

Программирование на языке C

ЛЕКЦИЯ 3. МОДЕЛЬ ПАМЯТИ И
МИКРОНОКТРОЛЛЕРЫ

Модель памяти языка C



Модель памяти языка C

Работа стека

```
uint16_t getSum(uint8_t arg1, uint16_t arg2) {  
    uint16_t retval := arg1 + arg2;  
    return retval;  
}  
  
int main() {  
    uint8_t a := 0;  
    uint16_t b := 10;  
    {  
        uint16_t c, d;  
        uint32_t e := c + d;  
    }  
    uint16_t sum := getSum(a, b);  
    return 0;  
}
```

0xFFFF1	
0xFFFF2	
0xFFFF3	
0xFFFF4	
0xFFFF5	
0xFFFF6	
0xFFFF7	
0xFFFF8	
0xFFFF9	
0xFFFFA	
0xFFFFB	
0xFFFFC	
0xFFFFD	uint16_t b
0xFFFFE	
0xFFFFF	uint8_t a

Код программы

Состояние стека

Модель памяти языка C

Работа стека

```
uint16_t getSum(uint8_t arg1, uint16_t arg2) {  
    >> uint16_t retval := arg1+arg2;  
    >> return retval;  
}  
  
int main() {  
    >> uint8_t a := 0;  
    >> uint16_t b := 10;  
  
    >> {  
    >> >> uint16_t c, d;  
    >> >> uint32_t e := c + d;  
    >> }  
  
    >> uint16_t sum := getSum(a, b);  
  
    >> return 0;  
}
```

0xFFFF1	
0xFFFF2	
0xFFFF3	
0xFFFF4	
0xFFFF5	uint32_t e
0xFFFF6	
0xFFFF7	
0xFFFF8	uint16_t d
0xFFFF9	
0xFFFFA	uint16_t c
0xFFFFB	
0xFFFFC	uint16_t b
0xFFFFD	
0xFFFFE	uint8_t a
0xFFFFF	

Код программы

Состояние стека

Модель памяти языка C

Работа стека

```
uint16_t getSum(uint8_t arg1, uint16_t arg2) {  
    uint16_t retval := arg1+arg2;  
    return retval;  
}  
  
int main() {  
    uint8_t a := 0;  
    uint16_t b := 10;  
  
    {  
        uint16_t c, d;  
        uint32_t e := c + d;  
    }  
  
    uint16_t sum := getSum(a, b);  
  
    return 0;  
}
```

0xFFFF1	
0xFFFF2	
0xFFFF3	
0xFFFF4	
0xFFFF5	
0xFFFF6	
0xFFFF7	
0xFFFF8	
0xFFFF9	
0xFFFFA	
0xFFFFB	uint16_t sum
0xFFFFC	
0xFFFFD	uint16_t b
0xFFFE	
0xFFFFF	uint8_t a

Код программы

Состояние стека

Модель памяти языка C

Работа стека

```
uint16_t getSum(uint8_t arg1, uint16_t arg2) {  
    uint16_t retval := arg1+arg2;  
    return retval;  
}
```

```
int main() {  
    uint8_t a := 0;  
    uint16_t b := 10;  
  
    {  
        uint16_t c,d;  
        uint32_t e := c+d;  
    }  
  
    uint16_t sum := getSum(a, b);  
  
    return 0;  
}
```

0xFFEC	uint16_t retval
0xFFED	
0xFFEF	uint16_t arg2
0xFFEF	uint8_t arg1
0xFFF0	*return_addr
0xFFF1	
0xFFF2
0xFFF3	R6
0xFFF4	R5
0xFFF5	R4
0xFFF6	R3
0xFFF7	R2
0xFFF8	R1
0xFFF9	R0
0xFFFA	PC
0xFFFB	uint16_t sum
0xFFFC	
0xFFFD	uint16_t b
0xFFFE	
0xFFFF	uint8_t a

Код программы

Состояние стека

Модель памяти языка C

Работа стека

```
uint16_t getSum(uint8_t arg1, uint16_t arg2) {  
    uint16_t retval = arg1 + arg2;  
    return retval;  
}  
  
int main() {  
    uint8_t a = 0;  
    uint16_t b = 10;  
  
    {  
        uint16_t c, d;  
        uint32_t e = c + d;  
    }  
  
    uint16_t sum = getSum(a, b);  
  
    return 0;  
}
```

0xFFFF1	
0xFFFF2	
0xFFFF3	
0xFFFF4	
0xFFFF5	
0xFFFF6	
0xFFFF7	
0xFFFF8	
0xFFFF9	
0xFFFFA	
0xFFFFB	uint16_t sum
0xFFFFC	
0xFFFFD	uint16_t b
0xFFFE	
0xFFFFF	uint8_t a

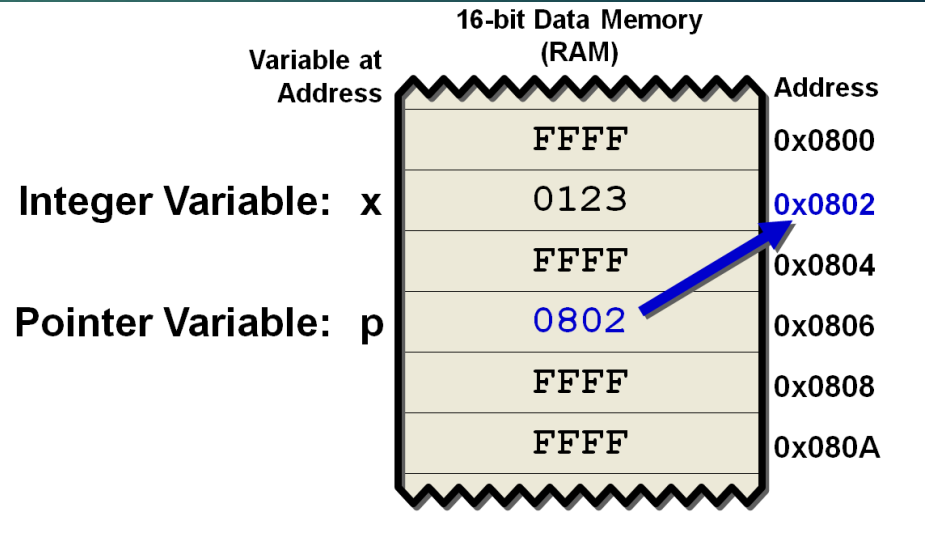
Код программы

Состояние стека

Указатели языка C

Доступ к памяти через указатели

```
int main() {  
    int x;  
    int *p;  
  
    p = &x;  
    printf("p = %p\n", p);  
  
    x = 0;  
    printf("x до изменения = %d\n", x);  
  
    *p = 10;  
    printf("x после изменения = %d\n", x);  
  
    return 0;  
}
```



Вывод программы:

```
p = 0x7ffed142f464  
x до изменения = 0  
x после изменения = 10
```

Указатель, это переменная, которая хранит в себе адрес другой переменной определенного типа.

Фактически, указатель это целое число типа `size_t` из файла `<stddef.h>` (которое как правило определено как: `typedef unsigned int size_t`).

Указатели языка C

Базовые операции с указателями

```
⊖ typedef struct {  
    int x,y,z;  
} CustomStruct;  
  
⊖ int main() {  
    // объявление указателей  
    int *ptr;  
    double *ptr1, *ptr2;  
    CustomStruct *structPtr;  
  
    // операция взятия адреса  
    // и инициализация указателей  
    int x;  
    ptr = &x;  
    ptr1 = 0x10;  
  
    // Разыменование указателя  
    *ptr = 10;  
    int y = *ptr + 10;  
  
    return 0;  
}
```

Определяется указатель как
(Тип) * (имя_указателя);

Для указателей определена операция *разыменовывания*. Она описывается в коде как *имя_указателя. Разыменовывания указателя возвращает объект, на который он указывает.

Для всех переменных определена операция *взятия адреса*. Эта операция возвращает адрес переменной в памяти

Указатели языка C

Указательная арифметика и массивы

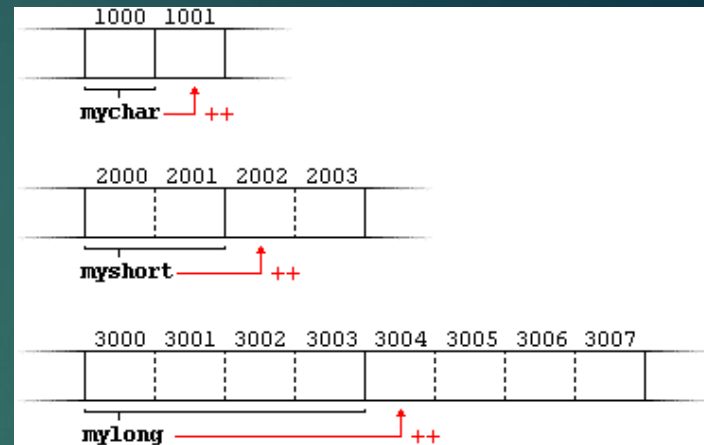
```
#include <stdint.h>
#include <stdbool.h>

int main() {
    // Указательная арифметика
    int a;
    int * ptr = &a;
    ptr++; // теперь ptr показывает на int следом за a

    // Элементы массива располагаются в памяти подряд
    // а сам массив - это фактически указатель на его начало
    int array[10];
    int * arrayPtr = array;

    // Доступ к элементу массива через указатели
    bool isTrue = (arrayPtr+5 == &array[5]);
    // или *(arrayPtr+5) и array[5] это одно и тоже

    // Указатели даже можно использовать как массивы и наоборот
    int elem = arrayPtr[5];
    // одно и тоже, что
    elem = *(array+5);
}
```



Указатели языка C

Преобразования типов указателей

```
6 int main() {
7     // uint32_t на стеке
8     uint32_t x = 0x12345678;
9     // указатель uint32_t* на него
10    uint32_t *intPtr = &x;
11
12    // указатель uint8_t* на ту же область памяти
13    uint8_t *bytesPtr = (uint8_t *)intPtr;
14
15    // печатаем байты uint8_t
16    for (size_t i = 0; i < sizeof(x); i++) {
17        printf("bytesPtr[%d] @ %p = 0x%X\n", i, bytesPtr+i, *(bytesPtr+i));
18    }
19
20
21    return 0;
22 }
23
```

Вывод программы:

```
<terminated> example [C/C++ Application] /home/snork/pr
bytesPtr[0] @ 0x7ffd7550dda4 = 0x78
bytesPtr[1] @ 0x7ffd7550dda5 = 0x56
bytesPtr[2] @ 0x7ffd7550dda6 = 0x34
bytesPtr[3] @ 0x7ffd7550dda7 = 0x12
```

Указатели языка C

Указатель void *

```
1 #include <stdio.h>
2 #include <stdint.h>
3 #include <stdbool.h>
4
5 // Структура статуса зонда
6 typedef struct {
7     uint8_t legsSensorOk: 1, // Статус выдвижения ног
8     parachuteSensorOk: 1, // Статус парашюта
9     radioModuleOk: 1, // Статус радиомодуля
10    thermometerOk: 1, // Статус термометра
11    pressuremeterOk: 1, // Статус барометра
12    gpsModuleOk: 1, // Статус GPS модуля
13};
14
15 uint16_t position[3]; // Положение WGS84 [x, y, z]
16 uint16_t velocity[3]; // Скорость WGS84 [vx, vy, vz]
17 } SpaceshipState;
18
19
20 void printBytes(void *dataPtr, size_t dataSize) {
21     // C void* нельзя совершать математических операций
22     // и разыменовывать, поэтому преобразуем его в uint8_t*
23     uint8_t *bytesPtr = (uint8_t *)dataPtr;
24
25     for (size_t i = 0; i < dataSize; i++) {
26         printf("dataBytes[%zd] = 0x%02X\n", i, bytesPtr[i]);
27     }
28 }
29
30 int main() {
31     SpaceshipState state = {1, 0, 1, 0, 1, 0, {1, 2, 3}, {4, 5, 6}};
32
33     // любые указатели неявно преобразуются в void*
34     // поэтому явное преобразование (void*) тут не нужно
35     printBytes(&state, sizeof(state));
36
37     return 0;
38 }
39
```

С указателем void * нельзя совершать математических операций и операций разыменовывания (компилятор укажет на ошибку)

Это чистая абстракция – указатель указывающий на «нечто»

Вывод программы:

```
<terminated> example [C/C++ Application] /home/snork/prog/
dataBytes[0] = 0x95
dataBytes[1] = 0xC2
dataBytes[2] = 0x01
dataBytes[3] = 0x00
dataBytes[4] = 0x02
dataBytes[5] = 0x00
dataBytes[6] = 0x03
dataBytes[7] = 0x00
dataBytes[8] = 0x04
dataBytes[9] = 0x00
dataBytes[10] = 0x05
dataBytes[11] = 0x00
dataBytes[12] = 0x06
dataBytes[13] = 0x00
```

Указатели языка C

Доступ к полям структуры через указатель и «возвращаемые» аргументы функций

```
5 typedef struct {
6     int a, b, c, d;
7 } MyCustomStruct;
8
9
10 void printStructFieldAndInc(MyCustomStruct *ptr) {
11     printf("field a = %d\n", ptr->a);
12     // для доступа к полям структуры через указатель можно использоваться символ -> вместо .
13     ptr->a = 10; // тоже самое что и (*ptr).a = 10;
14 }
15
16 int main() {
17     // выделение памяти под пользовательскую структуру
18     MyCustomStruct data = {0, 1, 2, 3};
19     printf("Поля структуры до вызова %d %d %d %d\n", data.a, data.b, data.c, data.d);
20     printStructFieldAndInc(&data);
21     printf("Поля структуры после вызова %d %d %d %d\n", data.a, data.b, data.c, data.d);
22
23     return 0;
24 }
25
```

В отличие от изменений аргументов «переданных по значению», изменения аргументов переданных по указателю возвращаются в подпрограмму верхнего уровня. Сам указатель при этом не меняется, так как он передается «по значению».

Указатели языка C

Указатели и модификатор `const`

В некоторых случаях, помимо возможности «возвращения» изменений аргументов передача аргументов по указателю еще и более эффективна в плане производительности и объемов памяти.

Например, при передаче большой структуры как аргумента «по значению», в стек копируются все её поля. При передаче структуры «по указателю» копируется только лишь указатель на нее.

Если «возвращение изменений» аргумента из функции при этом является не желательным, его можно явно запретить, объявив аргумент указателем на константу

```
4
5 typedef struct {
6     int a, b, c, d;
7 } MyCustomStruct;
8
9 void cantTouchThis(const MyCustomStruct * constPtr) {
10     int innerValue = constPtr->a; // все в порядке
11     constPtr->a = 10; // Ошибка, нельзя изменять константу
12
13     // Если для логики программы нужны изменения в структуре - можно сделать локальную копию и работать с ней
14     MyCustomStruct copy = *constPtr;
15     constPtr = &copy; // изменения указателя (а не того, что на он указывает) обратно не передаются
16 }
```

Указатели языка C

Указатели и модификатор `const`

При том, что объект, на который указывается указатель обозначенный как `const T * ptr` изменять нельзя, сам указатель при этом изменять можно (например переуказать на другой объект в памяти).

Эту возможность так же можно ограничить, но для этого нужно указать модификатор `const` после *

```
4
5 int main() {
6     int value1, value2;
7
8     const int * constPtr = &value1;
9     *constPtr = 10; // ошибка, нельзя изменять константу
10    constPtr = &value2; // перенаправить сам указатель при этом можно
11
12    int * const ptrConst = &value1;
13    *ptrConst = 10; // без проблем. Значение, на которое указывает указатель? не защищено как константа
14    ptrConst = &value2; // А вот это нельзя. Указатель константен
15
16    const int * const constPtrConst = &value1;|
17    *constPtrConst = 10; // нельзя
18    constPtrConst = &value2; // тоже нельзя
19
20    return 0;
21 }
```


Указатели языка C

Значение NULL

Это специальный макрос, определенный в стандартной библиотеке, который обозначает указатель «в никуда». Такой указатель нельзя разыменовывать.

Как правило, под значением NULL используется обычный 0

При помощи этого значения удобно делать опциональные аргументы функций.

Указатели языка C

Указатель на указатель

Поскольку указатель это тоже переменная и тоже хранится в памяти – его адрес так же можно взять. Получится тип «указатель на указатель», который определяется как

тип ** имя_указателя

```
5 int main() {  
6     int value; // int на стеке  
7     int *valuePtr = &value; // указатель на value  
8     int **valuePtrPtr = &valuePtr; // указатель на указатель на value  
9  
10    return 0;  
11 }  
12
```

Полная аналогия двумерных массивов. Используется редко, либо в случаях, когда функция в аргументе должна вернуть указатель, тогда нужно указатель передать по указателю, либо при передаче двумерного массива в функцию.

Двумерные массивы (и соответственно указатели на указатели) это как правило списки строк, так как строка это уже массив типа char.

Указатели языка C

Указатель на указатель на указатель

Поскольку указатель на указатель это тоже переменная для которой определена операция взятия адреса...



Допустимыми являются конструкции

```
int *** ptr;
```

И даже `int ***** ptr;`

На практике такие указатели, как и массивы размером с количеством измерений более двух, используются крайне редко (считай не используются вовсе)

Работа с кучей

Для управления памятью в куче нужен специальный программный компонент – «аллокатор».

Это сложная программа, которая управляет динамическими переменными, создаваемыми и удаляемыми во время выполнения программы.



Работа с кучей

Для доступа к куче используются две функции из файла **<stdlib.h>**

```
void * malloc(size_t memBlockSize);  
void free(void * memBlockSize);
```

malloc (от memory allocate) выделяет в куче блок памяти указанного размера и возвращает на него «обезличенный» (void*) указатель. Если выделение памяти не удалось (скорее всего это значит, что она просто закончилась) **malloc** вернет NULL

Когда выделенный блок становится не нужен приложению, оно должно вызвать функцию **free** и передать ей указатель на не нужный блок. После этого блок возвращается в кучу и может быть заново аллокирован.

Из-за высоких накладных расходов в плане производительности и проблемы фрагментации памяти использование кучи не рекомендуется в приложениях для встраиваемых устройств.

Работа с кучей

Пример

```
1 #include <stdlib.h>
2
3
4 typedef struct {
5     int a, b, c, d;
6 } MyCustomStruct;
7
8 int main() {
9     // выделение памяти под пользовательскую структуру
10    MyCustomStruct* structPtr = (MyCustomStruct*)malloc(sizeof(MyCustomStruct));
11
12    // ... работа со structPtr;
13
14    // освобождение памяти
15    free(structPtr);
16 }
```

Сам по себе блок памяти не освободится (если не вызвана free). Ошибки с неосвобожденными блоками памяти называются «утечками памяти» и являются одними из самых трудно устранимых ошибок в программировании на C/C++ и других языках с подобной моделью памяти

Опасность указателей

```
3
4 int main() {
5     int array[5];
6     array[0] = 1;
7     array[1] = 1;
8     array[2] = 1;
9     array[3] = 1;
10    array[4] = 1;
11    array[5] = 1; // UNDEFINED BEHAVIOR
12
13 |
14    int *x = 0x55CC;
15    *x = 10; // ???
16
17    return 0;
18 }
19
```

Помимо опасности с утечками памяти, указатели опасны сами по себе. Чтение и запись по указателю, который указывает непонятно куда может привести к самым неожиданным ошибкам, которые очень тяжело отлавливать.

Поэтому при работе с указателями и массивами нужно быть предельно внимательным.

Выравнивание структур

Компилятор может вставлять паразитные поля в структуры между её членами для оптимизации обращений процессора к памяти, занимаемой ими. Правила по которым происходит это выравнивание достаточно сложны и зависят от компилятора и его настроек. Один из способов «борьбы» с этим – использование директивы компилятора **#pragma pack**

Хорошая статья на тему:

<http://habrahabr.ru/post/142662/>

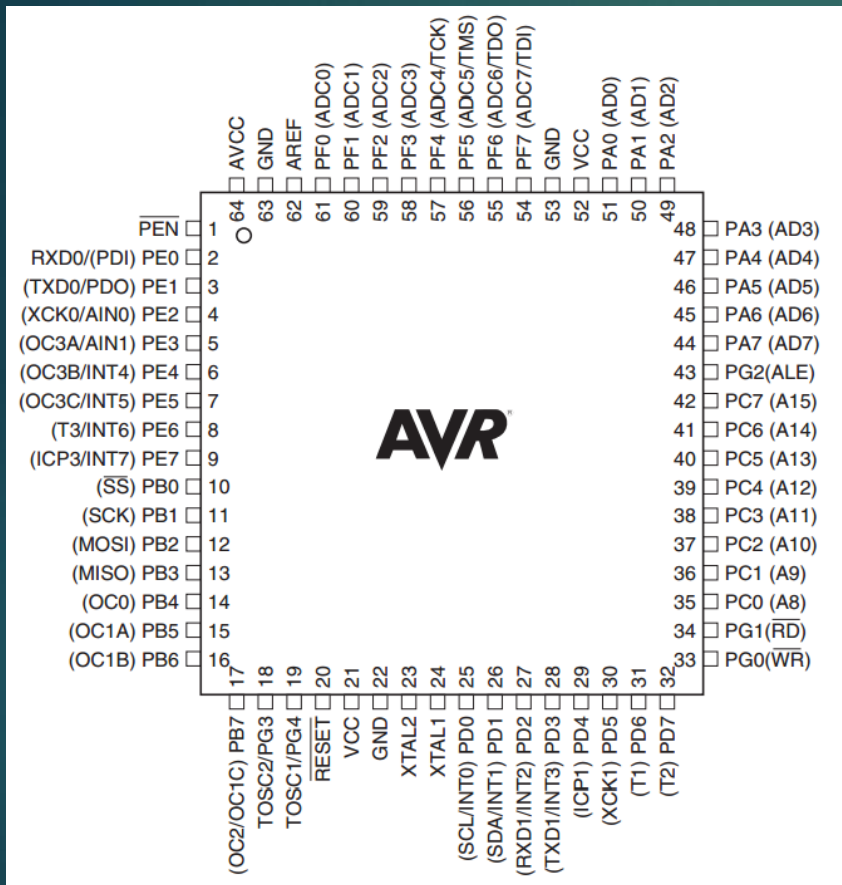
```
1
2
3
4
5
6 #include <stdio.h>
7 #include <stdint.h>
8
9 typedef struct {
10     uint8_t x;
11     uint16_t y;
12     uint32_t z;
13     uint16_t a;
14 } CustomStruct;
15
16 int main() {
17     printf("sizeof = %zd\n", sizeof(CustomStruct));
18
19     return 0;
20 }
21
```

Вывод: sizeof = 12

```
1
2
3 #include <stdio.h>
4 #include <stdint.h>
5
6
7 #pragma pack(push, 1)
8
9 typedef struct {
10     uint8_t x;
11     uint16_t y;
12     uint32_t z;
13     uint16_t a;
14 } CustomStruct;
15
16 #pragma pack(pop)
17
18 int main() {
19     printf("sizeof = %zd\n", sizeof(CustomStruct));
20
21     return 0;
22 }
23
```

Вывод: sizeof = 9

ATmega128

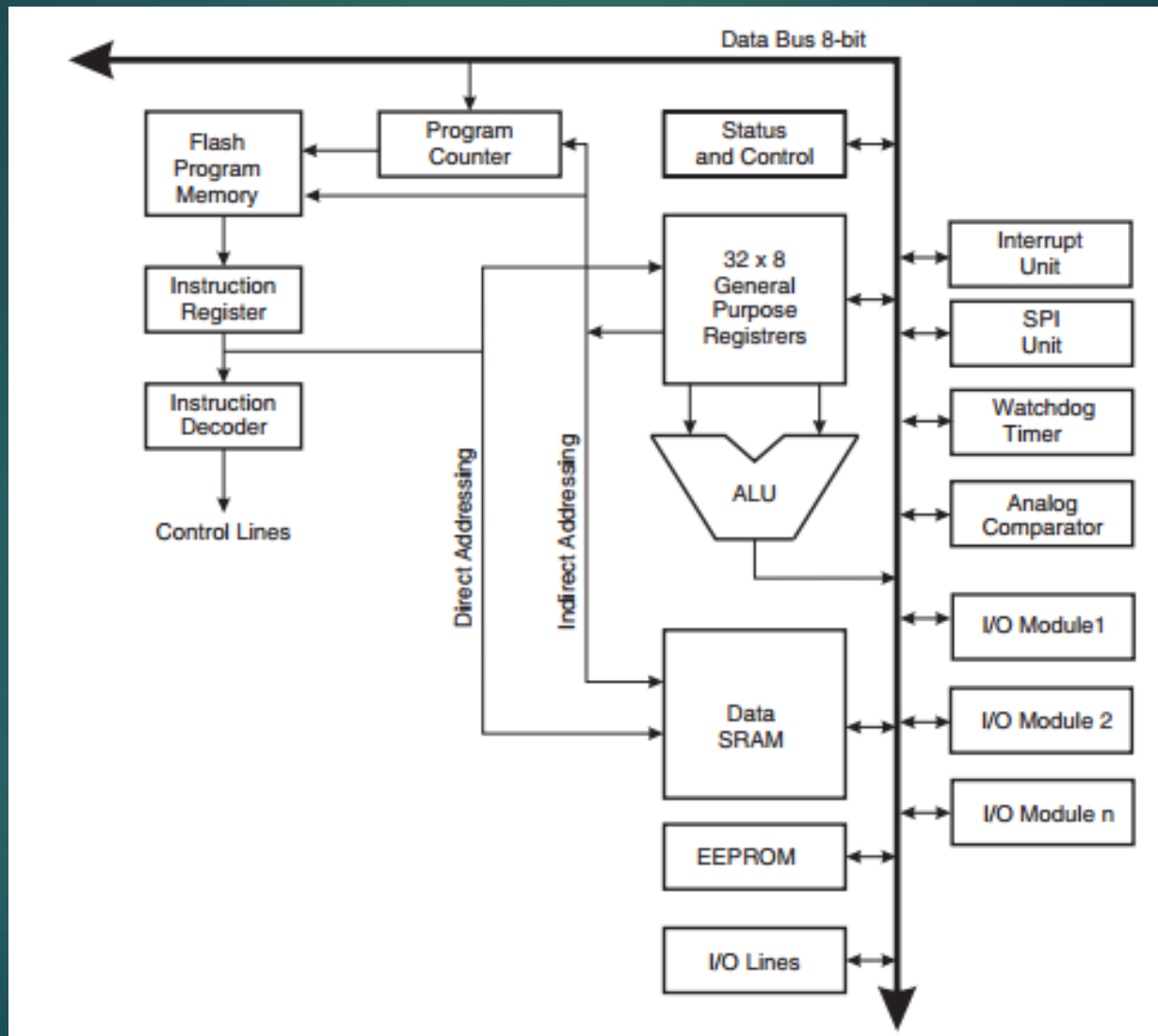


Выходы ATmega128

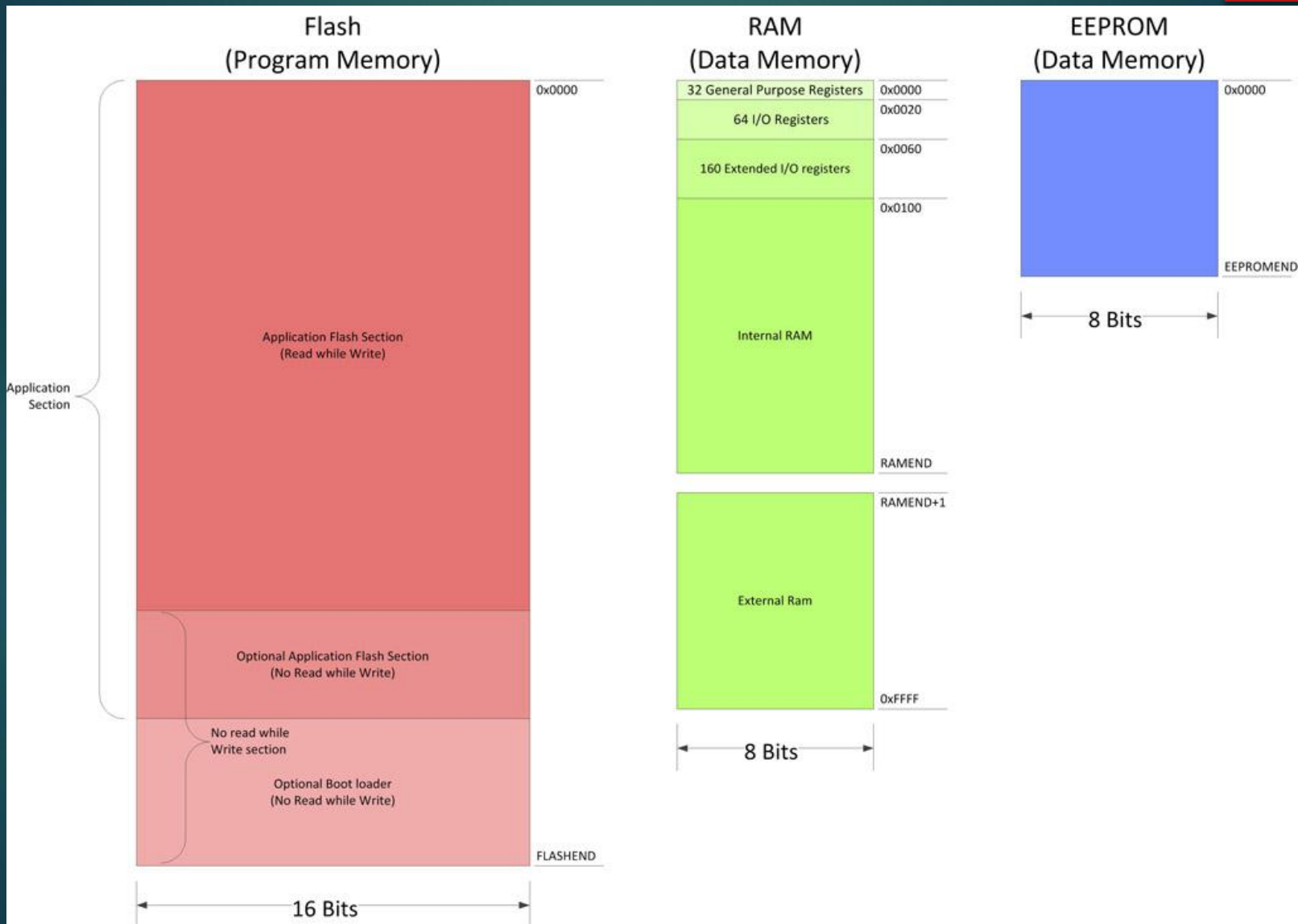


ATmega 128 в конструкторе cansat

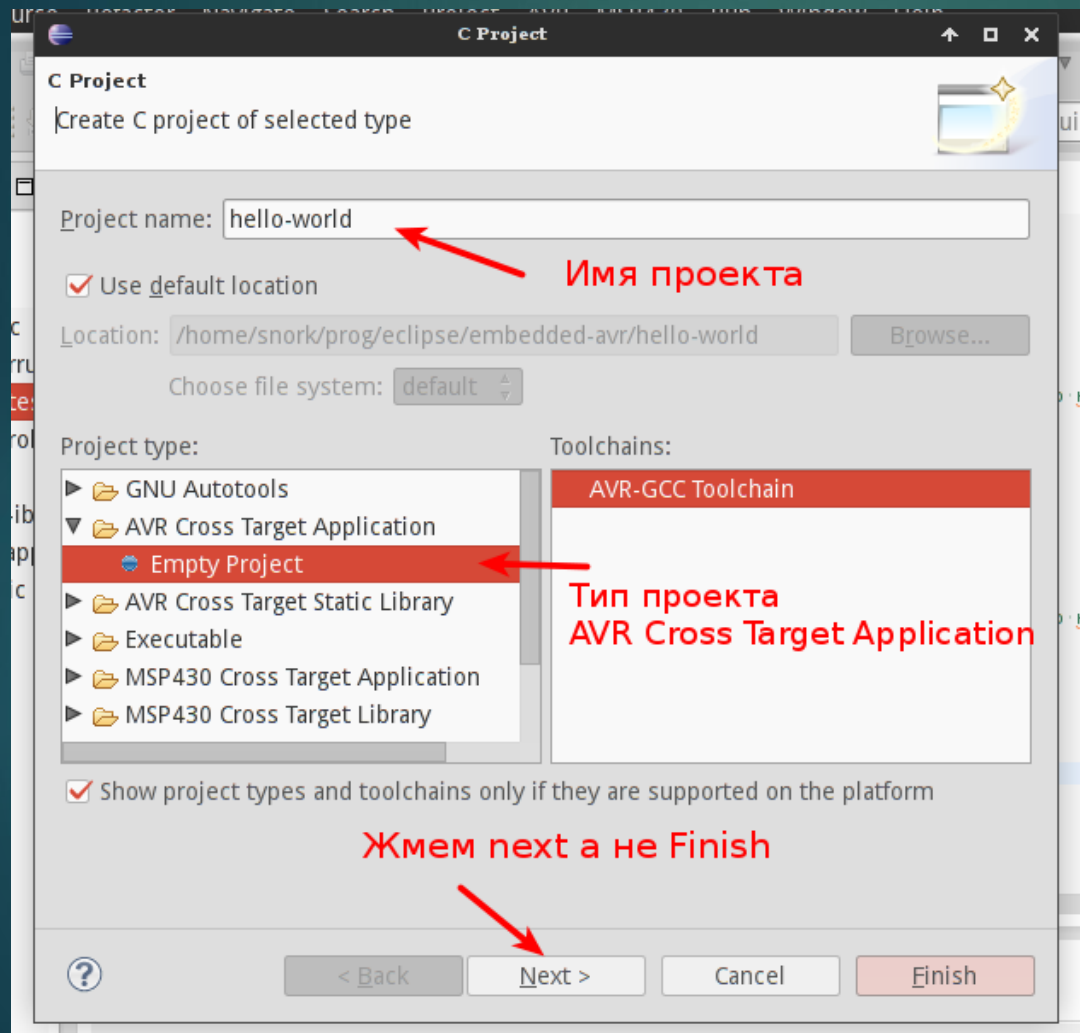
Ядро AVR



Карта памяти



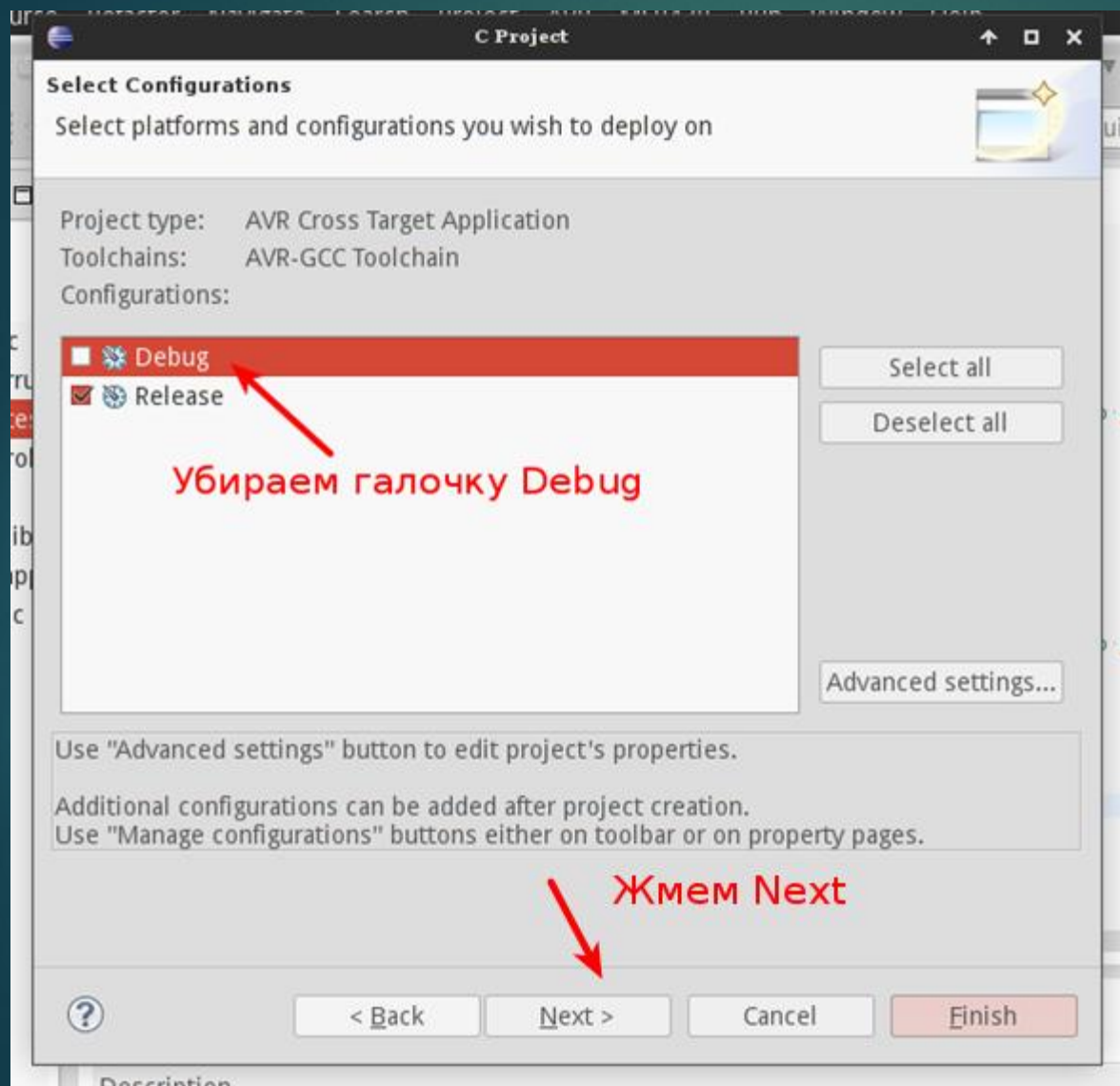
Создание и настройка проекта AVR



Проект для микроконтроллера создается аналогично проекту для настольного компьютера

Нужно только выбрать другой тип проекта

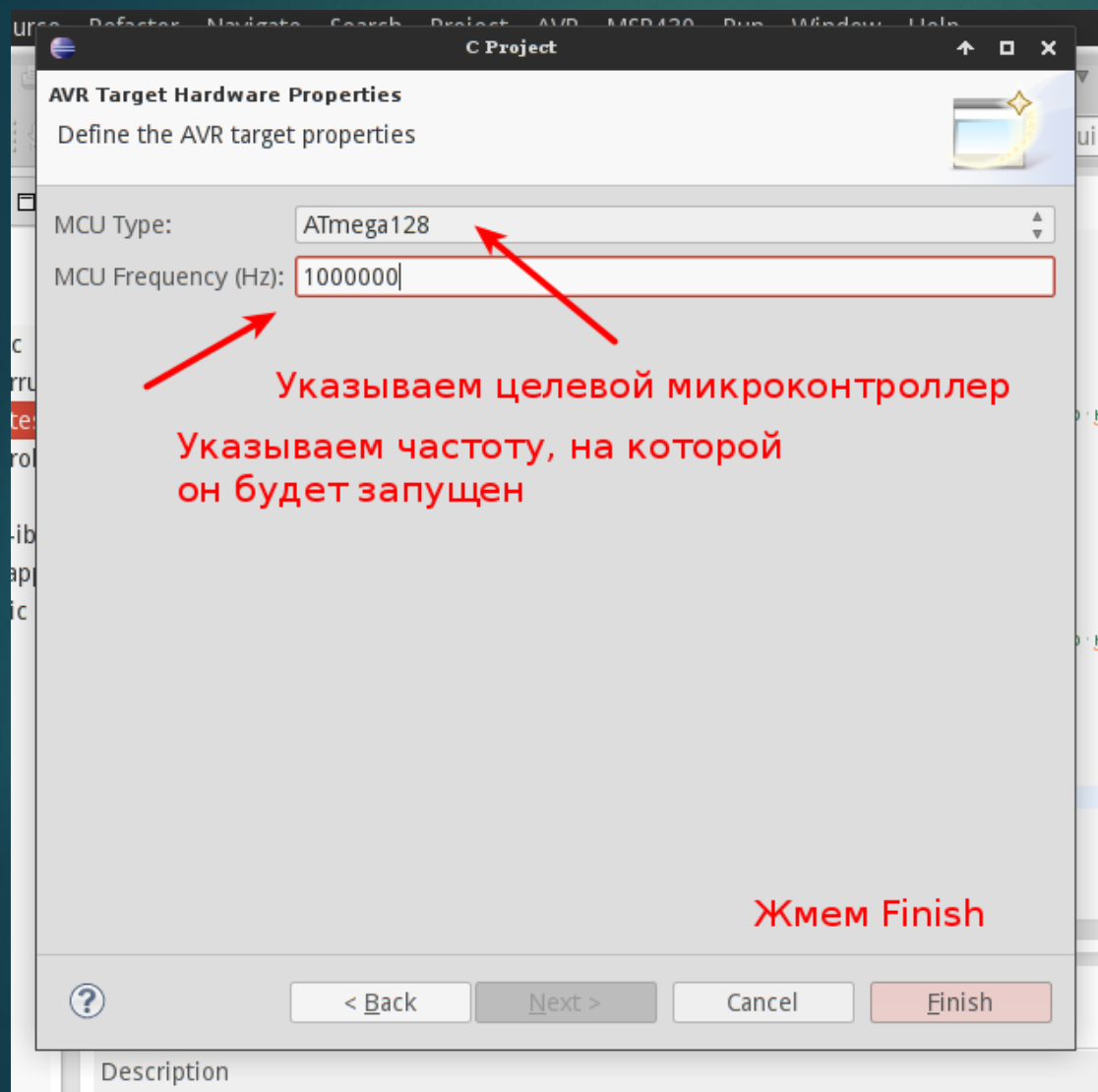
Создание и настройка проекта AVR



Отладочную конфигурацию проекта стоит отключить. Скорее всего у нас не будет внутрисхемного отладчика, с которым она могла бы быть полезна.

Простую прошивку по кнопке отладочной конфигурации eclipse не настраивает, что может вызывать ошибки и путаницу при сборке и прошивке проекта

Создание и настройка проекта AVR



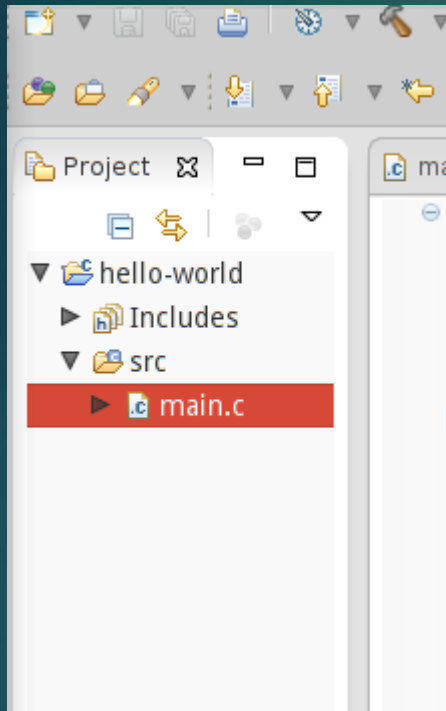
Частота – не настройка контроллера.

Этот параметр будет передан библиотеке `avr-libc`, для правильного расчета параметров, зависящих от частоты.

Фактическая частота контроллера указывается иначе.

Пока не понятно на какой частоте будет запущен контроллер, но можно предположить, что это 16 МГц

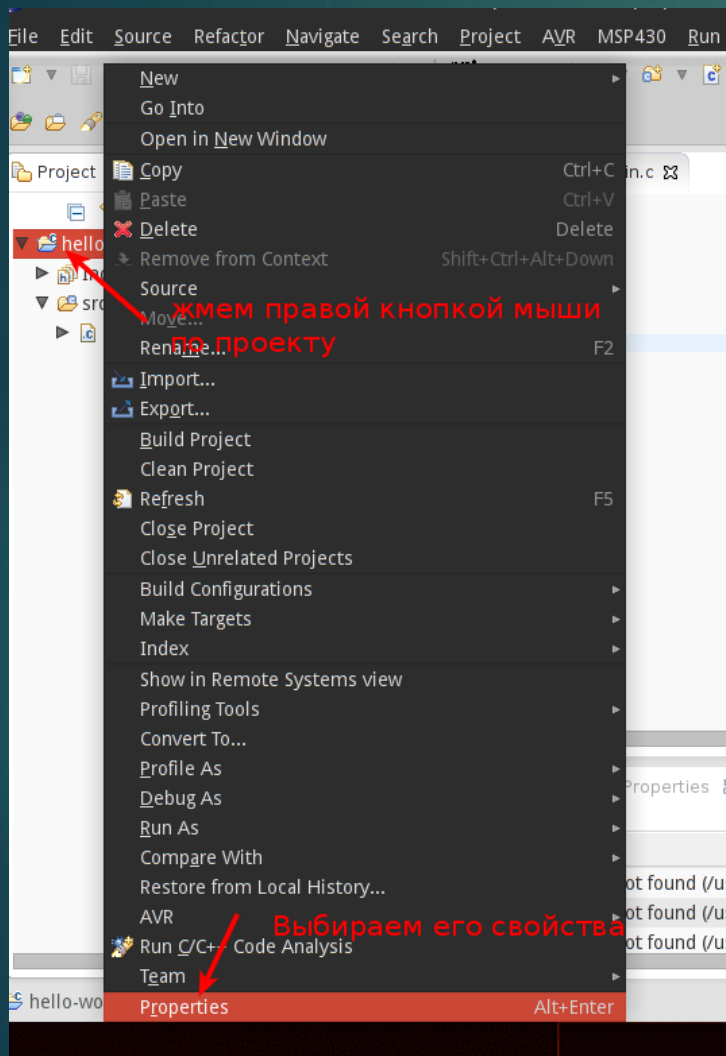
Создание и настройка проекта AVR



Папки с исходниками
и файлы исходников
добавляются так же как в
обычном проекте

Смотри лекцию 1

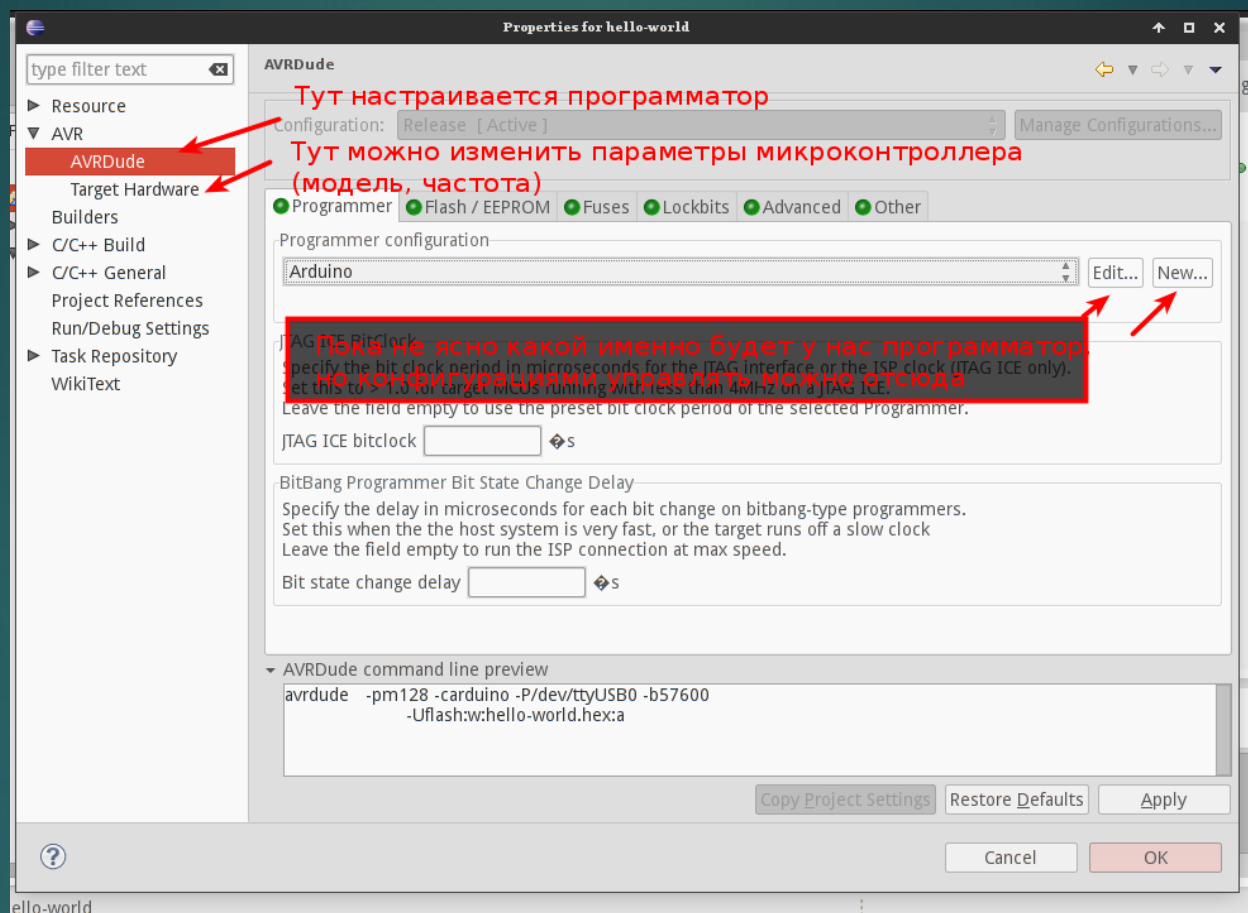
Создание и настройка проекта AVR



Идем настраивать программатор.

Открываем свойства проекта

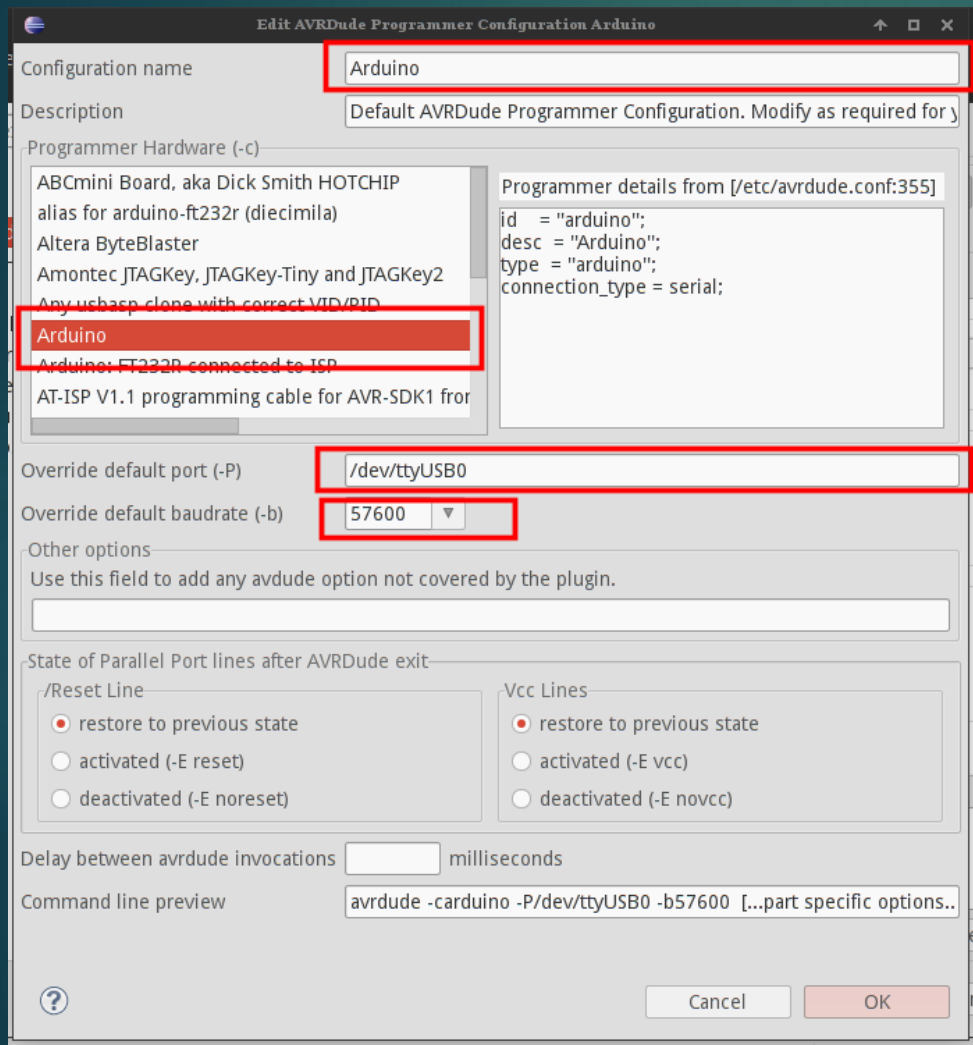
Создание и настройка проекта AVR



Для отправки прошивки на контроллер нужны две вещи: аппаратное устройство (программатор) и программа им управляющая.

Мы будем использовать программу avrdude, по аппаратной части пока ничего не понятно.

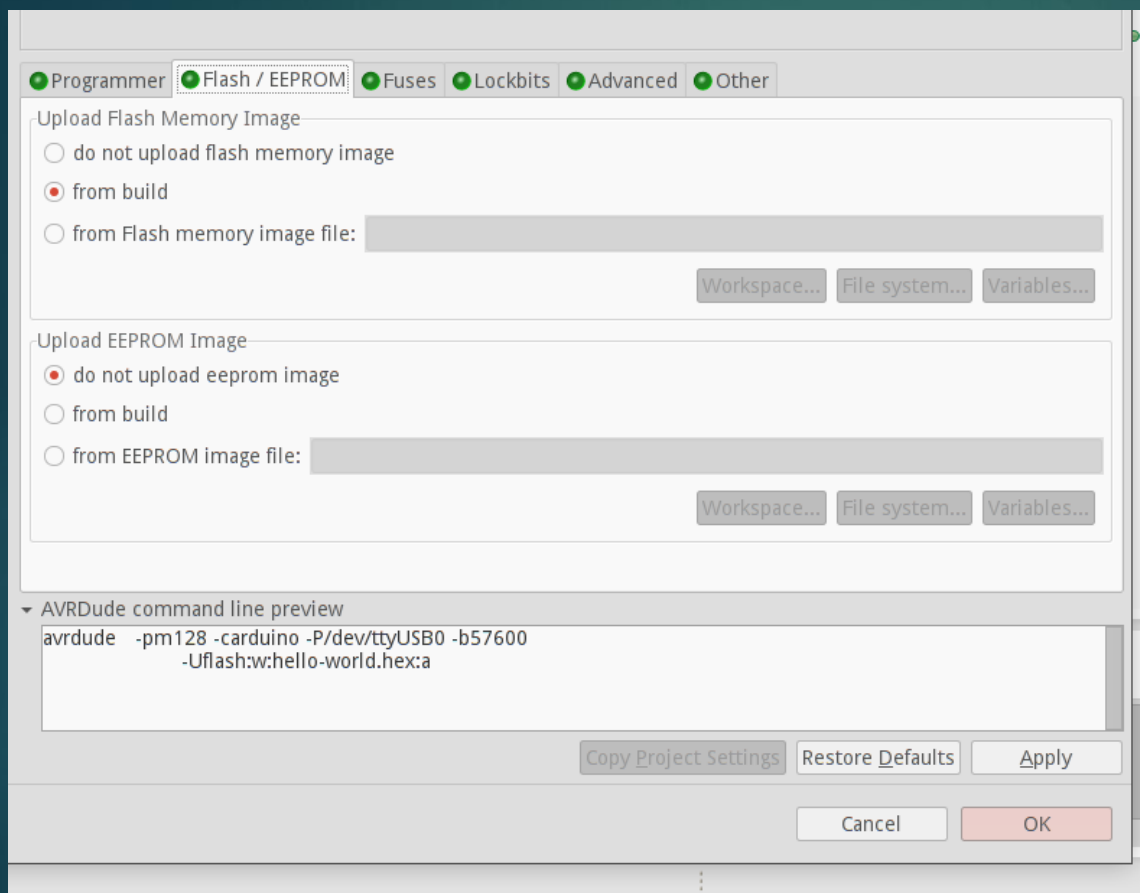
Создание и настройка проекта AVR



Как пример конфигурация avrdude для arduino

При этом нужно указать соответствующий Микроконтроллер и частоту, так как на arduino используются не 128ые атмеги

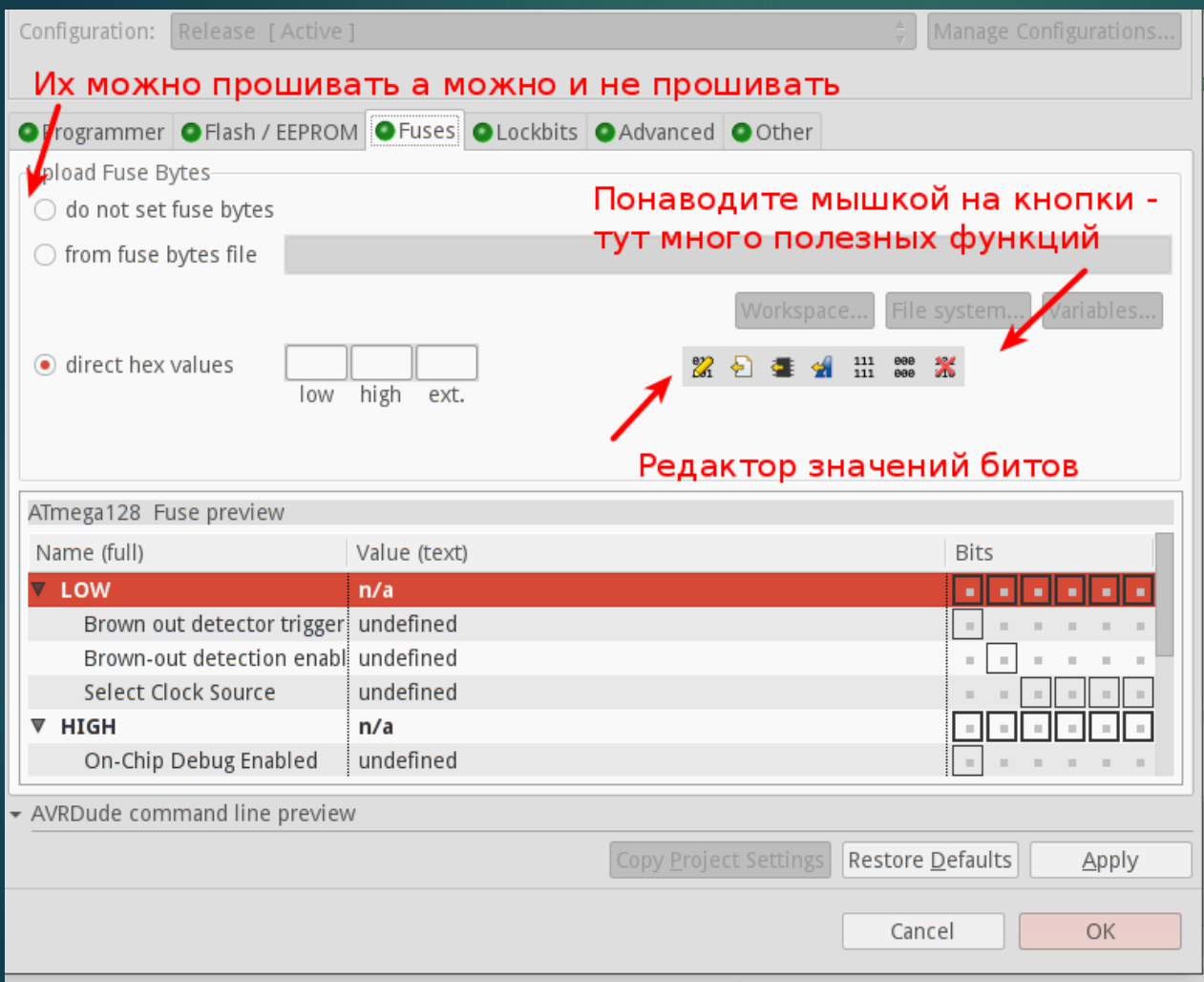
Создание и настройка проекта AVR



Вкладка настройки
заливаемых на
контроллер образов.

Тут можно включить
прошивку EEPROM образа

Создание и настройка проекта AVR



Настройка FUSE битов
(и аналогичная для LOCK битов)

Fuse биты это биты трёх байтов контролирующие самые критичные элементы системы, например частоту и источник тактовых импульсов.

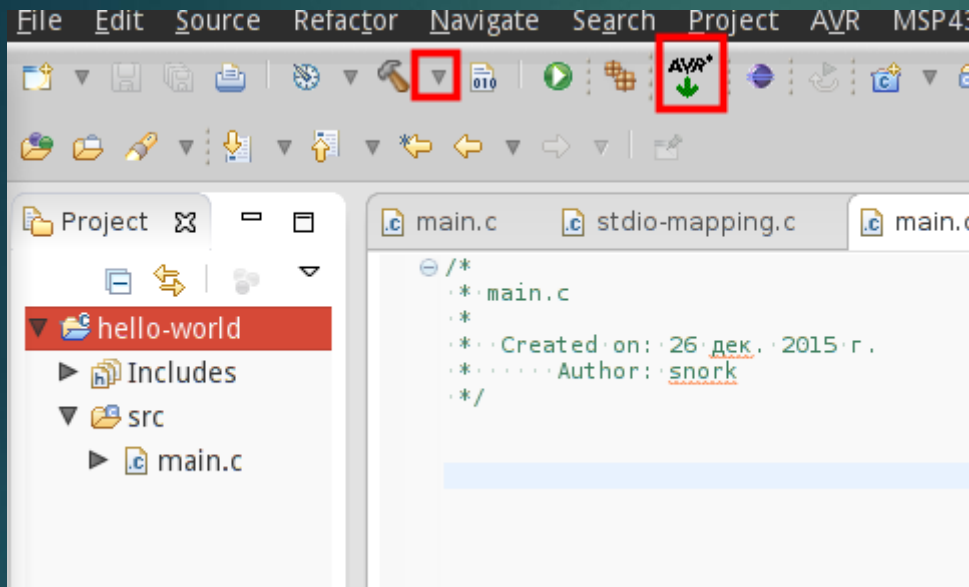
Lock биты позволяют заблокировать контроллер для перепрошивки и загрузки прошивки с него.

Править по документации к контроллеру и **ОЧЕНЬ** внимательно, есть шансы испортить контроллер без возможности восстановления

Хорошая публикация по fuse битам (обязательно к прочтению):

<http://easyelectronics.ru/avr-uchebnyj-kurs-konfiguraciya-fuse-bit.html>

Создание и настройка проекта AVR



При сборке проекта убедитесь, что собираете конфигурацию Release (нажав на маленькую стрелочку у молотка – иконки сборки).

После успешной сборки проекта – по кнопке со значком AVR прошивка будет залита в микроконтроллер

Следите за ошибками в консоли, они не выделяются красным.

Домашнее задание

Написать задачи из анкеты на языке C

Условия:

7. Пусть имеется переменная U_t , которой каждую секунду присваивается значение напряжения на электрических контактах аналогового датчика температуры. Связь температуры и напряжения определяется зависимостью:

$$T(U_t) = \min T + (\max T - \min T) \cdot \frac{U_t}{U_{\max}}$$

где $\min T$, $\max T$ – границы измерения температуры датчиком, U_{\max} – максимальное напряжение на датчике.

На любом языке программирования составьте программу определения, хранения и вывода на экран среднего значения температуры за последние 5 секунд наблюдения.

8. Предположим, что после выполнения миссии Вашего аппарата по результатам N измерений Вы получили массив arrH размерностью $2 \times N$, который содержит следующую информацию:

элемент $\text{arrH}[0, i]$ – содержит время i -того наблюдения;

элемент $\text{arrH}[1, i]$ – содержит высоту аппарата во время i -того наблюдения.

Придумайте и опишите способ определения и идентификации промежутков времени, для которых, используя данную информацию, возможно рассчитать среднюю скорость движения.

На любом языке программирования составьте программу вычисления средней скорости движения для всех возможных промежутков времени.

Материалы для самостоятельного изучения

По языку Си

Брайан Керниган, Деннис Ритчи - Язык программирования Си.
(учебник от авторов языка)

Герберт Шилдт - Полный справочник по С (содержит отличное
описание стандартной библиотеки Си)

<http://www.cplusplus.com/reference/clibrary/> - Документация к
стандартной библиотеке Си

Материалы для самостоятельного изучения

По языку Си:

- ▶ Брайан Керниган, Деннис Ритчи - Язык программирования Си. (учебник от авторов языка)
- ▶ Герберт Шилдт - Полный справочник по С (содержит отличное описание стандартной библиотеки Си)
- ▶ <http://www.cplusplus.com/reference/clibrary/> - Документация к стандартной библиотеке Си
- ▶ <http://stackoverflow.com/> Платформа вопросов/ответов на любые тематики в том числе и по программированию. На большинство вопросов там уже есть ответ

Материалы для самостоятельного изучения

По AVR:

- ▶ Документация на МК на официальном сайте Atmel
- ▶ Документация avr-libc
<http://www.atmel.com/webdoc/AVRLibcReferenceManual/index.html>
- ▶ Материалы портала <http://easyelectronics.ru> и в частности учебный курс по AVR <http://easyelectronics.ru/category/avr-uchebnyj-kurs>
- ▶ Материалы форума <http://www.avrfreaks.net/>
- ▶ Белов А.В. - Самоучитель разработчика устройств на микроконтроллерах AVR
- ▶ Белов А.В. - Микроконтроллеры AVR в радиолюбительской практике