## EJEMPLOS DE PROBLEMAS DE LA CLASE P

## Ejemplo 1. El problema del camino mínimo en un grafo está en P

El problema (de decisión) del camino mínimo en un grafo consiste en determinar si en un grafo existe un camino entre dos vértices  $v_1$  y  $v_2$ , de longitud a lo sumo K. Un grafo se representará por un par (V, E) como se describió previamente, utilizando números en binario para la identificación de los vértices, y el símbolo # como separador. La idea general del algoritmo propuesto se basa en lo siguiente. Si  $A^h(i, j)$  es la longitud del camino mínimo entre los vértices i y j que no pasa por ningún vértice mayor que h, entonces se cumple

$$A^{h+1}(i,j) = min(A^h(i,h+1) + A^h(h+1,j), A^h(i,j))$$

Naturalmente, el camino mínimo entre i y j que no pasa por ningún vértice mayor que h+1, pasa o no pasa por el vértice h+1. La siguiente MTD M, basada en la igualdad anterior, trabaja en tiempo polinomial y reconoce el lenguaje SP (por *shortest path* o camino mínimo) que representa el problema, siendo SP =  $\{(G, v_1, v_2, K) \mid G \text{ es un grafo y tiene un camino entre sus vértices } v_1 \text{ y } v_2 \text{ de longitud a lo sumo } K\}$ . Dada una entrada w =  $(G, v_1, v_2, K)$ , M obtiene  $A^m(v_1, v_2)$ , el camino mínimo en G entre  $v_1$  y  $v_2$ , y acepta si y sólo si  $A^m(v_1, v_2) \leq K$ . Se utilizan matrices  $A^i$  de m x m para almacenar los valores que se van calculando:

- 1. Si w no es una entrada válida, rechaza.
- 2. Para todo i,  $j \le m$ , hace:

Si G incluye un arco 
$$(i, j)$$
, entonces  $A^1[i, j] := 1$ , si no  $A^1[i, j] := m$ .

3. Para todo h = 2, 3, ..., m, hace:

Para todo i,  $j \le m$ , hace:

$$A^{h}[i, j] := min(A^{h-1}[i, h] + A^{h-1}[h, j], A^{h-1}[i, j]).$$

4. Si  $A^m[v_1, v_2] \le K$ , entonces acepta, si no rechaza.

En el paso 1 hay que verificar fundamentalmente que G es válido (los vértices de V son 1, ..., m, los arcos de E no se repiten y sus vértices están en V), lo que lleva tiempo  $O(|V|) + O(|E|^2) + O(|V||E|)$ , y que  $v_1$  y  $v_2$  son vértices distintos válidos y K un número natural menor que m, lo que lleva tiempo lineal. Así, el tiempo consumido por este paso es  $O(n^2)$ . La asignación  $A^1[i,j] := m$  en el paso 2 significa que  $A^1[i,j]$  recibe un valor muy grande, seguro que mayor que la longitud del camino mínimo. Claramente, el tiempo consumido por los pasos 2 a 4 es  $O(m^3) = O(n^3)$ . Por lo tanto, la MTD M hace  $O(n^2) + O(n^3) = O(n^3)$  pasos. Queda como ejercicio probar que efectivamente L(M) = SP.

## Ejemplo 2. El problema del máximo común divisor está en FP

El máximo común divisor de dos números naturales a y b, denotado con mcd(a, b), es el máximo número natural que divide a los dos. Por ejemplo, mcd(30, 24) = 6. Se cumple que si r es el resto de la división de a sobre b, es decir si r = a mod b, con  $a \ge b$ , entonces

$$mcd(a, b) = mcd(b, r)$$

En base a esta idea se presenta la siguiente MTD M, que trabaja en tiempo polinomial. M calcula en la variable x el valor mcd(a, b), con  $a \ge b$ :

- 1. Si b = 0, entonces hace x := a, y acepta.
- 2. Hace  $r := a \mod b$ .
- 3. Hace a := b.
- 4. Hace b := r.
- 5. Vuelve al paso 1.

Veamos que la MT M itera a lo sumo log b veces. Sean  $(a_{k-1}, b_{k-1})$ ,  $(a_k, b_k)$ ,  $(a_{k+1}, b_{k+1})$ , tres pares sucesivos calculados por M:

- Se cumple  $a_k = q.b_k + b_{k+1}$ , para algún  $q \ge 1$ . Por lo tanto,  $a_k \ge b_k + b_{k+1}$ .
- Como  $b_{k-1} = a_k$ , entonces  $b_{k-1} \ge b_k + b_{k+1}$ .

• A partir de lo anterior se puede probar que  $b = b_0 \ge 2^{k/2} b_k$ , para todo número natural par  $k \ge 2$ . Esto significa que k, que representa el número de pasos de la MT M, está acotado por  $\log_2 b$ .

Así, M trabaja en tiempo determinístico lineal con respecto a la longitud de sus entradas. Queda como ejercicio probar que efectivamente M calcula en x el valor mcd(a, b).

## Ejemplo 7.3. El problema 2-SAT está en P

El problema 2-SAT consiste en determinar si una fórmula booleana  $\phi$  (con una sintaxis determinada que enseguida especificamos) es satisfactible, es decir, si existe una asignación de valores de verdad para  $\phi$  que la hace verdadera. Una fórmula booleana se define inductivamente de la siguiente manera:

- 1. Una variable x es una fórmula booleana.
- 2. Si  $\varphi_1$  y  $\varphi_2$  son fórmulas booleanas, también lo son  $(\varphi_1 \vee \varphi_2)$ ,  $(\varphi_1 \wedge \varphi_2)$  y  $\neg \varphi_1$ . Los paréntesis redundantes pueden omitirse.

Si una fórmula boolana φ es una conjunción de disyunciones de *literales*, siendo un literal una variable o una variable negada, se dice que φ tiene o está en la *forma normal conjuntiva*. Es el caso, por ejemplo, de

$$\varphi = (x_1 \lor x_2 \lor \neg x_3 \lor x_4) \land (\neg x_4 \lor x_2) \land (x_1 \lor x_7 \lor x_5)$$

Las disyunciones se denominan *cláusulas*. En particular, 2-SAT considera sólo fórmulas booleanas en la forma normal conjuntiva con dos literales por cláusula. El lenguaje que representa el problema es  $2\text{-SAT} = \{\phi \mid \phi \text{ es una fórmula booleana satisfactible, en la forma normal conjuntiva, con dos literales por cláusula}. Para probar que 2-SAT está en P, vamos a construir una MTD M que lo reconoce en tiempo polinomial. La idea general es la siguiente. M empieza asignando arbitrariamente el valor verdadero a alguna variable x, completa consistentemente todas las asignaciones que puede, barre una a una las cláusulas c$ 

=  $(\phi_1 \lor \phi_2)$  con al menos un literal asignado, y las procesa adecuadamente (por ejemplo, si uno de los dos literales tiene el valor verdadero, declara satisfecha a la cláusula). Si no rechaza por detectar la instatisfactibilidad de la fórmula completa, M repite el proceso a partir de otra asignación arbitraria a alguna variable x, hasta decidir que la fórmula está o no en 2-SAT. Formalmente, dada una entrada  $\phi$ , el conjunto C de cláusulas (al comienzo todas declaradas insatisfechas), y el conjunto V de variables (al comienzo todas declaradas no asignadas), la MT M hace:

- 1. Si φ no es una entrada válida sintácticamente, rechaza.
- 2. Si el conjunto V está vacío, acepta.
- 3. Dada una variable x de V, hace x := verdadero.

Hace primer-valor := verdadero.

Mientras C tenga una cláusula  $c = (\phi_1 \lor \phi_2)$  insatisfecha con al menos un literal asignado, hace:

Si  $\phi_1$  = verdadero, o bien  $\phi_2$  = verdadero, entonces declara a la cláusula c satisfecha.

Si no, si  $\varphi_1$  = falso, y también  $\varphi_2$  = falso, entonces:

Si primer-valor  $\neq$  verdadero, rechaza.

Si no, declara insatisfechas a todas las cláusulas de C

declara no asignadas a todas las variables de V

hace x := falso

hace primer-valor := falso.

Si no, si  $\varphi_1$  = falso, entonces hace  $\varphi_2$  := verdadero

Si no, entonces hace  $\varphi_1 := \text{verdadero}$ .

Elimina de C las cláusulas satisfechas, y de V las variables asignadas.

4. Vuelve al paso 2.

El análisis sintáctico de la fórmula  $\varphi$  en el paso 1 es lineal, y el tiempo consumido por los pasos 2 a 4 es  $O(|V||C|) = O(n^2)$ . Por lo tanto, la MTD M trabaja en tiempo  $O(n^2)$ . Queda como ejercicio probar que efectivamente L(M) = 2-SAT.