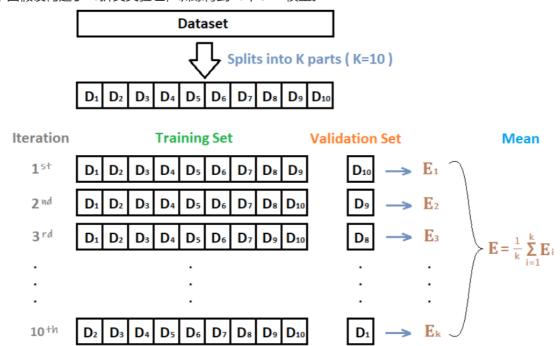
Task5 模型集成

一、集成学习方法

在机器学习中的集成学习可以在一定程度上提高预测精度,常见的集成学习方法有Stacking、Bagging和Boosting,同时这些集成学习方法与具体验证集划分联系紧密。

由于深度学习模型一般需要较长的训练周期,如果硬件设备不允许建议选取留出法,如果需要追求精度可以使用交叉验证的方法。

下面假设构建了10折交叉验证,训练得到10个CNN模型。



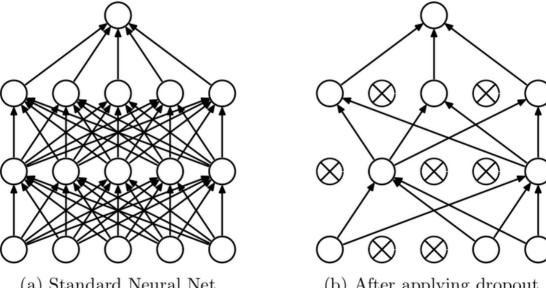
那么在10个CNN模型可以使用如下方式进行集成:

- 对预测的结果的概率值进行平均, 然后解码为具体字符;
- 对预测的字符进行投票,得到最终字符。

二、深度学习中的集成学习

1、集成学习

Dropout可以作为训练深度神经网络的一种技巧。在每个训练批次中,通过随机让一部分的节点停止工作。同时在预测的过程中让所有的节点都其作用。



(a) Standard Neural Net

(b) After applying dropout.

Dropout经常出现在在先有的CNN网络中,可以有效的缓解模型过拟合的情况,也可以在预测时增加模 型的精度。

加入Dropout后的网络结构如下:

```
1
    # 定义模型
 2
    class SVHN_Model1(nn.Module):
 3
        def __init__(self):
 4
            super(SVHN_Model1, self).__init__()
 5
            # CNN提取特征模块
 6
            self.cnn = nn.Sequential(
 7
                 nn.Conv2d(3, 16, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2)),
 8
                nn.ReLU(),
 9
                nn.Dropout(0.25),
10
                nn.MaxPool2d(2),
11
                nn.Conv2d(16, 32, kernel_size=(3, 3), stride=(2, 2)),
12
                nn.ReLU(),
13
                nn.Dropout(0.25),
14
                nn.MaxPool2d(2),
            )
15
16
17
            self.fc1 = nn.Linear(32*3*7, 11)
            self.fc2 = nn.Linear(32*3*7, 11)
18
19
            self.fc3 = nn.Linear(32*3*7, 11)
            self.fc4 = nn.Linear(32*3*7, 11)
20
21
            self.fc5 = nn.Linear(32*3*7, 11)
22
            self.fc6 = nn.Linear(32*3*7, 11)
23
24
        def forward(self, img):
            feat = self.cnn(img)
25
            feat = feat.view(feat.shape[0], -1)
26
27
            c1 = self.fc1(feat)
            c2 = self.fc2(feat)
28
29
            c3 = self.fc3(feat)
            c4 = self.fc4(feat)
30
            c5 = self.fc5(feat)
31
            c6 = self.fc6(feat)
32
33
            return c1, c2, c3, c4, c5, c6
```

2, TTA

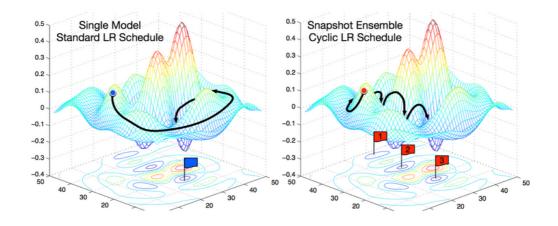
测试集数据扩增(Test Time Augmentation,简称TTA)也是常用的集成学习技巧,数据扩增不仅可以在训练时候用,而且可以同样在预测时候进行数据扩增,对同一个样本预测三次,然后对三次结果进行平均。

```
def predict(test_loader, model, tta=10):
 2
       model.eval()
 3
       test_pred_tta = None
 4
       # TTA 次数
 5
       for _ in range(tta):
           test_pred = []
 6
 7
 8
           with torch.no_grad():
 9
               for i, (input, target) in enumerate(test_loader):
10
                   c0, c1, c2, c3, c4, c5 = model(data[0])
                   output = np.concatenate([c0.data.numpy(), c1.data.numpy(),
11
12
                       c2.data.numpy(), c3.data.numpy(),
13
                       c4.data.numpy(), c5.data.numpy()], axis=1)
14
                   test_pred.append(output)
15
16
           test_pred = np.vstack(test_pred)
17
           if test_pred_tta is None:
               test_pred_tta = test_pred
18
19
           else:
20
               test_pred_tta += test_pred
21
22
       return test_pred_tta
```

3. Snapshot

假设我们训练了10个CNN则可以将多个模型的预测结果进行平均。但是加入只训练了一个CNN模型,如何做模型集成呢?

在论文Snapshot Ensembles中,作者提出使用cyclical learning rate进行训练模型,并保存精度比较好的一些checkopint,最后将多个checkpoint进行模型集成。



由于在cyclical learning rate中学习率的变化有周期性变大和减少的行为,因此CNN模型很有可能在跳出局部最优进入另一个局部 最优。在Snapshot论文中作者通过使用表明,此种方法可以在一定程度上提高模型精度,但需要更长的训练时间。

	Method	C10	C100	SVHN
ResNet-110	Single model	5.52	28.02	1.96
	NoCycle Snapshot Ensemble	5.49	26.97	1.78
	SingleCycle Ensembles	6.66	24.54	1.74
	Snapshot Ensemble ($\alpha_0 = 0.1$)	5.73	25.55	1.63
	Snapshot Ensemble ($\alpha_0 = 0.2$)	5.32	24.19	1.66
Wide-ResNet-32	Single model	5.43	23.55	1.90
	Dropout	4.68	22.82	1.81
	NoCycle Snapshot Ensemble	5.18	22.81	1.81
	SingleCycle Ensembles	5.95	21.38	1.65
	Snapshot Ensemble ($\alpha_0 = 0.1$)	4.41	21.26	1.64
	Snapshot Ensemble ($\alpha_0 = 0.2$)	4.73	21.56	1.51

三、结果后处理

在不同的任务中可能会有不同的解决方案,不同思路的模型不仅可以互相借鉴,同时也可以修正最终的预测结果。

在本次赛题中,可以从以下几个思路对预测结果进行后处理:

- 统计图片中每个位置字符出现的频率,使用规则修正结果;
- 单独训练一个字符长度预测模型,用来预测图片中字符个数,并修正结果。

集成学习只能在一定程度上提高精度,并需要耗费较大的训练时间,因此建议先使用提高单个模型的精度,再考虑集成学习过程;具体的集成学习方法需要与验证集划分方法结合,Dropout和TTA在所有场景有可以起作用。