

# Teoria de Grafos

Guilherme Philippi, Felipe Delfini Caetano Fidalgo

23 de abril de 2020

## Sumário

<b>1 Teoria de Grafos</b>	<b>1</b>
1.1 Descoberta (Eureka!)	1
1.2 Definição	3
1.3 Outras Definições Importantes	4
<b>Referências</b>	<b>5</b>

## 1 Teoria de Grafos

Esta seção tem como objetivo apresentar um breve resumo da *teoria de grafos*, tema amplamente estudado por diversos matemáticos e aplicado em diversas áreas do conhecimento como computação, engenharia e matemática [1].

### 1.1 Descoberta (Eureka!)

Costuma-se dizer que a teoria iniciou em 1736, com base no artigo publicado por Leonhard Euler sobre as 7 pontes de Königsberg [2] [1], representada na Figura 1. Conta a história que os moradores daquela região perguntavam-se sobre a possibilidade de atravessar todas as sete pontes do local sem ter que repetir alguma delas. Esse é um problema muito usado para introduzir o tema [3] — propõe-se o desafio de ligar todos os pontos de um desenho sem tirar o lápis do papel e sem passar duas vezes no mesmo ponto. Euler provou que isso não era possível ao formular matematicamente o problema, dando origem a esta teoria.

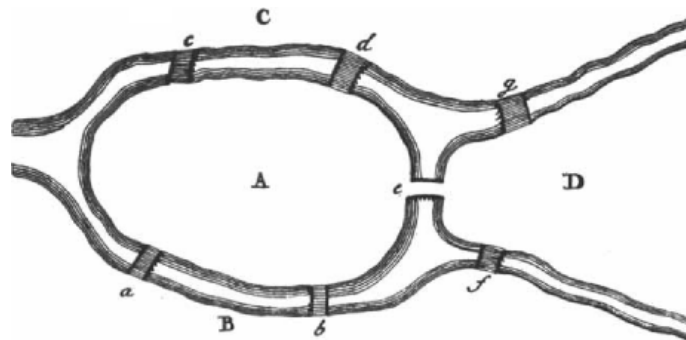


Figura 1: Ilustração original do problema [2].

A grande ideia de Euler foi abstrair o problema, vê-lo de uma forma elementar, como um conjunto de pontos conectados por curvas. Isso pode ser representado por um “gráfico”, conforme a Figura 2 — é daí a origem do termo em inglês "Graph", que é tradução literal de "Gráfico". Essa representação facilita a análise e a busca por uma solução. Com isso, Euler percebeu que só seria possível solucionar o problema se houvessem exatamente nenhum ou apenas dois pontos conectados por um número ímpar de curvas (ou pontes) — o par de caminhos está associado com o ato de entrar e sair de um ponto [2]. Note que o caso de Königsberg, por tanto, não possui solução.

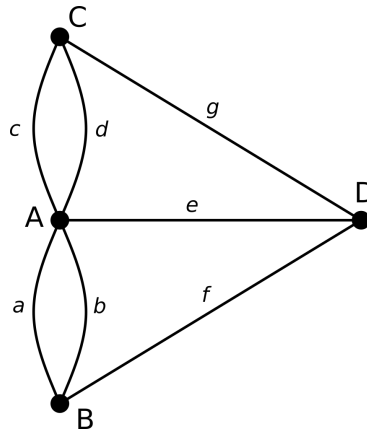


Figura 2: Grafo representando o caso da ponte de Königsberg.

Mas não podemos deixar todo o mérito com Euler. O conceito de grafo é muito intuitivo e foi proposto por diversas mentes brilhantes como formas de solucionar problemas que, em essência, são muito parecidos. Por exemplo, após Euler, a teoria foi redescoberta por Kirchhoff e Cayley [4]. Kirchhoff desenvolveu a teoria por volta de 1847, enquanto solucionava sistemas de equações lineares que relacionavam as correntes que percorriam as malhas de um circuito elétrico [5]. Dez anos depois, em 1857, foi a vez de Cayley que estudava diferentes estruturas em bioquímica formadas por carbonos (sempre com quatro ligações químicas) e hidrogênios (com apenas uma ligação), onde conseguiu formular seu problema introduzindo o conceito de *árvore* em grafos [6].

Além dessas, muitas outras situações reais podem ser convenientemente representadas por simples diagramas contendo um conjunto de pontos e um conjunto de relações entre pares desses pontos. Por exemplo, pode-se definir o conjunto  $P = \{a, b, c\}$  das pessoas  $a$ ,  $b$  e  $c$  e um conjunto  $A = \{\{a, b\}, \{b, c\}\}$  como o conjunto de amizades entre essas pessoas — no caso,  $a$  é amigo de  $b$ , que é amigo de  $c$ , porém  $a$  não é amigo de  $c$ . Esta análise se torna muitíssimo útil quando se deseja estudar como uma informação se propaga em redes sociais.

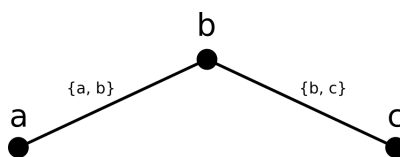


Figura 3: Grafo representando a relação entre as pessoas  $\{a, b, c\}$ .

## 1.2 Definição

Não há um forte consenso sobre as terminologias usadas pelos autores sobre grafos [4]. Essa confusão se deve tanto pela sua vasta disseminação em diversas áreas como pela enorme abstração que ela carrega. Cayley poderia chamar as relações entre pontos de ligações químicas enquanto Kirchhoff chamaria de curto-circuitos. No que se segue, há aqui um apanhado de definições sobre a teoria de grafos. Mas não sobre toda ela. Essa é uma grande área da matemática e não cabe abordá-la completamente nesse texto. Trata-se apenas do essencial para que o leitor possa progredir sem ter que consultar uma bibliografia complementar sobre grafos.

O ideal é começar pela definição geral.

**Definição:** Um *grafo*  $G$  é uma tripla da forma  $(V_G, E_G, \psi_G)$ , composta por um *conjunto de vértices*  $V_G$ , um *conjunto de arestas*  $E_G$  e uma *função de incidência*  $\psi_G$  que, por sua vez, associa a cada elemento de  $E_G$  um par não ordenado de elementos (nem sempre distintos) de  $V_G$ .

Nesse texto, porém, abstraiu-se a função de incidência  $\psi_G$  pois entende-se que o conjunto de arestas  $E_G$  é tal que, se  $e \in E_G$ , então  $e = \{a, b\}$  onde  $a, b \in V_G$ . Fica implícita, por tanto, a associação dos elementos de  $V_G$  e  $E_G$ .

Aos elementos desses conjuntos ( $V_G$  e  $E_G$ ), refere-se-os por *vértices* e *arestas*. Também, para um elemento  $e \in E_G$ , onde  $e = \{u, v\}$ , diz-se que  $u$  e  $v$  são *vértices adjacentes*. Chama-se  $u$  e  $e$  de *incidentes*, assim como  $v$  e  $e$ . Se duas arestas distintas  $e_1$  e  $e_2$  são incidentes com um vértice em comum, diz-se que  $e_1$  e  $e_2$  são *arestas adjacentes*. Seja um grafo com  $m$  vértices e  $n$  arestas, dizer-se-há que este é um  $(m, n)$  *grafo*. Isto é, a Figura 3, para ilustrar, contém um  $(3, 2)$  grafo onde os vértices  $a$  e  $b$  são adjacentes, assim como as arestas  $\{a, b\}$  e  $\{b, c\}$ , porém, os vértices  $a$  e  $c$  não são. Define-se o  $(1, 0)$  grafo como *trivial*.

Existem muitas variações de grafos [4]. Perceba que a definição de grafo permite *loops* (uma aresta da forma  $e = \{v, v\}$ , ou seja,  $v$  é adjacente a si mesmo) e *múltiplas arestas* (mais do que uma aresta ligando dois vértices). Grafos que não permitem múltiplas arestas ou loops são ditos *simples*. Grafos que permitem múltiplas arestas, mas não loops, são chamados de *multigrafos*. Caso também permitam os loops, os chamamos de *pseudografos*. Na Figura 2 (do problema das pontes de Königsberg) temos um multigrafo e na Figura 4 um pseudografo.

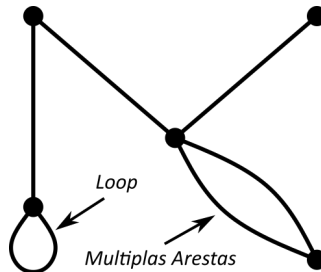


Figura 4: Exemplo de pseudografo contendo 5 vértices e 6 arestas.

Porém, para esse trabalho não interessa o estudo de multigrafos ou pseudografos. Por isso, adotou-se uma definição alternativa para grafos, visando restringir sua aplicação, como segue:

**Definição:** Um *grafo simples*  $G$  é uma dupla da forma  $(V_G, E_G)$ , composta por um conjunto não nulo e finito  $V_G$  e outro conjunto finito  $E_G$  de pares não ordenados de elementos **distintos** pertencentes a  $V_G$ .

### 1.3 Outras Definições Importantes

Diz-se que um grafo  $G$  é *rotulado* quando pode-se distinguir seus  $m$  vértices ao nomeá-los — algo como  $v_1, v_2, \dots, v_m$ . Por exemplo, os grafos da Figura 5 são rotulados, enquanto o grafo da Figura 4 não é.

Dois grafos  $G = (V_G, E_G)$  e  $H = (V_H, E_H)$  são ditos isomorfos (escreve-se  $G \cong H$ ) quando existe uma correspondência biunívoca entre os conjuntos de vértices  $V_G$  e  $V_H$  que preserve suas adjacências. A Figura 5 ilustra essa situação, com a correspondência  $v_i \longleftrightarrow v_i$ .

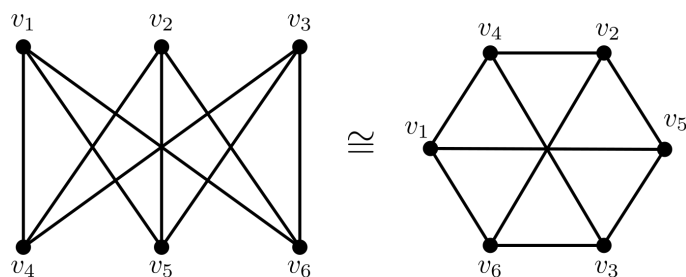


Figura 5: Diferentes representações isomórficas de um  $(6, 9)$  grafo.

O isomorfismo é uma relação de equivalência em grafos. Fica claro que, por mais que seja útil, a representação gráfica de um grafo existe apenas como um apelo didático. A geometria formada pelos vértices é escolha de quem desenha. Vários são os casos em que problemas envolvendo grafos são facilmente solucionáveis apenas rearranjando a forma como se desenha — como o caso das pontes de Königsberg. A resposta salta aos olhos.

#### Subgrafos

Diz-se que o grafo  $G_1 = (V_{G_1}, E_{G_1})$  é *subgrafo* de  $G = (V_G, E_G)$  se  $V_{G_1} \subset V_G$  e  $E_{G_1} \subset E_G$ . Se  $G_1$  é subgrafo de  $G$ , então  $G$  é *supergrafo* de  $G_1$ . Para qualquer  $V \subset V_G$ , existe um *subgrafo induzido*  $\langle V \rangle$  definido por  $(V, E)$ , onde  $E \subset E_G$  contém todas as arestas  $(v_1, v_2) \in E_G$  tal que  $v_1, v_2 \in V$ . Fica claro que dois vértices em  $\langle V \rangle$  são adjacentes se, e somente se, forem também adjacentes em  $G$ .

Pode-se *remover um vértice*  $v$  de um grafo  $G = (V_G, E_G)$ , que resulta no subgrafo induzido  $G - v = \langle V_G - v \rangle$ . Da mesma forma, pode-se *remover uma aresta*  $e$  de um grafo  $G = (V_G, E_G)$ , resultando no grafo  $G - e = (V_G, E_G - e)$ .

#### Caminhos

Seja  $G$  um  $(m, n)$  grafo rotulado. Um *caminho*  $C$  em  $G$  é uma sequência finita não nula  $C = v_0 e_1 v_1 e_2 v_2 \dots e_m v_m$ .

**Grafo Completo:** É um grafo simples em que todo vértice é conectado a todos os outros vértices.

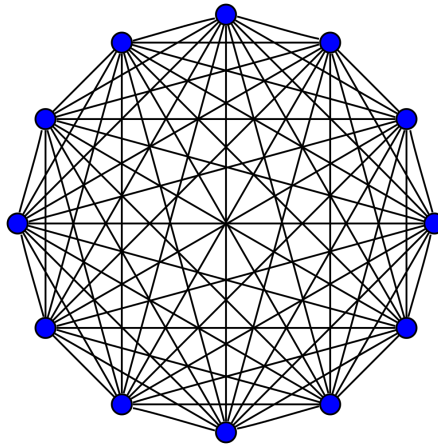


Figura 6: Diagrama de um grafo completo com 12 vértices ( $|V| = 12$ ).

**$k$ -Clique:** é um subgrafo  $G'$  com  $k$  vértices tal que  $G'$  é completo.

**Grafo Ponderado:** É um grafo que possui uma função  $d(E) \rightarrow \mathbb{R}$  associada, isto é, o grafo que possui valores numéricos atribuídos as suas arestas.

## Referências

- [1] J. A. Bondy and U. S. R. Murty. *Graph Theory With Applications*. Elsevier Science Publishing, New York, 5 edition, 1982.
- [2] Leonhard Euler. Leonhard euler and the königsberg bridges. *Scientific American*, 189(1):66–72, 1953.
- [3] W.W. Rouse Ball. *Hsm coxeter mathematical recreations and essays*, 1956.
- [4] Frank Harary. *Graph Theory*. Westview Press, 1969.
- [5] Gustav Kirchhoff. Ueber die auflösung der gleichungen, auf welche man bei der untersuchung der linearen vertheilung galvanischer ströme geführt wird. *Annalen der Physik*, 148(12):497–508, 1847.
- [6] A Cayley. On the theory of the analytical forms called trees, *math*, 1897.