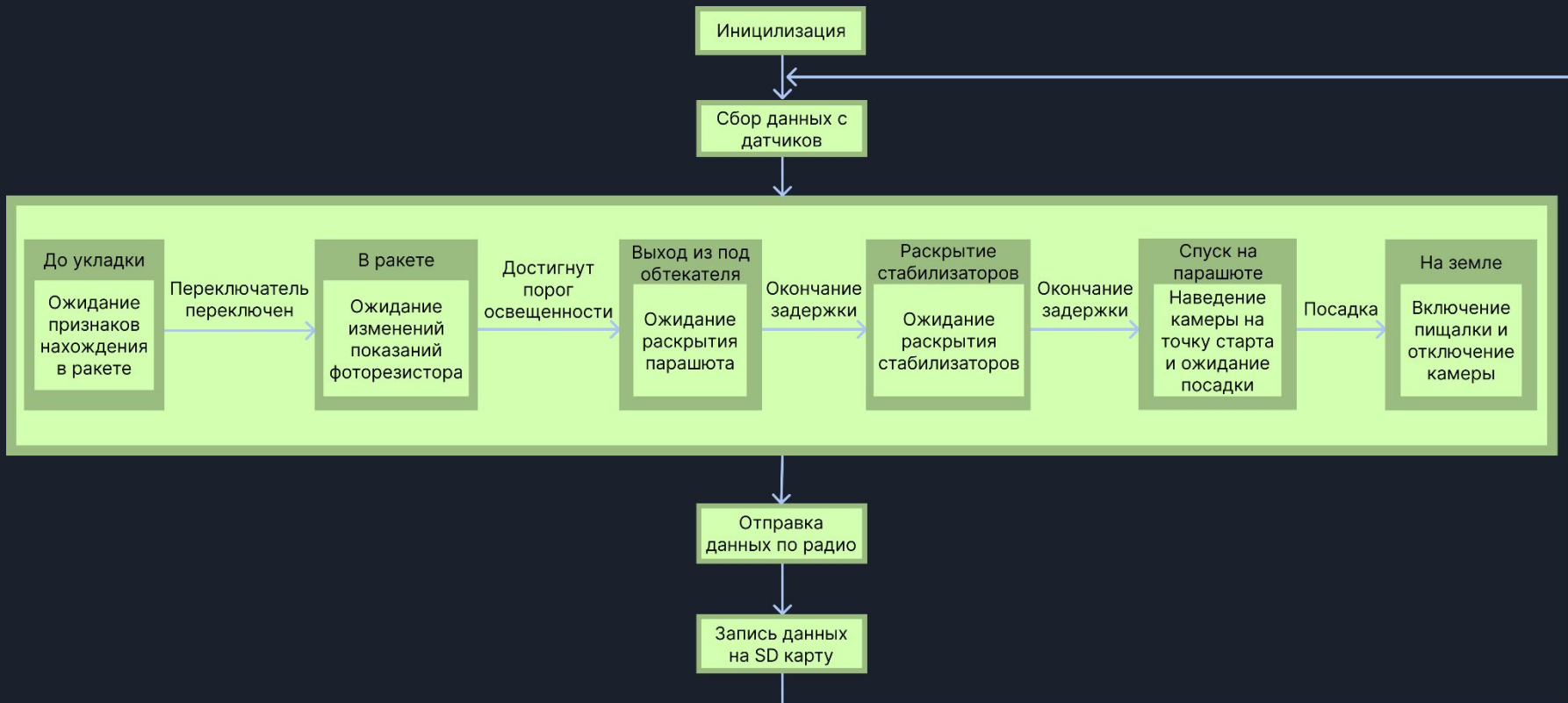


# Алгоритм работы аппарата



Состояния		До укладки		В ракете		Выход из под обтекателя	Раскрытие стабилизаторов	Спуск на парашюте	На земле	
Аппарат	Система управления	И н и ц и а л и з а ц и я	Фиксация начальных значений давления и освещенности	Задержка 10 секунд	Ожидание засветки фоторезистора	Ожидание раскрытия парашюта	Ожидание раскрытия стабилизаторов	Ожидание приземления	Включение пищалки и отключение камеры	
			Ожидание перевода переключателя в режим полета							
			Сбор данных с GPS							
			Сбор данных с датчиков							
			Формирование пакетов телеметрии							
			Передача телеметрии по радио							
			Сохранение телеметрии на SD-карту							
			Построение ориентации аппарата							
			Управление шаговым двигателем							
			Связь по Bluetooth с системой наведения и видеозаписи							
	Система измерения		Проведение измерений датчиковой аппаратурой							
	Система		Снабжение электроэнергией компонентов аппарата							
	Система спасения						Раскрытие парашюта	Раскрытие стабилизаторов		
	Наведения и видеозаписи		Связь по Bluetooth с системой управления							
									Управление сервоприводом	
				Видеозапись						
Система поиска								Работа пищалки		
Работа радиомаяка										
Команда	Рома	Ожидание 5 секунд	Переключение движкового переключателя	Укладка аппарата под обтекатель	Наблюдение за ракетой и аппаратом				Поиск аппарата с помощью поискового устройства	
	Илья	Наведение антенны								
	Артемий	Прием и контроль телеметрии							Определение координат посадки	