Teoria de Grupos: notas de estudo

Guilherme Philippi

22 de janeiro de 2021

Sumário

Capítulo 1

Grupos

1.1 Lei de composição

Definição 1.1.1 (Lei de Composição)**.** Uma *Lei de Composição* sobre S é uma função $F : S \times S \longrightarrow S$.

Definição 1.1.2. Para $a, b, c \in S$, uma Lei de Composição F é dita

- *Associativa* se $F(F(a,b),c) = F(a,F(b,c))$;
- *Comutativa* se $F(a,b) = F(b,a)$.

Observação 1.1.1. Usaremos a notação $F(a,b) = ab$, para simplificar a escrita de propriedades.

Proposição 1.1.1. *Seja uma lei associativa dada sobre o conjunto S. Há uma única forma de definir, para todo inteiro n, um produto de n elementos $a_1, \ldots, a_n \in S$ (diremos $[a_1 \cdots a_n]$) com as seguintes propriedades:*

1. *o produto $[a_1]$ de um elemento é o próprio elemento;*
2. *o produto $[a_1 a_2]$ de dois elementos é dado pela lei de composição;*
3. *para todo inteiro $1 \leq i \leq n$, $[a_1 \cdots a_n] = [a_1 \cdots a_i][a_{i+1} \cdots a_n]$.*

Demonstração. A demonstração dessa proposição é feita por indução em n. □

Definição 1.1.3. Dizemos que $e \in S$ é *identidade* para uma lei de composição se $ea = ae = a$ para todo $a \in S$.

Proposição 1.1.2. *O elemento identidade é único.*

Demonstração. Se e, e' são identidades, já que e é identidade, então $ee' = e'$ e, como e' é uma identidade, $ee' = e$. Logo $e = e'$, isto é, a identidade é única. □

Observação 1.1.2. Usaremos $\vec{1}$ para representar a identidade multiplicativa e $\vec{0}$ para denotar a aditiva.

Definição 1.1.4 (Elemento inverso)**.** Seja uma lei de composição que possua uma identidade. Um elemento $a \in S$ é chamado *invertível* se há um outro elemento $b \in S$ tal que $ab = ba = 1$. Desde que b exista, ela é única e a denotaremos por a^{-1} e a chamaremos *inversa de a*.

Proposição 1.1.3. *Se $a, b \in S$ possuem inversa, então a composição $(ab)^{-1} = b^{-1}a^{-1}$.*

Observação 1.1.3 (Potências)**.** Usaremos as seguintes notações:

- $a^n = a^{n-1}a$ é a composição de $a \cdots a$ n vezes;
- a^{-n} é a inversa de a^n;
- $a^0 = \vec{1}$.

Com isso, tem-se que $a^{r+s} = a^r a^s$ e $(a^r)^s = a^{rs}$. (Isso não induz uma notação de fração $\frac{b}{a}$ a menos que seja uma lei comutativa, visto que ba^{-1} pode ser diferente de $a^{-1}b$). Para falar de uma lei de composição aditiva, usaremos $-a$ no lugar de a^{-1} e na no lugar de a^n.

1.2 Grupos

Definição 1.2.1 (Grupo)**.** Um *grupo* $(G, *)$ é um conjunto G onde uma lei de composição $*$ é dada sobre G tal que as seguintes propriedades são satisfeitas:

1. *(Associatividade).* Para todo $a, b, c \in G$, tem-se
$$(a * b) * c = a * (b * c);$$
2. *(Existência da identidade).* Existe um elemento $\vec{1} \in G$ tal que, para todo $a \in G$,
$$\vec{1} * a = a * \vec{1} = a;$$
3. *(Existência do inverso).* Para todo $a \in G$ existe um elemento $a' \in G$ tal que
$$a * a' = a' * a = \vec{1}.$$

Observação 1.2.1. É comum abusar da notação e chamar um grupo $(G, *)$ e o conjunto de seus elementos G pelo mesmo simbolo, omitindo a lei de composição quando não houver necessidade.

Definição 1.2.2 (Grupo abeliano)**.** Um *grupo abeliano* é um grupo com uma lei de composição comutativa. Costuma-se usar a notação aditiva para grupos abelianos.

Proposição 1.2.1 (Lei do cancelamento)**.** *Seja a, b, c elementos de um grupo G. Se $ab = ac$, então $b = c$.*

1.3 Subgrupos

Definição 1.3.1 (Subgrupo)**.** Um subconjunto H de um grupo G é chamado de *subgrupo* de G (e escreve-se $H \leq G$) se possuir as seguintes propriedades:

1. *(Fechado).* Se $a, b \in H$, então $ab \in H$;
2. *(Identidade).* $1 \in H$;

3. *(Inversível).* Se $a \in H$, então $a^{-1} \in H$.

Observação 1.3.1 (Lei de composição induzida)**.** Veja que a propriedade 1 necessita de uma lei de composição. Usamos a lei de composição de G para definir uma lei de composição de H, chamada *lei de composição induzida*. Essas propriedades garantem que H é um grupo com respeito a sua lei induzida.

Definição 1.3.2 (Subgrupo apropriado)**.** Todo grupo G possui dois subgrupos triviais: O subgrupo formado por todos os elementos de G e o subgrupo $\{\vec{1}\}$, formado pela identidade de G. Diz-se que um subgrupo é um *subgrupo apropriado* se for diferente desses dois.

Exemplo 1.3.1. Utilizando da notação multiplicativa, define-se o *subgrupo cíclico* H gerados por um elemento arbitrário x de um grupo G como o conjunto de todas as potências de x: $H = \{\dots, x^{-2}, x^{-1}, \vec{1}, x, x^2, \dots\}$.

Definição 1.3.3. Chama-se *ordem* de um grupo G o número $|G|$ de elementos de G.

Também pode-se definir um subgrupo de um grupo G *gerado por um subconjunto* $U \subset G$. Esse é o menor subgrupo de G que contém U e consiste de todos os elementos de G que podem ser espressos como um produto de uma cadeia de elementos de U e seus inversos.

Exemplo 1.3.2. O *grupo de quaternions* H é o menor subgrupo do conjunto de matrizes 2×2 complexas invertíveis que não é cíclico. Isso consiste nas oito matrizes

$$H = \{\pm 1, \pm \mathbf{i}, \pm \mathbf{j}, \pm \mathbf{k}\},$$

onde

$$1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix},\ \mathbf{i} = \begin{bmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{bmatrix},\ \mathbf{j} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix},\ \mathbf{k} = \begin{bmatrix} 0 & i \\ i & 0 \end{bmatrix}.$$

Os dois elementos $\mathbf{i}, \mathbf{j}$ geram H, e o calculo leva as formulas

$$\mathbf{i}^4 = 1, \quad \mathbf{i}^2 = \mathbf{j}^2, \quad \mathbf{ji} = \mathbf{i}^3\mathbf{j}.$$

1.4 Homomorfismos

Definição 1.4.1 (Homomorfismo de grupo)**.** Sejam $(G, *)$ e $(G', \cdot)$ dois grupos. Um *homomorfismo* $\varphi : G \longrightarrow G'$ é um mapeamento tal que

$$\varphi(a * b) = \varphi(a) \cdot \varphi(b),\ \forall\ a, b\ \in G. \qquad \text{(propriedade de homomorfismo)}$$

Quando isso acontece, dizemos que o mapeamento φ *preserva a estrutura algébrica de grupo.*

Exemplo 1.4.1 (Inclusão)**.** Seja H o subgrupo de um grupo G. O homomorfismo $i : H \longrightarrow G$ é dito *inclusão* de H em G, definido por $i(x) = x$.

Proposição 1.4.1. *Um homomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G'$ mapeia a identidade de G à identidade de G' e transforma as inversas de G nas respectivas inversas em G'. Isto é, $\varphi(\vec{1}) = \vec{1}$ e $\varphi(a^{-1}) = \varphi(a)^{-1}$.*

Definição 1.4.2 (Imagem)**.** A *imagem* de um homomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G'$ é o subconjunto de G'

$$\text{im } \varphi = \{x \in G' \mid x = \varphi(a), \text{ para algum } a \in G\} = \varphi(G).$$

Proposição 1.4.2. *A imagem de um homomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G'$ é um subgrupo de G'.*

Definição 1.4.3 (Núcleo)**.** O *núcleo* do homomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G'$ é o subconjunto de G formado pelos elementos que são mapeados pela identidade em G':

$$\text{nu } \varphi = \{a \in G \mid \varphi(a) = 1\} = \varphi^{-1}(1).$$

Proposição 1.4.3. *O núcleo de um homomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G'$ é um subgrupo de G.*

1.5 Isomorfismos

Definição 1.5.1 (Isomorfismo de grupos)**.** Dois grupos $(G, *)$ e $(G', \cdot)$ são ditos *isomórficos* se possuírem um homomorfismo bijetivo entre si, isto é, há um mapeamento *bijetivo* $\varphi : G \longrightarrow G'$ (chamado *relação de isomorfismo*) que respeita a propriedade de homomorfismo:

$$\varphi(a * b) = \varphi(a) \cdot \varphi(b), \text{ para todo } a, b \in G.$$

Observação 1.5.1. Usa-se a notação $G \approx G'$ para dizer que G é isomorfo a G'.

Definição 1.5.2 (Classe de isomorfismo)**.** Diz-se que o conjunto de grupos isomórfos a um dado grupo G é a *classe de isomorfismo de G*.

Proposição 1.5.1. *Qualquer dois grupos em uma mesma classe de isomorfismo também são isomorfos entre si.*

Definição 1.5.3 (Automorfismo)**.** Quando uma relação de isomorfismo $\varphi : G \longrightarrow G$ é definida de um grupo G para ele mesmo, chamamos esse tipo de isomorfismo de *automorfismo* de G.

Exemplo 1.5.1 (Conjugação)**.** Seja $b \in G$ um elemento fixo. Então, a *conjugação de G por b* é o mapeamento φ de G para ele mesmo definido por

$$\varphi_b(x) = bxb^{-1}.$$

Esse é um automorfismo porque:

- é compatível com a propriedade de homomorfismo:

$$\varphi_b(xy) = bxyb^{-1} = bx\vec{1}yb^{-1} = bxb^{-1}byb^{-1} = \varphi_b(x)\varphi_b(y);$$

- é um mapa bijetivo visto que existe a função inversa $\varphi_b^{-1}(x) = b^{-1}xb = \varphi_{b^{-1}}(x)$ (isto é, a conjugação por b^{-1}) que, de forma análoga, também é compatível com a propriedade de homomorfismo.

Observação 1.5.2. Se o grupo é abeliano possui a conjugação trivial: $bab^{-1} = abb^{-1} = a$ (mapa identidade). Porém, qualquer grupo não comutativo tem alguma conjugação não trivial, isto é, existe ao menos um b no grupo tal que $ba \neq ab$ para algum a, portanto, possui pelo menos um automorfismo não trivial: a conjugação do grupo por b.

Definição 1.5.4 (Conjugado)**.** O elemento bab^{-1} é chamado *conjugado de a por b*. Dois elementos $a, a' \in G$ são ditos *conjugados* se existe $b \in G$ tal que $a' = bab^{-1}$.

Observação 1.5.3. O conjugado tem uma interpretação muito útil: Se escrevermos bab^{-1} como a', então

$$ba = a'b.$$

Ou seja, pode-se pensar na conjugação como a mudança em a que resulta de mover b de um lado para o outro na equação.

Proposição 1.5.2. *Seja $\varphi : G \longrightarrow G'$ um homomorfismo. Se $a \in \text{nu } \varphi$ e b é qualquer elemento do grupo G, então o conjugado $bab^{-1} \in \text{nu } \varphi$.*

Definição 1.5.5 (Subgrupo normal)**.** Um subgrupo N de um grupo G é chamado *subgrupo normal* (escreve-se $N \trianglelefteq G$) se para cada $a \in N$ e $b \in G$, o conjugado $bab^{-1} \in N$.

Observação 1.5.4. Fica claro que o núcleo de um homomorfismo é um subgrupo normal. Além disso, todo subgrupo de um grupo abeliano também é um subgrupo normal, porém, isso não é necessariamente verdade em subgrupos de grupos não abelianos (veja Observação 1.5.2).

Definição 1.5.6 (Centro de um grupo)**.** O *centro* $Z(G)$ de um grupo G é o conjunto de elementos que comutam com todo elemento de G:

$$Z(G) = \{z \in G \mid zx = xz \text{ para todo } x \in G\}.$$

Proposição 1.5.3. *O centro de todo grupo é um subgrupo normal do grupo.*

1.5.1 Relações de Equivalência e Partições

Definição 1.5.7 (Partições)**.** Seja S um conjunto. Uma *partição* P de S é uma subdivisão de S em subconjuntos não vazios e não sobrepostos, isto é, uma união de conjuntos disjuntos.

Exemplo 1.5.2. Pode-se particionar o conjunto dos números inteiros $\mathbb{Z}$ na união de disjuntos $P \cup I$, onde $P = \{z \in \mathbb{Z} \mid z \text{ é par}\}$ e $I = \{z \in \mathbb{Z} \mid z \text{ é impar}\}$.

Definição 1.5.8 (Relações de equivalência)**.** Uma *relação de equivalência* sobre um conjunto S é uma relação que se mantém sobre um subconjunto de elementos de S. Escreve-se $a \sim b$ para representar a equivalência de $a, b \in S$, que precisa respeitar as seguintes propriedades:

1. *(Transitiva).* Se $a \sim b$ e $b \sim c$, então $a \sim c$;

2. *(Simétrica).* Se $a \sim b$, então $b \sim a$;

3. *(Reflexiva).* $a \sim a$.

Observação 1.5.5. A noção de partição em S e a relação de equivalência em S são lógicamente equivalentes: Dada uma partição P sobre S, pode-se definir uma relação de equivalência R tal que, se a e b estão no mesmo subconjunto partição, então $a \sim b$ e, dada uma relação de equivalência R, podemos definir uma partição P tal que o subconjunto que contêm a é o conjunto de todos os elementos b onde $a \sim b$. Esse subconjunto é chamado de *classe de equivalência de a*

$$C_a = \{b \in S \mid a \sim b\}$$

e S é particionado em classes de equivalência.

Proposição 1.5.4. *Sejam C_a e C_b duas classes de equivalência do conjunto S. Se existe d tal que $d \in C_a$ e $d \in C_b$, então $C_a = C_b$.*

Observação 1.5.6. Seja um conjunto S. Suponha que exista uma relação de equivalência ou uma partição sobre S. Então, pode-se construir um novo conjunto $\bar{S}$ formado pelas classes de equivalência ou os subconjuntos partições de S. Essa construção induz uma notação muito útil: para $a \in S$, a classe de equivalência de a ou o subconjunto partição que contém a serão denotados como o elemento $\bar{a} \in \bar{S}$. Desta forma, a notação $\bar{a} = \bar{b}$ significa que $a \sim b$ e chamamos $a, b \in S$ de *representantes* das respectivas classes de equivalência $\bar{a}, \bar{b} \in \bar{S}$.

Definição 1.5.9. Seja um mapeamento $\varphi : S \longrightarrow T$. Chama-se de *relação de equivalência determinada por φ* a relação dada por $\varphi(a) = \varphi(b) \Rightarrow a \sim b$. Além disso, para um elemento $t \in T$, o subconjunto de $\varphi^{-1}(t) = \{s \in S \mid \varphi(s) = t\}$ é dito *imagem inversa de t por φ.*

Proposição 1.5.5. *Seja um mapeamento $\varphi : S \longrightarrow T$ e $t \in T$ um elemento qualquer de T. Se a imagem inversa $\varphi^{-1}(t)$ é não vazia, então $t \in im\ \varphi$ e $\varphi^{-1}(t)$ forma uma classe de equivalência $\bar{\varphi} \in \bar{S}$ através da relação determinada por φ.*

Definição 1.5.10 (Congruência)**.** Seja $\varphi : G \longrightarrow G'$ um homomorfismo. A relação de equivalência definida por φ é usualmente denotada por $\equiv$ ao invés de $\sim$ e a chamamos de *congruência*:

$$\varphi(a) = \varphi(b) \ \Rightarrow\ a \equiv b, \text{ para } a, b \in G.$$

Proposição 1.5.6. *Seja $\varphi : G \longrightarrow G'$ um homomorfismo e $a, b \in G$. Então as seguintes afirmações são equivalentes:*

- $\varphi(a) = \varphi(b)$
- $b = an$, *para algum* $n \in nu\ \varphi$
- $a^{-1}b \in nu\ \varphi$.

Definição 1.5.11 (Coclasse)**.** Seja $\varphi : G \longrightarrow G'$ um homomorfismo, $a \in G$ e $n \in \text{nu}\ \varphi$. O conjunto

$$a\ \text{nu}\ \varphi = \{g \in G \mid g = an, \text{ para algum } n \in \text{nu}\ \varphi\}$$

é dito *coclasse de nu φ em G.*

Observação 1.5.7. Pode-se particionar o grupo G em *classes de congruência*, formadas pelas coclasses a nu φ. Estas são imagens inversas do mapeamento φ.

Proposição 1.5.7. *O homomorfismo de grupo $\varphi : G \longrightarrow G'$ é injetivo se, e somente se, seu núcleo é o subgrupo trivial $\{1\}$.*

Observação 1.5.8. Esse resultado da uma forma de verificar se um homomorfismo φ é também um isomorfismo: Se nu $\varphi = \{1\}$ e im $\varphi = G'$, então φ é, pelos respectivos motivos, injetiva e sobrejetiva. Então é um isomorfismo.

Referências Bibliográficas