



Fabian  
Canales Ochoa

Sistemas  
Embebidos

ING. Mecatrónica  
8-A

Tarea \_3\_1\_Interruptores

# Interrupciones

Las interrupciones que ocurren en los microcontroladores se tratan de una gran característica que poseen los ya mencionados. de las más importantes que constituye la capacidad de sincronizar la ejecución de programas con acontecimientos externos; es decir, cuando se produce una interrupción, el micro automáticamente deja lo que esto haciendo, va a la dirección 04h de programa y ejecuta lo que encuentre a partir de allí hasta encontrarse con la instrucción *RETFIE* que le hará abandonar la



1. - Mediante una acción interna. El desbordamiento de la Pila (Stack) por una operación indebida, por ejemplo:

- Al completarse la escritura de datos en una EEPROM.
- Por desbordamiento del registro TMR0 al rebasar el valor 255 (FFh) a 0.

2. - Mediante una acción externa, la más útil. Al producirse un cambio del nivel en uno de sus pines por una acción externa.

- Estando en el modo de reposo (SLEEP), un cambio de nivel en el pin RB0/INT.
- Un cambio de nivel en uno de los pines RB4 a RB7 estando configurados como entrada.

Una interrupción es un evento que hace que el microcontrolador deje de ejecutar la tarea que está realizando para atender dicho acontecimiento y luego regrese y continúe la tarea que estaba realizando antes de que se presentara la interrupción. El PIC 16F628 (y el 16F628A) tiene 10 fuentes de interrupción, si las

interrupciones están habilitadas cada vez que una de estos acontecimientos se presente el PIC dejará de ejecutar el programa para ir a atender la interrupción y al término de la misma continuará ejecutando el programa donde lo había dejado. Las fuentes de interrupción son:

- Interrupción externa RB0/INT
- Interrupción por cambio lógico en el puerto B (pines RB7 a RB4)
- Interrupción por comparación exitosa en TMR2
- Interrupción del comparador
- Interrupción del transmisor del USART
- Interrupción del receptor del USART
- Interrupción del módulo CCP
- Interrupción del EEPROM

Cuando ocurre un evento de los descritos anteriormente, se produce una petición de interrupción, guardando el valor actual del PC (contador de programa) en la Pila, sea cual sea la fuente de la interrupción, se pone a cero el bit7 GIE (Global Interrupt Enable), con lo cual inhibe cualquier otra petición de interrupción, el registro PC se carga con el valor 0004h que, es la posición del vector de interrupción. Aquí, empieza la ejecución del programa de atención a la interrupción ISR (Rutina de servicio de interrupción). El tiempo de procesamiento de la ISR debe ser lo más breve posible, para que se ejecuten las otras interrupciones ya que, pueden habilitarse más de una de ellas. Además, cualquier tipo de interrupción también puede sacar al micro del modo de reposo (SLEEP).

Es decir, el bit GIE es el responsable del permiso de interrupción que se borra automáticamente cuando se acepta una interrupción evitando así que se produzca ninguna otra interrupción mientras se atiende a la primera. Estos bits de control se encuentran en el registro INTCON (0Bh y 8Bh). Estos bits corresponden al registro INTCON que cambia de nivel 0 a 1 cuando se produce la interrupción, excepto el ultimo bit (bandera) que se encuentra en el registro EECON1.

Los registros asociados con las interrupciones son el registro de control de interrupción INTCON, el registro habilitación de interrupciones de periféricos PIE1 y el registro de interrupciones de periféricos PIR1. En el registro INTCON se encuentra el bit de habilitación global de interrupciones GIE, el bit de habilitación de interrupción por periféricos PEIE y los bits de habilitación de algunas interrupciones como la interrupción externa del pin RB0 (INTE), la interrupción por cambio de estado en los pines RB4 a RB7 (RBIE) y la interrupción por desborde del timer 0 (TOIE), así como las banderas correspondientes a cada interrupción

(INTF, RBIF y T0IF). En el registro PIE1 se encuentran los bits de habilitación de las demás interrupciones y en el registro PIR1 se encuentran las banderas asociadas con cada interrupción.

En caso de ser necesario habilitar el bit PEIE del registro INTCON (necesario para todas las interrupciones con excepción de INTE y RBIE).

Habilitar el bit de habilitación global de interrupciones GIE del registro INTCON.

Aunque el pic cuenta con 10 fuentes distintas de interrupción solamente tiene un vector de interrupción por lo que si se habilitan varias interrupciones al momento de presentarse cualquiera de ellas el programa saltara a la misma rutina de interrupción y es responsabilidad del programador crear una rutina que identifique la fuente de la interrupción.

## Referencias

<http://avecomputointe.blogspot.com/2012/05/interrupciones-enmicrocontroladores.html>

# Conclusiones

Las interrupciones que ocurren en los microcontroladores se tratan de una gran característica que poseen los ya mencionados. de las más importantes que constituye la capacidad de sincronizar la ejecución de programas. Y nos dio una idea para la practica que tenemos que realizae