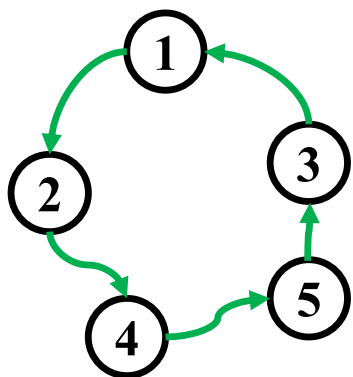
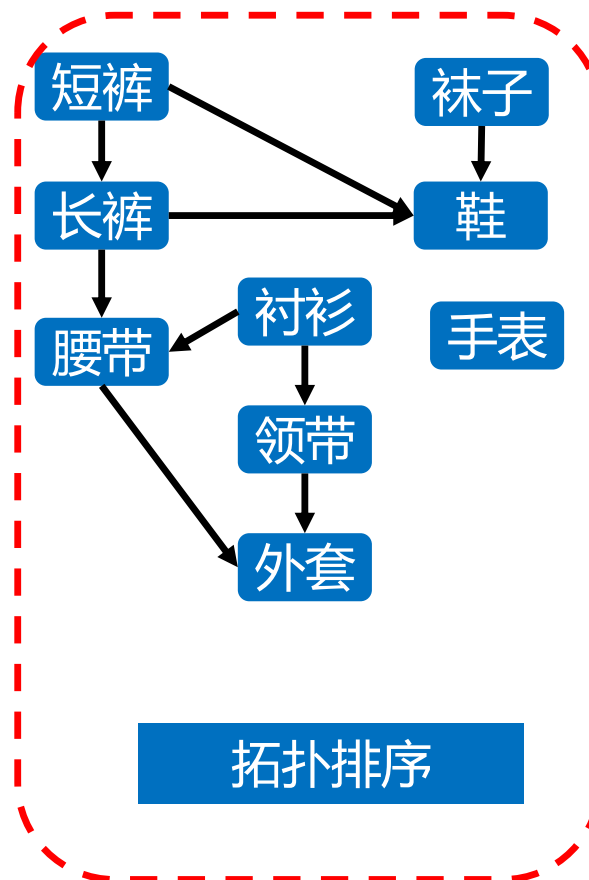


图算法篇：拓扑排序

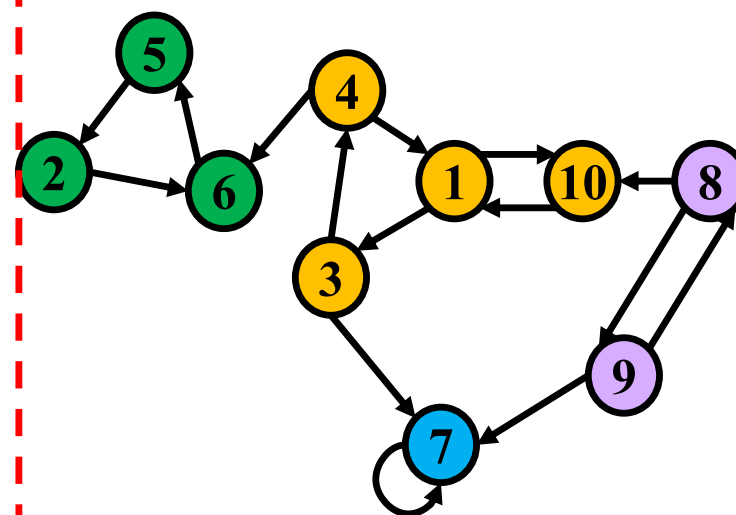
深度优先搜索应用



环路的存在性判断



拓扑排序



强连通分量

问题定义

广度优先策略

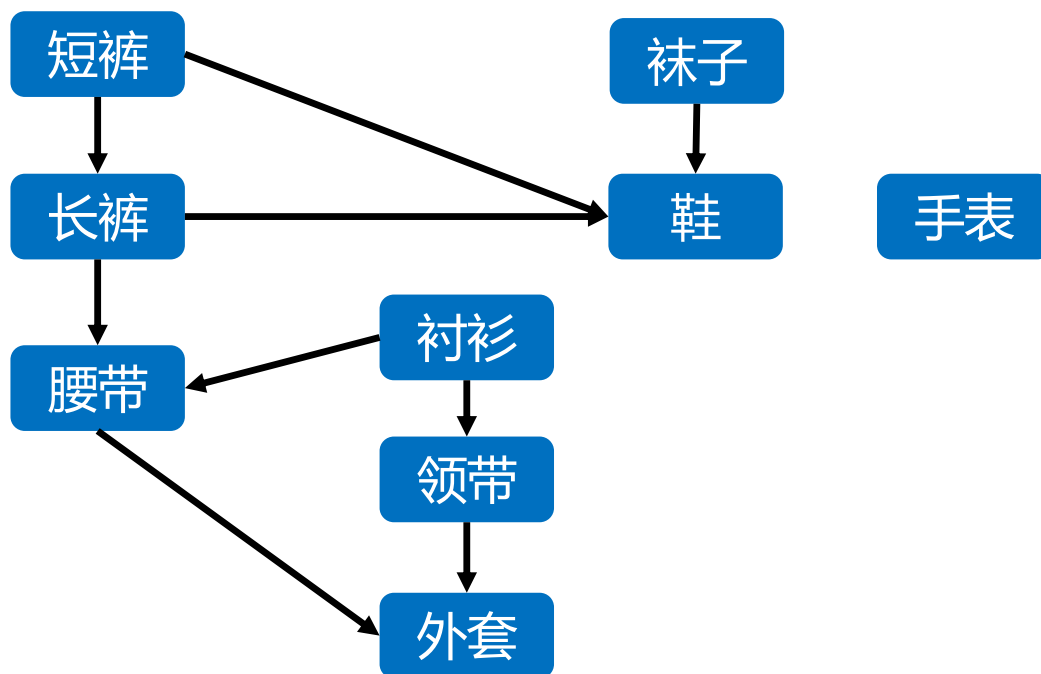
深度优先策略

算法分析

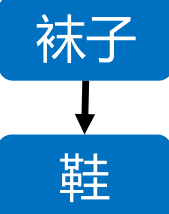
问题背景

- 穿衣步骤

- 有向无环图 (Directed Acyclic Graph , DAG) : 表示事件发生的先后顺序

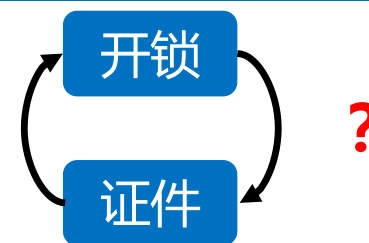


有向：规定先后顺序



穿袜子先于穿鞋

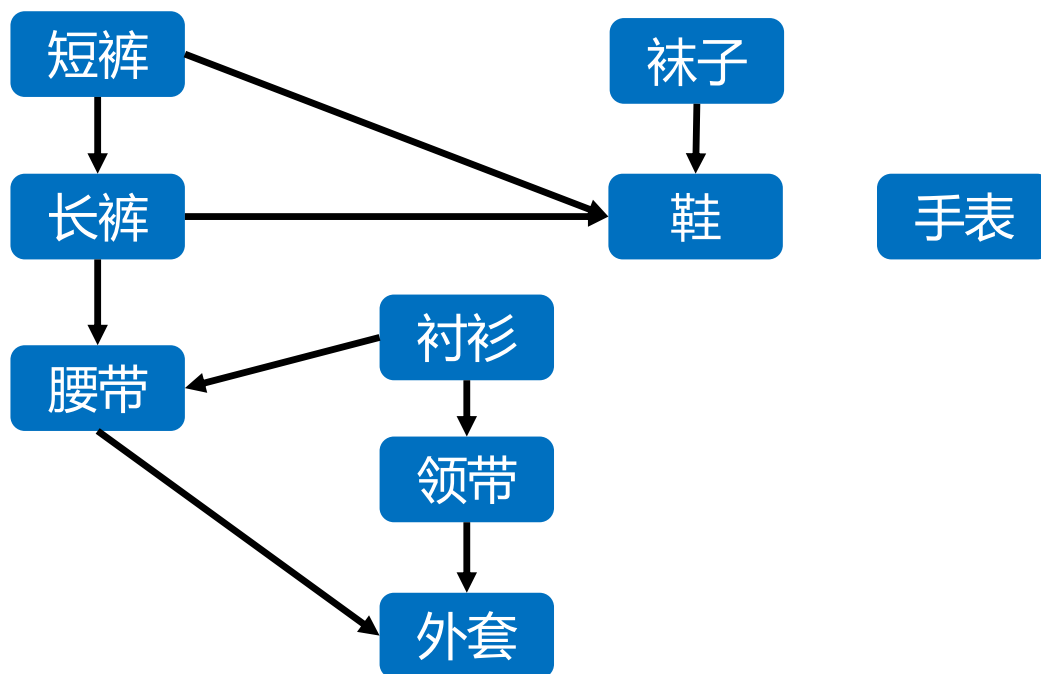
无环：避免相互依赖



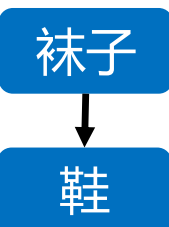
问题背景

- 穿衣步骤

- 有向无环图 (Directed Acyclic Graph , DAG) : 表示事件发生的先后顺序

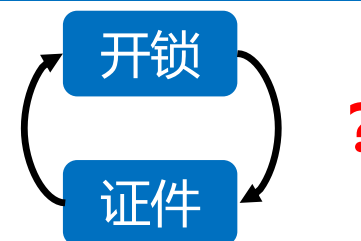


有向：规定先后顺序



穿袜子先于穿鞋

无环：避免相互依赖



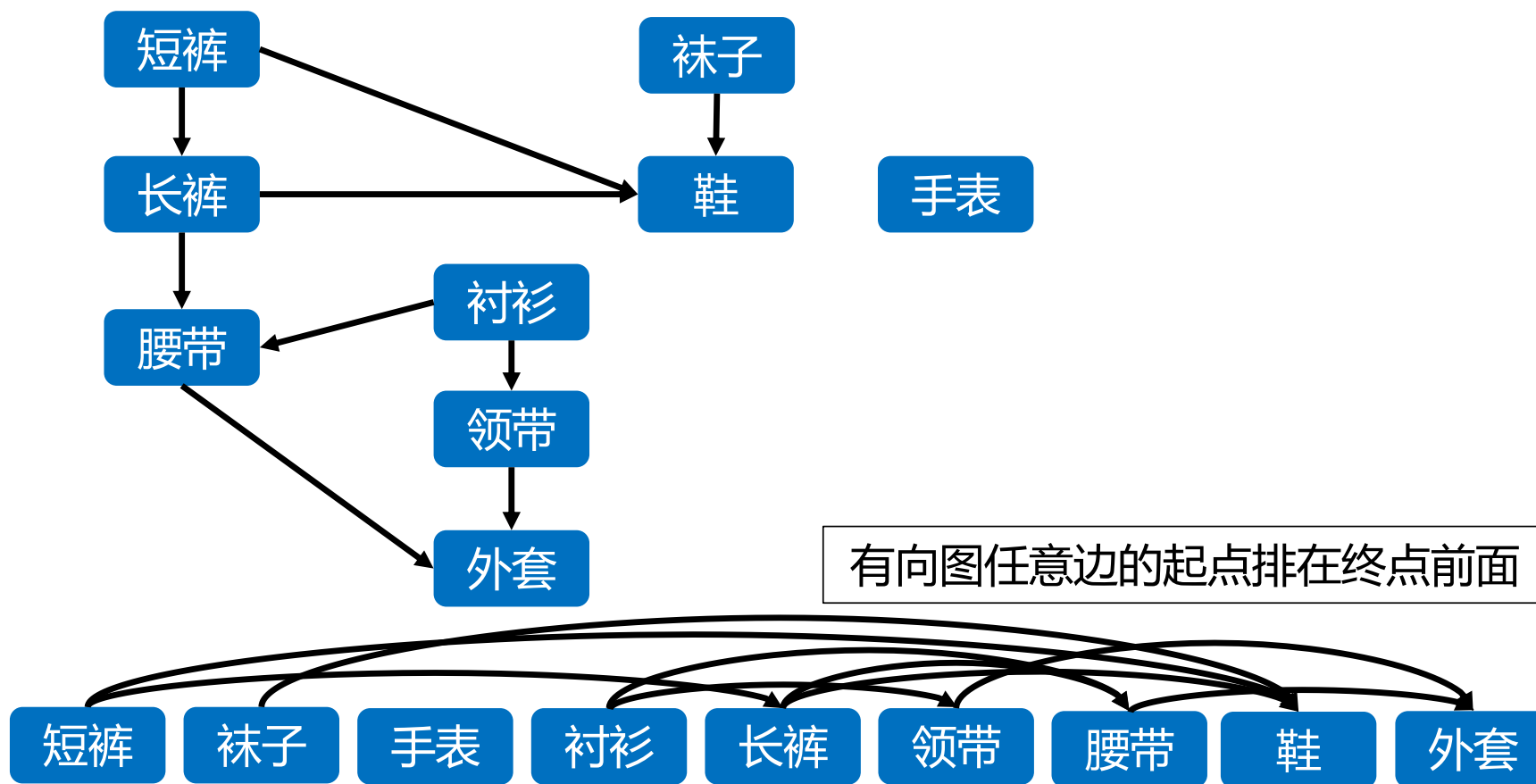
问题：如何确定一个可行的穿衣顺序？



问题背景

- 穿衣步骤

- 有向无环图 (Directed Acyclic Graph , DAG) : 表示事件发生的先后顺序



问题定义



拓扑排序

Topological Sort

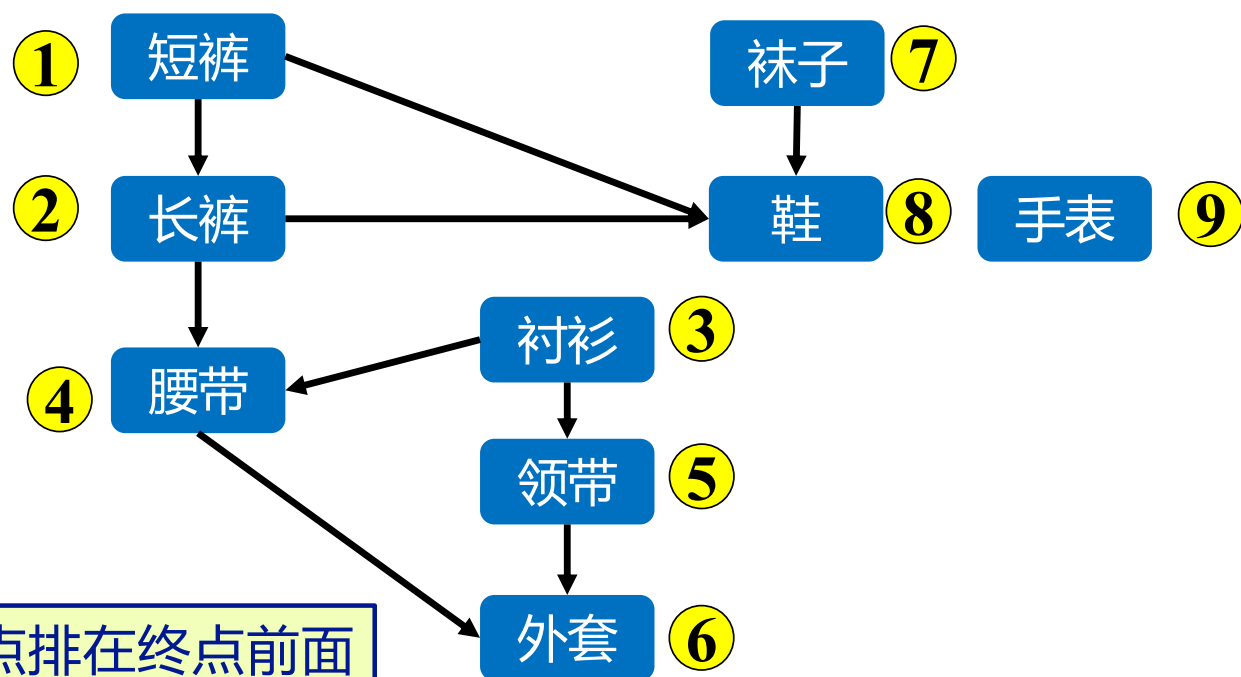
输入

- 有向无环图 $G = \langle V, E \rangle$

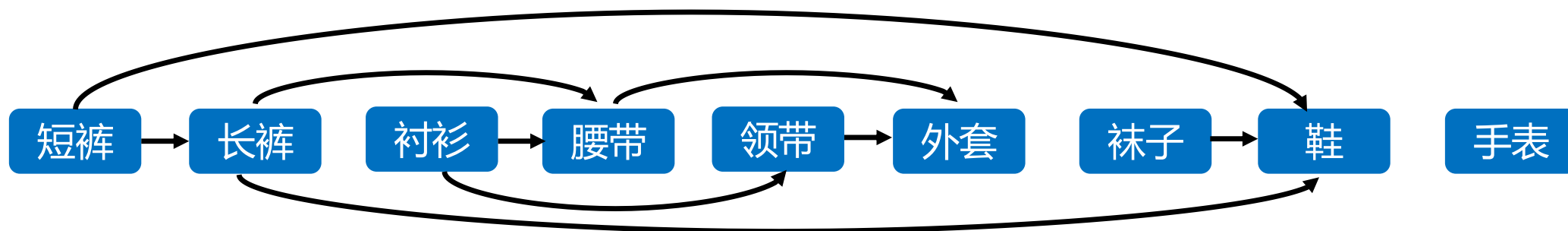
输出

- 图顶点 V 的拓扑序 S ，满足：
对任意有向边 (u, v) ，排序后 u 在 v 之前

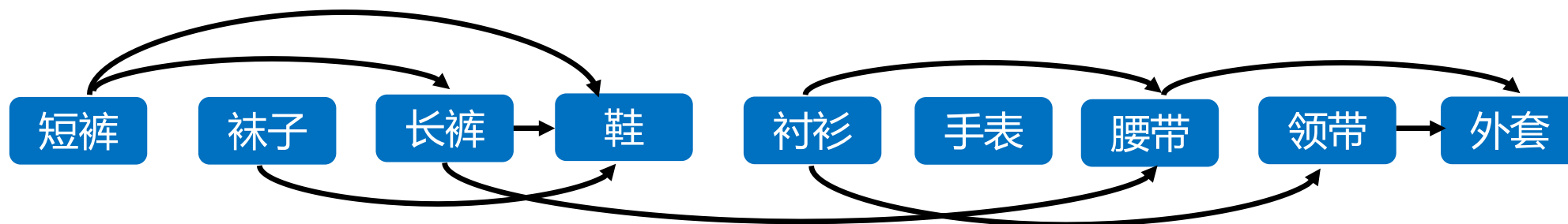
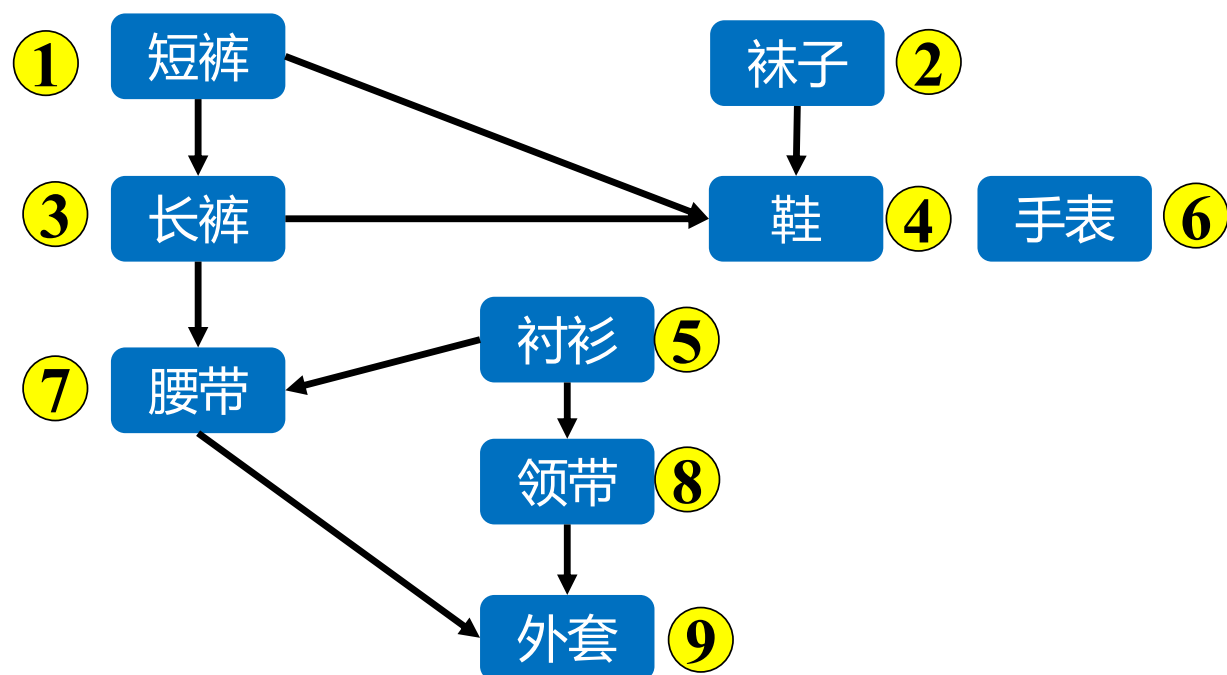
拓扑序举例



有向图任意边的起点排在终点前面



拓扑序不唯一



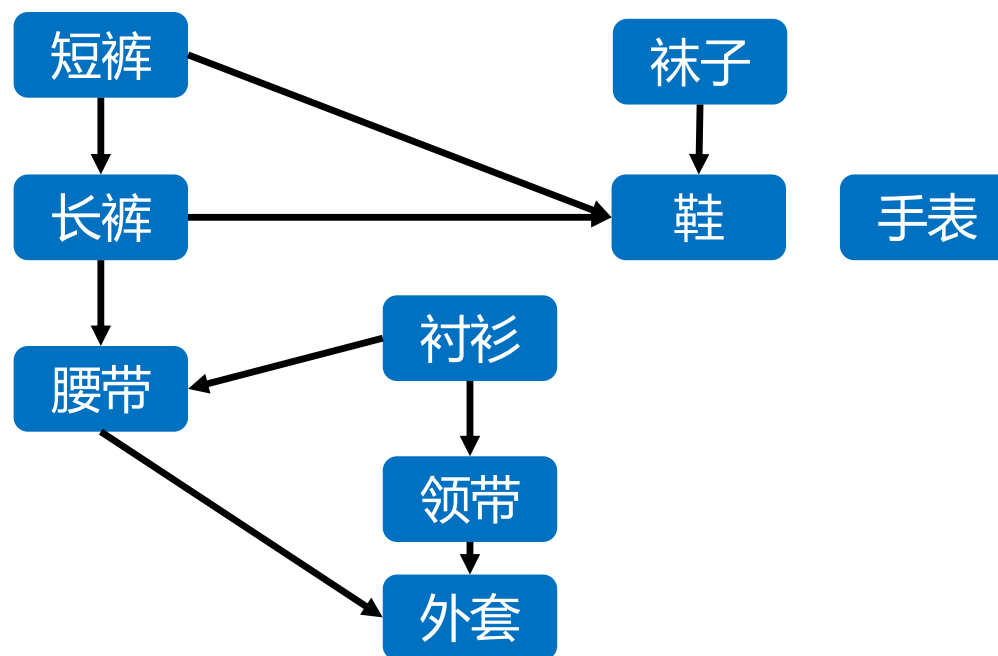
问题定义

广度优先策略

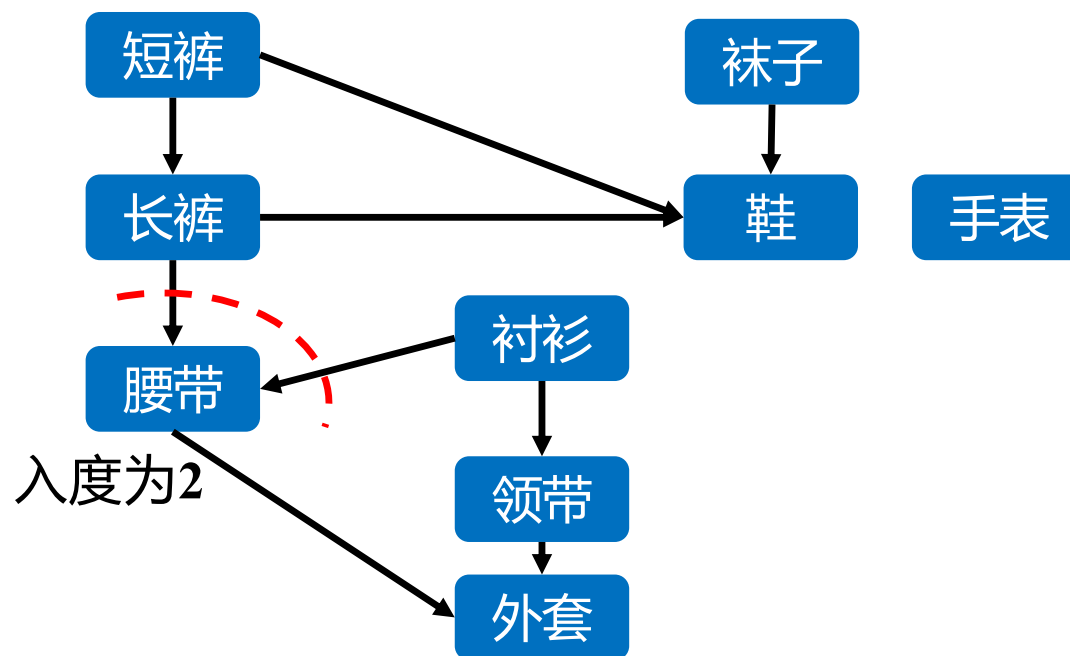
深度优先策略

算法分析

- 有向图顶点的度分为入度和出度

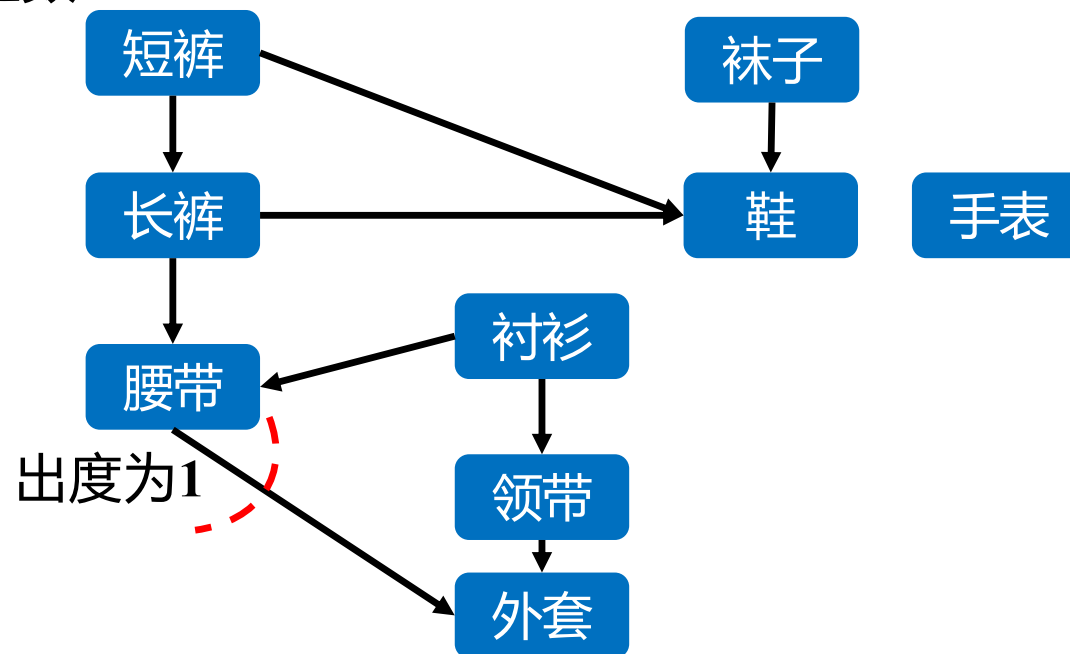


- 有向图顶点的度分为入度和出度
 - 顶点 u 的入度：终点为 u 的边数



- 有向图顶点的度分为入度和出度

- 顶点 u 的入度：终点为 u 的边数
- 顶点 u 的出度：起点为 u 的边数

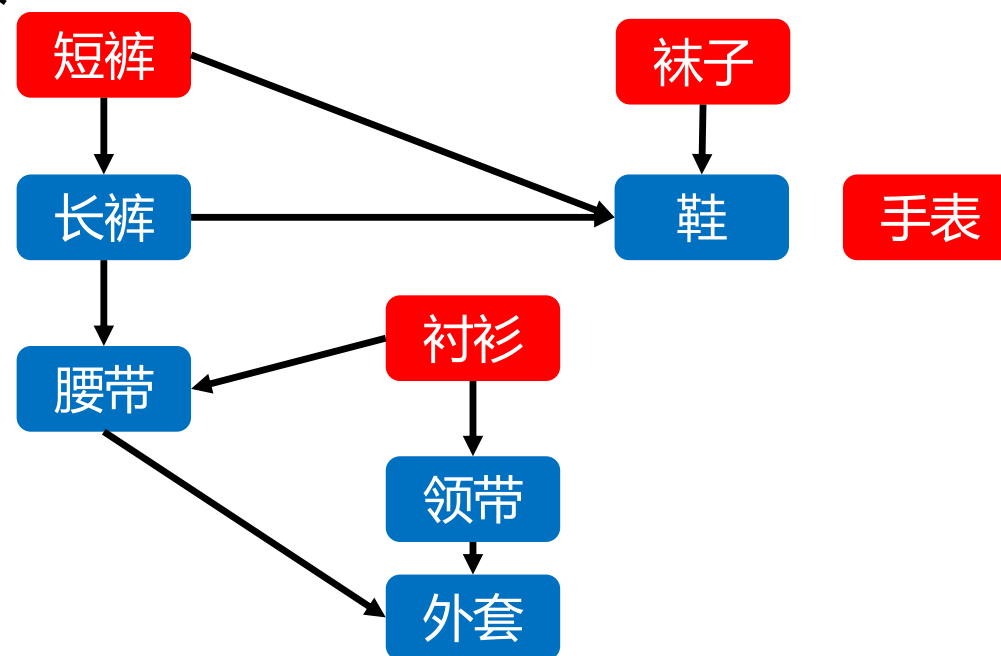


- 有向图顶点的度分为入度和出度

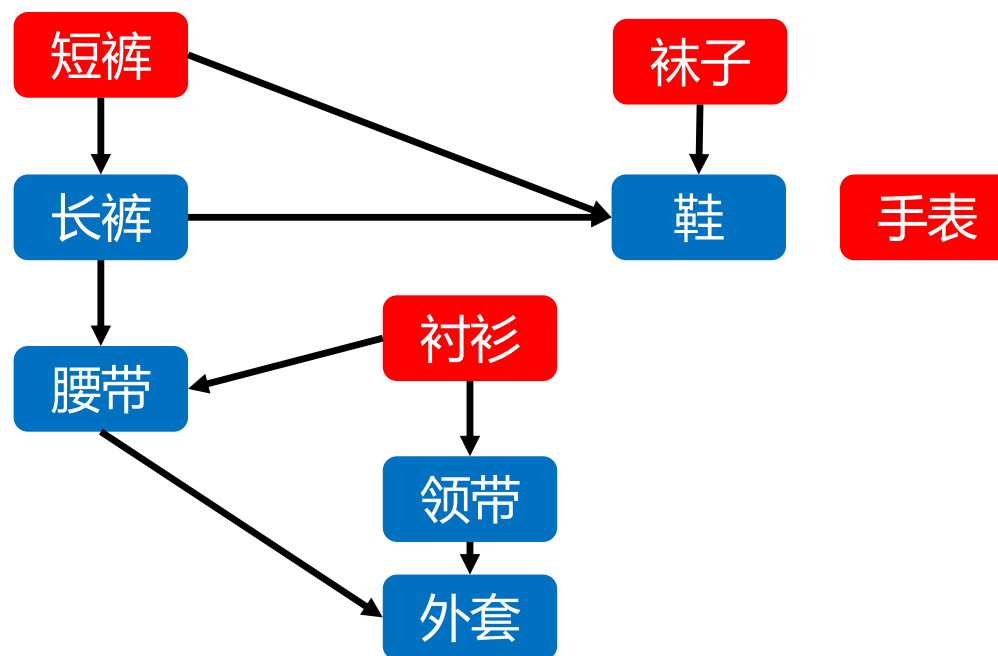
- 顶点 u 的入度：终点为 u 的边数
- 顶点 u 的出度：起点为 u 的边数

- 若顶点入度为0

- 所对应事件无制约，可直接完成



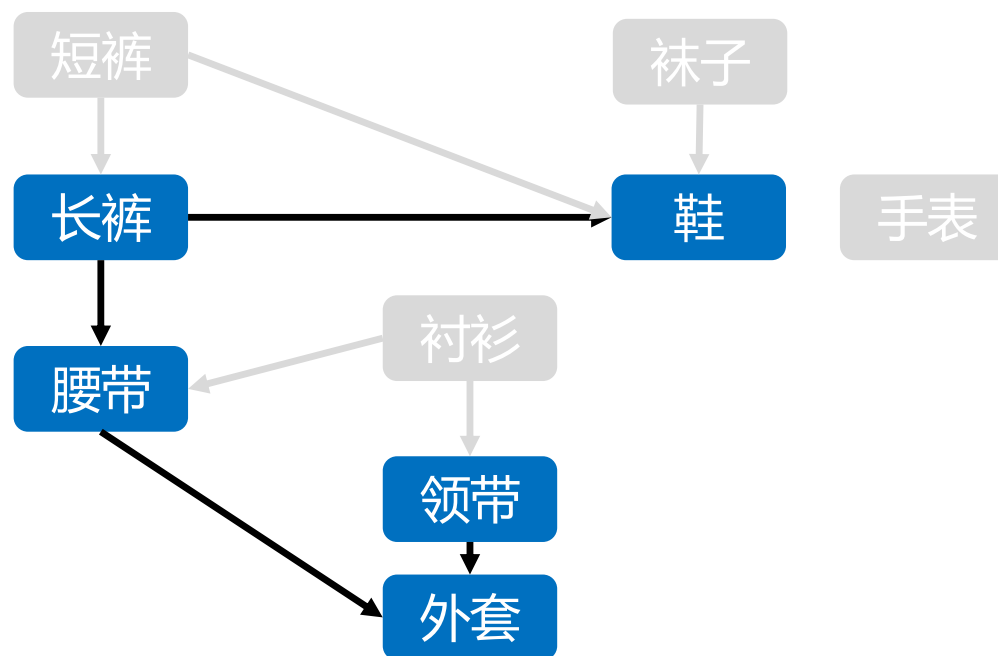
- 完成入度为0的点对应的事件



算法思想



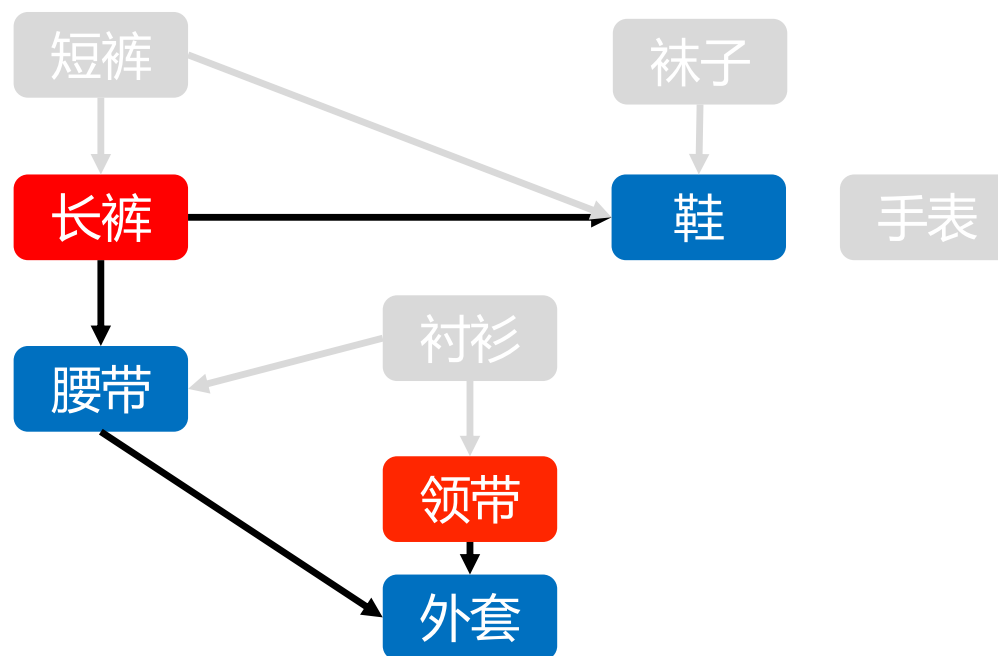
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件



算法思想



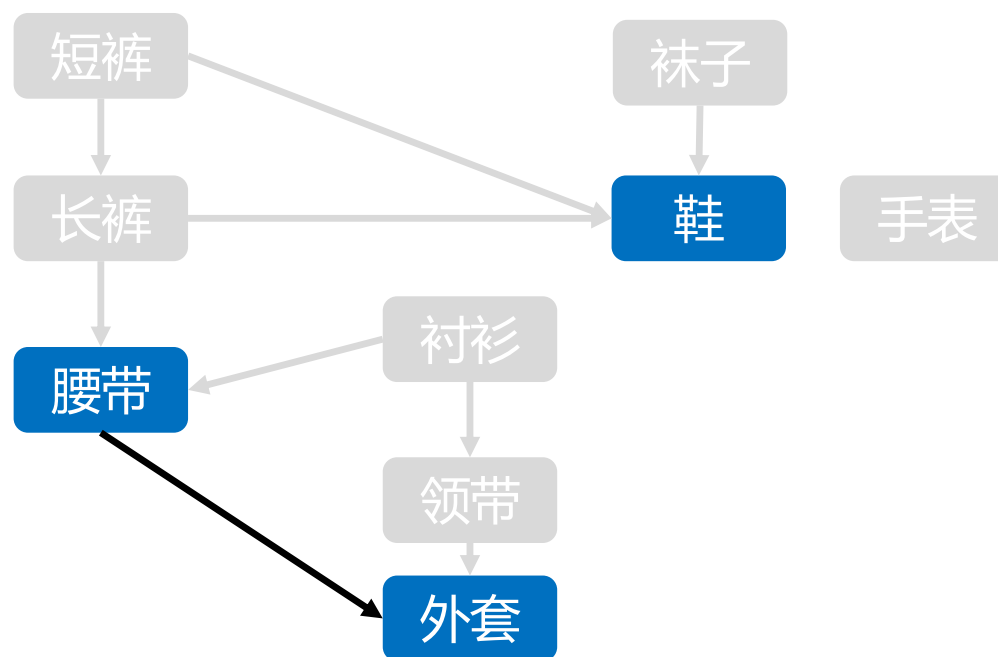
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



算法思想



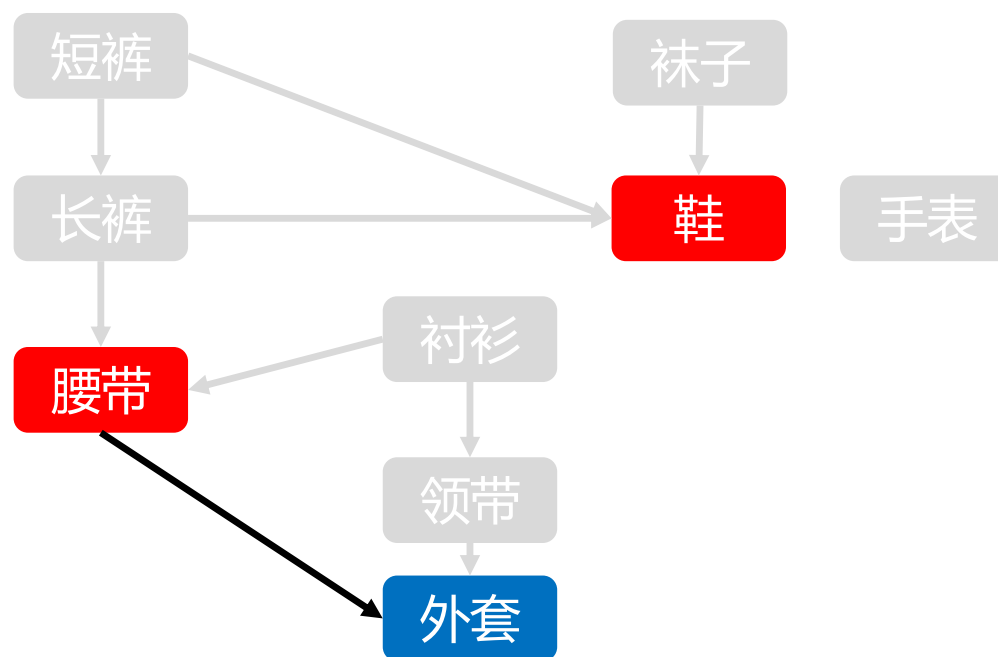
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



算法思想



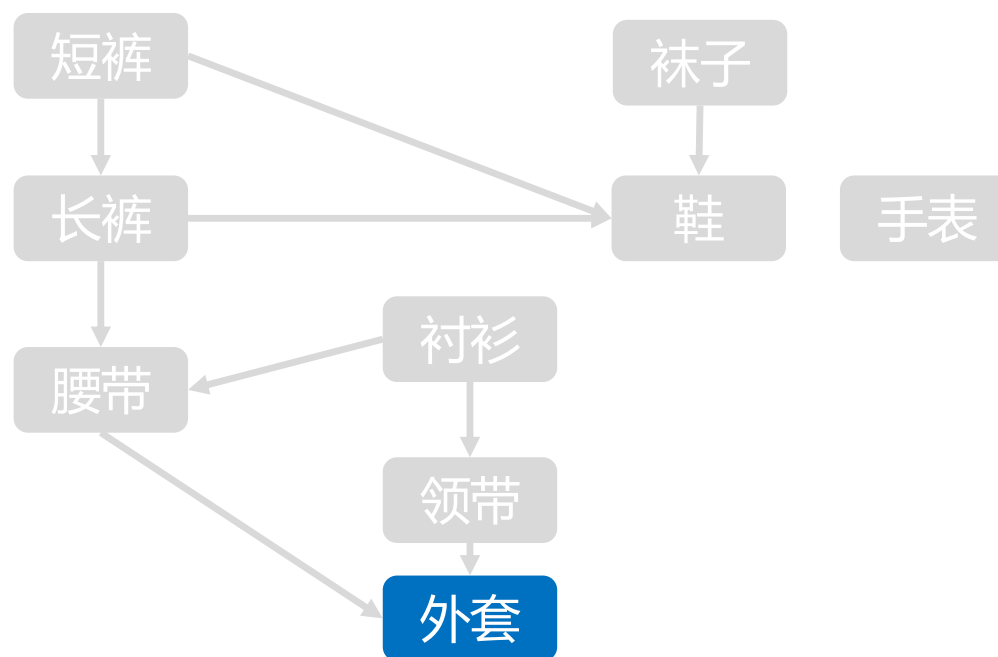
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



算法思想



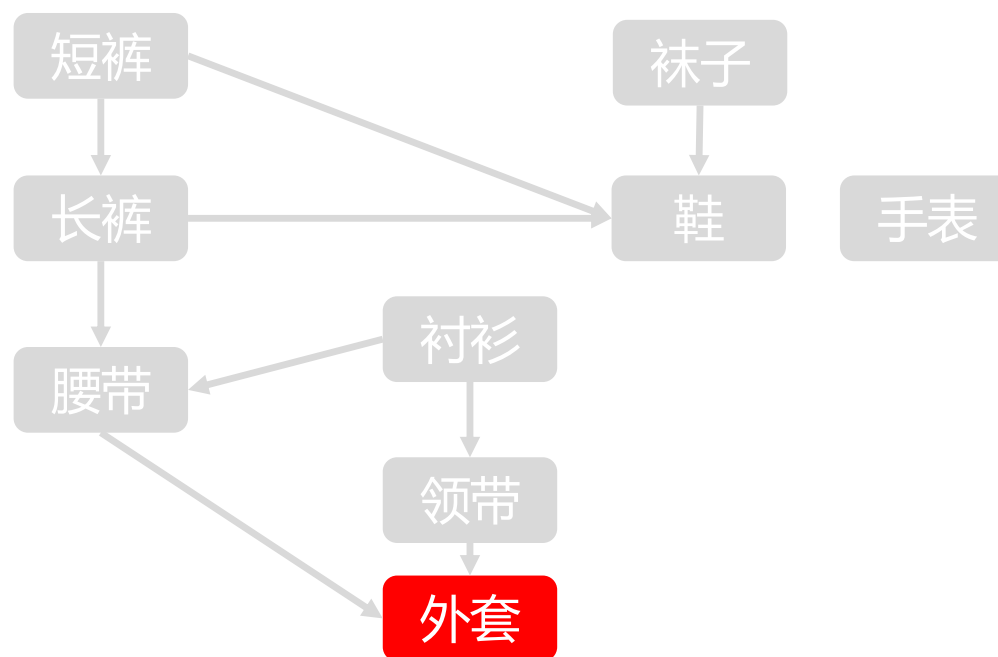
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



算法思想



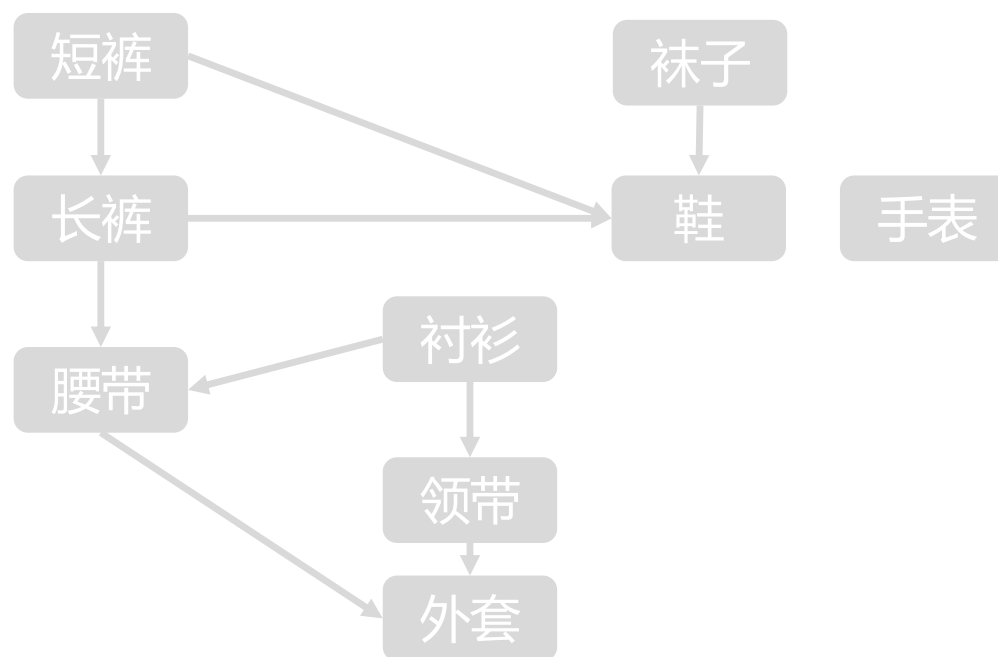
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



算法思想



- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





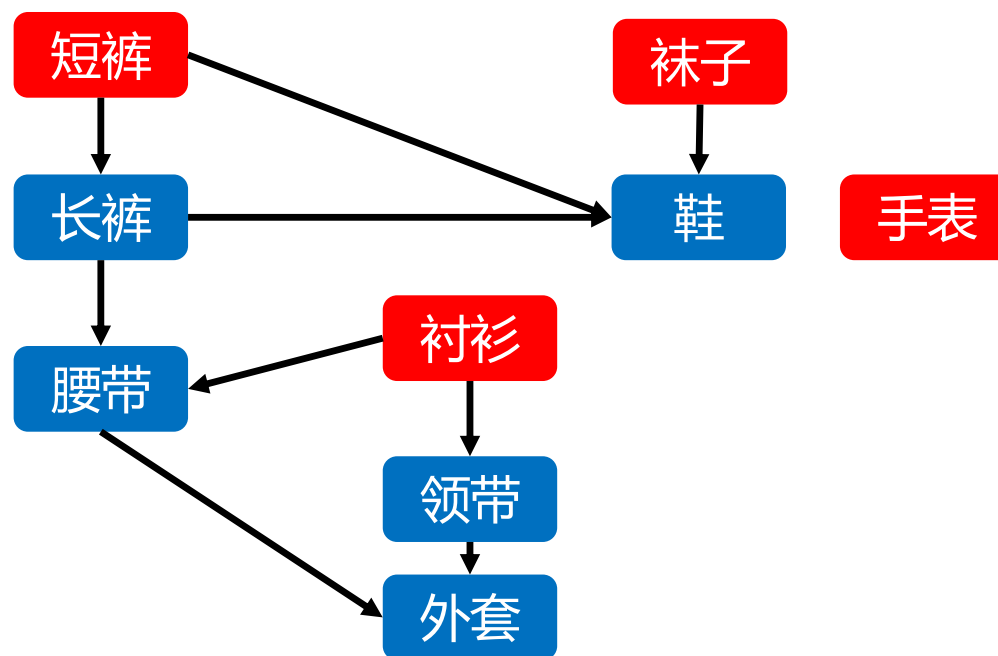
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

短裤 袜子 手表 衬衫

拓扑序 记录已完成事件





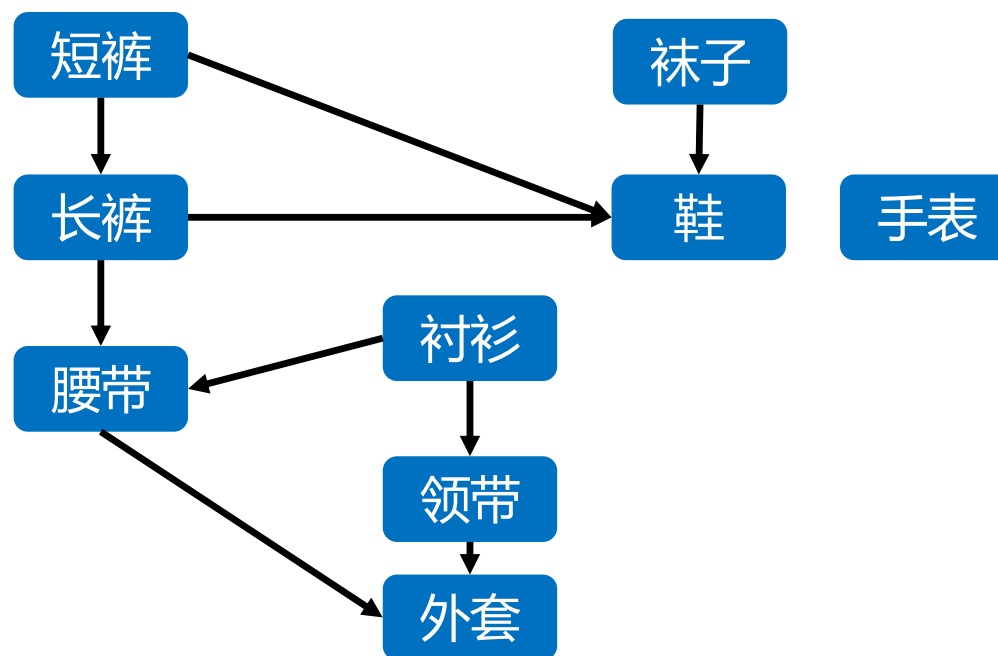
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

短裤 袜子 手表 衬衫

拓扑序 记录已完成事件





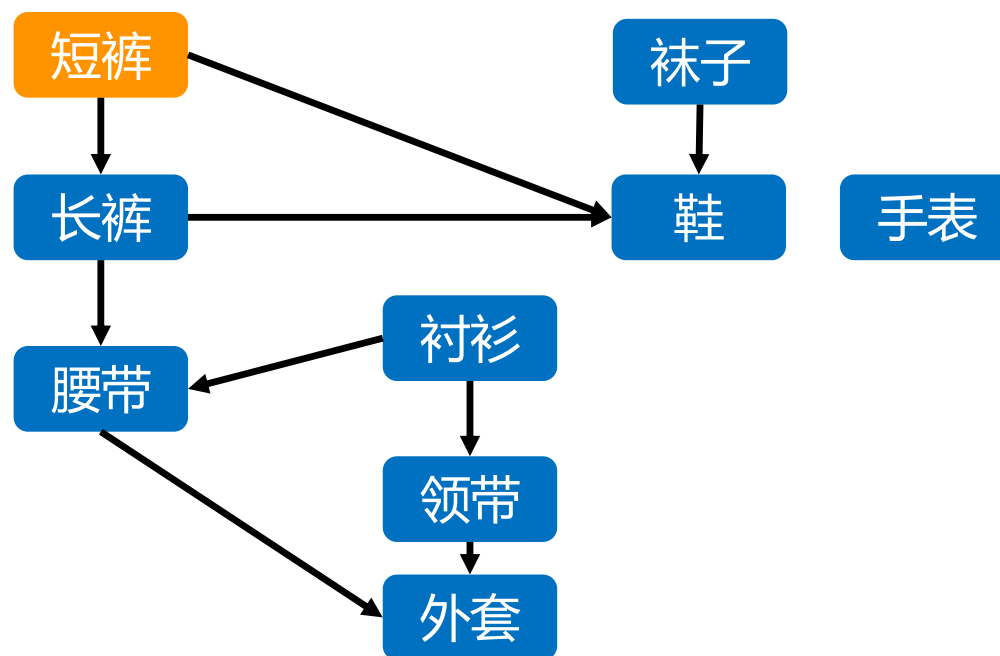
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点



拓扑序 记录已完成事件





算法实例

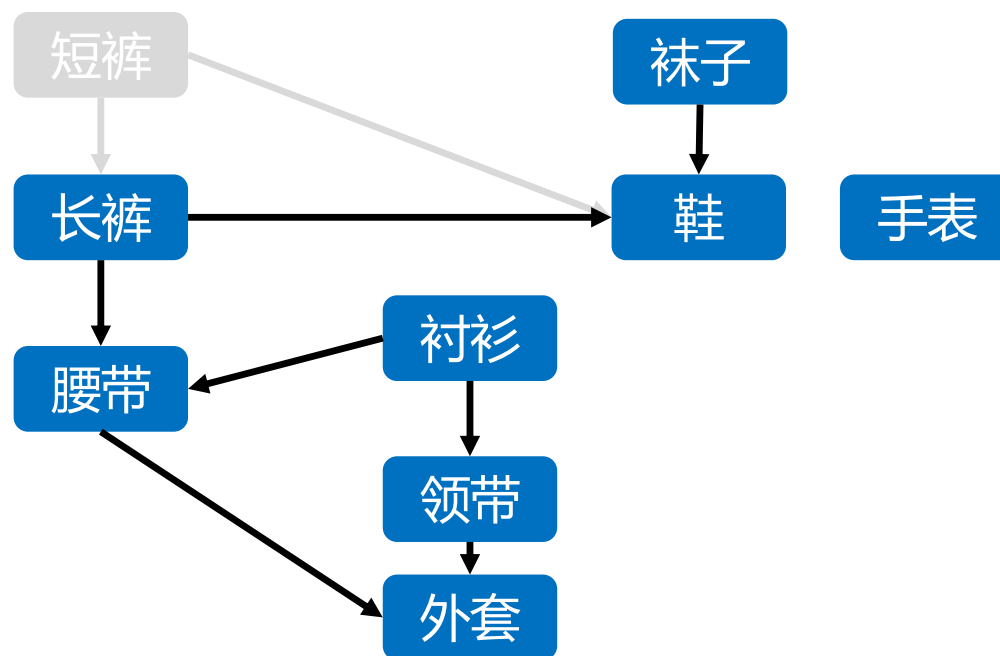
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

袜子 手表 衬衫

拓扑序 记录已完成事件

短裤





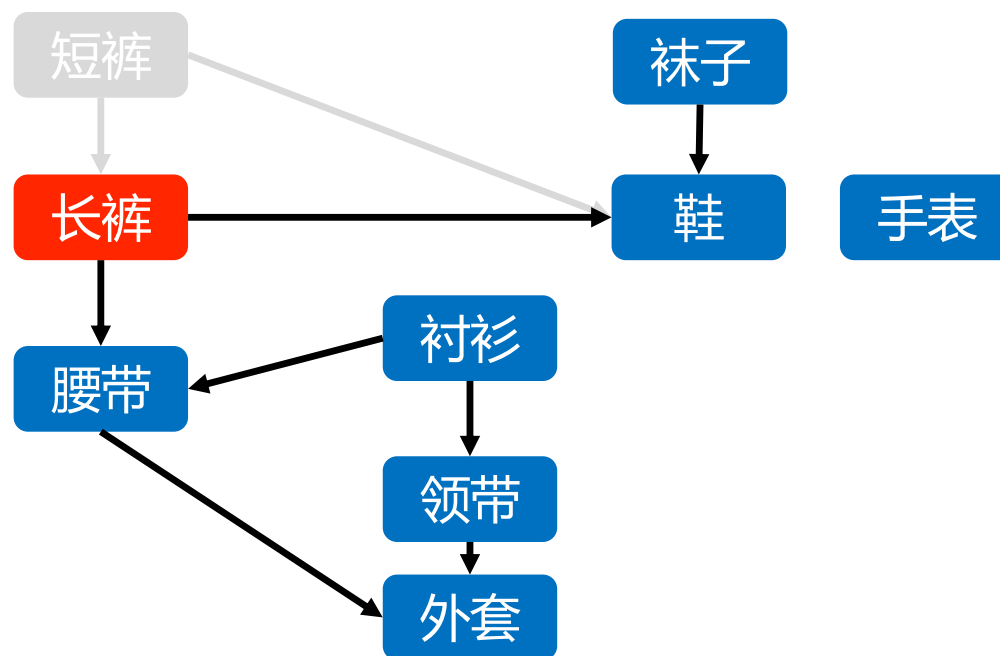
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点



拓扑序 记录已完成事件





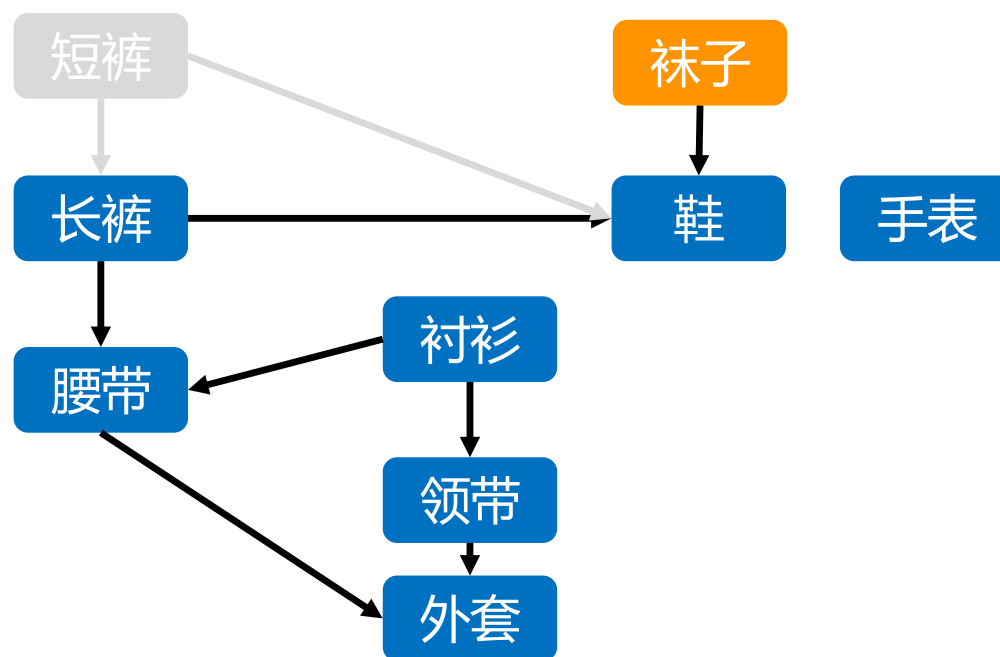
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点



拓扑序 记录已完成事件





算法实例

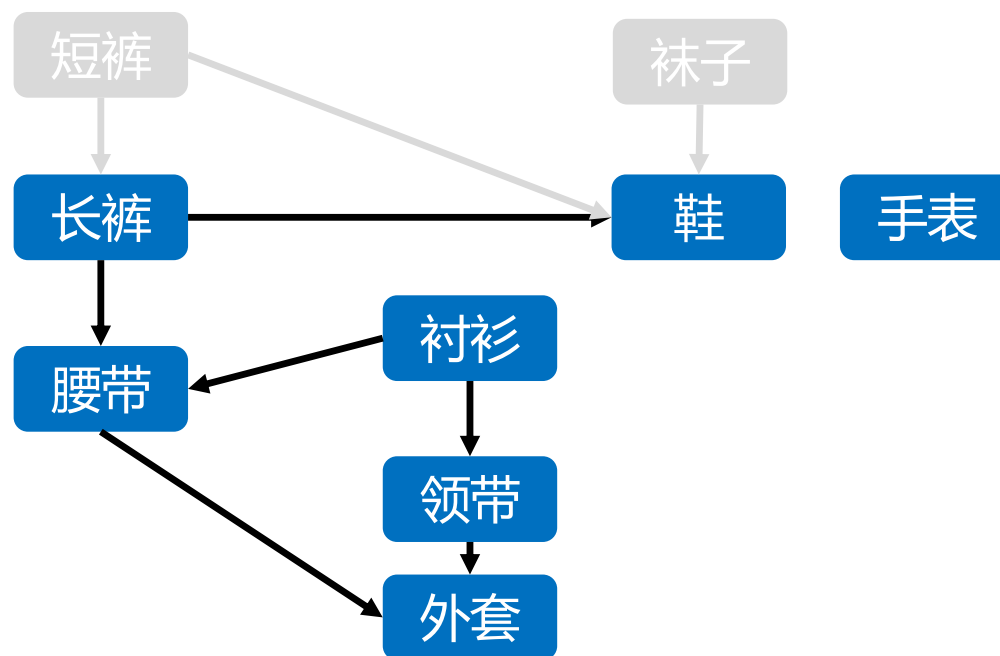
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

手表 衬衫 长裤

拓扑序 记录已完成事件

短裤 袜子





算法实例

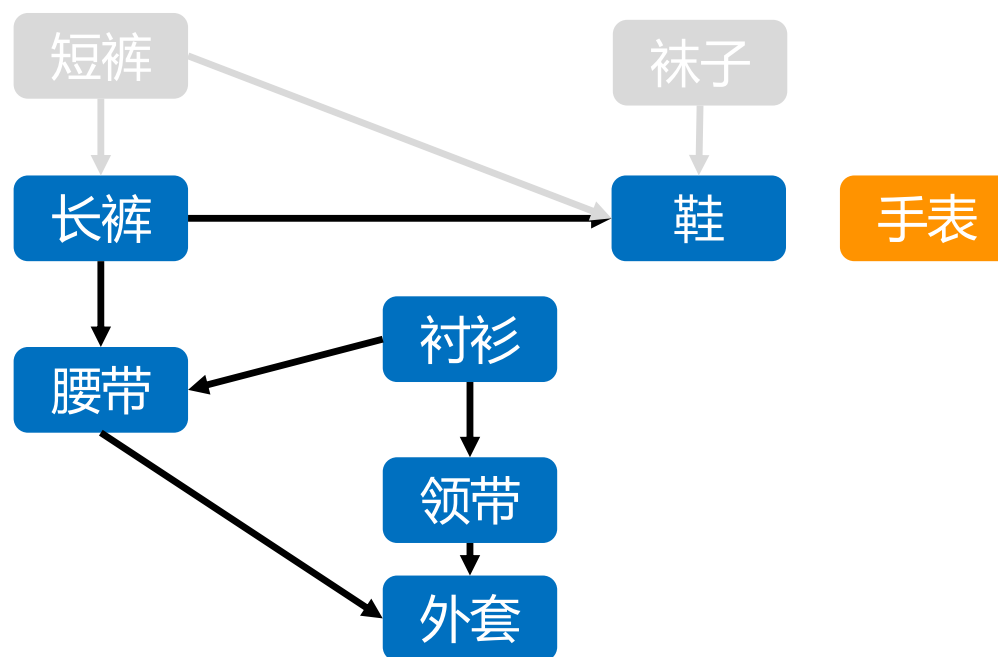
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

手表 衬衫 长裤

拓扑序 记录已完成事件

短裤 袜子





算法实例

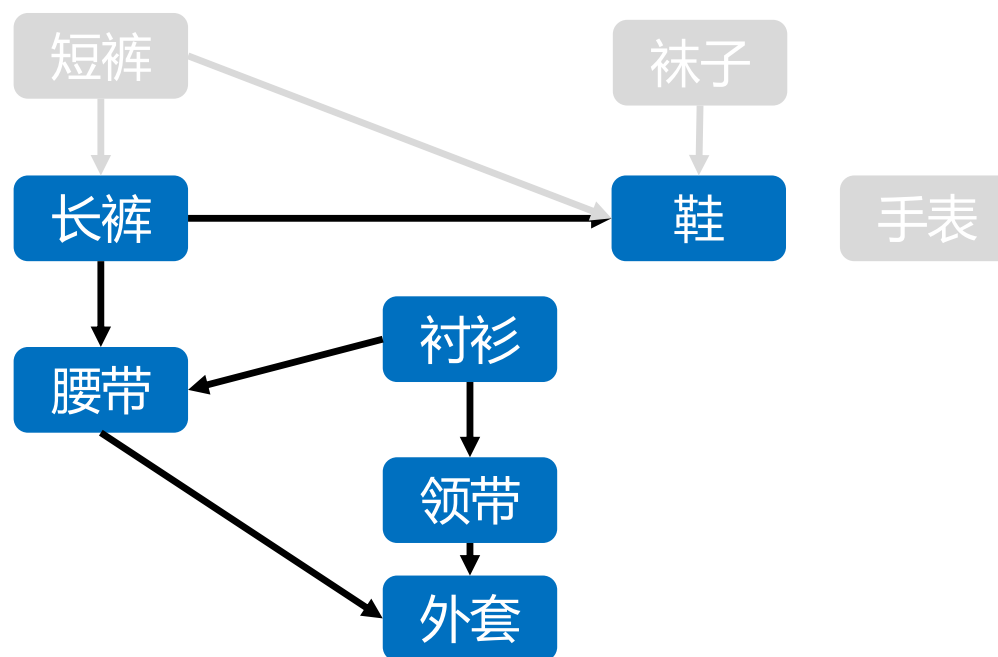
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

衬衫 长裤

拓扑序 记录已完成事件

短裤 袜子 手表





算法实例

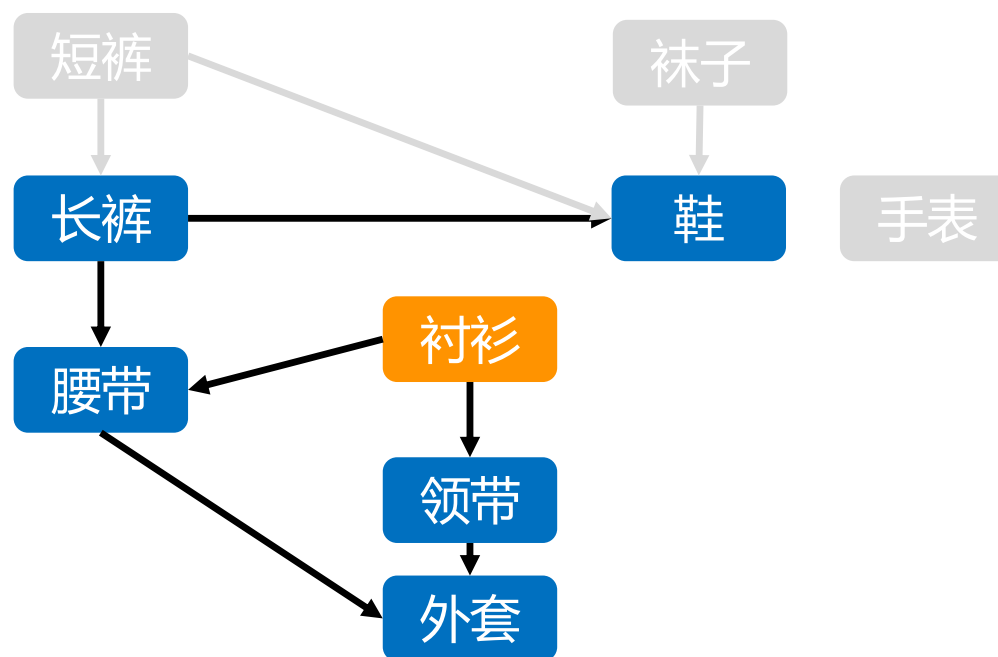
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

衬衫 长裤

拓扑序 记录已完成事件

短裤 袜子 手表





算法实例

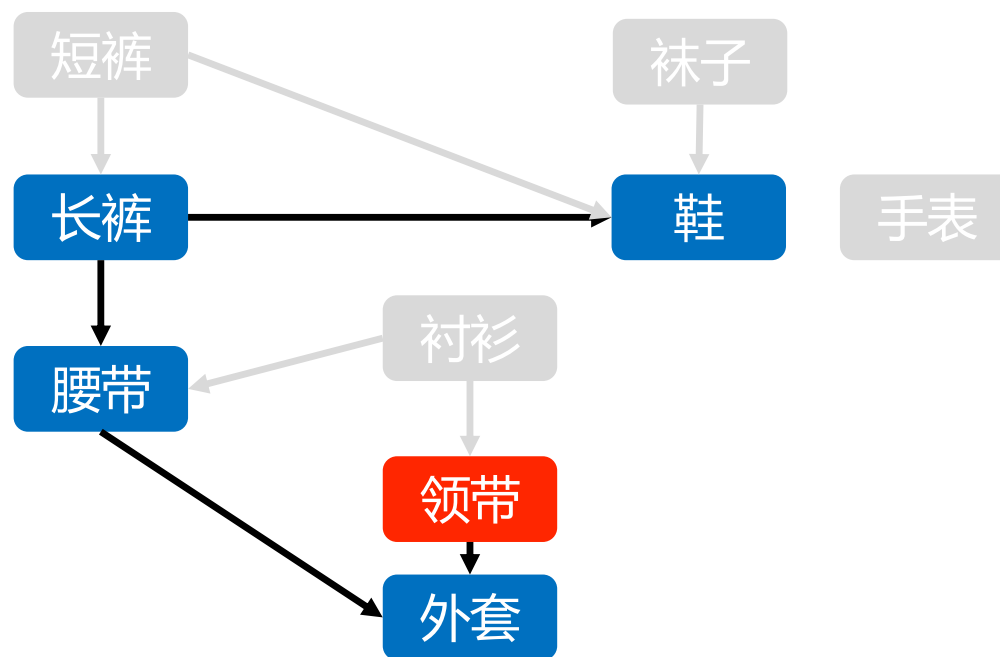
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

长裤 领带

拓扑序 记录已完成事件

短裤 袜子 手表 衬衫





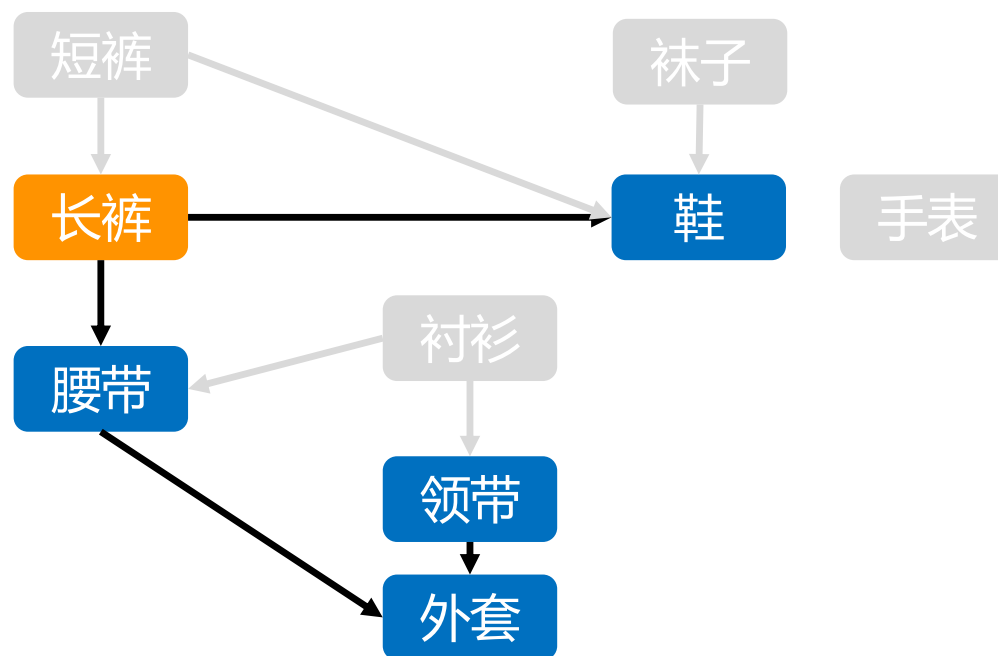
算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点



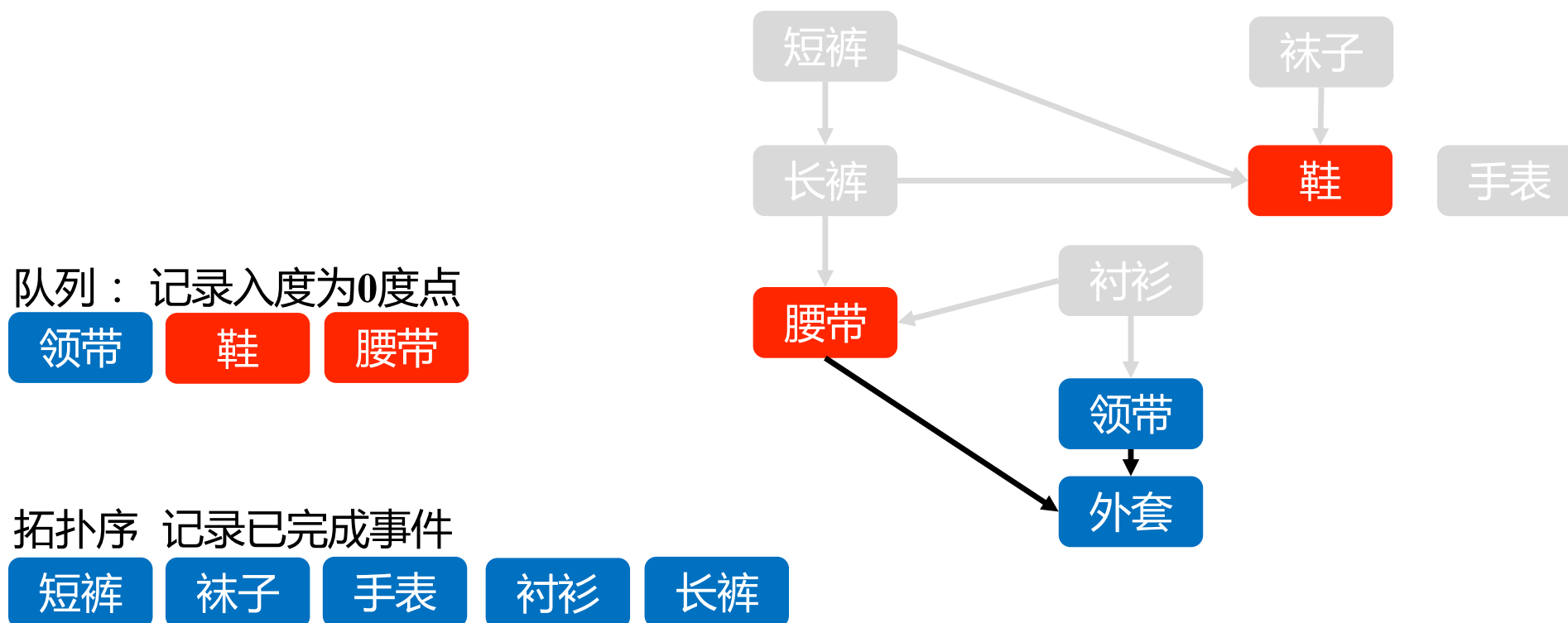
拓扑序 记录已完成事件





算法实例

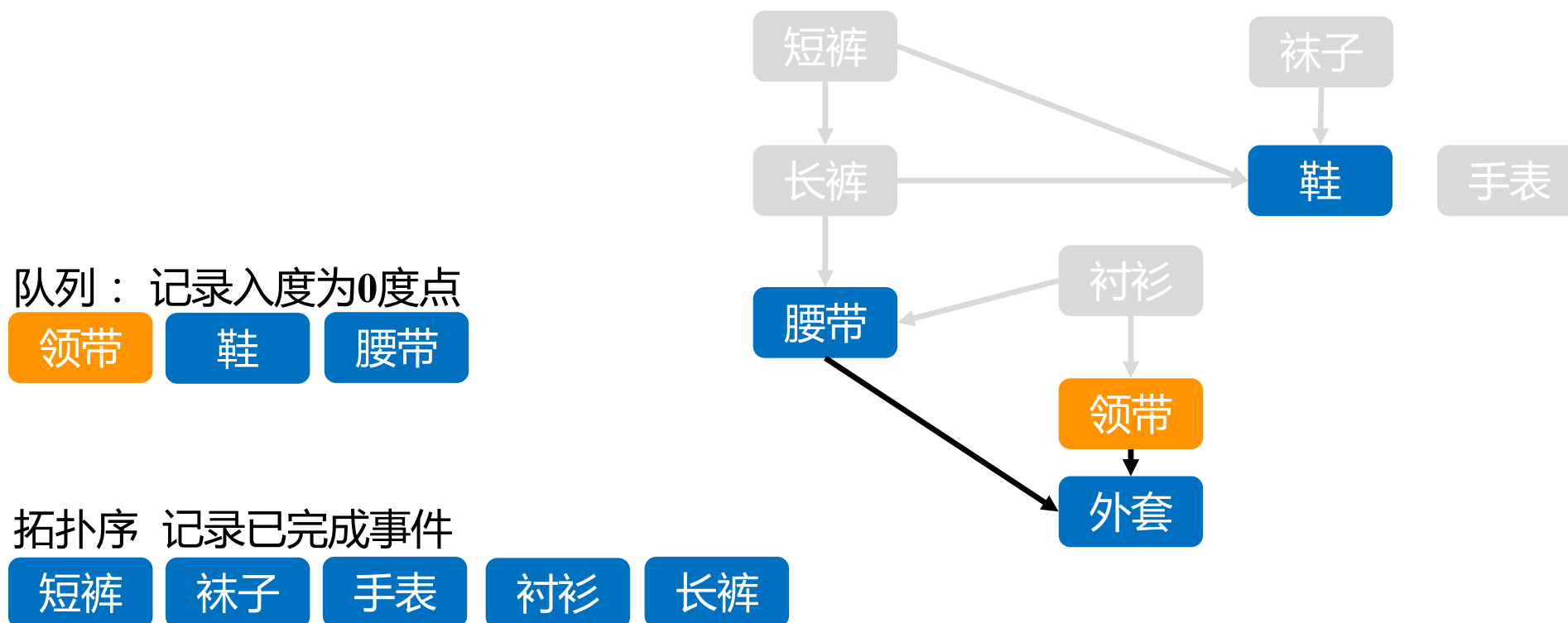
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

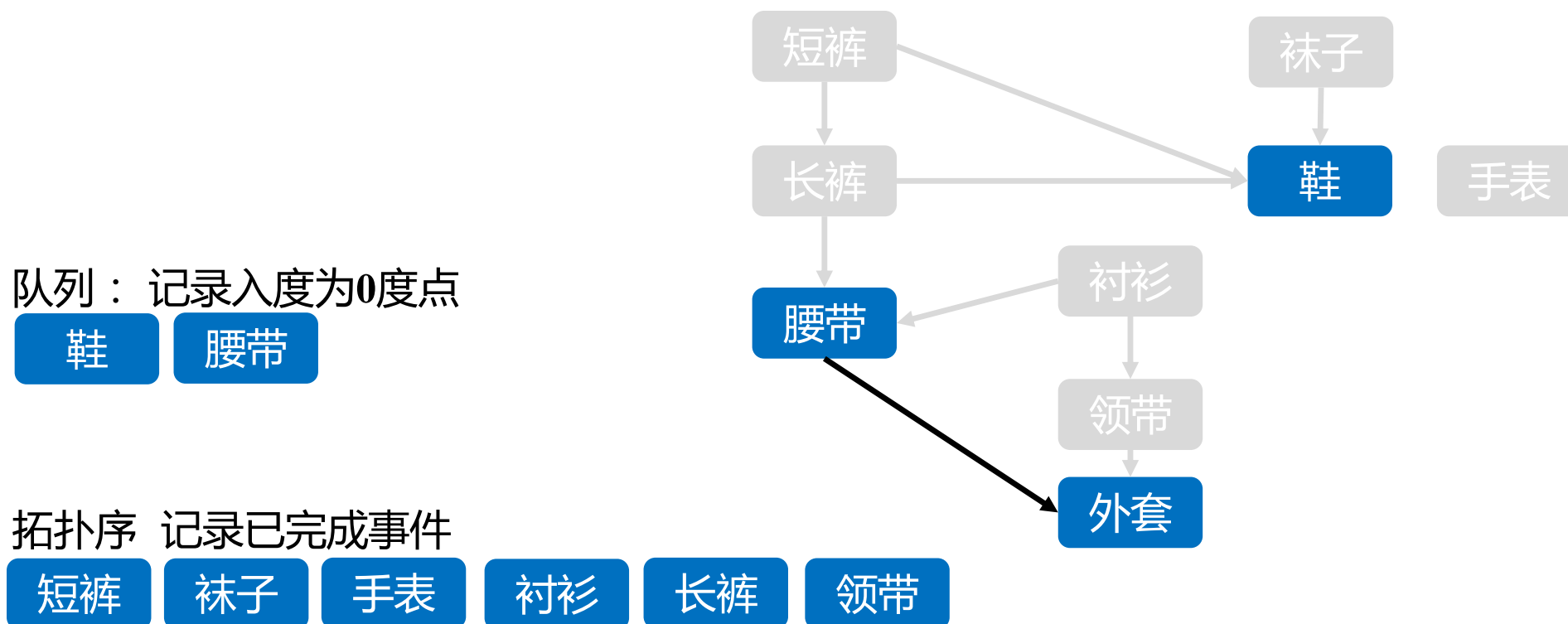
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

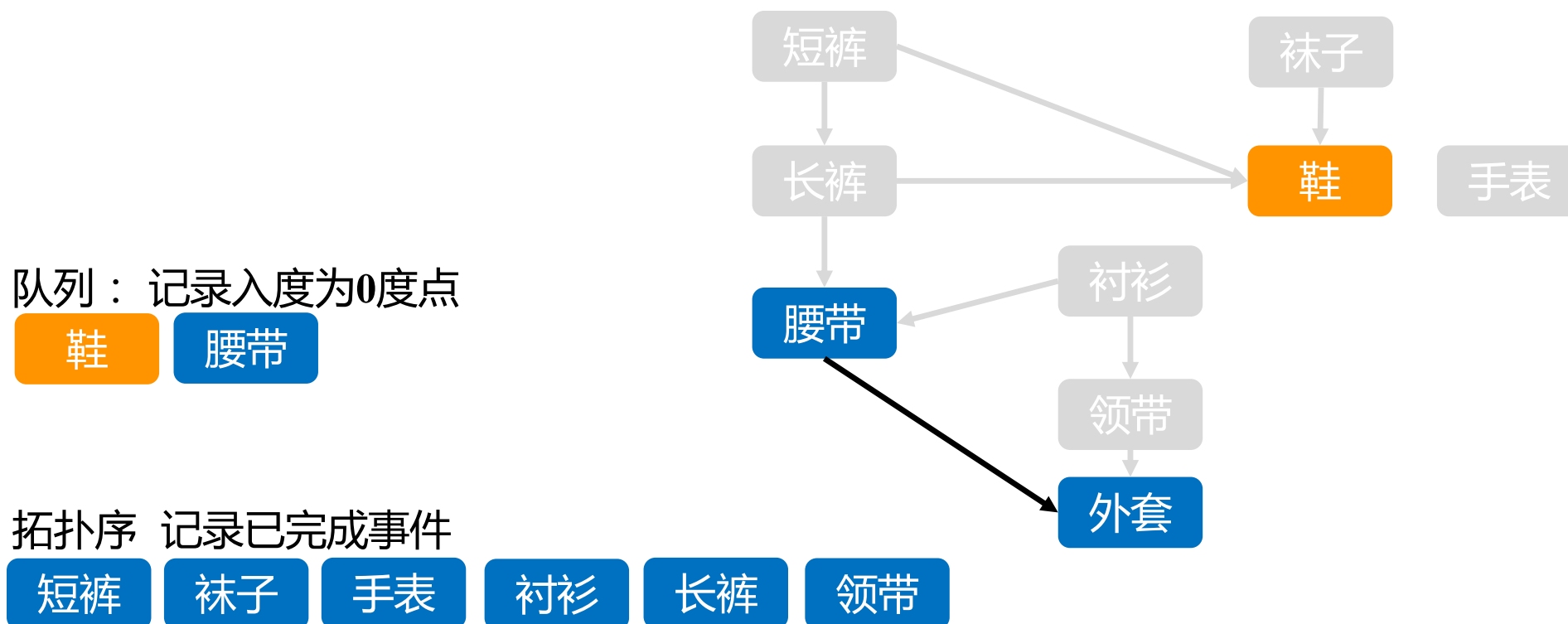
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

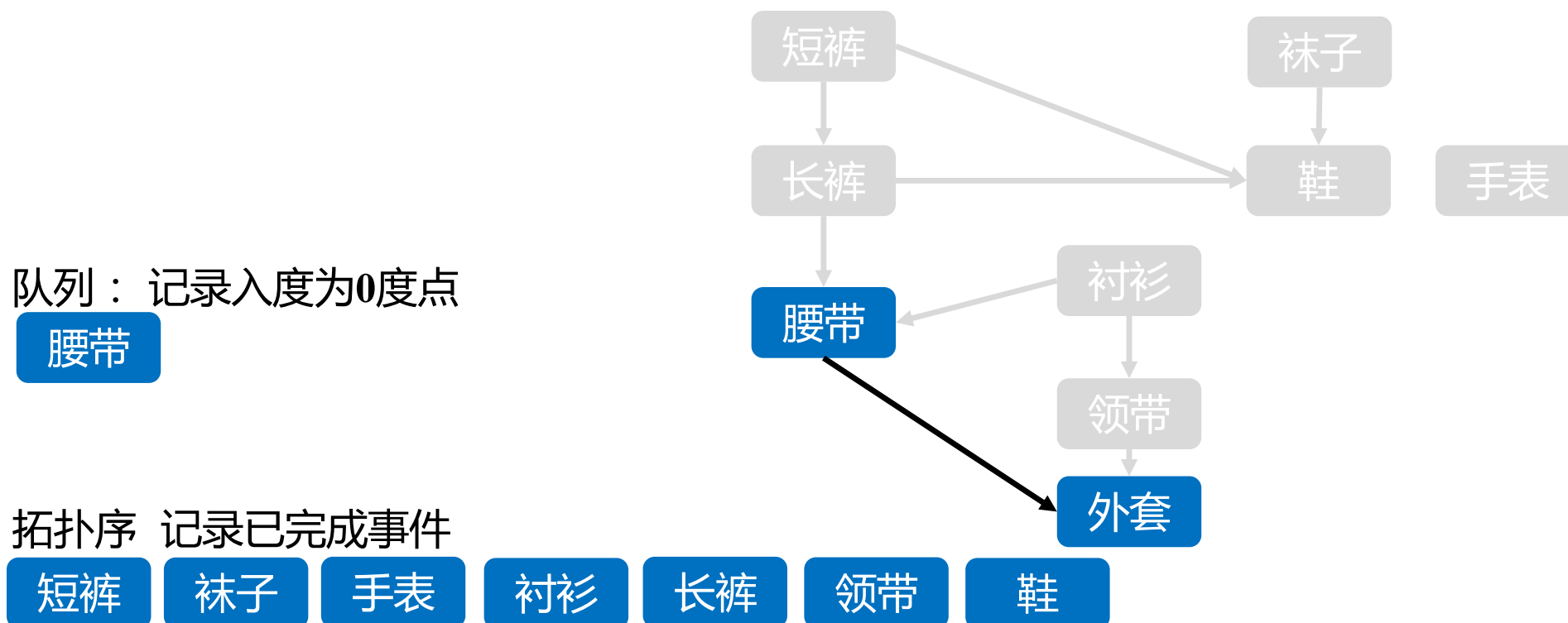
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

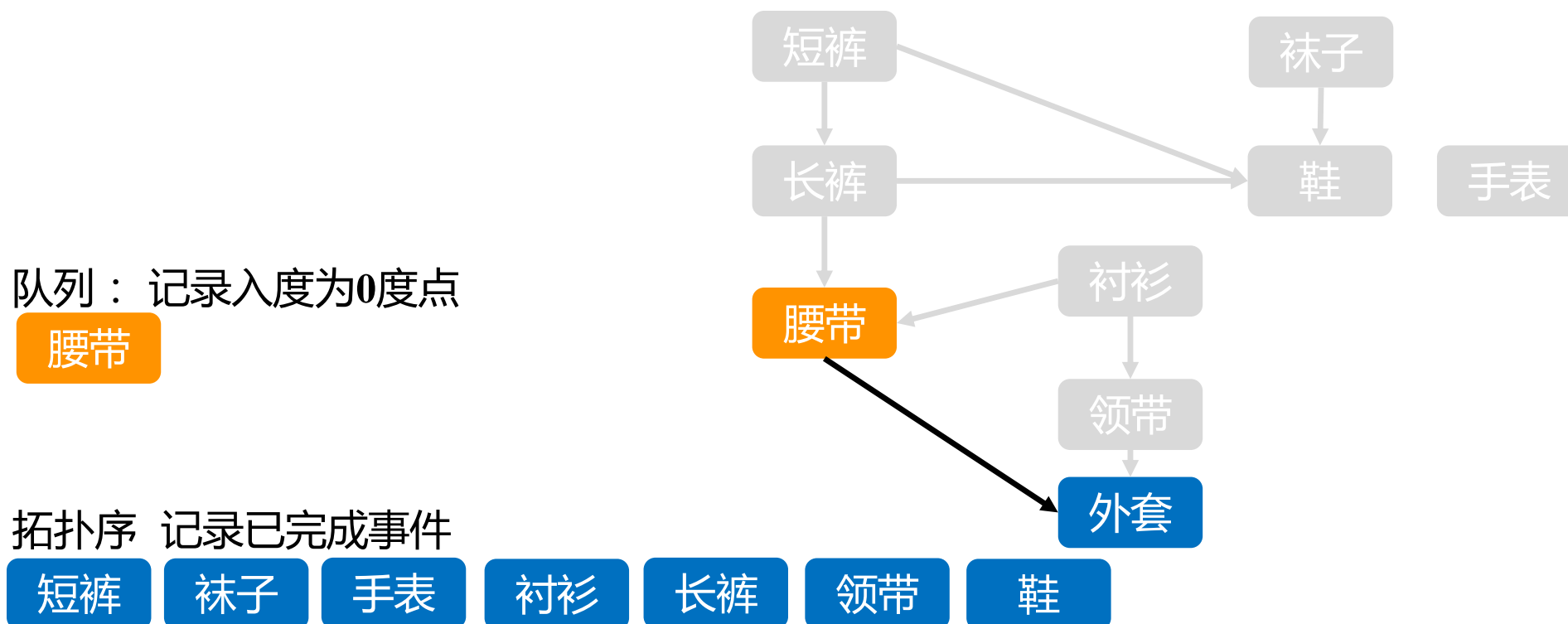
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

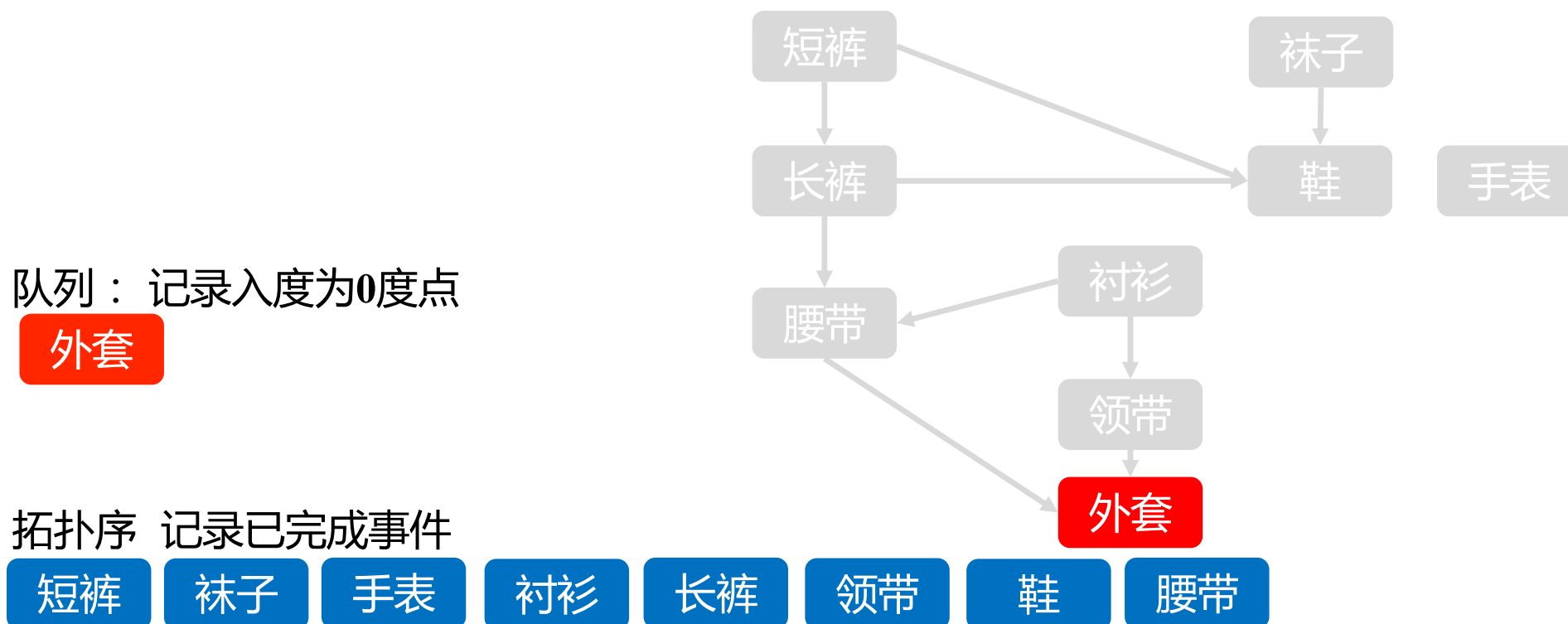
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

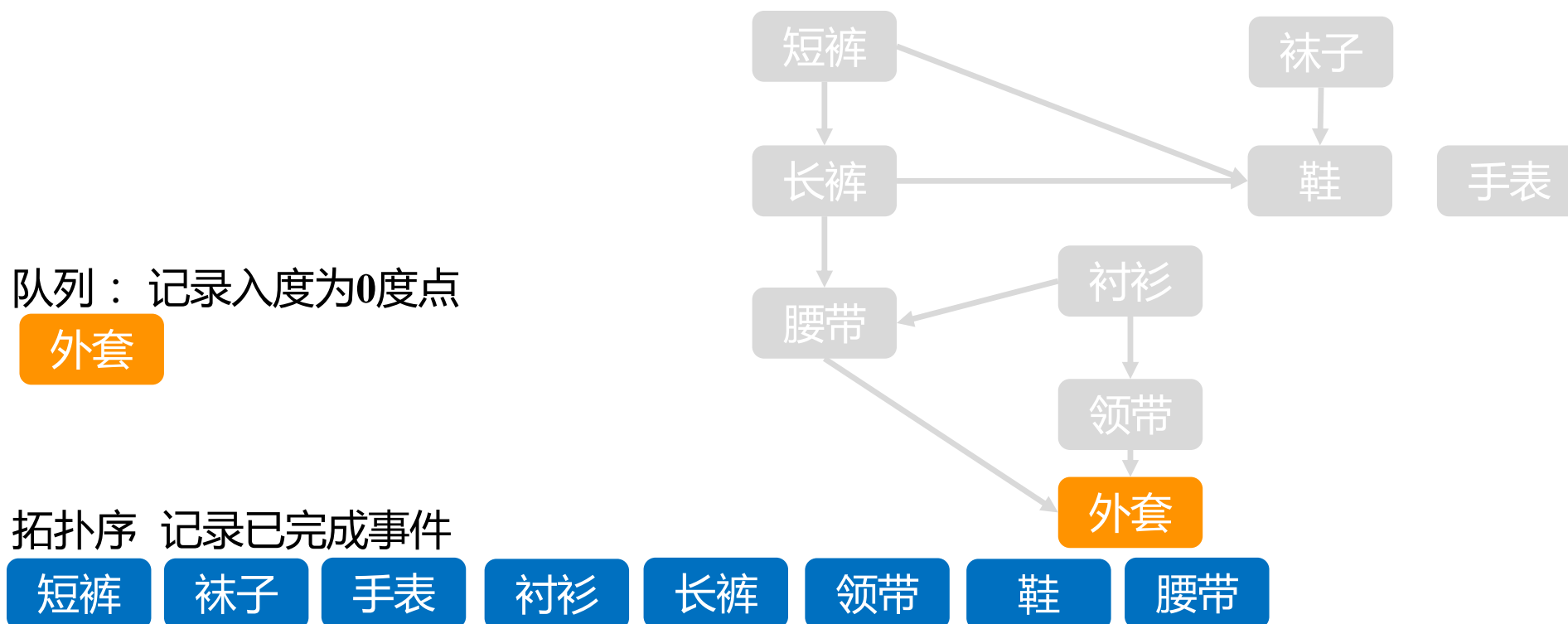
- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成





算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成



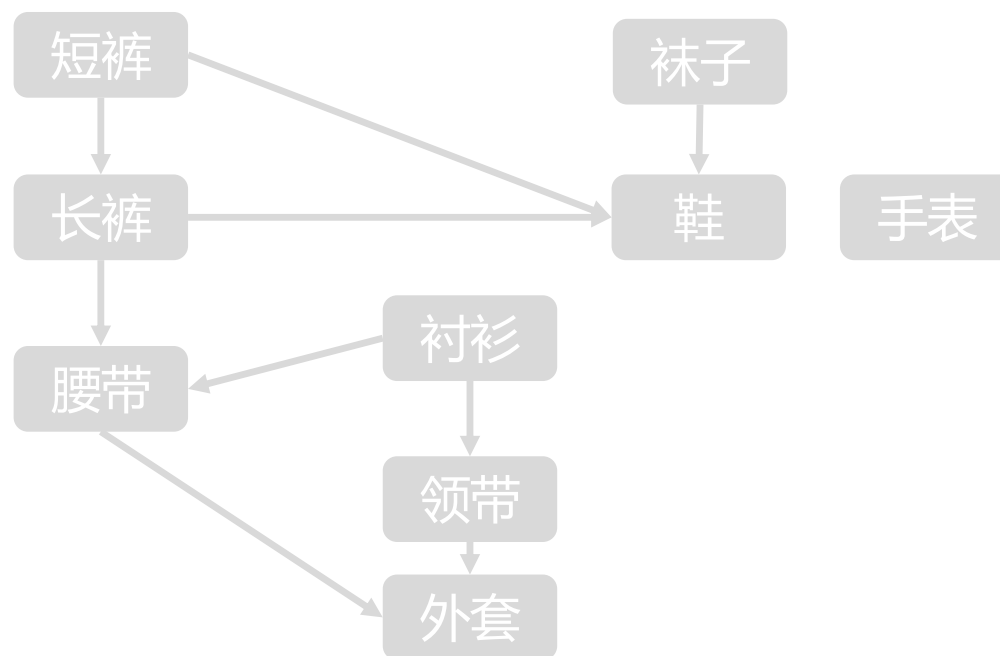


算法实例

- 完成入度为0的点对应的事件
- 删除完成事件，产生新的入度为0点，继续完成

队列：记录入度为0度点

拓扑序 记录已完成事件



拓扑序 记录已完成事件

短裤	袜子	手表	衬衫	长裤	领带	鞋	腰带	外套
----	----	----	----	----	----	---	----	----

伪代码



• Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

初始化

```
for  $v \in V$  do
    if  $v.in\_degree = 0$  then
        |  $Q.Enqueue(v)$ 
    end
end
while not  $Q.is\_empty()$  do
     $u \leftarrow Q.Dequeue()$ 
    print  $u$ 
    for  $v \in G.Adj(u)$  do
         $v.in\_degree \leftarrow v.in\_degree - 1$ 
        if  $v.in\_degree = 0$  then
            |  $Q.Enqueue(v)$ 
        end
    end
end
end
```

伪代码



• Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

for $v \in V$ do

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

end

while not $Q.is_empty()$ do

$u \leftarrow Q.Dequeue()$

 print u

 for $v \in G.Adj(u)$ do

$v.in_degree \leftarrow v.in_degree - 1$

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

 end

end

入度为0，加入队列

伪代码



• Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

for $v \in V$ do

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

end

while not $Q.is_empty()$ do

$u \leftarrow Q.Dequeue()$

 print u

 for $v \in G.Adj(u)$ do

$v.in_degree \leftarrow v.in_degree - 1$

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

 end

end

完成事件

伪代码



- Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

for $v \in V$ do

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

end

while not $Q.is_empty()$ do

$u \leftarrow Q.Dequeue()$

 print u

 for $v \in G.Adj(u)$ do

$v.in_degree \leftarrow v.in_degree - 1$

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

 end

end

删除事件，更新入度

伪代码



• Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

for $v \in V$ do

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

end

while not $Q.is_empty()$ do

$u \leftarrow Q.Dequeue()$

 print u

 for $v \in G.Adj(u)$ do

$v.in_degree \leftarrow v.in_degree - 1$

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

 end

end

入度为0，加入队列

复杂度分析



• Topological-Sort-BFS(G)

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

初始化空队列 Q

for $v \in V$ do

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

end

while not $Q.is_empty()$ do

$u \leftarrow Q.Dequeue()$

 print u

 for $v \in G.Adj(u)$ do

$v.in_degree \leftarrow v.in_degree - 1$

 if $v.in_degree = 0$ then

$Q.Enqueue(v)$

 end

 end

end

} $O(|V|)$

$$\sum_{v \in V} deg(v) = O(|E|)$$

} $O(\sum_{v \in V} (1 + |Adj[v]|))$
 $= O(|V| + |E|)$

时间复杂度: $O(|V| + |E|)$

问题定义

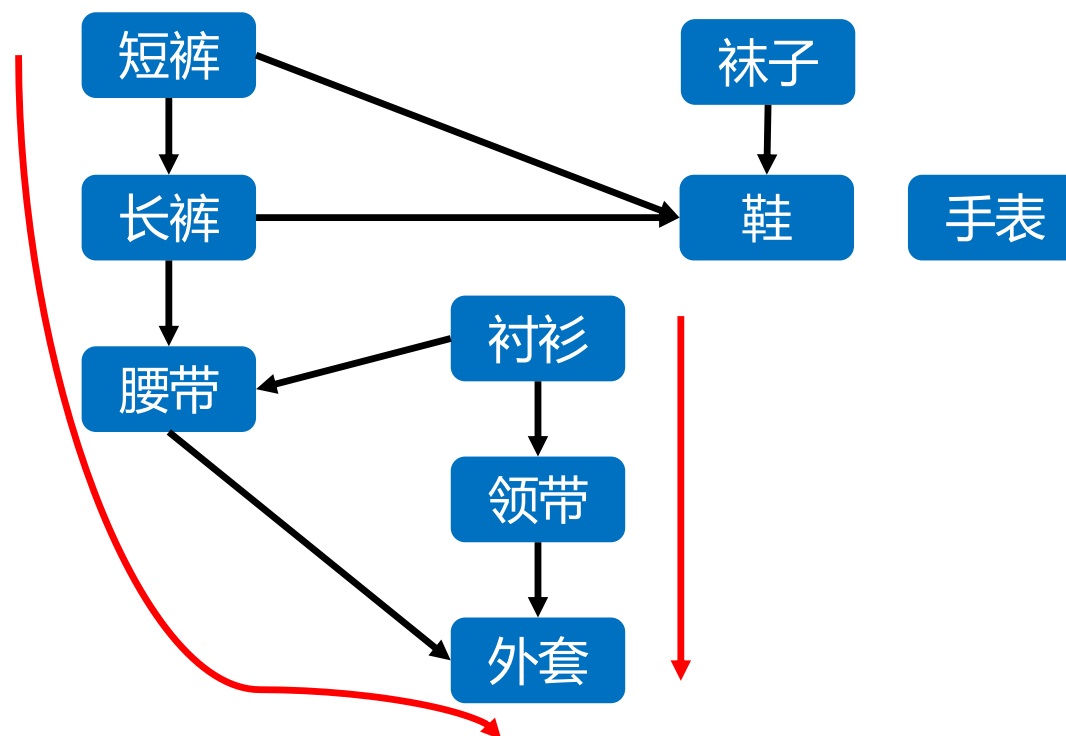
广度优先策略

深度优先策略

算法分析

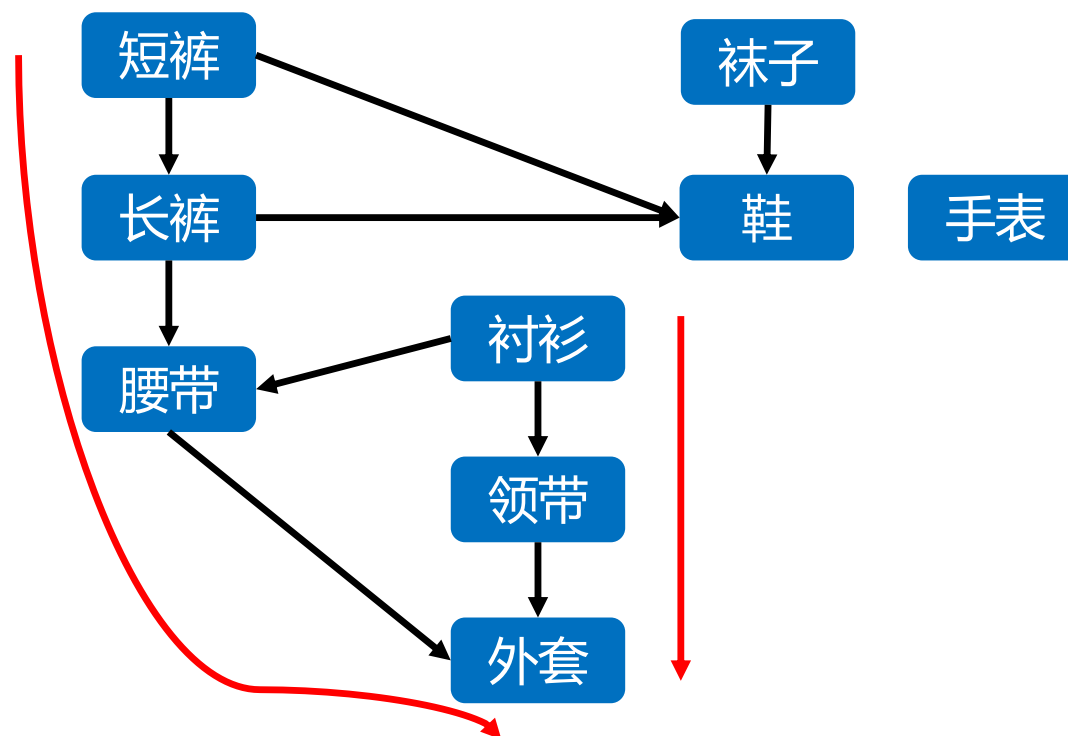
- 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后



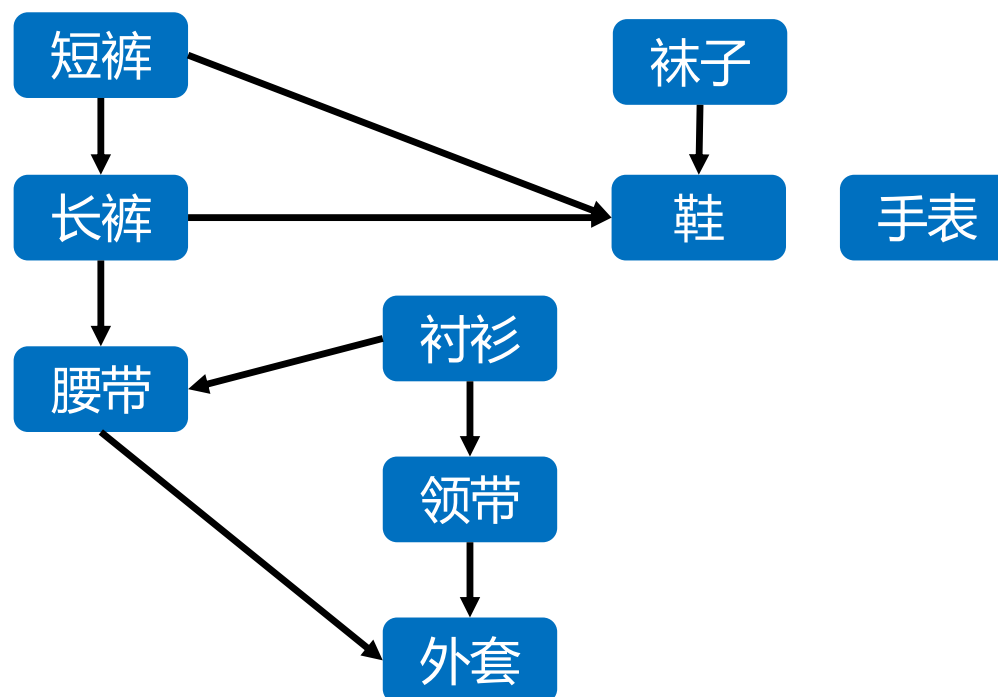
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚
 - 完成时刻越早



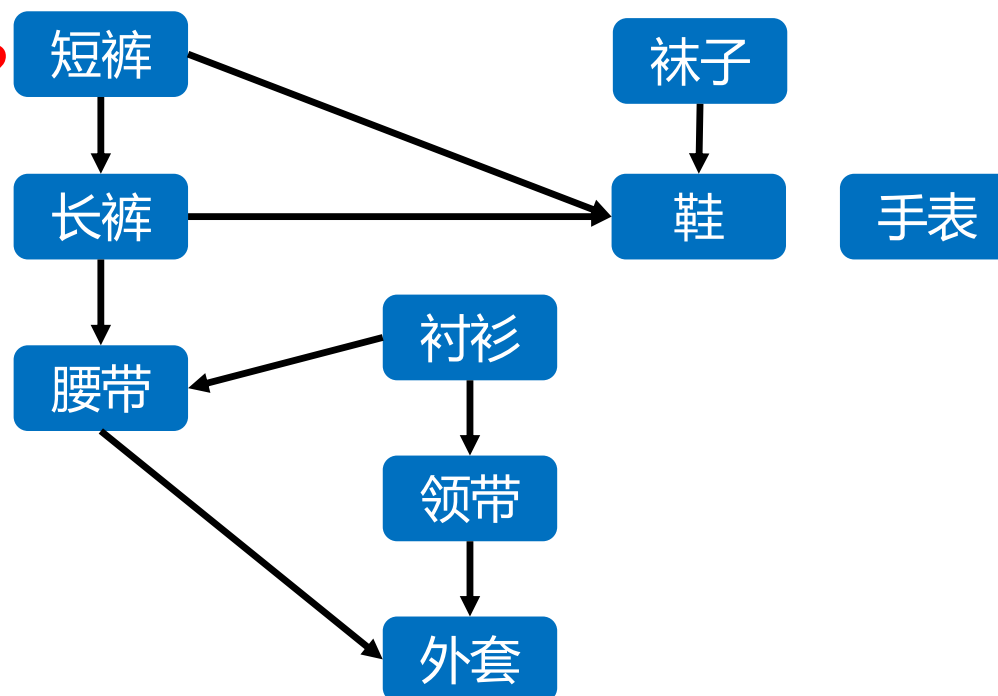
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和**搜索深度**有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按**发现时刻顺序**
 - 完成时刻越早：按**完成时刻逆序**



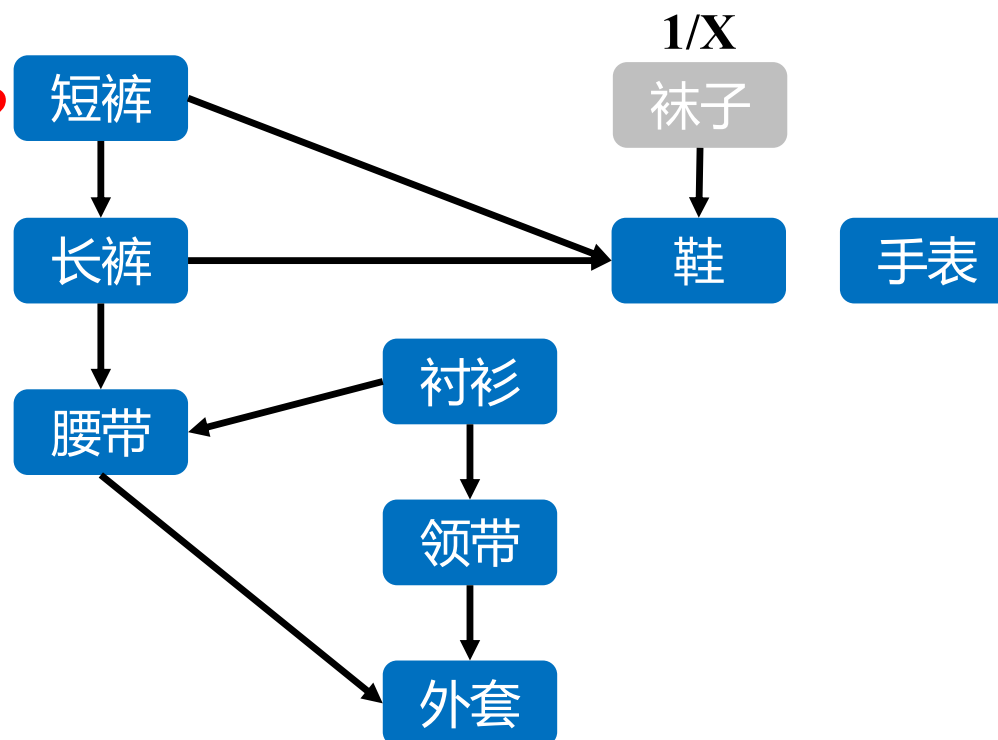
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和**搜索深度**有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按**发现时刻顺序**？
 - 完成时刻越早：按**完成时刻逆序**



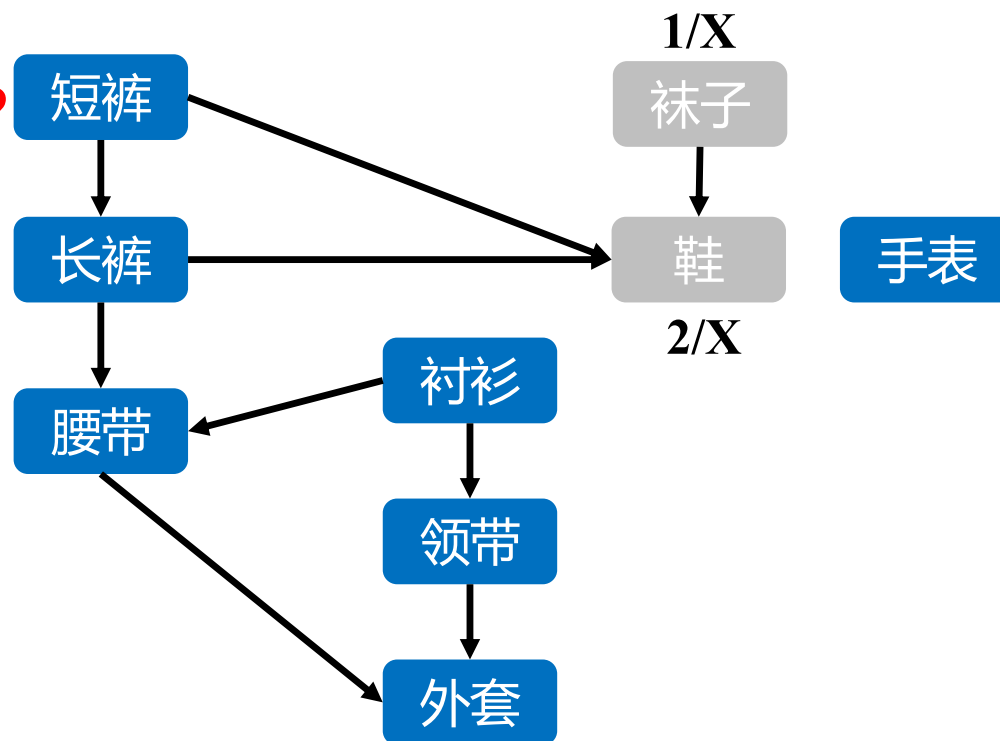
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序？
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序



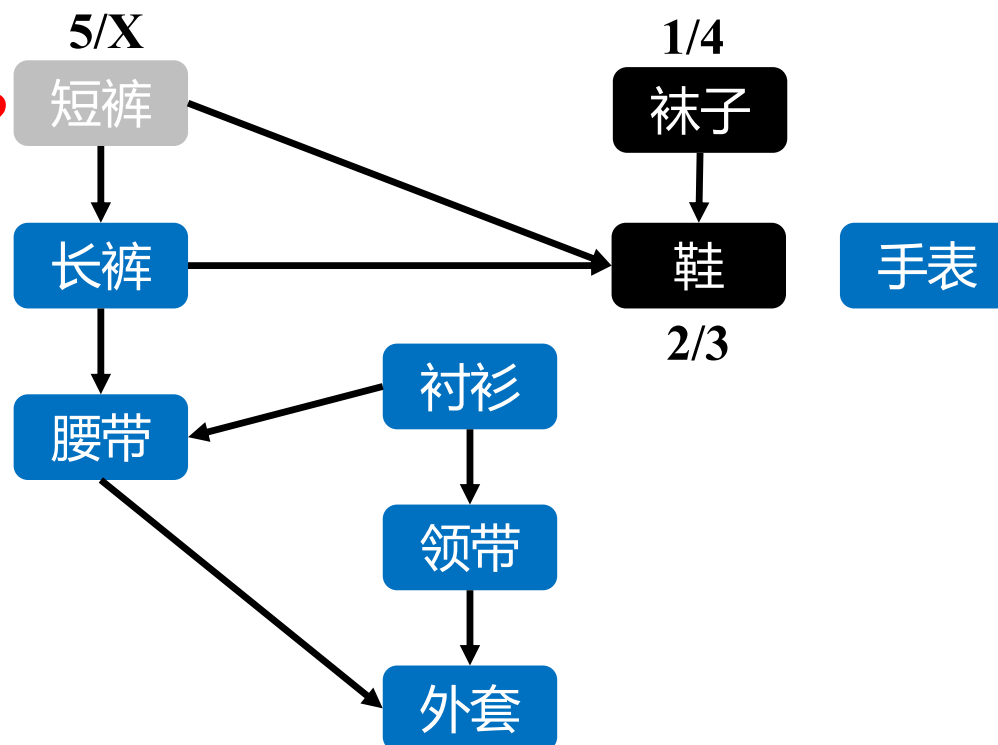
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序？
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序



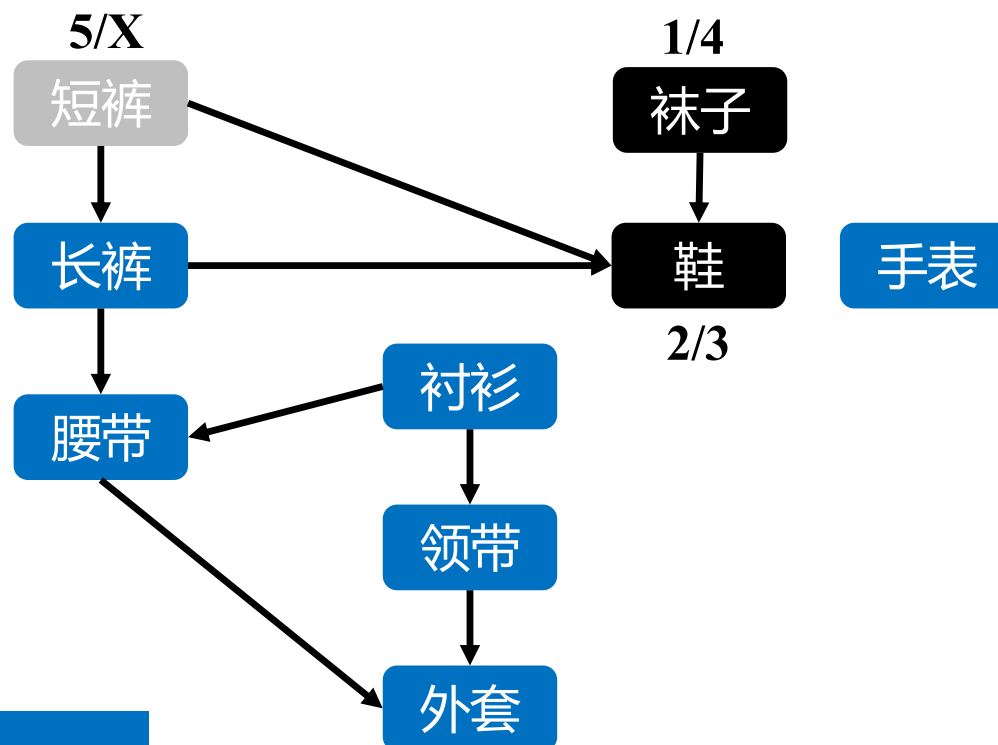
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序？
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序



• 从DFS的视角观察

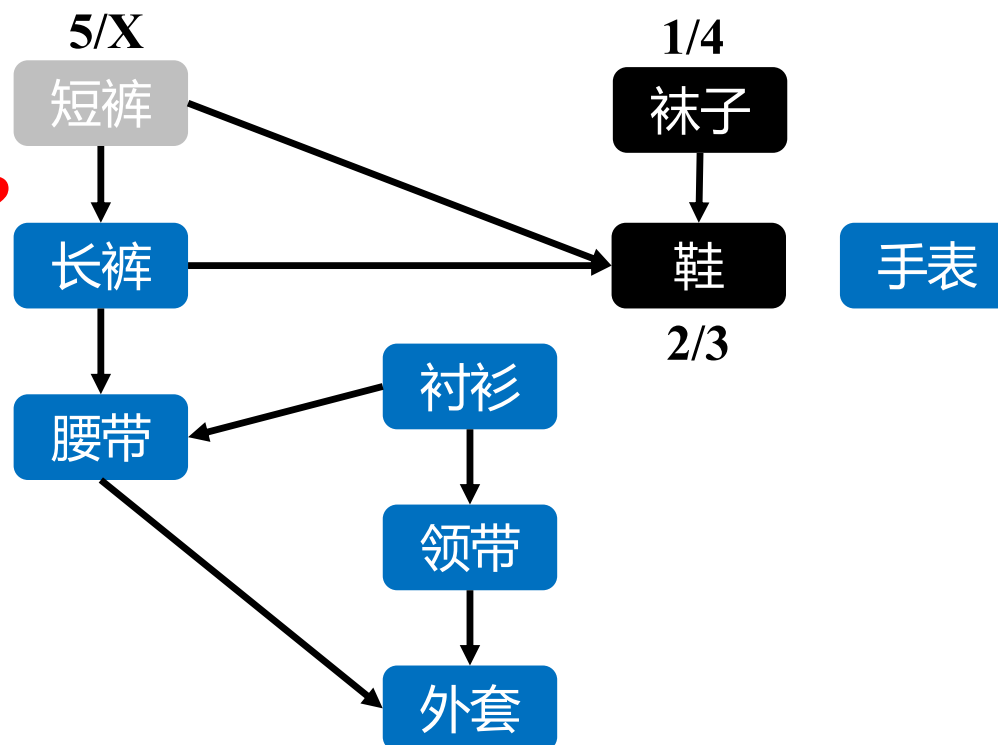
- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序



若按发现时刻顺序执行，会先穿鞋后穿短裤

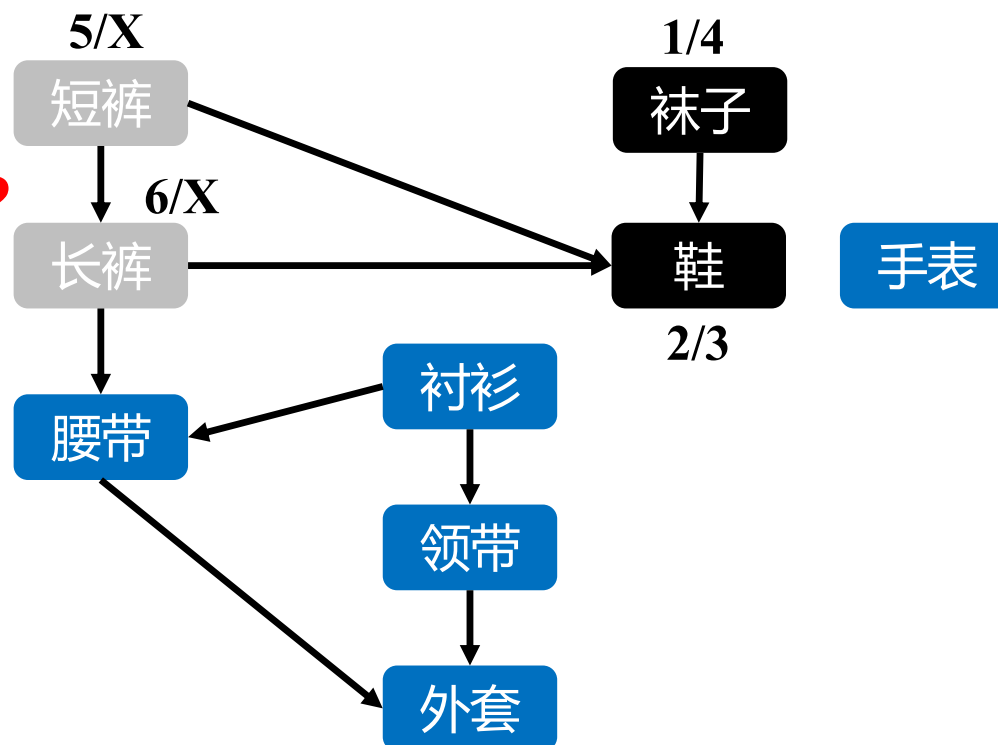
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



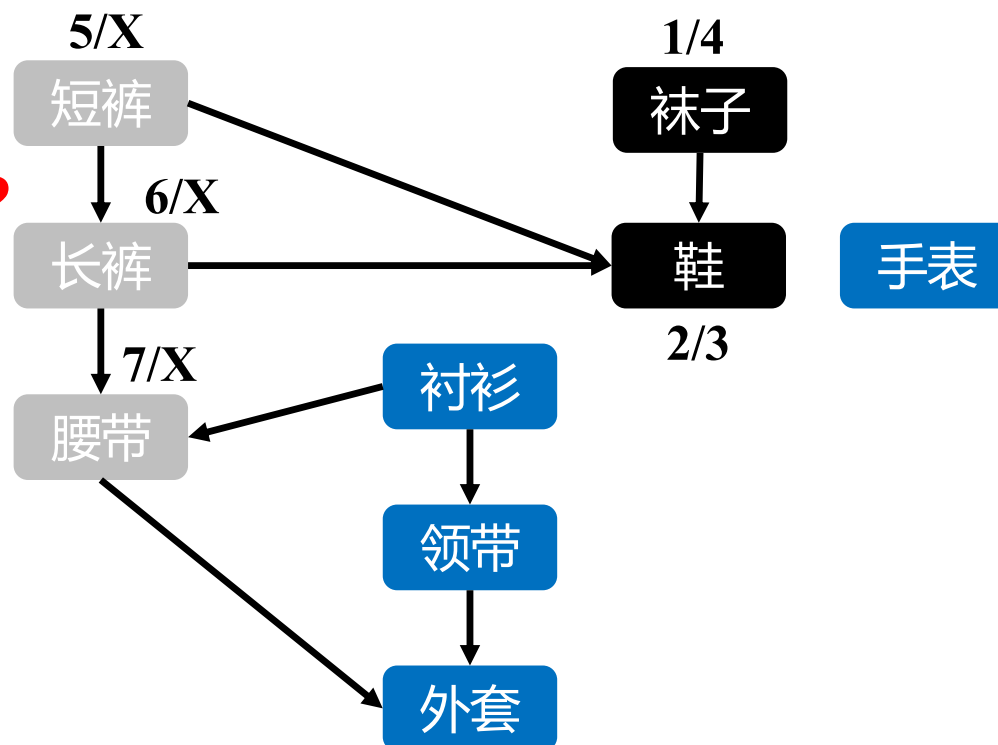
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？




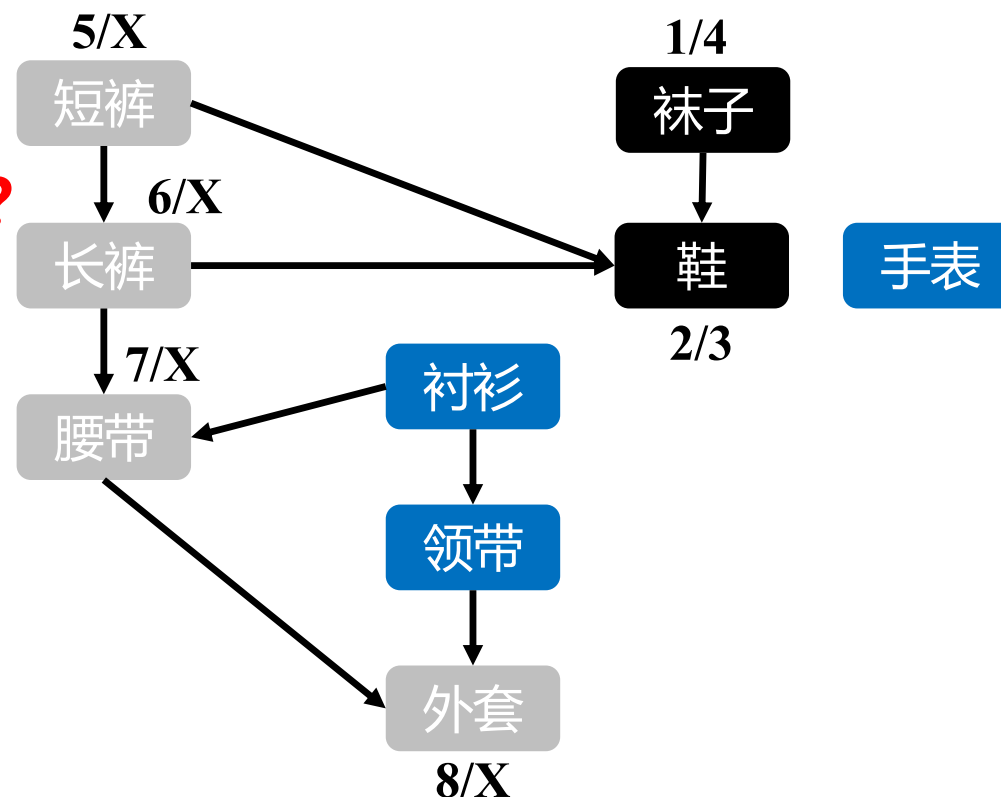
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



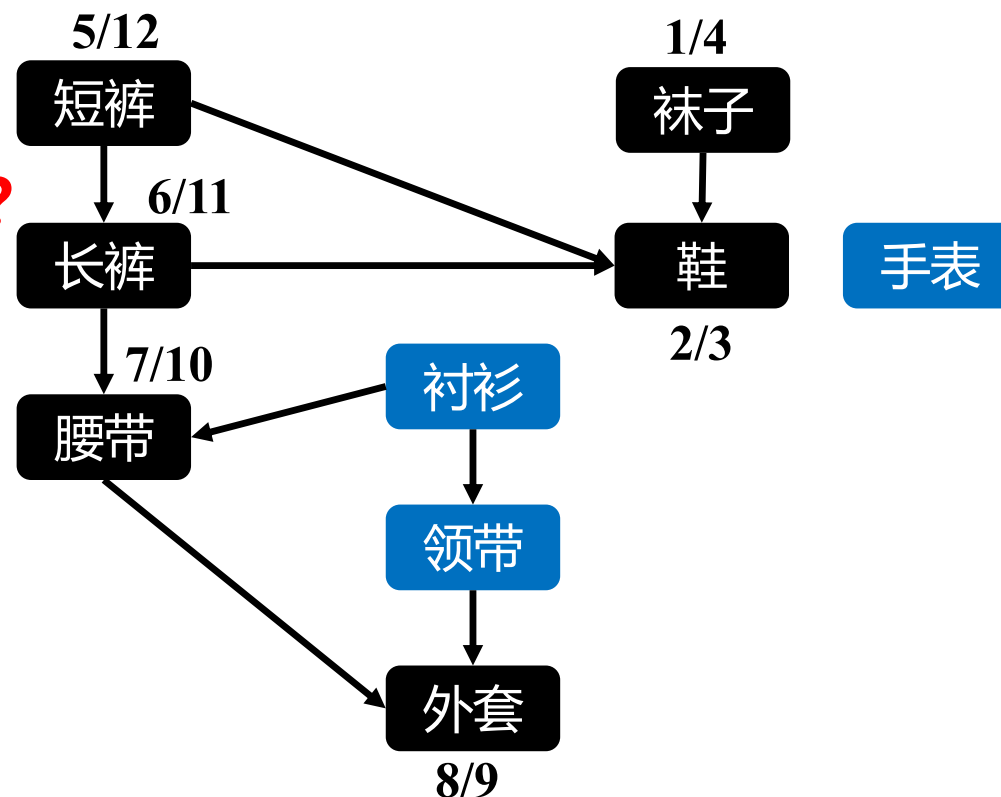
- 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
 - 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？
- 



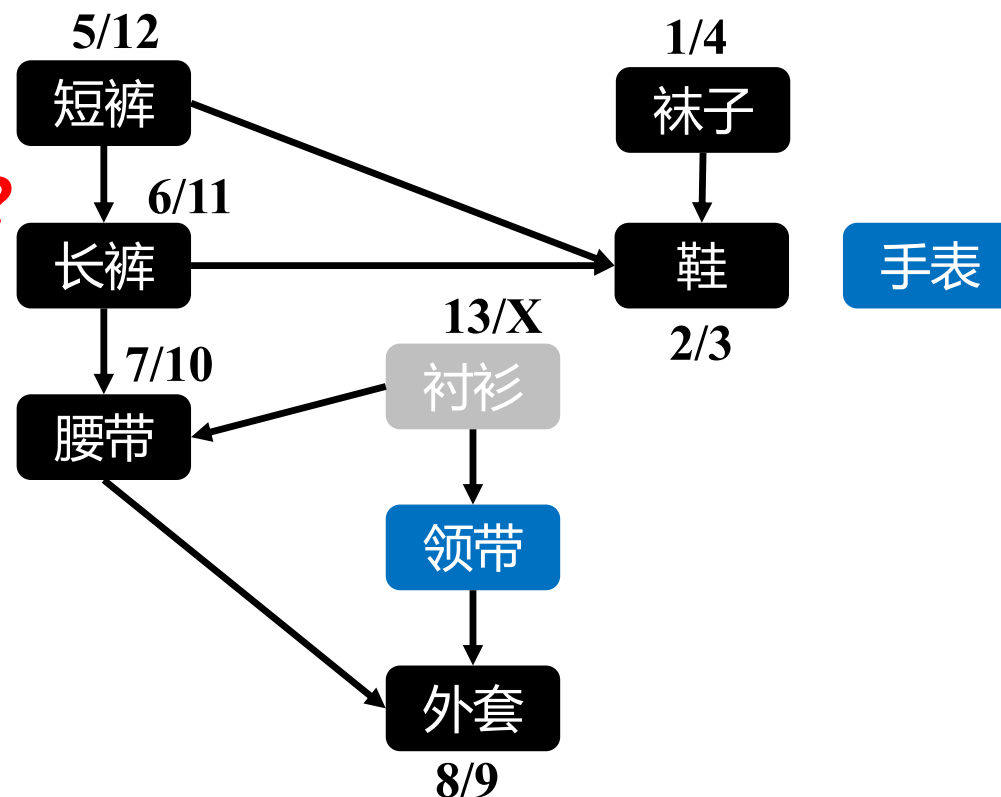
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



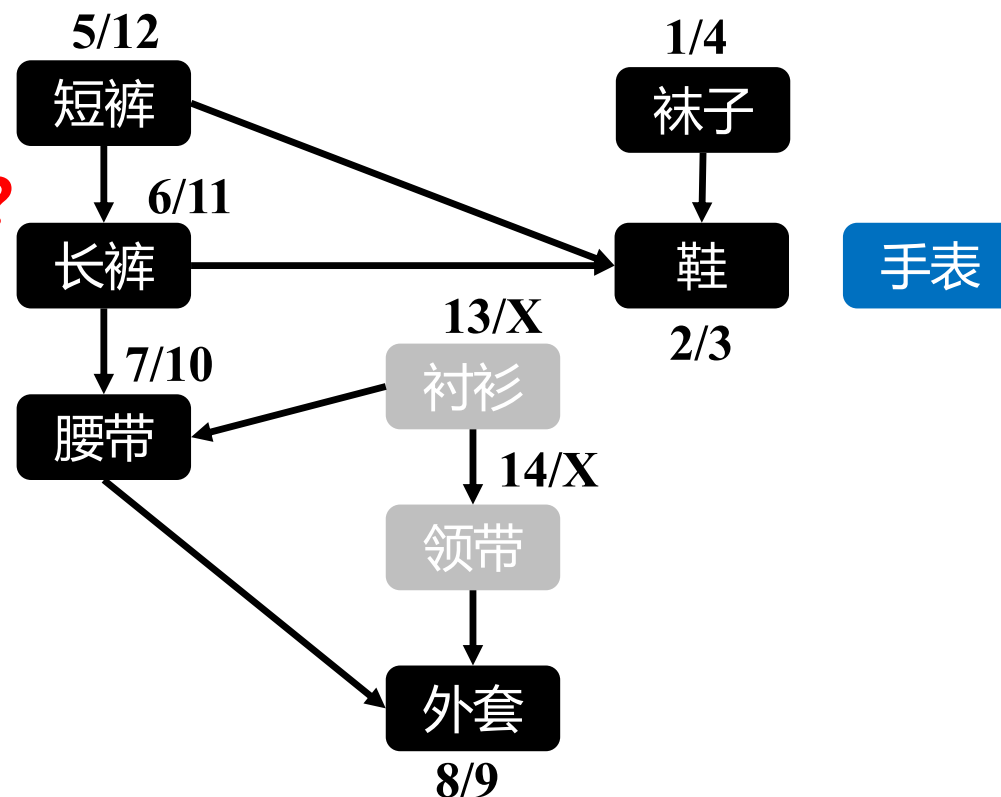
- 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
 - 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序
-



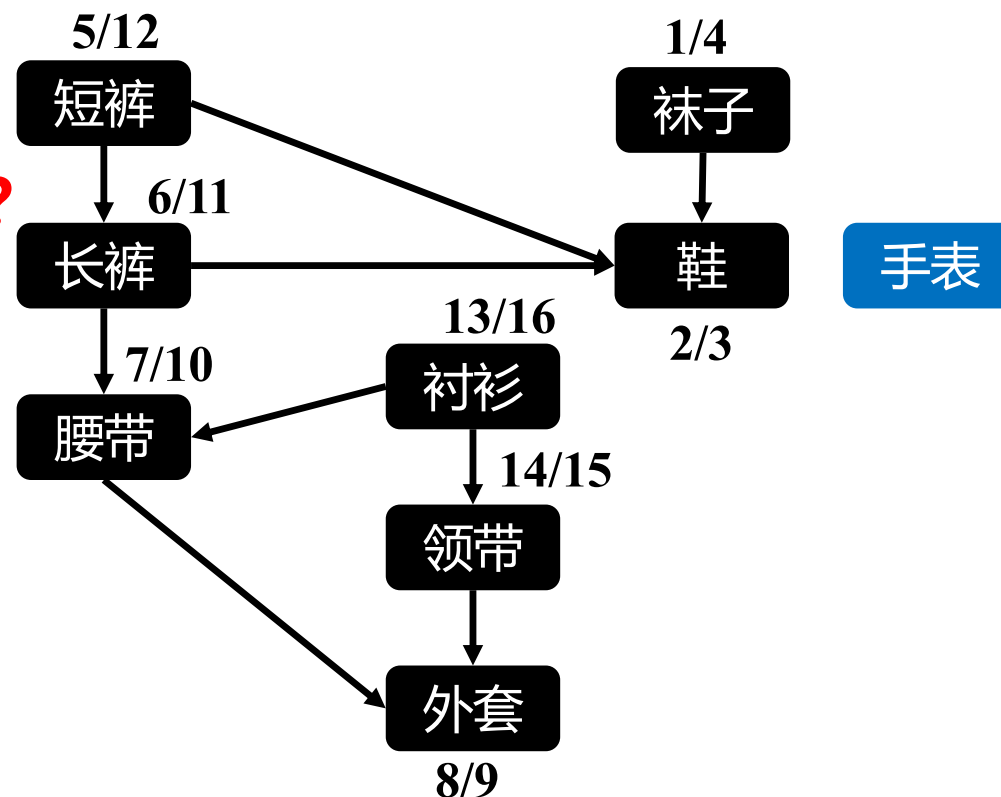
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



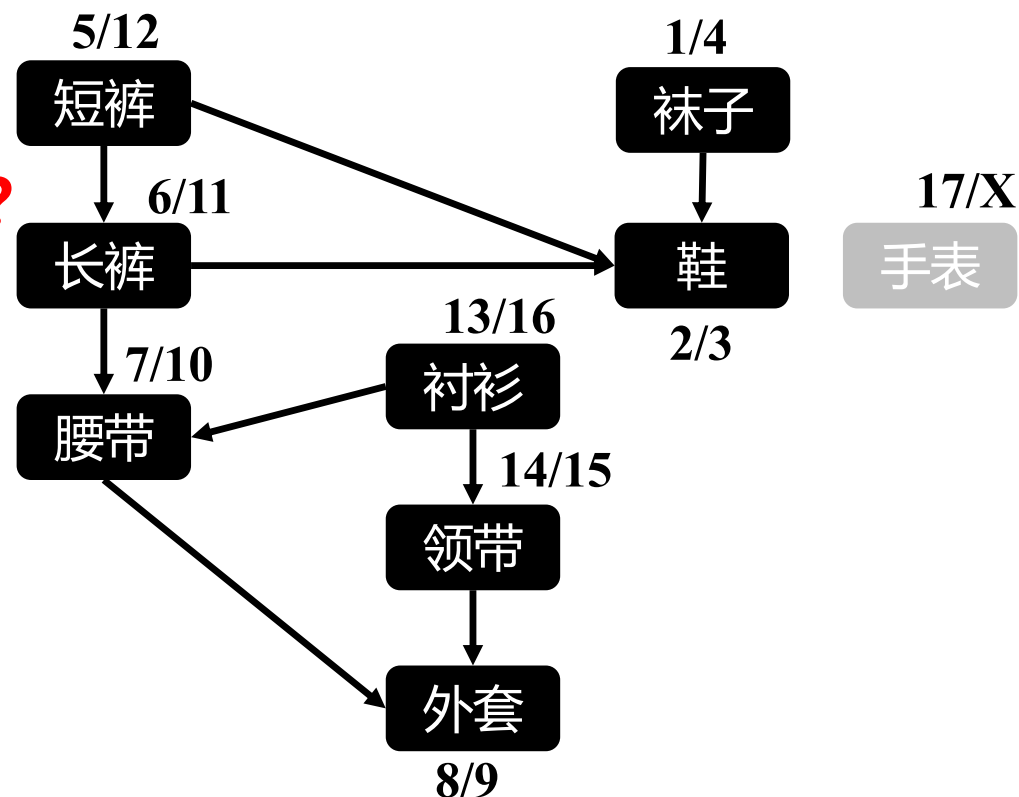
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



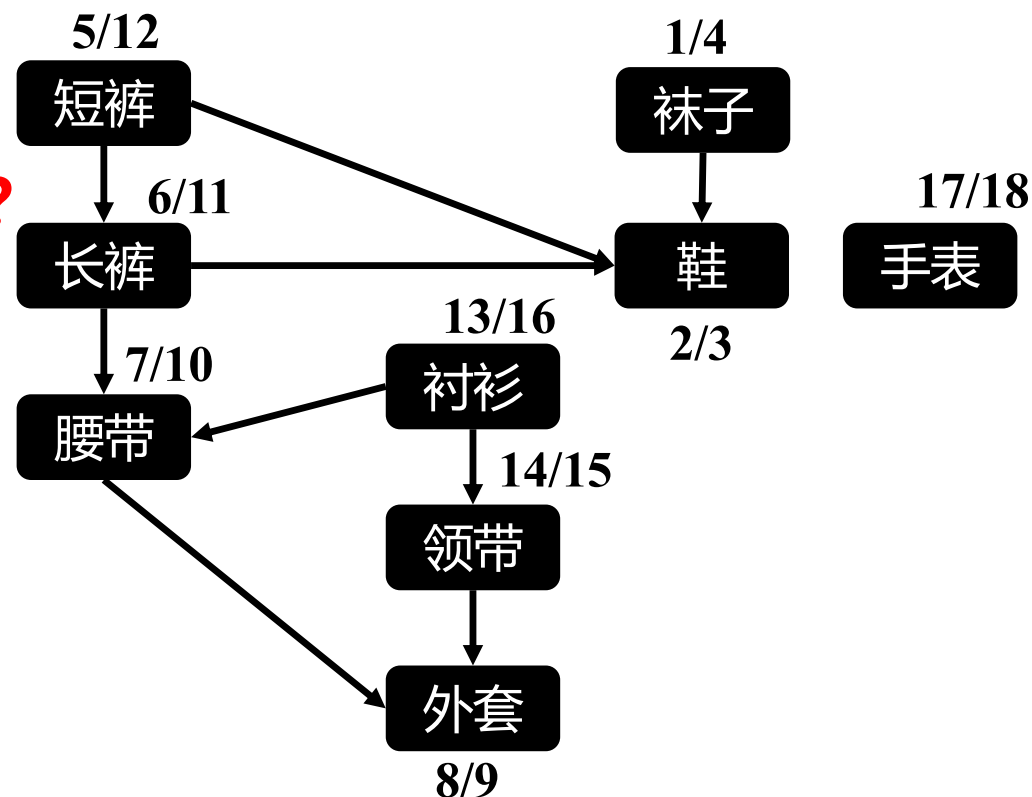
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



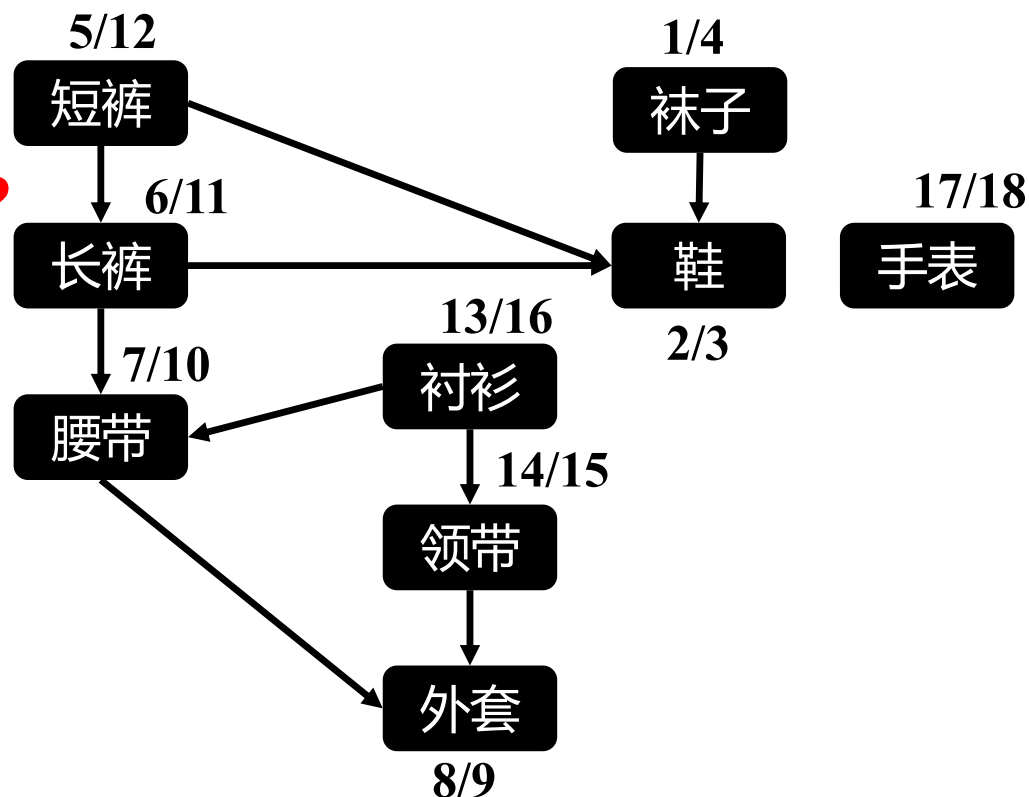
• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？

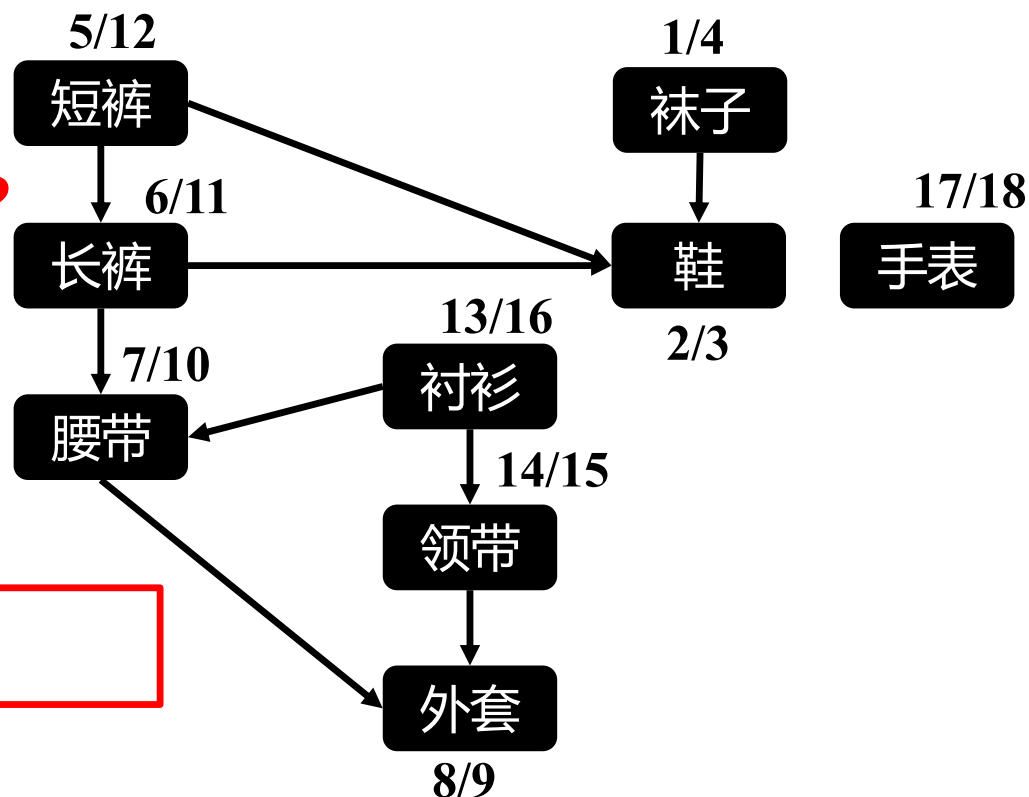


完成时刻逆序排列



• 从DFS的视角观察

- 穿衣顺序和搜索深度有关：深度越深，顺序越靠后
- 深度越深
 - 发现时刻越晚：按发现时刻顺序~~✗~~
 - 完成时刻越早：按完成时刻逆序？



按完成时刻逆序是否正确？

完成时刻逆序排列

手表

衬衫

领带

短裤

长裤

腰带

外套

袜子

鞋

问题定义

广度优先策略

深度优先策略

算法分析



正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面



正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确

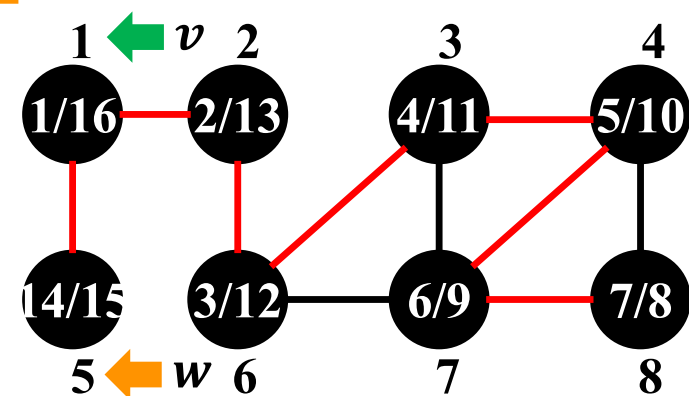
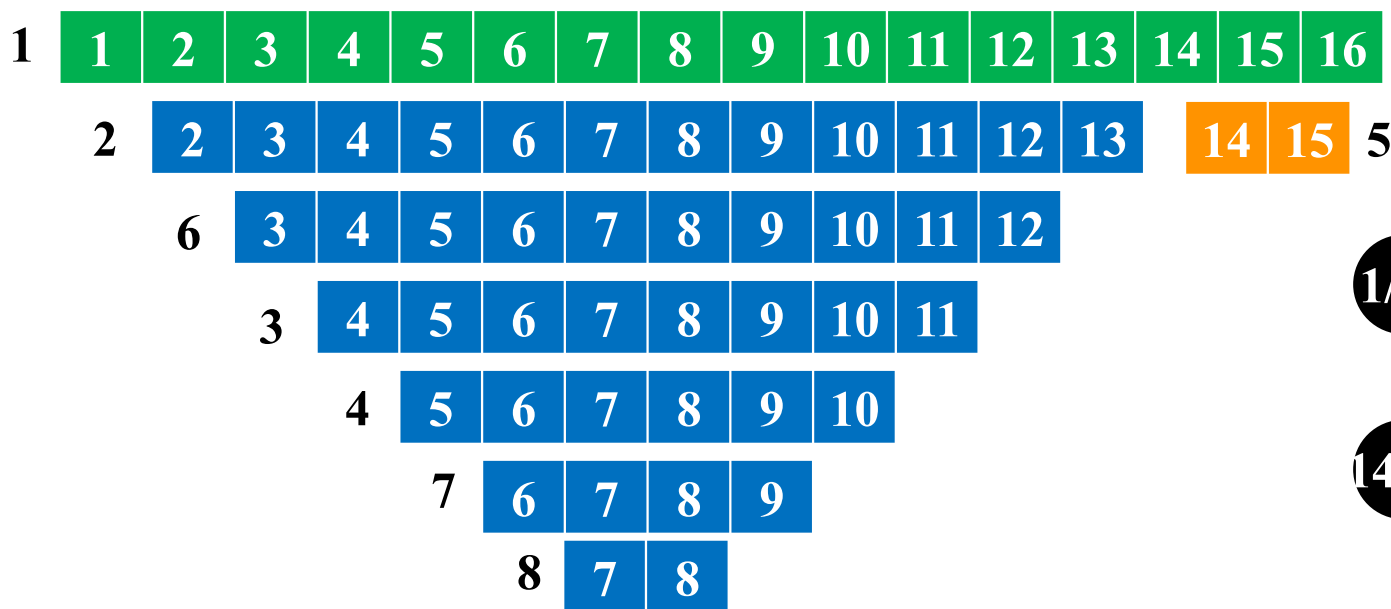


正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点**完成时刻的逆序**
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v

正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点**完成时刻的逆序**
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v
 - 若 v 为白色, v 是 u 的后代, $f(u) > f(v)$ (括号化定理)



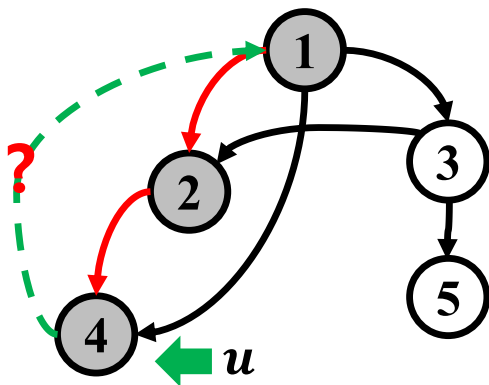


正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v
 - 若 v 为白色, v 是 u 的后代, $f(u) > f(v)$ (括号化定理)
 - 若 v 为黑色, v 已经完成, u 尚未完成, $f(u) > f(v)$

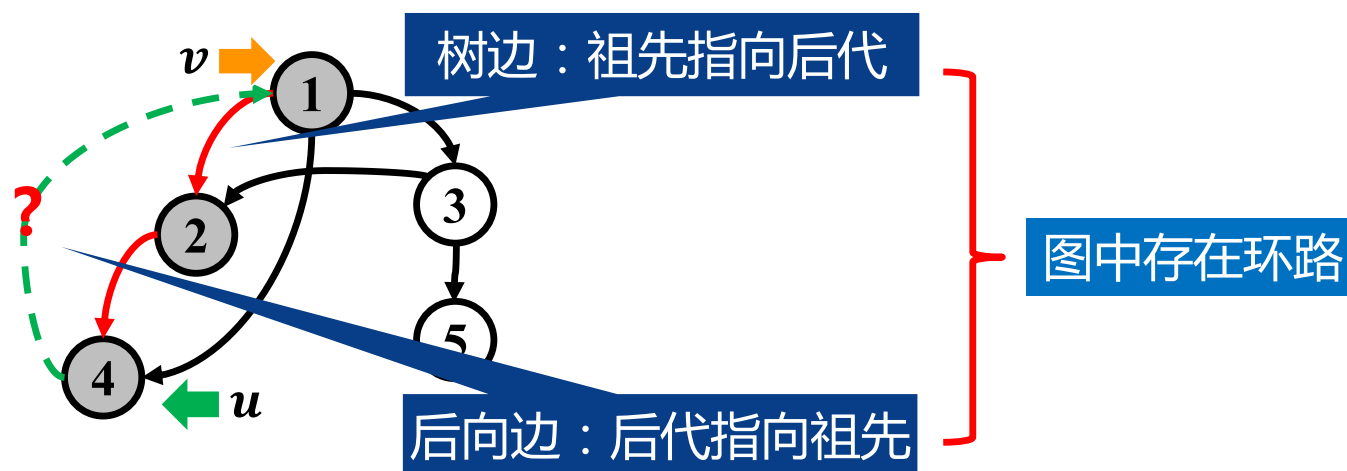
正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v
 - 若 v 为白色, v 是 u 的后代, $f(u) > f(v)$ (括号化定理)
 - 若 v 为黑色, v 已经完成, u 尚未完成, $f(u) > f(v)$
 - 若 v 是灰色?




正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$ \longrightarrow 算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v
 - 若 v 为白色, v 是 u 的后代, $f(u) > f(v)$ (括号化定理)
 - 若 v 为黑色, v 已经完成, u 尚未完成, $f(u) > f(v)$
 - 若 v 是灰色? 不可能! 因为有向无环图不存在后向边





正确性证明

- 深度优先搜索确定的顺序：顶点完成时刻的逆序
- 拓扑序：对任意边 (u, v) , u 在 v 前面
- 对任意边 (u, v) , 完成时刻满足： $f(u) > f(v)$  算法正确
 - 证明：设当前顶点为 u , 搜索顶点 v
 - 若 v 为白色, v 是 u 的后代, $f(u) > f(v)$ (括号化定理)
 - 若 v 为黑色, v 已经完成, u 尚未完成, $f(u) > f(v)$
 - 若 v 是灰色? 不可能! 因为有向无环图不存在后向边



伪代码

- **Topological-Sort-DFS(G)**

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

$L \leftarrow DFS(G)$

[return $L.reverse()$]

数组中元素逆序排列



伪代码

- **Topological-Sort-DFS(G)**

输入: 图 G

输出: 顶点拓扑序

```
 $L \leftarrow DFS(G)$   
return  $L.reverse()$ 
```

问题：如何在搜索过程中得到按完成时刻顺序排列的顶点？



伪代码

• DFS(G)

```
输入: 图  $G$ 
新建数组  $color[1..V], L[1..V]$ 
for  $v \in V$  do
     $color[v] \leftarrow WHITE$ 
end
for  $v \in V$  do
    if  $color[v] = WHITE$  then
         $L' \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, v)$ 
        向  $L$  结尾追加  $L'$ 
    end
end
return  $L$ 
```

• DFS-Visit(G, v)

```
输入: 图  $G$ , 顶点  $v$ 
输出: 按完成时刻从早到晚排列的顶点  $L$ 
 $color[v] \leftarrow GRAY$ 
初始化空队列  $L$ 
for  $w \in G.Adj[v]$  do
    if  $color[w] = WHITE$  then
        向  $L$  追加 DFS-Visit( $G, w$ )
    end
end
 $color[v] \leftarrow BLACK$ 
向  $L$  结尾追加顶点  $v$ 
return  $L$ 
```

顶点按
完成时刻
排列



时间复杂度

- **Topological-Sort-DFS(G)**

输入: 图 G

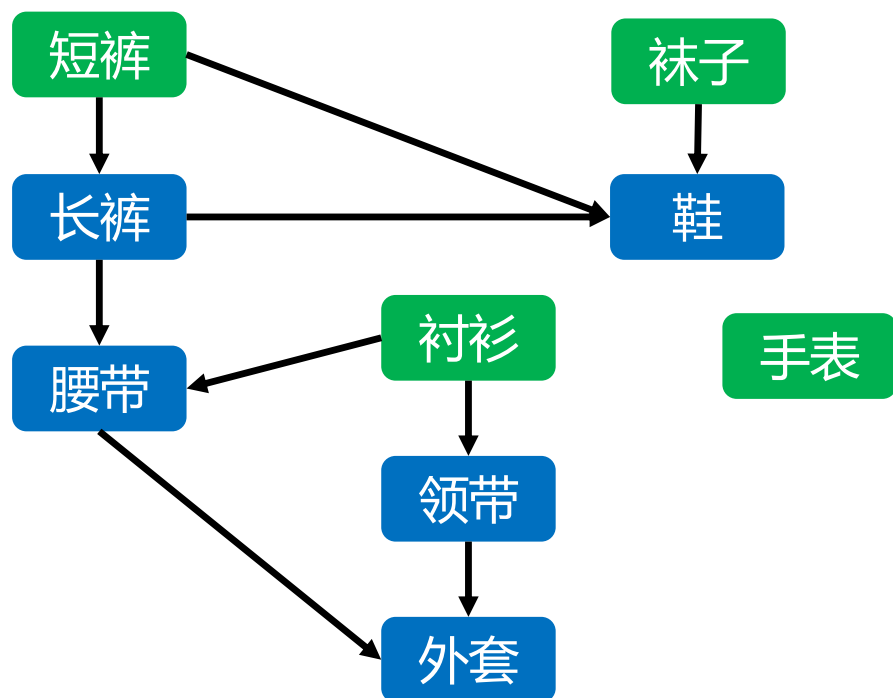
输出: 顶点拓扑序

$L \leftarrow DFS(G)$

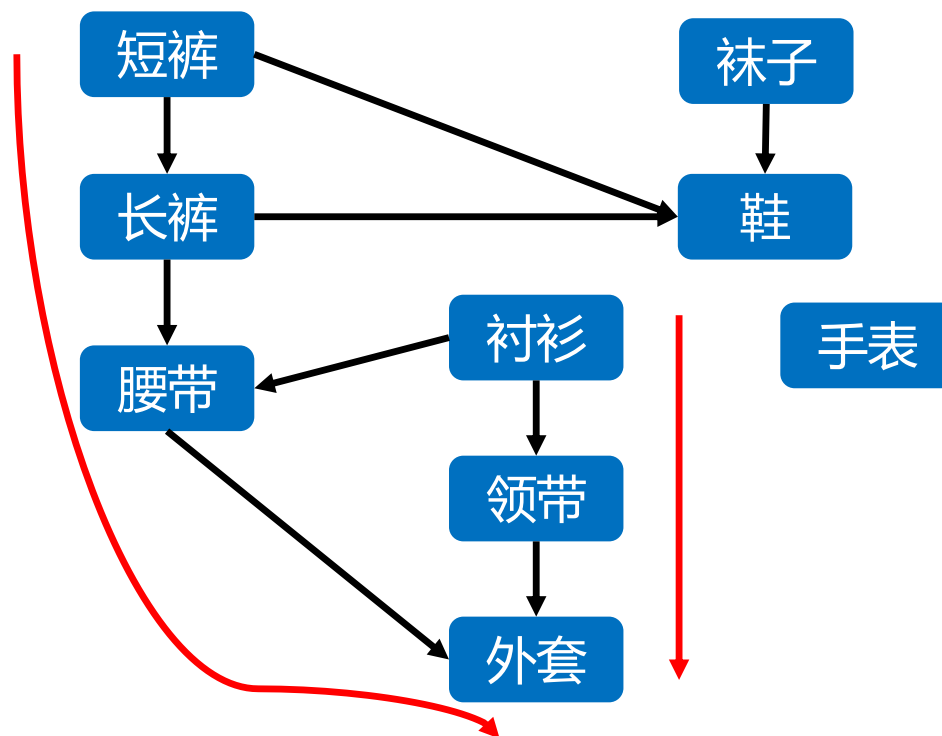
return $L.reverse()$

时间复杂度 : $O(|V| + |E|)$

小结



广度优先
顺序思想：把容易完成的事优先完成



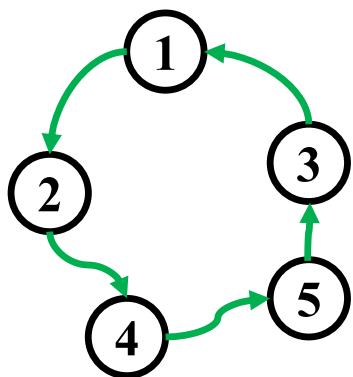
深度优先
逆序思想：把不易完成的事放到后面

图算法篇：强连通分量

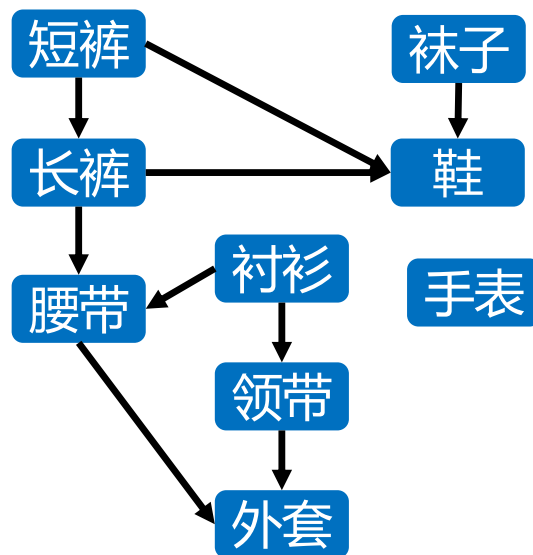
北京航空航天大学
计算机学院

中国大学MOOC北航《算法设计与分析》

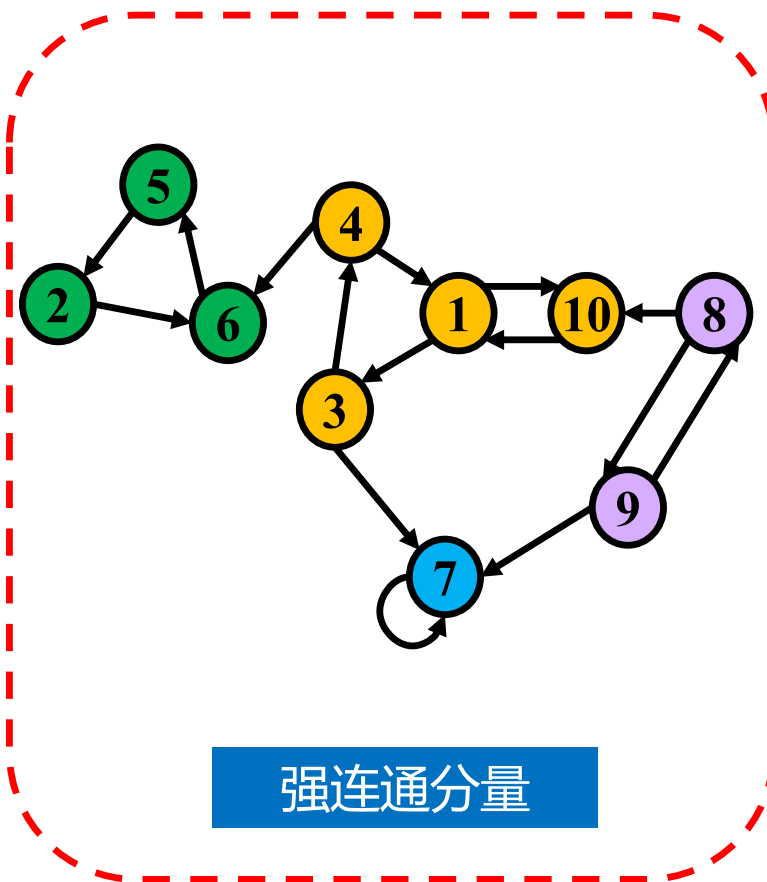
深度优先搜索应用



环路的存在性判断



拓扑排序



强连通分量

问题背景与定义

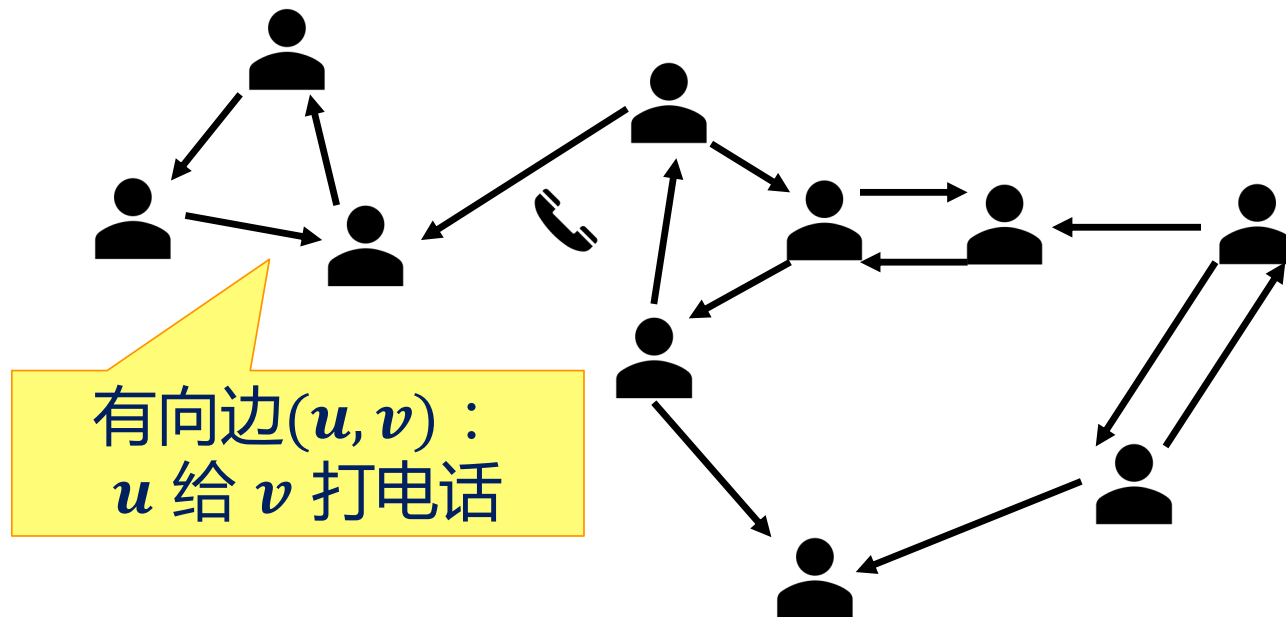
算法框架与实例

伪代码与复杂度

算法正确性证明

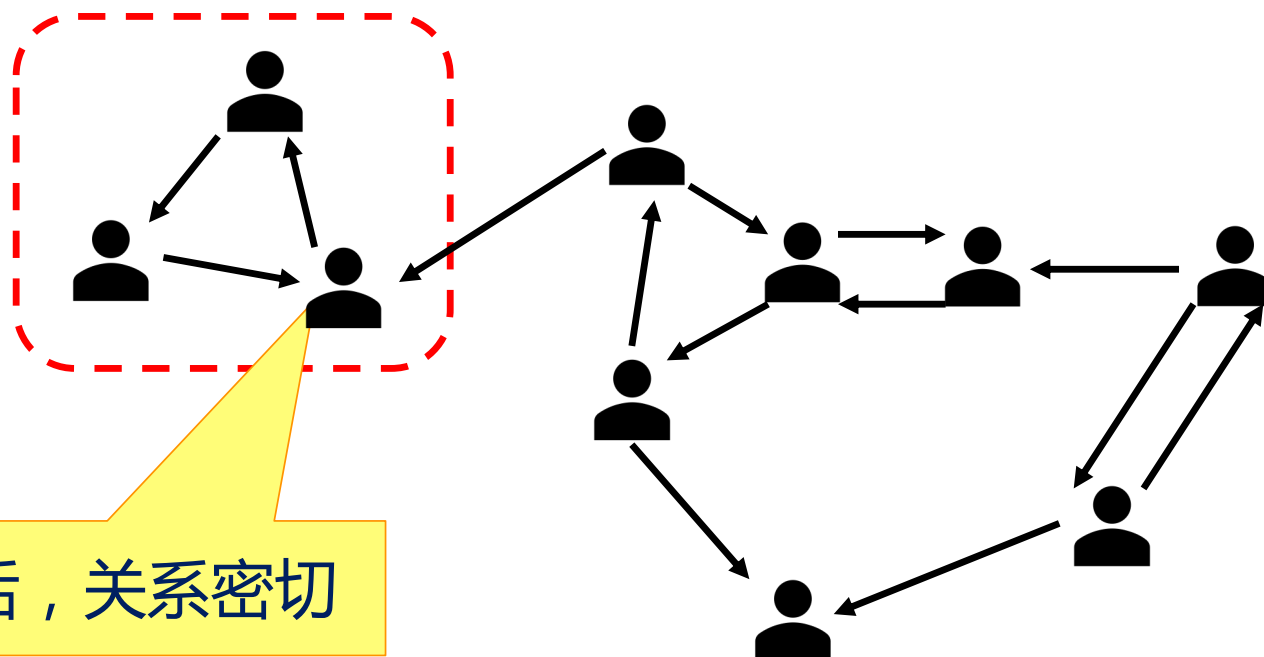
问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？



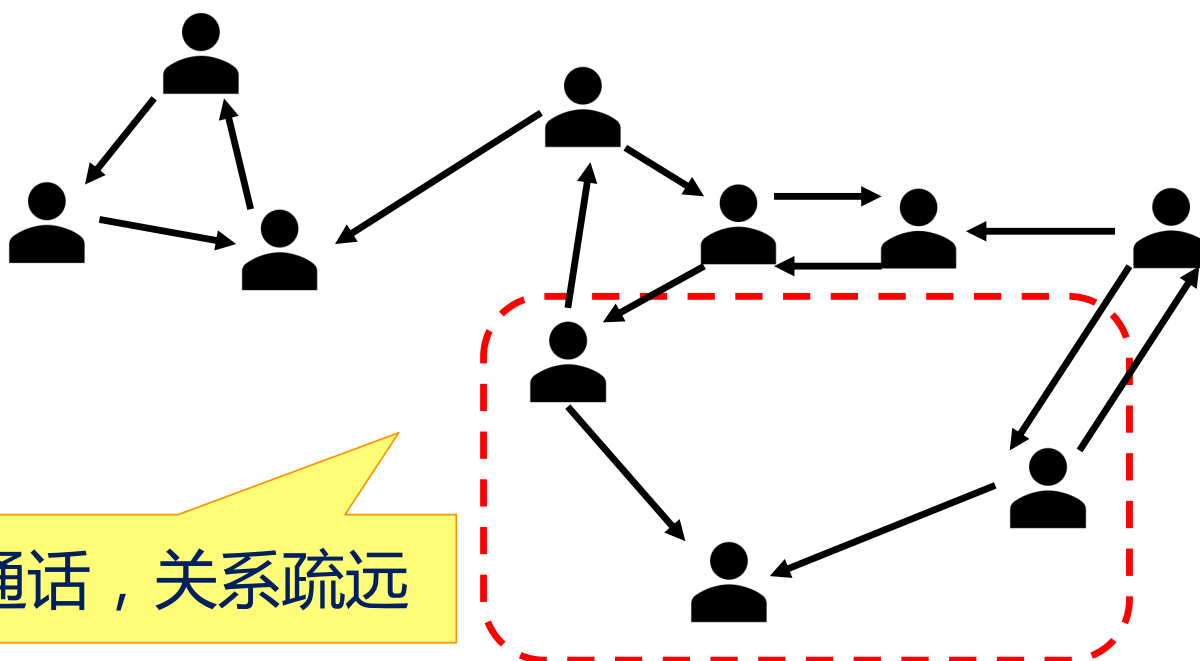
问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？



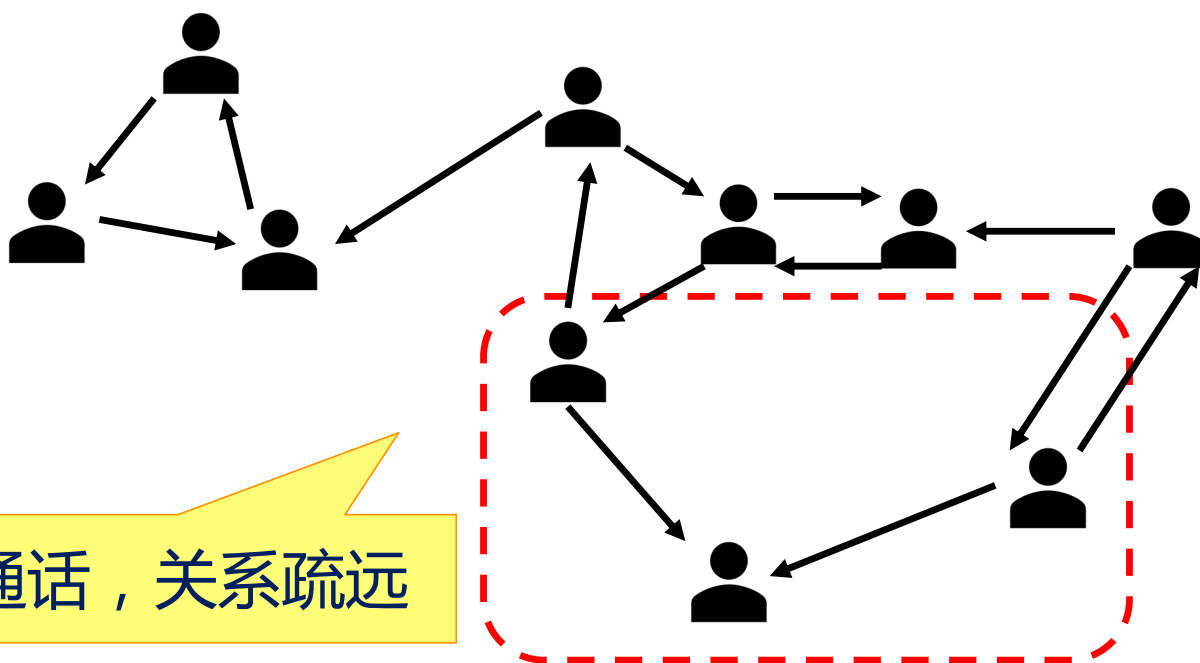
问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？



问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？

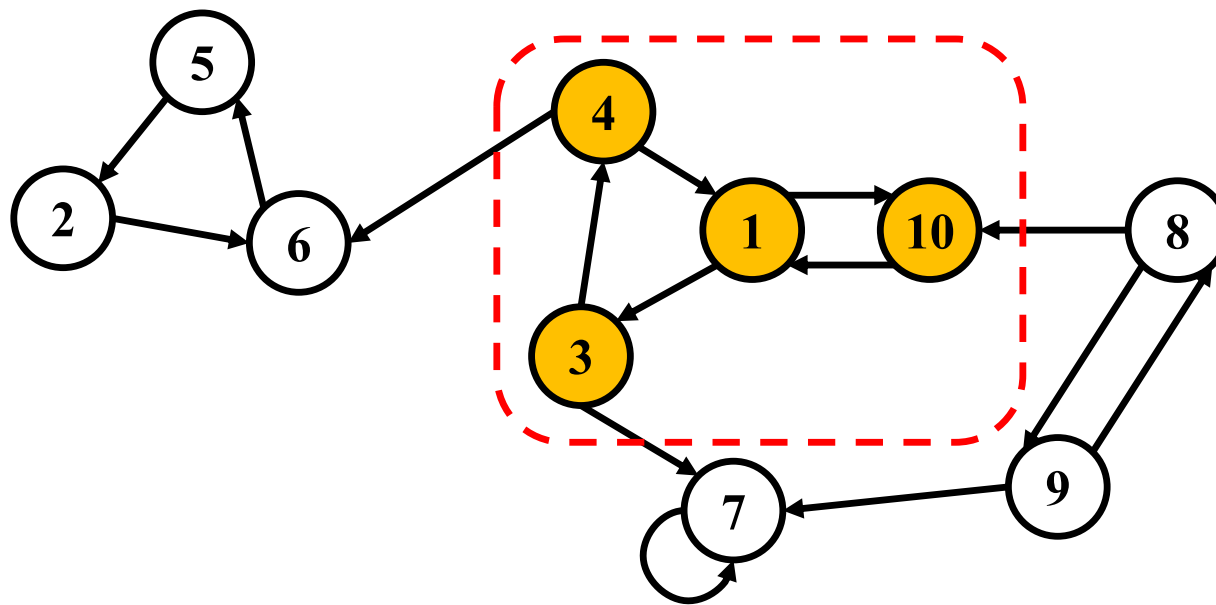


单向通话，关系疏远

问题：如何严格定义关系的亲密程度？

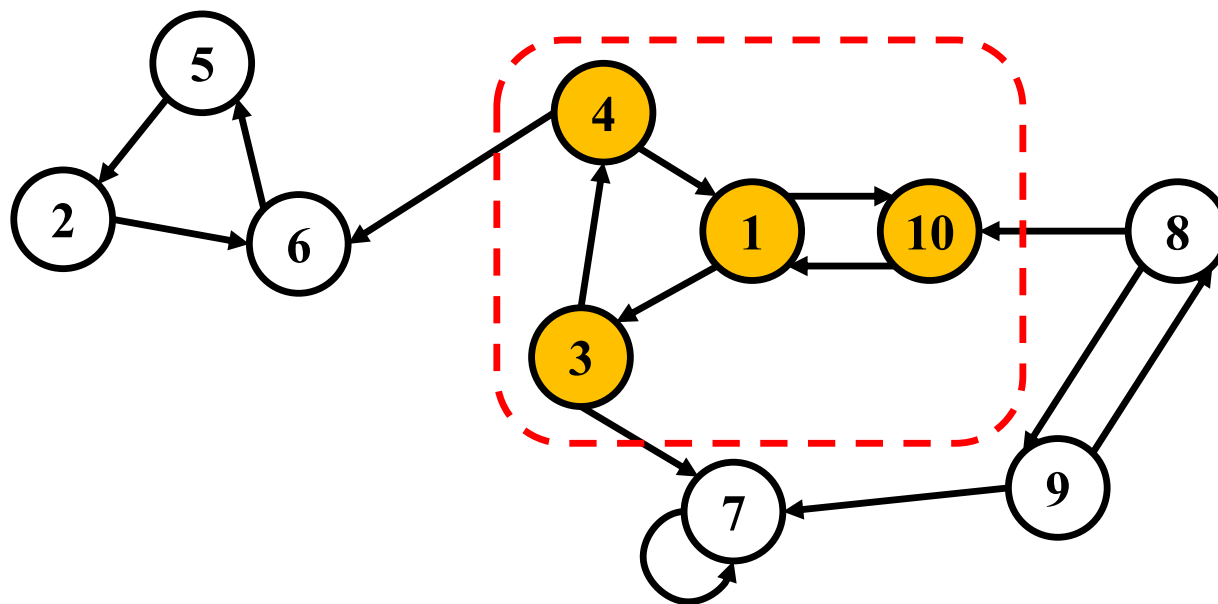
问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？
- 强连通分量
 - 一个强连通分量是顶点的子集



问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？
- 强连通分量
 - 一个强连通分量是顶点的子集
 - 强连通分量中任意两点相互可达



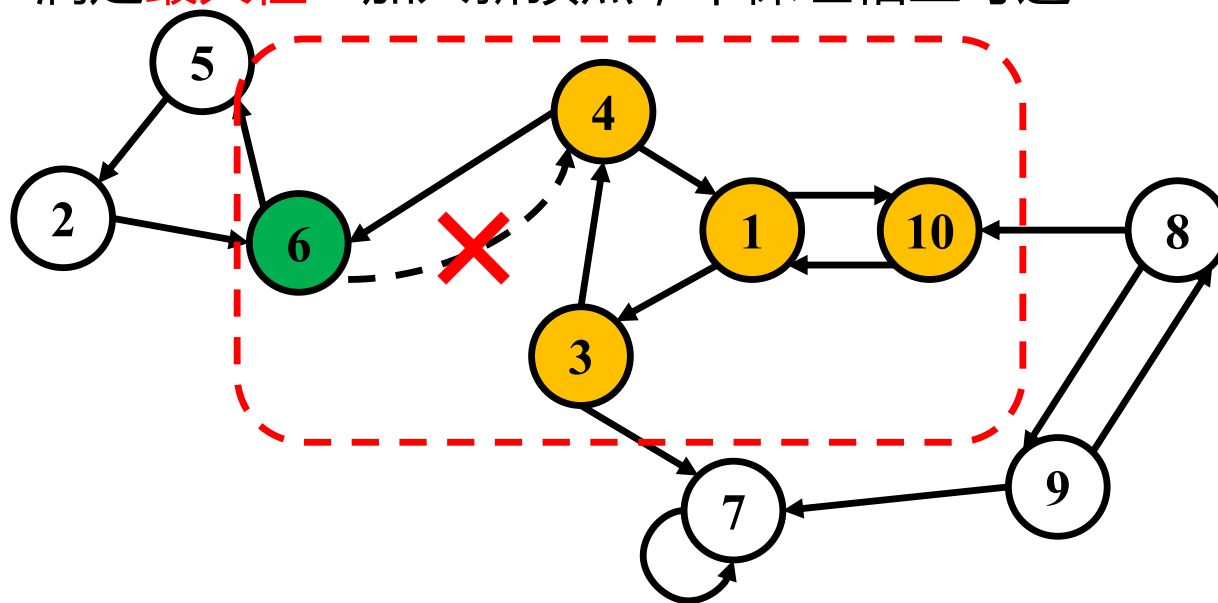
问题背景

- 社交圈划分

- 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？

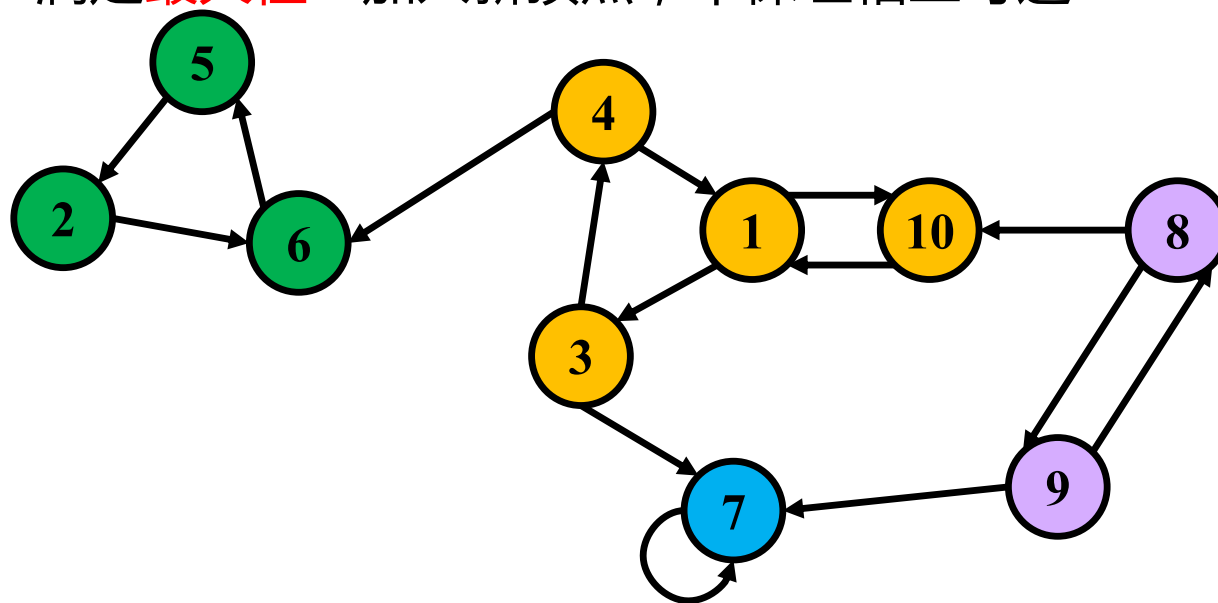
- 强连通分量

- 一个强连通分量是顶点的子集
- 强连通分量中任意两点相互可达
- 满足最大性：加入新顶点，不保证相互可达



问题背景

- 社交圈划分
 - 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？
- 强连通分量
 - 一个强连通分量是顶点的子集
 - 强连通分量中任意两点相互可达
 - 满足最大性：加入新顶点，不保证相互可达



问题背景

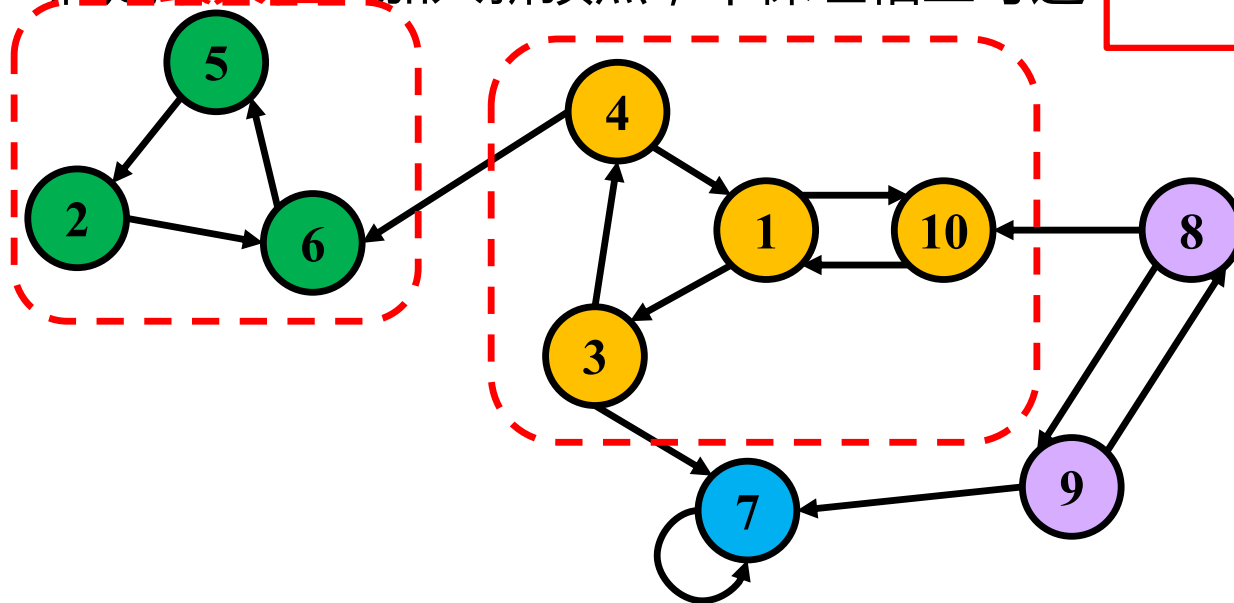
- 社交圈划分

- 如何把人群按通话记录划分成不同的社交圈？

- 强连通分量

- 一个强连通分量是顶点的子集
- 强连通分量中任意两点相互可达
- 满足最大性：加入新顶点，不保证相互可达

- **特性**：任意两个强连通分量不相交
(反证易得：若相交，破坏最大性)



问题定义



强连通分量

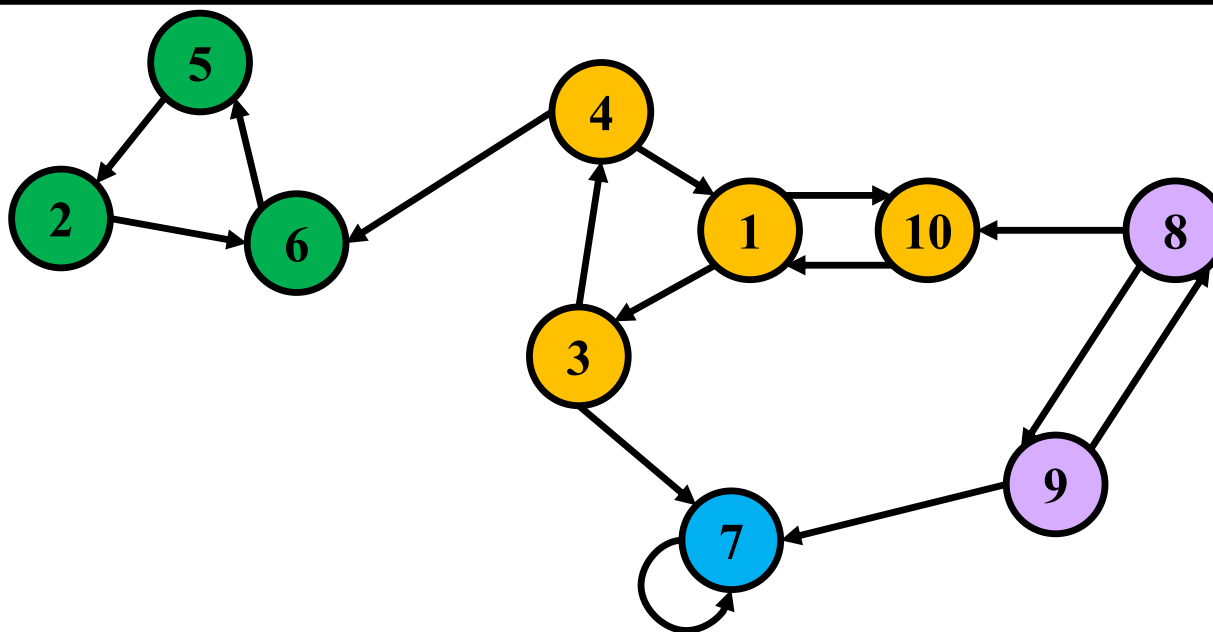
Strongly Connected Components

输入

- 有向图 $G = \langle V, E \rangle$

输出

- 图的所有强连通分量 C_1, C_2, \dots, C_n



问题背景与定义

算法框架与实例

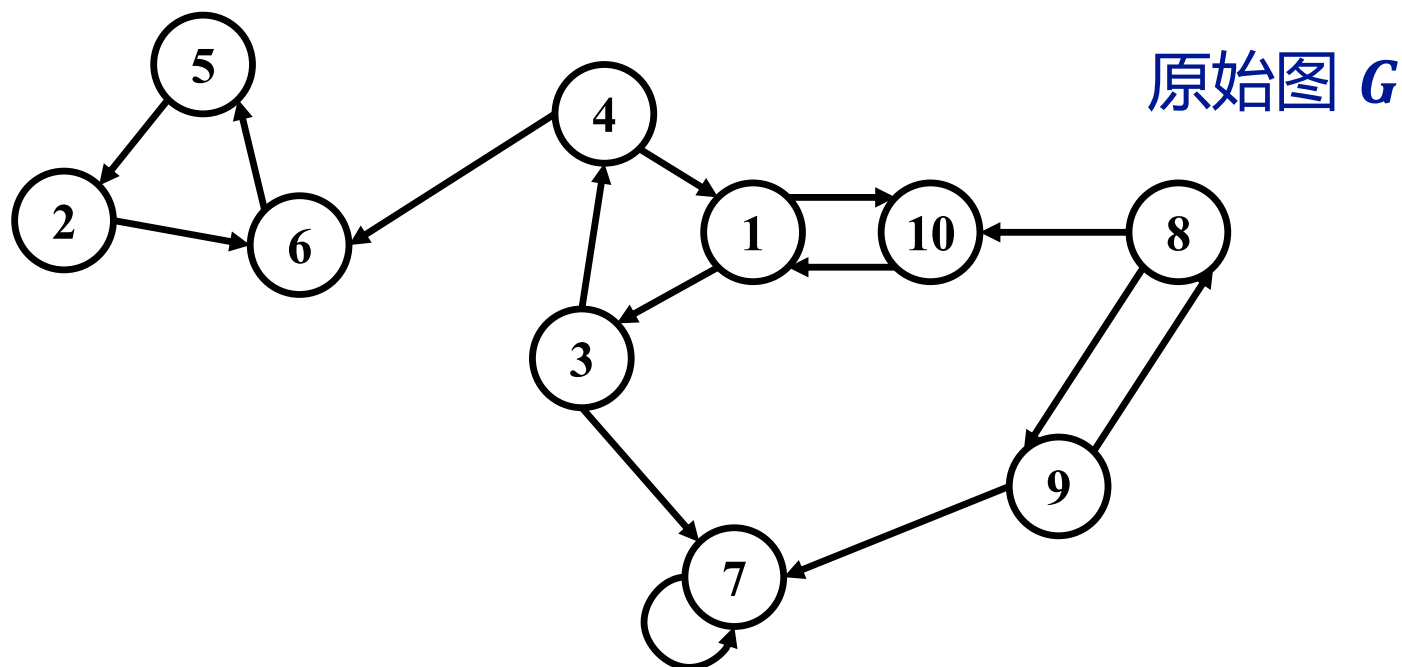
伪代码与复杂度

算法正确性证明

算法框架与实例



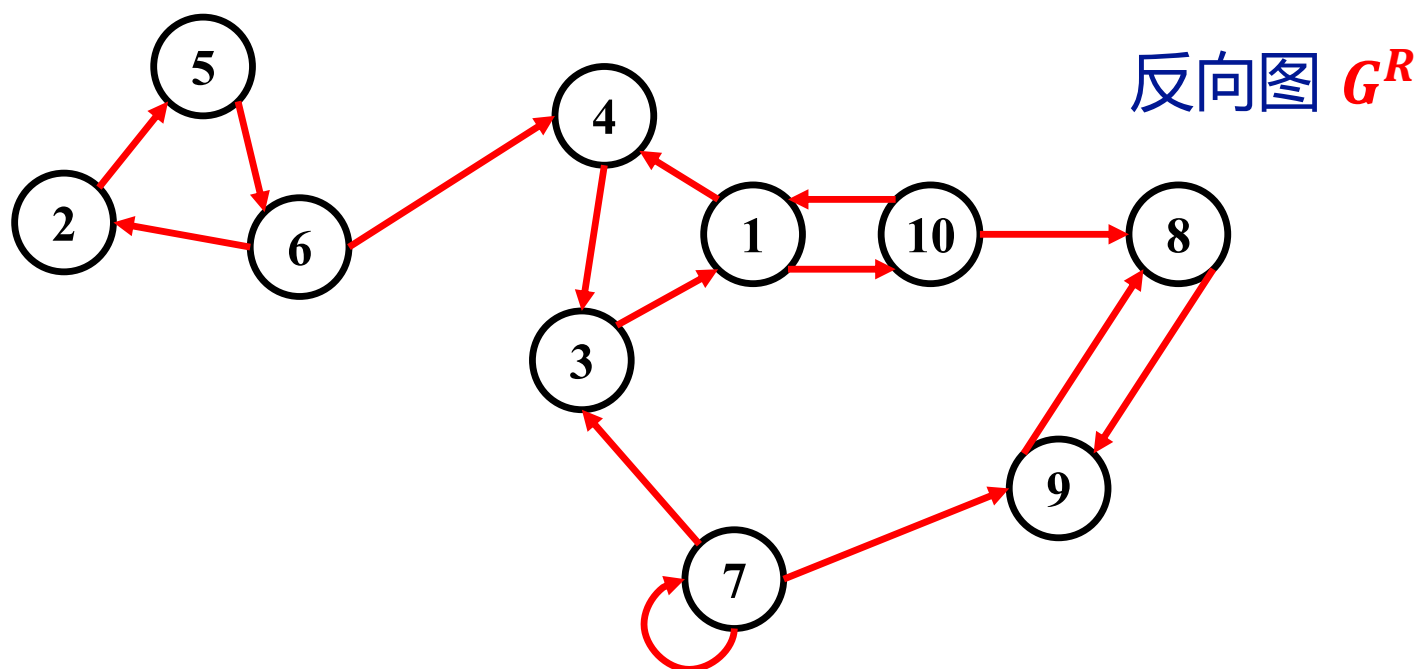
- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R



算法框架与实例

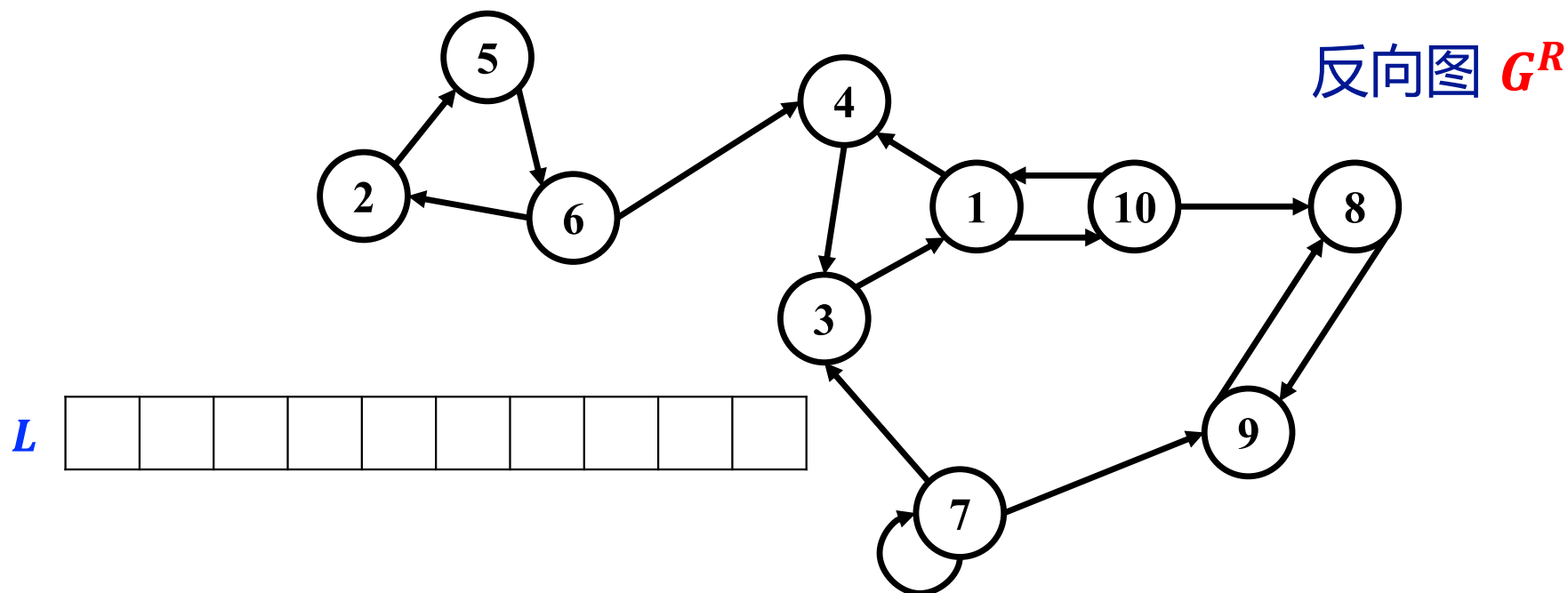


- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R



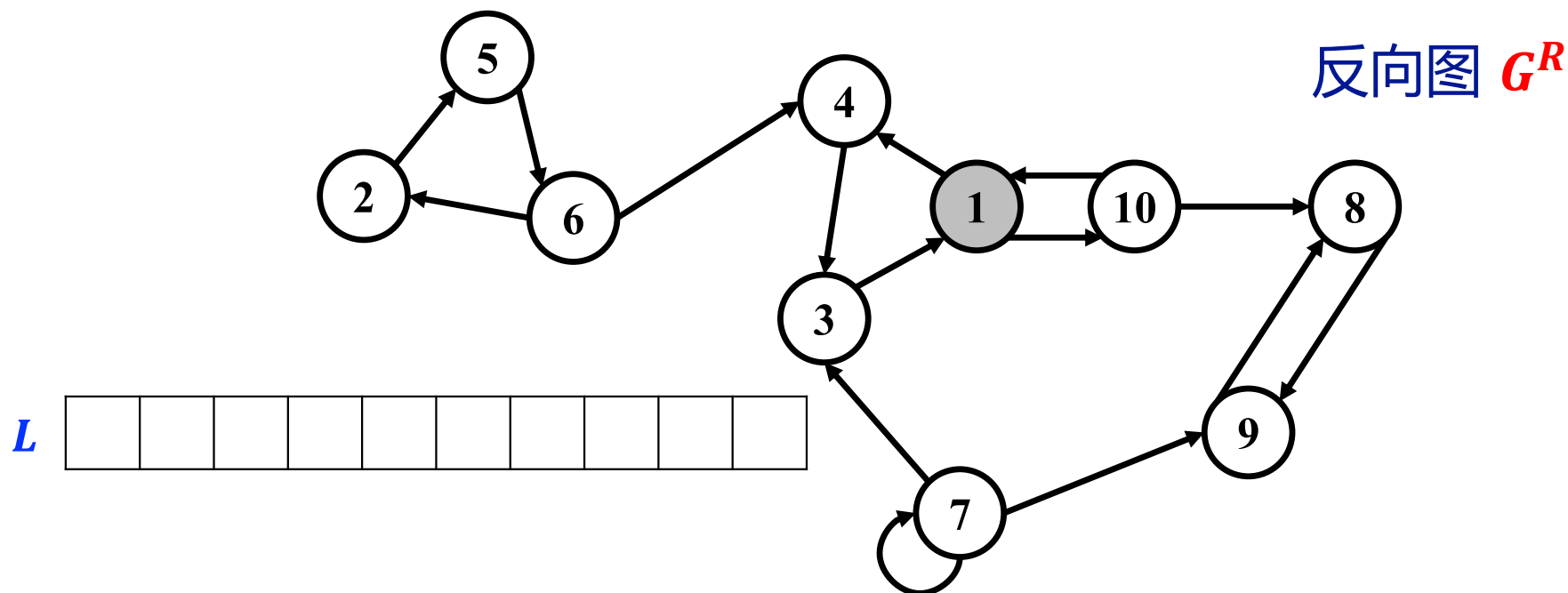
算法框架与实例

- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L



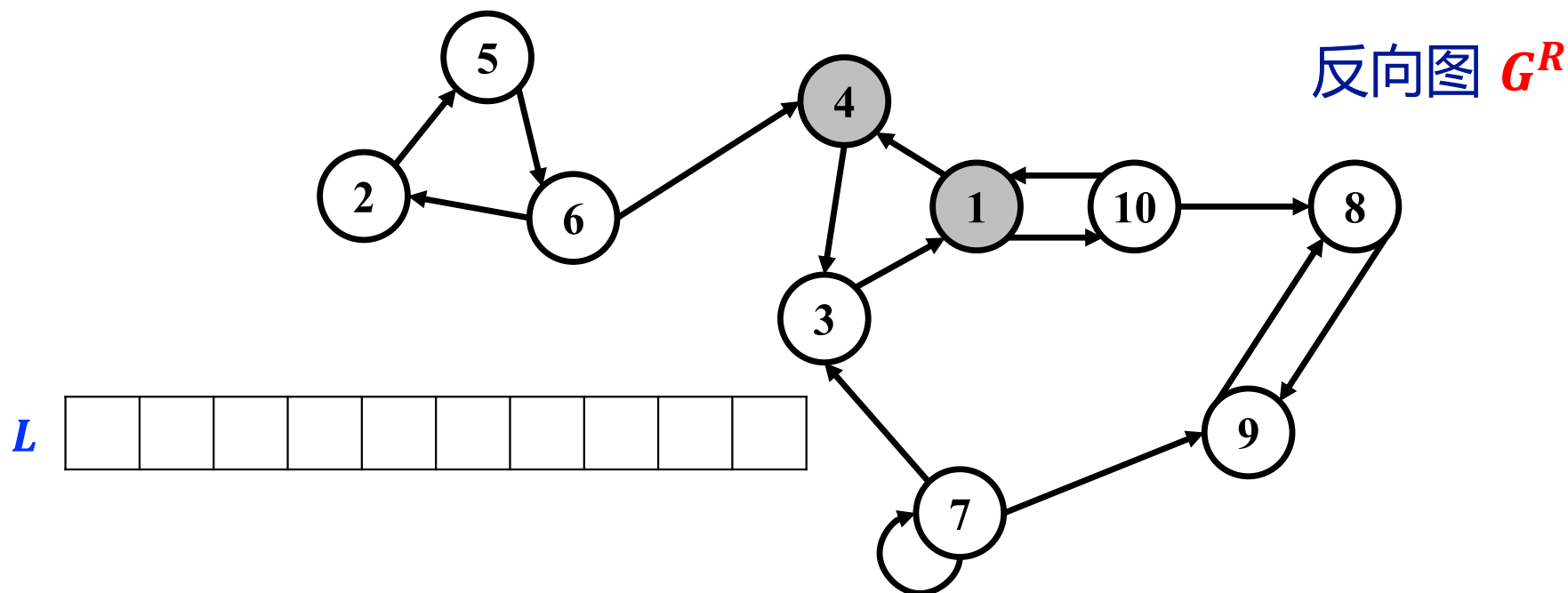
算法框架与实例

- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L



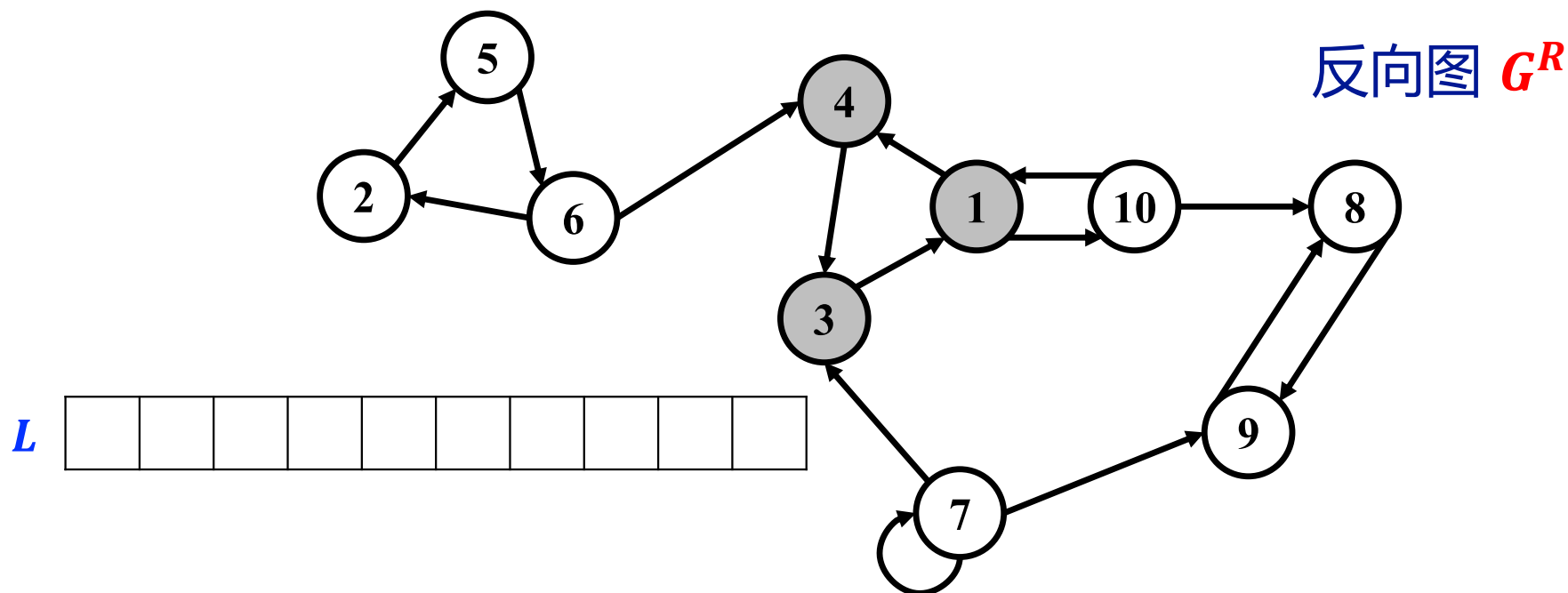
算法框架与实例

- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L



算法框架与实例

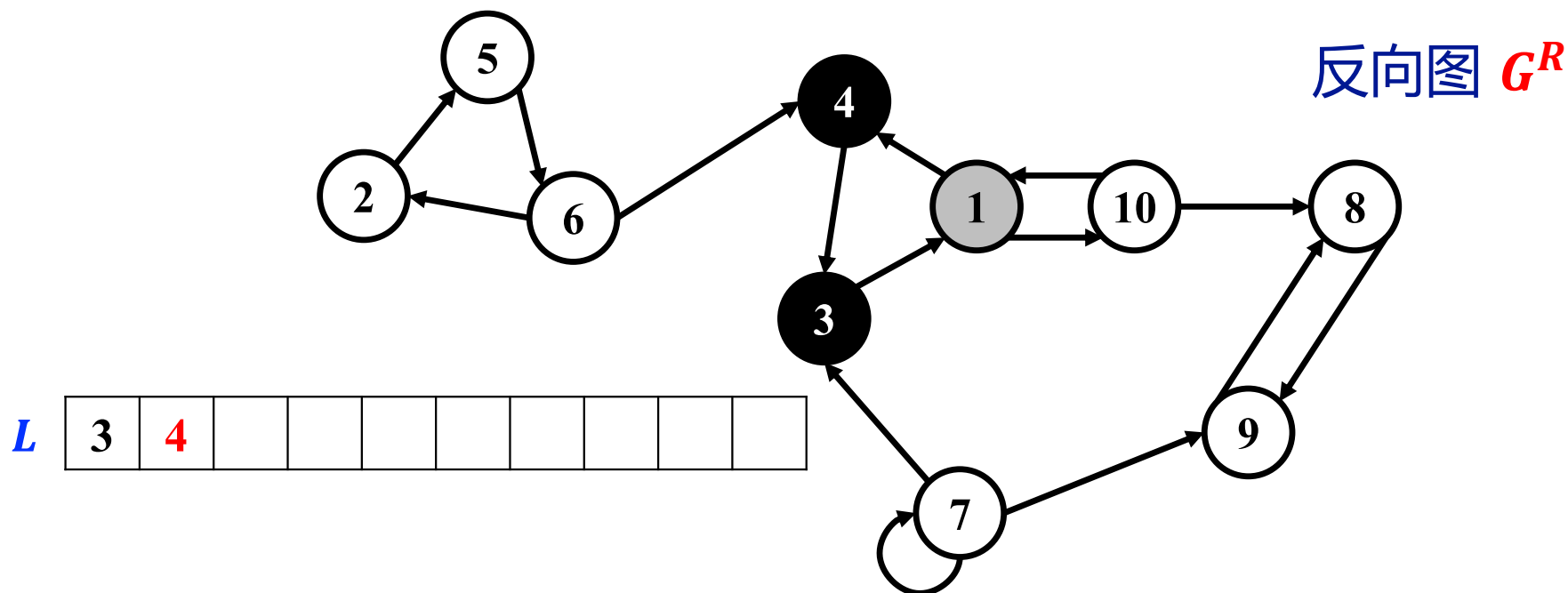
- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L



- [illegible]

算法框架与实例

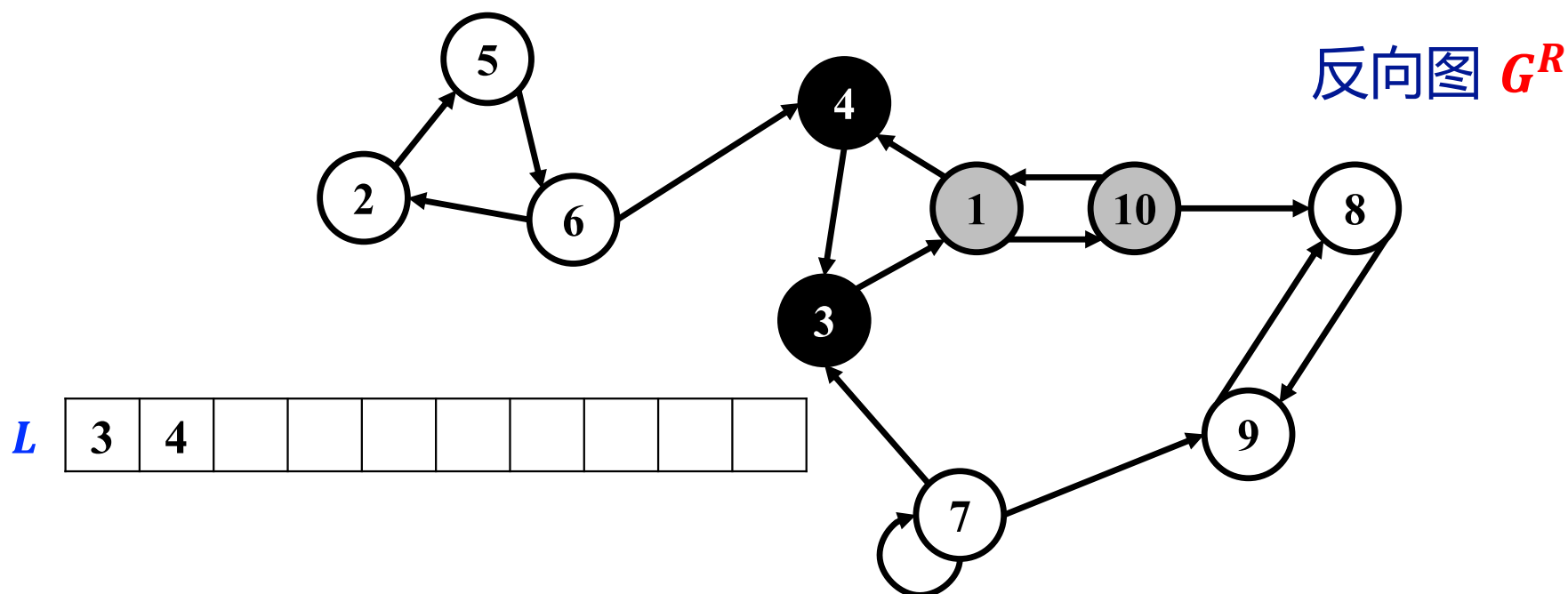
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





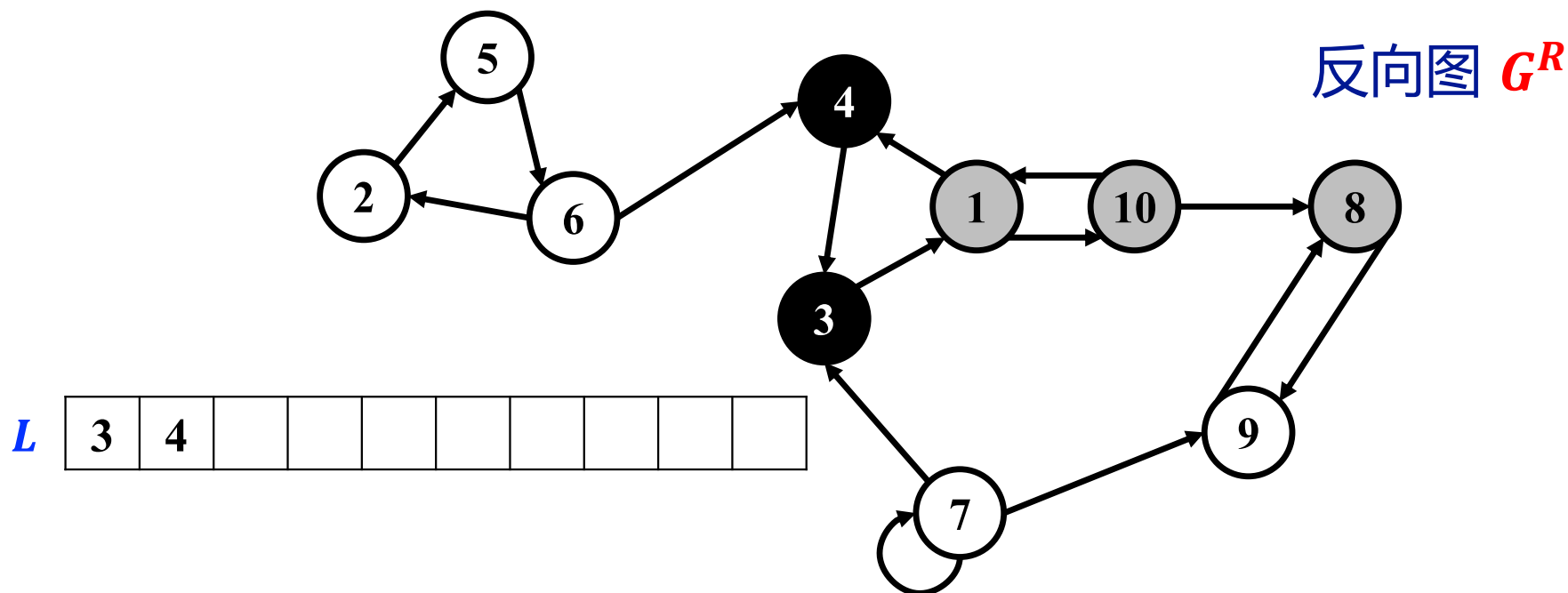
算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L



算法框架与实例

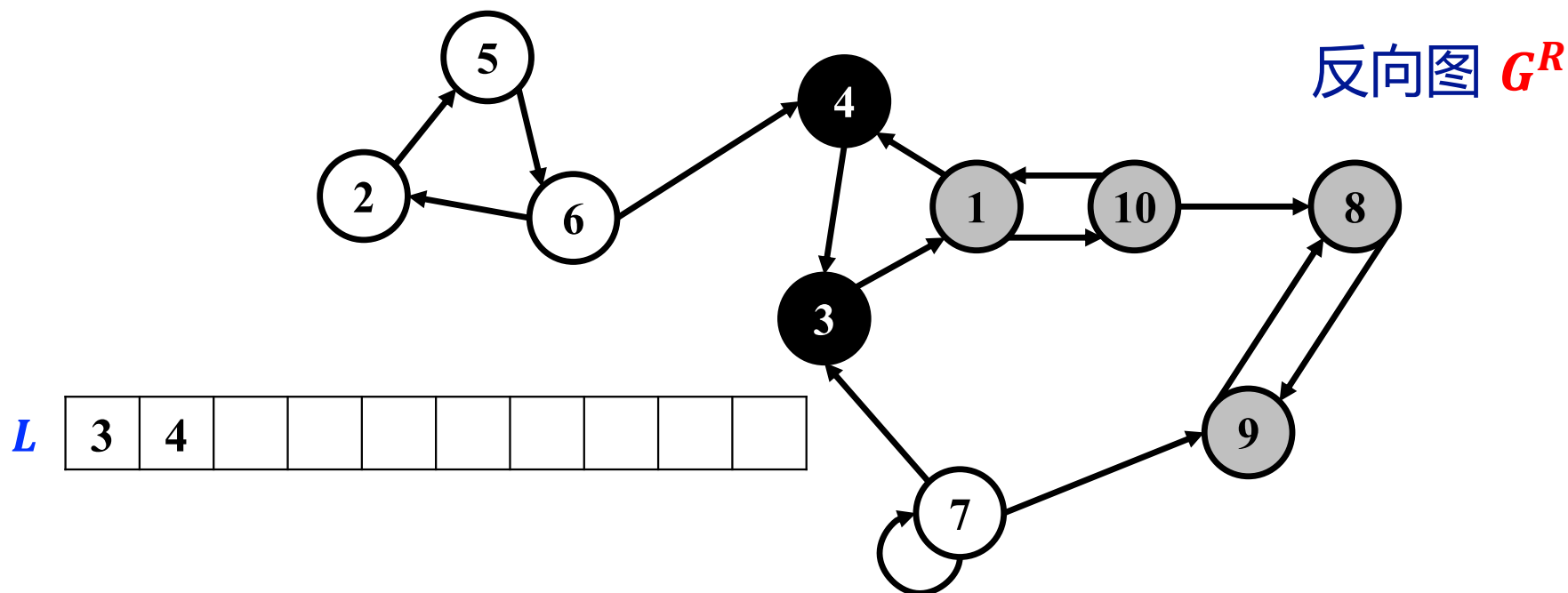
- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L





算法框架与实例

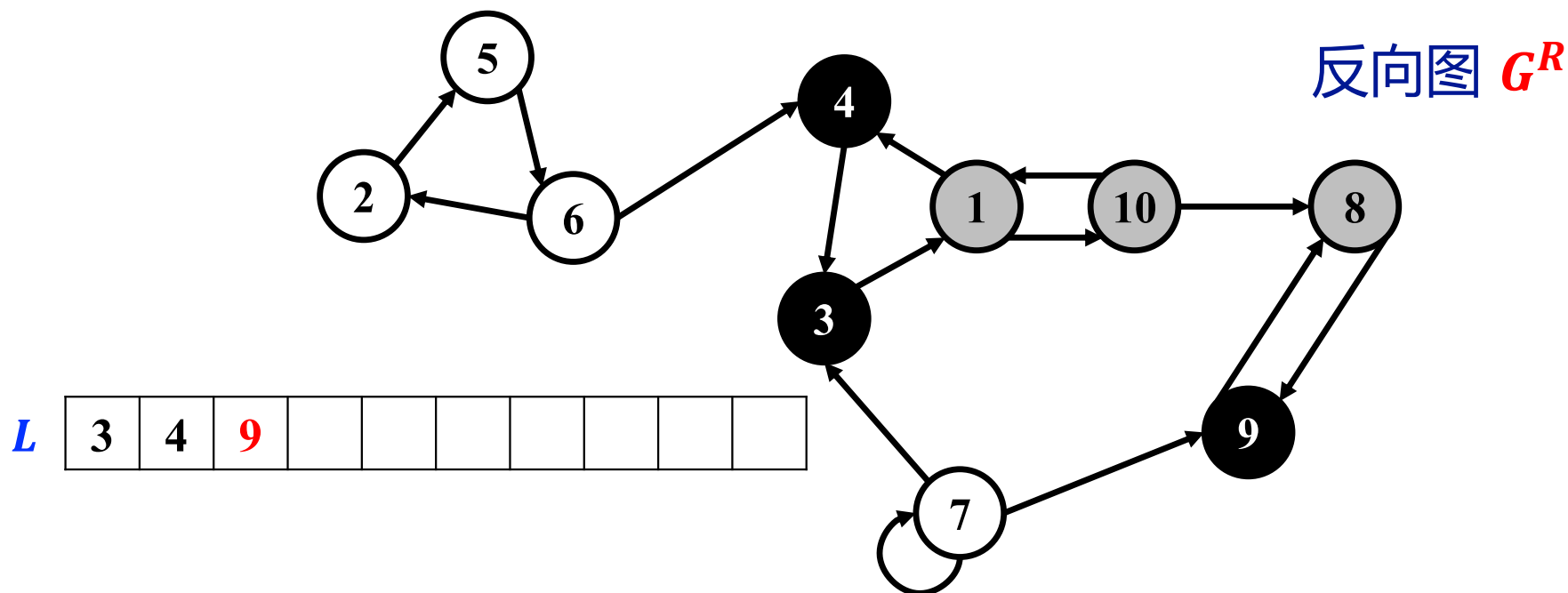
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

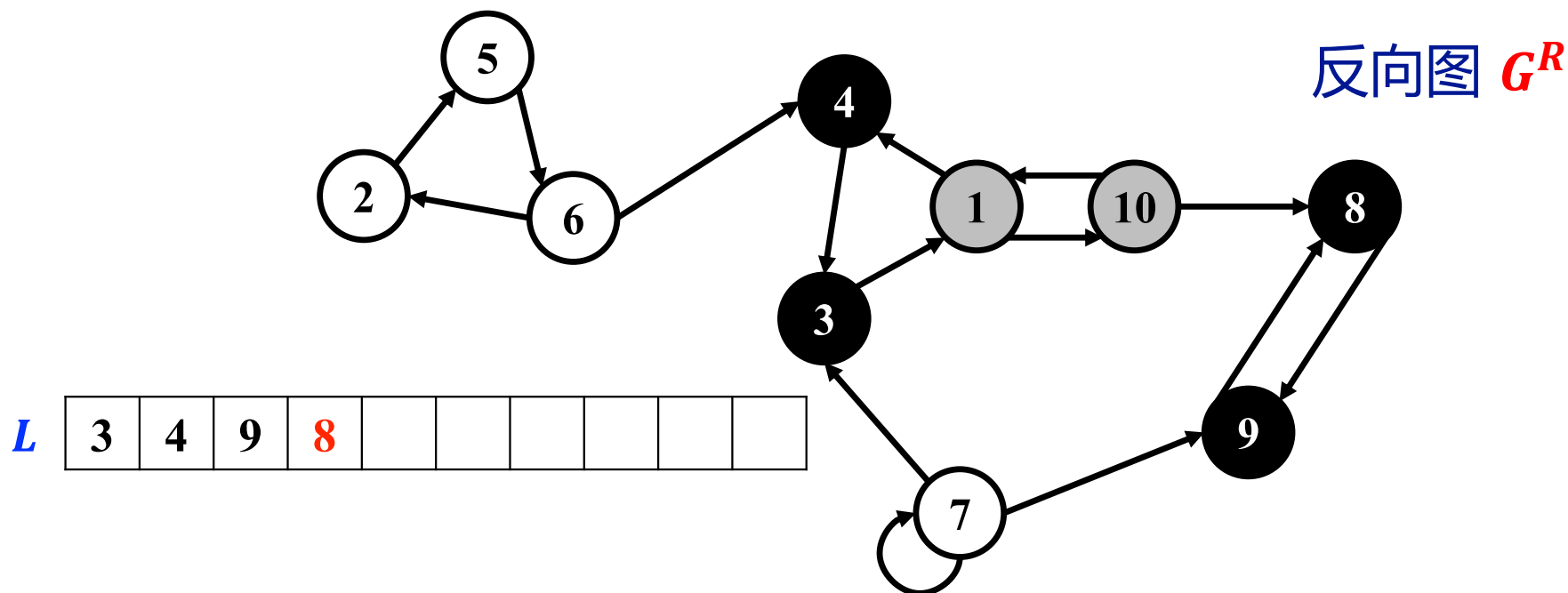
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

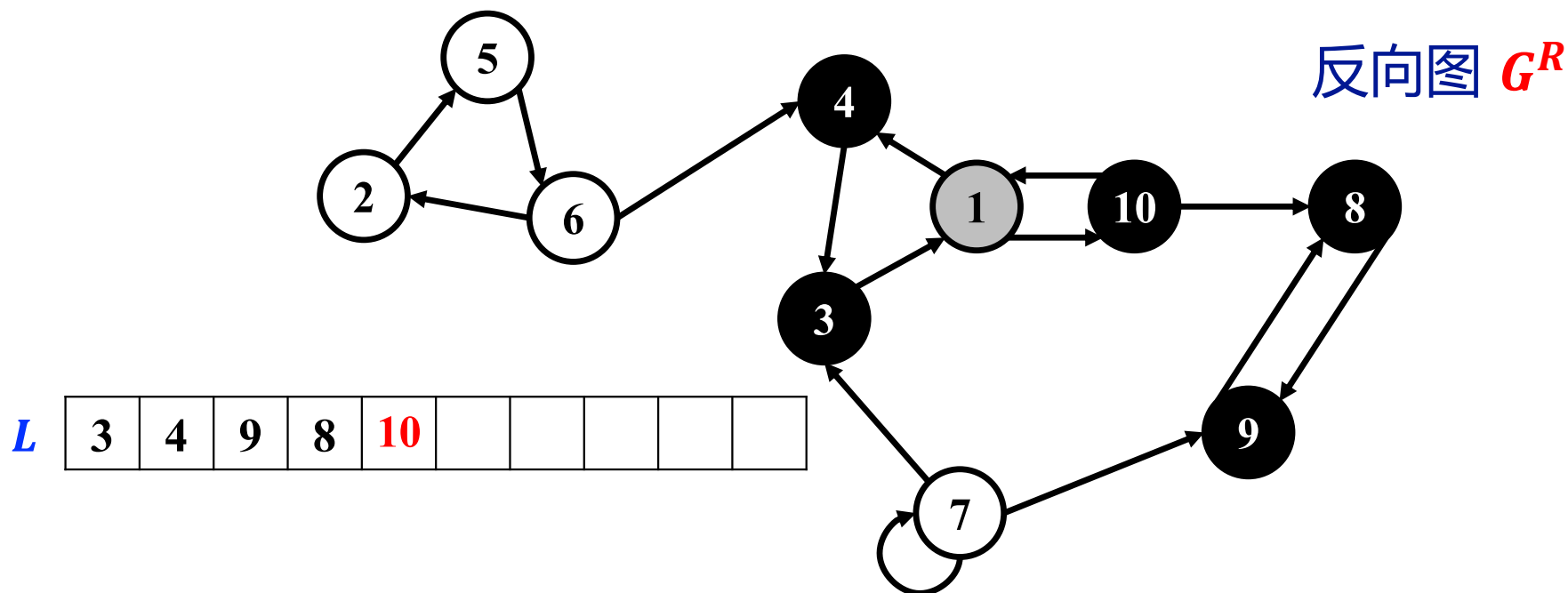
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

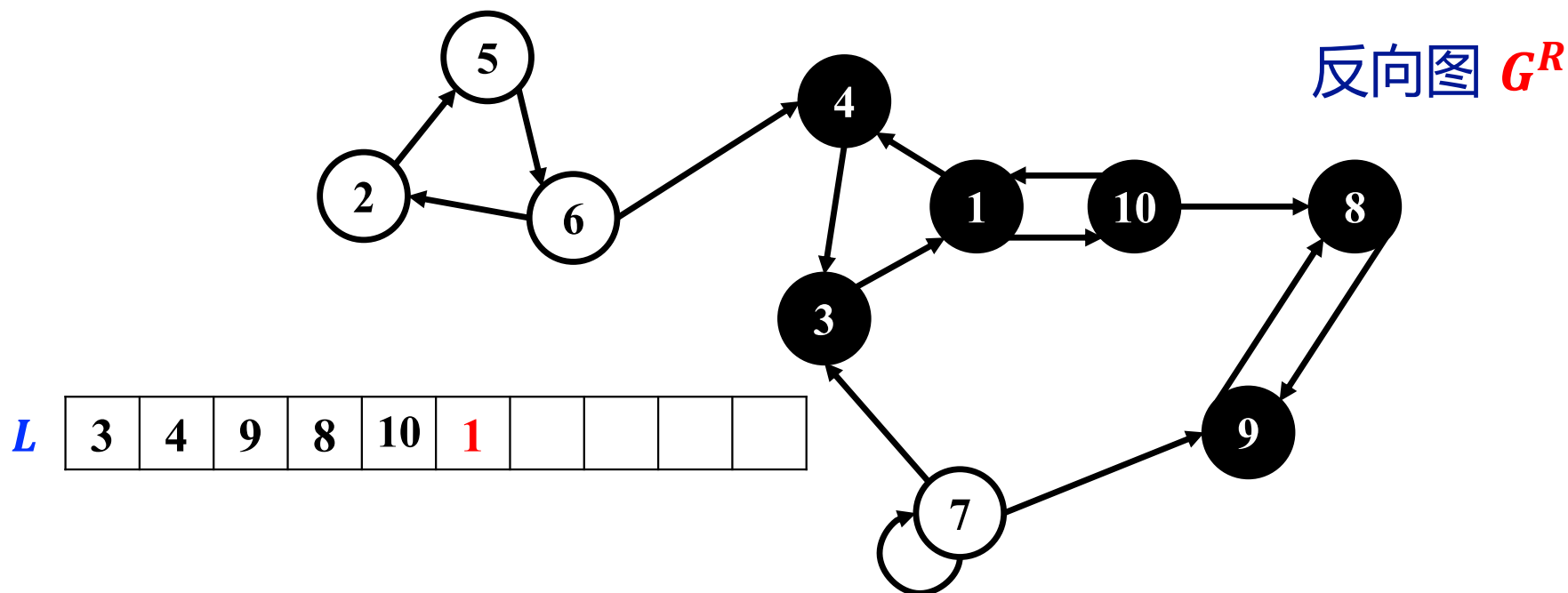
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

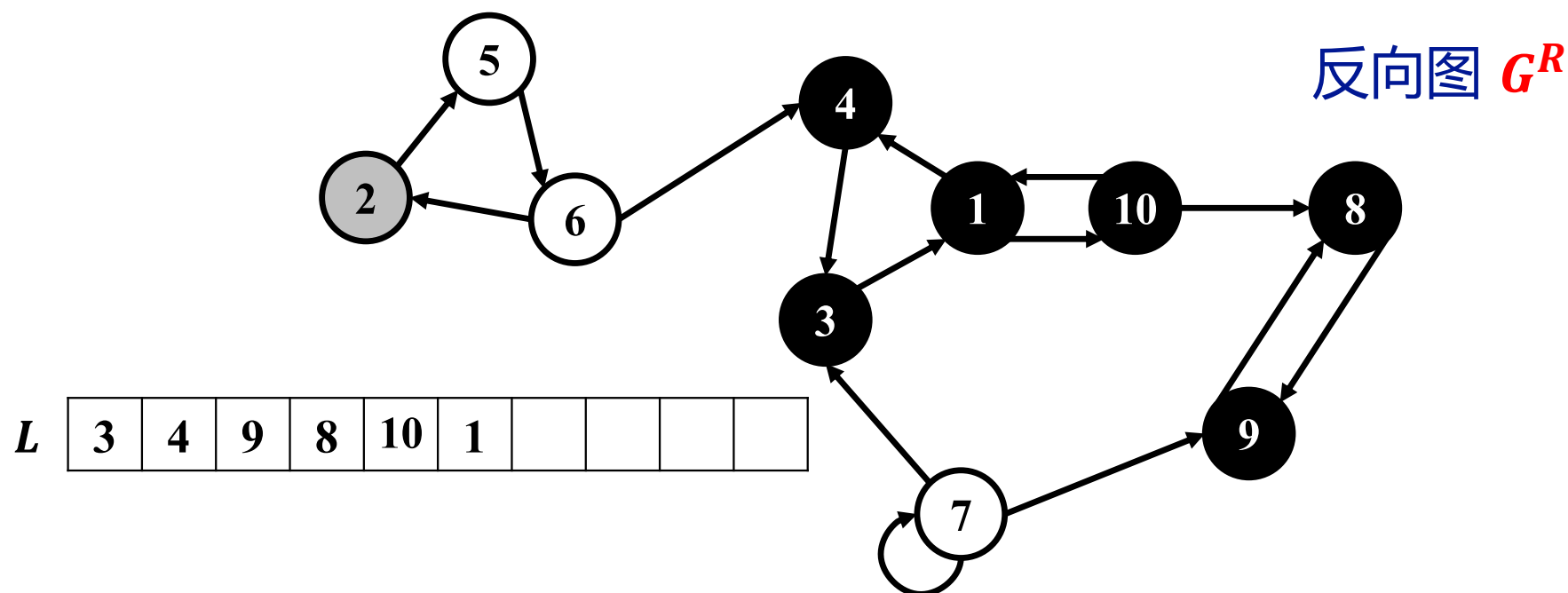
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

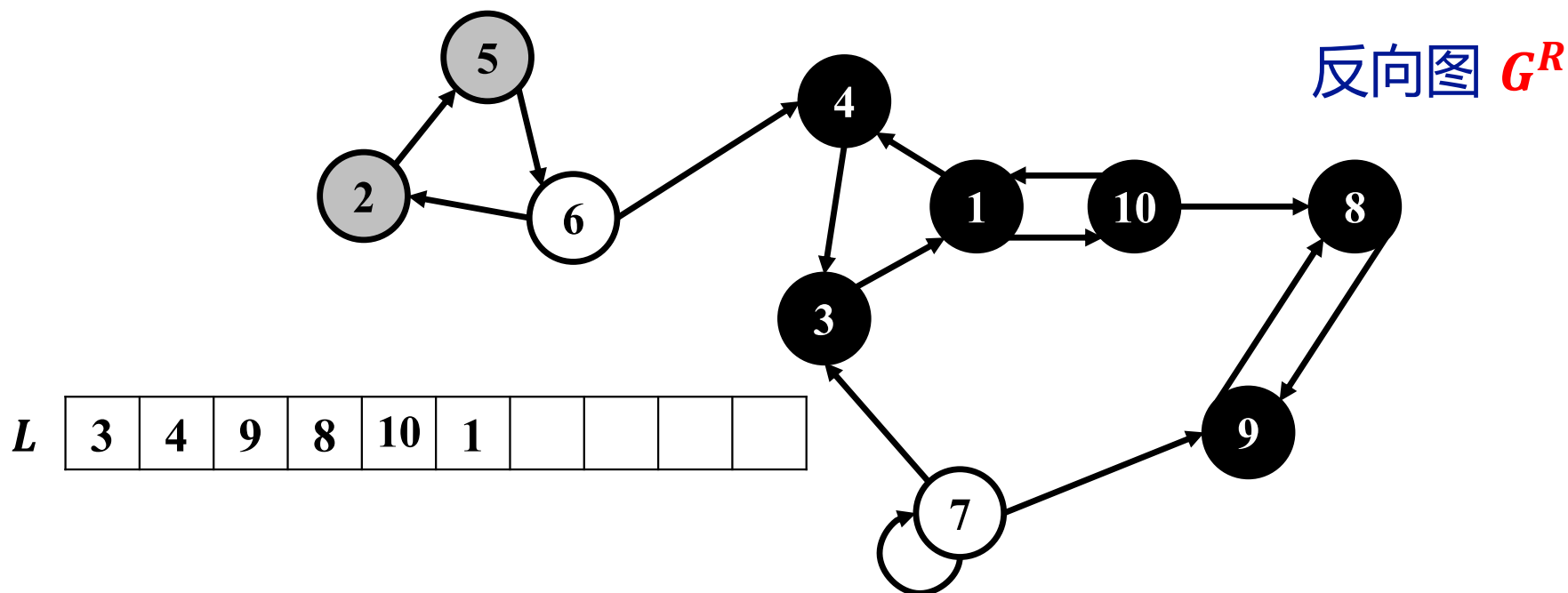
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

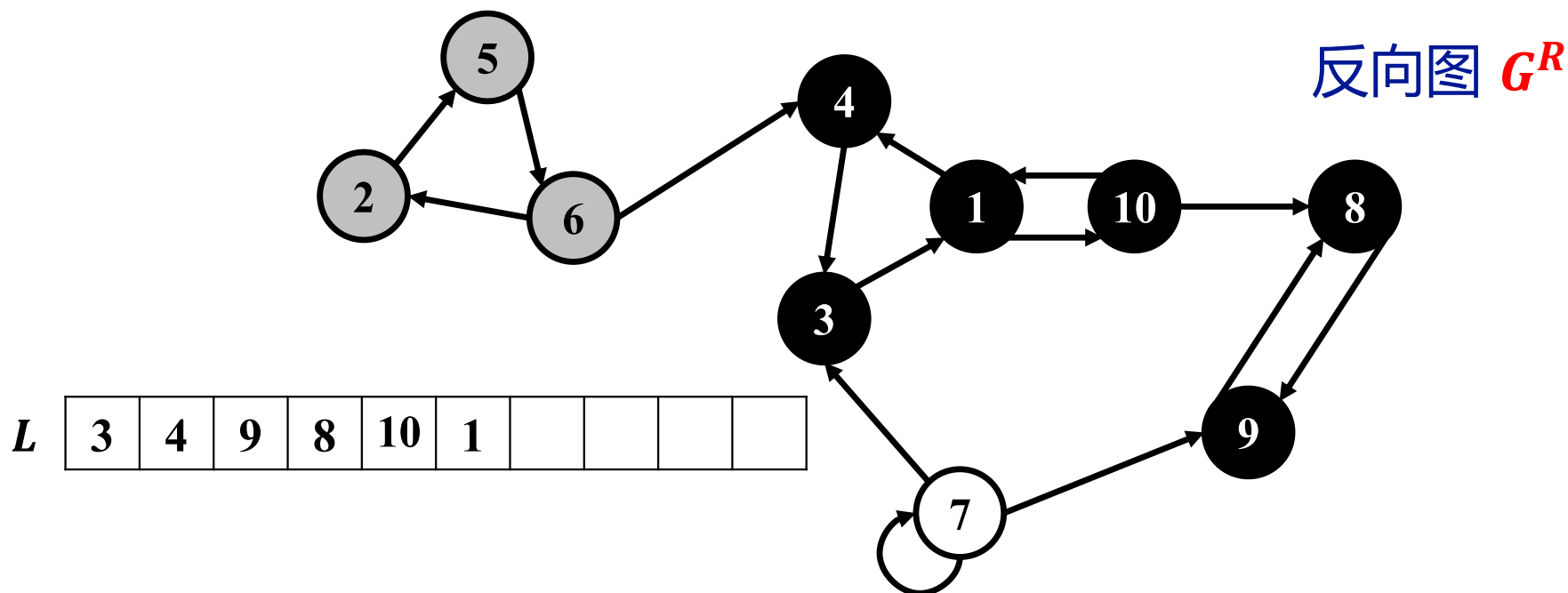
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

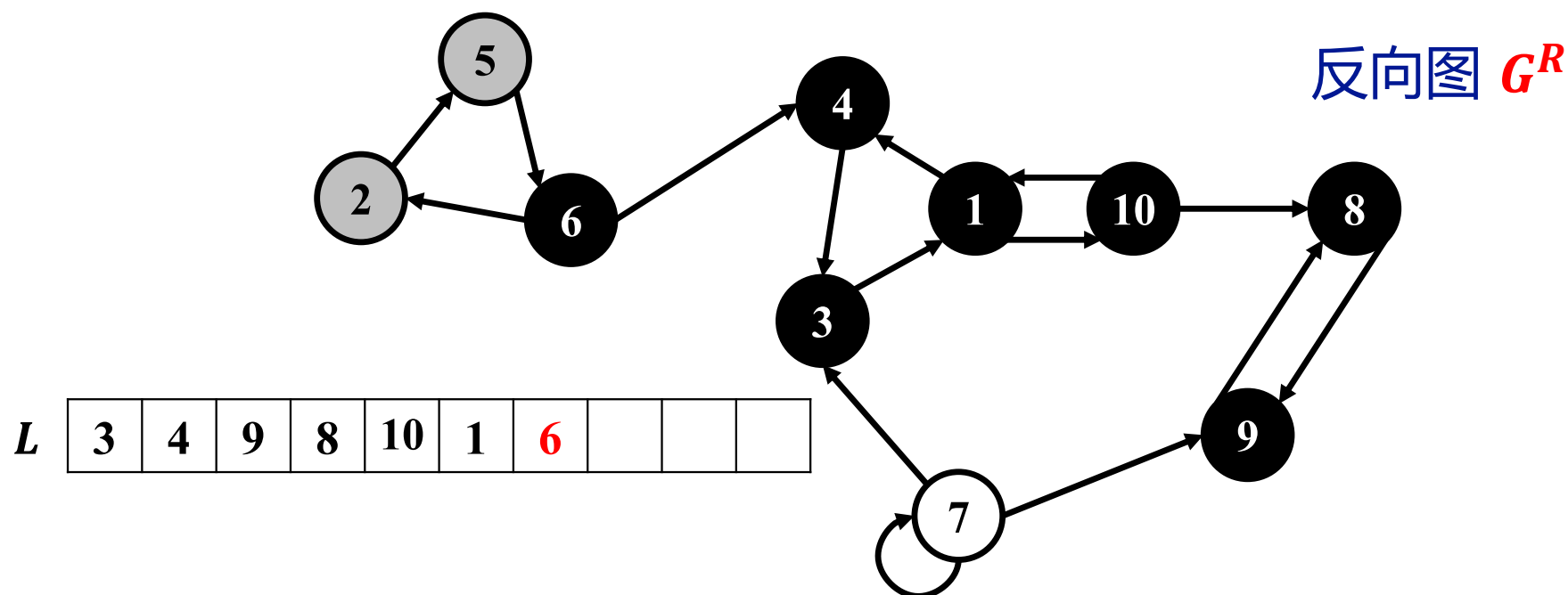
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

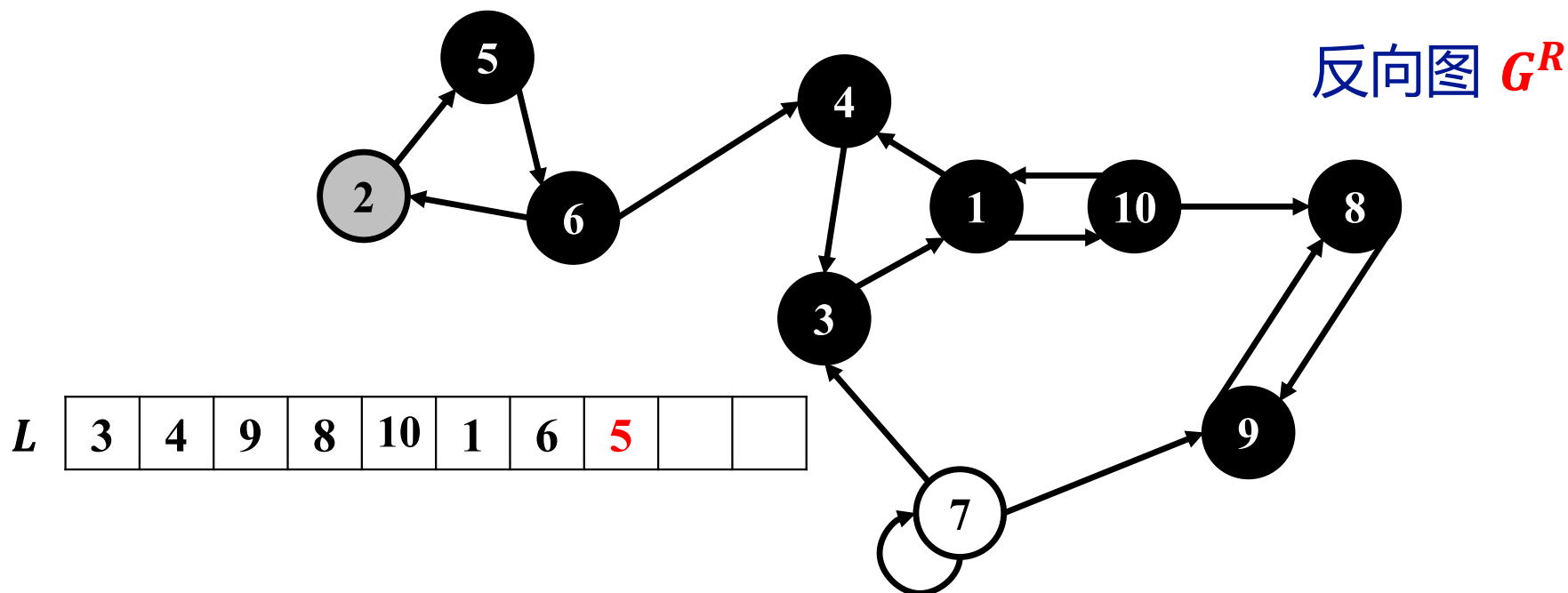
- 步骤1：把边反向，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到顶点完成时刻顺序 L





算法框架与实例

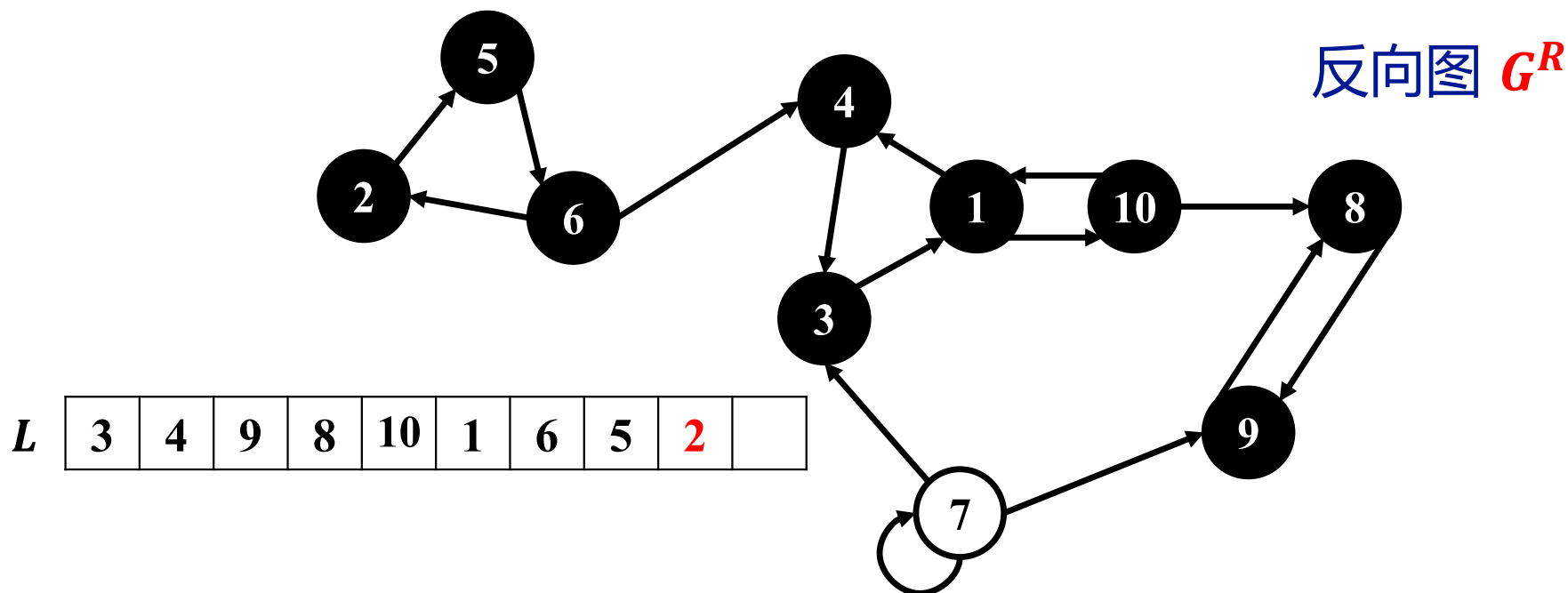
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

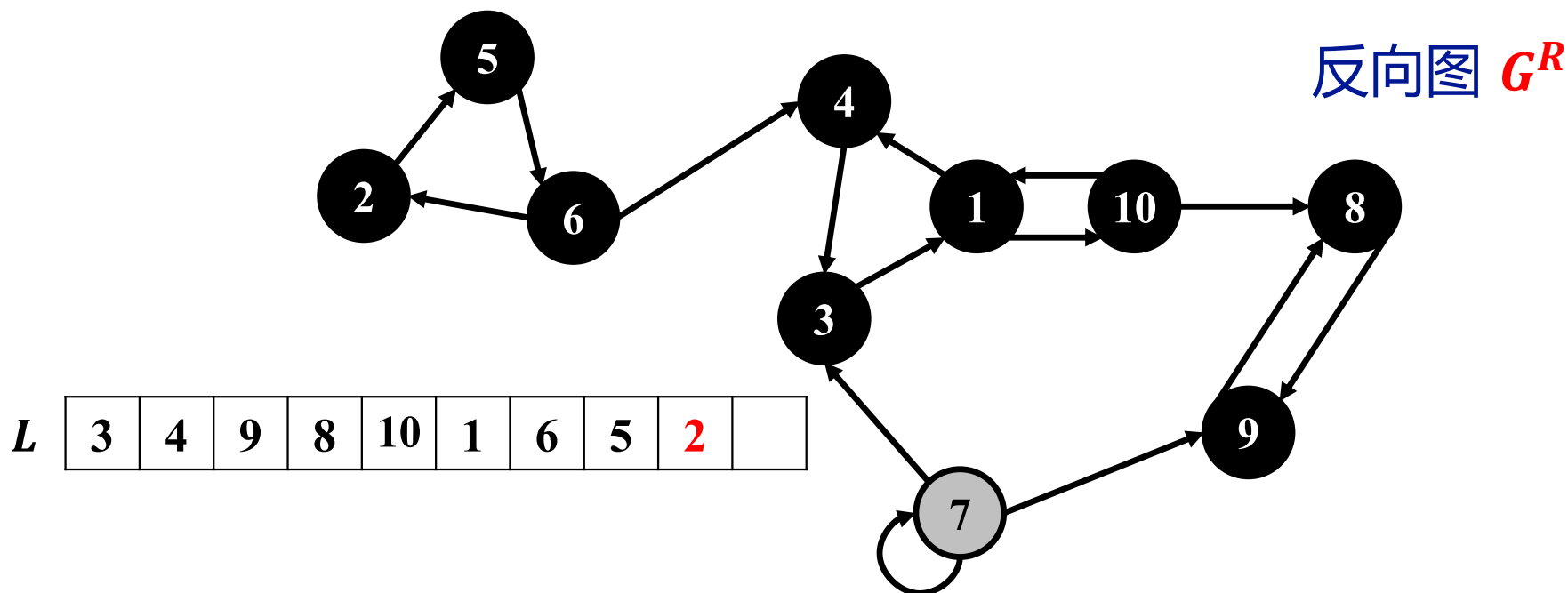
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

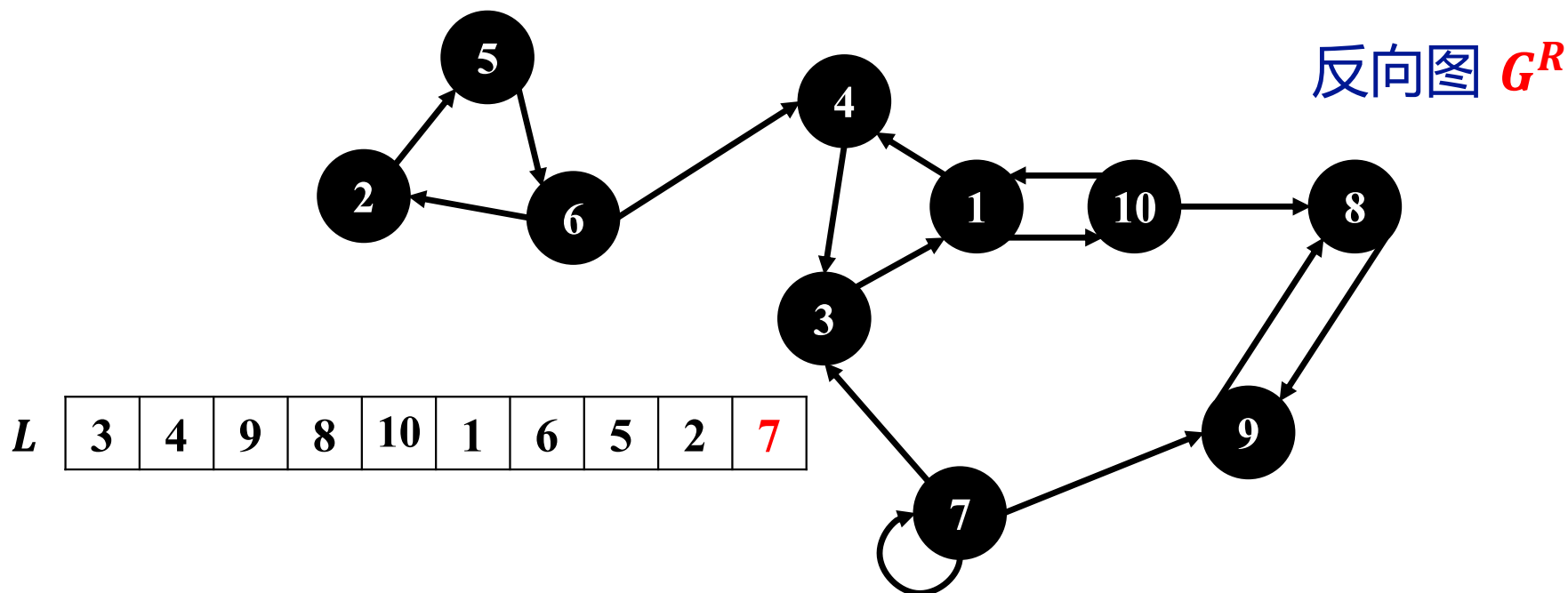
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

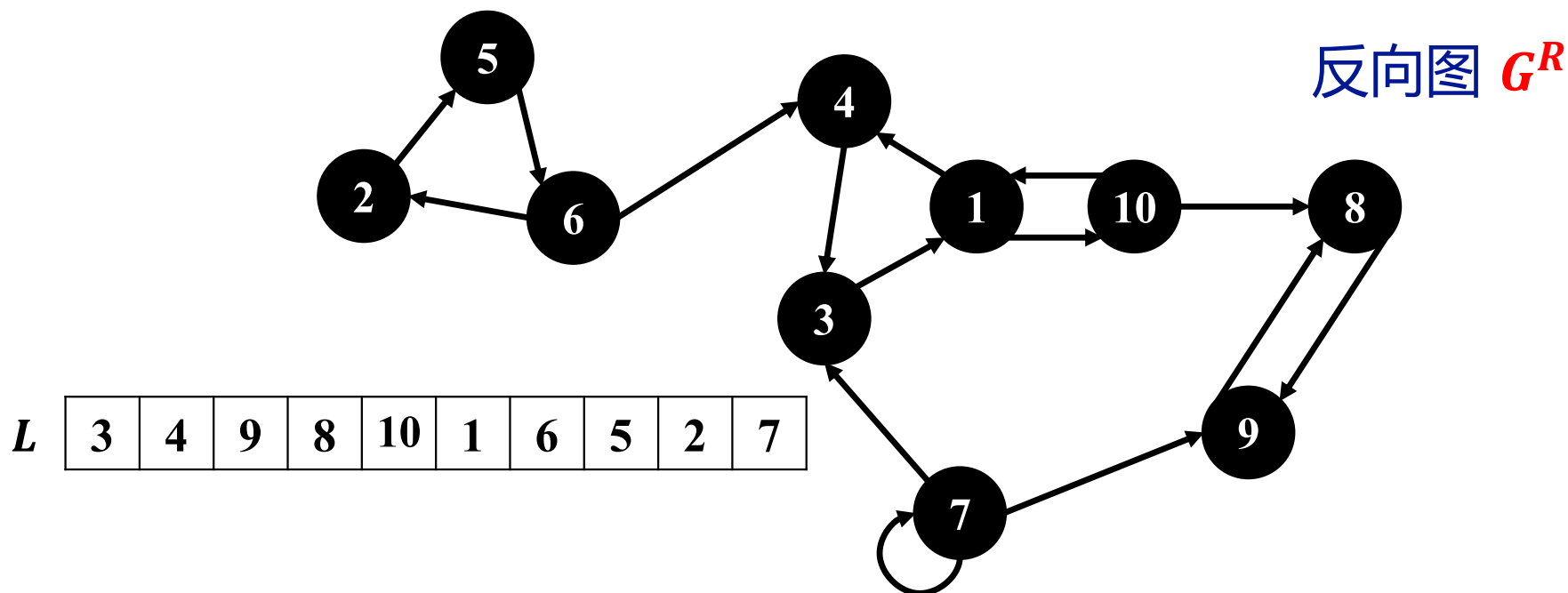
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

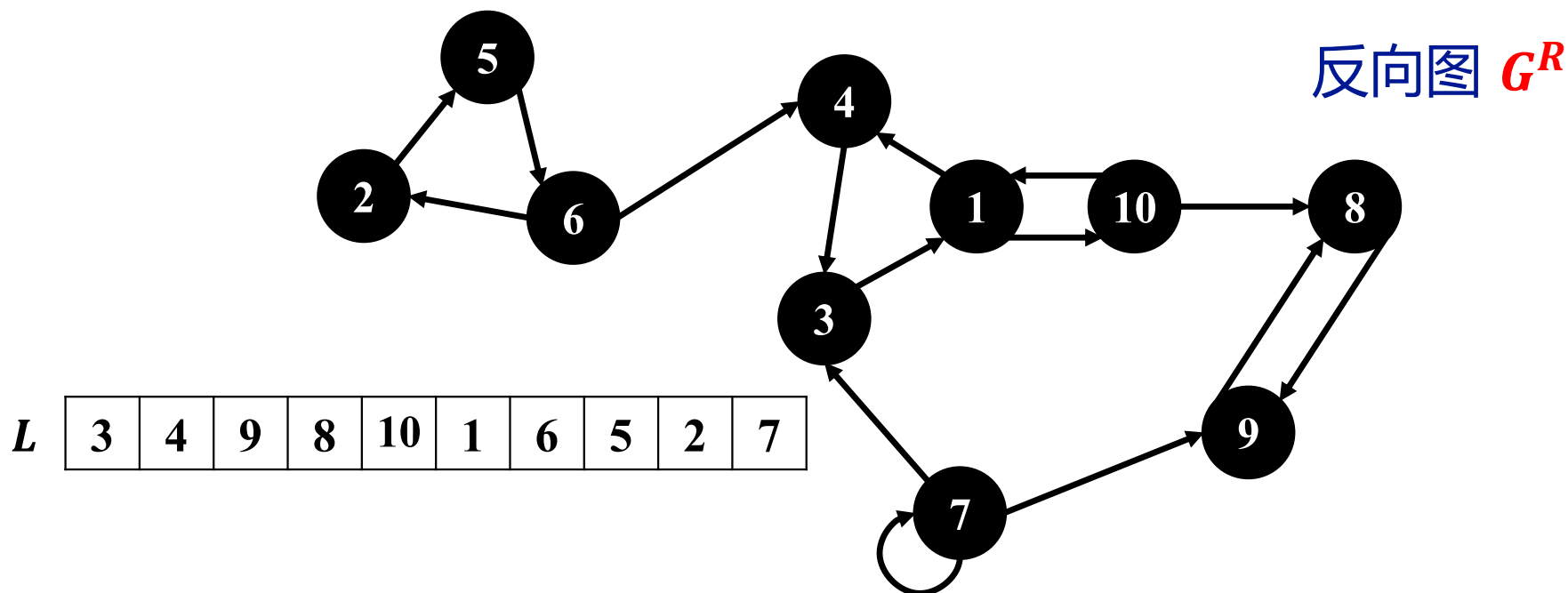
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L





算法框架与实例

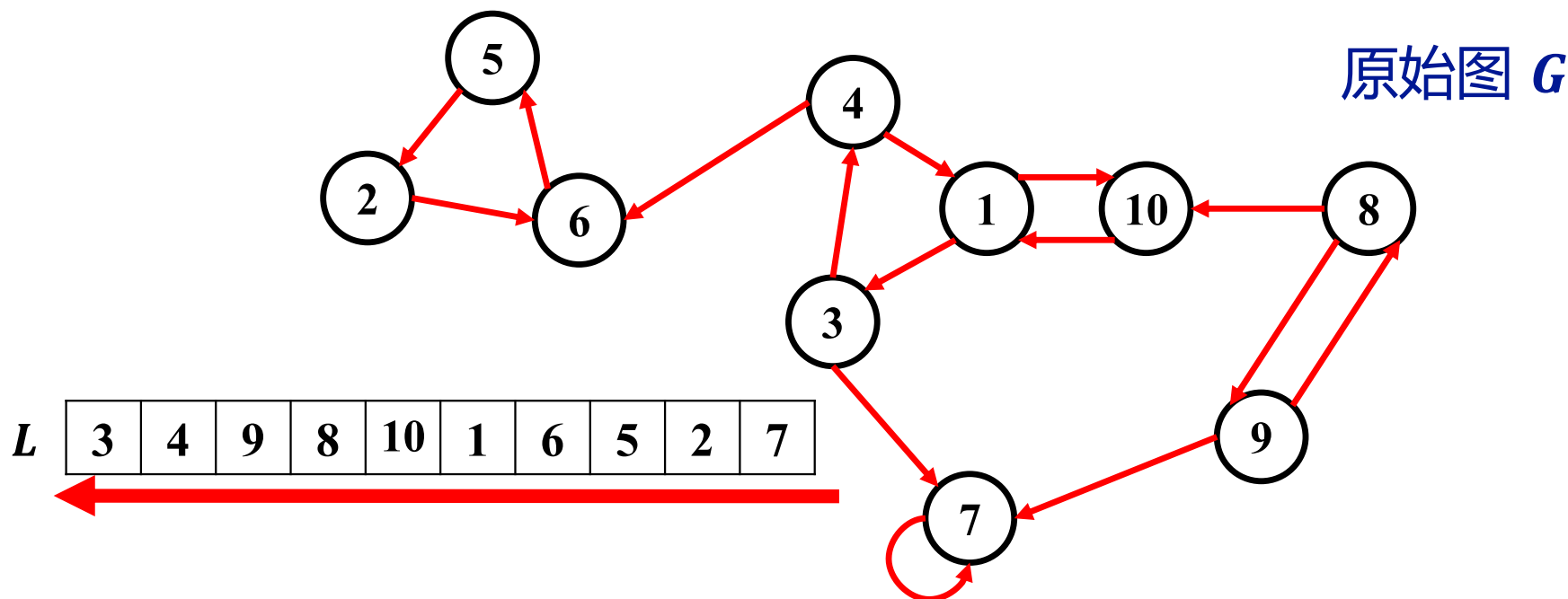
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量





算法框架与实例

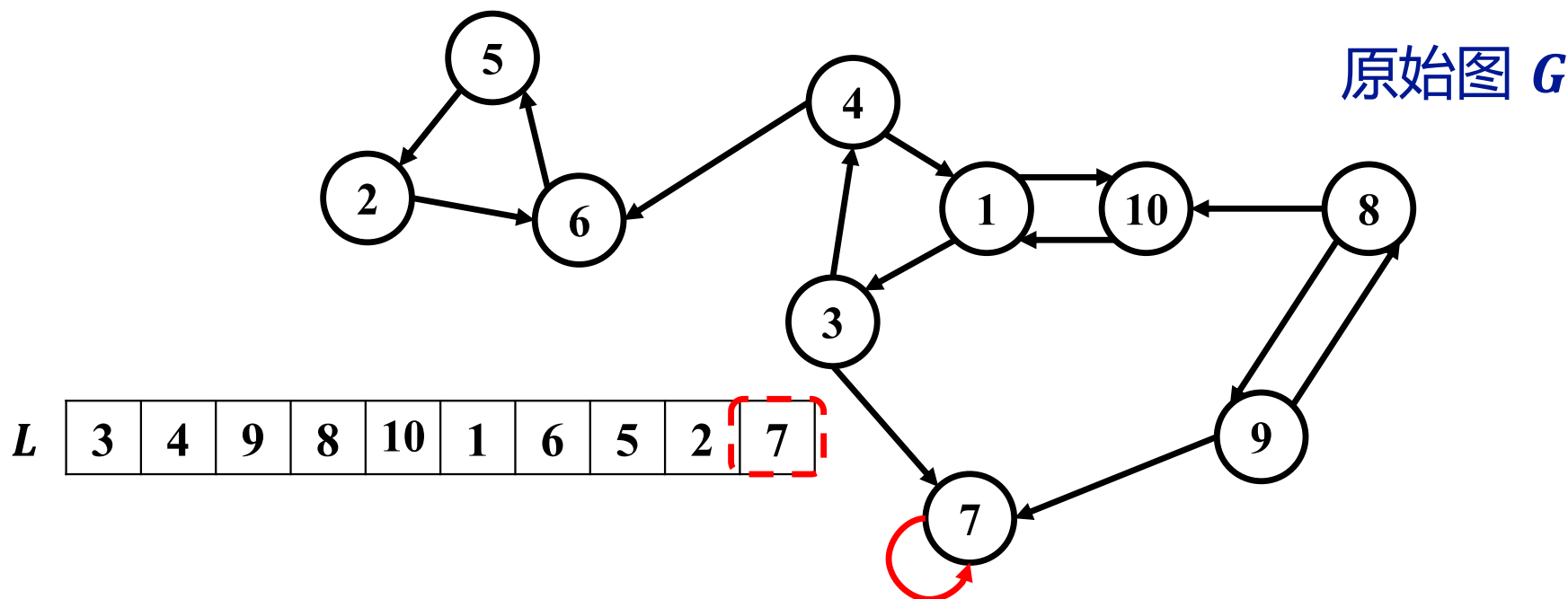
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量





算法框架与实例

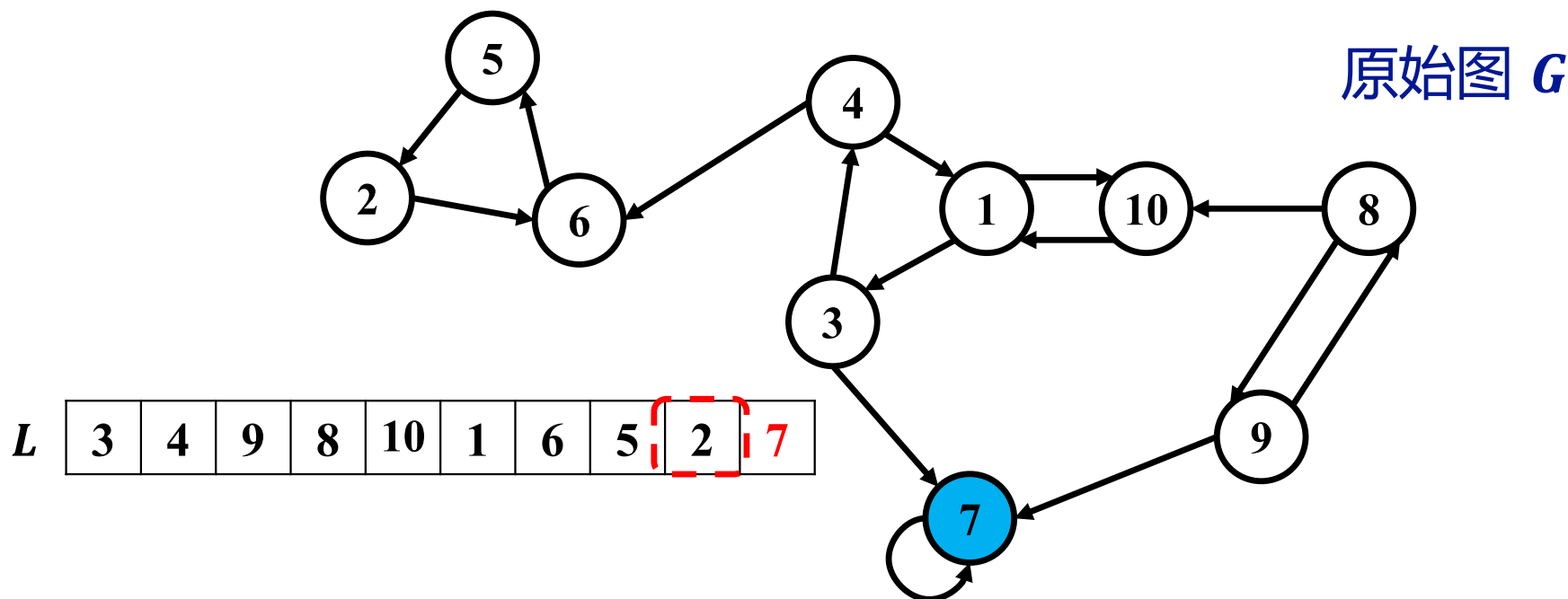
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量





算法框架与实例

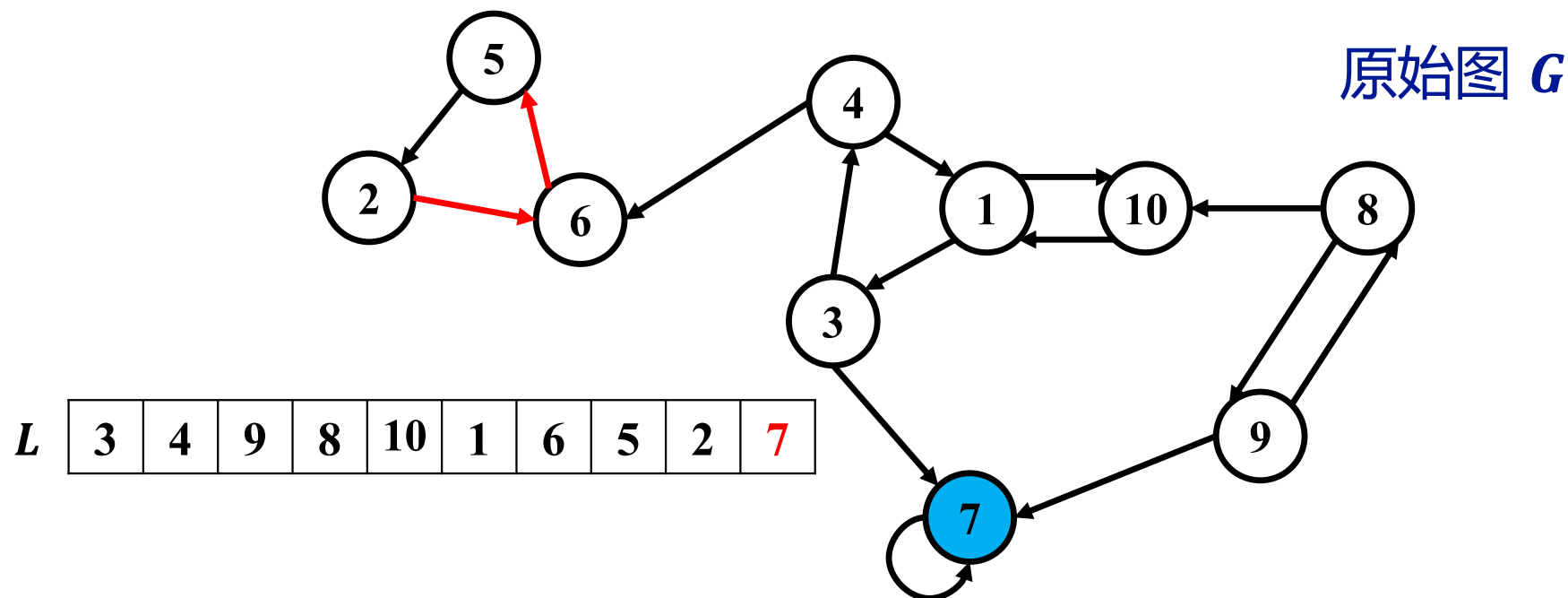
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量





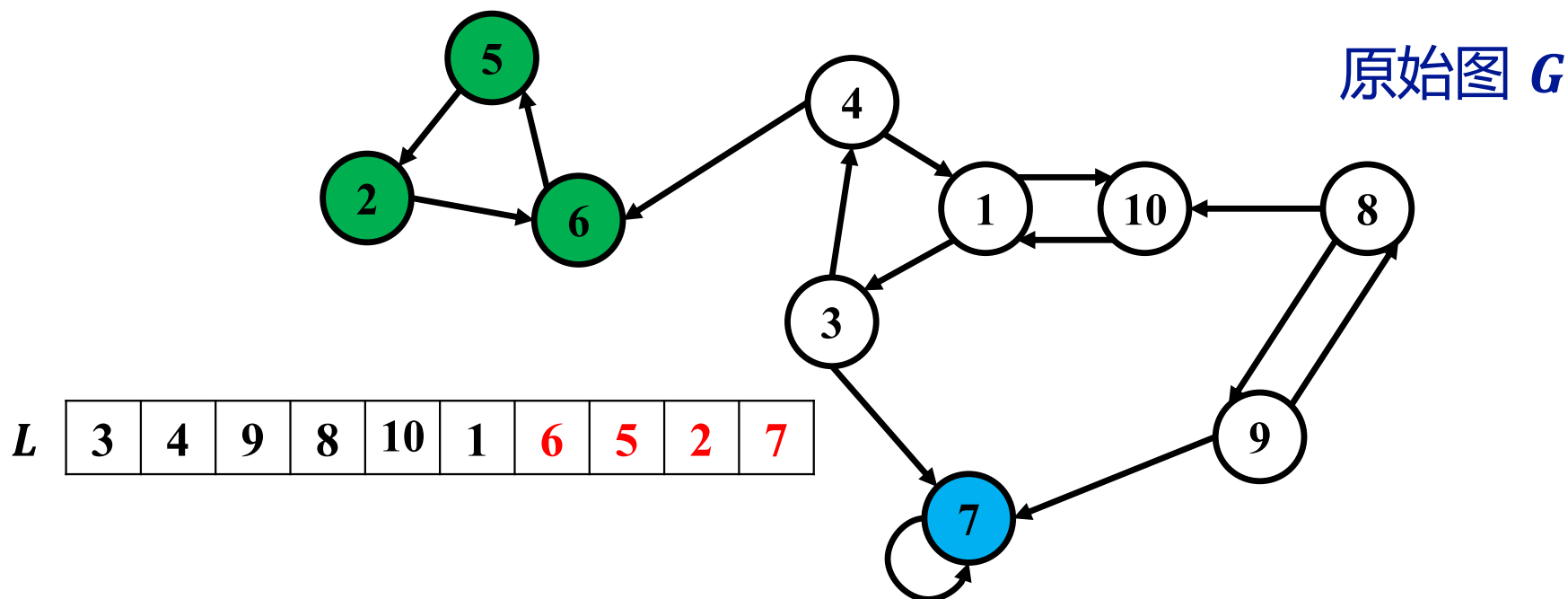
算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量



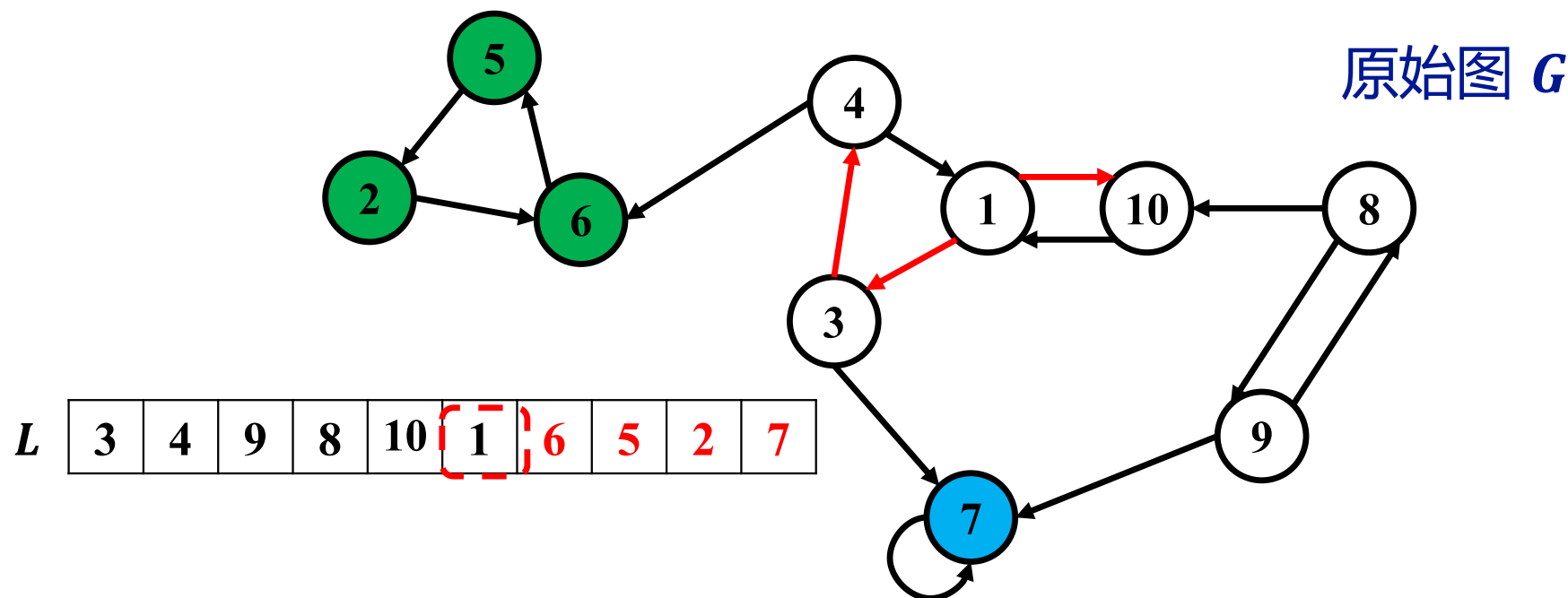
算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量



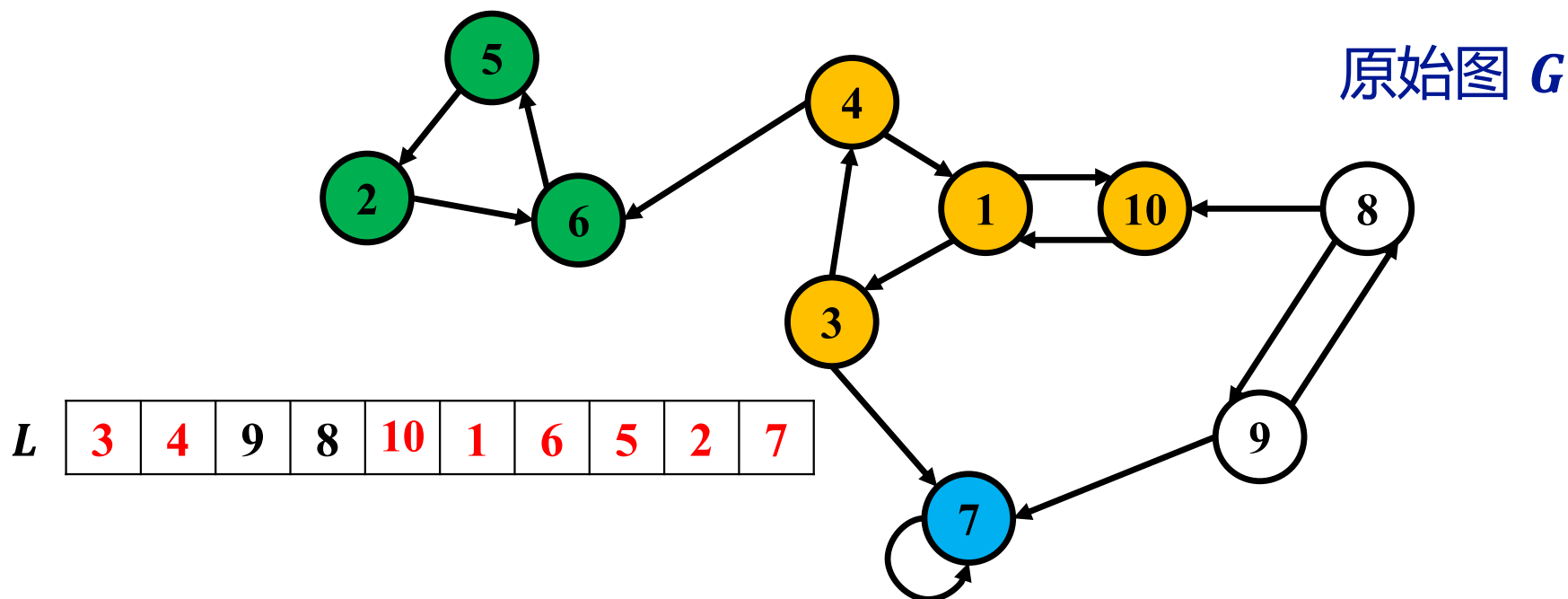
算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量



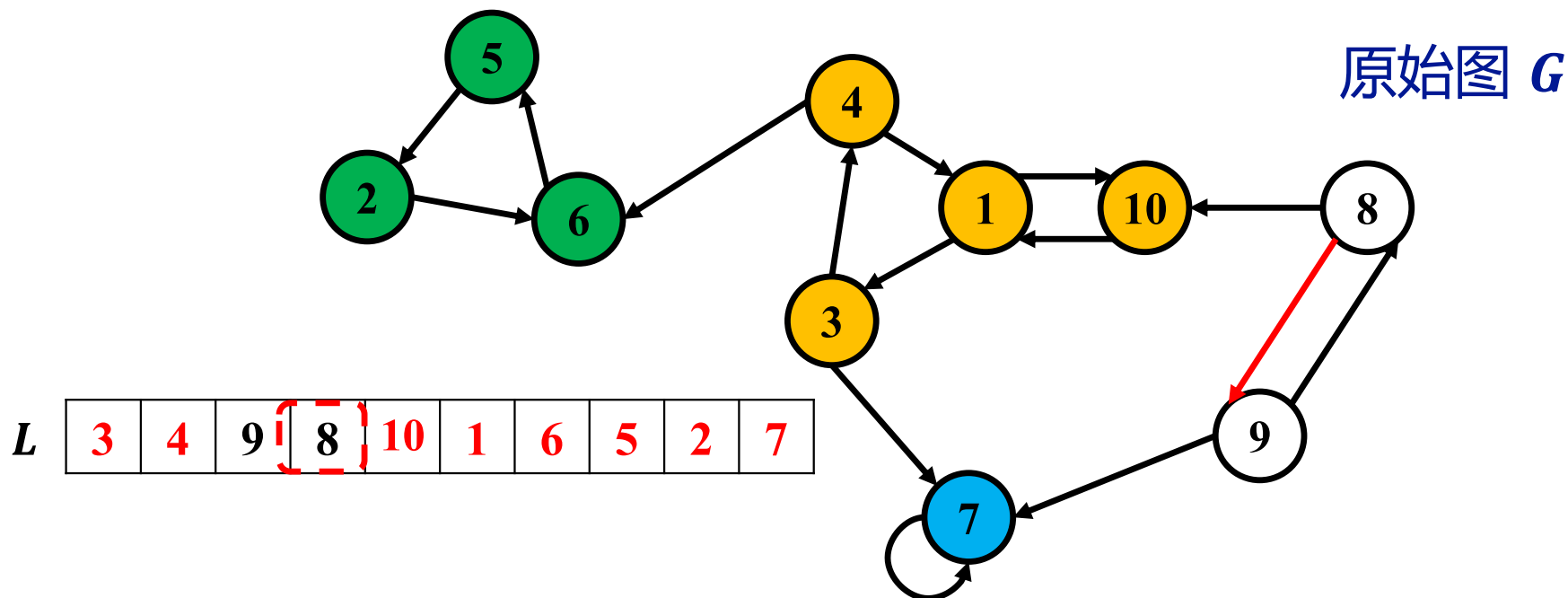
算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量



算法框架与实例

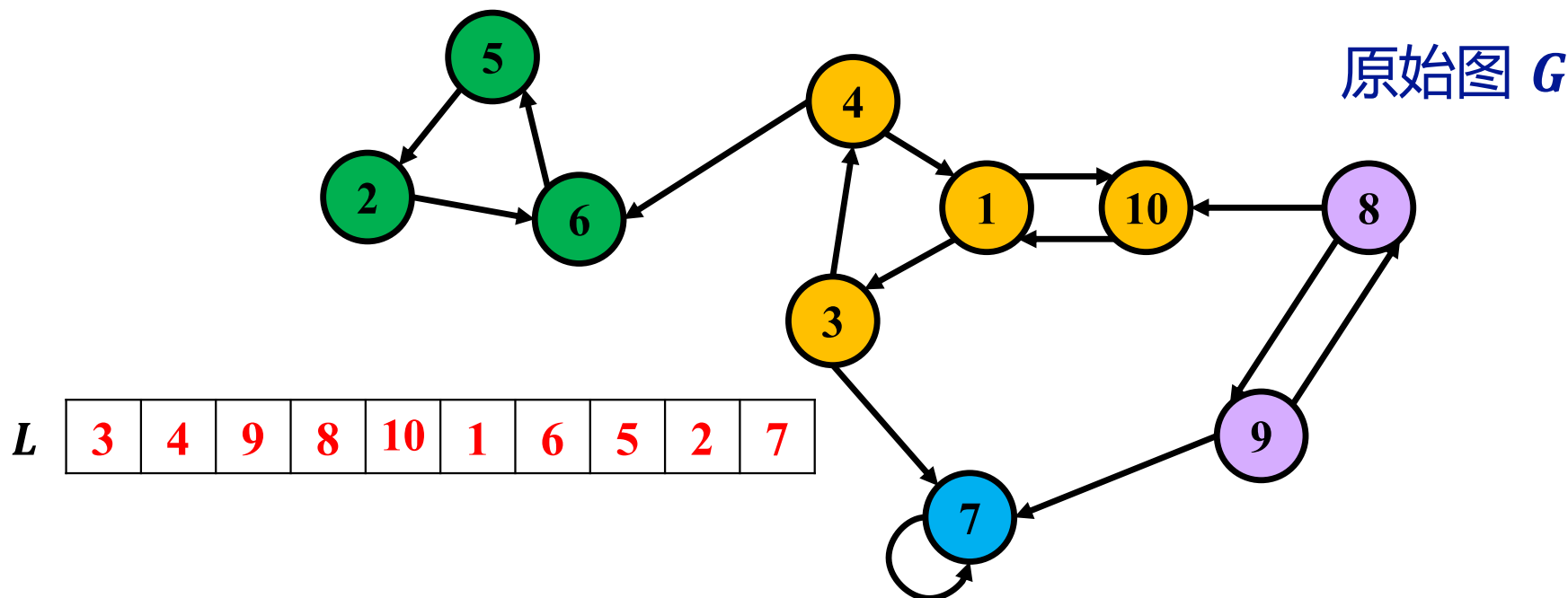
- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量





算法框架与实例

- 步骤1：把边**反向**，得到反向图 G^R
- 步骤2：在 G^R 上执行DFS，得到**顶点完成时刻顺序** L
- 步骤3：在 G 上按 L **逆序** 执行DFS，得到强连通分量



问题背景与定义

算法框架与实例

伪代码与复杂度

算法正确性证明



伪代码

• Strongly-Connected-Component(G)

输入: 图 G

输出: 强连通分量

```
 $R \leftarrow \{\}$   
 $G^R \leftarrow G.reverse()$   
 $L \leftarrow \text{DFS}(G^R)$   
 $color[1..V] \leftarrow WHITE$   
for  $i \leftarrow L.length()$  downto 1 do  
     $u \leftarrow L[i]$   
    if  $color[u] = WHITE$  then  
         $L_{scc} \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, u)$   
         $R \leftarrow R \cup set(L_{scc})$   
    end  
end  
return  $R$ 
```

构造反向图



伪代码

- Strongly-Connected-Component(G)

输入: 图 G

输出: 强连通分量

$R \leftarrow \{\}$

$G^R \leftarrow G.reverse()$

$L \leftarrow \text{DFS}(G^R)$

$color[1..V] \leftarrow WHITE$

for $i \leftarrow L.length()$ **downto** 1 **do**

$u \leftarrow L[i]$

if $color[u] = WHITE$ **then**

$L_{scc} \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, u)$

$R \leftarrow R \cup set(L_{scc})$

end

end

return R

在反向图上执行DFS



伪代码

- Strongly-Connected-Component(G)

输入: 图 G

输出: 强连通分量

$R \leftarrow \{\}$

$G^R \leftarrow G.reverse()$

$L \leftarrow \text{DFS}(G^R)$

$color[1..V] \leftarrow WHITE$

for $i \leftarrow L.length()$ downto 1 do

$u \leftarrow L[i]$

 if $color[u] = WHITE$ then

$L_{scc} \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, u)$

$R \leftarrow R \cup set(L_{scc})$

 end

end

return R

按 L 逆序在原图执行 DFS



伪代码

- Strongly-Connected-Component(G)

输入: 图 G

输出: 强连通分量

$R \leftarrow \{\}$

$G^R \leftarrow G.reverse()$

$L \leftarrow \text{DFS}(G^R)$

$color[1..V] \leftarrow WHITE$

for $i \leftarrow L.length()$ *downto* 1 **do**

$u \leftarrow L[i]$

if $color[u] = WHITE$ **then**

$L_{scc} \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, u)$

$R \leftarrow R \cup set(L_{scc})$

end

end

return R

如何在搜索过程中得到 L ？

伪代码



- DFS(G)

```
输入: 图  $G$ 
新建数组  $color[1..V], L[1..V]$ 
for  $v \in V$  do
     $color[v] \leftarrow WHITE$ 
end
for  $v \in V$  do
    if  $color[v] = WHITE$  then
         $L' \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, v)$ 
        向  $L$  结尾追加  $L'$ 
    end
end
return  $L$ 
```

- DFS-Visit(G, v)

```
输入: 图  $G$ , 顶点  $v$ 
输出: 按完成时刻从早到晚排列的顶点  $L$ 
 $color[v] \leftarrow GRAY$ 
for  $w \in G.Adj[v]$  do
    if  $color[w] = WHITE$  then
         $L \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, w)$ 
    end
end
 $color[v] \leftarrow BLACK$ 
向  $L$  结尾追加顶点  $v$ 
return  $L$ 
```

顶点按
完成时
刻排列



复杂度分析

• Strongly-Connected-Component(G)

输入: 图 G

输出: 强连通分量

$R \leftarrow \{\}$

$G^R \leftarrow G.reverse()$ - - - - - $O(|V| + |E|)$

$L \leftarrow \text{DFS}(G^R)$ - - - - - $O(|V| + |E|)$

第一次深度优先搜索

$color[1..V] \leftarrow WHITE$

for $i \leftarrow L.length()$ downto 1 do

$u \leftarrow L[i]$

 if $color[u] = WHITE$ then

$L_{scc} \leftarrow \text{DFS-Visit}(G, u)$

$R \leftarrow R \cup set(L_{scc})$

 end

end

return R

$O(|V| + |E|)$ 第二次深度优先搜索

时间复杂度: $O(|V| + |E|)$

问题背景与定义

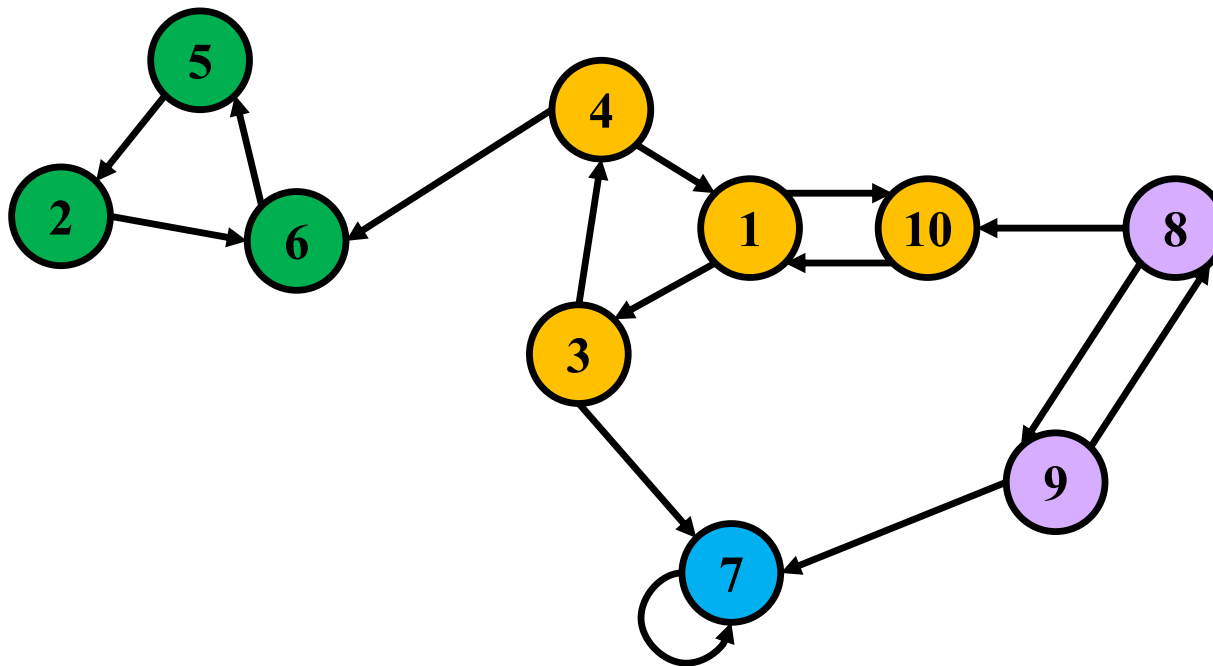
算法框架与实例

伪代码与复杂度

算法正确性证明

正确性证明

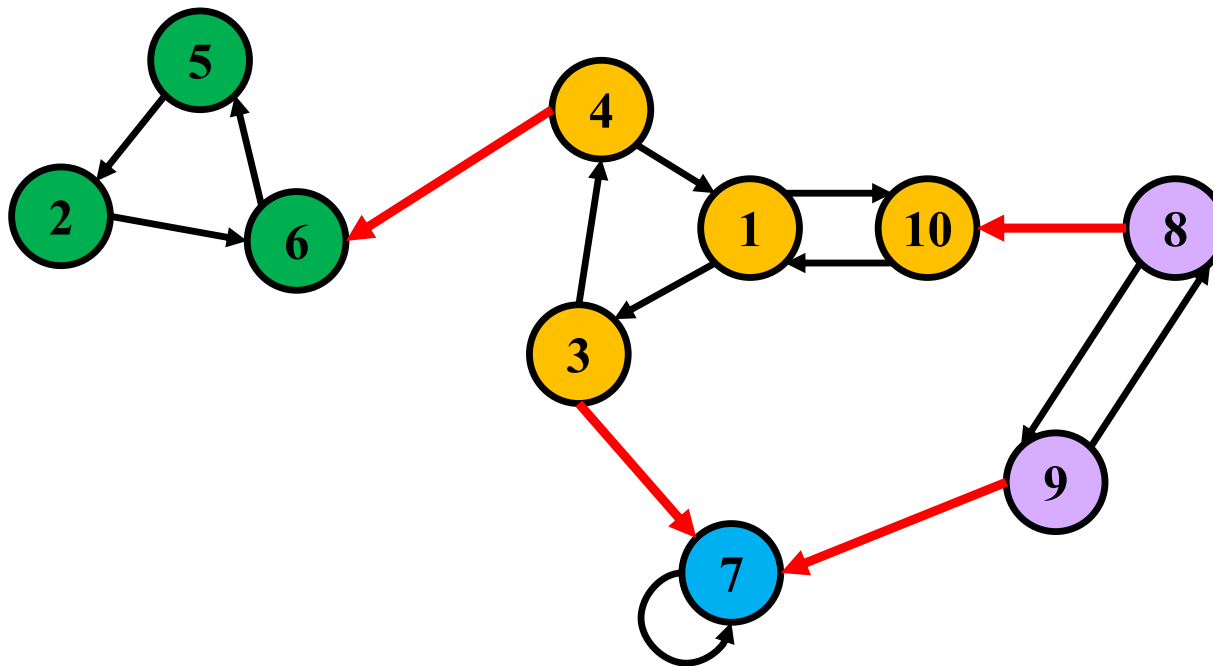
- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图





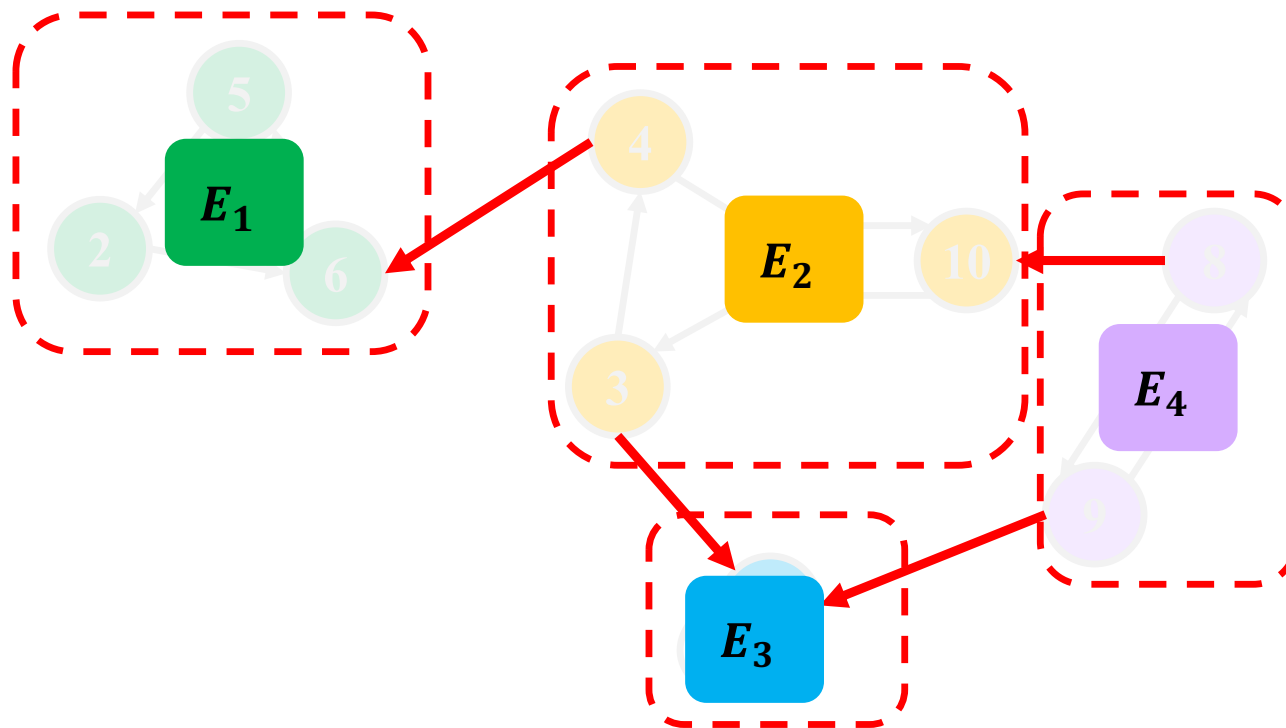
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图



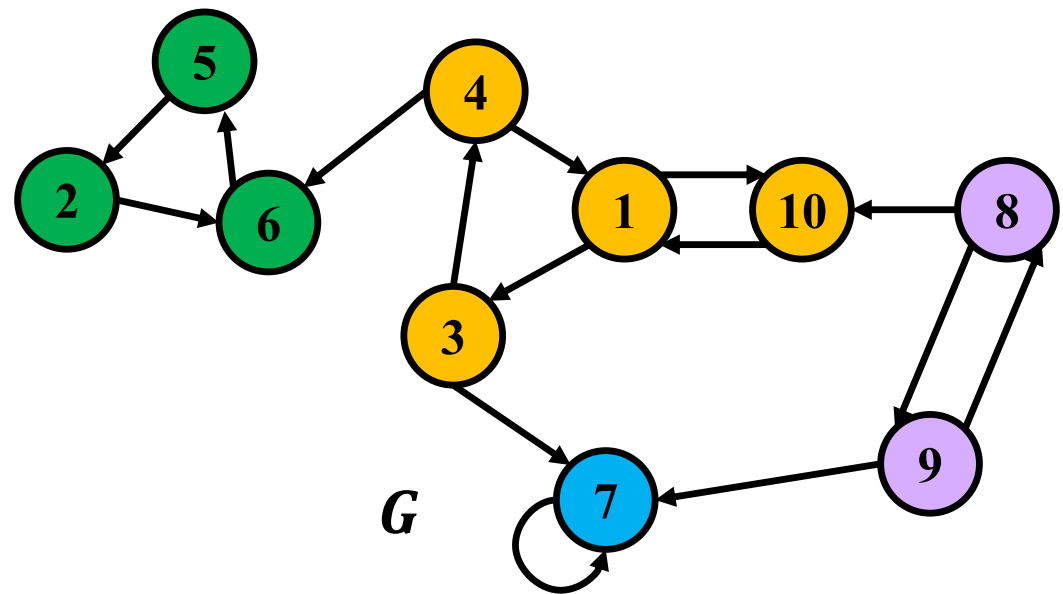
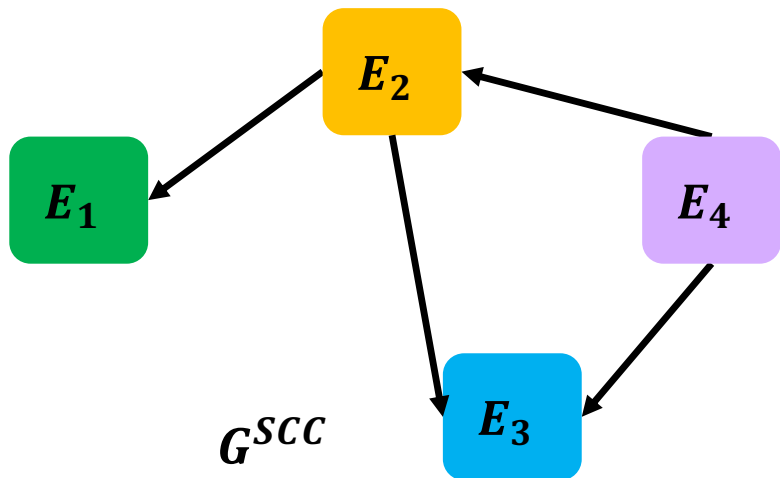
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图



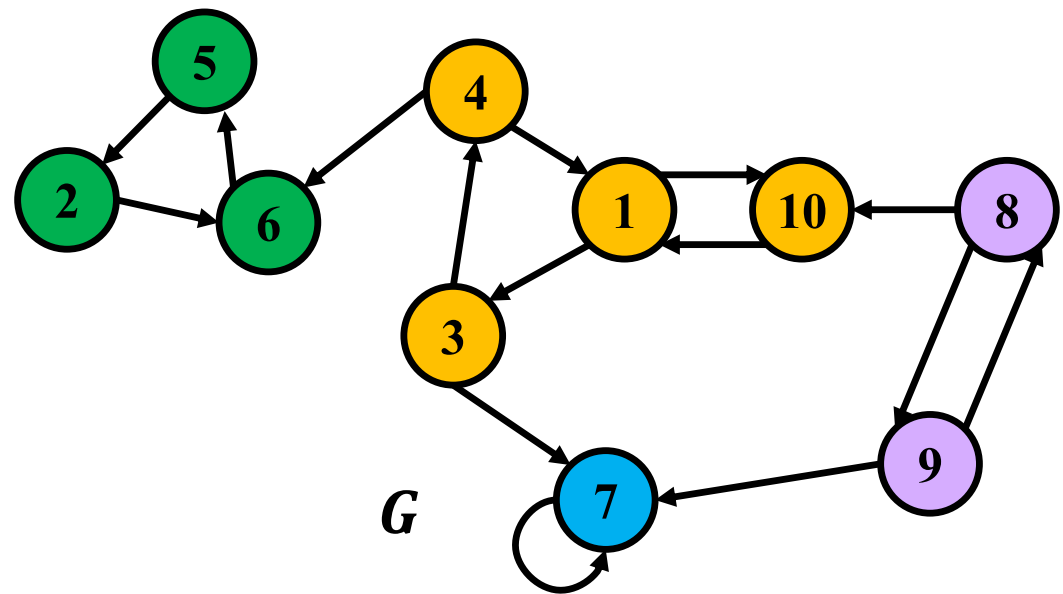
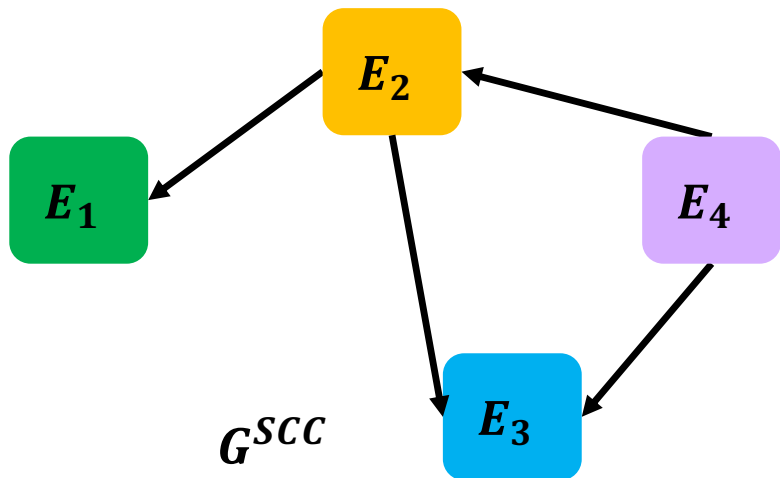
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图



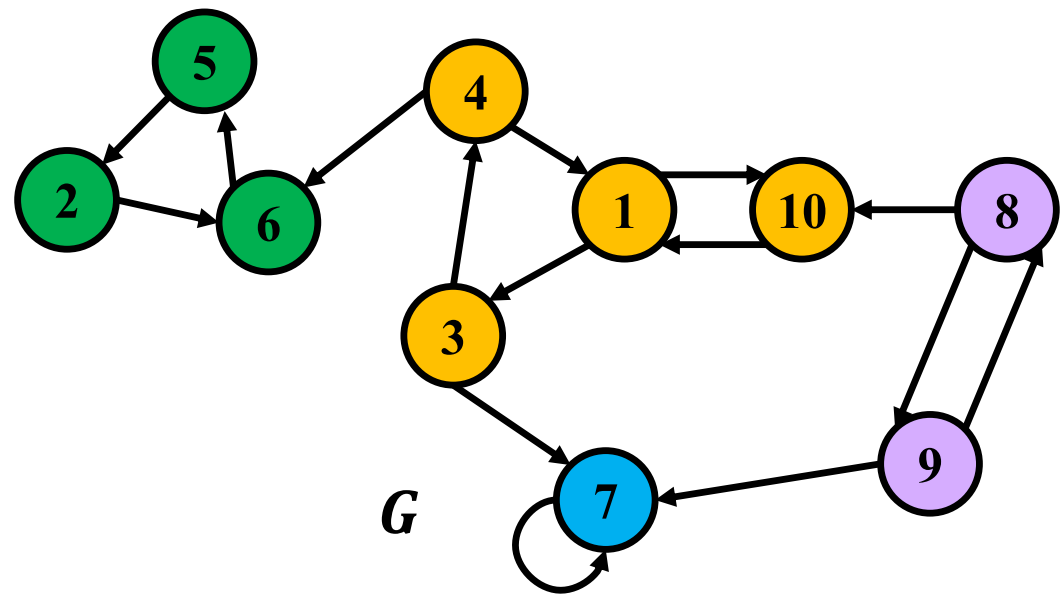
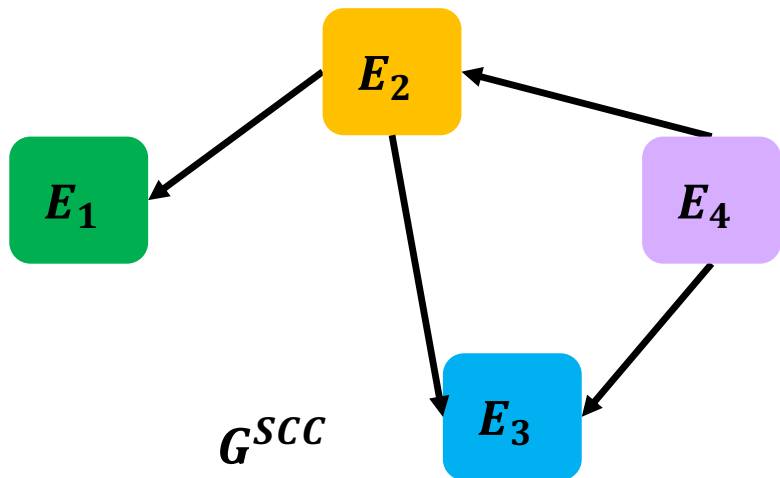
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图



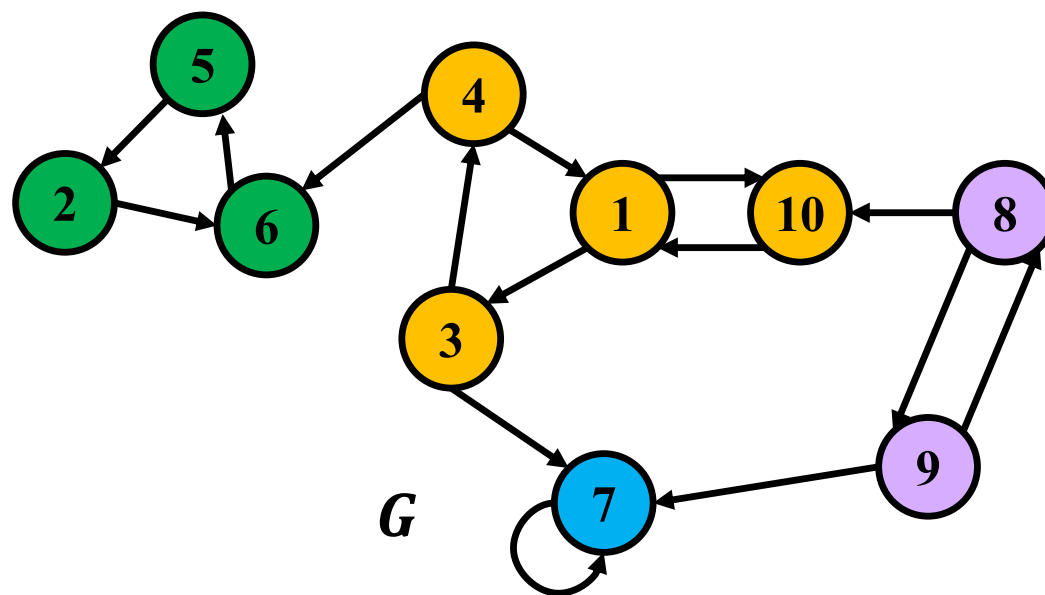
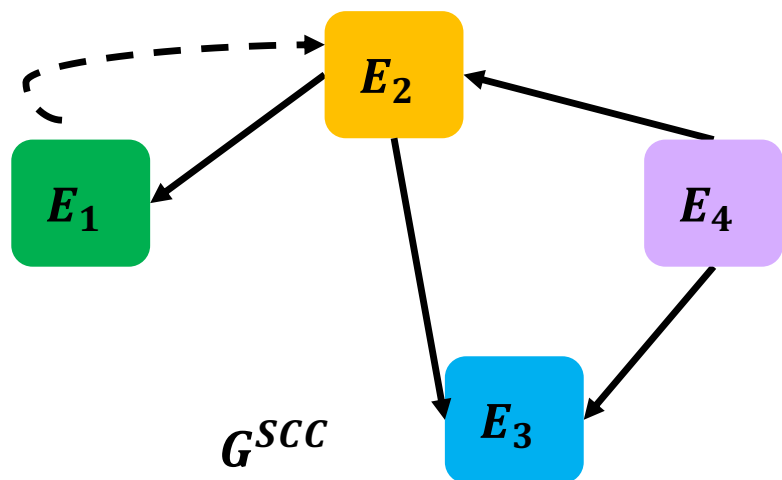
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
 - 反证: 若存在环



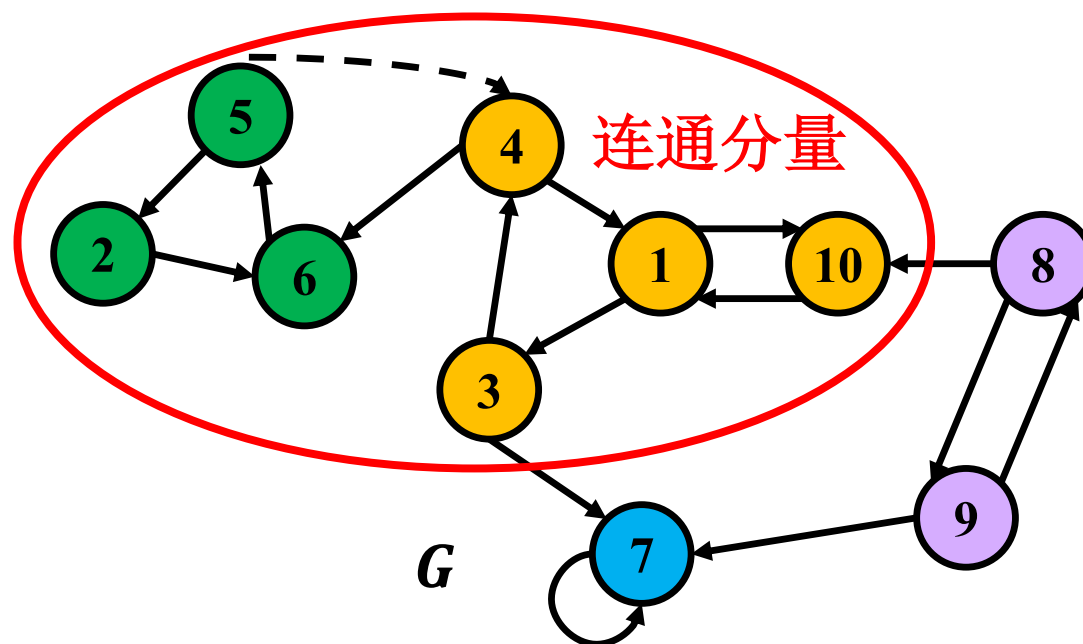
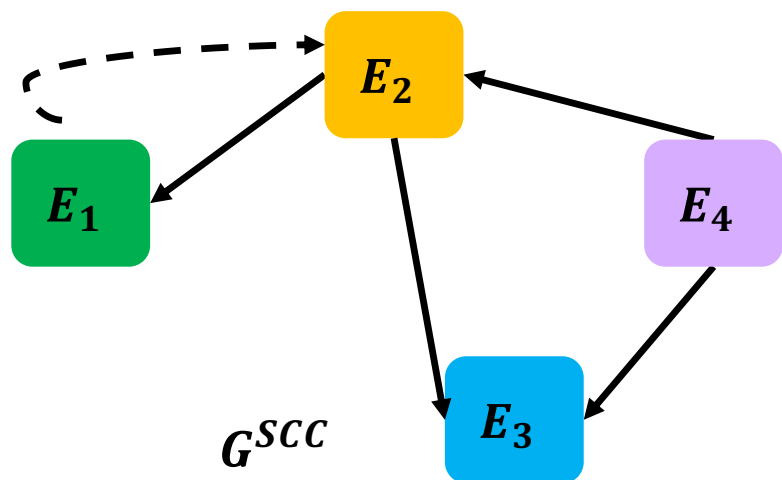
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
 - 反证: 若存在环



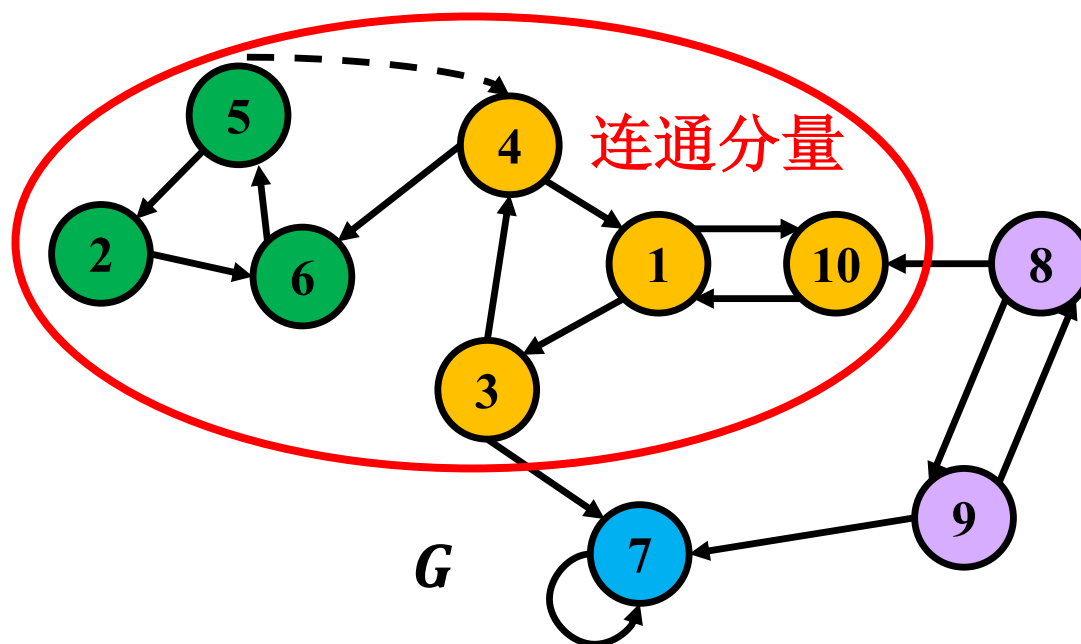
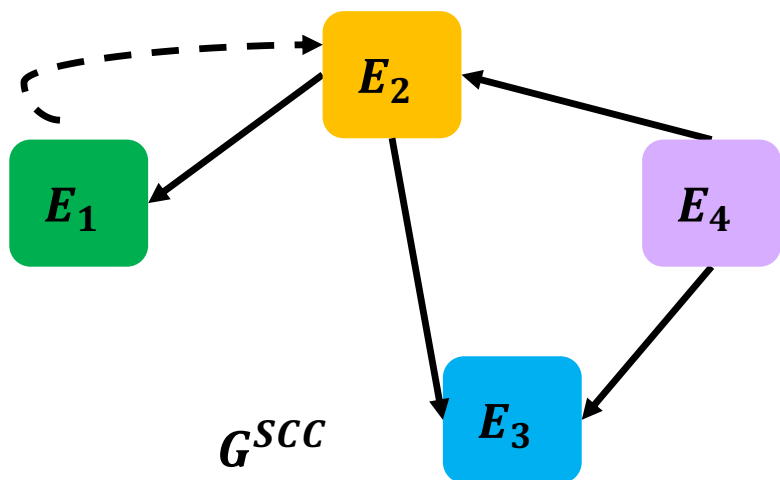
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
 - 反证: 若存在环



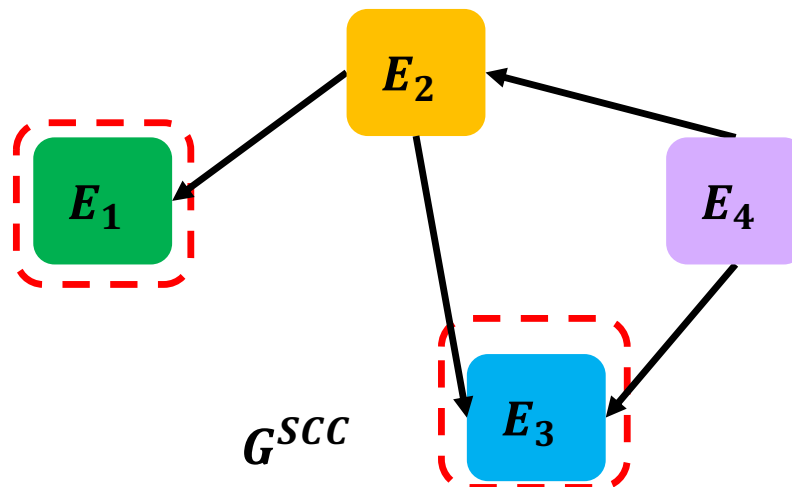
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
 - 反证: 若存在环, 两强连通分量中顶点相互可达, 与最大性矛盾



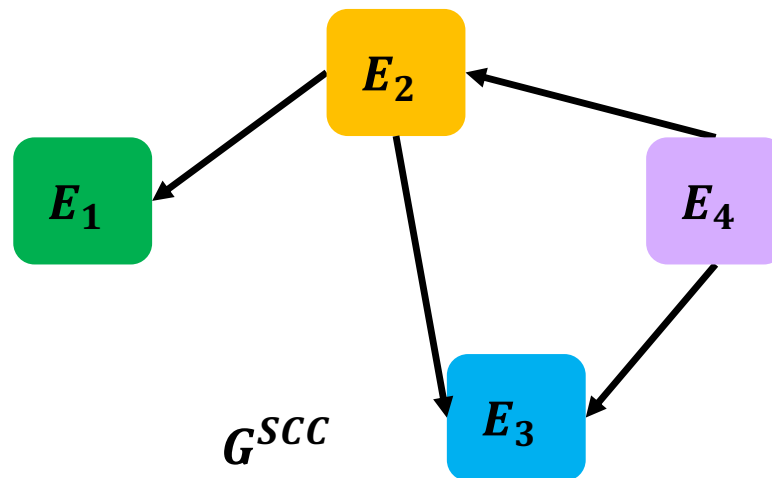
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点



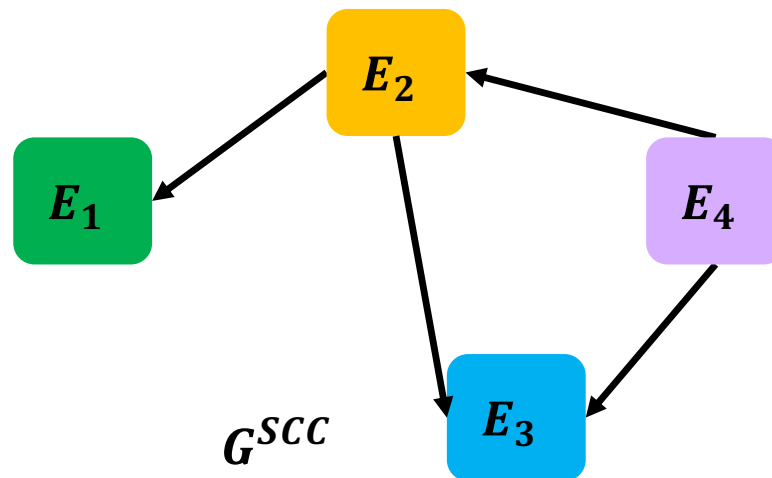
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}



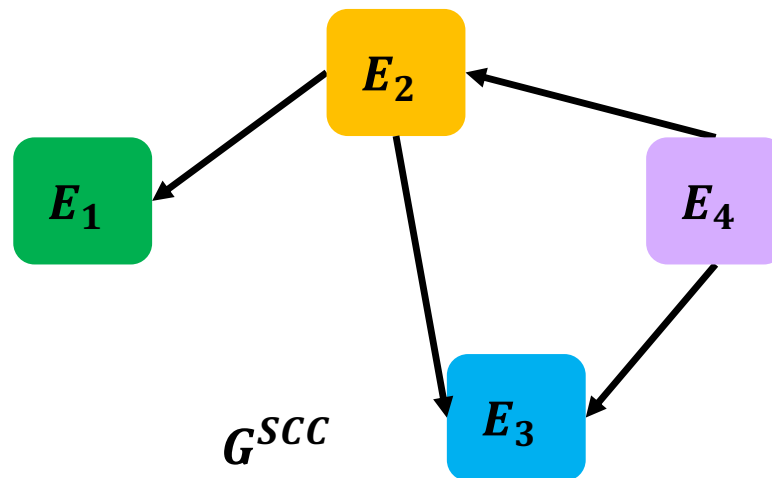
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 反证: 若不存在, 所有点均有出度, 必存在环, 矛盾



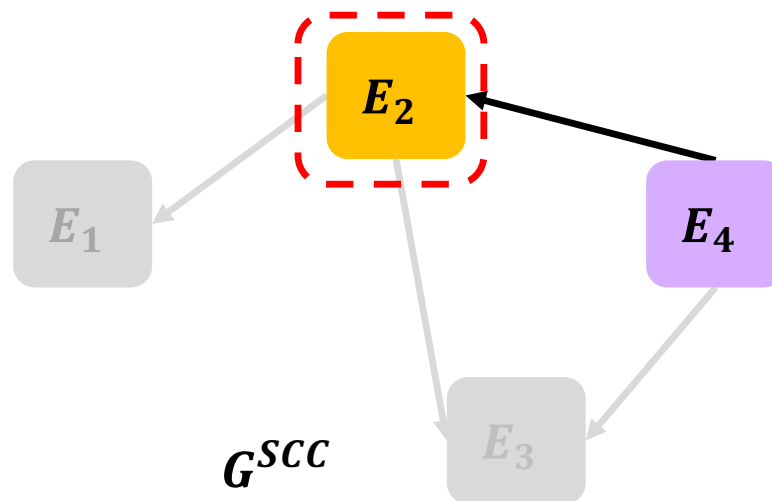
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}



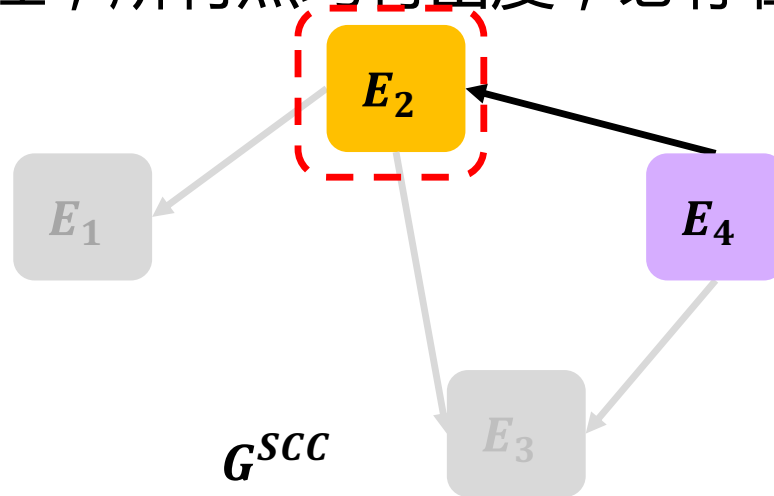
正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}



正确性证明

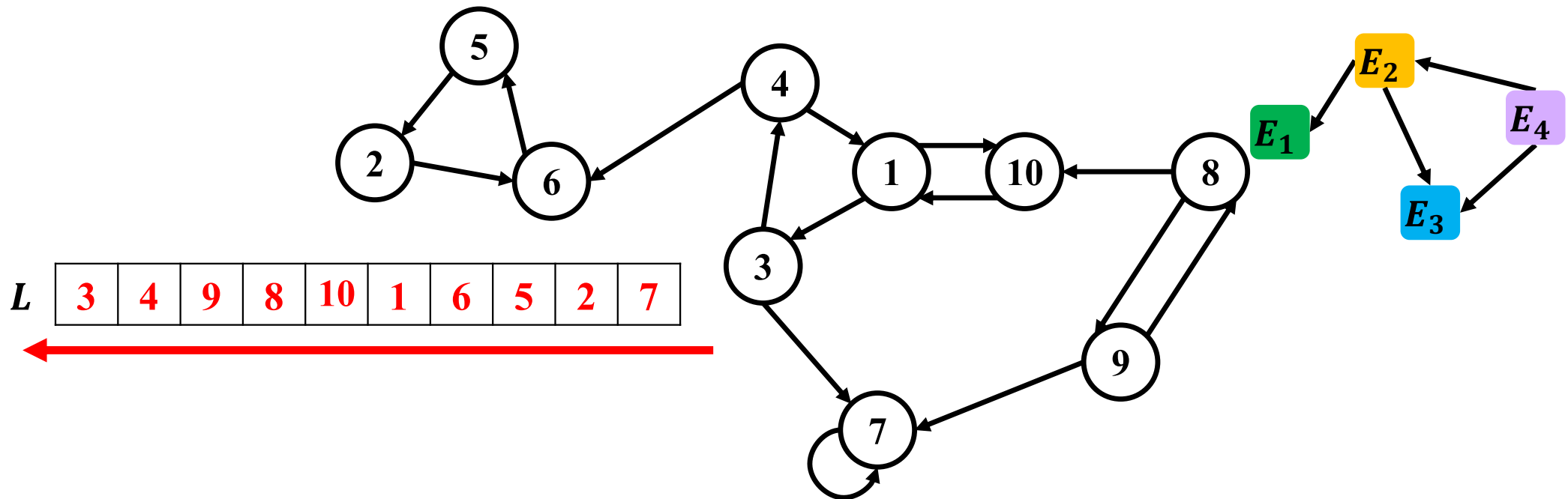
- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}
 - 反证: 若不存在, 所有点均有出度, 必存在环; 而无环图子图必无环, 矛盾



正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

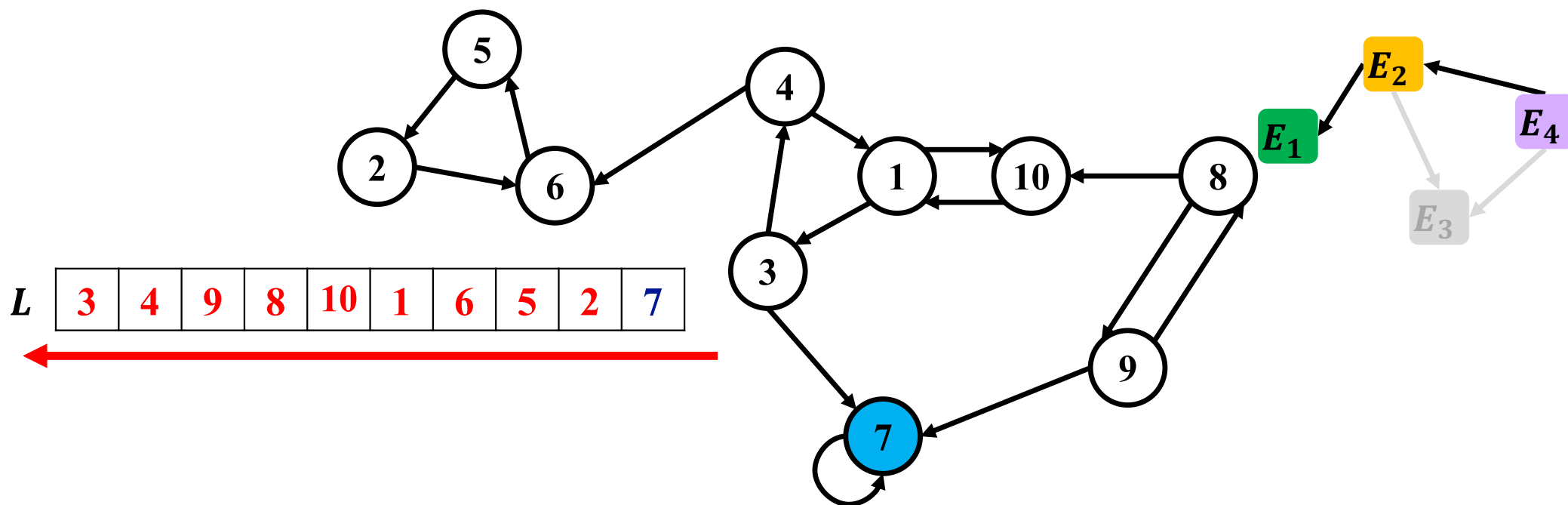
结合性质观察
算法第2次DFS



正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

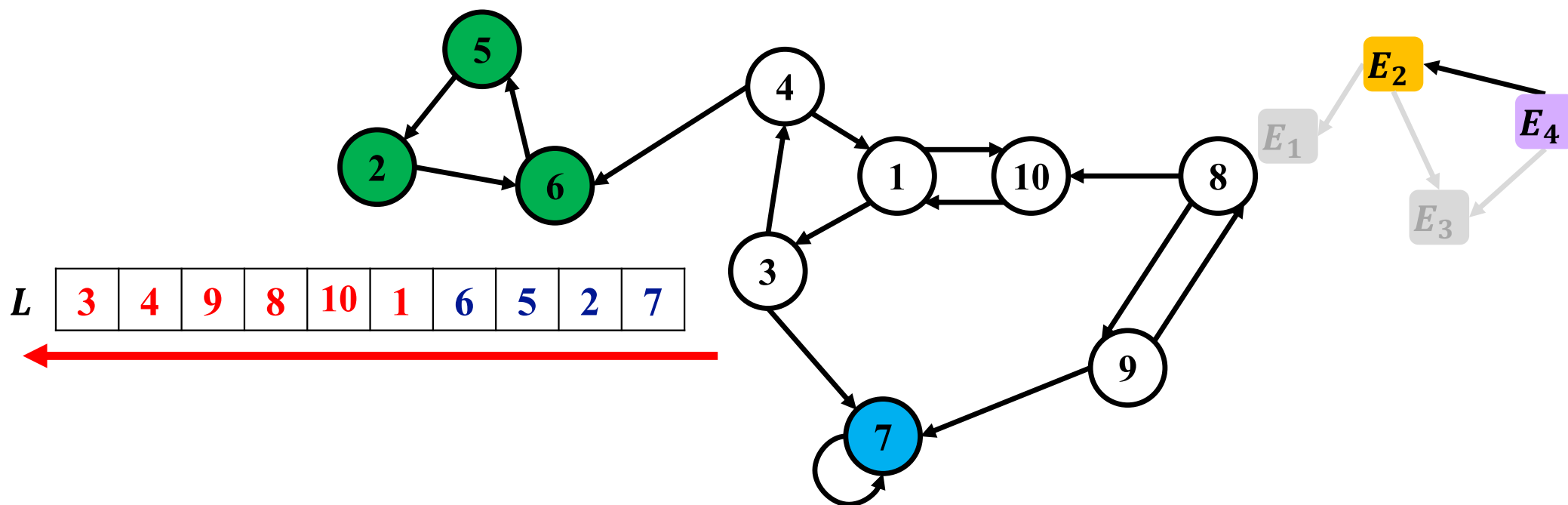
结合性质观察
算法第2次DFS



正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

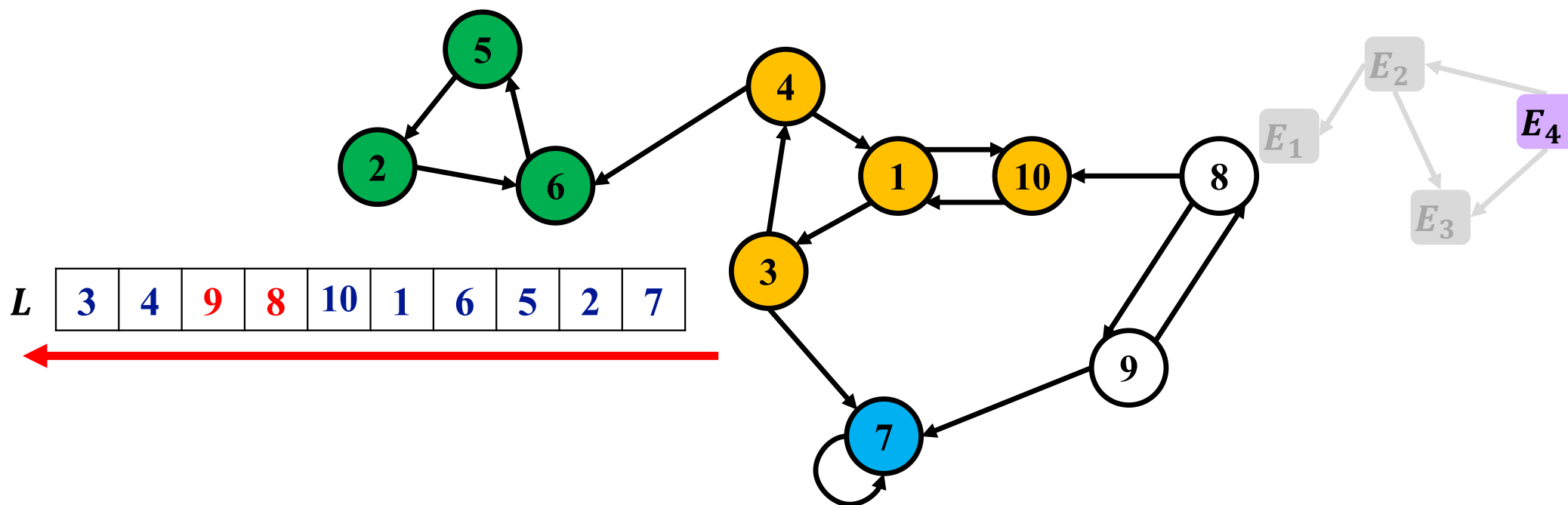
结合性质观察
算法第2次DFS



正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

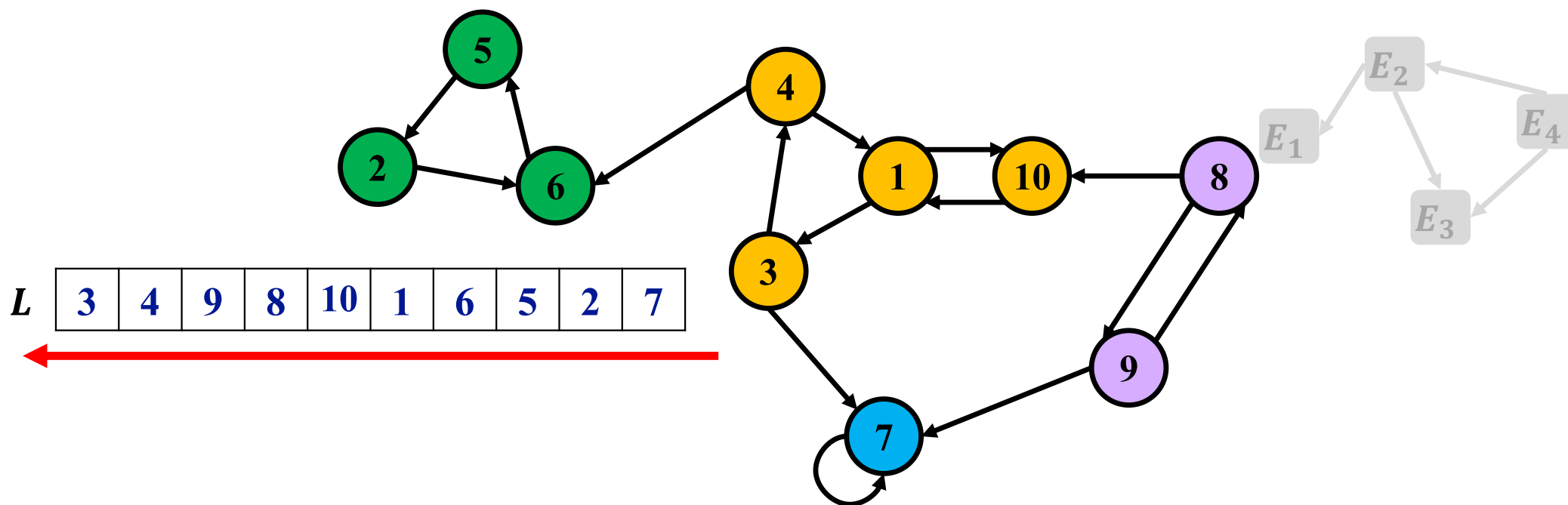
结合性质观察
算法第2次DFS



正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

结合性质观察
算法第2次DFS

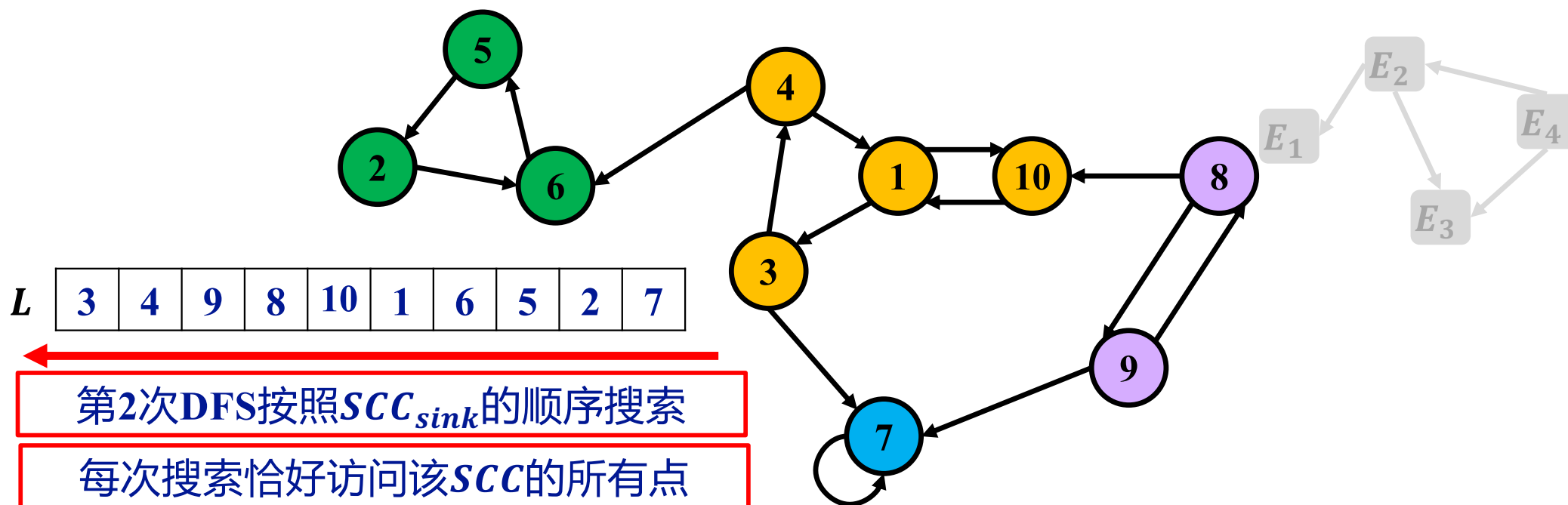




正确性证明

- 强连通分量图 G^{SCC} : 把强连通分量看作一个点, 得到有向图
 - 性质: G^{SCC} 一定是有向无环图
- SCC_{Sink} : G^{SCC} 中出度为 0 的点
 - 性质1: G^{SCC} 中存在至少一个 SCC_{Sink}
 - 性质2: 删除 SCC_{Sink} , 会产生新的 SCC_{Sink}

结合性质观察
算法第2次DFS



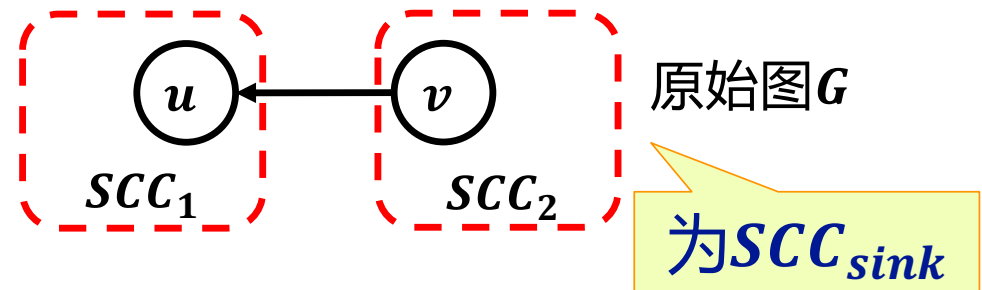
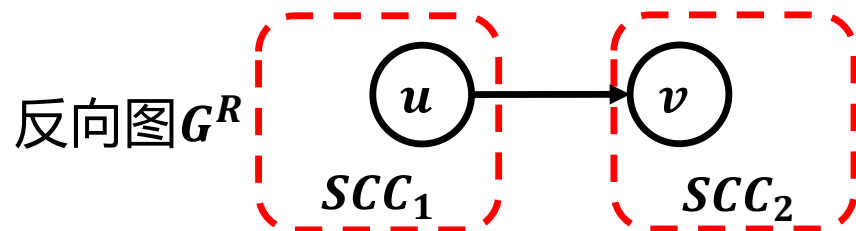
正确性证明





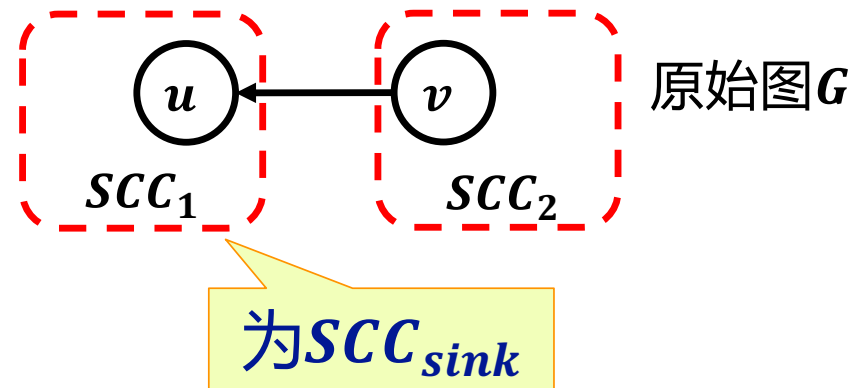
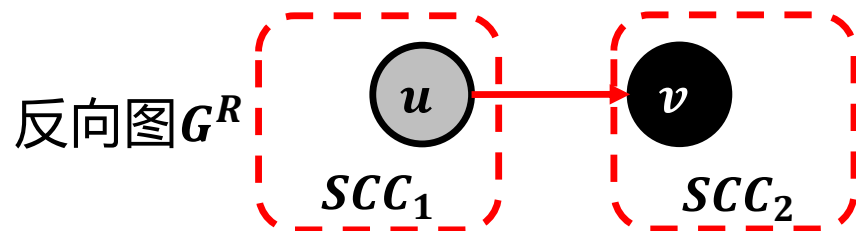
正确性证明

- 给定反向图 G^R ，存在边 (u, v) ， $u \in SCC_1$ ， $v \in SCC_2$



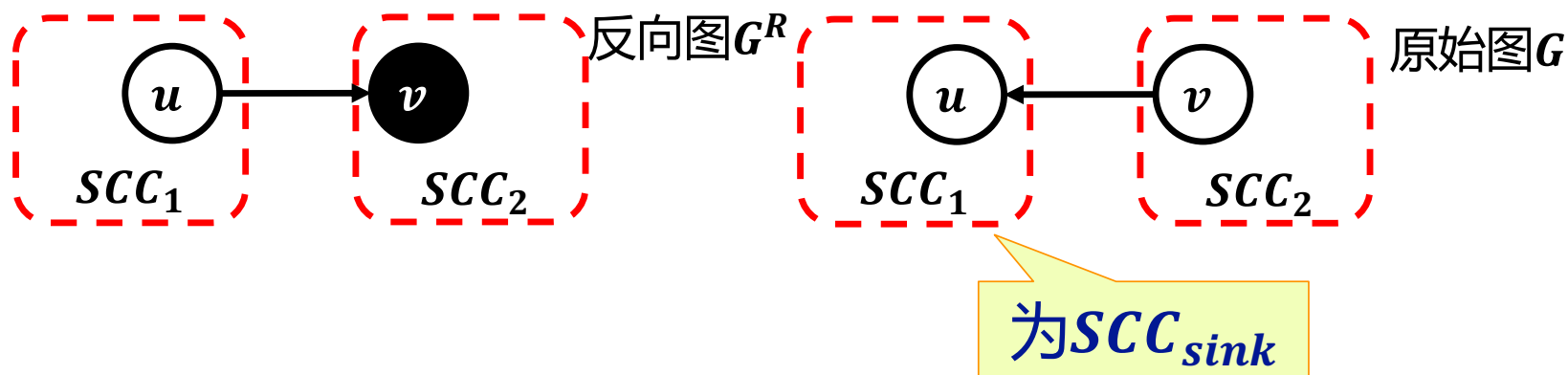
正确性证明

- 给定反向图 G^R ，存在边 (u, v) ， $u \in SCC_1$ ， $v \in SCC_2$
 - 若先搜索 u ，会从 u 搜索 v ，则 $f(v) < f(u)$



正确性证明

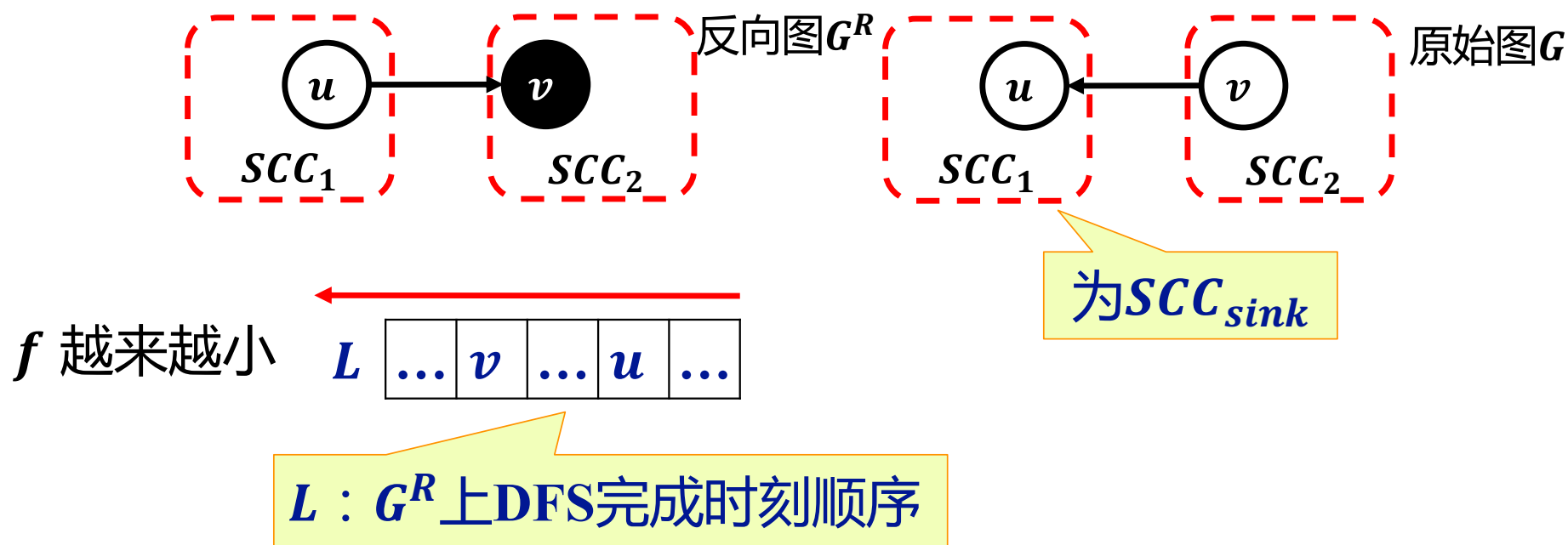
- 给定反向图 G^R ，存在边 (u, v) ， $u \in SCC_1$ ， $v \in SCC_2$
 - 若先搜索 u ，会从 u 搜索 v ，则 $f(v) < f(u)$
 - 若先搜索 v ， v 搜索完成才开始搜索 u ，则 $f(v) < f(u)$





正确性证明

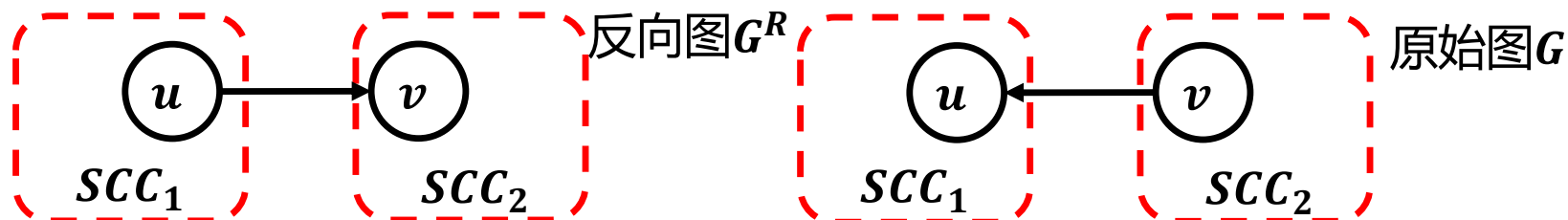
- 给定反向图 G^R , 存在边 (u, v) , $u \in SCC_1$, $v \in SCC_2$
 - 若先搜索 u , 会从 u 搜索 v , 则 $f(v) < f(u)$
 - 若先搜索 v , v 搜索完成才开始搜索 u , 则 $f(v) < f(u)$





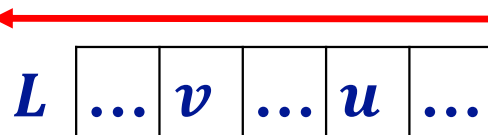
正确性证明

- 给定反向图 G^R ，存在边 (u, v) ， $u \in SCC_1$ ， $v \in SCC_2$
 - 若先搜索 u ，会从 u 搜索 v ，则 $f(v) < f(u)$
 - 若先搜索 v ， v 搜索完成才开始搜索 u ，则 $f(v) < f(u)$
 - 所以按 L 的逆序，总是先搜索 u ，符合 SCC_{sink} 的顺序



为 SCC_{sink}

f 越来越小

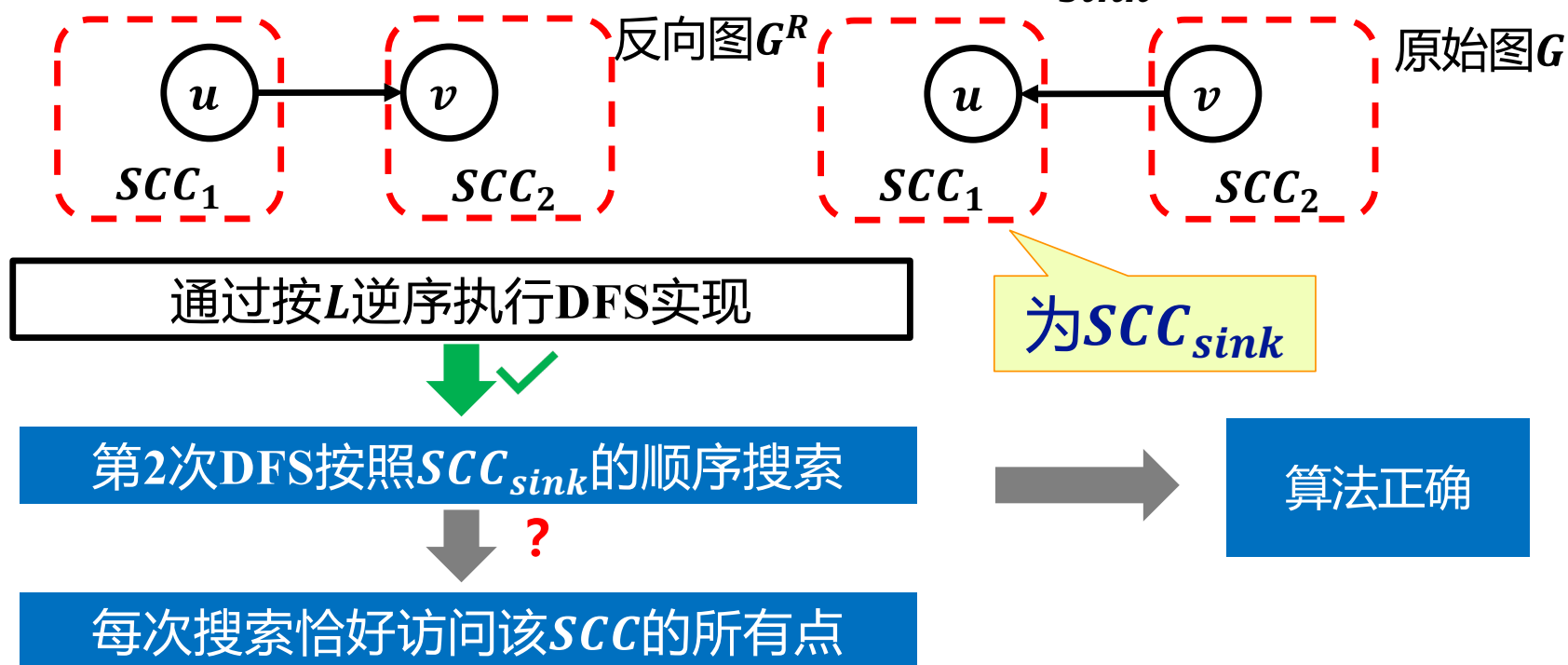


$L : G^R$ 上DFS完成时刻顺序



正确性证明

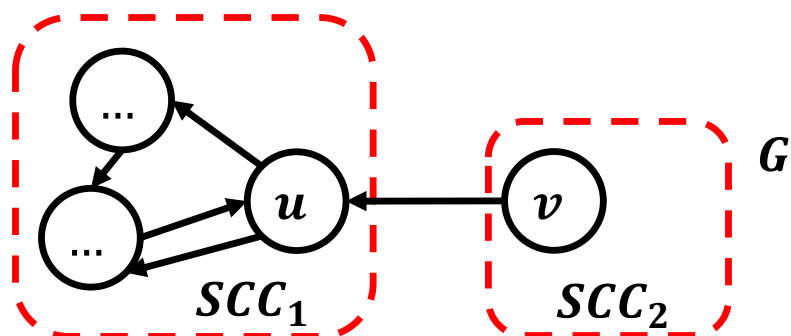
- 给定反向图 G^R ，存在边 (u, v) ， $u \in SCC_1$ ， $v \in SCC_2$
 - 若先搜索 u ，会从 u 搜索 v ，则 $f(v) < f(u)$
 - 若先搜索 v ， v 搜索完成才开始搜索 u ，则 $f(v) < f(u)$
 - 所以按 L 的逆序，总是先搜索 u ，符合 SCC_{sink} 的顺序





正确性证明

- 强连通分量内，顶点相互可达 \longrightarrow DFS可以访问到该SCC所有点
- SCC_{sink} 出度为0 \longrightarrow DFS不会访问该SCC以外的点



通过按 L 逆序执行DFS实现



第2次DFS按照 SCC_{sink} 的顺序搜索



每次搜索恰好访问该SCC的所有点

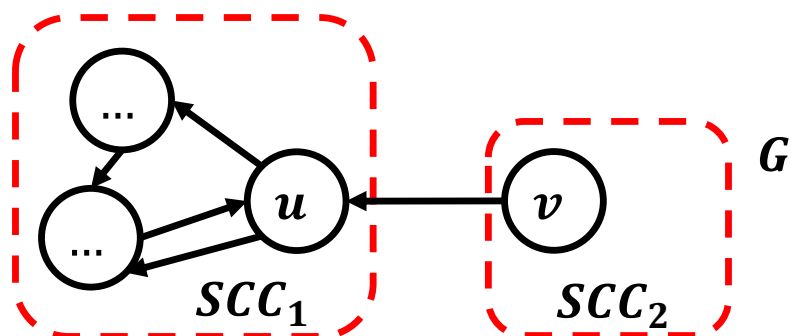


算法正确



正确性证明

- 强连通分量内，顶点相互可达 \longrightarrow DFS可以访问到该SCC所有点
- SCC_{sink} 出度为0 \longrightarrow DFS不会访问该SCC以外的点



通过按 L 逆序执行DFS实现



第2次DFS按照 SCC_{sink} 的顺序搜索



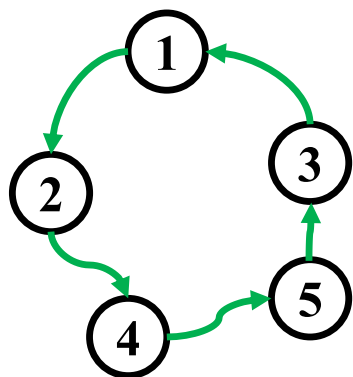
每次搜索恰好访问该SCC的所有点



算法正确

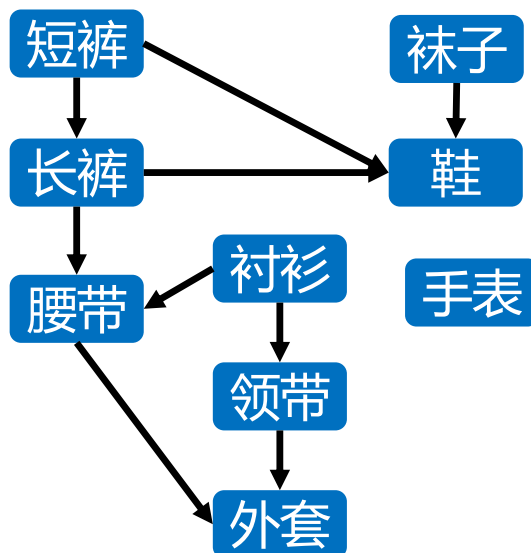
小结

- 深度优先搜索的应用



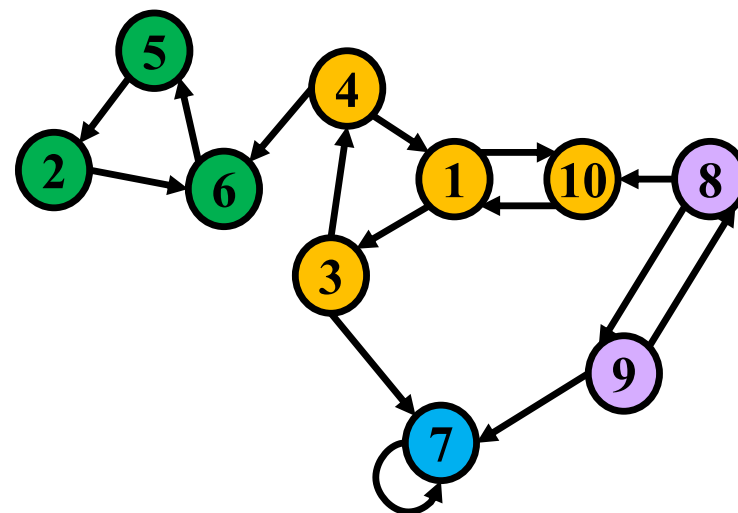
环的存在性判定

利用深度优先搜索边的性质



拓扑排序

利用深度优先搜索点的性质 (括号化定理)



强连通分量

图算法篇：最小生成树I

北京航空航天大学
计算机学院

问题背景

通用框架

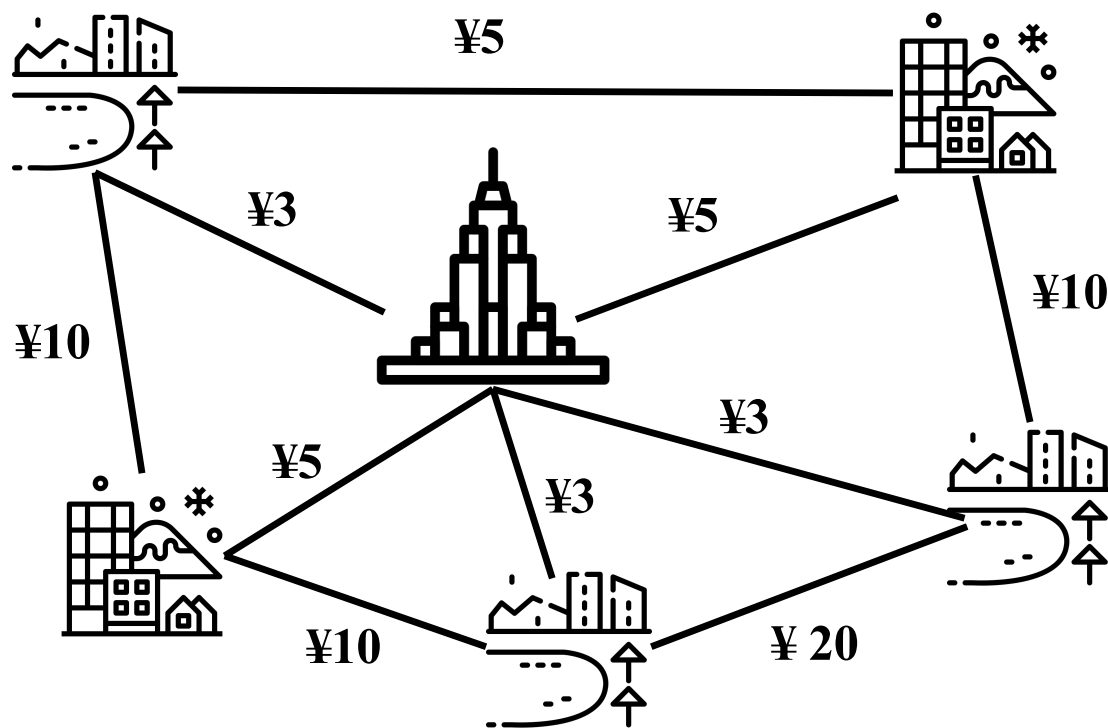
Prim算法

算法实例

算法分析

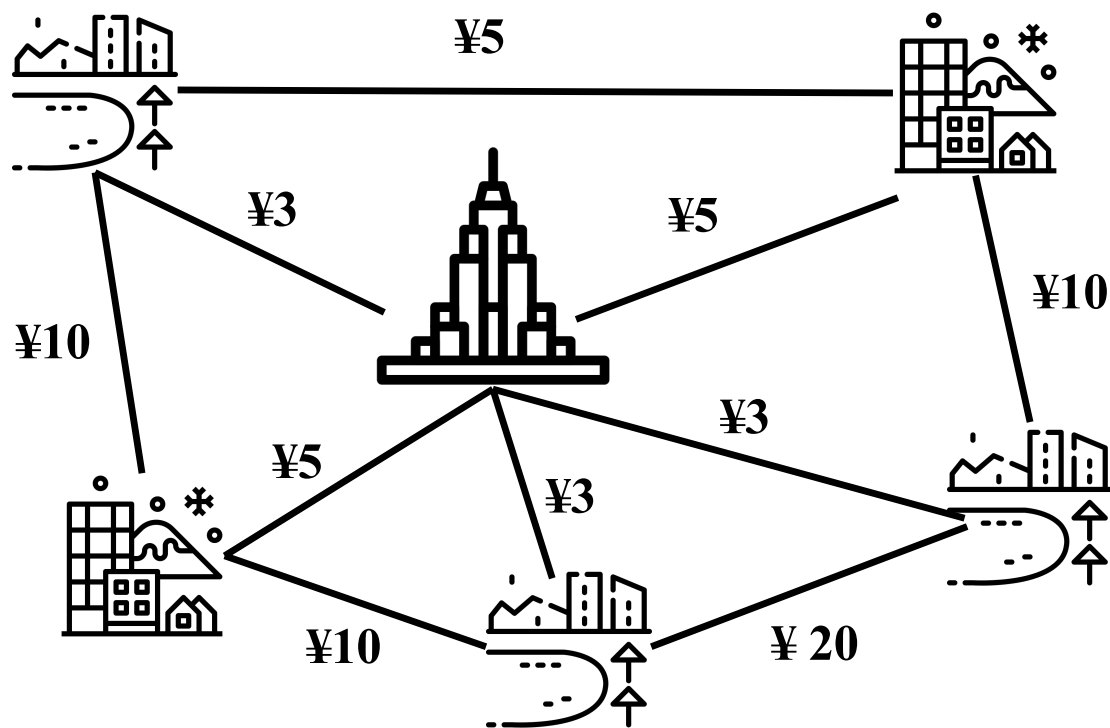
问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同



问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同

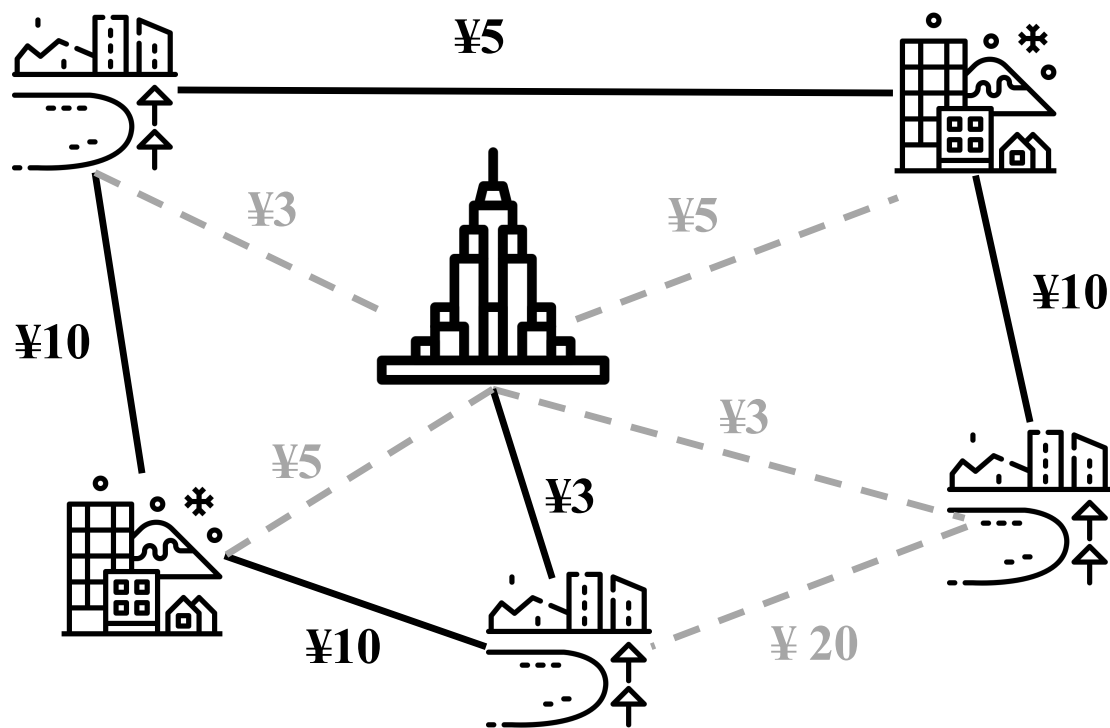


$$\text{花费} : 10 + 10 + 10 + 5 + 20 + 3 + 3 + 5 + 3 + 5 = 74$$

方案	花费
	¥74

问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同

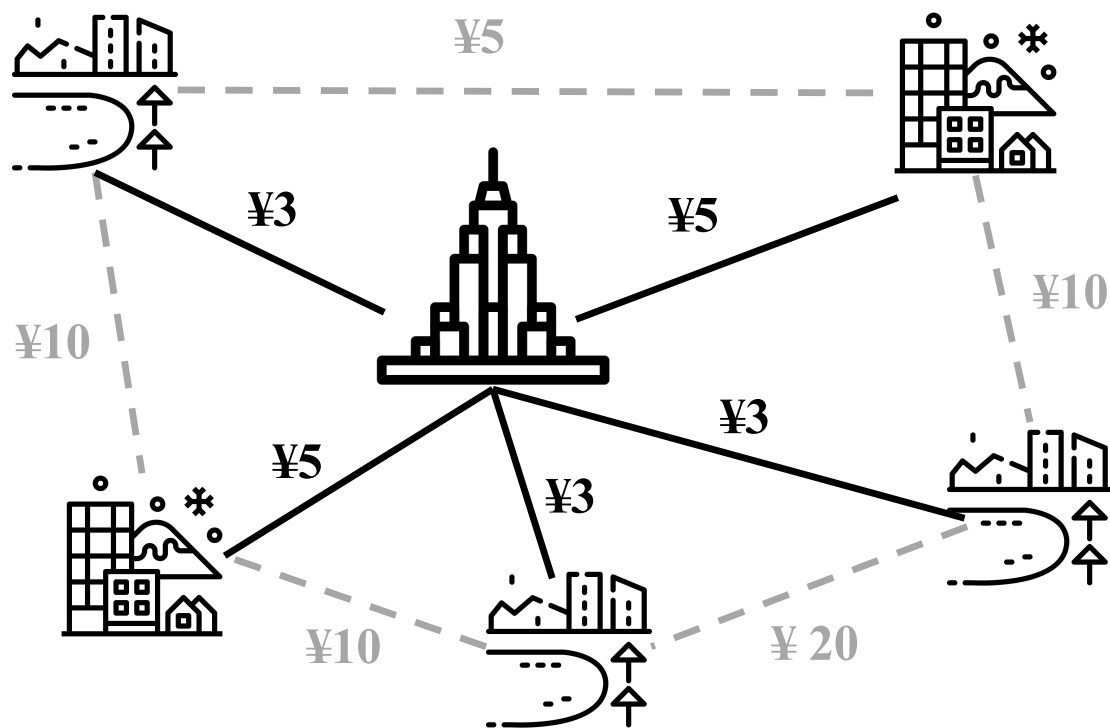


花费：10 + 10 + 10 + 5 + 3 = 38

方案	花费
	¥74
	¥38

问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同

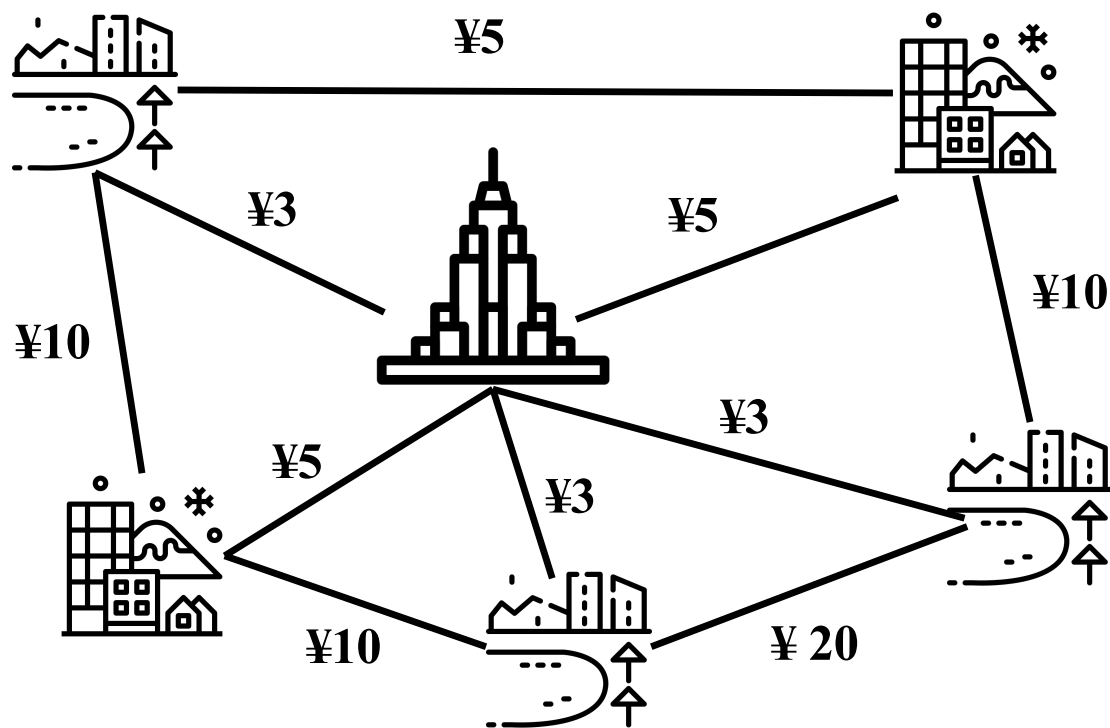


方案	花费
	¥74
	¥38
	¥19

$$\text{花费} : 3 + 3 + 5 + 3 + 5 = 19$$

问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同

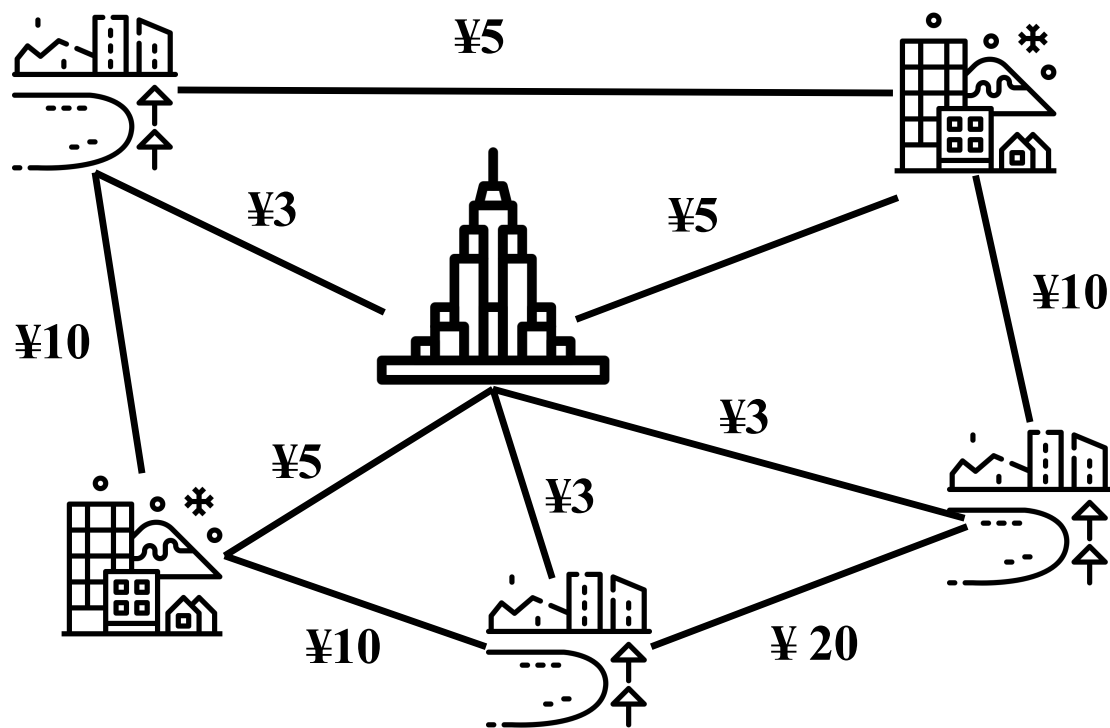


方案	花费
	¥74
	¥38
	¥19

问题：连通各城市的最小花费是多少？

问题背景：道路修建

- 需要修建道路连通城市，各道路花费不同



问题：连通各城市的最小花费是多少？

方案	花费
	¥74
	¥38
	¥19

权重最小的连通生成子图

图的概念回顾：生成子图

- 子图(Subgraph)

- 如果 $V' \subseteq V, E' \subseteq E$, 则称图 $G' = \langle V', E' \rangle$ 是图 G 的一个子图

- 生成子图(Spanning Subgraph)

- 如果 $V' = V, E' \subseteq E$, 则称图 $G' = \langle V', E' \rangle$ 是图 G 的一个生成子图

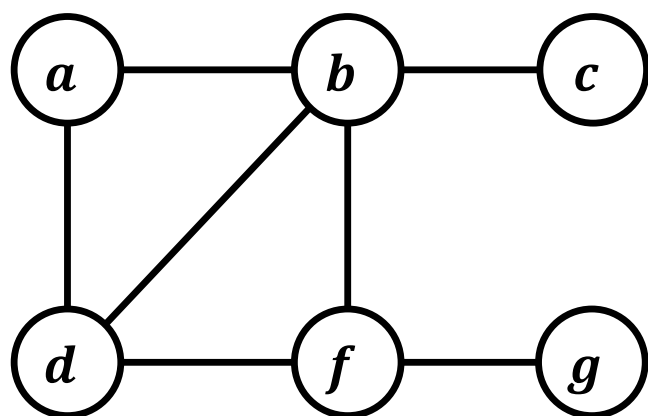
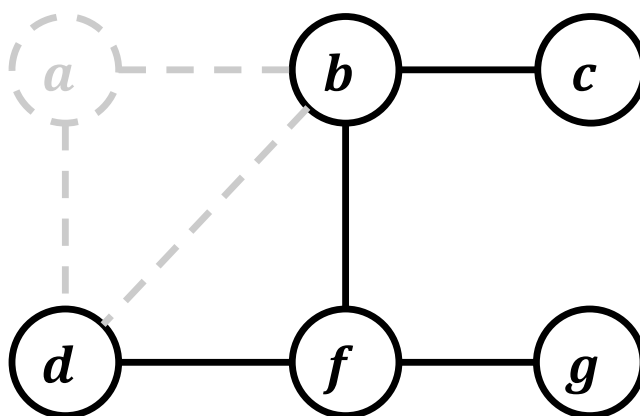
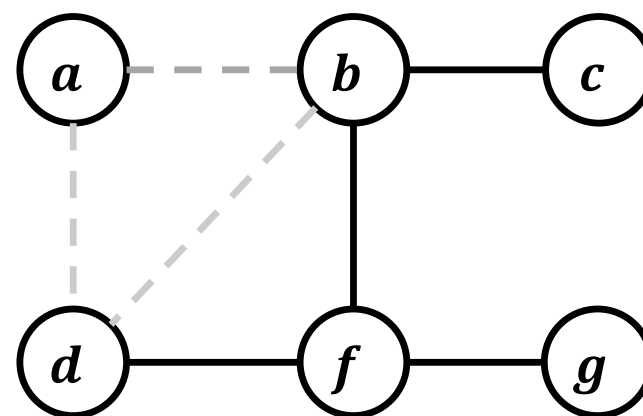


图 G



G 的子图

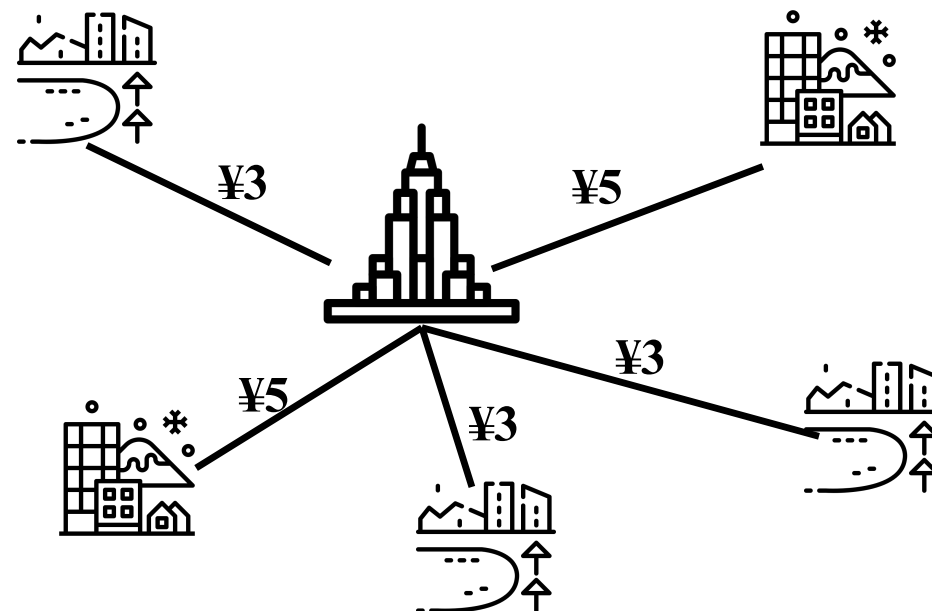
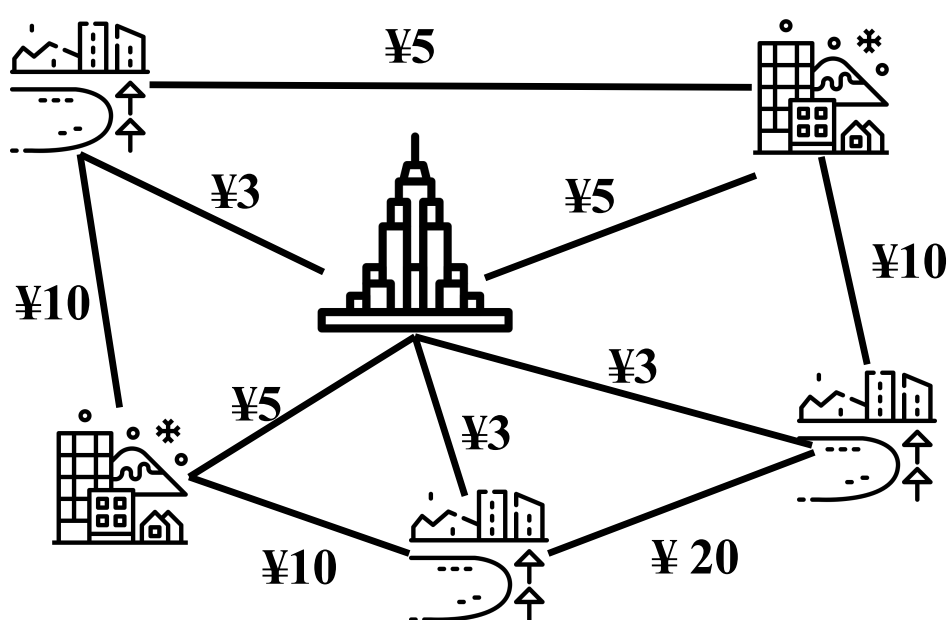


G 的生成子图

图的概念：生成树

- 生成树(Spanning Tree)

- 图 $T' = \langle V', E' \rangle$ 是无向图 G 的一个生成子图，并且是连通、无环路的(树)



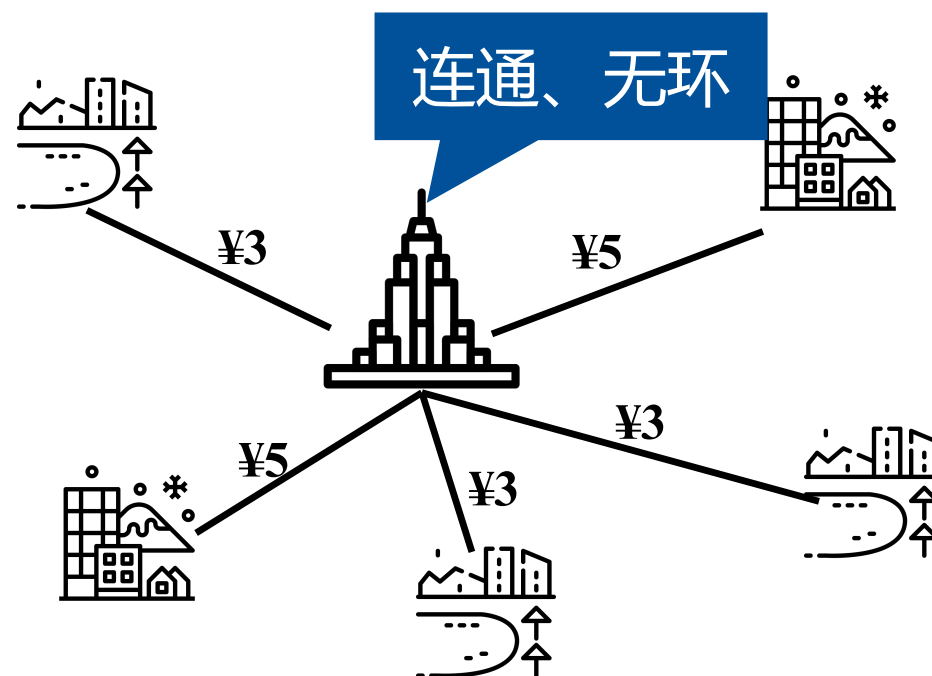
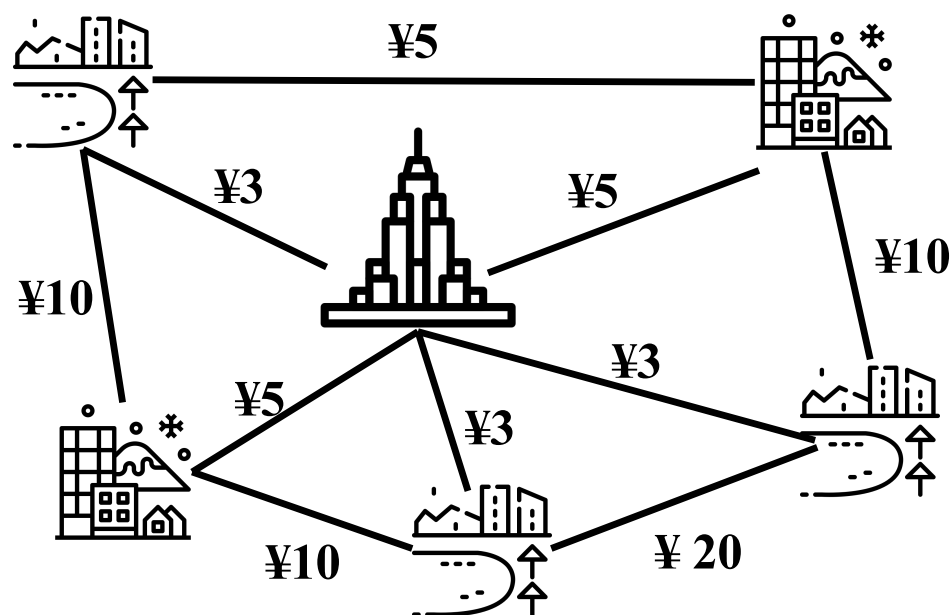
问题：连通各城市的最小花费是多少？

权重最小的连通生成子图

图的概念：生成树

- 生成树(Spanning Tree)

- 图 $T' = \langle V', E' \rangle$ 是无向图 G 的一个生成子图，并且是连通、无环路的(树)



问题：连通各城市的最小花费是多少？

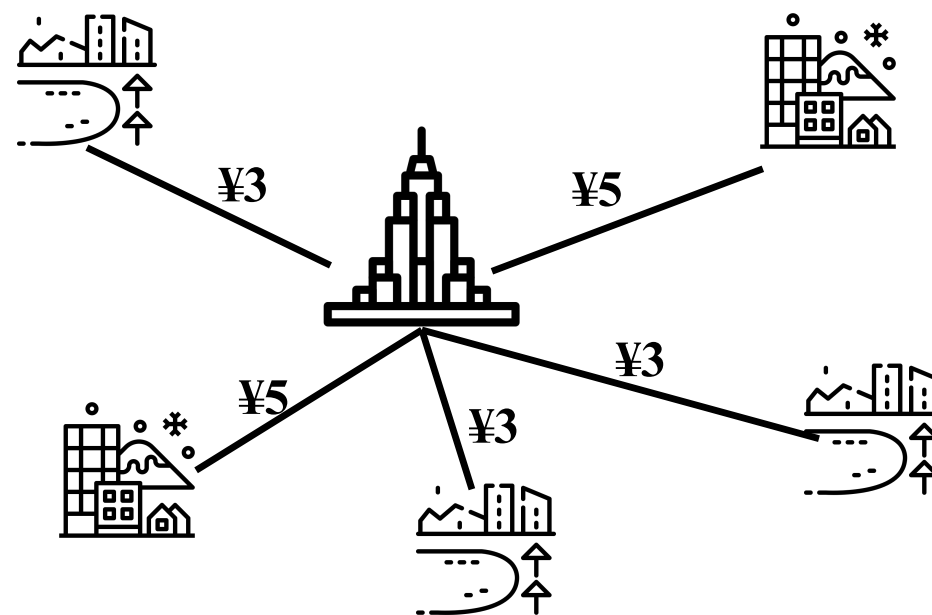
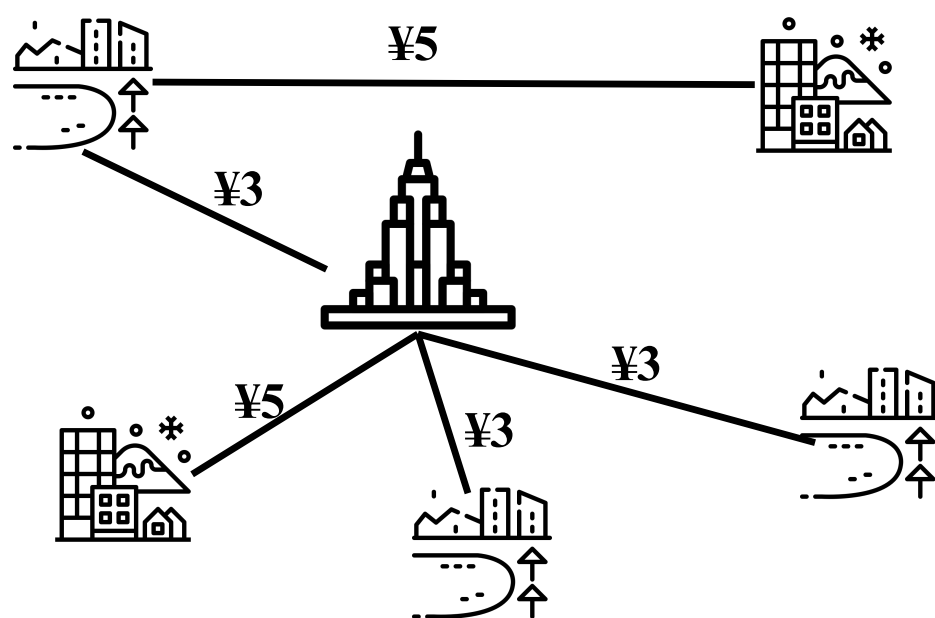
权重最小的生成树

图的概念：生成树

- 生成树(Spanning Tree)

- 图 $T' = \langle V', E' \rangle$ 是无向图 G 的一个生成子图，并且是连通、无环路的(树)

- 权重最小的生成树可能不唯一！



最小生成树问题

Minimum Spanning Tree Problem

输入

- 连通无向图 $G = \langle V, E, W \rangle$, 其中 $w(u, v) \in W$ 表示边 (u, v) 的权重

最小生成树问题

Minimum Spanning Tree Problem

输入

- 连通无向图 $G = \langle V, E, W \rangle$, 其中 $w(u, v) \in W$ 表示边 (u, v) 的权重

输出

- 图 G 的最小生成树 $T = \langle V_T, E_T \rangle$

最小生成树问题

Minimum Spanning Tree Problem

输入

- 连通无向图 $G = \langle V, E, W \rangle$, 其中 $w(u, v) \in W$ 表示边 (u, v) 的权重

输出

- 图 G 的最小生成树 $T = \langle V_T, E_T \rangle$

$$\min \sum_{e \in E_T} w(e)$$

$$s. t. \quad V_T = V, E_T \subseteq E$$

问题定义



最小生成树问题

Minimum Spanning Tree Problem

输入

- 连通无向图 $G = \langle V, E, W \rangle$, 其中 $w(u, v) \in W$ 表示边 (u, v) 的权重

输出

- 图 G 的最小生成树 $T = \langle V_T, E_T \rangle$

$$\min \sum_{e \in E_T} w(e)$$

优化目标

$$s. t. \quad V_T = V, E_T \subseteq E$$

问题定义



最小生成树问题

Minimum Spanning Tree Problem

输入

- 连通无向图 $G = \langle V, E, W \rangle$, 其中 $w(u, v) \in W$ 表示边 (u, v) 的权重

输出

- 图 G 的最小生成树 $T = \langle V_T, E_T \rangle$

$$\min \sum_{e \in E_T} w(e)$$

优化目标

$$s. t. \quad V_T = V, E_T \subseteq E$$

约束条件

问题背景

通用框架

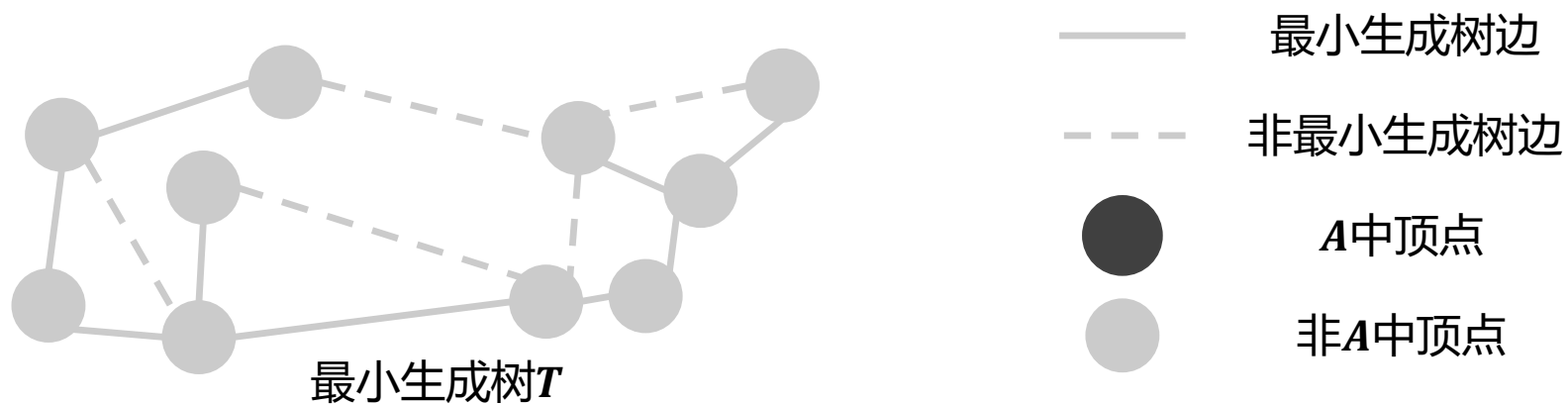
Prim算法

算法实例

算法分析

通用框架

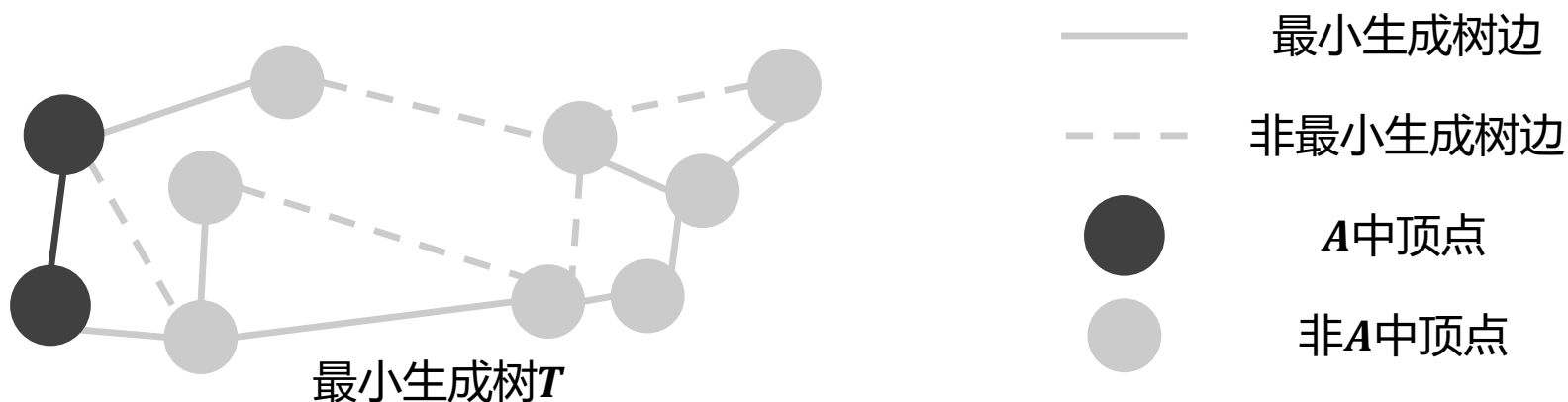
- 生成树是一个无向图中的**连通**、**无环**的生成子图
 - 新建一个**空边集 A** ，边集 A 可**逐步扩展**为最小生成树





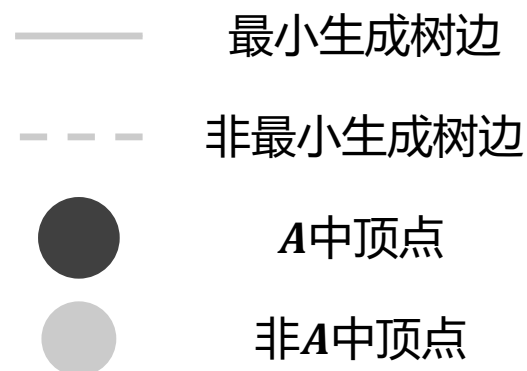
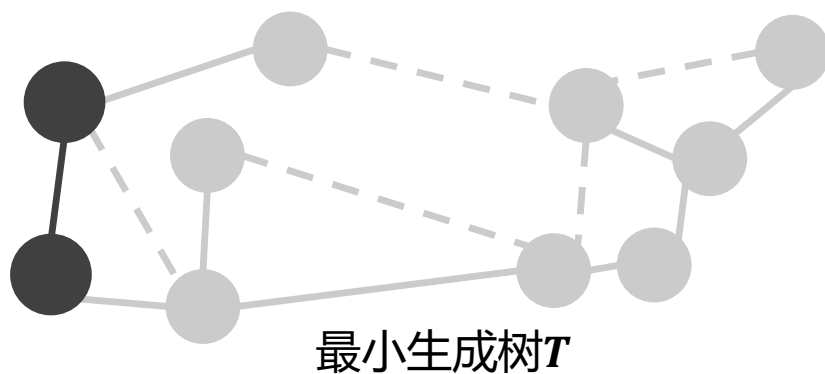
通用框架

- 生成树是一个无向图中的**连通**、**无环**的生成子图
 - 新建一个**空边集 A** ，边集 A 可**逐步扩展**为最小生成树
 - 每次向边集 A 中**新增加一条边**



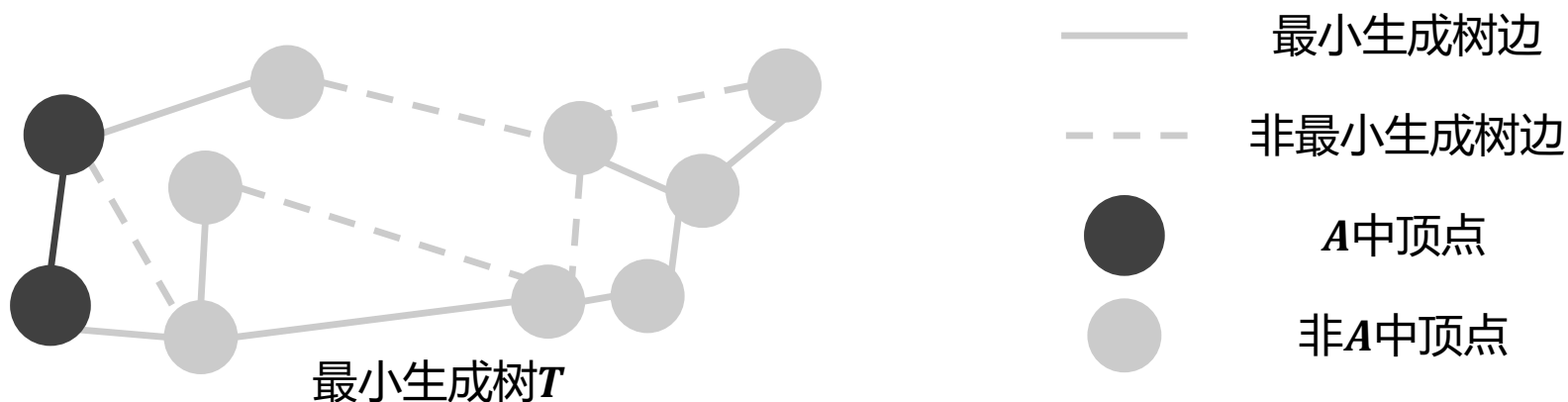
通用框架

- 生成树是一个无向图中的**连通**、**无环**的生成子图
 - 新建一个**空边集 A** ，边集 A 可**逐步扩展**为最小生成树
 - 每次向边集 A 中**新增加一条边**
 - 需保证边集 A 仍是一个**无环图**
 - 需保证边集 A 仍是**最小生成树的子集**



通用框架

- 生成树是一个无向图中的**连通**、**无环**的生成子图
 - 新建一个**空边集 A** ，边集 A 可**逐步扩展**为最小生成树
 - 每次向边集 A 中**新增加一条边**
 - 需保证边集 A 仍是一个**无环图**
 - 需保证边集 A 仍是**最小生成树的子集**

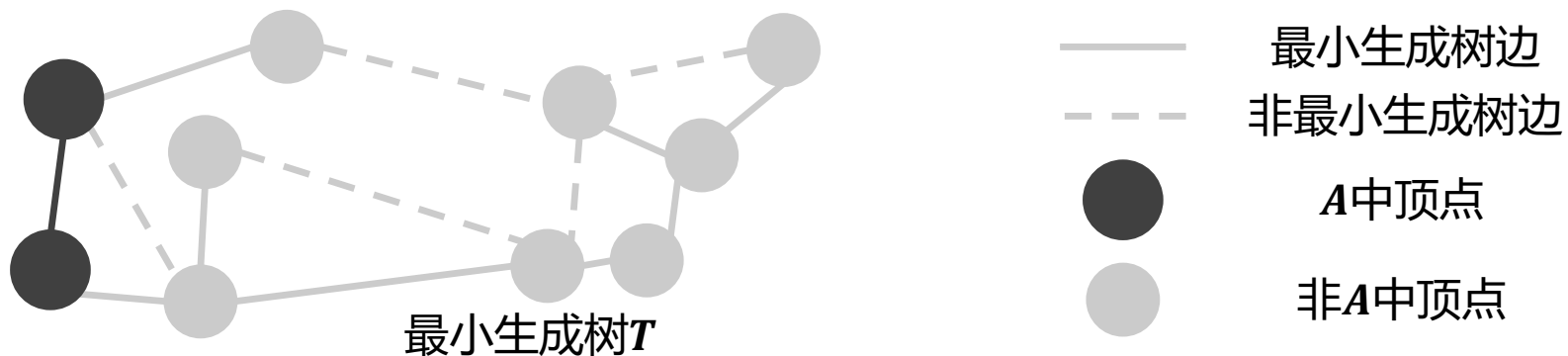


问题：如何保证边集 A 仍是**最小生成树的子集**？

相关概念

- 安全边(Safe Edge)

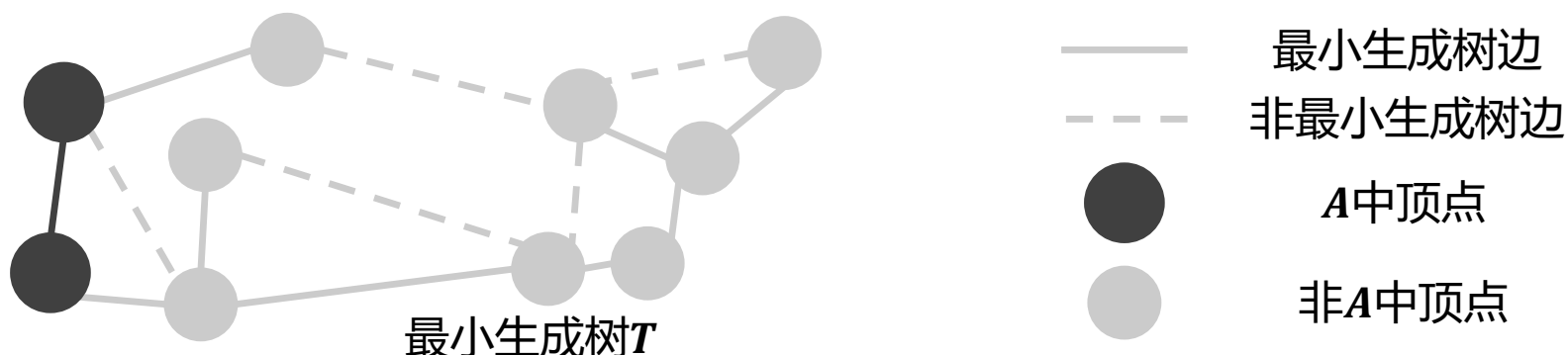
- A 是某棵最小生成树 T 边的子集, $A \subseteq T$
- $A \cup \{(u, v)\}$ 仍是 T 边的一个子集, 则称 (u, v) 是 A 的安全边



相关概念

- 安全边(Safe Edge)

- A 是某棵最小生成树 T 边的子集, $A \subseteq T$
- $A \cup \{(u, v)\}$ 仍是 T 边的一个子集, 则称 (u, v) 是 A 的安全边

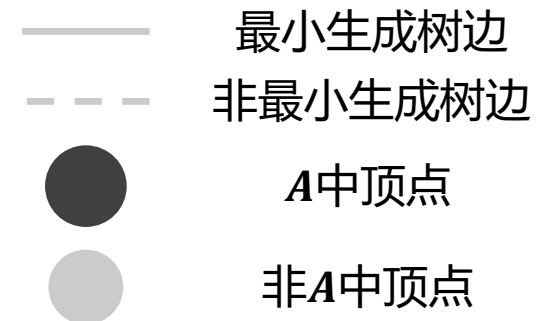
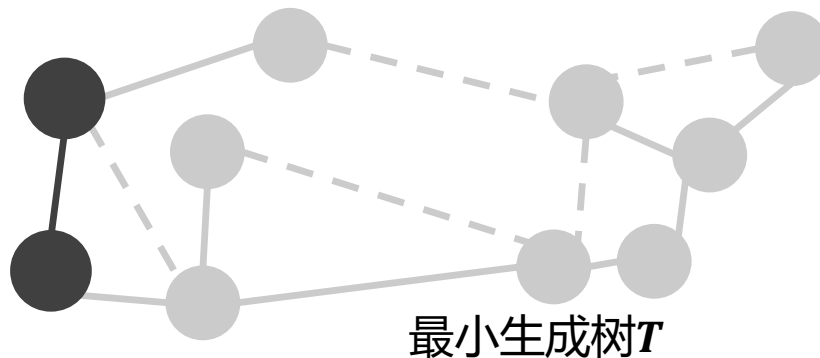


若每次向边集 A 中新增安全边, 可保证边集 A 是最小生成树的子集

相关概念

- 安全边(Safe Edge)

- A 是某棵最小生成树 T 边的子集, $A \subseteq T$
- $A \cup \{(u, v)\}$ 仍是 T 边的一个子集, 则称 (u, v) 是 A 的安全边



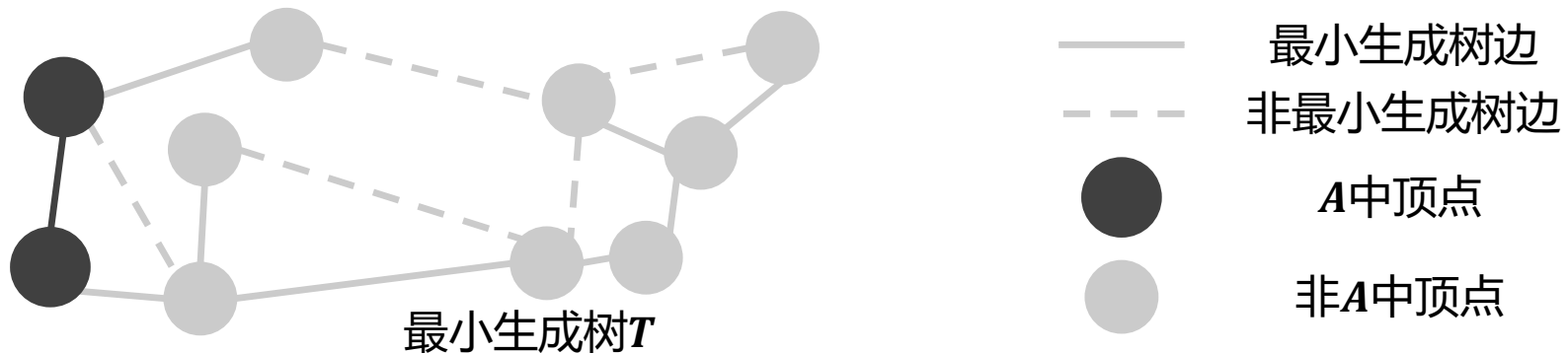
- Generic-MST(G)

```
A ← ∅  
while 没有形成最小生成树 do  
    | 寻找A的安全边(u, v)  
    | A ← A ∪ (u, v)  
end  
return A
```

相关概念

- 安全边(Safe Edge)

- A 是某棵最小生成树 T 边的子集, $A \subseteq T$
- $A \cup \{(u, v)\}$ 仍是 T 边的一个子集, 则称 (u, v) 是 A 的安全边



- Generic-MST(G)

```
A ← ∅  
while 没有形成最小生成树 do  
    | 寻找 $A$ 的安全边 $(u, v)$   
    |  $A \leftarrow A \cup (u, v)$   
end  
return  $A$ 
```

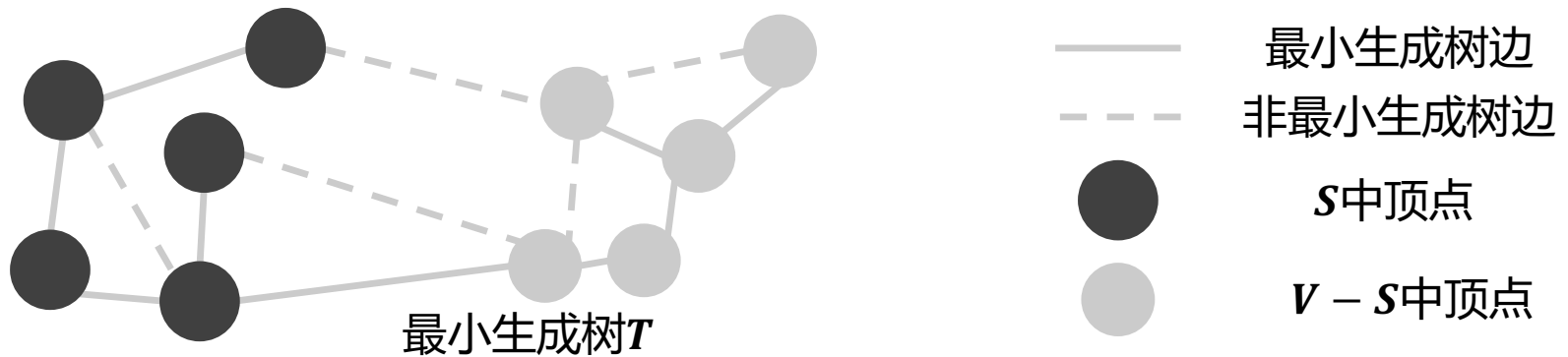
问题：如何有效辨识安全边？



相关概念

- 割(Cut)

- 图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个连通无向图, 割 $(S, V - S)$ 将图 G 的顶点集 V 划分为两部分





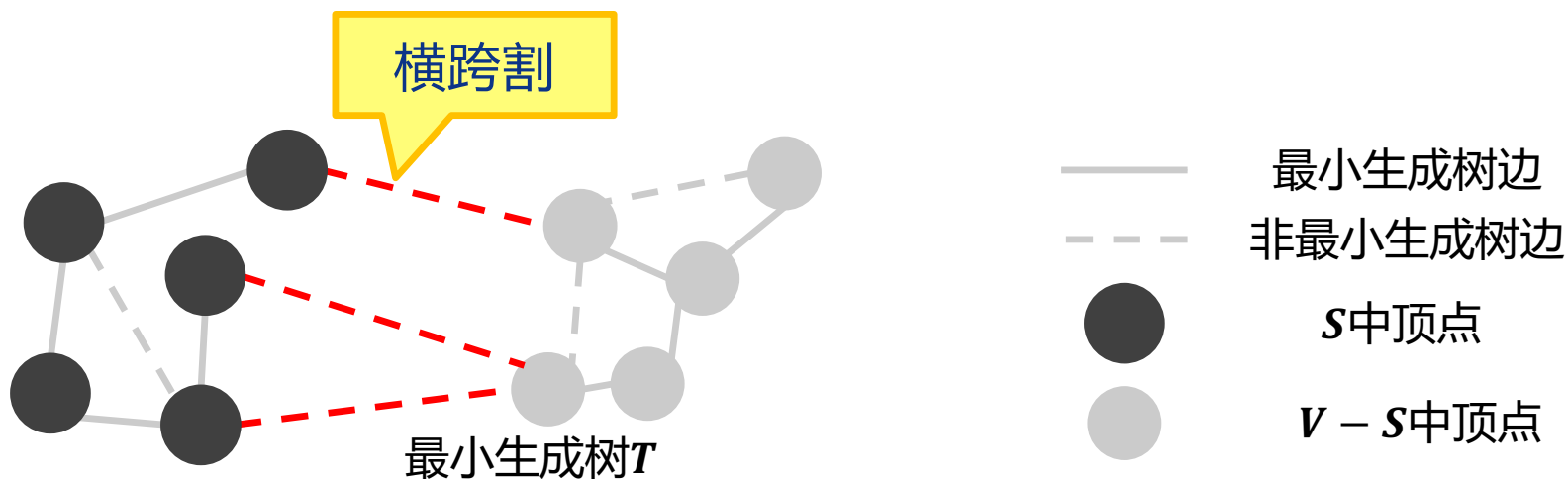
相关概念

- 割(Cut)

- 图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个连通无向图，割 $(S, V - S)$ 将图 G 的顶点集 V 划分为两部分

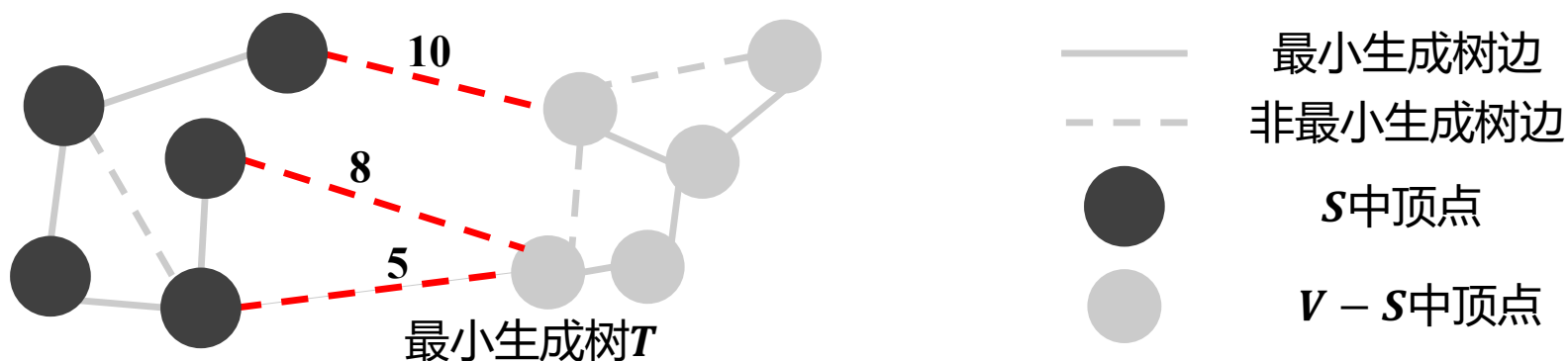
- 横跨(Cross)

- 给定割 $(S, V - S)$ 和边 (u, v) ， $u \in S$ ， $v \in V - S$ ，称边 (u, v) **横跨** 割 $(S, V - S)$



相关概念

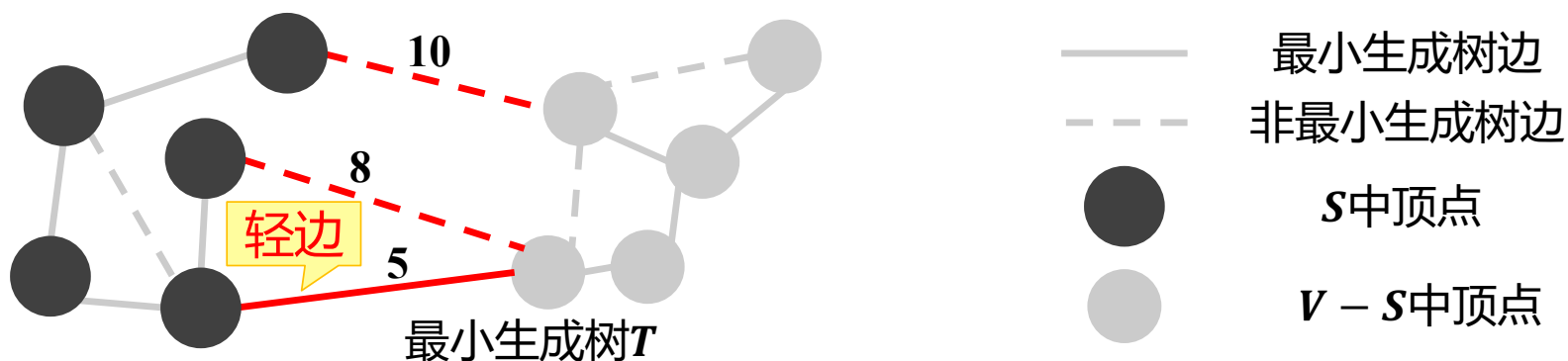
- 割(Cut)
 - 图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个连通无向图，割 $(S, V - S)$ 将图 G 的顶点集 V 划分为两部分
- 横跨(Cross)
 - 给定割 $(S, V - S)$ 和边 (u, v) ， $u \in S$ ， $v \in V - S$ ，称边 (u, v) **横跨** 割 $(S, V - S)$
- 轻边(Light Edge)





相关概念

- 割(Cut)
 - 图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个连通无向图，割 $(S, V - S)$ 将图 G 的顶点集 V 划分为两部分
- 横跨(Cross)
 - 给定割 $(S, V - S)$ 和边 (u, v) ， $u \in S$ ， $v \in V - S$ ，称边 (u, v) **横跨** 割 $(S, V - S)$
- 轻边(Light Edge)
 - 横跨割的所有边中，**权重最小的** 称为横跨这个割的一条**轻边**



相关概念

- 割(Cut)

- 图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个连通无向图，割 $(S, V - S)$ 将图 G 的顶点集 V 划分为两部分

- 横跨(Cross)

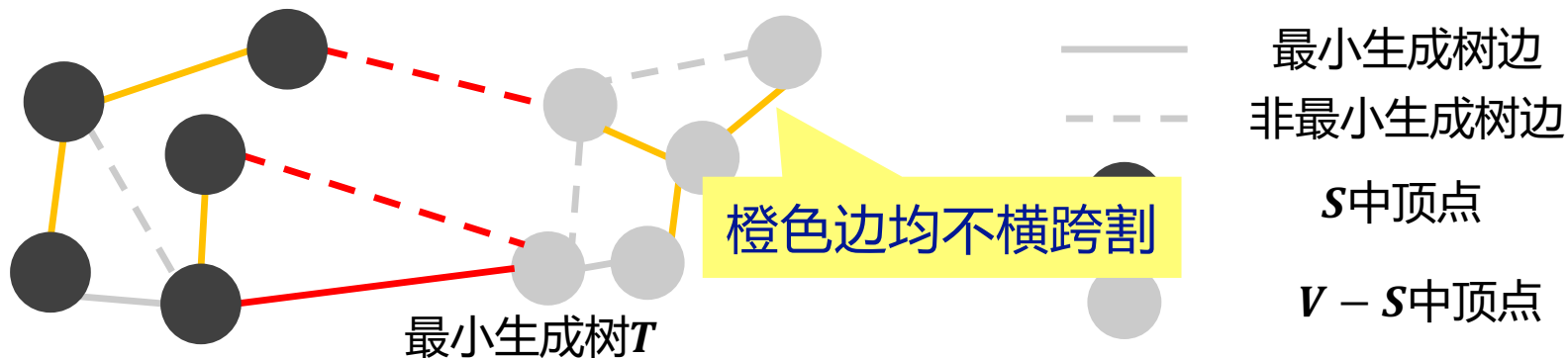
- 给定割 $(S, V - S)$ 和边 (u, v) ， $u \in S$ ， $v \in V - S$ ，称边 (u, v) **横跨** 割 $(S, V - S)$

- 轻边(Light Edge)

- 横跨割的所有边中，**权重最小的** 称为横跨这个割的一条**轻边**

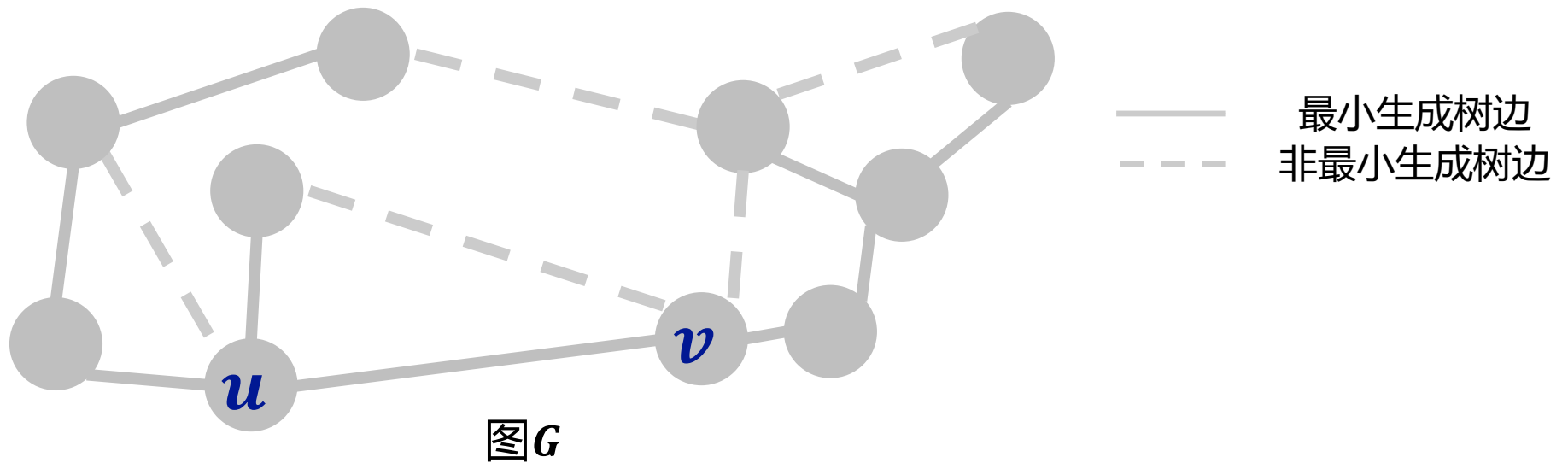
- 不妨害(Respect)

- 如果一个边集 A 中没有边横跨某割，则称该割**不妨害**边集 A



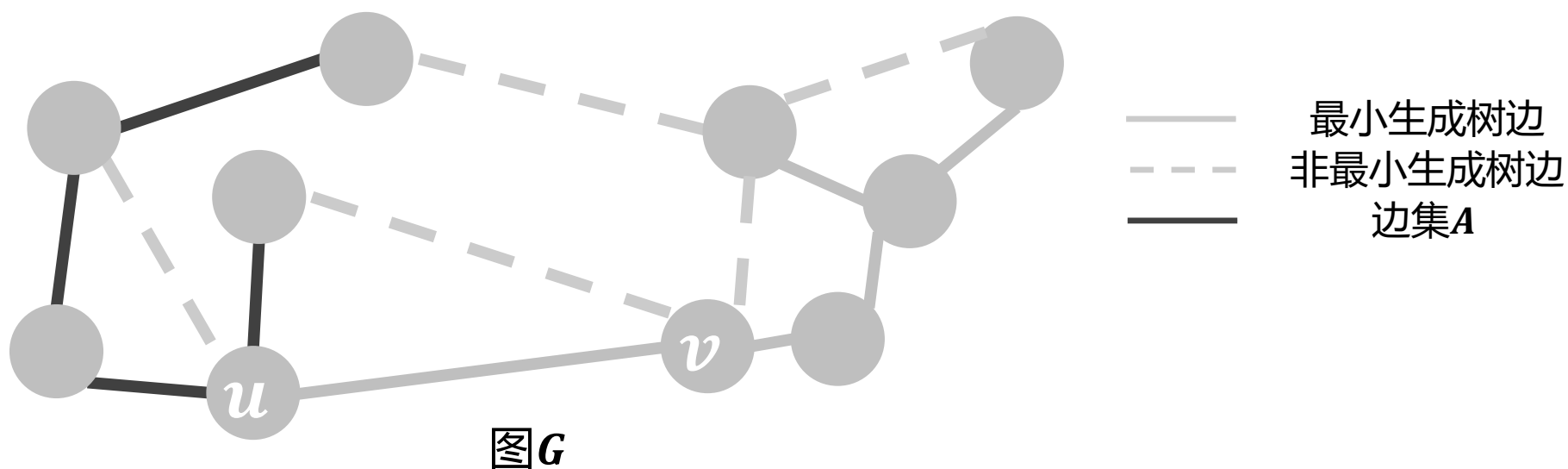
安全边辨识定理

- 给定图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个带权的连通无向图



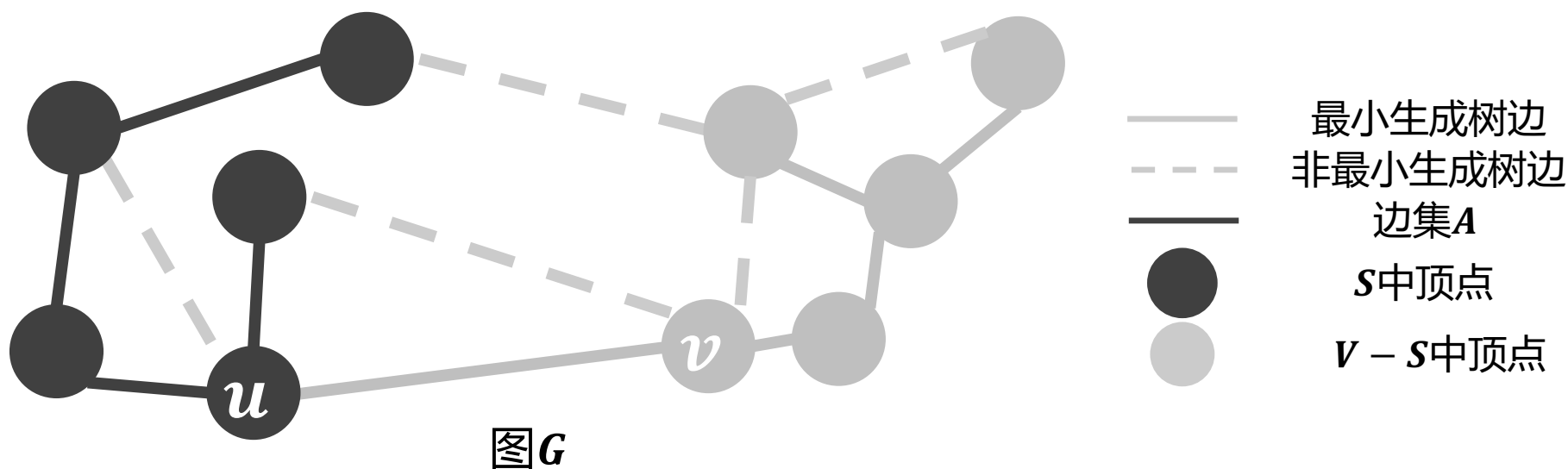
安全边辨识定理

- 给定图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个带权的连通无向图，令 A 为边集 E 的一个子集，且 A 包含在图 G 的某棵最小生成树中



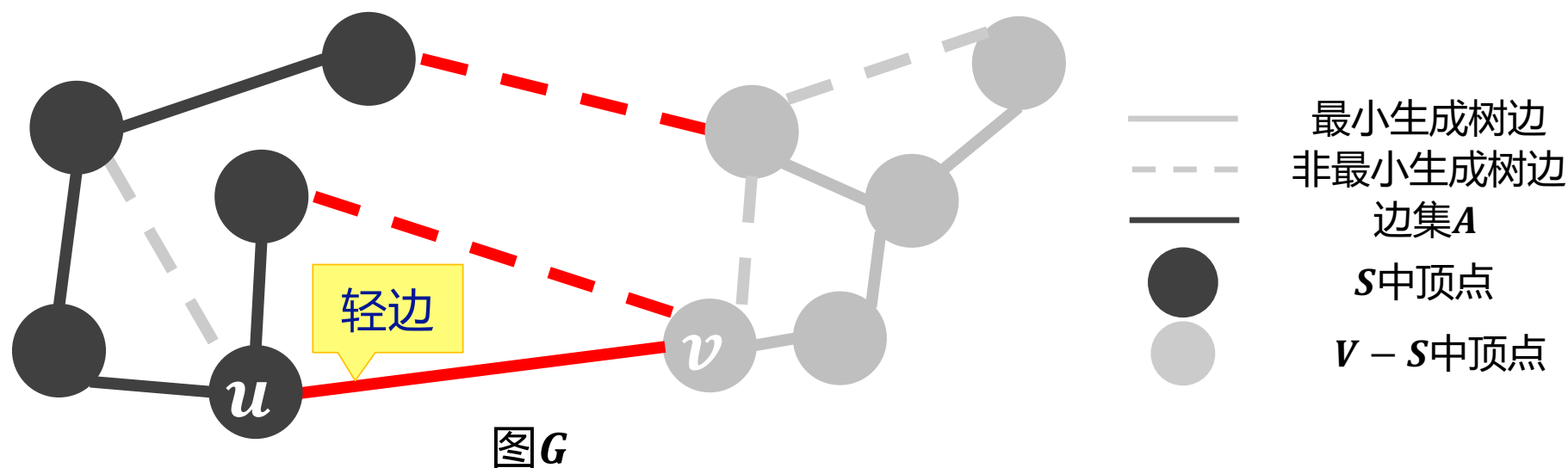
安全边辨识定理

- 给定图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个带权的连通无向图，令 A 为边集 E 的一个子集，且 A 包含在图 G 的某棵最小生成树中
 - 若割 $(S, V - S)$ 是图 G 中不妨害边集 A 的任意割



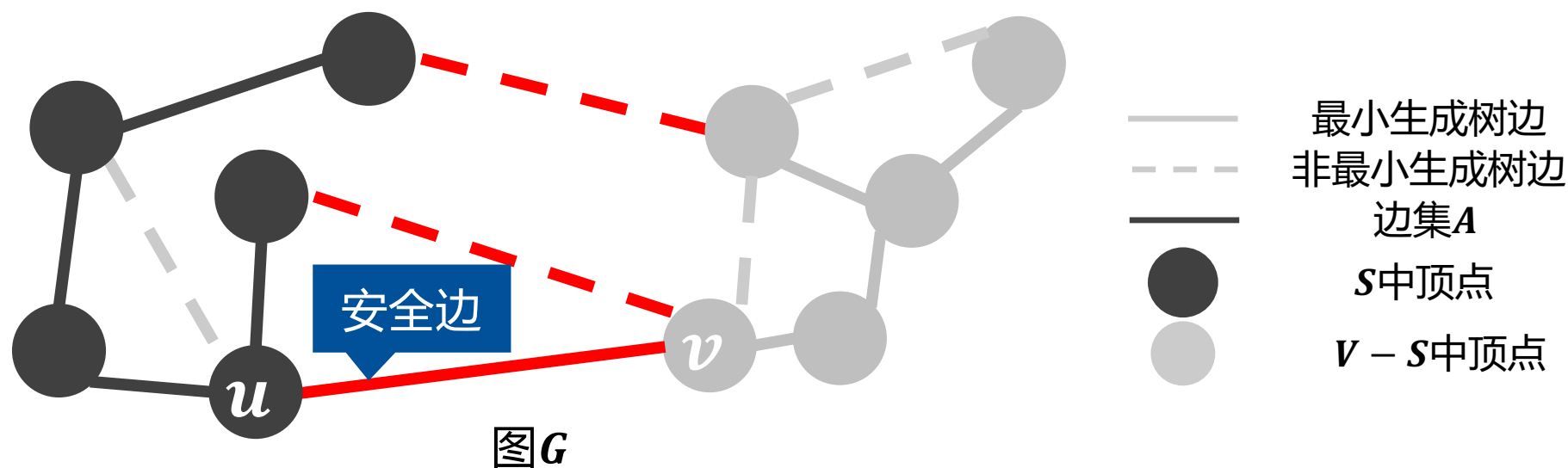
安全边辨识定理

- 给定图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个带权的连通无向图，令 A 为边集 E 的一个子集，且 A 包含在图 G 的某棵最小生成树中
 - 若割 $(S, V - S)$ 是图 G 中不妨害边集 A 的任意割，且 (u, v) 是横跨该割的轻边



安全边辨识定理

- 给定图 $G = \langle V, E \rangle$ 是一个带权的连通无向图，令 A 为边集 E 的一个子集，且 A 包含在图 G 的某棵最小生成树中
 - 若割 $(S, V - S)$ 是图 G 中不妨害边集 A 的任意割，且 (u, v) 是横跨该割的轻边
 - 则对于边集 A ，边 (u, v) 是其安全边

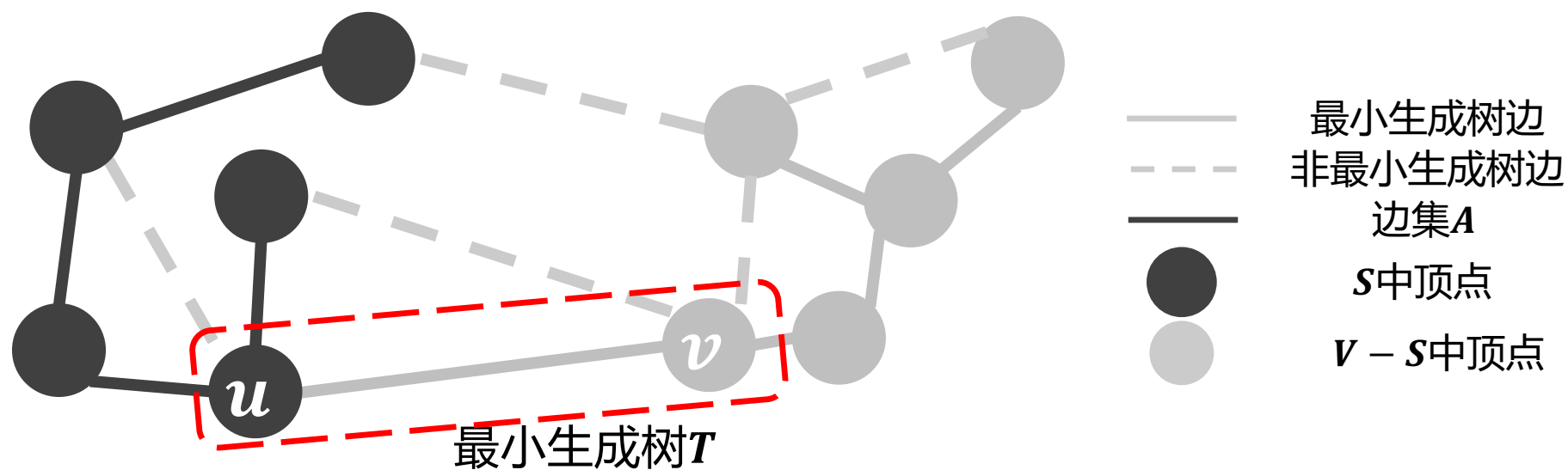




安全边辨识定理

- 证明

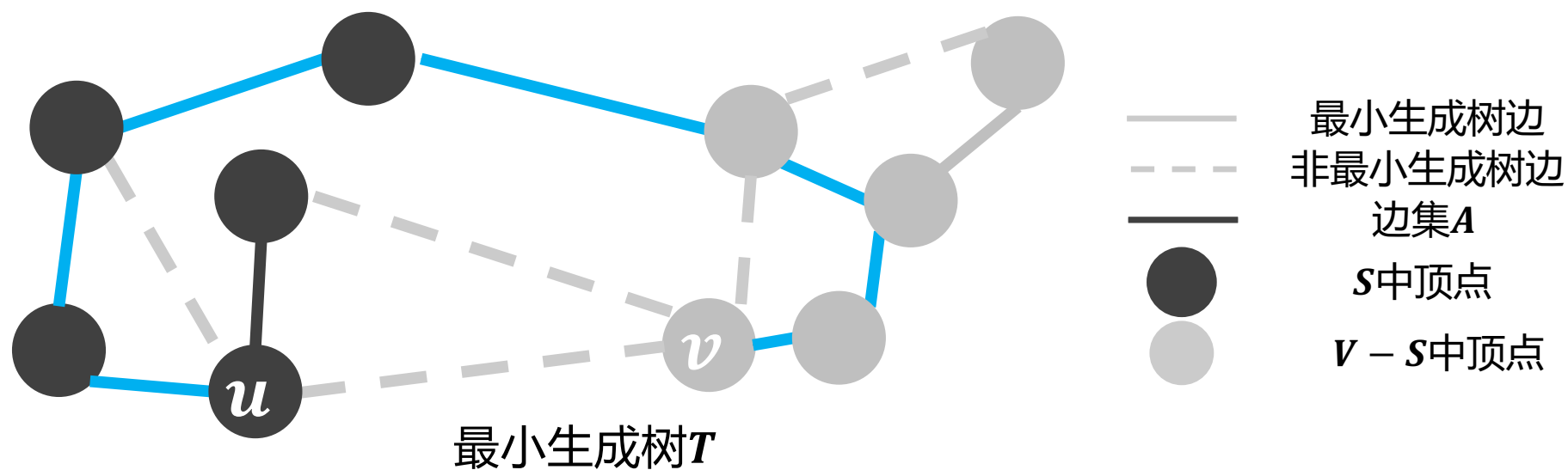
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证



安全边辨识定理

• 证明

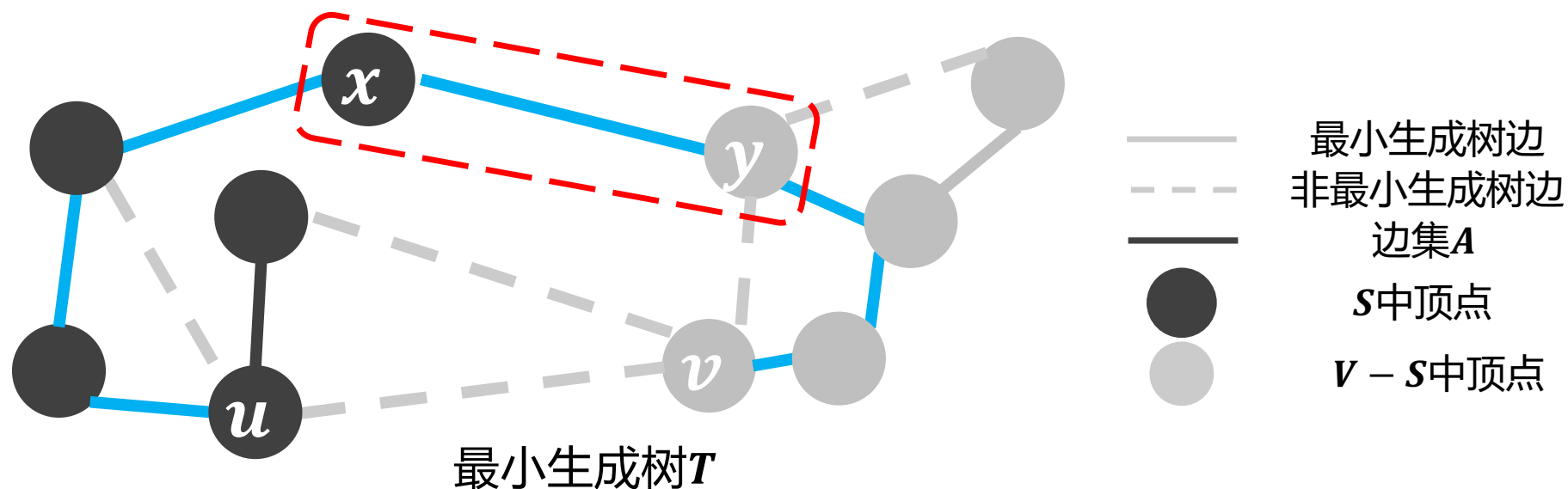
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P



安全边辨识定理

• 证明

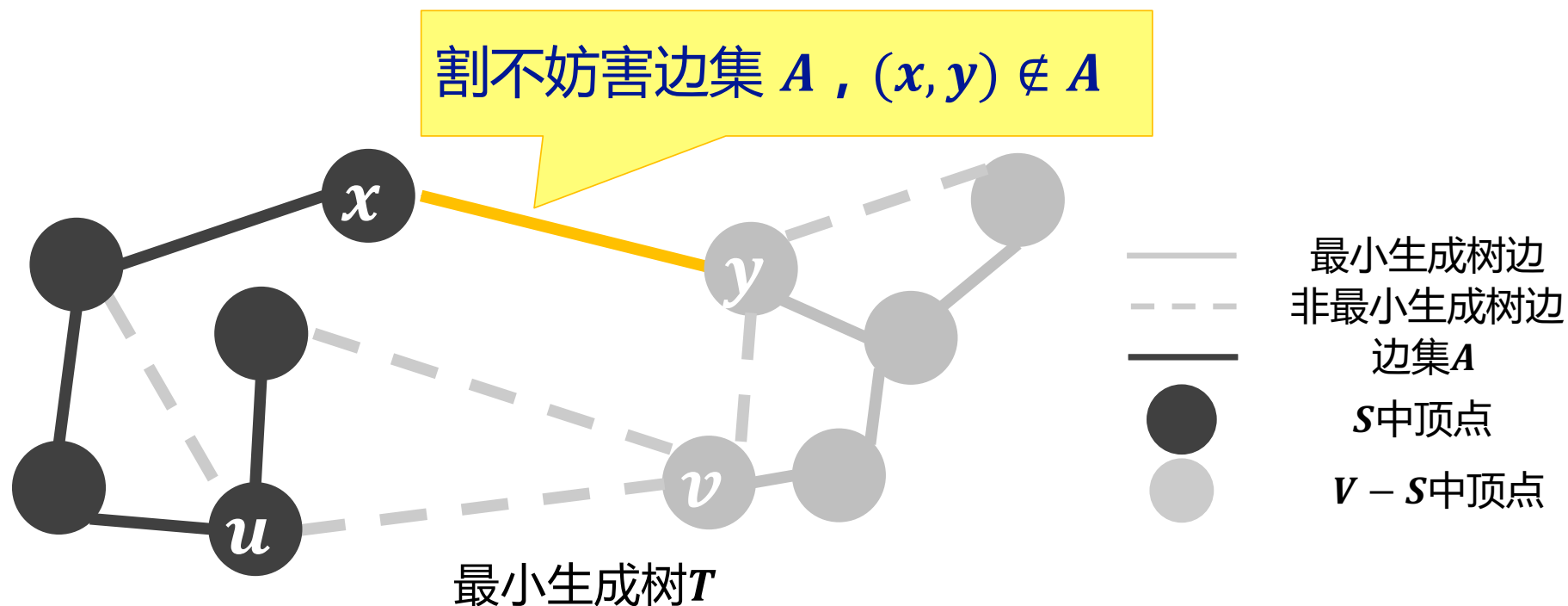
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)



安全边辨识定理

• 证明

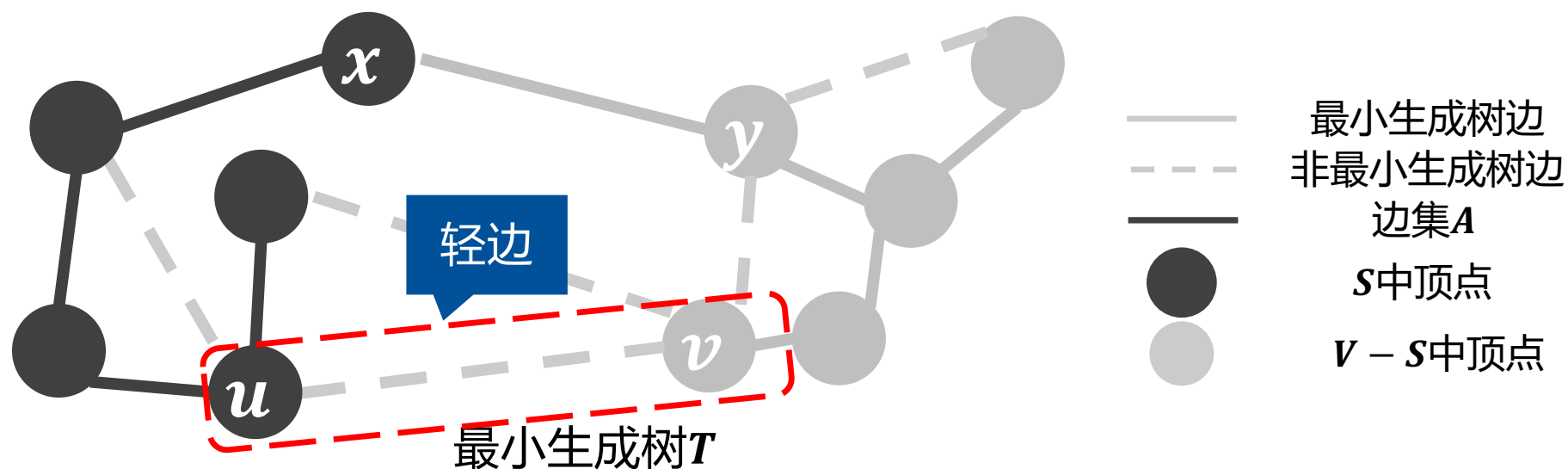
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)



安全边辨识定理

• 证明

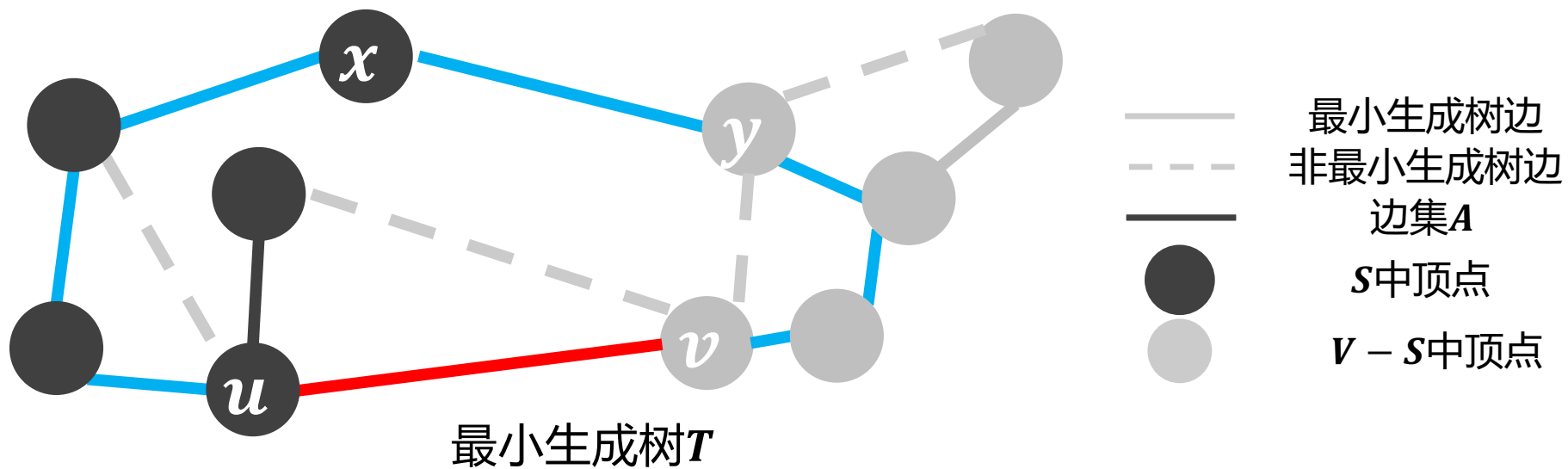
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$



安全边辨识定理

• 证明

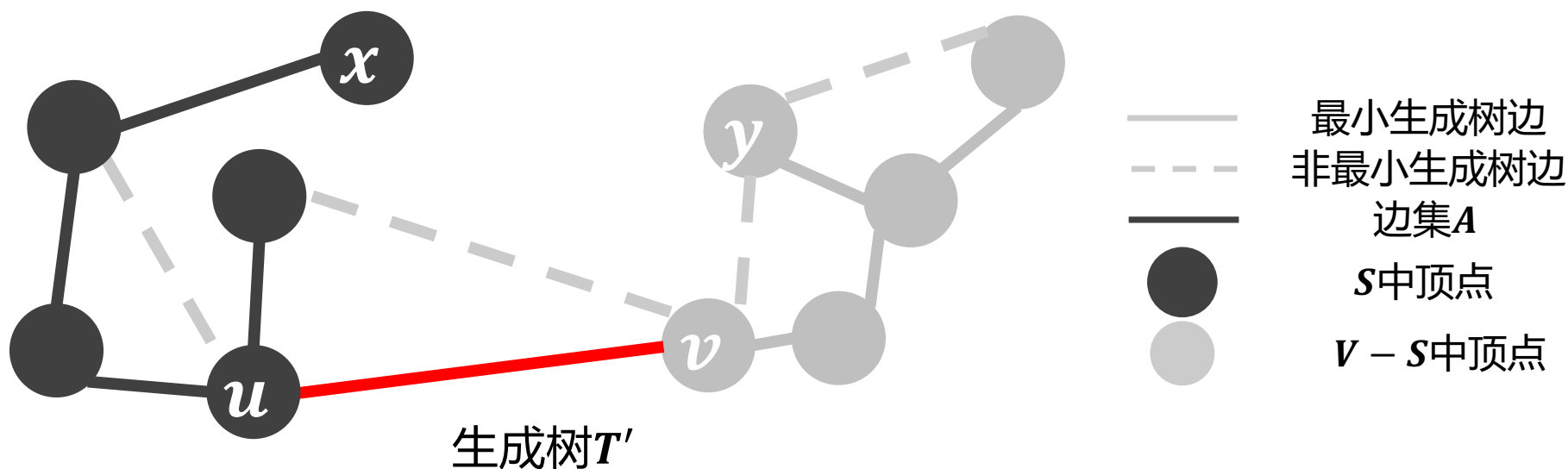
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路



安全边辨识定理

• 证明

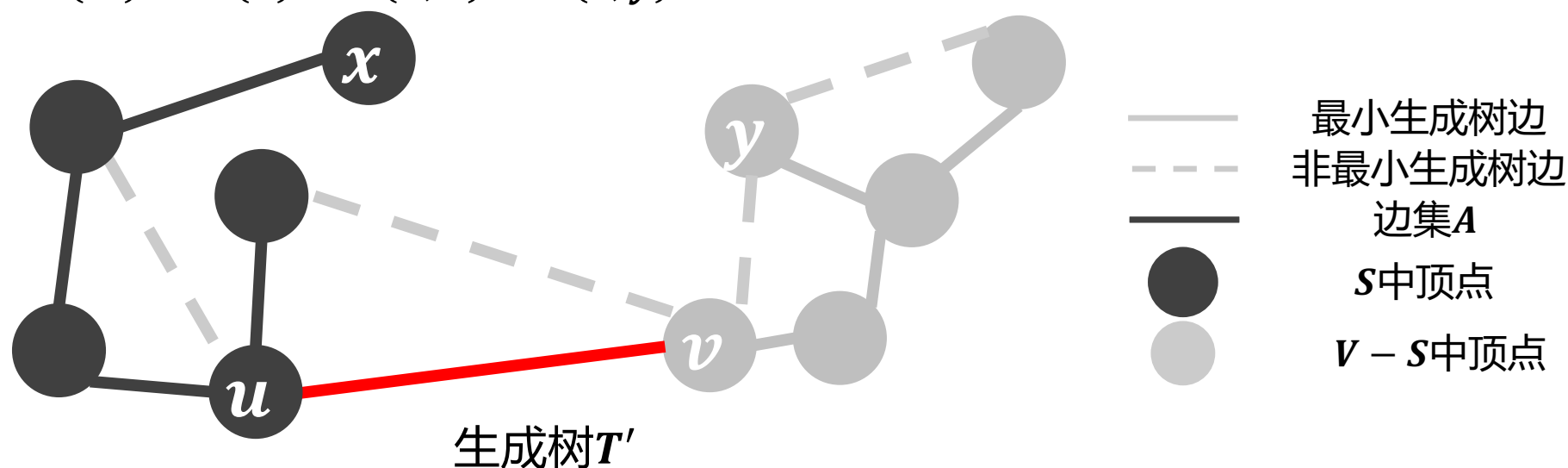
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路 , 再去掉边 (x, y) 会形成另一棵树 T'



安全边辨识定理

• 证明

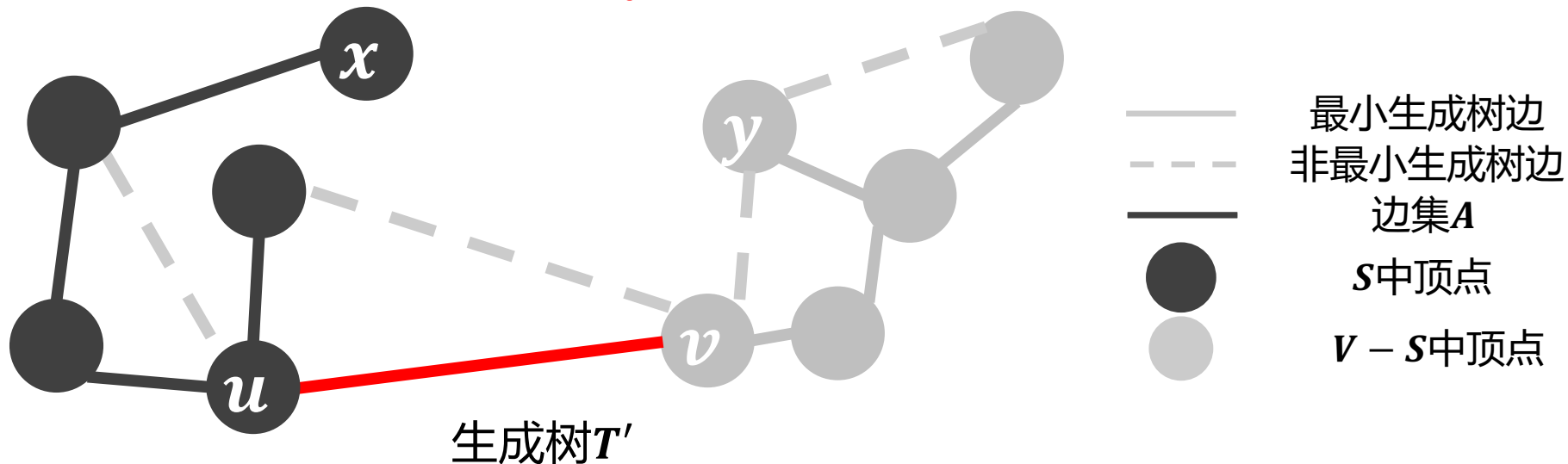
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路 , 再去掉边 (x, y) 会形成另一棵树 T'
 - $w(T') = w(T) + w(u, v) - w(x, y)$



安全边辨识定理

• 证明

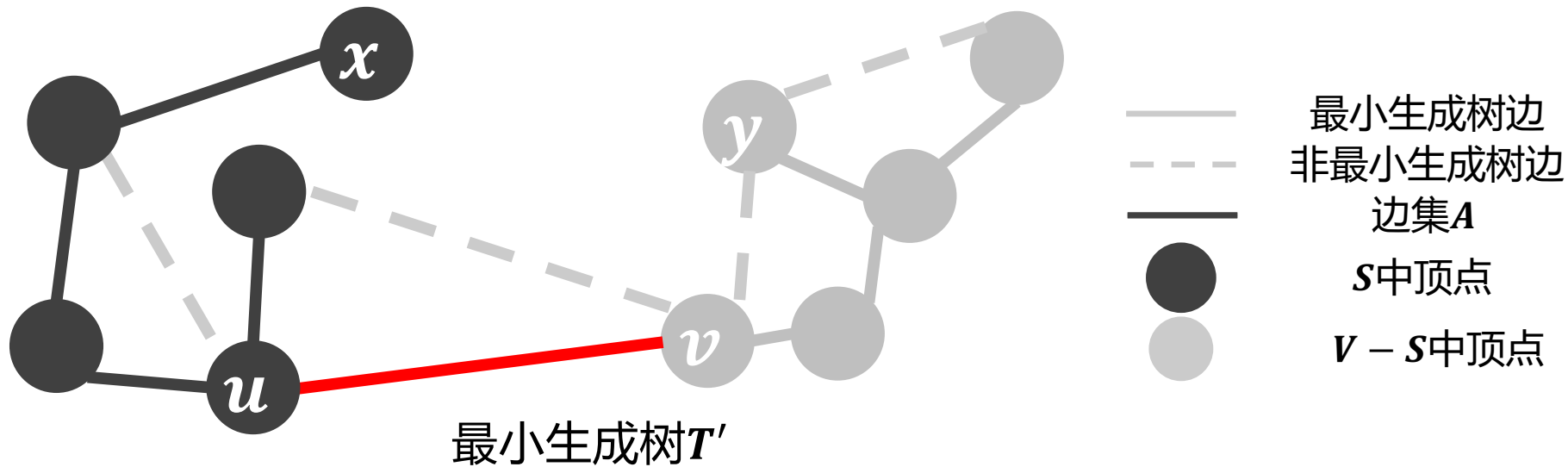
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路 , 再去掉边 (x, y) 会形成另一棵树 T'
 - $w(T') = w(T) + w(u, v) - w(x, y) \leq w(T)$



安全边辨识定理

• 证明

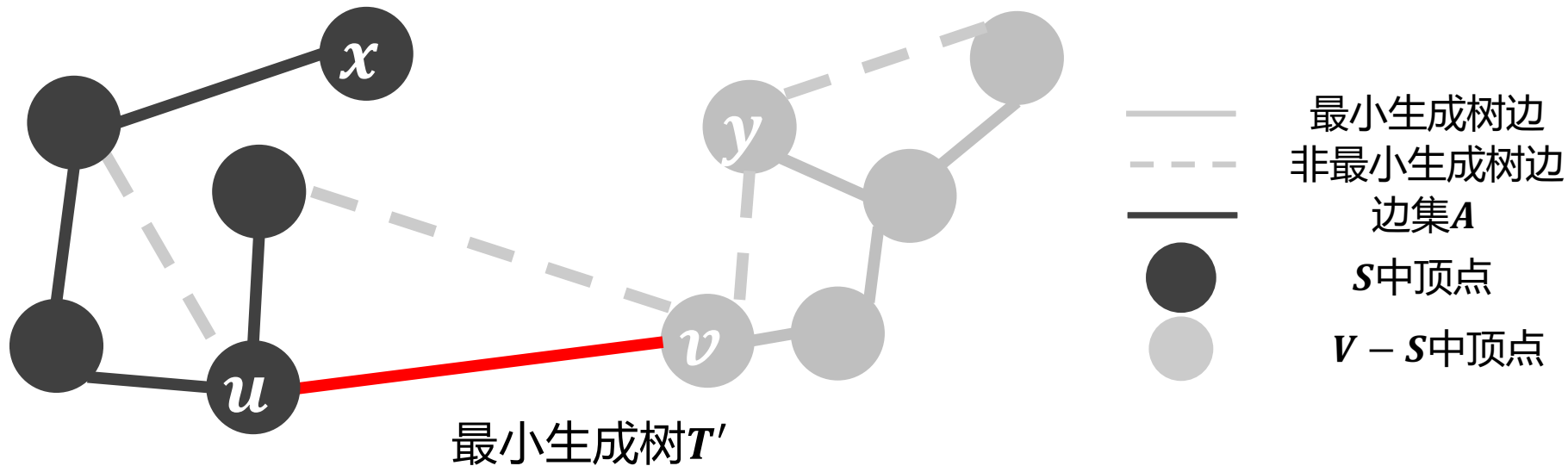
- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路 , 再去掉边 (x, y) 会形成另一棵树 T'
 - $w(T') \leq w(T)$, T' 也是最小生成树



安全边辨识定理

• 证明

- 若 $(u, v) \in T$, 由于 $A \subseteq T$, 则 $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T$, 由安全边定义可证
- 若 $(u, v) \notin T$, 则 T 中必存在 u 到 v 的路径 P
 - 不妨设路径 P 中 , 横跨割 $(S, V - S)$ 的一条边为 (x, y)
 - 边 (u, v) 是横跨割的轻边 , 所以 $w(u, v) \leq w(x, y)$
 - 将边 (u, v) 加入到 T 中会形成环路 , 再去掉边 (x, y) 会形成另一棵树 T'
 - $w(T') \leq w(T)$, T' 也是最小生成树 , $A \cup \{(u, v)\} \subseteq T'$, 边 (u, v) 是安全边





通用框架

- 生成树是一个连通、无环的生成子图
 - 新建一个空边集 A ，边集 A 可逐步扩展为最小生成树
 - 每次向边集 A 中新增加一条边
 - 需保证边集 A 仍是一个无环图
 - 需保证边集 A 仍是最小生成树的子集



通用框架

- 生成树是一个连通、无环的生成子图
 - 新建一个空边集 A ，边集 A 可逐步扩展为最小生成树
 - 每次向边集 A 中新增加一条边
 - 需保证边集 A 仍是一个无环图
 - 需保证边集 A 仍是最小生成树的子集

添加一条轻边



通用框架

- 生成树是一个连通、无环的生成子图
 - 新建一个空边集 A ，边集 A 可逐步扩展为最小生成树
 - 每次向边集 A 中新增加一条边
 - 需保证边集 A 仍是一个无环图
 - 需保证边集 A 仍是最小生成树的子集

添加一条轻边

问题：如何有效地实现此贪心策略？



通用框架

- 生成树是一个连通、无环的生成子图
 - 新建一个空边集 A ，边集 A 可逐步扩展为最小生成树
 - 每次向边集 A 中新增加一条边
 - 需保证边集 A 仍是一个无环图
 - 需保证边集 A 仍是最小生成树的子集

添加一条轻边

问题：如何有效地实现此贪心策略？

Prim算法

Kruskal算法