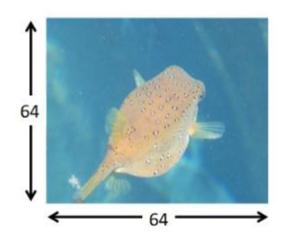
人工智能学习笔记三——卷积神经网络

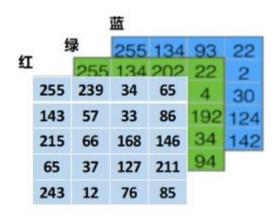
卷积神经网络(Convolutional Neural Networks, CNN)是一类包含卷积计算且具有深度结构的前馈神经网络,是深度学习的代表算法之一。卷积神经网络具有表征学习能力,能够按其阶层结构对输入信息进行平移不变分类,因此也被称为"平移不变人工神经网络"。

在正式介绍之前,默认已经了解了神经网络的相关知识。

下面我们演示一下怎么对一个图像做卷积:

首先,我们要搞清楚一张照片是如何输入到神经网络中的。众所周知,计算机适合处理的是矩阵运算,所以必须要把图片转换成矩阵后计算机才能认识。所有的彩色图像都由红绿蓝(RGB)叠加而成,成为图像的三个通道,一张图片在计算机中存储也是通过这三个矩阵完成的。





如图 1 所示,一张 64*64 个像素大小的图片(例如白色可以表示成 RGB (255, 255, 255),可以用 3 个 64*64 大小的矩阵来代表这个图。这边为了演示,只画了三个 5 * 4 的矩阵来代表 64*64 的全尺寸矩阵。RGB 这三个矩阵称为为图像的 3 个通道,也作为神经网络的输入数据。

接着来明确几个基本的概念:卷积核(convolution kernel)、深度(depth)、步长(stride)和补零(zero-padding)。

卷积核(convolution kernel):卷积核是一个矩阵,可以根据需求设置大小,常见大小为3×3,5×5和7×7。卷积核的参数一开始是随机赋值,之后通过反向传播进行更新。就相当于标准神经网络模型的权重参数。

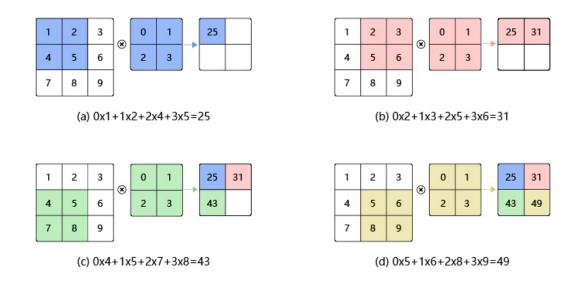


图 2 卷积核运算示意图

图 2 是网上的通用图像卷积解释图了,将两个图像对应的位置的两个数字相乘并累加在一起。然后随着卷积核的滑动,我们就计算出了一个新的图像,这就是图像卷积操作。为了保证模型的深度,通常在卷积操作结束后还会加上偏置项b,b 的值一开始是随机的,后续通过反向传播更新。最后将得到的每一个值经过激活函数处理,和神经网络相同。

深度 (depth): 深度指的是图的深度。灰度图只需要一个矩阵就能表示,深度为 1。RGB 图需要三个矩阵表示,深度为 3。在卷积运算中,为了保证网络的学习深度,通常会对同一个矩阵进行多次卷积操作,进行的次数就是图像的深度。如图 3 所示,图中就将一个矩阵进行了五次卷积操作,得到了五个特征图。通常

用 $F \times F \times D$ 表示卷积核的尺寸,F表示卷积核大小,D表示有多少个不同的卷积

核,图3中D的值就为5。

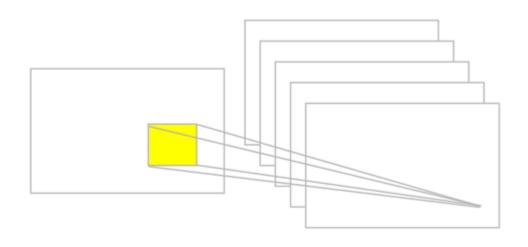


图 3 卷积深度示意图

步长(stride):用来描述卷积核移动的步长。通常来说,卷积核的步长为1,

也就是卷积核每次都滑动一个像素单位,如图 4 所示。

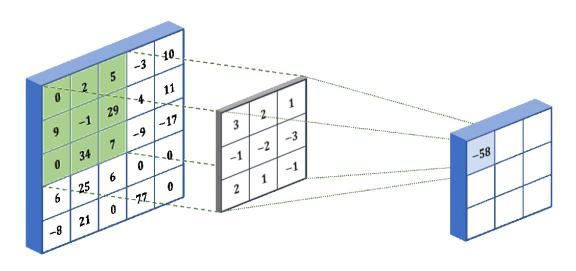


图 4 卷积核滑动示意图

当然,步长也可以设置为其它的数值,如图 5 所示。

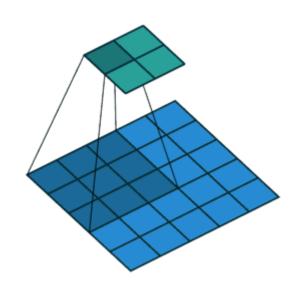


图 5 步长为 2 的滑动示意图

补零(zero-padding):通过对图片边缘补零来填充图片边缘,从而控制输出单元的空间大小。之所以在图像边缘补零,是因为图像边缘被卷积的次数小于图像中心的卷积次数,但有时,图像边缘往往也含有重要的特征信息,因而通过补零,让图像边缘的信息能够被学习,通常周围补一圈零,当然也可以根据情况补多圈零。

0	0	0	0	0	0	0	0
0	18	54	51	239	244	188	0
0	55	121	75	78	95	88	0
0	35	24	204	113	109	221	0
0	3	154	104	235	25	130	0
0	15	253	225	159	78	233	0
0	68	85	180	214	245	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

图 6 补零示意图

如果规定输入图片的大小为 $W_1 \times H_1 \times D_1$,卷积核的尺寸为 $F \times F \times D$,步长为S,填充圈数为P。

那么经过卷积操作后的图像大小 $W_2 \times H_2 \times D_2$ 满足:

$$W_2 = (W_1 - F + 2P)/S + 1$$

 $H_2 = (H_1 - F + 2P)/S + 1$
 $D_2 = K$

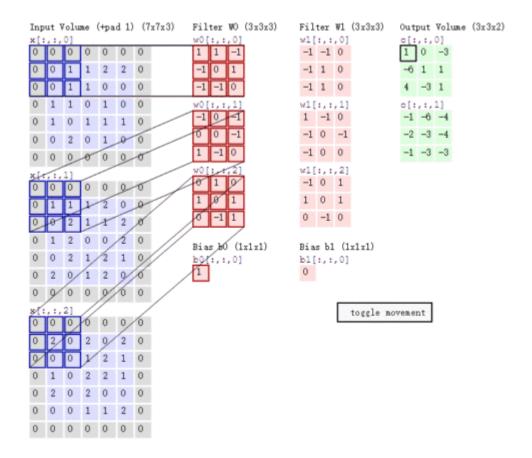


图 7 卷积示意图

举个例子,如图 7 所示,输入图片的大小为5×5×3,卷积核的尺寸为3×3×2,步长为2,填充圈数为1,没有设置激活函数,那么根据公式,输出图片的尺寸为3×3×2。

然后来介绍一下池化操作,池化层是当前卷积神经网络中常用组件之一, 它最早见于 LeNet 一文,称之为 Subsample。自 AlexNet 之后采用 Pooling 命 名。池化层是模仿人的视觉系统对数据进行降维,用更高层次的特征表示图 像。

实施池化的目的: (1) 降低信息冗余; (2) 提升模型的尺度不变性、旋转不变性; (3) 防止过拟合。

池化层的常见操作包含最大值池化,均值池化等。

最大值池化

最大值池化是最常见、也是用的最多的池化操作。它的运算规则是将图像 化成一个个的小区域,每一个区域内取最大值,通常区域的划分是2×2,如图 8 所示。

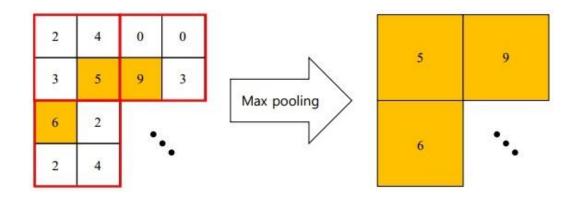


图 8 最大池化示意图

最大值池化的优点在于它能学习到图像的边缘和纹理结构。

均值池化

均值池化的运算规则也是将图像化成一个个的小区域,然后计算图像区域中 的均值作为该区域池化后的值,如图 9 所示。

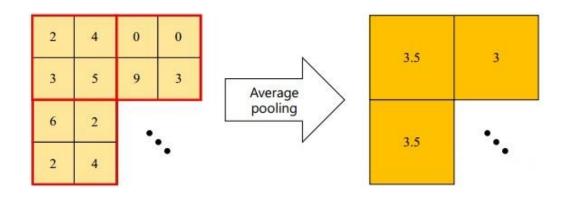


图 9 均值池化示意图

均值池化的优点在于可以减小估计均值的偏移,提升模型的鲁棒性。

最后来介绍一下 flatten 操作。flatten 是用来对数组进行展平操作的,首先我们假设有一张灰度图片,这个图片只有 3x3 个像素点,分别是从 1 到 9,我们对其进行 flatten 操作。首先它会把每一行进行分开,然后用下一行接在前一行的后面,形成一个新的数组 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9。如图 10 所示:

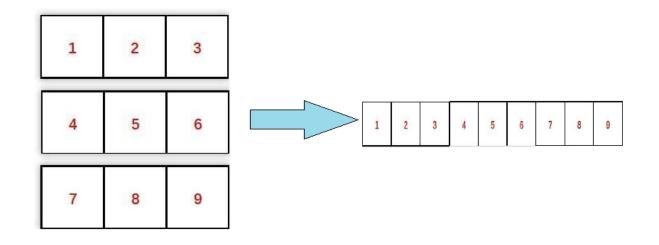


图 10 flatten 示意图

展平的好处是可以将数据变成一维的,从而便于后续进行神经网络的运算。

一个卷积神经网络模型一般都需要经过卷积层,池化层和展平层的运算,如

图 11 所示:

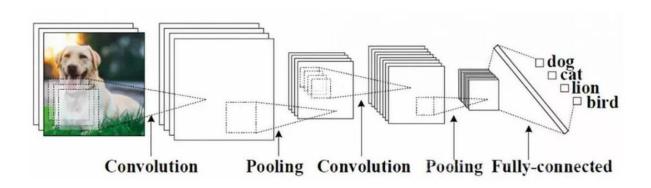


图 11 卷积神经网络模型

参考文章: 图像的处理原理: CNN (卷积神经网络)的实现过程 | 人人都是产品经理

(woshipm.com)

CNN 基础知识——卷积(Convolution)、填充(Padding)、步长(Stride)

- 知乎 (zhihu.com)

深度学习入门之池化层 - 知乎 (zhihu.com)

本文地址: TLearning (caodong0225.github.io)