}^{\alpha} = \sum_{ij=0}^{1} \sigma_{ij}^{a} |i\rangle\langle j|$$

(再次强调: $\hat{\sigma}^{\alpha}$ 是希尔伯特空间中的算子, σ^{a}_{ij} 是一个二阶张量(矩阵),一定要注意二者的区别和联系;在不引起误解的情况下,算符与其系数可混用)

3.1 量子态与量子算符: 基矢与系数

• 由 $\hat{\sigma}^{\alpha} = \sum_{ij=0}^{1} \sigma_{ij}^{\alpha} |i\rangle\langle j|$ 以及基矢的正交归一性,易得算符与其系数之间满足:

$$\sigma_{ij}^{\alpha} = \langle i | \hat{\sigma}^{\alpha} | j \rangle$$

• 通过**σ**^z的本征方程及三个泡利算符的对易关系,可以求得其在该组基矢下的系数矩阵(在不引起误解的情况下,提及某张量时,可省略其下标)

$$\sigma^x = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \sigma^y = \begin{bmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{bmatrix}, \quad \sigma^z = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

(注: 自旋算符与泡利算符相差因子2, 即 $\hat{s}^{\alpha} = \hat{\sigma}^{\alpha}/2$)

练习:

- 1. 从量子态的正交归一化条件出发 $\langle i|i'\rangle = \delta_{ii'}$,证明其对应的系数向量满足向量的正交归一条件;
- 2. 证明算子求量子态内积、迹、本征关系、观测量与所选的具体基矢无关;
- 3. (通过理论推导或数值计算)求以 $\hat{\sigma}^x$ 本征态为基矢时, $\hat{\sigma}^z$ 的系数矩阵。

3.1 量子态与量子算符:系数运算

- 给定基矢,确定量子态与算子的向量与矩阵表示之后,相关的计算变为向量与矩阵的运算
- **例**: 定义上升算符 $\hat{\sigma}^+$ 和下降算符 $\hat{\sigma}^-$,其在 $\hat{\sigma}^z$ 的本征基矢下的矩阵表示为

$$\sigma^+ = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \sigma^- = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

• 有 $\hat{\sigma}^+|0\rangle = |1\rangle$, $\hat{\sigma}^-|1\rangle = |0\rangle$, $\hat{\sigma}^+|1\rangle = \hat{\sigma}^-|0\rangle = 0$, 分别对应于

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• 算符的连乘对应于矩阵乘,满足结合律。例如 $\hat{\sigma}^+\hat{\sigma}^-|1\rangle = -|0\rangle$,对应

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = -\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

注:矩阵积可写为求和的形式,例如 $\sigma^+ \varphi \Leftrightarrow \sum_{i} \sigma_{ij}^+ \varphi_{j}$,即**进行相应的指标收缩**

3.2 多体系统量子态与量子算符:量子态系数

• **例**: 两个自旋构成的基矢为四个4维向量,可定义为 |0|0|0|, |0|1|, |1|0|, |1|1|0|

其中, $|i\rangle|j\rangle = |ij\rangle = |i\rangle \otimes |j\rangle$ (\otimes 称为直积、张量积、外积或克伦内克积, \otimes 符号可省略), 例如 $|1\rangle = [1 \ 0]^T$, $|11\rangle = [1 \ 0]^T \otimes [1 \ 0]^T = [1 \ 0 \ 0 \ 0]^T$ (等号代表左边态的系数等于右边的张量)

• 任意的二自旋量子态可写成基矢的线性叠加

$$|\varphi\rangle = \varphi_{00}|00\rangle + \varphi_{01}|01\rangle + \varphi_{10}|10\rangle + \varphi_{11}|11\rangle = \sum_{ij=0}^{1} \varphi_{ij}|ij\rangle$$

• 二自旋量子态 $|\varphi\rangle$ 的系数可看作是 4×1 的向量 $[\varphi_{00}\quad \varphi_{01}\quad \varphi_{10}\quad \varphi_{11}]^T$,或 2×2 的矩阵 $[\varphi_{10}\quad \varphi_{11}]$,二者相差一个reshape操作

3.2 多体系统量子态与量子算符:单体算符的运算

- 对于N自旋体系,对应希尔伯特空间维数为 2^N ,即量子态的系数为 2^N 维张量, 算符的系数为 $2^N \times 2^N$ 维张量。
- 定义单体算符: 作用到某一个自旋上的算符, 例如泡利算符, 系数维数为2×2
- **单体算符作用到多体量子态的规则**(以三自旋系统为例): 定义在第1个自旋空间中的算子 $\hat{O}^{(1)}$ (即该算子仅作用在第1个自旋上), 其对应的系数维数为 2×2 , 三自旋量子态 $|\varphi\rangle$ 对应的系数维数为 $2 \times 2 \times 2$,将 $\hat{O}^{(1)}$ 作用到 $|\varphi\rangle$ 上的公式可写为:

$$|\varphi'\rangle = \hat{O}^{(1)}|\varphi\rangle = \hat{O}^{(1)} \otimes \hat{I}^{(2)} \otimes \hat{I}^{(3)}|\varphi\rangle$$

其中, $\hat{I}^{(n)}$ 为定义在第n个自旋空间的单位算符(单位算符的系数矩阵为单位阵)



量子态与量子算符的图形表示

注:对于多自旋态,严格而言,无法定义对某一个自旋的单独操作,相关算符也需定义在多自旋希尔伯特空间中; $\hat{O}^{(1)} \otimes \hat{I}^{(2)} \otimes \hat{I}^{(3)}$ 类似的与单位阵的直积可看作是单体算符需满足的形式。

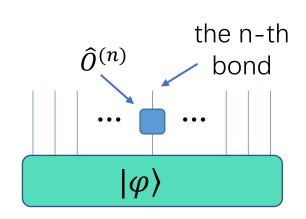
3.2 多体系统量子态与量子算符:单体算符的运算

- 在公式 $|\varphi'\rangle = \hat{O}^{(1)}|\varphi\rangle = \hat{O}^{(1)}\otimes\hat{I}^{(2)}\otimes\hat{I}^{(3)}|\varphi\rangle$ 中, $\hat{O}^{(0)}\otimes\hat{I}^{(1)}\otimes\hat{I}^{(2)}$ 的维数为 $2^N\times 2^N$,可以以指标收缩的形式作用到维数为 2^N 的量子态 $|\varphi\rangle$ 上
- 但是,**我们实际上不用按上述方式进行2^N × 2^N维矩阵与2^N维向量的矩阵积计算,而是作如下计算**:设 $|\varphi\rangle$ 与 $|\varphi'\rangle$ 的系数分别为三阶张量 φ_{ijk} 和 $\varphi'_{i'jk}$,设 $\hat{O}^{(1)}$ 的系数为二阶矩阵 $O_{iii}^{(1)}$,则有如下公式:

$$\varphi'_{i'jk} = \sum_{i} O_{i'i}^{(1)} \varphi_{ijk}$$

• 将定义在第n个自旋的算符 $\hat{O}^{(n)}$ 作用到自旋多体态上,仅需将算符与第n个指标进行收缩,对应的图形表示如右图

注:虽然仅进行第n个指标的收缩,但实际上,所有张量元可能被改变,并非仅有第n个指标对应的张量元发生改变,无法定义第n个指标对应的张量元,这与"无法定义对某一个自旋的单独操作"这一事实是一致的

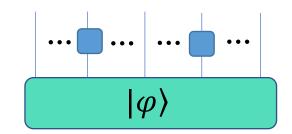


3.2 多体系统量子态与量子算符: 多体算符的运算

- 对于多体算符,当**该算符可以写成多个定义在不同空间的单体算符的直积**时, 计算算符作用到多体态上时,仅需进行多次单体算符的作用即可
- 由于单体算符定义在不同空间,算符之间相互对易(即可以交换作用的顺序, $\hat{O}^{(m)}\hat{O}^{(n)} = \hat{O}^{(n)}\hat{O}^{(m)} \Leftrightarrow [\hat{O}^{(m)},\hat{O}^{(n)}] = 0$),故**作用的顺序不影响结果**
- **例**: 将定义在第1个和第2个自旋空间中的算符 $\hat{O} = \hat{O}^{(1)} \otimes \hat{O}^{(2)}$ 作用到三自旋态上 $|\varphi\rangle$,得到的量子态 $|\varphi'\rangle$,相应的系数满足:

$$\varphi'_{i'j'k} = \sum_{ij} O_{i'i}^{(1)} O_{j'j}^{(2)} \varphi_{ijk}$$

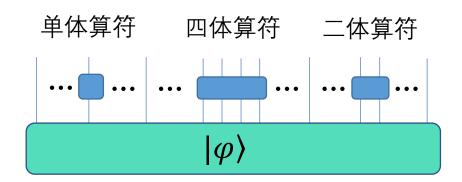
• 一般情况下的图形表示如右图

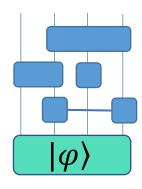


练习:以 $\hat{\sigma}^z$ 本征态作为基矢,编写程序计算 $\hat{O}|\varphi\rangle$,其中 $\hat{O}=0.1\hat{\sigma}^{z(1)}\hat{\sigma}^{z(2)}-0.4\hat{\sigma}^{x(1)}$, $\hat{\sigma}^{\alpha(n)}$ 代表作用到第n个自旋上的 α 方向上的泡利算符, $|\varphi\rangle=(|01\rangle-|10\rangle)/\sqrt{2}$ (建议先画出图形表示)

3.2 多体系统量子态与量子算符: 多体算符的运算

- 如果算符不能分解成多个单体算符直积的形式,则根据分解的情况进行收缩;
- 如果存在不同算符作用在相同自旋上,则重复上述规则,由下至上依次将各个算符所用到量子态上;
- 下图给出一个图形表示示例:



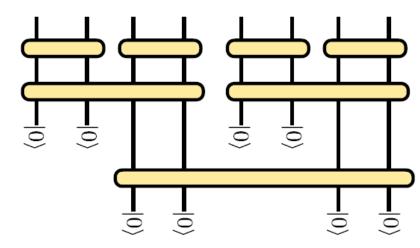


练习:

1. 对于右图,解释作用到量子态上的是什么样的算符,或写出表达式(设 |φ ⟩ 及各个算子已知) 2. 编写程序,计算将任意多个单体算子(的直积)作用到多体量子态的指定自旋上(提示:可 使用einsum)。

3.2 多体系统量子态与量子算符: 多体算符

- 如果量子算符为幺正算符,则这些算符 构成一个作用在多体态上的大的幺正操 作,称之为量子线路(注:特殊情况下 可不满足幺正性)
- 量子线路是可运行于量子计算机的模型 (类似于逻辑门线路与经典计算机间的 关系), 张量网络为量子线路提供一个 给定基底下的数学表示



作用在|000000000)上的量子线路,由 3个四体量子门与4个二体门构成



RECEIVED

7 August 2018

REVISED

15 October 2018

ACCEPTED FOR PUBLICATION 23 October 2018

PUBLIS HED

9 January 2019

PAPER

Towards quantum machine learning with tensor networks

William Huggins^{1,3}, Piyush Patil¹, Bradley Mitchell¹, K Birgitta Whaley^{1,3} and E Miles Stoudenmire²

- University of California Berkeley, Berkeley, CA 94720 United States of America
- ² Center for Computational Quantum Physics, Flatiron Institute, 162 5th Avenue, New York, NY 10010, United States of America
- Authors to whom any correspondence should be addressed.

E-mail: wjhuggins@berkeley.edu

Keywords: quantum computing, machine learning, tensor networks

3.3 经典热力学基础

• 对于经典平衡态,系综理论的核心是:对于一个全同粒子构成的系统,**该系统** 处于某一种状态(或构型,记为 $(s_1,s_2,...)$)的概率P,由该状态的能量E决定(设玻尔兹曼常数与普朗克常数为1),满足

$$P(s_1, s_2, ...; \beta) = \frac{e^{-\beta E(s_1, s_2, ...)}}{Z}$$

其中, $\beta = 1/T$ 为**倒温度**, Z被称为**配分函数(partition function)**, 等于所有可能构型概率之和,满足 $Z = \sum_{s_1,s_2,\dots} e^{-\beta E(s_1,s_2,\dots)}$ 。 Z可理解为概率的归一化因子。机器学习中的**玻尔兹曼机(Boltzmann machine)**具备同样的数学形式。

• 热力学量即对应物理量的概率平均值:

$$O(\beta) = \sum_{S_1, S_2, \dots} P(s_1, s_2, \dots; \beta) O(s_1, s_2, \dots)$$

可见,建立描述给定物理系统热力学性质的关键,在于建立能量E与状态之间的 函数关系

3.3 经典热力学基础

• 定义Ising模型: 由N个Ising自旋构成一个图(graph),每个 Ising自旋为图中一个节点(node),其可取状态 S_i 为1或-1;对于给定状态,其能量满足

$$E(s_1, s_2, \dots) = \sum_{\langle i, j \rangle} J_{ij} s_i s_j$$

4×4 正方格子(注: 勿混淆格点与张量 网络的图形表示)

其中, $\langle i,j \rangle$ 代表图中任意一对相连的Ising自旋, J_{ij} 称为对应连接的**耦合系数**

• 故, **Ising模型由图(节点与边)定义**; 当每个节点可取的状态S数大于2时,模型推广 为**S态Potts模型**; 后面我们会介绍如何使用张量网络计算Ising或Potts模型热力学

注:这里并不建议将Ising模型当作一种物理上的存在,它应是用来近似描述一大类物理现象的一个**数学模型,**因而这里使用了**概率图**理论的术语来描述Ising模型;物理上的概念并不是物理实在自身,它们都是用来**解释已知物理实在、预言未知物理实在的数学模型而已**

3.4 量子格点模型:热力学基础

- 描述量子系统的热力学理论, 应与经典热力学理论相容。
- 量子系统的热力学由有限温密度算子给出,定义为

$$\hat{\rho}(\beta) = e^{-\beta \hat{H}}/Z$$

其中, \hat{H} 为系统哈密顿量,Z为量子配分函数。

• 对于量子系统, 给定状态(量子态)下的能量满足

$$E(s_1, s_2, ...) = \langle s_1 s_2 ... | \widehat{H} | s_1 s_2 ... \rangle$$

• 与经典热力学理论相同,定义**处于** $|s_1s_2...\rangle$ **的概率为**

$$P(s_1, s_2, ...; \beta) = \frac{e^{-\beta E(s_1, s_2, ...)}}{Z}$$

• 且配分函数满足 $Z = \sum_{S_1,S_2,...} e^{-\beta E(S_1,S_2,...)}$

可见: 定义量子模型即定义哈密顿量

3.4 量子格点模型:热力学基础

• 将能量表达式代入得量子配分函数

$$Z = \sum_{S_1 S_2 \dots} e^{-\beta \left\langle S_1 S_2 \dots \middle| \widehat{H} \middle| S_1 S_2 \dots \middle\rangle}$$

• 根据基矢的正交完备性 $\sum_{s_1s_2...}|s_1s_2...\rangle\langle s_1s_2...|=I$,得:

$$Z = \sum_{s_1 s_2 \dots} \langle s_1 s_2 \dots | e^{-\beta \widehat{H}} | s_1 s_2 \dots \rangle = \operatorname{Tr}(e^{-\beta \widehat{H}})$$

练习: 从本页第 一个式子出发证 明左式

- 多个热力学量可由配分函数关于温度的导数求得,例如自由能、能量、熵等,因此,求解配分函数是求解热力学问题的关键一步
- 算符平局值可由密度矩阵计算获得。

练习: 根据算符平均值 $O(\beta) = \sum_{s_1, s_2, \dots} P(s_1, s_2, \dots; \beta) O(s_1, s_2, \dots)$, $O(s_1, s_2, \dots) = \langle s_1 s_2 \dots | \hat{O} | s_1 s_2 \dots \rangle$,证明 $O(\beta) = \text{Tr}(\hat{O}e^{-\beta \hat{H}})/Z$

3.4 量子格点模型:基态问题

• 当**系统温度极低时**($\beta \to \infty$),系统密度算符由哈密顿量最低的本征态(记为 $|g\rangle$)给出,称为系统的**基态(ground state)**,对应的本征值 E_g 称为基态能

$$\lim_{\beta \to \infty} e^{-\beta \widehat{H}}/Z = |g\rangle\langle g|$$

$$\widehat{H}|g\rangle = E_g|g\rangle$$

(注:考虑基态非简并情况;证明可参考2.1节**最大本征值的幂级数解法**)

- **基态观测量**满足: $O(\beta) = \text{Tr}(\hat{O}e^{-\beta\hat{H}}/Z) = \langle g|\hat{O}|g\rangle$, 与量子态观测量公式一致。
- **基态求解即求解哈密顿量对应矩阵的最低本征态及本征值**,对应于如下 **最优化问题**(回顾2.1节:最大本征问题对应的最优化问题):

$$E_g = \min_{\langle g|g\rangle = 1} \langle g|\widehat{H}|g\rangle$$

3.5 海森堡模型的基态计算: 二自旋

注: $\hat{s}^{\alpha} = \hat{\sigma}^{\alpha}/2$

- 定义磁场中二自旋的**海森堡(Heisenberg)模型**: $\widehat{H}(h^{\alpha}) = \sum_{\alpha=x,y,z} [\widehat{s}_{1}^{\alpha}\widehat{s}_{2}^{\alpha} + h^{\alpha}(\widehat{s}_{1}^{\alpha} + \widehat{s}_{2}^{\alpha})]$, 其中, h^{α} 定义为沿自旋 α 方向的外磁场。
- 下面我们考虑自旋1/2,选择 \hat{s}^z 本征态作为基矢,为简便起见,设 $h^x = h^y = 0$, $h^z = h$ 。
- 显而易见, \hat{H} 不能写成多个单体算符的直积。
- \hat{H} 的系数可看作是2×2×2×2的四阶张量或4×4矩阵, 计算步骤为:
 - (a) 获得各个自旋算符的矩阵;
 - (b) 计算 $\hat{s}_1^{\alpha}\hat{s}_2^{\alpha}$, 为 $2 \times 2 \times 2 \times 2$ 张量;
 - (c) 计算 $\hat{s}_1^{\alpha}I_2$ 与 $I_1\hat{s}_2^{\alpha}$, 为 $2 \times 2 \times 2 \times 2$ 张量;
 - (d) 将各项求和, 进行本征值分解获得最终结果

显然,得到哈密顿量之后,可直接调用求解最低本征态的函数计算基态及基态能

练习:编写程序,生成无外磁场的XYZ模型哈密顿量

$$\widehat{H}(J_{\alpha}) = \sum_{\alpha = x, y, z} J_{\alpha} \hat{s}_{1}^{\alpha} \hat{s}_{2}^{\alpha}$$

 $(J_{\alpha}$ 为三个方向的自旋耦合系数,选择 \hat{s}^z 本征态作为基矢)

Jupyter Notebook: sec3_1_spinhalf

3.5 海森堡模型的基态计算: 退火算法

- 想要计算基态,不一定要获得完整的哈密顿量
- **例**-海森堡格点模型(无外场): $\widehat{H} = \sum_{\langle i,j \rangle} \widehat{H}_{ij}$,求和号每一项为二自旋海森堡哈密顿量 $\widehat{H}_{ij} = \sum_{\alpha=x,y,z} \widehat{s}_i^{\alpha} \widehat{s}_i^{\alpha}$, $\langle i,j \rangle$ 遍历图中所有相连的格点对
- 基态计算的**退火算法**: 基本原理为对任意初态 $|\varphi\rangle$ 进行投影 $\lim_{R\to\infty}e^{-\beta\widehat{H}}|\varphi\rangle\to|g\rangle$

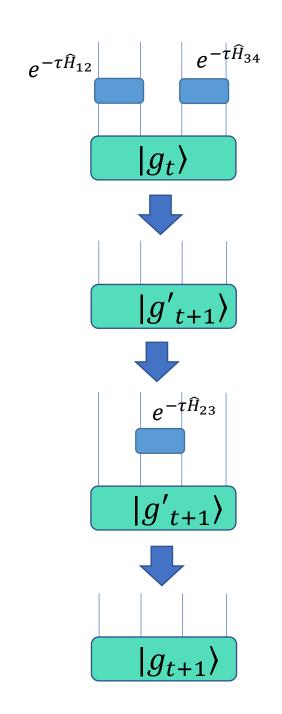
(注: $e^{-\beta \hat{H}}$ 的最大本征态为 $|g\rangle$; 回顾: 最大本征问题的幂级数求解法)

- **例**: 考虑4个自旋构成的**一维海森堡链**, 格子示意图如右上所示, 退火算法 具体步骤为:
 - (a) 随机初始化量子态 $|g_0\rangle$;
 - (b) 计算 $|g'_{t+1}\rangle = e^{-\tau \hat{H}_{12}} e^{-\tau \hat{H}_{34}} |g_t\rangle$ 并归一化结果;
 - (c) 计算 $|g_{t+1}\rangle = e^{-\tau \hat{H}_{23}}|g'_{t+1}\rangle$ 并归一化结果;
 - (d) 检查 $|g_{t+1}\rangle$ 是否收敛,否则返回至步骤(b)。

3.5 海森堡模型的基态计算: 退火算法

- 例: 4个自旋构成的一维海森堡链退火算法具体步骤:
 - (a) 随机初始化量子态 $|g_0\rangle$;
 - (b) 计算 $|g'_{t+1}\rangle = e^{-\tau \hat{H}_{12}} e^{-\tau \hat{H}_{34}} |g_t\rangle$ 并归一化结果;
 - (c) 计算 $|g_{t+1}\rangle = e^{-\tau \hat{H}_{23}} |g'_{t+1}\rangle$ 并归一化结果;
 - (d) 检查 $|g_{t+1}\rangle$ 是否收敛,否则返回至步骤(b)。
- 退火算法的数学原理: Trotter-Suzuki分解 对于算符 \hat{A} 和 \hat{B} ,有如下关系 $e^{\tau(\hat{A}+\hat{B})} = e^{\tau\hat{A}}e^{\tau\hat{B}} + \tau^2[\hat{A},\hat{B}] + \cdots$
- 当 \hat{A} 和 \hat{B} 对易时, $e^{\tau(\hat{A}+\hat{B})}=e^{\tau\hat{A}}e^{\tau\hat{B}}$
- 当 τ 为小量时, $e^{\tau(\hat{A}+\hat{B})}-e^{\tau\hat{A}}e^{\tau\hat{B}}=O(\tau^2)$
- 对于上述例子,取7为小量,有

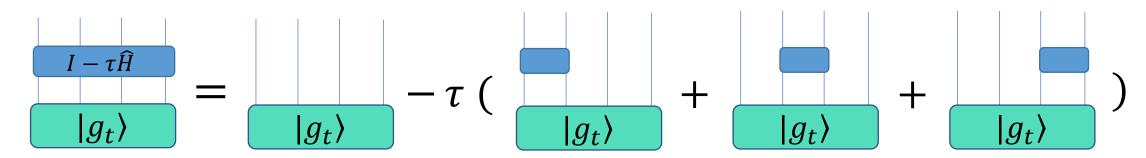
$$e^{-\tau \hat{H}} \approx e^{-\tau (\hat{H}_{12} + \hat{H}_{34})} e^{-\tau \hat{H}_{23}} = e^{-\tau \hat{H}_{12}} e^{-\tau \hat{H}_{34}} e^{-\tau \hat{H}_{23}}$$



3.5 海森堡模型的基态计算: 退火算法

- 在张量网络中,基于退火算法发展出了著名的时间演化块消减算法 [TEBD, PRL 98, 070201 (2007)],但是在小尺寸可严格计算的体系中,并没有必要采用退火算法,因为在进行Trotter-Suzuke分解时会额外引入误差
- 下面引入一种更加直接的计算方法(通常被称为严格对角化算法):
 - (a) 定义线性映射 $f(|\varphi\rangle)$: $|\varphi\rangle \to (I \tau \hat{H})|\varphi\rangle = |\varphi\rangle \tau \sum_{\langle i,j\rangle} \hat{H}_{ij}|\varphi\rangle$
 - (b) 求解线性映射f的最大本征值与本征态

(其中, τ 为小量,保证绝对值最大的本征值在 $I - \tau \hat{H}$ 中代数值最大;步骤(a)可通过多次计算局域哈密顿量与量子态的作用实现)



• 上述方法同样**避免了写出总哈密顿量,且不引入额外的误差**

重要内容总结

量子态(特别 是多体量子态) 张量表示 基底与系数 与量子算符 计算算符与量 子态、算符与 算符相乘

