Entregable 5: Descenso por gradiente estocástico

18 de noviembre de 2020

Ejercicio 1 - Optimización estocástica (Convergencia a una bola)

Se desea hallar el valor θ^* que minimiza la función

$$u(\theta) = E_{X,y}[||X\theta - y||^2]$$

La matrix X es aleatoria, según el modelo de ruido aditivo X = A + N con

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

у

$$N = \begin{bmatrix} n_{11} & n_{12} \\ n_{21} & n_{22} \end{bmatrix}$$

donde $n_{ij} \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ independientes entre si para $i = 1, 2, \ j = 1, 2$, de varianza $\sigma^2 = 1$. El vector y tambien es aleatorio, siguiendo el modelo $y = X * \theta_0 + w$ con

$$\theta_0 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

У

$$w = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix}$$

donde $w_i \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ independientes entre si para i = 1, 2, de varianza $\sigma^2 = 1$.

- a) Muestre que $f(\theta) = \frac{du}{d\theta} = 2(A^TA + \sigma^2I)\theta 2(A^TA + \sigma^2I)\theta_0$, anulándose en $\theta = \theta_0$.
- b) Dadas muestras i.i.d. $\xi_k = (X_k, y_k)$ distribuidas como X e y, obtenga la secuencia de desenso por gradiente estocástico

$$\theta_{k+1} = \theta_k - \alpha_k F(\theta_k, X_k, y_k)$$

especificando la función $F(\theta_k, X_k, y_k)$...

- c) Implemente K=10000 pasos de SGD según la iteración hallada en la parte anterior. Grafique la secuencia de valores de θ_k en el plano. Pruebe con paso constante $\alpha_k=0,1,\ \alpha_k=0,01,\ y\ \alpha_k=0,001,$ y con paso decreciente $\alpha_k=0,1/k$
- d) (opcional) Obtenga las constantes c_1 y c_2 de las hipótesis del teorema de Robbins Monró, y represente la bola de radio $B = \frac{c_1 \alpha}{2c_2}$ alrededor de θ_0 .

Ejercicio 2 - Entrenamiento de una neurona artificial.

Considere los pares (x,y) donde los vectores $x \in \mathbb{R}^N$ pertenecen a dos clases indicadas por la variable de activación $y \in 0, 1$. Se desea obtener el parámetro $a \in \mathbb{R}^N$ solución de

$$\min_{a \in \mathbb{R}^N} E_{x,y}[G(a; x, y)] = \min_{a \in \mathbb{R}^N} E_{x,y} \left[(y - \text{Relu}(a'x))^2 \right]$$
 (1)

con

$$Relu(z) = \begin{cases} \epsilon z, \ z \le 0 \\ z, \ z \ge 0 \end{cases} \tag{2}$$

paramétrico en $\epsilon \in [0, 1)$.

- a) Halle el subgradiente de G(a; x, y) respecto a a.
- b) Escriba la iteración del algoritmo SGD que resuelve (1) a partir de muestras (x_k, y_k) .

En las siguientes partes se programará SGD para clasificar imágenes de gatos y conejos. Las imágenes de M=30 gatos están contenidas en el archivo Gatos.asc y M=30 conejos en Conejos.asc, respectivamente. Estos archivos contienen matrices $\mathbf{G} \in \mathbb{R}^{N \times M}$ y $\mathbf{C} \in \mathbb{R}^{N \times M}$ cuyas columnas tienen dimensión N=(256)(256)(3)+1 y corresponden a una imagen de tamaño 256×256 píxeles codificadas en tres canales de color RGB y con un elemento adicional siempre igual a uno para lograr una función afín. Los vectores se pueden visualizar como imagen en Matlab usando la función mostrar_imagen(x,y,256).

- c) Corra el algoritmo diseñado en la parte anterior para los K=40 vectores x_k contenidos en los las primeras K=20 columnas de \mathbb{C} y \mathbb{R} . Utilice las etiquetas y=0 para los gatos y y=1 para los conejos. Seleccione un paso constante $\alpha=1e^{-9}$ y $\epsilon=0,1$.
- d) A partir de la solución a_K obtenida en la parte anterior clasifique los vectores x en las últimas 10 columnas de \mathbf{C} y \mathbf{R} . Presente una gráfica del valor de $z = a_K'x$ contra el número de muestra, observando la clasificación obtenida para las muestras de entrenamiento y validación.
- e) (opcional) Estudie la convexidad de g(a) = E[G(a; x, y)].
- f) (opcional) Seleccione distintos grupos de entrenamiento y validación y reevalue los resultados.
- g) (opcional) Evalúe el error promedio en la muestra de validación contra el número de iteración k = 1, ..., K confirmando que el clasificador aprende progresivamente de los datos. Para ello intercale gatos y conejos en el entrenamiento.
- h) (opcional) Clasifique esta muestra con la SVM desarrollada en el Entregable 3.

Ejercicio 3 - Martingala para SGD sin convexidad (opcional)

Se quiere minimizar la función $g(\theta) = E_{\xi}[G(\theta, \xi)]$ para lo cual se considera el algoritmo SGD

$$\theta_{k+1} = \theta_k - \alpha_k \nabla G_\theta(\theta_k, \xi_k). \tag{3}$$

No asumiremos que la función es convexa, pero si que se cumplen las siguientes hipóteis

H1: El gradiente es Lipschitz, respecto a θ , es decir que $\exists L > 0$ tal que $\|\nabla_{\theta} g(\theta) - \nabla_{\theta} g(\theta')\| \leq L \|\theta - \theta'\|$.

H2: Se puede cambiar el orden de derivación e integración en

$$\nabla_{\theta}g(\theta) = \nabla_{\theta}E_{\xi}[G(\theta,\xi)] = \nabla_{\theta}\int_{\xi}G(\theta,\xi)p(\xi)d\xi = \int_{\xi}\nabla_{\theta}G(\theta,\xi)p(\xi)d\xi = E[\nabla_{\theta}G(\theta,\xi)].$$

H3: $E[\|\|\nabla_{\theta}G(\theta,\xi)\|^2] \le C$.

H4: $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k^2 \leq \infty$, $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k^2 = \infty$.

a) Utilizando el teorema del valor medio y la condición de Lipschitz, muestre que

$$g(\theta_{k+1}) \le g(\theta_k) - \alpha_k \nabla_{\theta} g(\theta_k)^T \nabla_{\theta} G(\theta_k, \xi_k) + L \|\theta_{k+1} - \theta_k\|^2.$$

- **b)** Pruebe a partir de ello que $S_k = g(\theta_k) + LC \sum_{j=k}^{\infty} \alpha_k^2$ es una supermartingala, mostrando que cumple $E_{\xi}[S_{k+1}|\xi_0,\ldots,\xi_{k-1}] \leq S_k \alpha_k \|\nabla_{\theta}g(\theta_k)\|$.
- c) Muestre usando la parte anterior que $\sum_{k=0}^{\infty} \alpha_k \|\nabla_{\theta} g(\theta_k)\|^2 \leq \infty$.
- d) Concluya que lím ínf_k $\|\nabla_{\theta}g(\theta_k)\| = 0$, luego θ_k acumula en un los puntos estacionarios de $g(\theta)$.

Ejercicio 4 - Filtro adaptativo para ECG (opcional)

Se busca diseñar un filtro adaptativo para obtener una secuencia electrocardiográfica (ECG) fetal $\{e(n)\}_{n\in\mathbb{N}}$, a partir de señales adquiridas del abdomen y el corazón maternos.

Como datos se tiene la señal adquirida del abdomen z(n) = e(n) + y(n) + u(n), la cual se modela como la señal deseada e(n) con interferencia aditiva y(n) proveniente del corazón materno y ruido de adquisición u(n) independiente. También se mide la señal de referencia x(n) adquirida del torax materno. La transferencia de los latidos maternos x(n) hacia el ambodmen se modela como una función lineal $y(n) = a_0x(n) + a_1x(n-1) + \ldots + a_{m-1}x(n-m+1)$.

Abreviando $a = (a_0, a_1, \dots, a_{m-1})^T$ y $x_n = (x(n), x(n-1), \dots, x(n-m+1))^T$, se busca el estimador $\hat{e}(n) = y(n) - x'_n a^*$, donde

$$a^* = \arg\min_{a \in \mathbb{R}^m} \left\{ E[\varphi(a; x, z)] = E_{x, z} \left[\frac{1}{2} (z - x'a)^2 \right] \right\}$$

a) Derive el optimizador estocástico que para cada instante $n \in \mathbb{N}$ incorpora un nuevo par (x(n), <(n)) y actualiza la solución

$$a^{n+1} = a^n - \delta \nabla_a \varphi(a_n; x_n, z_n)$$

- b) Implemente el algoritmo con m=15 y paso δ constante a partir de los datos en los archivos $xECG.asc,\ zECG.asc.$
- c) Estudie la dependencia del error contra el paso y relacione con el ejercicio 1.

Ejercicio 5 - Hipótesis de convexidad fuerte(opcional)

Considere el siguiente problema de optimización estocástica

$$\theta_0 = \arg\min_{\theta \in \Theta} \{g(\theta) = E_{\xi}[G(\theta, \xi)]\}$$

donde la variable determinística $\theta \in \mathbb{R}^n$ está restringida al conjunto convexo $\Theta \subset \mathbb{R}^n$.

a) Pruebe que la convexidad fuerte de $g(\theta)$ implica la siguiente hipótesis del teorema de Robbins-Monro

$$c\|\theta - \theta^{\star}\|^2 \le (\theta - \theta^{\star})^T \nabla g(\theta)$$

Sugerencia: recordar que la condición de optimalidad para $\theta^* \in \Theta$ es $\nabla g(\theta^*)(\theta - \theta^*) \ge 0, \ \forall \theta \in \Theta$.

Ejercicio 6 - Aproximación estocástica con paso constante (opcional)

En la prueba del Teorema de Robbins Monro vista en clase se deduce la cota

$$e_{k+1} \le (1 - 2c_2\alpha_k)e_k + c_1\alpha_k^2 \tag{4}$$

donde $\mathcal{E}_k = E\left(\|\hat{\theta}^* - \theta^*\|^2\right)$, c_1 y c_2 son constantes que provienen de las hipótesis, y α_k es el paso de optimización. Con paso constante $\alpha_k = \alpha$, a cota (4) puede reescribirse como

$$e_{k+1} \le \gamma e_k + c_1 \alpha^2 \tag{5}$$

$$\gamma := 1 - 2c_2\alpha \tag{6}$$

a) A partir de (5) muestre que

$$e_k \le \gamma^k e_0 + \frac{1 - \gamma^k}{1 - \gamma} c_1 \alpha^2 = B_k(\alpha) \tag{7}$$

- **b)** Halle el límite $B(\alpha) = \lim_{k \to \infty} B_k(\alpha)$ de la cota hallada en (7). El resultado dependerá de c_1 y c_2 que aparecen junto con α al definir γ en (6).
- c) Dado B > 0 halle el valor de α tal que $B(\alpha) = B$.