Matemática IV- 2020 TP8 - Transformaciones Lineales

- 1. Analizar si las siguiente aplicaciones entre espacios vectoriales son transformaciones lineales.
 - a) $L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x,y) = (x,y,x+y)
 - b) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por L(x, y, z) = (x + z, y + z)
 - c) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x, y, z) = (x 2, y + 3x, 1)
 - $d) \ \ L: \mathbb{R}^{2x2} \to \mathbb{R}^{2x2} \ \text{definida por} \ L \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z & -x \\ y & -w \end{pmatrix}$
 - e) $L: \mathbb{R}^{2x2} \to \mathbb{R}^{2x2}$ definida por $L\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & -x \\ y & 1 \end{pmatrix}$
 - $f) \ L: \mathbb{R}^{2x2} \to \mathbb{R}^2$ definida por $L\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = (x+z,y+w)$
 - g) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por L(x, y, z) = (0, 0)
- 2. Hallar el núcleo e imagen de cada una de las transformaciones lineales del punto anterior y las dimensiones de cada uno de esos subespacios.
- 3. Mostrar que la composición de transformaciones lineales es una transformación lineal.
- 4. a) Es la aplicación identidad una transformación lineal? en caso de serlo hallar núcleo e imagen.
 - b) Es la aplicación nula una transformación lineal? en caso de serlo hallar núcleo e imagen.
- Hallar la matriz asociada a las siguientes transformaciones lineales en las bases indicadas:
 - a) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por L(x,y,z)=(z-y,z-x) con las bases canónicas de \mathbb{R}^3 y \mathbb{R}^2 .
 - b) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x,y,z)=(3x+z,y-x,2z+2y) con la base canónica de \mathbb{R}^3 .
 - c) $L: \mathbb{R}^{2x2} \to \mathbb{R}^2$ definida por $L\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = (x+y,z+w)$ con B la base canónica de las matrices de \mathbb{R}^{2x2} y $B_1 = \{(1,1); (-1,5)\}$ una base de \mathbb{R}^2 .
- 6. a) Hallar $L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ sabiendo que: $L(1,0) = (1,-2) \ , \ L(0,1) = (1,-1)$
 - b) Hallar $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ sabiendo que : L(1,0,0) = (1,0) , L(0,1,0) = (-1,-6), L(0,0,1) = (0,4)

- c) Hallar $L: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ sabiendo que: L(1,1) = (4,2) , L(0,3) = (1,0)
- d) Hallar $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ sabiendo que : L(1,1,1)=(1,2,3) , L(0,1,0)=(1,-1,0) , L(-1,-1,1)=(5,4,3)
- 7. (*) (para codificar...)
 - $lue{}$ Construir una función en la cual, ingresando como argumento una transformación lineal entre dos espacios vectoriales V y W y sus respectivas bases ordenadas, genere la matriz de cambio de base.
 - $lue{}$ Construir una función en la cual, ingresando como argumento la imagen por una transformación lineal entre dos espacios vectoriales V y W de los vectores de una base de V devuelva la forma de esa transformación (ayuda: una posibilidad es usar el último ejercicio y el código del inciso anterior)

Ejercicios Adicionales

- 1. Analizar sin son transformaciones lineales, en caso afirmativo hallar núcleo e imagen.
 - a) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x, y, z) = (x 2z, y + 3x, -z)
 - b) $L: \mathcal{P}_3 \to R^4$ definida por $L(p(x)) = (a_3, a_2, a_1, a_0)$ con $p(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3$ y siendo \mathcal{P}_3 el espacio de los polinomios de grado 3 (i.e todos los polinomios con grado menor o igual a 3, con las operaciones usuales)
 - c) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por L(x, y, z) = (xy, x + y + z)
 - d) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x, y, z) = (z, y, 1)
 - e) $L: \mathbb{R}^{2x^2} \to \mathbb{R}$ definida por $L\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = x + w$
 - $f) \ L: \mathbb{R}^{2x2} \to \mathbb{R}$ definida por $L \begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix} = z.y$
- 2. Demostrar que dada cualquier transformación lineal $L:V\to W$ (con V, W espacios vectoriales), el núcleo y la imagen de L forman un subespacio de V y W respectivamente.

- 3. Dada L una transformación lineal en el espacio vectorial V y $B=\{b_1....b_i...b_n\}$ una base de V. Probar:
 - a) Si $L(b_i) = 0$ para cada elemento b_i de la base B, entonces L es la transformación nula.
 - b) Si $L(b_i) = b_i$ para cada elemento b_i de la base B, entonces L es la transformación identidad.
 - c) Si hay un escalar r tal que $L(b_i) = r.b_i$ para cada vector de la base B, entonces $L(v) = r.v, \forall v \in V$.
- 4. Hallar $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ sabiendo que : $L(1,0,1) = (1,0) \ , \ L(0,1,0) = (1,2) \ , \ L(1,1,1) = (-1,3)$
- 5. Hallar la matriz asociada a las siguientes transformaciones lineales en las bases indicadas:
 - a) $L: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^3$ definida por L(x, y, z, w) = (x + y, y + z, z + w) con las bases canónicas de \mathbb{R}^4 y \mathbb{R}^3 .
 - b) $L:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ definida por L(x,y)=(x+y,x-y,3y) con $B_2=\{(1,1);(-2,0)\}$ base de \mathbb{R}^2 y la base canónica de \mathbb{R}^3 .
 - c) $L: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ definida por L(x,y,z) = (z,x+y) con $B_3 = \{(1,1,1); (1,0,1); (0,2,1)\}$ base de \mathbb{R}^3 y $B_2 = \{(1,2); (0,3)\}$ base de \mathbb{R}^2 .