

在了解HashMap的扩容过程之前，先要了解一些hashmap中的变量。

Node<K,V>:链表节点，包含了key, value、hash、next

table: Node<K,V>类型的数组，里面的元素是链表，用于存放hashmap元素的实体。

size: 记录了放入hashmap的元素个数。

loadFactor: 负载因子。

threshold: 阈值，决定了hashmap何时扩容，以及扩容后的大小，一般等于table大小乘以loadFactor

当我们自定义HashMap初始容量大小时，构造函数并非直接把我们定义的数值当作hashmap容量大小，而是把该数值当作参数调用方法tableSizeFor，然后把返回值作为hashmap的初始容量大小。

```
public HashMap(int initialCapacity, float loadFactor) {  
    ...  
    this.loadFactor = loadFactor;  
    this.threshold = tableSizeFor(initialCapacity);  
}
```

在tableSizeFor方法中会返回一个大于等于当前参数的2的倍数，因此hashmap中的数组的容量大小总是2的倍数。

我们知道，**HashMap的底层数组长度总是2的n次方**，原因是 HashMap 在其构造函数 HashMap(int initialCapacity, float loadFactor) 中作了特别的处理，如下面的代码所示。当底层数组的length为2的n次方时， $h \& (\text{length} - 1)$  就相当于对length取模，其效率要比直接取模高得多，这是HashMap在效率上的一个优化。

```
1 // HashMap 的容量必须是2的幂次方，超过 initialCapacity 的最小 2^n  
2 int capacity = 1;  
3 while (capacity < initialCapacity)  
4     capacity <<= 1;
```

在上文已经提到过，HashMap 中的数据结构是一个数组链表，我们希望的是元素存放的越均匀越好。最理想的效果是，Entry数组中每个位置都只有一个元素，这样，查询的时候效率最高，不需要遍历单链表，也不需要通过equals去比较Key，而且空间利用率最大。

那如何计算才会分布最均匀呢？正如上一节提到的，HashMap采用了一个分两步走的哈希策略：

- 使用 hash() 方法用于对Key的hashCode进行重新计算，以防止质量低下的hashCode()函数实现。由于hashMap的支撑数组长度总是 2 的倍数，通过右移可以使低位的数据尽量不同，从而使Key的hash值的分布尽量均匀；
- 使用 indexFor() 方法进行取余运算，以使Entry对象的插入位置尽量分布均匀(下文将专门对此阐述)。

对于取余运算，我们首先想到的是：哈希值%length = bucketIndex。但当底层数组的length为2的n次方时， **$h \& (\text{length} - 1)$  就相当于对length取模，而且速度比直接取模快得多，这是HashMap在速度上的一个优化。**除此之外，HashMap 的底层数组长度总是2的n次方的主要原因是什么呢？我们借助于 chenssy 在其博客 [《java提高篇（二三）——HashMap》](#) 中的关于这个问题的阐述：

这里，我们假设length分别为16( $2^4$ ) 和 15，h 分别为 5、6、7。

我们可以看到，当 $n=15$ 时，6和7的结果一样，即它们位于table的同一个桶中，也就是产生了碰撞，6、7就会在这个桶中形成链表，这样就会导致查询速度降低。诚然这里只分析三个数字不是很多，那么我们再来看 $h$ 分别取0-15时的情况。

$h$	$length-1$	$h \& length-1$	
0	14	$0000 \& 1110 = 0000$	0
1	14	$0001 \& 1110 = 0000$	0
2	14	$0010 \& 1110 = 0010$	2
3	14	$0011 \& 1110 = 0010$	2
4	14	$0100 \& 1110 = 0100$	4
5	14	$0101 \& 1110 = 0100$	4
6	14	$0110 \& 1110 = 0110$	6
7	14	$0111 \& 1110 = 0110$	6
8	14	$1000 \& 1110 = 1000$	8
9	14	$1001 \& 1110 = 1000$	8
10	14	$1010 \& 1110 = 1010$	10
11	14	$1011 \& 1110 = 1010$	10
12	14	$1100 \& 1110 = 1100$	12
13	14	$1101 \& 1110 = 1100$	12
14	14	$1110 \& 1110 = 1110$	14
15	14	$1111 \& 1110 = 1110$	14

从上面的图表中我们可以看到，当 $length$ 为15时总共发生了8次碰撞，同时发现空间浪费非常大，因为在1、3、5、7、9、11、13、15这八处没有存放数据。这是因为 $hash$ 值在与14（即1110）进行 $\&$ 运算时，得到的结果最后一位永远都是0，即0001、0011、0101、0111、1001、1011、1101、1111位置处是不可能存储数据的。这样，空间的减少会导致碰撞几率的进一步增加，从而就会导致查询速度慢。

而当 $length$ 为16时， $length-1=15$ ，即1111，那么，在进行低位 $\&$ 运算时，值总是与原来 $hash$ 值相同，而进行高位运算时，其值等于其低位值。所以，当 $length=2^n$ 时，不同的 $hash$ 值发生碰撞的概率比较小，这样就会使得数据在 $table$ 数组中分布较均匀，查询速度也较快。

因此，总的来说， $HashMap$ 的底层数组长度总是2的 $n$ 次方的原因有两个，即当 $length=2^n$ 时：

- 不同的 $hash$ 值发生碰撞的概率比较小，这样就会使得数据在 $table$ 数组中分布较均匀，空间利用率较高，查询速度也较快；
- $h \& (length-1)$ 就相当于对 $length$ 取模，而且在速度、效率上比直接取模要快得多，即二者是等价不等价的，这是 $HashMap$ 在速度和效率上的一个优化。

何时进行扩容， $hashmap$ 使用的是懒加载，构造完 $hashmap$ 对象后，只要不进行 $put$ 方法插入元素， $hashmap$ 并不会去初始化或者扩容 $table$ 。

当首次调用 $put$ 方法时， $hashmap$ 会发现 $table$ 为空，然后调用 $resize$ 方法进行初始化在 $put$ 方法后，如果 $hashmap$ 发现 $size$ 大于 $threshold$ 时，则会调用 $resize$ 方法进行扩容。

扩容：

若 $threshold$ （阈值）不为空， $table$ 的首次初始化大小为阈值，否则初始化为缺省值16。

当 $table$ 需要扩容时，扩容后的 $table$ 大小变为原来的两倍，接下来就是进行扩容后 $table$ 的调整：

假设扩容前的 $table$ 大小为2的 $N$ 次方，有上述 $put$ 方法解析可知，元素的 $table$ 索引为其 $hash$ 值得后 $N$ 位确定。

那么扩容后得 $table$ 大小即为2的 $N+1$ 次方，则其中元素的 $table$ 索引为其 $hash$ 值得后 $N+1$ 位确定，比原来多了一位。

因此： $table$ 中的元素只有两种情况：

- 元素 $hash$ 值第 $N+1$ 位为0：不需要进行位置调整。
- 元素 $hash$ 值第 $N+1$ 位为1：调整至原索引的两倍位置。

在 $resize$ 方法中，判断 $N+1$ 是否为0

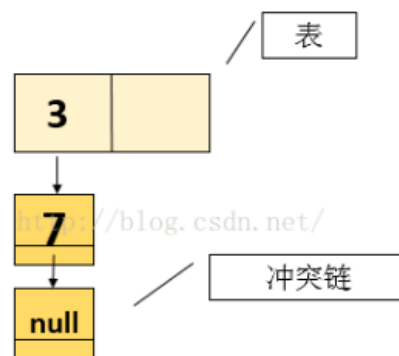
若为0，将元素移至新 $table$ 的原索引处。

若不为0，将元素移至新table的两倍索引处。

例子：HashMap内部的Node数组默认的大小是16，假设有100万个元素，那么最好的情况下每个hash桶里有62500个元素，这时get、put、remove等方法的效率都会很低。为了解决这个问题，HashMap提供了扩容机制，当元素个数达到数组大小loadFactor后会扩大数组的大小，在默认的情况下，数组大小为16，loadFactor为0.75，也就是说当HashMap中的元素超过 $16/0.75=21.33$ 时，会把数组大小扩展到 $2*16=32$ ，并且重新计算每个元素在新数组中的位置。

HashMap在多线程扩容的时候 死循环。

假设置置结果图如下：



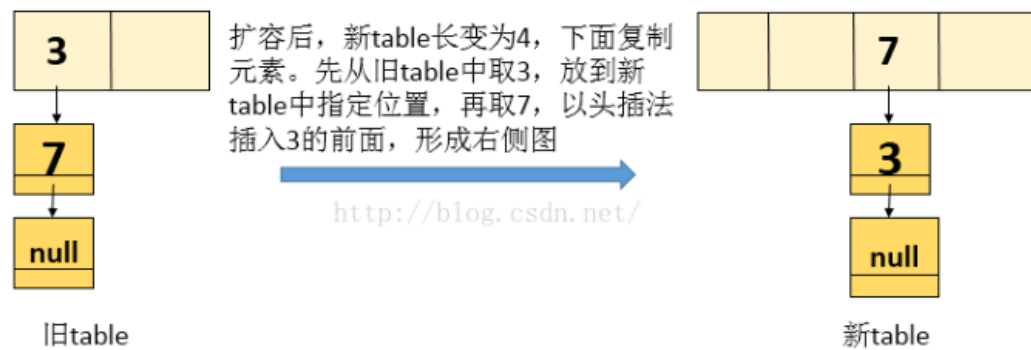
现在有两个线程A和B，都要执行put操作，即向表中添加元素，即线程A和线程B都会看到上面图的状态快照

执行顺序如下：

执行一：线程A执行到transfer函数中（1）处挂起（transfer函数代码中有标注）。此时在线程A的栈中

```
[java]
1. e = 3
2. next = 7
```

执行二：线程B执行 transfer函数中的while循环，即会把原来的table变成新一table（线程B自己的栈中），再写入到内存中。如下图（假设两个元素在新的hash函数下也会映射到同一个位置）



线程B扩容前后的过程

执行三：线程A解挂，接着执行（看到的仍是旧表），即从transfer代码（1）处接着执行，当前的  $e = 3$ ,  $next = 7$ , 上面已经描述。

1. 处理元素 3，将 3 放入 线程A自己栈的新table中（新table是处于线程A自己栈中，是线程私有的，不肥线程2的影响），处理3后的图如下：



线程A向新table中添加元素3的过程

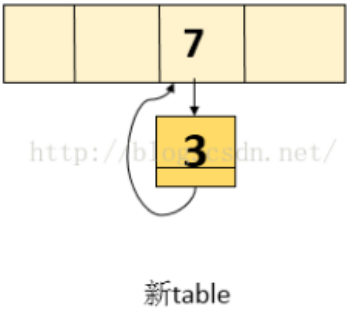
2. 线程A再复制元素 7 , 当前 e = 7 ,而next值由于线程 B 修改了它的引用, 所以next 为 3 , 处理后的新表如下图



线程A向新table中添加元素7的过程

取7的next时, 由于线程B已经修改了7的next (即,  $7 \rightarrow 3 \rightarrow \text{null}$ ), 所以取到的next为3, 不是null

3. 由于上面取到的next = 3, 接着while循环, 即当前处理的结点为3, next就为null, 退出while循环, 执行完while循环后, 新表中的内容如下图:



4. 当操作完成, 执行查找时, 会陷入死循环!