

DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

第6章

插值函数的应用



6.1 基于插值公式的数值积分

- 6.1.1 数值求积公式及其代数精度
- 6.1.2 复化求积公式
- 6.1.3 数值微分公式
- 6.2 Gauss型求积公式
 - <u>6.2.1</u> Gauss型求积公式



6.1.1 数值求积公式及其代数精度

由 Newton-Leibniz公式,连续函数 f(x)在 [a,b]上的定积分 $\int_{a}^{b} f(x) dx = F(b) - F(a)$

其中 F(x) 是 f(x) 的原函数。但是大多数实际问题,N-L公式已经无能为力。常常遇到的困难是:

• F(x)不能用初等函数表示,即 f(x)找不到原函数;

$$f(x) = \frac{1}{\ln x}$$
 $f(x) = \frac{\sin x}{x}$ $f(x) = e^{-x^2}$ $f(x) = \frac{1}{1 - k^2 \sin^2 x}$

- f(x) 没有解析表达式,用表格方式给出;
- 大多数的无穷积分,除特殊的无穷积分外。



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

● 虽然找到 f(x) 的原函数,但是它比被积函数复杂的多,

$$\int \frac{x^2}{(1-x^4)\sqrt{1+x^4}} dx = \frac{1}{4\sqrt{2}} \ln \frac{x\sqrt{2} + \sqrt{1+x^4}}{1-x^2} + \frac{1}{2\sqrt{2}} \arcsin \frac{x\sqrt{2}}{1+x^2} + C$$

上述积分就只能利用数值积分公式进行近似计算。

设 f(x)是定义在 [a,b]上的可积函数,考虑带权积分

$$I(f) = \int_{a}^{b} \rho(x) f(x) dx \tag{6-1}$$

其中权函数 $\rho(x)$ 在 [a,b] 上非负可积,且至多有有限个零点。

本节只讨论 $\rho(x) = 1$ 的情形。 所谓**数值求积**就是用

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^{n} A_k f(x_k)$$
 (6-2)

近似计算 I(f) 的值。



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

苏积条松

公式(6-2)称为数值求积公式,

数值求积公式

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

其中 A_k $(k = 0, 1, \dots, n)$ 是与 f(x)无关的常数,称为**求积系数**, [a,b] 上的点 x_k $(k = 0, 1, \dots, n)$ 称为**求积节点**。

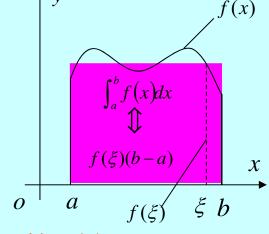
求积带点

数值积分公式产生的背景

大家熟知第一积分中值定理:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = f(\xi) (b-a) \qquad \xi \in (a,b)$$

但是 ξ 的具体位置不可确定。其几何意义为:



矩形 $f(\xi)(b-a)$ 的面积= 曲边梯形 $\int_a^b f(x) dx$ 的面积。





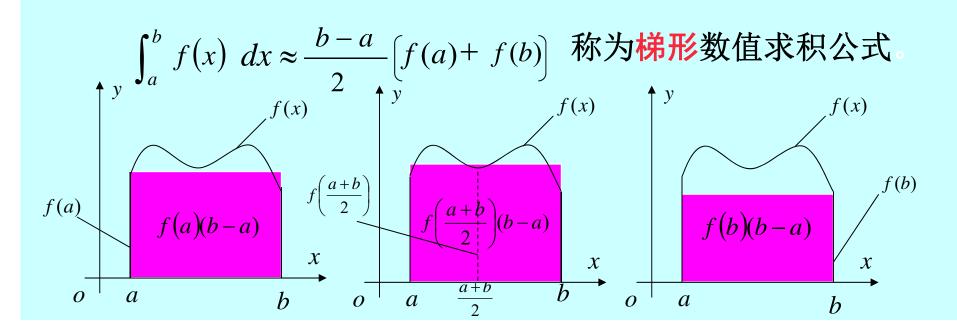
DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

我们可以采用不同的的近似值的方法得到下述数值求积公式:

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx f(a) (b-a)$$
 称为左矩形数值求积公式;

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx f\left(\frac{a+b}{2}\right) (b-a)$$
 称为中矩形数值求积公式;

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx f(b) (b-a)$$
 称为右矩形数值求积公式;





本节采用的逼近函数是 f(x) 在等距节点上的插值多项式,得到的数值求积公式称为插值型求积公式。

将 [a,b] 进行 n 等分,令 $h = \frac{b-a}{n}$ (称为步长),将分点 $x_k = a + k \ h(k = 0, 1, \dots, n)$ 取为插值节点(也是求积节点),则 f(x)可表示为它的Lagrange插值多项式及其余项之和,即

$$f(x) = \sum_{k=0}^{n} f(x_k) \cdot l_k(x) + r_n(x)$$
 (6-3)

所以

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \int_{a}^{b} \left[\sum_{k=0}^{n} f(x_{k}) \cdot l_{k}(x) \right] dx + \int_{a}^{b} r_{n}(x) dx$$
$$= \sum_{k=0}^{n} \left[\int_{a}^{b} l_{k}(x) dx \right] f(x_{k}) + \int_{a}^{b} r_{n}(x) dx$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$= \sum_{k=0}^{n} A_k \cdot f(x_k) + \int_{a}^{b} r_n(x) dx$$
 (6-4)

这样得到的插值型求积公式

等距节点

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^{n} A_k \cdot f(x_k)$$
 (6-5)

称为 n+1 点的Newton-Cotes公式,其中求积系数

$$A_{k} = \int_{a}^{b} l_{k}(x) dx \qquad k = 0, 1, \dots, n$$
 (6-6)

求积余项

$$E_n(f) = \int_a^b r_n(x) \ dx = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \ w_{n+1}(x) \ dx \tag{6-7}$$

标志着求积公式的误差大小。



在Newton-Cotes公式中,最常用的是 n=1,2,4 时的三个公式,即 n=1

$$I_1(f) = A_0 f(a) + A_1 f(b)$$

此时

$$A_0 = \int_a^b l_0(x) dx = \int_a^b \frac{x-b}{a-b} dx = \frac{b-a}{2}$$

$$A_1 = \int_a^b l_1(x) dx = \int_a^b \frac{x-a}{b-a} dx = \frac{b-a}{2}$$

这就是梯形求积公式:

梯形求积公式

$$I_1(f) = T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$
 (6-8)





$$n = 2$$

$$I_2(f) = A_0 f(a) + A_1 f\left(\frac{a+b}{2}\right) + A_2 f(b)$$

此时

$$A_0 = \int_a^b l_0(x) \, dx = \int_a^b \frac{\left(x - \frac{a+b}{2}\right)(x-b)}{\left(a - \frac{a+b}{2}\right)(a-b)} \, dx = \frac{b-a}{6}$$

$$A_{1} = \int_{a}^{b} l_{1}(x) dx = \int_{a}^{b} \frac{(x-a)(x-b)}{\left(\frac{a+b}{2}-a\right)\left(\frac{a+b}{2}-b\right)} dx = \frac{2(b-a)}{3}$$

$$A_{2} = \int_{a}^{b} l_{2}(x) dx = \int_{a}^{b} \frac{(x-a)^{\left(x-\frac{a+b}{2}\right)}}{(b-a)^{\left(b-\frac{a+b}{2}\right)}} dx = \frac{b-a}{6}$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

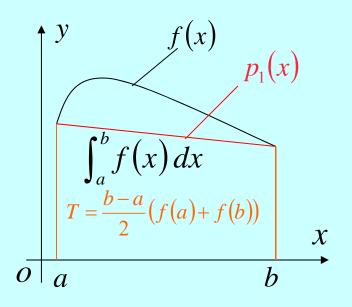
这称为Simpson求积公式:

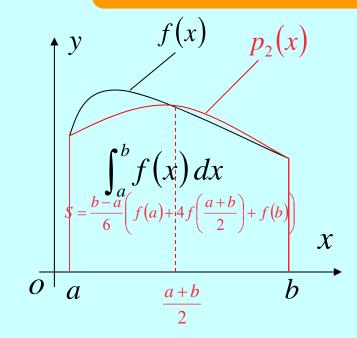
Simpson求积公式

$$I_2(f) = S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]$$
 (6-9)

$$f(x) \approx p_n(x)$$

$$I(f) \approx I(p_n) = I_n(f)$$









进一步可得 n=4 Cotes公式

$$I_4(f) = C = \frac{b-a}{90} \left[7f(a) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(b) \right]$$
 (6-10)

Cotes求积公式

n+1点Newton-cotes公式求积系数的特点:

由等距节点的Lagrange插值基函数对称,且满足单位分解性

因此N-C公式的求积系数是对称的,并且满足"单位分解性"

$$\sum_{k=0}^{n} A_k = \sum_{k=0}^{n} \int_a^b l_k(x) dx = \int_a^b \sum_{k=0}^{n} l_k(x) dx = \int_a^b 1 dx = b - a$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习题 用梯形求积公式和Simpson求积公式计算积分

$$I = \int_0^1 \frac{dx}{1+x}$$

解: 由梯形求积公式:

$$T = \frac{b-a}{2} \left[f(a) + f(b) \right] = \frac{1}{2} \left[1 + \frac{1}{2} \right] = \frac{3}{4}$$

由Simpson求积公式:

$$S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] = \frac{1}{6} \left[1 + \frac{8}{3} + \frac{1}{2} \right] = \frac{25}{36}$$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习题 用梯形求积公式和Simpson求积公式计算积分

$$I = \int_0^1 e^{-x^2} dx$$

解: 由梯形求积公式:

$$T = \frac{b-a}{2} \Big[f(a) + f(b) \Big] = \frac{1}{2} \Big[1 + e^{-1} \Big]$$

由Simpson求积公式:

$$S = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4 \times f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] = \frac{1}{6} \left[1 + 4e^{-\frac{1}{4}} + e^{-1} \right]$$



如果某个数值求积公式对比较多的函数能够准确成立,即 $I_n(f) = I(f)$ 那么这个公式的使用价值就较大,可以说这个公式的精度较高.为衡量数值求积公式的精度,引进代数精度的概念。

定义6.1 如果某个数值求积公式,对于任何次数不超过*m* 次的代数多项式都是精确成立的

$$I(x^{m}) = \int_{a}^{b} x^{m} dx \equiv \sum_{k=0}^{n} A_{k} \cdot x_{k}^{m} = I_{n}(x^{m})$$

但对于m+1次代数多项式不一定能准确成立,即

$$I(x^{m+1}) = \int_a^b x^{m+1} dx \neq \sum_{k=0}^n A_k \cdot x_k^{m+1} = I_n(x^{m+1})$$

则称该求积公式具有 m 次代数精度.

n+1点Newton-Cotes 公式I_n(f)至少有n次代 数精度





显然,一个数值求积公式具有m 次代数精度的充要条件是它对 $f(x) = 1, x, \dots, x^m$ 都能准确成立,但对 x^{m+1} 不能准确成立。

这是确定代数精度的最常用方法。

下面求梯形数值求积公式和Simpson数值求积公式的代数精度。

对于
$$f(x) = 1, x, x^2$$
, 我们可得

$$I(1) = \int_{a}^{b} 1 \, dx = b - a = \frac{b - a}{2} (1 + 1) = I_1(1)$$

$$I(x) = \int_a^b x \, dx = \frac{b^2 - a^2}{2} = \frac{b - a}{2}(a + b) = I_1(x)$$

$$I(x^2) = \int_a^b x^2 dx = \frac{b^3 - a^3}{3} \neq \frac{b - a}{2} (a^2 + b^2) = I_1(x^2)$$

故梯形数值求积公式具有1次代数精度。



DUT 大连疆三大学

对于 $f(x) = 1, x, x^2, x^3$,我们可得

$$I(1) = \int_{a}^{b} 1 \, dx = b - a = \frac{b - a}{6} (1 + 4 + 1) = I_{2}(1) = S$$

$$I(x) = \int_{a}^{b} x \, dx = \frac{b^{2} - a^{2}}{2} = \frac{b - a}{6} \left(a + 4 \left(\frac{a + b}{2} \right) + b \right) = I_{2}(x) = S$$

$$I(x^{2}) = \int_{a}^{b} x^{2} dx = \frac{b^{3} - a^{3}}{3} = \frac{b - a}{6} \left(a^{2} + 4 \left(\frac{a + b}{2} \right)^{2} + b^{2} \right) = I_{2}(x^{2}) = S$$

$$I(x^{3}) = \int_{a}^{b} x^{3} dx = \frac{b^{4} - a^{4}}{4} = \frac{b - a}{6} \left(a^{3} + 4 \left(\frac{a + b}{2} \right)^{3} + b^{3} \right) = I_{2}(x^{3}) = S$$

$$\overrightarrow{\text{III}} \quad I(x^4) = \int_a^b x^4 \, dx = \frac{b^5 - a^5}{5} \neq \frac{b - a}{6} \left(a^4 + 4 \left(\frac{a + b}{2} \right)^4 + b^4 \right) = I_2(x^4) = S$$

故Simposon数值求积公式具有3次代数精度。





当然也可以通过求积余项估计,得到代数精度.以下先推导几个求积余项,进而指出*n*+1点Newton-Cotes公式的代数精度。梯形公式的求积余项:

由于 $f(x) = p_1(x) + \frac{f''(\xi)}{2}(x-a)(x-b)$ $\xi = \xi(x) \in [a,b]$

$$E_1(f) = \frac{1}{2} \int_a^b f''(\xi)(x-a)(x-b) dx$$

因为(x-a)(x-b)在(a,b)上恒为负(不变号),由积分中值定理

$$E_{1}(f) = \frac{1}{2} f''(\eta) \int_{a}^{b} (x-a)(x-b) dx \qquad \eta \in (a,b)$$
$$= -\frac{(b-a)^{3}}{12} f''(\eta)$$





Simpson公式的求积余项:

曲于
$$f(x) = p_2(x) + f[a, x_1, b, x](x-a)(x-x_1)(x-b)$$
 $x_1 = \frac{a+b}{2}$

$$E_{2}(f) = \int_{a}^{b} f[a, x_{1}, b, x](x-a)(x - \frac{a+b}{2})(x-b)dx$$

$$= \int_{a}^{b} f[a, x_{1}, b, x](x-a)(x-b) \frac{1}{2} d(x-a)(x-b)$$

$$= \int_{a}^{b} f[a, x_{1}, b, x] d \frac{(x-a)^{2}(x-b)^{2}}{4}$$

$$= \frac{(x-a)^{2}(x-b)^{2}}{4} f[a, x_{1}, b, x]|_{a}^{b}$$

$$- \int_{a}^{b} \frac{(x-a)^{2}(x-b)^{2}}{4} df[a, x_{1}, b, x]$$



DUT 大连疆三大学

曲于
$$\frac{df[a, x_1, b, x]}{dx} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f[a, x_1, b, x + \Delta x] - f[a, x_1, b, x]}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \to 0} f[a, x_1, b, x, x + \Delta x] = f[a, x_1, b, x, x]$$

因此
$$E_2(f) = -\int_a^b \frac{(x-a)^2(x-b)^2}{4} f[a, x_1, b, x, x] dx$$

因为
$$\frac{(x-a)^2(x-b)^2}{4}$$
在 (a,b) 上恒为正(不变号),由积分中值定理

$$E_2(f) = -\frac{1}{4}f[a, x_1, b, \xi, \xi] \int_a^b (x-a)^2 (x-b)^2 dx$$

$$= -\frac{1}{4} \frac{f^{(4)}(\eta)}{4!} \int_{a}^{b} (x-a)^{2} (x-b)^{2} dx = -\frac{1}{90} f^{(4)}(\eta) \left(\frac{b-a}{2}\right)^{2}$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

一般的n+1点Newton-Cotes公式的求积余项,有如下定理:

定理6.1 n 是偶数,且 $f(x) \in \mathbb{C}^{n+2}[a,b]$,则

$$E_n(f) = C_n h^{n+3} f^{(n+2)}(\eta), \quad \eta \in (a,b)$$

其中

$$C_n = \frac{1}{(n+2)!} \int_0^n t^2(t-1)\cdots(t-n)dt$$

若 n 是奇数,且 $f(x) \in \mathbb{C}^{n+1}[a,b]$,则

$$E_n(f) = C_n h^{n+2} f^{(n+1)}(\eta) , \quad \eta \in (a,b)$$

其中

$$C_n = \frac{1}{(n+1)!} \int_0^n t(t-1) \cdots (t-n) dt$$

代数精度是"粗"的误差估计

求积余项是"细"的误差估计



由于对 n 次多项式 f(x), $f^{(n+1)}(x) \equiv 0$ 所以由上述定理可知,

当 n 为偶数时,n+1 点的Newton-Cotes公式的代数精度为n+1;

当 n 为奇数时,n+1 点的Newton-Cotes公式的代数精度为 n。

梯形公式、Simpson公式及Cotes公式的代数精度分别为1,3,5.

$$n=1 \longrightarrow m=1$$

梯形公式

代数精度相等

$$n=2$$
 $\rightarrow m=3$
 $n=3$ $\rightarrow m=3$

Simpson公式

$$n=3 \longrightarrow m=3$$

代数精度相等

$$n=4 \longrightarrow m=5$$

Cotes公式

$$n=5$$
 $\rightarrow m=5$





TALLAN UNIVERSITY OF TECH

截断误差 (收敛性)

Newton-Cotes

公式的稳定性

$$I(f) = I_n(f) + E_n(f)$$

注意到 $f(x_k) = \widetilde{f}_k + \varepsilon_k$

舍入误差(稳定性)

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) = \sum_{k=0}^n A_k \widetilde{f}_k + \sum_{k=0}^n A_k \varepsilon_k$$

而

$$\left| \sum_{k=0}^{n} A_k \mathcal{E}_k \right| \leq \max_{0 \leq k \leq n} \left| \mathcal{E}_k \left(\cdot \sum_{k=0}^{n} \left| A_k \right| \right) \right|$$

N-C公式求积系数 的绝对值和发散 高次N-C公式 的稳定性差!





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

Newton-Cotes 公式的收敛性 采用分段低次插值型求积公式

我们希望有
$$\lim_{n\to\infty} E_n(f) = 0 \Leftrightarrow \lim_{n\to\infty} I_n(f)$$
 $I(f)$

成立吗?

注意到
$$I_n(f) = \int_a^b p_n(x) dx$$
 $I(f) = \int_a^b f(x) dx$

然而, 多项式插值

$$\lim_{n\to\infty} p_n(x) = f(x)$$

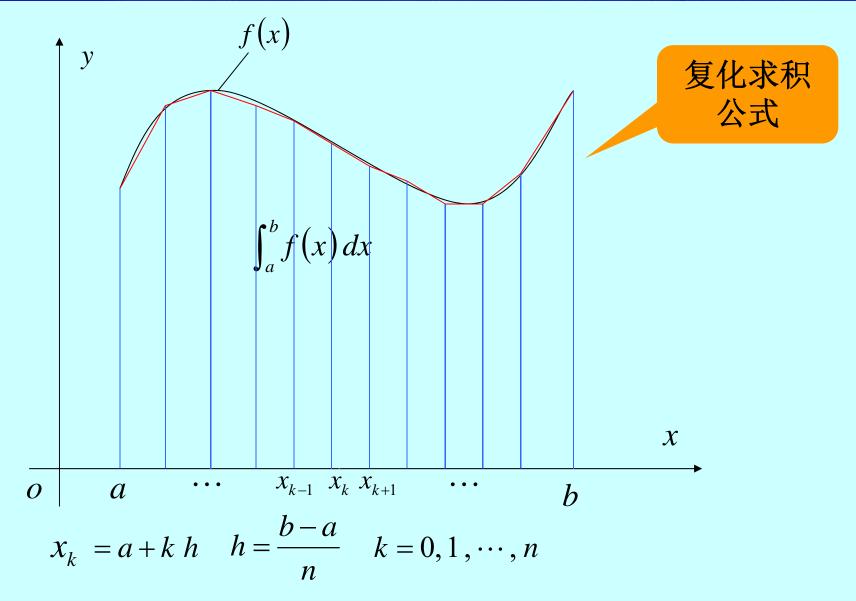
不成立!

通过分段低次插值解决收敛性问题



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY





6.1.2 复化求积公式

本节讨论在大区间上,对于数值积分使用低阶Newton-Cotes 公式的分段解决办法。

将 [a,b] 等分成若干个小区间,在每个小区间上用点数少的 Newton-Cotes公式,然后再对所有子区间求和。这样得到的数值 求积公式称为复化Newton-Cotes公式.

将区间 [a,b]进行 n 等分,每个子区间的长度 $h = \frac{b-a}{n}$ 。 如果在每个子区间 $[x_k, x_{k+1}]$ $(k = 0, 1, \dots, n-1)$ 上用梯形求积公式,即

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{2} \left[f(x_k) + f(x_{k+1}) \right]$$

$$\iint \int_{a}^{b} f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_{k-1}}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{2} \left[f(x_k) + f(x_{k+1}) \right]$$





$$= \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{2} \left[f(x_k) + f(x_{k+1}) \right] = \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} \left[f(x_k) + f(x_{k+1}) \right]$$

$$= \frac{h}{2} \Big[f(x_0) + f(x_1) + f(x_1) + f(x_2) + \cdots + f(x_k) + f(x_{k+1}) + \cdots + f(x_{n-1}) + f(x_n) \Big]$$

$$= \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right]$$

由此可得复化梯形公式

复化梯形公式

$$T_n = \frac{b-a}{2n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right]$$
 (6-14)



如果在每个子区间 $[x_k, x_{k+1}]$ $(k = 0, 1, \dots, n-1)$ 上用Simpson公式,即

$$\int_{x_{k}}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{6} \left[f(x_{k}) + 4f(x_{k+\frac{1}{2}}) + f(x_{k+1}) \right]$$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_{k+1}}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^{n-1} \frac{h}{6} \left[f(x_{k}) + 4f(x_{k+\frac{1}{2}}) + f(x_{k+1}) \right]$$

$$= \frac{h}{6} \left[f(x_{0}) + 4f(x_{1/2}) + f(x_{1}) + f(x_{1}) + 4f(x_{3/2}) + f(x_{2}) + \cdots + f(x_{n-1/2}) + f(x_{n}) \right]$$

可得复化Simpson公式

复化Simpson公式

$$S_n = \frac{b-a}{6n} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}}) + f(b) \right]$$
 (6-13)





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

同理可得复化Cotes公式

复化Cotes公式

$$C_{n} = \frac{b-a}{90n} \left[7f(a) + 32 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{4}}) + 12 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}}) + 32 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{3}{4}}) + 14 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_{k}) + 7f(b) \right]$$
(6-15)





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

下面推导这三种复化求积公式的余项估计。

设 $f(x) \in C^2[a,b]$, 由(6-11) 得复化梯形公式的余项:

$$I - T_n = \sum_{k=0}^{n-1} \left(-\frac{h^3}{12} f''(\eta_k) \right) = -\frac{nh^3}{12} \sum_{k=0}^{n-1} \frac{f''(\eta_k)}{n}$$

$$=-\frac{b-a}{12}h^3f''(\eta), \quad \eta \in (a,b)$$

利用 介值定理

又由于

$$\lim_{h \to 0} \frac{I - T_n}{h^2} = \lim_{h \to 0} \left(-\frac{1}{12} \sum_{k=0}^{n-1} h f''(\eta_k) \right) = -\frac{1}{12} \int_a^b f''(x) dx = \frac{-1}{12} [f'(b) - f'(a)]$$

误差是2阶 无穷小

当n充分大时,

$$I - T_n \approx -\frac{h^2}{12} [f'(b) - f'(a)]$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

同理可得复化Simpson公式的余项:

$$I - S_n = -\frac{b - a}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 f^{(4)}(\eta), \ \eta \in (a, b)$$

$$\lim_{h \to 0} \frac{I - S_n}{h^4} = -\frac{1}{180} \left(\frac{1}{2}\right)^4 [f'''(b) - f'''(a)]$$

当**n**充分大时,
$$I - S_n \approx -\frac{1}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 [f'''(b) - f'''(a)]$$

对于复化Cotes公式,

$$I - C_n = -\frac{2(b-a)}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 f^{(6)}(\eta), \ \eta \in (a,b)$$

$$\lim_{h \to 0} \frac{I - C_n}{h^6} = -\frac{2}{945} \left(\frac{1}{4}\right)^6 [f^{(5)}(b) - f^{(5)}(a)]$$

当**n**充分大时,
$$I-C_n \approx -\frac{2}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 [f^{(5)}(b)-f^{(5)}(a)]$$



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

练习题 用n=3 复化梯形、复化Simpson求积公式计算积分

$$I = \int_0^1 \frac{dx}{1+x}$$

 $\frac{1}{6}$ $\frac{1}{2}$ $\frac{5}{6}$ 0 $\frac{1}{3}$ $\frac{2}{3}$ 1

解: 由复化梯形求积公式:

$$T_{3} = \frac{b-a}{2\times3} \left[f(a) + 2\times \left(f(x_{1}) + f(x_{2}) \right) + f(b) \right]$$
$$= \frac{1}{6} \left[1 + 2\times \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{5} \right) + \frac{1}{2} \right] = \frac{21}{30}$$

由复化Simpson求积公式:

$$S_{3} = \frac{b-a}{6\times3} \left[f(a) + 2\times \left(f(x_{1}) + f(x_{2}) \right) + 4\times \left(f(x_{\frac{1}{2}}) + f(x_{\frac{3}{2}}) + f(x_{\frac{5}{2}}) \right) + f(b) \right]$$

$$= \frac{1}{18} \left[1 + 2\times \left(\frac{3}{4} + \frac{3}{5} \right) + 4\times \left(\frac{6}{7} + \frac{2}{3} + \frac{6}{11} \right) + \frac{1}{2} \right] = 0.6931670$$



6.1.3 数值微分公式 插值型数值微分公式

设已知f(x)在n+1互异节点 $a \le x_0 < x_1 < \cdots < x_n \le b$ 上的函数值

$$f_i = f(x_i) \ (i = 0,1,...,n)$$

则有Lagrange插值

$$f(x) = p_n(x) + \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \prod_{j=0}^n (x - x_j), \qquad \xi_x \in [a, b]$$

两端求导得

$$f'(x) = p'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} [f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{j=0}^n (x - x_j)]'$$

$$= p'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} [\prod_{j=0}^n (x - x_j)]' f^{(n+1)}(\xi_x)$$

$$+ \frac{1}{(n+1)!} [f^{(n+1)}(\xi_x)]' \prod_{j=0}^n (x - x_j)$$

$$\frac{\text{£} \AA \mathring{\mathcal{R}}}{\text{£}}$$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

当
$$x = x_k (k = 0,1,...,n)$$
 时,有

$$f'(x_k) = p'_n(x_k) + \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) \left[\prod_{j=0}^n (x - x_j) \right]'_{x = x_k}$$
$$= p'_n(x_k) + \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k - x_j)$$

取
$$f'(x_k) \approx p'_n(x_k)$$

截断误差为
$$E_n(x_k) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) \prod_{j=0, j \neq k}^n (x_k - x_j)$$

由于高次多项式插值的不稳定性, 实际应用多采用n=1,2,4的二,三,五点插值型求导公式





一、两点公式

当 n=1 时,假设 f'(x) 连续,f''(x) 存在,则

$$p_1(x) = f_0 \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} + f_1 \frac{x - x_0}{x_1 - x_0}$$

$$\Rightarrow p_1'(x) = \frac{f_0}{x_0 - x_1} + \frac{f_1}{x_1 - x_0} = \frac{f_1 - f_0}{x_1 - x_0} = f[x_0, x_1]$$

记 $h = x_1 - x_0$ 得带余项的两点公式:

$$f'(x_0) = \frac{f_1 - f_0}{h} - \frac{h}{2} f''(\xi),$$

$$f'(x_1) = \frac{f_1 - f_0}{h} + \frac{h}{2} f''(\xi),$$

$$f'(x_1) = \frac{f_1 - f_0}{h} + \frac{h}{2}f''(\xi),$$



大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

二、三点公式

当 n = 2时,取等距节点 $x_k = x_0 + kh$ (k = 0,1,2)

若 f''(x) 连续, f'''(x) 存在, 则

$$p_{2}(x) = f_{0} \frac{(x - x_{1})(x - x_{2})}{(x_{0} - x_{1})(x_{0} - x_{2})} + f_{1} \frac{(x - x_{0})(x - x_{2})}{(x_{1} - x_{0})(x_{1} - x_{2})}$$
$$+ f_{2} \frac{(x - x_{0})(x - x_{1})}{(x_{2} - x_{0})(x_{2} - x_{1})}$$

$$p_2'(x) = f_0 \frac{2x - (x_1 + x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + f_1 \frac{2x - (x_0 + x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + f_2 \frac{2x - (x_0 + x_1)}{(x_2 - x_2)(x_2 - x_2)}$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

由此得带余项的三点公式:

$$\begin{cases} f'(x_0) = \frac{1}{2h}(-3f_0 + 4f_1 - f_2) + \frac{h^2}{3}f'''(\xi), \\ f'(x_1) = \frac{1}{2h}(f_2 - f_0) - \frac{h^2}{6}f'''(\xi), \\ f'(x_2) = \frac{1}{2h}(f_0 - 4f_1 + 3f_2) + \frac{h^2}{3}f'''(\xi), \end{cases}$$



DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

三、五点公式

当
$$n = 4$$
时,取等距节点 $x_k = x_0 + kh$ $(k = 0,1,2,3,4)$

若 $f^{(4)}(x)$ 连续, $f^{(5)}(x)$ 存在,则 带余项的五点公式:

$$f'(x_0) = \frac{1}{12h}(-25f_0 + 48f_1 - 36f_2 + 16f_3 - 3f_4) + \frac{h^4}{5}f^{(5)}(\xi),$$

$$f'(x_1) = \frac{1}{12h}(-3f_0 - 10f_1 + 18f_2 - 6f_3 + f_4) - \frac{h^4}{20}f^{(5)}(\xi),$$

$$f'(x_2) = \frac{1}{12h}(f_0 - 8f_1 + 8f_3 - f_4) + \frac{h^4}{30}f^{(5)}(\xi),$$

$$f'(x_3) = \frac{1}{12h}(-f_0 + 6f_1 - 18f_2 + 10f_3 + 3f_4) - \frac{h^4}{20}f^{(5)}(\xi),$$

$$f'(x_4) = \frac{1}{12h}(3f_0 - 16f_1 + 36f_2 - 48f_3 + 25f_4) + \frac{h^4}{5}f^{(5)}(\xi),$$



利用Lagrange插值多项式导出的数值微分公式只能求节点的导数的近似值,为了求非节点处的数值导数,可利用三次样条插值。

设
$$f(x) \in C^2[a,b]$$
, 令 $h = \frac{b-a}{n}$ 取等距节点 $x_j = a + jh$ $(j = 0,1,...,n)$

给定边界条件 $m_0 = f_0', m_n = f_n'$ (或者其它边界条件), 此时

$$\lambda_j = \mu_j = \frac{1}{2}, \ g_j = \frac{3}{2h}(y_{j+1} - y_{j-1}), \ j = 1, 2, ..., n-1,$$

三转角方程组为

$$m_{j-1} + 4m_j + m_{j+1} = 2g_j, \quad j = 1, 2, ..., n-1,$$

解出 $m_1, m_2, ..., m_{n-1}$ 之后,可得三次样条插值函数为



大连疆三大学

$$s(x) = \frac{1}{h^3} [h + 2(x - x_j)](x - x_{j+1})^2 y_j + \frac{1}{h^3} [h + 2(x_{j+1} - x)](x - x_j)^2 y_{j+1}$$

$$+ \frac{1}{h^2} (x - x_j)(x - x_{j+1})^2 m_j + \frac{1}{h^2} (x - x_{j+1})(x - x_j)^2 m_{j+1}, \quad x \in [x_j - x_{j+1}]$$

求一阶导,得
$$s'(x) = \frac{2}{h^3}(x - x_{j+1})(3x - 2x_j - x_{j+1} + h)y_j$$

一阶数值微 分公式

样条插值型
一阶数值微
分公式
$$-\frac{2}{h^3}(x-x_j)(3x-x_j-2x_{j+1}-h)y_{j+1} \\
+\frac{1}{h^2}(x-x_{j+1})(3x-2x_j-x_{j+1})m_j \\
+\frac{1}{h^2}(x-x_j)(3x-2x_{j+1}-x_j)m_{j+1}, \quad x \in [x_j-x_{j+1}]$$

由三次样条的收敛性知,对 $x \in [x_i - x_{i+1}]$, $f'(x) \approx s'(x)$

两端再求一次导数,即得样条插值型二阶数值微分公式。





其它数值微分公式

差商公式
$$f[x_0, x_1, ..., x_k] = \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!}$$

Taylor公式

取等距节点
$$x_k = x_0 + kh$$
 $(k = 0,1,2)$

$$f(x_0) = f(x_1) + f'(x_1)(x_0 - x_1) + \frac{f''(x_1)}{2}(x_0 - x_1)^2 + \frac{f'''(\xi_1)}{6}(x_0 - x_1)^3$$

$$f(x_0) = f(x_1) - f'(x_1)h + \frac{f''(x_1)}{2}h^2 - \frac{f'''(\xi_1)}{6}h^3$$

$$f(x_2) = f(x_1) + f'(x_1)(x_2 - x_1) + \frac{f''(x_1)}{2}(x_2 - x_1)^2 + \frac{f'''(\xi_2)}{6}(x_2 - x_1)^3$$

$$f(x_2) = f(x_1) + f'(x_1)h + \frac{f''(x_1)}{2}h^2 + \frac{f'''(\xi_2)}{6}h^3$$

两式相减得

$$f(x_2) - f(x_0) = 2hf'(x_1) + \frac{h^3}{6} (f'''(\xi_2) + f'''(\xi_1))$$

$$\Rightarrow f'(x_1) = \frac{1}{2h} (f(x_2) - f(x_0)) - \frac{h^2}{6} f'''(\xi)$$

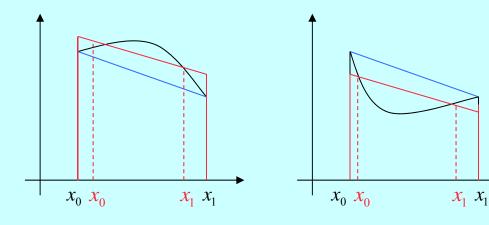


5.2 Gauss型求积公式

本节介绍具有最高代数精度的数值求积公式,即Gauss型**求积**公式。形如

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^{n} A_k f(x_k)$$
 (6-32)

插值型求积公式(并未要求取等距节点)的代数精度至少为n。





DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

两点的求积公式为:

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

两点的Newton-Cotes求积公式是等距节点的梯形公式:

$$\int_{-1}^{1} f(x) \, dx \approx f(-1) + f(1)$$

其代数精度为1。

若不限制等距节点,我们特意的去选取 x_0, x_1, A_0, A_1 ,则可由代数精度的定义,分别取 $f(x) = 1, x, x^2, x^3$,令

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx = A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

可得到如下非线性方程组:



$$\begin{cases}
A_0 + A_1 = 2 \\
A_0 \cdot x_0 + A_1 \cdot x_1 = 0 \\
A_0 \cdot x_0^2 + A_1 \cdot x_1^2 = \frac{2}{3} \\
A_0 \cdot x_0^3 + A_1 \cdot x_1^3 = 0
\end{cases} \Rightarrow \begin{cases}
A_0 = A_1 = 1 \\
x_0 = \frac{-1}{\sqrt{3}}, x_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}
\end{cases}$$

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

至少具有3次代数精度,又取
$$f(x) = x^4$$
 时,
$$\int_{-1}^{1} x^4 dx = \frac{2}{5} \neq \frac{2}{9} = \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^4 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^4$$

故具有3次代数精度。



这样如果我们用代数精度最高原则,通过求解 2n+2 阶 非线性方程组来确定所有 x_0, x_1, \dots, x_n 和 A_0, A_1, \dots, A_n 共 2n+2 个待定系数, 就可以构造出具有 2n+1 次代数精度的数值积分公式。

事实上,n+1个节点的求积公式,代数精度必小于2n+2取2n+2次多项式 $p_{2n+2}(x) = (x-x_0)^2 \cdots (x-x_n)^2$

$$I(p_{2n+2}) = \int_a^b \rho(x) p_{2n+2}(x) dx > 0 \neq I_n(p_{2n+2}) = \sum_{k=0}^n A_k p_{2n+2}(x_k) = 0$$

定义 6. 2 如果形如(6-32)的求积公式具有代数精度 2n+1次,则称其为**Gauss型求积公式,**并称其中的求积节点 x_k ($k=0,1,\dots,n$) 为**Gauss**点.

大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

6.2.1 Gauss型求积公式

定理 6.2 要使插值型求积公式

$$\int_{a}^{b} \rho(x)f(x)dx = \sum_{k=0}^{n} A_{k}f(x_{k}) + E_{n}(f)$$
 (6-33)

具有 2n+1 次代数精度,必须且只须以节点 x_0, x_1, \dots, x_n 为零点的 n+1次多项式

$$\omega_{n+1}(x) = \prod_{j=0}^{n} (x - x_j)$$

与所有次数不超过n的多项式在[a,b]上关于权函数 $\rho(x)$ 正交。 定理 **6.2** 换句话为:

 x_0, x_1, \dots, x_n 是**Gauss点 \iff \omega_{n+1}(x)** 是正交多项式。

 x_0, x_1, \dots, x_n 是**Gauss点 \iff** x_0, x_1, \dots, x_n 是正交多项式的根。



证明:

$$I(f) = \int_a^b \rho(x)f(x)dx \qquad I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

必要性 假设(6-33)具有2n+1次代数精度,则 $\forall q(x) \in P_n$

$$\Rightarrow \omega_{n+1}(x)q(x) \in \mathbf{P}_{2n+1}$$

$$(\omega_{n+1}, q) = \int_{a}^{b} \rho(x)\omega_{n+1}(x)q(x)dx = I(\omega_{n+1}q) = I_{n}(\omega_{n+1}q)$$
$$= \sum_{k=0}^{n} A_{k}\omega_{n+1}(x_{k})q(x_{k}) = 0$$

$$\omega_{n+1}(x) = \prod_{j=0}^{n} (x - x_j)$$

即 $\omega_{n+1}(x)$ 与任意次数不超过n的多项式在[a,b]上关于 $\rho(x)$ 正交。



大连疆三大学

CALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

充分性假设 $\omega_{n+1}(x)$ 与任意次数不超过n的多项式在[a,b]上关于权函数 $\rho(x)$ 正交。往证(6-33)具有2n+1次代数精度。

 $\forall f(x) \in P_{2n+1}$ 利用多项式的带余除法,有唯一的 $q_n(x), r_n(x) \in P_n$

使得

$$f(x) = \omega_{n+1}(x)q_n(x) + r_n(x)$$

$$\Rightarrow I(f) = I(\omega_{n+1}q_n) + I(r_n) = \int_a^b \rho(x)\omega_{n+1}(x)q_n(x)dx + I(r_n)$$

积分,求和的线性性

$$= (\omega_{n+1}, q_n) + I(r_n) = I(r_n)$$

另一方面 $I_n(f) = I_n(\omega_{n+1}q_n) + I_n(r_n) = I_n(r_n)$ $= \sum_{k=0}^{n} A_k \omega_{n+1}(x_k) q_n(x_k) + I_n(r_n)$

充分性得证

$$I(f) = I_n(f) \Leftarrow I(r_n) = I_n(r_n)$$

n+1个节点的插值 型求积公式的代数 精度至少为n





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

通过求一个2n+1次Hermite插值多项式的积分来构造n+1点 Gauss求积公式

设 $x_0, x_1, ..., x_n$ 为[a,b]上以 $\rho(x)$ 为权函数的n+1次正交多项式

 $\omega_{n+1}(x)$ 的零点, $H_{2n+1}(x)$ 是满足插值条件

$$H_{2n+1}(x_k) = f(x_k), \quad H'_{2n+1}(x_k) = f'(x_k), \quad k = 0,1,...,n$$

的2n+1次Hermite插值多项式,即(P175例5)

$$H_{2n+1}(x) = \sum_{k=0}^{n} \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_k)(x-x_k)} \right)^2 \left(1 - \frac{\omega''_{n+1}(x_k)}{\omega'_{n+1}(x_k)}(x-x_k) \right) f(x_k)$$

$$+ \sum_{k=0}^{n} \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_k)(x-x_k)} \right)^2 (x-x_k) f'(x_k)$$





$$H_{2n+1}(x) = \sum_{k=0}^{n} \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_k)(x-x_k)} \right)^2 f(x_k)$$

$$-\sum_{k=0}^{n} \omega_{n+1}(x) \left(\frac{\omega''_{n+1}(x_k)\omega_{n+1}(x)}{(\omega'_{n+1}(x_k))^3(x-x_k)} \right) f(x_k)$$

$$+\sum_{k=0}^{n} \omega_{n+1}(x) \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{(\omega'_{n+1}(x_k))^3(x-x_k)} \right) f'(x_k)$$

由于 $\omega_{n+1}(x)$ 与所有n次多项式正交,则有

$$\int_{a}^{b} \rho(x) H_{2n+1}(x) dx = \sum_{k=0}^{n} f(x_{k}) \int_{a}^{b} \rho(x) \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_{k})(x-x_{k})} \right)^{2} dx$$

$$I(H_{2n+1})$$
 $\widetilde{I}_n(f)$

$$\widetilde{I}_n(f)$$





因为
$$f(x) = H_{2n+1}(x) + r_{2n+1}(x)$$
, 从而

$$I(f) = \int_{a}^{b} \rho(x)f(x)dx = \int_{a}^{b} \rho(x)H_{2n+1}(x)dx + \int_{a}^{b} \rho(x)r_{2n+1}(x)dx$$
$$= I(H_{2n+1}) + I(r_{2n+1}) = \widetilde{I}_{n}(f) + \widetilde{E}_{n}(f)$$

$$\widetilde{E}_n(f) = \int_a^b \rho(x) r_{2n+1}(x) dx = \frac{1}{(2n+2)!} \int_a^b \rho(x) f^{(2n+2)}(\xi_x) \omega_{n+1}^2(x) dx$$

积分中值定理
$$= \frac{1}{(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\eta) \int_a^b \rho(x) \omega_{n+1}^2(x) dx, \, \eta \in (a,b)$$

代数精度为2n+1
$$\widetilde{I}_n(f) = \int_a^b \rho(x) H_{2n+1}(x) dx$$
 为Gauss型求积公式

求积系数
$$A_k = \int_a^b \rho(x) \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_k)(x-x_k)} \right)^2 dx > 0$$
 (6-37)



因为求积系数
$$A_k = \int_a^b \rho(x) \left(\frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega'_{n+1}(x_k)(x-x_k)} \right)^2 dx > 0$$

有界

$$\sum_{k=0}^{n} |A_k| = \sum_{k=0}^{n} A_k = \sum_{k=0}^{n} A_k \cdot 1 = \widetilde{I}_n(1) = I(1) = \int_a^b \rho(x) dx$$

故Gauss型求积公式是数值稳定的。 并且

求积公式 的稳定性

定理 设 $f(x) \in C[a,b]$,则Gauss型求积公式是收敛的。

$$\lim_{n\to\infty}\widetilde{I}_n(f) = I(f)$$

$$I(l_k) = I_n(l_k) = \widetilde{I}_n(l_k)$$

另外,确定求积节点后,可由Lagrange插值基函数的积分得求积系数 $A_k = \int_a^b \rho(x) \frac{\omega_{n+1}(x)}{\omega_{n+1}'(x_n)(x-x_n)} dx \qquad \textbf{(6-37)}'$



小结 构造n+1个节点的Gauss型求积公式的方法:

- 1. 以求积节点和求积系数为2n+2个未知量, 求解由2n+1次代数精度得到的2n+2个非线性方程
- 2. 由求积区间和权函数得到n+1次正交多项式, 解其零点获得n+1个求积节点,再如下计算求积系数:
 - a. 按照Hermite基函数得到的求积系数公式(6-37)
 - b. 按照Lagrange基函数得到的求积系数公式(6-37)'
 - c. 求解由n次代数精度得到的n+1个线性方程



DUT 大连疆三大学

例1

求 [-1,1] 上关于的 $\rho(x)=1$ 两点 Gauss 型求积公式。

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

构造二次正交多项式

$$\phi_{2}(x) = \begin{vmatrix} \mu_{0} & \mu_{1} & 1 \\ \mu_{1} & \mu_{2} & x \\ \mu_{2} & \mu_{3} & x^{2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & \frac{2}{3} & x \\ \frac{2}{3} & 0 & x^{2} \end{vmatrix} = \frac{4}{3}x^{2} - \frac{4}{9} = \frac{4}{9}(3x^{2} - 1)$$

此时,得

$$A_0 = \int_{-1}^1 l_0(x) dx = \int_{-1}^1 \frac{x - \frac{1}{\sqrt{3}}}{-\frac{1}{\sqrt{3}} - \frac{1}{\sqrt{3}}} dx = 1$$

DUT 大连疆三大学

DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

$$A_{1} = \int_{-1}^{1} l_{1}(x) dx = \int_{-1}^{1} \frac{x + \frac{1}{\sqrt{3}}}{\frac{1}{\sqrt{3}} + \frac{1}{\sqrt{3}}} dx = 1$$

或 取 f(x) = 1, x , 由代数精度的定义, 得线性方程组

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \int_{-1}^1 dx = 2 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} A_0 + \frac{1}{\sqrt{3}} A_1 = \int_{-1}^1 x \, dx = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_0 + A_1 = 2 \\ A_1 - A_0 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow A_0 = A_1 = 1$$

则得具有3次代数精度的Gauss-Legendre公式:

$$\int_{-1}^{1} f(x) dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$





DALIAN UNIVERSITY OF TECHNOLOGY

对于任意区间 [a,b]上权函数 $\rho(x)=1$ 的Gauss型求积公式,只需

作变量替换:

$$\chi = \frac{a+b}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot t$$

则有 $x \in [a,b] \leftrightarrow t \in [-1,1]$,这样

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^{1} f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot t\right) dt$$

$$\approx \frac{b-a}{2} \sum_{k=0}^{n} A_k f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t_k\right)$$





例,构造求解 $\int_{1}^{3} f(x)dx$ 的具有3次代数精度的数值积分公式。

解: 由 $2n+1=3 \Rightarrow n=1$,此求积公式具有2个Gauss节点。

作变量替换: x = 3 + 2t . 则取Gauss节点、求积系数:

$$t_0 = -\sqrt{\frac{1}{3}}, \quad t_1 = \sqrt{\frac{1}{3}} \qquad A_0 = A_1 = 1$$

从而,得

$$\int_{1}^{5} f(x)dx = 2 \cdot \int_{-1}^{1} f(3+2t)dt$$

$$\approx 2 \sum_{k=0}^{1} A_{k} f(3+2t_{k}) = 2 f\left(3-2 \cdot \sqrt{\frac{1}{3}}\right) + 2 f\left(3+2 \cdot \sqrt{\frac{1}{3}}\right)$$





若取 $\int_{1}^{5} e^{-x^2} dx$ 则具有3次代数精度公式为:

$$\int_{1}^{5} e^{-x^{2}} dx = 2 \cdot \int_{-1}^{1} e^{-(3+2t)^{2}} dt \approx 2 \sum_{k=0}^{1} A_{k} \cdot e^{-(3+2t_{k})^{2}}$$

$$= 2e^{-\left(3-2\cdot\sqrt{\frac{1}{3}}\right)^2} + 2e^{-\left(3+2\cdot\sqrt{\frac{1}{3}}\right)^2}$$



例2,确定 x_0, x_1, A_0, A_1 使以下的求积公式为Gauss型求积公式

$$\int_0^1 \sqrt{1-x} f(x) \, dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

解: 首先构造 [0,1]上关于 $\rho(x) = \sqrt{1-x}$ 的首项系数为1的二次正交多项式,为此可设

$$\phi_{0}(x) = 1 \quad \phi_{1}(x) = x + a \quad \phi_{2}(x) = x^{2} + bx + c \quad , \text{ Minfa}$$

$$(\phi_{0}, \phi_{1}) = \int_{0}^{1} \sqrt{1 - x}(x + a) dx = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} a = -\frac{2}{5} \\ b = -\frac{8}{9} \end{cases}$$

$$(\phi_{0}, \phi_{2}) = \int_{0}^{1} \sqrt{1 - x}(x^{2} + bx + c) dx = 0 \quad \Rightarrow \quad \begin{cases} c = \frac{8}{63} \end{cases}$$



大连疆三大学

则

$$\phi_2(x) = x^2 - \frac{8}{9}x + \frac{8}{63}$$

其零点为:
$$x_0 = 0.7188$$
, $x_1 = 0.7101$

令 f(x)=1,x,用代数精度定义得:

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \int_0^1 \sqrt{1 - x} dx = \frac{2}{3} \\ 0.7188 A_0 + 0.7101 A_1 = \int_0^1 \sqrt{1 - x} \cdot x \cdot dx = \frac{5}{4} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_0 = 0.3891 \\ A_1 = 0.2776 \end{cases}$$

从而

$$\int_0^1 \sqrt{1-x} f(x) dx \approx 0.3891 \cdot f(0.7188) + 0.2776 \cdot f(0.7101)$$