

# 数值分析

主讲教师: 贺慧霞

北京航空航天大学数学科学学院



# 第一章 绪论

1.3 向量范数与矩阵范数

1.3.1 向量范数



#### 1.3.1 向量范数

#### 实数轴上距离的定义:

 $\forall x_1, x_2 \in \mathbb{R}$  则它们之间的距离为:  $|x_1 - x_2|$ 

有了距离的定义,我们可以判断收敛性:

$$\{x_n\}$$
  $x_n \xrightarrow{n \to \infty} x \iff |x_n - x| \xrightarrow{n \to \infty} 0.$ 

#### 平面上的距离定义:

$$|p_1(x_1,y_1), p_2(x_2,y_2), ||p_1-p_2|| = \sqrt{(x_2-x_1)^2+(y_2-y_1)^2}$$

两点间的距离为 $||x-y|| \frac{||x-y|| \le ||x-z|| + ||z-y||}{($ **距离的三角不等式)** 

#### 向量范数的定义:

定义在 $R^n$ 上的实值函数  $||\cdot||$  称为向量范数,如果 $\forall x, y \in R^n$ ,  $k \in R$ ,满足

- (1)正定性:  $||x|| \ge 0$ ;
- (2)齐次性: ||kx|| = |k|||x||;
- (3)满足三角不等式: $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$ .

向量范数是一种度量,用来衡量一个向量的长度或它到 原点(即零向量)的距离。

## 常用范数 设 $\vec{x} = [x_1, ..., x_n]^T \in R^n$ ,

$$\|\vec{x}\|_{1} = \sum_{i=1}^{n} |x_{i}|, ($$
 例 范数  $)$ 

$$\|\vec{x}\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} |x_i| \quad (行范数)$$

$$\|\vec{x}\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i|^p} (p范数)$$

cauchy-schwarz不等式:
$$(\sum_{k=1}^{n} a_k b_k)^2 \le \left(\sum_{k=1}^{n} a_k^2\right) \left(\sum_{k=1}^{n} b_k^2\right)$$

Holder不等式: 
$$\sum_{k=1}^{n} |a_k b_k| \le \left(\sum_{k=1}^{n} |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{k=1}^{n} |b_k|^q\right)^{\frac{1}{q}}, \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$$

证 只证 || • || 2 是向量范数,其余两个留给读者自己证明。

 $\|\cdot\|_2$  满足定义中的条件(1)是显然的。对任一数  $k \in \mathbb{R}$ ,有

$$|| kx ||_{2} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (kx_{i})^{2}} = \sqrt{k^{2} \sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2}} = |k| \sqrt{\sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2}} = |k| ||x||_{2}$$

因此,  $\|\cdot\|_2$  满足定义中的条件(2)。由  $\|x\|_2$  的含义, 可用内积表示  $\|x\|_2$ , 即

$$\|x\|_2 = \sqrt{x^T x}$$

任取向量  $y \in \mathbb{R}^n$ ,则有

$$||x+y||_{2}^{2} = (x+y)^{T}(x+y) = ||x||_{2}^{2} + 2x^{T}y + ||y||_{2}^{2}$$

根据 Cauchy - Schwarz(柯西-施瓦兹)不等式

$$(\boldsymbol{x}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{y})^{2} \leqslant (\boldsymbol{x}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{x})(\boldsymbol{y}^{\mathrm{T}}\boldsymbol{y})$$

可知

$$\|x+y\|_{2}^{2} \leq \|x\|_{2}^{2}+2\|x\|_{2}\|y\|_{2}+\|y\|_{2}^{2}=(\|x\|_{2}+\|y\|_{2})^{2}$$

因而 | · | 2 满足定义中的条件(3)。

#### 范数的连续性:

定理1:(|句量范数的连续性)设 $N(x) = || \cdot ||_A 是R"$ 上任一向量范数,

则N(x)是x的连续函数.

证明: 设
$$\vec{x} = \sum_{i=1}^{n} x_i \vec{e}_i, \vec{y} = \sum_{i=1}^{n} y_i \vec{e}_i, \vec{e}_i = (0, \dots, 1, \dots, 0)^T,$$

只需证明当 $\vec{x} \to \vec{y}$ 时, $N(\vec{x}) \to N(\vec{y})$ 即可.

$$|N(\vec{x}) - N(\vec{y})| = ||\vec{x}|| - ||\vec{y}|| \le ||\vec{x} - \vec{y}|| = ||\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)\vec{e}_i||$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} |x_{i} - y_{i}| \|\vec{e}_{i}\| \leq ||x_{i} - y_{i}||_{\infty} \left( \sum_{i=1}^{n} \|\vec{e}_{i}\| \right) \xrightarrow{\vec{x} \to \vec{y}} \mathbf{0}.$$



#### 范数的等价性:

定理2: 向量范数的等价性)设 $\|\cdot\|_A$ , $\|\cdot\|_B$ 是R''上向量的任意两种范数,

则存在常数  $c_1, c_2 > 0$ , 使得  $\forall \vec{x} \in R^n$ 有

$$c_1 \| x \|_{B} \leq \| \vec{x} \|_{A} \leq c_2 \| \vec{x} \|_{B}.$$

证明: 只需证明当  $||\vec{x}||_B = ||\vec{x}||_{\infty}$  时上式成立即可.

定理等价于证明:
$$\exists c_1, c_2 > 0$$
,使得 $c_1 \le \frac{\|\vec{x}\|_A}{\|\vec{x}\|_{\infty}} \le c_2$ ,  $\forall 0 \ne \vec{x} \in R^n$ .

考虑函数  $f(\vec{x}) = ||\vec{x}||_{A} \ge 0, \quad \vec{x} \in \mathbb{R}^{n}.$ 

记
$$S = \{\vec{x} \mid ||\vec{x}||_{\infty} = 1, \vec{x} \in \mathbb{R}^n\}, 则S是一个有界闭集.$$

f(x)是S上的连续函数.有最大最小值



即存在  $\vec{x}', \vec{x}'' \in S$ ,使得

定理3: R"上的所有向量范数都等 价.

注记: 定理的意义

向量x的某种范数可以任意小 (大)时,该向量的其他任意一种 范数 也会任意小(大). 如果在一种范数意义下向量序列收敛时,

则在任何一种范数意义下该向量序列均收敛.

定理4 
$$\lim_{k\to\infty} x^{(k)} = x^* \Leftrightarrow \lim_{k\to\infty} \left\| x^{(k)} - x^* \right\| = 0,$$

其中 | ・ | 为向量的任一种范数.

证明 显然, 
$$\lim_{k\to\infty} x^{(k)} = x^* \Leftrightarrow \lim_{k\to\infty} \left\| x^{(k)} - x^* \right\|_{\infty} = 0,$$

而对于R"上任一种范数  $\|\cdot\|$ ,由定理2,存在常数  $c_1,c_2>0$ 使

$$|c_1||x^{(k)}-x^*||_{\infty} \le ||x^{(k)}-x^*|| \le |c_2||x^{(k)}-x^*||_{\infty},$$

于是又有 
$$\lim_{k\to\infty} \left\|x^{(k)} - x^*\right\|_{\infty} = 0 \Leftrightarrow \lim_{k\to\infty} \left\|x^{(k)} - x^*\right\| = 0.$$



#### 1.3.2 矩阵范数 (Norm of a Matrix)

定义3: 定义在 $R^{n\times n} = R^{n^2}$ 上的实值函数  $||\cdot||$  称为范数,如果对于 $R^{n\times n}$ 中任意矩阵A,B,满足

1. 
$$||A|| \ge 0$$
 ( $||A|| = 0 \Leftrightarrow Ax = 0$ ) (正定条件),

2. 
$$||cA|| = |c| \cdot ||A||$$
,  $\forall c \in \mathbb{R}^n$  (齐次条件);

3. 
$$||A+B|| \le ||A|| + ||B||$$
 (三角不等式);

4. 
$$||AB|| \le ||A|| \cdot ||B||$$
.



$$F(A) = ||A||_F = \left(\sum_{i,j=1}^n a_{i,j}^2\right)^{\frac{1}{2}},$$

称为A的Frobenius范数.

F 园然满足正定性、齐次性及三角不等式.



#### 向量范数与矩阵范数的相容性

定义4: 给定向量范数  $\|\cdot\|$  矩阵范数  $\|\cdot\|$  如果对任意的 n 维向量 $\bar{x}$ 和任意的  $n \times n$  矩阵 A ,它们总满足

$$||A\vec{x}|| \le ||A|| \cdot ||\bar{x}||$$
.

则称所给的矩阵范数与 向量范数是相容的.

定理2:设在R''中给定一种向量范数,对任意的 $n \times n$ 矩阵A,则

$$||A|| = \max_{||\vec{x}||=1} ||A\vec{x}||$$

是一种矩阵范数,并且它与给定的向量范数是相容的.



证明 先证相容性. 对任意的n×n矩阵A和n维非零向量v. 由于 | | |

量 y. 由于 
$$\max_{\|x\|=1} \|Ax\| \ge \|A\frac{y}{\|y\|}\| = \frac{1}{\|y\|} \cdot \|Ay\|.$$

所以有  $||Ay|| \le ||y|| \cdot \max_{||x||=1} ||Ax|| = ||y|| \cdot ||A||$ , 此结果对 y=0 也成立.

再证 (1.2) 式定义的矩阵函数为范数.

- (1) 当A=0时,||A||=0;当A≠ 0时,必有 $x_0 \in R^n$ ,  $||x_0||$ =1,满足 $Ax_0$ ≠ 0 ,因而必有 ||A||>0.
- (2) 对任意的数  $k \in \mathbb{R}$ ,有

$$||kA|| = \max_{||x||=1} ||kAx|| = |k| \cdot \max_{||x||=1} ||Ax|| = |k| \cdot ||A||$$
.



(3) 对任意的n×n矩阵 A和B,有

$$||A + B|| = \max_{\|x\|=1} ||(A + B)x|| = \max_{\|x\|=1} ||Ax + Bx||$$

$$\leq \max_{\|x\|=1} \{||Ax|| + ||Bx||\} \quad \mathbf{向量范数满足三角不等式.}$$

$$\leq \max_{\|x\|=1} ||Ax|| + \max_{\|x\|=1} ||Bx|| = ||A|| + ||B||$$

(4) 对任意的n×n矩阵 A和B,有

$$||AB|| = \max_{\|x\|=1} ||(AB)x|| \le \max_{\|x\|=1} \{||A|| \cdot ||Bx||\}$$

$$= ||A|| \cdot \max_{\|x\|=1} \{||Bx||\} = ||A|| \cdot ||B||.$$



$$||A|| = \max_{||\vec{x}||=1} ||A\vec{x}||$$

上式所定义的矩阵范数叫做从属于所给定向量范数的矩阵范数,又称为矩阵的算子范数.

设给定的向量范数为||·||<sub>p</sub>,则从属于向量范数的矩阵范数为:

$$||A||_p = \max_{||x||_p=1} ||Ax||_p$$
.

上式中矩阵范数  $||A||_p$  也叫 A 的 p - 范数. 矩阵的 p - 范数与向量的 p - 范数相容, 即,

$$||Ax||_{p} \le ||A||_{p} \cdot ||x||_{p}$$



#### 由相应的向量范数导出来的矩阵范数

1. 矩阵
$$A$$
的 $p$  - 范数:  $||A||_p = \max_{||\vec{x}||_p = 1} ||A\vec{x}||_p$ 

2. 矩阵 A 的行范数: 
$$||A||_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|$$

3. 矩阵 A 的列范数: 
$$||A||_1 = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

4. 矩阵
$$A$$
的谱范数:  $||A||_2 = \sqrt{\lambda_{\max}(A^T A)}$ 

其中 $\lambda_{\max}(A^TA)$ 表示 $A^TA$ 的最大特征值.



#### 证明: 对于2范数,设n维向量x满足 $||x||_2 = 1$ . 因为

$$||Ax||_{2}^{2} = (Ax)^{T}(Ax) = x^{T}A^{T}Ax \ge 0$$
  $\mathbb{Z}A^{T}A$  $\mathbb{Z}$  $\mathbb{Z}$  $\mathbb{Z}$  $\mathbb{Z}$ 

 $A^{T}A$ 是正定或者半正定矩阵,所以 $A^{T}A$ 的特征值非负,设

$$\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \geq \lambda_n \geq 0$$

设 $u_1, u_2, \cdots, u_n$  是对应于  $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$  的特征向量 ,且  $(u_i, u_j) = \delta_{ij}$ 

则存在实数
$$c_i$$
,使得  $x = \sum_{i=1}^n c_i u_i$ ,且 $\|x\|_2^2 = x^T x = \sum_{i=1}^n c_i^2 = 1$ .

$$||Ax||_2^2 = x^T A^T A x = (A^T A x, x) = (A^T A (\sum_{i=1}^n c_i u_i), \sum_{i=1}^n c_i u_i)$$

对任意对称正定矩阵 A:

$$\vec{x}^T A \vec{x} = (A \vec{x}, \vec{x}) \ge 0.$$



$$||Ax||_{2}^{2} = (A^{T}A(\sum_{i=1}^{n}c_{i}u_{i}), \sum_{i=1}^{n}c_{i}u_{i}) = (\sum_{i=1}^{n}c_{i}[A^{T}A(u_{i})], \sum_{i=1}^{n}c_{i}u_{i})$$

$$= (\sum_{i=1}^{n}\lambda_{i}c_{i}u_{i}, \sum_{i=1}^{n}c_{i}u_{i}) = \sum_{i,j=1}^{n}\lambda_{i}c_{i}c_{j}(u_{i}, u_{j})$$

$$= \sum_{i,j=1}^{n}\lambda_{i}c_{i}c_{j}\delta_{ij} = \sum_{i=1}^{n}\lambda_{i}c_{i}^{2}. \leq \max_{i}\lambda_{i}.$$

取
$$\widetilde{x} = u_1$$
,则 ||  $\widetilde{x}$  ||  $_2 = 1$ ,

$$||A\widetilde{x}||_2^2 = u_1^T A^T A u_1 = \lambda_{\max},$$

所以 
$$||A||_2 = \max_{||x||=1} ||Ax||_2 = \sqrt{\lambda_{\max}(A^T A)}$$



#### ☞ 还有一种常用的矩阵范数,

$$||A||_F = \sqrt{\sum_{i,j=1}^n a_{ij}^2}$$

称为Frobrnius (佛罗贝尼乌斯) 范数,又称为 Euclid 范数。

注: ||•||,不从属于任何向量范数,即||•||,不是算子范数.

 $\|\vec{x}\|_{2}$ 与 $\|A\|_{F}$ 是相容的.



# 任何一种矩阵花数都存在与之相容的同量花数.

定理: 与矩阵范数相容的向量范数的存在性.

证明:设 $\|A\|_0$ 是给定的矩阵范数, $\vec{a} \neq \vec{0}$ 是一个n维列向量,

对任意一个向量 $\vec{x} \in R^n$ ,定义

$$\|\vec{x}\|_{l} = \|\vec{x}\vec{a}^{T}\|_{0},$$

其中右端是矩阵范数.可验证||·||,是一个向量范数.

先证明  $\|\vec{x}\|_{l}$  与 $\|A\|_{0}$ 相容.

$$||A\vec{x}||_{l} = ||(A\vec{x})\vec{a}^{T}||_{0} = ||A(\vec{x}\vec{a}^{T})||_{0} \le ||A||_{0} ||\vec{x}\vec{a}^{T}||_{0} = ||A||_{0} ||\vec{x}||_{l}.$$



下面证明||·||, 是向量范数.

1)正定性: 设求是一个n维列向量,则

当
$$\vec{x} \neq 0$$
时  $\Rightarrow \vec{x}\vec{a}^T \neq 0 \Rightarrow ||\vec{x}||_l = ||\vec{x}\vec{a}^T||_0 > 0$ ;

当
$$\vec{x}$$
=0时  $\Rightarrow \vec{x}\vec{a}^T = 0 \Rightarrow ||\vec{x}||_t = ||\vec{x}\vec{a}^T||_0 = 0$ ;

2) 齐次性:  $\forall \lambda \in R, \vec{x}$ 是一个n维列向量,则

$$\|\lambda\vec{x}\|_{l} = \|(\lambda\vec{x})\vec{a}^{T}\|_{0} = \|\lambda\|\|\vec{x}\vec{a}^{T}\|_{0} = \|\lambda\|\|\vec{x}\|_{l};$$

3)三角不等式:  $\forall \vec{x}, \vec{y} \in R^n$ ,

$$||\vec{x} + \vec{y}||_{l} = ||(\vec{x} + \vec{y})\vec{a}^{T}||_{0} \le ||\vec{x}\vec{a}^{T}||_{0} + ||\vec{y}\vec{a}^{T}||_{0} = ||\vec{x}||_{l} + ||\vec{y}||_{l}.$$



#### 矩阵范数的性质

1. 单位矩阵 I 的任何一种算子范数都有

$$||I|| = \max_{||x||=1} ||Ix|| = 1.$$

2.如果矩阵A可逆, $AA^{-1} = I$ ,则 $||A^{-1}|| \ge \frac{1}{||A||}$ .

证明: 
$$AA^{-1} = I \Rightarrow 1 = ||I|| = ||AA^{-1}|| \le ||A|| \cdot ||A^{-1}||$$
,

⇒
$$||A^{-1}|| \ge \frac{||I||}{||A||}$$
,对任意的矩阵范数;

$$\Rightarrow ||A^{-1}|| \ge \frac{1}{||A||}$$
,对任意的算子范数。



定理 如果 $\|A\| < 1$ ,则  $I \pm A$  为非奇异矩阵,且当  $\|A\|$  是算子范数时  $\|(I \pm A)^{-1}\| \le \frac{1}{1 - \|A\|}$ 

证明 用反证法. 假定  $(I \pm A)$  奇异阵,则  $(I \pm A)x = 0$  有非零解,

即存在 $x_0 \neq 0$ ,使 $x_0 = \pm Ax_0$ ,

在等式两边取与矩阵范 数相容得向量范数,则

$$||x_0|| = ||Ax_0|| \le ||A|| \cdot ||x_0||$$

因为  $||x_0|| > 0$ ,故由上式得  $||A|| \ge 1$ .与已知矛盾.

所以 $I \pm A$ 是非奇异矩阵.



由于 
$$(I-A)(I-A)^{-1} = I \Leftrightarrow (I-A)^{-1} - A(I-A)^{-1} = I,$$
  $\Leftrightarrow (I-A)^{-1} = A(I-A)^{-1} + I,$ 

两端取范数,得

$$||(I-A)^{-1}|| \le ||A|| \cdot ||(I-A)^{-1}|| + ||I||$$

即 
$$(1-||A||)||(I-A)^{-1}||\le ||I|| = 1$$
(因为是算子范数)

又因为 
$$||A|| < 1$$
,所以  $||(I - A)^{-1}|| \le \frac{1}{1 - ||A||}$ .

同理可得 
$$||(I+A)^{-1}|| \leq \frac{1}{1-||A||}$$
.



例 矩阵 
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -3 & 3 & 3 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \vec{x} = (3, -2, 2)^T,$$



 $|\vec{x}||_p, ||A||_p (p=1,2,\infty)$ 以及 $||A||_F$ .

$$||\vec{x}||_1 = |3| + |-2| + |2| = 7, \quad ||\vec{x}||_2 = \sqrt{3^2 + (-2)^2 + 2^2} = \sqrt{17},$$

$$||\vec{x}||_{\infty} = \max\{|3|, |-2|, |2|\} = 3,$$

$$||A||_{1} = \max \left\{ \begin{aligned} |0| + |-3| + |2|, \\ |1| + |3| + |2|, \\ |-1| + |3| + |0| \end{aligned} \right\} = 6,$$



$$||A||_{\infty} = \max \left\{ |0| + |1| + |-1|, \\ |-3| + |3| + |3| \right\} = 9,$$

$$|2| + |2| + |0|$$

$$\|A\|_{F} = \sqrt{0^2 + 1^2 + 1^2 + 3^2 + 3^2 + 3^2 + 2^2 + 2^2 + 0^2} = \sqrt{37}$$
.

$$A^{T} A = \begin{pmatrix} 0 & -3 & 2 \\ 1 & 3 & 2 \\ -1 & 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -3 & 3 & 3 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 27 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

特征值多项式:  $\det |A^T A - kI| = k(k-4)(k-27) = 0$ 

特征值为: k = 0, k = 4, k = 27.  $||A||_2 = \sqrt{\max\{0,4,27\}} = \sqrt{\frac{27}{27}}$ .

## 矩阵的误差:

设A\*为矩阵A的近似矩阵,则 $A^*-A$ 和 $\frac{\|A^*-A\|}{\|A\|}$ 分别

称为A\*关于范数  $||\cdot||$ 的绝对误差和相对误差.

矩阵的谱半径:设A是一个 $n \times n$ 矩阵,它的所有特征值记为 $\lambda_i$ ,则 $\rho(A) = \max_{1 \le i \le n} |\lambda_i|$ 称为矩阵A的谱半径。

定理:  $||A|| \ge \rho(A), ||A||$  为A的任意范数。



证明 设 $\lambda$ 是A的任意特征值 $_{\bigcirc}$ ,x为相应的特征向量 ,

则 $Ax = \lambda x$ , 由相容性条件可得

$$|\lambda| \cdot ||x|| = ||\lambda x|| = ||Ax|| \le ||A|| \cdot ||x||,$$

注意到  $||x|| \neq 0$ 即得  $|\lambda| \leq ||A||$ 



## 定理 $\|\vec{x}\|_2 = \|\mathbf{A}\|_F$ 是相容的.

证明 
$$||AX||_2^2 = \sqrt{\langle AX, AX \rangle} = \sum_{i=1}^n |\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j|^2$$

$$\leq \sum_{i=1}^n (\sum_{j=1}^n |a_{ij} x_j|^2) = \sum_{i=1}^n (\sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2 \cdot |x_j|^2)$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} \left[ \left( \sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{2} \right) \left( \sum_{j=1}^{n} |x_{j}|^{2} \right) \right]$$

$$= \{ \sum_{i=1}^{n} (\sum_{j=1}^{n} |a_{ij}|^{2}) \} (\sum_{j=1}^{n} |x_{j}|^{2})$$

$$= ||A||_F^2 ||x||_2^2$$
.



# 作业

• 教材第13页:

习题9, 11, 12, 14.

• 证明定理1.2.



#### 补充题:

- 1. 设 $A, B \in \mathbb{R}^{n^2}$ ,证明: $||AB||_F \le \min\{||A||_F ||B||_2, ||A||_2 ||B||_F\}$ .
- 2. 设 $A \in R^{n^2}$ ,  $\lambda$ 是A的任意特征值。证明: $||A|| \ge |\lambda|$ ,其中  $||\cdot||$ 是任意的矩阵范( $||Ax||_{\nu} \le ||A||_{\nu} \cdot ||x||_{\nu}$

证明 设入是 A 的任一特征值, x 为相应的特征向量,

则 $Ax = \lambda x$ , 由相容性条件 得

$$|\lambda| \cdot ||x|| = ||\lambda x|| = ||Ax|| \le ||A|| \cdot ||x||,$$

注意到 $||x|| \neq 0$ ,即得  $|\lambda| \leq ||A||$ 



## 常用范数 设 $\vec{x} = [x_1,...,x_n]^T \in R^n$ ,

$$\|\vec{x}\|_{1} = \sum_{i=1}^{n} |x_{i}|, ( \overline{\mathcal{M}}$$
  $\|\vec{x}\|_{2} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} |x_{i}|^{2}}$   $\|\vec{x}\|_{2} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} |x_{i}|^{2}}$ 

$$\|\vec{x}\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} |x_i|$$
 (行范数)  $\|\vec{x}\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i|^p}$  (p范数)

- 1. 矩阵 A 的行范数:  $\|A\|_{\infty} = \max_{1 \le i \le n} \sum_{i=1}^{n} |a_{ij}|$
- 2. 矩阵 A 的列范数:  $\|A\|_1 = \max_{1 \le j \le n} \sum_{i=1}^{n} |a_{ij}|$
- 3. 矩阵 A 的谱范数:  $\|A\|_2 = \sqrt{\lambda_{max}(A^T A)}$



